

Control Automático

Tarea #2:

Retroalimentación unitaria con Matlab

Estudiante:

William José Mora Huertas

Carrera:

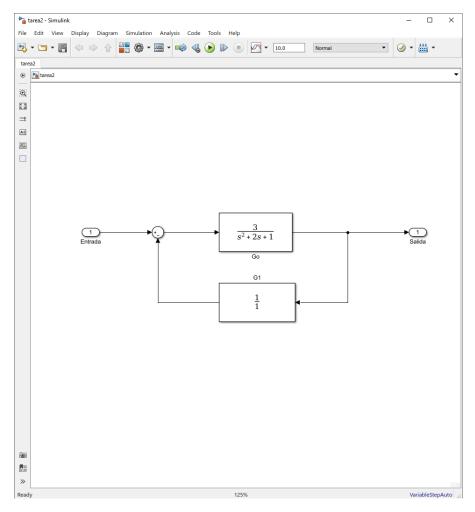
Ingeniería Electromecánica/Ingeniería Eléctrica

Fecha:

Martes 29 de mayo del 2018

1. Simulink

Por medio de Simulink se realizó el diagrama de bloques del ejercicio planteado por el profesor. También se pudo haber programado en el Command Window con los comandos vistos en clase.

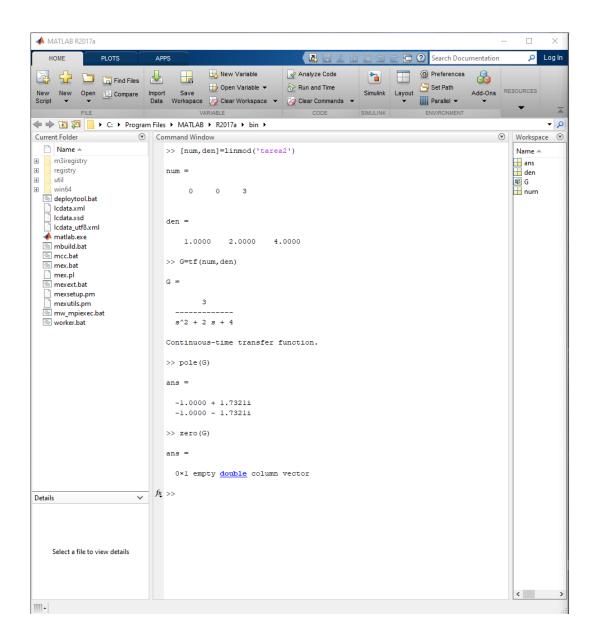


2. Command Window

Para poder obtener la función de transferencia del diagrama de bloques realizado en Simulink, se debe de utilizar el comando [num,den]=linmod('tarea2'); este comando permite encontrar el numerador y denominador de la función de transferencia del diagrama de bloques que se encuentra en el archivo de nombre "tarea2".

Luego se utilizó el comando **G=tf(num,den)** para así obtener la función de transferencia del numerado y denominador previamente encontrados; la "G" es solo para guardar la función de transferencia en esa variable, se puede utilizar la letra (o conjunto de letras/palabras) que se desee.

Finalmente, para calcular los ceros y polos, se utilizaron los comandos **pole(G)** y **zero(G)**. No hay ceros ya que el numerador es un 3 y 3 nunca va a ser 0; si en el numerador hubiera, por ejemplo, un s+3, en ese caso si habría un cero que sería -3.



3. Comprobación a mano

W, Wn, Wn	2, Lwn y 4			
Wn2 12+2 Lwns+W	= 3.2/3 h= 5+25+2	3 =	2 +18+M	.3 2
$w^2 n = W_n = V$	6/1			
1 = VE/6/				
Parte rea				
x = \(\frac{16}{6}\)\cdot\(\frac{16}{6}\)	= 1,			
Parte ima	£ = V6. V1-	(E) 12 - 1	7 - 2 12	
W-Wn / 1-	[- 46.41	(76) - 4	3 - 2,759	"