0D82:0100 B402	MOV	AH,02
0D82:0102 B241	MOV	DL,41
0D82:0104 CD21	INI	21
0D82:0106 CD20	INT	20
OD82:0108 69	DB	69



# RECURSOS ESPECÍFICOS

Este capítulo aborda as funções da biblioteca externa que acompanha o programa emu8086. São apresen tados endereçamento e acesso à memória nos formatos direto, indireto com registrador, indexado, base indexada, base indexada com deslocamento e matrizes.

# 11.1 - Funcionalidades da biblioteca emu8086.inc

Anteriormente viu-se uma rápida descrição das funções existentes na biblioteca **emu8086.inc** encontrada na ferramenta **emu8086**. Cabe neste ponto um estudo mais detalhado de cada função em particular.

# 11.1.1 - Funções de macro

A biblioteca emu8086.inc apresenta seis macros que oferecem os seguintes recursos operacionais:

### **PUTC** caractere

Função que apresenta como saída o caractere informado como parâmetro na posição atual do cursor. O caractere pode ser um valor em notação binária, decimal, octal ou hexadecimal correspondente a um valor da tabela ASCII. Pode também ser informado o caractere desejado entre aspas ou apóstrofos.

```
Programa: BIBLIOT2.ASM
**********
INCLUDE 'emu8086.inc'
.MODEL small
.STACK 512d
.CODE
 PUTC
           65d
 PUTC
           154o
 PUTC
           06Fh
 PUTC
           00100000b
           "M"
 PUTC
 PUTC
           165<sub>o</sub>
 PUTC
           110d
           064h
 PUTC
 PUTC
           '0'
 INT
           020h
END
```

O programa anterior exibe a mensagem **Alo Mundo**, constituída das diversas formas de definição de caracteres ASCII para a sua composição. Salve o programa com o nome **BIBLIOT2.asm**.

### GOTOXY coluna, linha

Função que coloca o cursor em uma determinada coordenada de tela. É necessário levar em consideração que a tela em modo texto padrão tem 80 colunas (numeradas de 0 até 79) e 24 linhas (numeradas de 0 até 23). No momento de definir a posição, é necessário levar em consideração o valor da posição em si. Para posicionar o cursor na coluna um, linha um, devem ser utilizadas as coordenadas zero e zero.

```
Programa: BIBLIOT3.ASM
************
INCLUDE 'emu8086.inc'
.MODEL small
.STACK 512d
.CODE
 GOTOXY
           0d, 0d
 PUTC
            'Α
            1d, 1d
 GOTOXY
            'l
 PUTC
           2d, 2d
 GOTOXY
            0'
 PUTC
           3d, 3d
 GOTOXY
 PUTC
 GOTOXY
           4d, 4d
 PUTC
            'M'
 GOTOXY
            5d, 5d
            'u'
 PUTC
 GOTOXY
           6d, 6d
 PUTC
            'n'
 GOTOXY
           7d, 7d
            'd'
 PUTC
 GOTOXY
           8d, 8d
            'o'
 PUTC
 INT
           20h
FND
```

O programa anterior apresenta a mensagem Alo Mundo num formato diagonal. Salve-o com o nome BIBLIOT3.asm.

# PRINT mensagem/PRINTN mensagem

Funções que exibem uma mensagem na tela do monitor de vídeo. A rotina **PRINT** apresenta uma mensagem e mantém o cursor na mesma linha. A rotina **PRINTN** apresenta uma mensagem e movimenta o cursor para a próxima linha.

### .CODE

```
PRINTN 'Alo Mundo 1'
PRINTN 'Alo Mundo 2'
PRINT 'Alo Mundo 3'
PRINT 'Alo Mundo 4'
INT 20h
```

**END** 

**END** 

O programa anterior mostra quatro mensagens com **Alo Mundo**. A primeira e a segunda linhas aparecem uma abaixo da outra num formato diagonal. A mensagem da terceira linha de programa é apresentada abaixo da segunda mensagem, mas a quarta mensagem surge imediatamente ao lado da terceira mensagem. Salve o programa com o nome **BIBLIOT4.asm**.

# **CURSOROFF/CURSORON**

Funções que ocultam ou apresentam o cursor. A rotina CURSOROFF desabilita a apresentação do cursor. A rotina CURSORON habilita a apresentação do cursor.

```
Programa: BIBLIOT5.ASM
INCLUDE 'emu8086.inc'
.MODEL small
.STACK 512d
.CODE
 CURSOROFF
 PRINTN
         'Sem cursor - tecle algo'
 MOV
          AH, 00h
 INT
          16h
 CURSORON
          'Com Cursor - tecle algo'
 PRINTN
 MOV
          AH, 00h
 INT
          16h
          20h
 INT
```

O programa anterior apresenta duas mensagens. A primeira não mostra o cursor na tela. A segunda mensagem apresenta o cursor. Salve o programa com o nome **BIBLIOT5.asm**.

# 11.1.2 - Funções de procedimento

A biblioteca emu8086.inc apresenta sete procedimentos que oferecem os seguintes recursos operacionais:

# **GET STRING/PRINT STRING**

O procedimento **GET\_STRING** lê via teclado uma sequência de caracteres terminada em nulo. A sequência de caracteres é escrita no *buffer* utilizando o par de registradores **DS:DI** e armazena o tamanho do *buffer* no registrador geral **DX**. Esse procedimento é interrompido quando usada a tecla **<Enter>**. Antes da diretiva **END** no programa principal é necessário utilizar a declaração **DEFINE\_GET\_STRING** para que o funcionamento da rotina **GET\_STRING** ocorra sem problemas.

O procedimento **PRINT\_STRING** apresenta uma sequência de caracteres terminada com caractere nulo na posição atual do cursor. A mensagem a ser impressa é obtida a partir do *buffer* identificado pelo par de registradores **DS:SI**. Antes da diretiva **END** no programa principal é necessário utilizar a declaração **DEFINE\_PRINT\_STRING** para que a rotina **PRINT\_STRING** funcione sem problemas.

```
Programa: BIBLIOT6.ASM
**********
INCLUDE 'emu8086.inc'
org 100h
.DATA
 tamanho EQU 30d + 1d
         DB tamanho DUP ('x')
 buffer
         DB
             'Entre seu nome: ', 0
 msg1
         DB 'Ola, ', 0
 msg2
.CODE
 LEA
         SI, msg1
         PRINT_STRING
 CALL
 LEA
         DI, buffer
 MOV
         DX, tamanho
         GET STRING
 CALL
 PUTC
         13d
 PUTC
         10d
 LEA
         SI, msq2
         PRINT STRING
 CALL
 MOV
         SI. DI
 CALL
         PRINT STRING
 INT
         20h
 DEFINE PRINT STRING
 DEFINE_GET_STRING
```

O programa anterior apresenta na área de definição de dados (.DATA) duas novidades. A primeira é o uso da diretiva EQU que permite a definição de constantes, que neste caso está sendo representada pelo rótulo denominado tamanho. A segunda novidade é com relação ao valor da constante que está definido como 30d + 1d. Observe o uso do operador de adição entre os dois valores para determinar o valor 31d. Certamente pode ser definido diretamente o valor 31d, mas há possibilidade de estabelecer valores com operadores aritméticos, como foi feito. Salve o programa com o nome BIBLIOT6.asm.

Ainda na área de definição de dados (.DATA) há a definição da variável **buffer** do tipo **DB** com o valor estabelecido para a constante **tamanho**. Está sendo estabelecido na memória um espaço para a variável denominada **buffer** com tamanho **31d** contendo uma série de caracteres **x**.

Na área de código (.CODE) o programa apresenta em tela a mensagem Entre seu nome:, manipulada pelo procedimento PRINT\_STRING, pelas linhas de código LEA SI, msg1 e CALL PRINT\_STRING.

Em seguida o programa solicita o nome pela linha de código CALL GET\_STRING. Nessa etapa acompanhe a definição do deslocamento da área de *buffer* através da linha de código LEA DI, **buffer** e do armazenamento do tamanho da área de *buffer* através da linha de código MOV DX, tamanho. Está sendo transferido o endereço do conteúdo informado pelo teclado para o par de registradores DS:DI. Depois o programa retorna o carro e muda de linha com a instrução PUTC 13d e PUTC 10d.

Após a execução das etapas anteriores o programa exibe a mensagem armazenada na variável **msg2** e resgata dos registradores **DS:DI** o endereço em que se encontra a mensagem entrada pelo procedimento **GET\_STRING**.

