

## UNIVERSIDAD FIDELITAS Escuela de Ingeniería Electromecánica

Control Automático EM-720

Tarea #3

Estabilidad de Sistemas

Realizado por:

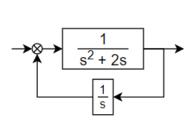
Jose Andrés Rodríguez Sánchez

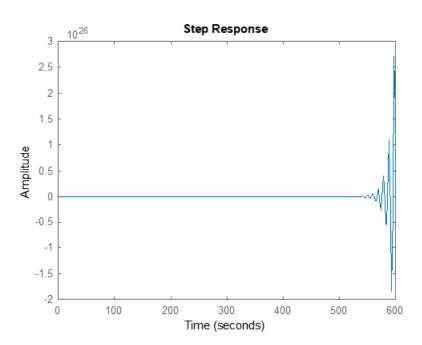
**Profesor:** 

Erick Salas

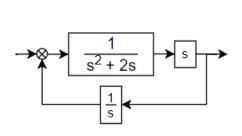
II cuatrimestre 2018

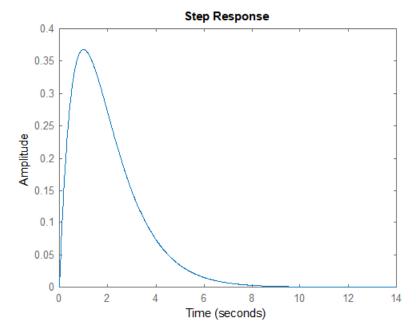
**Función de transferencia original:** Función original y grafica comprobando la inestabilidad del sistema es a siguiente. Se puede observar un inicio estable pero cerca de los 550 segundos comienza un periodo de inestabilidad de gran amplitud.





**Solución planteada:** Como solución se plantea un segundo bloque en sistema equivalente a s. En la gráfica se puede ver que el sistema comienza una estabilidad cerca del segundo 10.





```
clc; clear all
disp('Sea el siguiente sistema: ');
sistema=tf(1,[1 2 0])
disp('Con el siguiente controlador: ');
controlador=tf(1,[0 1 0])
disp('Se da la siguiente función de transferencia: ')
FT=feedback(sistema,controlador)
disp('Los polos son los siguientes: ')
Polos=pole(FT) , pause(5); step(FT) , pause(7); close all
disp('El sistema es inestable como se ve en los polos y la gráfica'); pause(3);
disp('Para corregir lo anterior se agrega el siguiente bloque en el sistema: '); pause(3);
Mejora=tf([0 1 0],1)
disp('El bloque del sistema y la función de transferencia quedan de la siguiente manera:
'); pause(4);
sistema=series(sistema,Mejora) , FT=feedback(sistema,controlador)
disp('Se comprueba estabilidad con polos y gráfica'); pause(4)
polos=pole(FT), pause(5); step(FT) , pause(10); close all
Sea el siguiente sistema:
sistema =
    1
  s^2 + 2 s
Continuous-time transfer function.
Con el siguiente controlador:
controlador =
 1
Continuous-time transfer function.
Se da la siguiente función de transferencia:
FT =
       S
  s \wedge 3 + 2 s \wedge 2 + 1
Continuous-time transfer function.
```

```
Los polos son los siguientes:
Polos =
 -2.2056 + 0.0000i
  0.1028 + 0.6655i
  0.1028 - 0.6655i
El sistema es inestable como se ve en los polos y la gráfica
Para corregir lo anterior se agrega el siguiente bloque en el sistema:
Mejora =
Continuous-time transfer function.
El bloque del sistema y la función de transferencia quedan de la siguiente manera:
sistema =
    S
  s^2 + 2 s
Continuous-time transfer function.
FT =
      s^2
  s \wedge 3 + 2 s \wedge 2 + s
Continuous-time transfer function.
Se comprueba estabilidad con polos y gráfica
polos =
     0
    -1
    -1
```

Published with MATLAB® R2015a