Antes da diretiva END que finaliza o código do programa estão definidos os rótulos DEFINE\_PRINT\_STRING e DEFINE\_GET\_STRING, que devem ser utilizados antes da diretiva END, pois representam as rotinas de macros internas que estabelecem para o procedimento em uso os rótulos locais usados pelos procedimentos GET\_STRING e PRINT STRING.

### **PTHIS**

O procedimento **PTHIS** exibe a mensagem terminada com caractere nulo na posição atual do cursor, semelhante ao procedimento **PRINT\_STRING**, mas com a diferença de receber o endereço da sequência de caracteres que formam a mensagem a partir da pilha. Para sequências de caracteres terminadas em zero, é necessário que a mensagem ocorra logo após a chamada do procedimento. Antes da diretiva **END** no programa principal é necessário utilizar a declaração **DEFINE PTHIS** para que o funcionamento da rotina **PTHIS** ocorra sem problemas.

```
Programa: BIBLIOT7.ASM
*********
INCLUDE 'emu8086.inc'
org 100h
.DATA
 tamanho EQU 30d + 1d
 buffer
          DB tamanho DUP ('x')
.CODE
 CALL
         pthis
         DB 'Entre seu nome: ', 0
 LEA
         DI, buffer
 MOV
         DX, tamanho
 CALL
         GET_STRING
 PUTC
         13d
 PUTC
         10d
 CALL
         pthis
         DB 'Ola, ', 0
 MOV
         SI, DI
 CALL
         PRINT STRING
 INT
         20h
```

```
DEFINE_PRINT_STRING
DEFINE_GET_STRING
DEFINE_PTHIS
```

As chamadas são efetuadas no código anterior a partir da instrução **CALL pthis**. É definida a mensagem a ser apresentada imediatamente após a chamada do procedimento **pthis**. Salve o programa com o nome **BIBLIOT7.asm**.

### **CLEAR SCREEN**

Procedimento que limpa a tela e posiciona o cursor no seu topo esquerdo. Antes da diretiva **END**, no programa principal é necessário utilizar a declaração **DEFINE\_CLEAR\_SCREEN**.

Para esse tipo de rotina de procedimento não será apresentado um exemplo de programa, pois esse efeito será mostrado no próximo exemplo.

# SCAN\_NUM/PRINT\_NUM/PRINT\_NUM\_UNS

O procedimento **SCAN\_NUM** obtém um valor numérico com mais de um dígito fornecido pelo teclado, podendo ser um valor positivo ou negativo. Esse procedimento armazena o resultado da entrada no registrador geral **CX**. Antes da diretiva **END** no programa principal é necessário utilizar a declaração **DEFINE\_SCAN\_NUM** para que a rotina **SCAN\_NUM** funcione sem problemas.

Os procedimentos PRINT\_NUM e PRINT\_NUM\_UNS apresentam, respectivamente, os valores numéricos negativos e positivos existentes no registrador geral AX. Antes da diretiva END no programa principal é necessário utilizar as declarações DEFINE\_PRINT\_NUM e DEFINE\_PRINT\_NUM\_UNS para que as rotinas de procedimento PRINT\_NUM e PRINT\_NUM\_UNS funcionem sem problemas.

```
Programa: BIBLIOT8.ASM
***********
INCLUDE 'emu8086.inc'
org 100h
.DATA
 tamanho EQU 30d + 1d
 idade
         DW 0
 buffer
         DB tamanho DUP ('x')
             'Entre seu nome ....: '
         DB
 msg1
         DB
             'Entre sua idade ...: '
 msg2
             'Ola, ', 0
          DB
 msg3
         DB 'voce tem', 0
 msg4
          DB ' anos.', 0
 msg5
.CODE
 LEA
          SI, msg1
          PRINT_STRING
 CALL
          DI, buffer
 LEA
 MOV
          DX, tamanho
          GET_STRING
 CALL
 PUTC
          13d
          10d
 PUTC
 LEA
          SI, msg2
 CALL
          PRINT STRING
          SCAN NUM
 CALL
 MOV
          idade, CX
 PUTC
          13d
 PUTC
          10d
```

```
CALL
            CLEAR_SCREEN
 LEA
            SI, msq3
            PRINT STRING
 CALL
 MOV
            SI. DI
 CALL
            PRINT STRING
            SI, msq4
 I FA
            PRINT_STRING
 CALL
 MOV
            AX, idade
 CALL
            PRINT_NUM
 LEA
            SI, msg5
            PRINT_STRING
 CALL
 INT
            20h
 DEFINE_PRINT_STRING
 DEFINE_GET_STRING
 DEFINE_SCAN_NUM
 DEFINE_CLEAR_SCREEN DEFINE_PRINT_NUM
 DEFINE_PRINT_NUM_UNS
END
```

Observe no programa anterior as linhas de código CALL SCAN\_NUM e na sequência MOV idade, CX. Assim que o valor é capturado e armazenado na memória (registrador geral CX), ele é transferido para a variável idade. Para fazer a apresentação do valor da variável idade, o programa executa as linhas de código MOV AX, idade e CALL PRINT\_NUM. Salve o programa com o nome BIBLIOT8.asm.

# 11.2 - Endereçamento e acesso à memória

Anteriormente foi feito um rápido comentário a respeito das formas de acesso e uso de endereçamento de memória. Neste capítulo, devido à necessidade de estudar tabelas em memória (matrizes), é preciso aprofun-dar este tema.

Segundo o exposto por Hyde (2003), existem dezessete formas de acesso à memória do microprocessador 8086/8088, sendo uma de acesso de deslocamento direto, quatro de acesso com o modo de endereçamento indireto com registradores, quatro de acesso com o modo de endereçamento indexado, quatro de acesso de endereçamento de base indexada e quatro de acesso de endereçamento de base indexada mais deslocamento. Observe a Tabela 11.1.

Direto	Indireto com Registrador	Indexado	Base Indexada	Base Indexada mais Deslocamento
ds:[posição]	[BX]	<pre>desloc[BX]</pre>	[BX][SI]	desloc[BX][SI]
	[BP]	<pre>desloc[BP]</pre>	[BX][DI]	<pre>desloc[BX + DI]</pre>
	[SI]	<pre>desloc[SI]</pre>	[BP][SI]	[BP + SI + desloc]
	[DI]	desloc[DI]	[BP][DI]	[BP][DI][x]

Tabela 11.1 - Definição do Endereçamento de Memória

A indicação do rótulo **desloc** na tabela refere-se à definição de um valor de deslocamento a ser informado. A tabela anterior apresenta as formas válidas de definição de deslocamentos de memória para a manipulação de dados que podem ser utilizadas em um programa escrito em linguagem de programação *Assembly* para um microprocessador 8086/8088.

Para os casos de acesso a endereçamento de memória não direto, Hyde (2003) sugere um diagrama para facilitar a memorização das estruturas de endereçamento: indireto com registrador, indexado, base indexada e base indexada mais deslocamento, como é indicado na Figura 11.1.

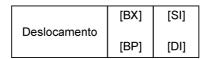


Figura 11.1 - Endereçamento de memória (Adaptado de Hyde, 2003).

Para saber o endereçamento de memória correto, basta escolher pelo menos um item de cada coluna para ter o modo de endereçamento de memória válido. São válidos os seguintes endereçamentos de memória:

- Escolhe-se o deslocamento da coluna da esquerda, n\u00e3o se escolhe o registrador [BX] da coluna do meio, escolhe-se o registrador [DI] da coluna da direita e obt\u00e9m-se o endere\u00e7amento deslocamento[DI].
- Escolhe-se o deslocamento da coluna da esquerda, o registrador [BX] da coluna do meio, escolhe-se o registrador [DI] da coluna da direita e obtém-se o endereçamento deslocamento[BX][DI].
- Não se escolhe o deslocamento da coluna da esquerda, não se escolhe o registrador [BX] da coluna do meio, escolhe-se o registrador [SI] e obtém-se o endereçamento [SI].
- Não se escolhe o deslocamento da coluna da esquerda, escolhe-se o registrador [BX] da coluna do meio, o registrador [DI] da coluna da direita e obtém-se o endereçamento [BX][DI].

De acordo com o exposto, qualquer combinação de endereçamento diferente da forma permitida pelo diagrama indicado na Figura 11.1 é considerado inválido. Hyde (2003) apresenta como endereçamento inválido de memória a definição deslocamento[DX][SI], pois o registrador [DX] não está definido na coluna do meio do diagrama.

É pertinente lembrar que as operações de acesso à memória são efetuadas normalmente com a instrução **MOV** e dependendo do programa *assemblador* em uso, é necessário utilizar para algumas operações a instrução **LEA**.

A partir da definição dos princípios de formas de acesso aos endereçamentos de memória, cabe ressaltar os pontos de conceituação apontados por Hyde (2003) em seu trabalho, identificados a seguir.

# 11.2.1 - Acesso direto

O modo de acesso direto ao endereçamento de memória é baseado no uso de uma constante de 8 *bits*, ou seja, uma constante de um *byte*, que representa o valor de acesso a um determinado endereço de memória do segmento de dados em uso.

Por exemplo, a instrução MOV AL, DS:[1234h] transfere para o registrador menos significativo AL uma cópia do valor do *byte* residente no endereço de deslocamento 1234h do segmento DS. O registrador menos significativo AL passa a ter o valor armazenado no endereço de memória 1234h. É possível ter acesso ao conteúdo de memória armazenado no endereço de deslocamento 1234h, como mostra a Figura 11.2.

Em contrapartida, se fosse usada a instrução MOV DS:[1234h], AL, seria armazenado o valor do registrador menos significativo AL no endereço de memória 1234h, como indica a Figura 11.3.

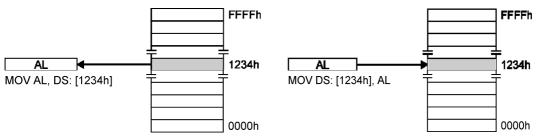


Figura 11.2 - Endereçamento por deslocamento (Adaptado de Hyde, 2003).

Figura 11.3 - Endereçamento por deslocamento (Adaptado de Hyde, 2003).

É importante levar em consideração que essa forma de acesso é muito utilizada com valores simples. Para valores em posições indexadas (matrizes) é necessário utilizar outras formas de acesso à memória.

Para exemplificar uma ação de acesso direto à memória de forma simples, considere o seguinte programa:

Execute no programa **emu8086** o comando de menu **file/new/com template**, acione as teclas de atalho **<Ctrl> + <A>** do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu **File/Save** com o nome **MEMO1**, de forma que fique semelhante à imagem da Figura 11.4.

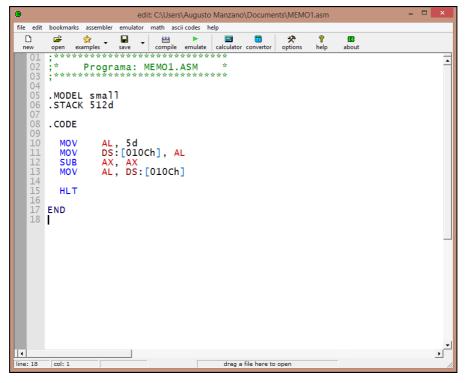


Figura 11.4 - Programa MEMO1 na ferramenta emu8086.

Antes de qualquer comentário a respeito da ação principal do programa, observe a instrução **HLT** (*halt*) de encerramento do programa. Ela para a execução do programa, interrompendo o processador.

Em seguida peça a execução do programa por meio da tecla de função **<F5>** e observe atentamente os detalhes na janela **emulator: MEMO1.exe\_**, conforme a Figura 11.5.

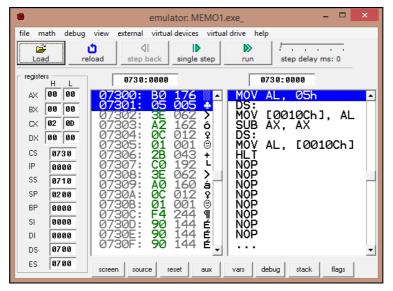
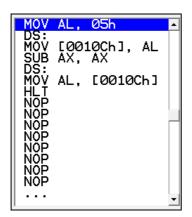
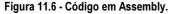


Figura 11.5 - Janela Emulator: MEMO1.exe\_ na ferramenta emu8086.

Perceba a apresentação em separado da área **disassembler** (lado direito), Figura 11.6, com a definição do código do programa escrito em *Assembly* e da área **memory** (área central), Figura 11.7, com a definição do código em linguagem de máquina (*opcodes*).





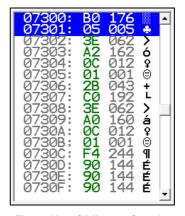


Figura 11.7 - Código em Opcode.

Na Figura 11.6 o código apresentado é ligeiramente diferente do código-fonte definido no editor do programa emu8086. As instruções MOV DS:[010Ch], AL e MOV AL, DS:[010Ch] são indicadas na área de código, Figura 11.6, respectivamente, como MOV [0010Ch], AL e MOV AL, [0010Ch]. O registrador DS fará referência ao endereço de segmento que estiver em uso pelo microprocessador. Basta acionar pela primeira vez a tecla de função <F8> para proceder à execução passo a passo do programa. A Figura 11.8 mostra as alterações na janela emulator: MEMO1.exe\_.

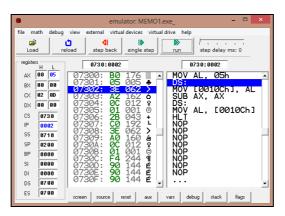


Figura 11.8 - Janela Emulator: MEMO1.exe\_ (primeira execução de <F8>).

Ocorre a definição do valor **05h** para o registrador menos significativo **AL**, como indica a Figura 11.8. Em seguida acione a tecla de função **<F8>** pela segunda vez para continuar a ação do programa. A Figura 11.9 exibe a mudança do valor do registrador **IP** de **0002h** para **0003h**.

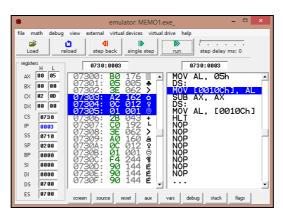


Figura 11.9 - Janela MEMO1.exe\_ (segunda execução de <F8>).

No momento, acione na tela **emulator: MEMO1.exe\_** a opção de menu **view/memory** para que seja apresentada a tela **Random Access Memory**. No campo existente do lado esquerdo superior, ao lado do botão **update**, entre o endereço de memória **0700:010C** no formato **segmento:deslocamento** (é importante lembrar que o endereço de segmento apresentado no computador do leitor pode ser diferente, esteja atento). Como se deduziu o segmento **0700h**? Simples, o programa iniciou sua execução no endereço de segmento **0730h** e como se está utilizando o conceito de acesso direto, este é feito num endereço de memória do segmento de dados em uso. Isto posto, percebe-se que o programa está operando no endereço de segmento **0730h**, desta forma o microprocessador direciona o armazenamento do dado para o início do segmento em operação que para este caso é o endereço de segmento **0700h**. A Figura 11.10 mostra a janela **Random Access Memory** posicionada no endereço **0700:010C**.

Observe na Figura 11.10 que a área de memória de **0700:010C** até **0700:017C** possui armazenado o conteúdo de código **54h** que já estava na memória.

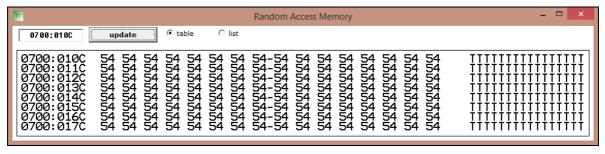


Figura 11.10 - Janela Random Access Memory no endereço 0730:010C.

Em seguida acione a tecla de função <F8> pela terceira vez e observe a mudança do registrador IP para 0006h e o posicionamento sobre a instrução SUB AX, AX para zerar o registrador AX. Note também o armazenamento do valor 05h na primeira posição da janela Random Access Memory como na Figura 11.11.

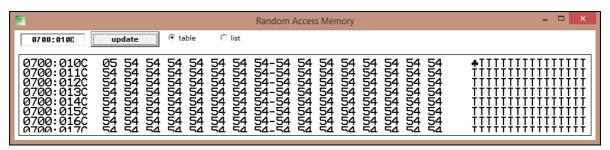


Figura 11.11 - Janela Random Access Memory no endereço 0730:010C com valor 05h.

A partir desse instante o registrador geral AX será zerado pela instrução SUB AX, AX, como indicado na Figura 11.12, e a próxima instrução a ser executada é a preparação para a transferência de volta do valor 05h que se encontra armazenado no endereço de memória 0700:010C para o registrador menos significativo AL. Lembre-se de que esse armazenamento foi efetivado pela linha de instrução MOV DS:[010Ch], AL. Em seguida, acione a tecla de função <F8> pela quarta vez e veja o resultado da operação na Figura 11.13.

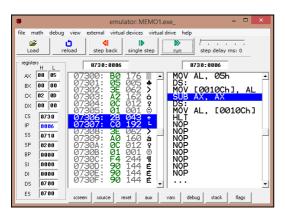
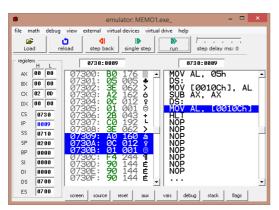


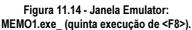


Figura 11.12 - Janela Emulator: MEMO1.exe\_ (terceira execução de <F8>).

Figura 11.13 - Janela Emulator: MEMO1.exe\_ (quarta execução de <F8>).

Acione a tecla de função <F8> pela quinta vez. A execução do programa estará sobre a instrução MOV AL, [0010Ch] que efetua a transferência do valor 05h armazenado no endereço 0700:010C de volta para o registrador AL, como indicado na Figura 11.14. Em seguida acione a tecla de função <F8> pela sexta vez e observe a mudança do valor do registrador AL de 00h para 05h e o posicionamento sobre a instrução HLT, como mostra a Figura 11.15.





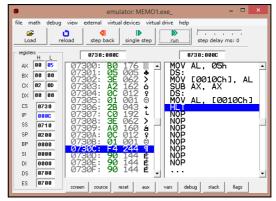


Figura 11.15 - Janela Emulator: MEMO1.exe\_ (sexta execução de <F8>).

Pela sétima e última vez acione a tecla de função <F8>, com o ponteiro do *mouse* selecione o botão **OK** da caixa de mensagem **message** e na janela **emulator**: **MEMO1.exe**\_ selecione o comando de menu **file/close the emulator**.

# 11.2.2 - Acesso indireto com registradores

O modo de acesso indireto com registrador permite obter o endereço de uma determinada posição de memória com a utilização de um dos registradores [BX], [BP], [DI] e [SI]. Como padrão, os registradores [BX], [DI] e [SI] usam como registrador de segmento o DS e o [BP] utiliza como registrador de segmento o SS.

Por exemplo, a instrução MOV AL, [BX] transfere para o registrador menos significativo AL uma cópia do valor do *byte* residente no endereço de deslocamento identificado pelo registrador [BX] do segmento DS. Desta forma, o registrador menos significativo AL passa a ter o valor armazenado no endereço de memória identificado por [BX], como mostra a Figura 11.16.

Se usada a instrução MOV AL, valor[BX] o registrador menos significativo AL será armazenado com os valores existentes da área de dados identificada pela variável valor, apontada pelo registrador de segmento DS até a posição limite

(a ser definida no programa) a ser obtida com o uso do registrador [BX]. Para utilizar esse recurso, é preciso definir um laço que desloque o endereço a partir de uma posição inicial. Vá até um valor que determine a posição final de memória. A informação [BX] da Figura 11.16 também pode ser entendida como [DI] e [SI].

Para utilizar o registrador de pilha [BP], deve ser considerado como registrador de segmento o SS. A Figura 11.17 apresenta a estrutura de funcionamento desse tipo de operação.

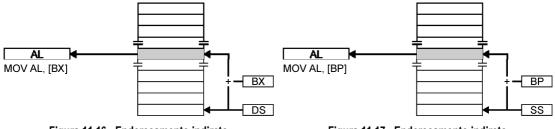


Figura 11.16 - Endereçamento indireto com registro (Adaptado de Hyde, 2003).

Figura 11.17 - Endereçamento indireto com registro (Adaptado de Hyde, 2003).

Para exemplificar a ação de acesso indireto com registradores de memória de forma simples, considere o seguinte programa:

```
Programa: MEMO2.ASM
**********
org 100h
.DATA
 valor DB 05d, 04d, 03d, 02d, 01d
.CODE
 MOV
       CX, 05h
       BX, valor
 LEA
 laco:
   MOV
         AL, [BX]
   ADD
         AL, 30h
   MOV
         AH, 0Eh
   INT
         10h
   INC
         BX
 LOOP laco
 HLT
```

### **END**

Execute no programa **emu8086** o comando de menu **file/new/com template**, acione as teclas de atalho **<Ctrl> + <A>** do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu **file/save** com o nome **MEMO2**, de forma que fique semelhante à imagem da Figura 11.18.

Observe o trecho de código definido entre o rótulo **laço:** e a instrução **LOOP laço** e a utilização das instruções **MOV AL**, **[BX]** e **INC BX**. A instrução **MOV AL**, **[BX]** movimenta um dos conteúdos identificados na área de dados com a variável **valor**. À medida que se obtêm o conteúdo de memória e sua respectiva apresentação, o programa acrescenta 1 ao valor existente no registrador **[BX]**. Desta forma é possível obter todos os valores definidos na variável **valor**.

Em seguida peça a execução do programa pela tecla de função <**F5>** e acione também uma vez a tecla de função <**F8>**. Observe os detalhes apresentados na janela **MEMO2**, como indica a Figura 11.19.

Observe atentamente as informações apresentadas nas áreas **disassemble** e **memory**. Atente para o posicionamento sobre a instrução do programa **MOV CX**, **00005h** e o posicionamento no endereço de memória **0700:0107**.

A tabela seguinte apresenta um paralelo entre o código escrito no editor e o código assumido pelo simulador. Ocorrem algumas pequenas mudanças, entre elas a substituição da instrução LEA BX, valor pela instrução MOV BX, 00102h, indicando o endereço de deslocamento que marca o início da área de dados denominada valor.

```
assembler emulator math ascii codes help
                   .
        Programa: MEMO2.ASM
org 100h
  valor DB 05d, 04d, 03d, 02d, 01d
. CODE
  LEA
          BX, valor
             AL,
                   [BX]
30h
             AH,
10h
                  0Eh
  LOOP
           laco
 col: 1
                                        drag a file here to open
```

Figura 11.18 - Programa MEMO2 na ferramenta emu8086.

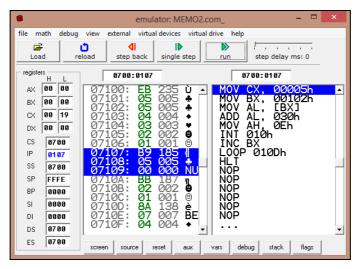


Figura 11.19 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<F8> - primeira vez).

A linha de código MOV AL, [BX] transfere o valor apontado pelo registrador [BX] para o registrador menos significativo AL. Em seguida esse valor é apresentado na tela do monitor de vídeo. O registrador [BX] possibilita obter o primeiro valor da área de dados (valor), que está armazenado na posição 0 (zero). Por este motivo, antes da instrução LOOP se encontra a instrução INC BX, que acrescenta 1 (um) ao valor atual do registrador [BX]. A Tabela 20.2 demonstra a ocorrência interna dos valores do registrador [BX].

Em vez de acionar a tecla de função <F8>, utilize em conjunto as teclas de atalho <Shift> + <F8> para executar o programa a partir da instrução MOV CX, 00005h que enviará o valor 0005h para o registrador CX, como mostra a Figura 11.20. O valor armazenado no registrador CX será utilizado para controlar a ação da instrução LOOP.

Tabela 11.2 – Ocorrência de valores do registrador [BX]

Código no Editor	Código no Simulador	
MOV CX, 05h	MOV CX, 00005h	
LEA BX, valor	MOV BX, 00102h	
laco:		
MOV AL, [BX]	MOV AL, [BX]	
ADD AL, 30h	ADD AL, 030h	
MOV AH, 0Eh	MOV AH, 0Eh	
INT 10h	INT 010h	
INC BX	INC BX	
LOOP laco	LOOP 010Dh	
HLT	HLT	

Em seguida, execute pela terceira vez as teclas de atalho **<Shift> + <F8>** para que a instrução **MOV BX, 00102h** seja processada. A Figura 11.21 mostra a etapa atual de execução em que o registrador **BX** assume o valor **0102h**.

Agora acione as teclas de atalho **<Shift> + <F8>** pela quarta vez para se posicionar no próximo passo. A Figura 11.22 mostra o resultado da ação. Note o posicionamento na instrução **ADD AL, 030h** e a alteração do valor do registrador **AL** com o valor de **[BX]** que neste momento é **05h**.

Pela quinta vez acione as teclas de atalho **Shift> + F8>** e observe o envio do valor **30h** para o registrador **AL**, como mostra a Figura 11.23. Lembre-se de que o procedimento de somar **30h** ao conteúdo do registrador **AL** que está com valor **05h** é tornar esse valor **35h** que é o código ASCII do valor **5d** para ser, na sequência, apresentado na tela do monitor de vídeo.

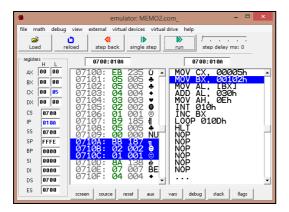


Figura 11.20 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - segunda vez).

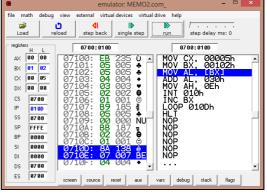


Figura 11.21 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - terceira vez).

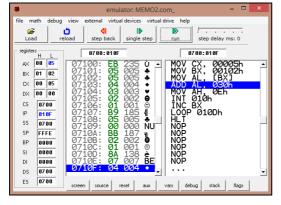


Figura 11.22 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - quarta vez).

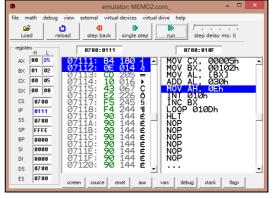


Figura 11.23 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - quinta vez).

Assim que o valor **5d** estiver armazenado na memória, ele precisa ser apresentado. Assim sendo, execute as teclas de atalho **<Shift> + <F8>** para proceder à sexta execução passo a passo. Nessa etapa o valor **0Eh** será armazenado no

registrador **AH**. Esse valor corresponde ao código de escrita de um caractere quando do uso da instrução **INT 10h**. A Figura 11.24 mostra essa etapa da execução.

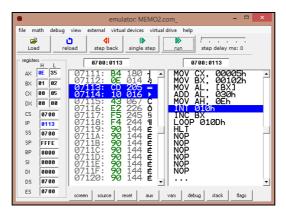


Figura 11.24 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - sexta vez).

Perceba a inserção do valor **0Eh** no registrador menos significativo **AH** por intermédio da linha de instrução **MOV AH**, **0Eh**. Na sequência execute pela sétima vez as teclas de atalho **<Shift> + <F8>**.

Será executada a instrução INT 10h que por meio do código 0Eh armazenado no registrador AH fará a apresentação do conteúdo do registrador AL na tela do monitor de vídeo na sua forma decimal. A Figura 11.25 apresenta o resultado da ação.



Figura 11.25 - Apresentação do resultado do programa.

Após a apresentação do valor 5 feche a janela **emulator screen** e observe que será executada a instrução **INC BX**. Acione o conjunto de teclas de atalho **<Shift> + <F8>** pela sétima vez e observe a alteração do valor do registrador **BX** para **0103h**, como na Figura 11.26. O valor **0002h** de **BX** passa a ser **0003h**.

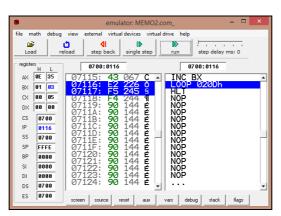


Figura 11.26 - Janela MEMO2 na ferramenta emu8086 (<Shift> + <F8> - sétima vez).

Ao ser executada a instrução **INC BX**, definiu-se o novo valor de endereço de memória a ser usado pela instrução **MOV AL**, **[BX]** assim que o laço ocorrer. Isso é repetido até que o registrador geral **CX** tenha o valor **0**. Vá repetindo as ações do programa para ver esse efeito ocorrer.

# 11.2.3 - Acesso indexado

O modo de acesso indexado (também denominado endereçamento de base ou endereçamento indexado) permite obter-se o endereço de uma posição de memória pelo deslocamento sequencial de um índice definido a partir de um dos registradores [BX], [BP], [DI] e [SI].

É interessante lembrar que os registradores [BX], [DI] e [SI] usam como registrador de segmento o DS e o [BP] utiliza como registrador de segmento o SS.

Por exemplo, a instrução MOV AL, valor[BX] transfere para o registrador menos significativo AL uma cópia do valor do byte residente no endereço de deslocamento identificado pelo registrador [BX] do segmento DS denominado valor. Desta forma, o registrador menos significativo AL passa a ter o valor armazenado no endereço de memória identificado por [BX].

É possível ter acesso ao conteúdo de memória armazenado a partir do endereço de deslocamento indireto [BX], como mostra a Figura 11.27.

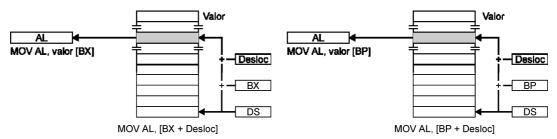


Figura 11.27 - Endereçamento indireto com registro (Adaptado de HYDE, 2003).

Figura 11.28 - Endereçamento indireto com registro (Adaptado de HYDE, 2003).

A Figura 11.27 indica que por meio da instrução MOV AL, valor[BX] (ou instrução MOV AL, [BX + DESLOC], em que DESLOC pode ser um valor de 8 ou 16 *bits*) o registrador menos significativo AL é armazenado com os valores existentes da área de dados identificada pela variável valor, apontada pelo registrador de segmento DS até a posição limite (a ser definido no programa) a ser obtida com o uso do registrador [BX]. Para fazer isso, é necessário definir um laço de repetição. A informação [BX] da Figura 11.27 pode ser entendida como [DI] ou [SI].

```
********
;* Programa: MEMO3.ASM
*******
org 100h
.DATA
valor DB 05d, 04d, 03d, 02d, 01d
.CODE
 MOV CX, 05h
 laco:
   MOV AL, valor[BX]
   ADD AL, 30h
   MOV AH, 0Eh
   INT 10h
   INC BX
 LOOP laco
 HLT
```

**END** 

Para usar o registrador de pilha **[BP]**, deve ser considerado como registrador de segmento o **SS**. A Figura 11.28 mostra a estrutura de funcionamento desse tipo de operação. Para exemplificar o acesso indexado de memória, considere o seguinte programa:

Execute no programa **emu8086** o comando de menu **file/new/com template**, acione as teclas de atalho **<Ctrl> + <A>** do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu **file/save** com o nome **MEMO3**, de forma que fique semelhante à imagem da Figura 11.29.

Figura 11.29 - Programa MEMO3 na ferramenta emu8086.

Observe então o trecho de código definido entre o rótulo laço: e a instrução LOOP laço. Note atentamente a utilização das instruções MOV AL, valor[BX] e INC BX. A instrução MOV AL, valor[BX] movimenta um dos conteúdos identificados na área de dados pela variável valor. À medida que se obtêm memória e sua respectiva apresentação, o programa acrescenta 1 ao valor existente no registrador [BX]. Desta forma, é possível obter todos os valores definidos na variável valor. O acesso indireto à memória por registrador é útil quando se necessita trabalhar com matrizes.

Em seguida peça a execução do programa pela tecla de função <F5> e acione também uma vez a tecla de função <F8>. Observe os detalhes apresentados na janela MEMO3.com, como indica a Figura 11.30.

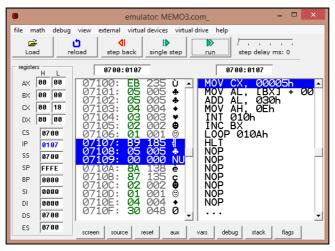


Figura 11.30 - Janela MEMO3.com na ferramenta emu8086.

Observe atentamente as informações apresentadas nas áreas **disassemble** e **memory**. A primeira instrução do programa **MOV CX**, **00005h** está posicionada no endereço de memória **0700:0107**. Vale a pena fazer um paralelo entre o código escrito no editor e o código assumido pelo simulador. Atente para a Tabela 11.3.

Tabela 11.3 - Código no editor e no simulador

Código no Editor	Código no Simulador	
MOV CX, 05h	MOV CX, 00005h	
laco:		
MOV AL, valor[BX]	MOV AL, [BX] + 00102h	
ADD AL, 030h	ADD AL, 030h	
MOV AH, 0Eh	ADD AH, 0Eh	
INT 010h	INT 010h	
INC BX	INC BX	
LOOP laco	LOOP 010Ah	
HLT	HLT	

Considere a linha de código MOV AL, valor[BX] (código no editor) com a linha de código MOV AL, [BX] + 00102h (código no simulador).

O primeiro valor (valor **05d**) definido na área de dados representada pela variável **valor** está posicionado no endereço de memória **0102h** do segmento **0700h**, como pode ser observado na área **memory** da janela **emulator: ME-MO2.com**\_ na Figura 11.30.

O uso do registrador [BX] na linha de código MOV AL, valor[BX] (que internamente é interpretada como MOV AL, [BX] + 00102h) possibilita obter o primeiro valor da área de dados (valor) que está armazenado na posição 0 (zero). Por este motivo é que antes da instrução LOOP se encontra a instrução INC BX, que acrescenta 1 (um) ao valor atual do registrador [BX]. A Tabela 11.4 demonstra a ocorrência interna dos valores do registrador [BX].

Tabela 11.4 – Ocorrência interna dos valores do registrador [BX]

Registrador [BX]	Instrução MOV AL, [BX] + 00102h	Conteúdo de Memória
0	0 + 00102h = 00102h	5
1	1 + 00102h = 00103h	4
2	2 + 00102h = 00104h	3
3	3 + 00102h = 00105h	2
4	4 + 00102h = 00106h	1

Utilize em conjunto as teclas **<Shift> + <F8>** para executar o programa. Observe a cada movimentação as alterações dos valores nos registradores e a apresentação dos valores na tela do monitor de vídeo.

O programa **MEMO3** pode também ser escrito de uma maneira um pouco diferente da forma apresentada. A Tabela 11.5 exibe as versões **MEMO4** e **MEMO5** com outras formas de referência de uso do acesso indireto com registrador.

Tabela 11.5 - Comparativo de acesso indireto com registrador

MEMO4.asm	MEMO5.asm
. CODE	.CODE
MOV CX, 05h laco:  MOV AL, [BX + valor]  ADD AL, 30h  MOV AH, 0Eh  INT 10h  INC BX  LOOP laco  HLT	MOV CX, 05h laco:  MOV AL, [BX] + valor  ADD AL, 30h  MOV AH, 0Eh  INT 10h  INC BX  LOOP laco  HLT
END	END

Internamente os programas deste tópico serão interpretados e executados da mesma forma.

# 11.2.4 - Acesso de base indexada

O acesso de endereçamento de base indexada é uma variação do endereçamento indireto com registradores. Ele utiliza os registradores de base **BX** e **BP** vinculados aos registradores de índice **SI** e **DI**. As Figuras 11.31 e 11.32 apresentam as formas permitidas de uso.

O acesso a uma determinada posição de memória por meio de endereçamento de base indexada é conseguido com a soma de um registrador de base BX ou BP com um registrador de índice SI ou DI. Por exemplo, se o registrador BX estiver com o valor 0102h e o registrador SI estiver com o valor 03h, a instrução MOV AL, [BX + SI] carrega o registrador menos significativo AL com o valor 0105h.

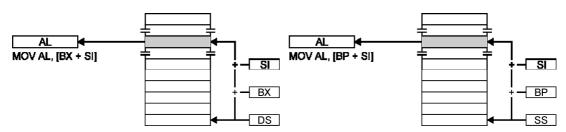


Figura 11.31 - Endereçamento de base indexada (Adaptado de Hyde, 2003).

Figura 11.32 - Endereçamento de base indexada (Adaptado de Hyde, 2003).

Para exemplificar o acesso de base indexada de memória considere o seguinte programa:

```
Programa: MEMO6.ASM
********
org 100h
.DATA
 valor DB 05d, 04d, 03d, 02d, 01d
.CODE
 MOV
      CX, 05h
 LEA
      BX, valor
 laco:
        AL, [BX + SI]
   MOV
        AL, 30h
   ADD
        AH, 0Eh
   MOV
   INT
        10h
        SI
   INC
 LOOP
      laco
 HLT
```

END

Execute no programa **emu8086** o comando de menu **file/new/com template**, acione as teclas de atalho **<Ctrl> + <A>** do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu **file/save** com o nome **MEMO6**, de forma que fique semelhante à imagem da Figura 11.33.

Peça a execução do programa pela tecla de função <F5> e acione também uma vez a tecla de função <F8>. A partir desse ponto vá acionando o conjunto de teclas <Shift> + <F8> e observe a cada ciclo do laço as mudanças ocorridas nos registradores BX e SI.

Figura 11.33 - Programa MEMO6 na ferramenta emu8086.

O uso dos registradores [BX + SI] na linha de código MOV AL, [BX + SI] possibilita a obtenção dos valores armazenados da área de dados (valor). O primeiro valor está armazenado na posição (representado pelo registrador SI) de memória 0 (zero), por este motivo é que antes da instrução LOOP se encontra a instrução INC SI, que acrescenta 1 (um) ao valor atual do registrador [SI]. A Tabela 11.6 demonstra a ocorrência interna dos valores dos registradores [BX + SI].

Registrador [SI]	Instrução MOV AL, [BX + SI]	Conteúdo de Memória
0	00102h + 0 = 00102h	5
1	00102h + 1 = 00103h	4
2	00102h + 2 = 00104h	3
3	00102h + 3 = 00105h	2
4	00102h + 4 = 00106h	1

# 11.2.5 - Acesso de base indexada mais deslocamento

O acesso de endereçamento de base indexada mais deslocamento é uma variação do endereçamento inde-xado com endereçamento de base indexada. O acesso de base indexada mais deslocamento utiliza os registra-dores de base BX e BP vinculados aos registradores de índice SI e DI e ao valor de deslocamento (constante de 8 ou 16 *bits*). As Figuras 11.34 e 11.35 apresentam as formas permitidas de uso.

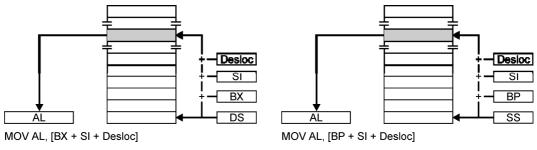


Figura 11.34 - Base indexada com deslocamento (Adaptado de Hyde, 2003).

Figura 11.35 - Base indexada com deslocamento (Adaptado de Hyde, 2003).

O acesso a uma determinada posição de memória pelo endereçamento de base indexada com deslocamento é conseguido com a soma de um registrador de base BX ou BP com um registrador de índice SI ou DI mais a constante de DESLOC. Por exemplo, se o registrador BX estiver com o valor 0102h e o registrador SI estiver com o valor 03h, e a constante for um valor como 02h, a instrução MOV AL, [BX + SI + 02h] carrega o registrador menos significativo AL com o valor 0107h.

Para exemplificar a ação de acesso de base indexada com deslocamento de memória, considere o seguinte programa:

```
Programa: MEMO7.ASM
org 100h
.DATA
  valor DB 05d, 04d, 03d, 02d, 01d
.CODE
  MOV
        CX, 05h
  LEA
        BX, valor - 02h
  laco:
          AL, [BX + SI + 02h]
    MOV
    ADD
          AL, 30h
    MOV
          AH, 0Eh
    INT
          10h
    INC
          SI
  L00P
        laco
  HLT
```

**END** 

Execute no programa **emu8086** o comando de menu **file/new/com template**, acione as teclas de atalho **<Ctrl> + <A>** do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu **file/save** com o nome **MEMO7**, de forma que fique semelhante à imagem da Figura 11.36.

Figura 11.36 - Programa MEMO7 na ferramenta emu8086.

Execute o programa com a tecla de função <F5> e acione também uma vez a tecla de função <F8>. A partir desse ponto vá acionando o conjunto de teclas <Shift> + <F8> e observe a cada ciclo do laço as mudanças ocorridas nos registradores BX e SI. Atente para o fato da definição do valor constante de deslocamento 02h.

Para exemplificar o uso da constante, foi alterado na linha de código **LEA BX**, **valor – 02h** o endereço de início da área de dados **valor** em duas posições a menos na memória. Torna-se possível exemplificar de forma didática o funcionamento do acesso ao endereçamento de base indexada mais deslocamento.

O uso de [BX + SI + 02h] na linha de código MOV AL, [BX + SI + 02h] possibilita obter os valores armazenados da área de dados (valor). A Tabela 11.7 demonstra a ocorrência interna dos valores dos registradores [BX + SI + 02h].

Registrador [SI] Conteúdo de Memória Instrução MOV AL, [BX + SI + 02h] 00100h + 0 + 02h = 00102h4 00100h + 1 + 02h = 00103h1 3 2 00100h + 2 + 02h = 00104h2 3 00100h + 3 + 02h = 00105h4 00100h + 4 + 02h = 00106h1

Tabela 11.7 - Ocorrência interna dos valores dos registradores [BX + SI + 02h]

# 11.3 - Prefixos de anulação

O padrão de funcionamento de deslocamentos dentro de um determinado segmento é sempre feito dentro do próprio segmento, ou seja, o deslocamento ocorre no segmento em uso. No entanto, é possível utilizar desloca-mentos em segmentos diferentes daquele em uso. É necessário utilizar um conceito denominado *override segment* (segmento anulado ou prefixo de anulação).

Por exemplo, imagine que se queira acessar o endereço de deslocamento 1234h do segmento de pilha ES. Neste caso, deveria ser utilizada a instrução MOV AX, ES:[1234h]. De forma semelhante, para acessar esse deslocamento no segmento de código deveria ser utilizada a instrução MOV AX, CS:[1234h]. A indicação ES: é um prefixo de anulação. Segundo Hyde (2003), o prefixo :DS não é de anulação (override segment).

O prefixo de anulação pode ser usado com as formas de acesso de memória indireto com registrador e indexado, sendo válidas as seguintes definições:

Indireto com registrador: MOV AL, CS:[BX]
 MOV AL, DS:[BP]
 MOV AL, SS:[SI]
 MOV AL, ES:[DI]
 Indexado: MOV AL, SS:DESLOC[BX]
 MOV AL, ES:DESLOC[BP]

MOV AL, ES:DESLOC[BP]
MOV AL, CS:DESLOC[SI]
MOV AL, SS:DESLOC[DI]

O tema deste tópico é um pouco mais complexo, por isso foge aos objetivos iniciais desta obra. Ele é citado apenas a título de ilustração, portanto não será exemplificado.

No entanto, para os mais curiosos, no arquivo de biblioteca **emu8086.inc** que acompanha a ferramenta **emu8086** existem algumas rotinas que utilizam prefixos, além do programa exemplo **ToBin.asm**. Esse material deve ser utilizado como fonte de consulta adicional a esta obra.

# 11.4 - Operações com Matrizes

As matrizes estão relacionadas ao conjunto de dados armazenado em memória num formato de lista (matriz de uma dimensão) ou tabela (matriz com mais de uma dimensão, normalmente denominada matriz de duas dimensões).

Em vários exemplos aplicados neste capítulo foi utilizada a matriz de uma dimensão de forma implícita. O uso de matriz de forma explícita é conseguido com a sintaxe:

```
vetor DW 5 DUP (0)
```

Neste caso é definida uma variável denominada **vetor** que tem a capacidade de manipular até cinco valores do tipo *word* inicializados com o valor **0** (zero). Se for necessário trabalhar com uma matriz com mais de uma dimensão (duas dimensões), deve ser utilizada a sintaxe:

```
matriz DW 5 DUP (3 DUP (0))
```

Neste caso é definida uma variável **matriz**, a qual é inicializada com 15 *words* com valor zero. Essa forma seria algo similar a uma tabela de cinco linhas e três colunas.

Para exemplificar e ilustrar a entrada e apresentação de cinco valores inteiros positivos em uma matriz, considere o seguinte código de programa:

```
#MAKE_COM#
; Programas do tipo .COM são iniciados no endereço CS:0100h
org 100h
;*
     Programa: MEMO8.ASM
INCLUDE 'emu8086.inc'
. DATA
  tamanho EQU 05h
  vetor DB tamanho DUP ('X')
 msg1a
        DB
             'Entre o ', Oh
        DB 'o. valor numerico: ', Oh DB 'O ', Oh
 msg1b
 msg2a
msg2b
         DB 'o. valor informado equivale a: ', 0h
         DB ?
  valor
.CODE
  PRINTN
         'Programa Matriz'
         'Entre valores na faixa de 0 ate 255'
  PRINTN
  PUTC 13d
  PUTC 10d
  MOV CX, tamanho
  MOV valor, 01h
  entrada:
   PUSH CX
   LEA SI, msq1a
   CALL PRINT_STRING
   MOV AL, valor
   CALL PRINT_NUM
   INC valor
   LEA SI, msg1b
   CALL PRINT_STRING
   CALL SCAN NUM
   MOV vetor[BX], CL
   INC BX
   POP CX
   PUTC 13d
PUTC 10d
```

LOOP entrada

```
PUTC 13d
  PUTC 10d
  MOV CX, tamanho
  MOV valor, 01h
  saida:
    LEA SI, msg2a
    CALL PRINT_STRING
    MOV AL, valor
    CALL PRINT_NUM
    INC valor
    LEA SI, msg2b
    CALL PRINT_STRING
    MOV AL, vetor[BX - tamanho]
    CALL PRINT_NUM
    INC BX
    PUTC 13d
    PUTC 10d
  LOOP saida
  HLT
  DEFINE PRINT NUM
  DEFINE_PRINT_NUM_UNS
  DEFINE_PRINT_STRING
  DEFINE_SCAN_NUM
END
```

Execute no programa emu8086 o comando de menu file/new/com template, acione as teclas de atalho <Ctrl> + <A> do editor de texto e escreva o programa anterior, gravando-o por meio dos comandos de menu file/save com o nome ME-MO8, de forma que fique semelhante à imagem das Figuras 11.37, 11.38 e 11.39.

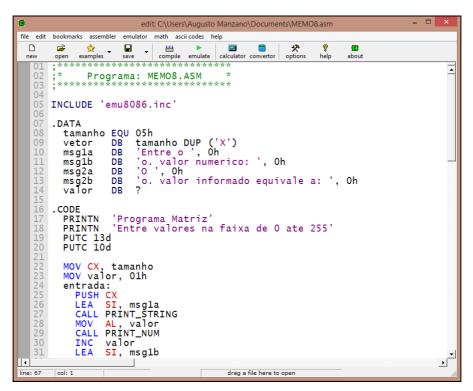


Figura 11.37 - Programa MEMO8 com a área de dados.

```
edit: C:\Users\Augusto Manzano\Documents\MEMO8.asm
             CODE
                                                                                                                                                                    •
               PRINTN 'Programa Matriz'
PRINTN 'Entre valores na faixa de 0 ate 255'
               PRINTN
PUTC 13d
PUTC 10d
               MOV CX, tamanho
MOV valor, 01h
entrada:
                   PUSH CX
LEA SI
                   LEA SI, msg1a
CALL PRINT_STRING
MOV AL, valor
CALL PRINT_NUM
    29
30
                   CALL PRINI_NUM
INC valor
LEA SI, msglb
CALL PRINT_STRING
CALL SCAN_NUM
MOV vetor[BX], CL
INC BX
POP CX
PUTC 13d
                   PUTC 13d
PUTC 10d
   38
39
40
41
42
43
44
45
               LOOP entrada
               PUTC 13d
PUTC 10d
               MOV CX, tamanho MOV valor, 01h
    46
               saida:
line: 67
           col: 1
                                                                               drag a file here to open
```

Figura 11.38 - Programa MEMO8 com rotina de entrada de dados.

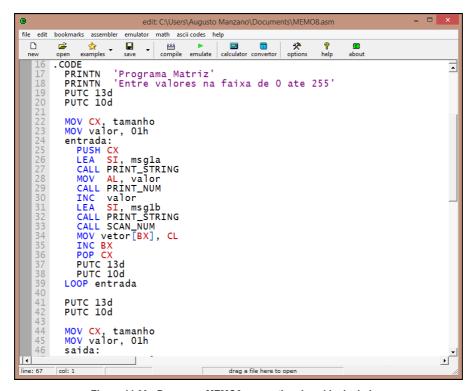


Figura 11.39 - Programa MEMO8 com rotina de saída de dados.

A Figura 11.37 apresenta a área de dados do programa. Observe na linha 8 a definição da constante **tamanho** com o valor **05h** (valor máximo de elementos a serem inseridos na variável **vetor**). Desejando trabalhar com um número maior ou menor de valores, basta ajustar o valor **05h** para o desejado.

A linha 9 mostra uma matriz de uma dimensão denominada **vetor** e inicializada na memória com cinco posições contando com o caractere **X**. Da linha **10** até a linha **13** são definidas as variáveis com as mensagens de orientação do programa.

A linha 14 apresenta a variável valor inicializada com um valor desconhecido, representado pelo caractere ?.

Da linha 22 até a linha 39 encontra-se o trecho de programa responsável pela entrada dos valores e seu armazenamento na memória.

A linha **22** mostra o registrador geral **CX** com o valor armazenado na constante **tamanho**. Isso é necessário, uma vez que a instrução **LOOP** usa o registrador geral **CX** para controlar o número de vezes do laço de repetição em si.

Na linha **23** é exibida a variável **valor** com o valor **01h**, a qual será usada para armazenar o valor do indicador de número de ações do programa.

Da linha **24** até a linha **39** é executada uma série de ações. A primeira delas é armazenar na pilha (linha **25**) o valor do registrador geral **CX**. Isso é necessário devido ao fato de **SCAN\_NUM** (biblioteca **emu8086.inc**) utilizar o registrador geral **CX** para a ação da entrada de um valor numérico. Atente para as linhas **33** e **34**, em que está definida a manipulação de transferência do valor armazenado no registrador menos significativo **CL** para o **vetor[BX]**.

O trecho correspondente à saída de dados, Figura 11.33, situa-se entre as linhas 44 e 59. Observe a linha da instrução da linha 62 correspondente a MOV AL, vetor[BX - tamanho]. Está sendo feito um balanceamento do deslocamento a partir de vetor[BX - tamanho]. Isso é necessário porque a rotina de entrada movimenta o deslocamento de [BX].

Em relação à utilização de uma matriz de duas dimensões, pode-se utilizar como exemplo o programa **matrix.asm** encontrado na pasta **Samples** que acompanha o programa **emu8086**, o qual inverte os valores existentes entre as linhas e colunas de uma determinada matriz que possui como código:

```
; matrix transpose sample (reverse rows with columns).
name "matrix"
org 100h
jmp start ; go to code...
msg db "to the view matrix click vars button,", Odh,Oah
    db " and set elements property to 3 for these items:", 0dh,0ah, 0ah
    db "
                      ", 0dh,0ah
" 0dh 0ah
           matrix
    db "
           row1 ", 0dh,0ah
row2 ", 0dh,0ah, 0dh,0ah
    db "
    db "or add print-out support to this program...", 0dh,0ah, '$'
matrix_size equ 3
; ----- matrix -----
matrix db 1,2,3
row1
           db 4,5,6
row2
          db 7,8,9
i dw ?
j dw ?
start:
mov i, 0
next_i:
      ; j = i + 1
      mov cx, i
      inc cx
      mov j, cx
      next_j:
             mov si, i
             mov bx, j
```

```
mov al, matrix_size
             mov cx, si
             mul cl
             mov si, ax
             mov dl, matrix[si][bx]
             mov si, i
             mov al, matrix_size
             mul bl
             mov bx, ax
             xchg matrix[bx][si], dl
             mov bx, j
             mov al, matrix_size
             mov cx, si
             mul cl
             mov si, ax
             mov matrix[si][bx], dl
      cmp j, matrix_size
      jb next_j
inc i
cmp i, matrix_size/2
jbe next_i
; print message....
lea dx, msg
mov ah, 9
int 21h
; wait for any key press...
mov ah, 0
int 16h
ret
```

A Figura 11.40 exemplifica a ação do programa **matrix.asm**.que mostra a primeira linha da matriz torna-se a sua primeira coluna, a segunda linha torna-se a segunda coluna e a terceira linha torna-se a terceira coluna. A seguir é apresentado na íntegra o código do programa **matrix.asm**.

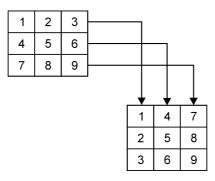


Figura 11.40 - Exemplo de funcionalidade do programa MATRIX.

Para executar e visualizar esse programa, é necessário utilizar alguns outros recursos da ferramenta **emu8086** ainda não apresentados. Primeiramente acione a tecla de função **<F5>** para iniciar o processo de execução do programa.

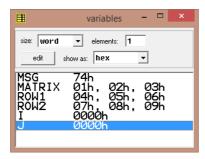
Depois, conforme orientação no próprio código do programa, acione o comando de menu **view/variables** na janela de depuração para que a caixa de diálogo **variables** seja apresentada como na Figura 11.41.



Figura 11.41 - Caixa de diálogo Variables.

A caixa de diálogo **variables** apresenta todas as variáveis definidas no programa. No entanto, não estão sendo apresentados todos os valores das variáveis **MATRIX**, **ROW1** e **ROW2**, apenas mostra o primeiro valor de cada uma delas. Para poder visualizar os três valores de cada variável, selecione com o ponteiro do *mouse* a variável **MATRIX** na lista apresentada. No campo **elements** informe sobre o valor 1 o valor 3. Repita a mesma ação para as variáveis **ROW1** e **ROW2**, de forma que se tenha um visual semelhante à Figura 11.42.

A Figura 11.42 mostra a mesma sequência de valores definida no código de programa. Coloque o programa em execução e observe ao final as informações da janela **variables**, como indica a Figura 11.43 contendo a inversão dos valores da matriz.





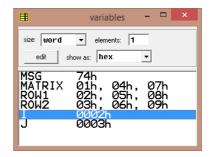


Figura 11.43 - Caixa de diálogo variables com a inversão da matriz.

Para finalizar a apresentação preliminar de introdução à linguagem de programação *Assembly* e no sentido de mostrar mais alguns recursos do programa **emu8086**, carregue para o ambiente de programação o programa **DIVIDE1**, acione a tecla de função **F5>** e quando for apresentada a tela **emulator**: **DIVIDE1.exe**\_, selecione na parte inferior da tela o botão **aux**. Nas opções apresentadas selecione **listing** e será exibido dentro do programa **Bloco de notas** o código do programa escrito, sendo do lado direito indicado o programa em linguagem *Assembly* e do lado esquerdo é indicado o programa escrito em código de máquina como indica a Figura 11.41.

```
DIVIDE1.exe_.list - Bloco de nota:
Arquivo Editar Formatar Exibir Ajuda
EMU8086 GENERATED LISTING. MACHINE CODE <- SOURCE.
DIVIDE1.exe_ -- emu8086 assembler version: 4.08
[ 29/10/2018 -- 13:50:19 ]
           LOC: MACHINE CODE
[LINE]
                                                                   Programa: DIVIDE1.ASM
    3]
    5
                                                             .MODEL small
    6]
                                                             .STACK 512d
    7]
                                                             .DATA
    8
           0200: 09 00
    91
                                                             a DW 9d
   10]
           0202: 02
                                                             b DB 2d
           0203: 00 24
                                                             x DB 0, '$'
   11]
```

Figura 11.41 - Caixa de diálogo Variables.

No relatório apresentado junto ao programa **Bloco de notas** é indicado além do código em linguagem de máquina e linguagem de montagem a apresentação do cabeçalho de um programa no formato **.EXE**.

# 11.5 - Programas Exemplo

Além da biblioteca **emu8086.inc**, na pasta **samples** há uma série de programas exemplo que podem ser utilizados como mecanismos de aprendizado e aprofundamento de alguns detalhes operacionais da linguagem de programação de computadores *Assembly 8086/8088*.

Para ter acesso aos exemplos que acompanham a ferramenta, pelo menu principal do programa **emu8086** execute o comando de menu **file/examples** e será apresentada uma lista de programas exemplos como indica a Figura 11.42 ou por meio da pequena seta ao lado direito do botão **examples** como mostra a Figura 11.43.

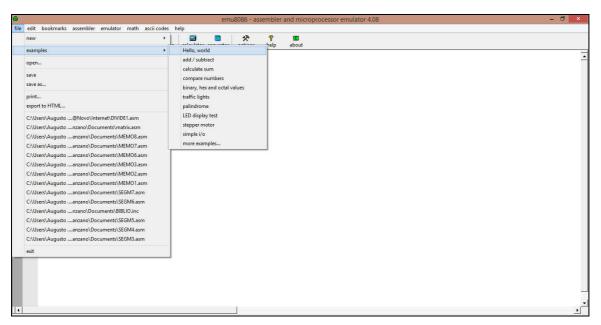


Figura 11.42 - Opções de Exemplos (File/Examples).

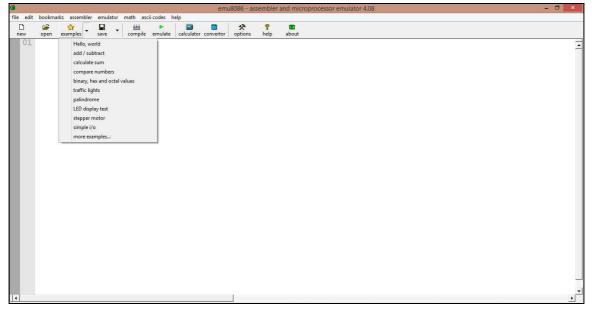


Figura 11.43 - Opções de Exemplos (Botão na barra de ferramentas).

As Figuras 11.42 e 11.43 apresentam um menu com alguns exemplos de programa. Atente para a opção **more samples...** (que indica a existência de mais programas a serem carregados e estudados). Se este botão for acionado, é apresentada a caixa de diálogo **Abrir**, Figura 11.44, que também pode ser aberta com o comando de menu **file/open**, com seleção da pasta **samples**.

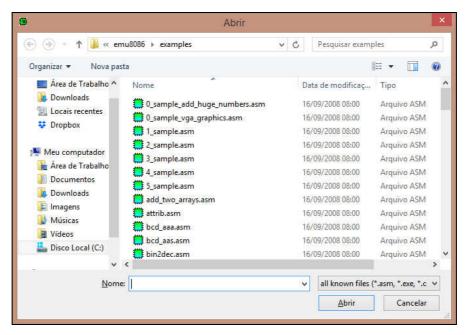


Figura 11.44 - Caixa de diálogo "Abrir" com mais exemplos.

Abra os programas, execute-os e estude os seus códigos. A ferramenta de simulação **emu8086** é voltada para o estudo e a aprendizagem. Por esta razão, além de seu foco didático em mostrar detalhes internos de um microprocessador padrão 8086, ela traz uma extensa coleção de programas para auxiliar por meio de exemplos a aprendizagem. Daqui para frente é só se divertir e aprofundar o conhecimento iniciado neste livro!

# Anotações