

# Sazonalidade Determinística

①

## ① Via dummies

Seja  $d_{jt} = \begin{cases} 1, & \text{se } t=j \\ 0, & \text{c.c.} \end{cases}$ , então o modelo será dado por:

$$y_t = \alpha_0 + \sum_{j=1}^{S-1} \alpha_j d_{jt} + \varepsilon_t, \quad t=1, 2, \dots, T \quad (I)$$

→ Se impormos a restrição  $\sum_{j=1}^S \alpha_j = 0$ , então  $\alpha_S = -\sum_{j=1}^{S-1} \alpha_j$ , e assim podemos reparametrizar (I), incluindo os S dummies + a restrição:

$$y_t = \alpha_0 + \sum_{j=1}^S \alpha_j d_{jt} + \varepsilon_t = \alpha_0 + \sum_{j=1}^{S-1} \alpha_j d_{jt} - \left( \sum_{j=1}^{S-1} \alpha_j \right) d_{St} + \varepsilon_t \quad (II)$$

→ Para facilitar a manipulação suponhamos  $S=4$ , então

$$E(y_1) = \alpha_0 + \alpha_1$$

$$E(y_2) = \alpha_0 + \alpha_2$$

$$E(y_3) = \alpha_0 + \alpha_3$$

$$E(y_4) = \alpha_0 - (\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3)$$

$$\begin{aligned} 4\alpha_0 &= E(y_1) + E(y_2) + E(y_3) + E(y_4) \\ 4\hat{\alpha}_0 &= \bar{y}_1 + \bar{y}_2 + \bar{y}_3 + \bar{y}_4 \\ \hat{\alpha}_0 &= \frac{1}{4} \left( \frac{\sum y_{1i}}{n_1} + \frac{\sum y_{2i}}{n_2} + \frac{\sum y_{3i}}{n_3} + \frac{\sum y_{4i}}{n_4} \right) \end{aligned}$$

$M_i$  é o # observações em cada trimestre. Suponhamos  $M_i = n \quad \forall i$ . Assim segue que  $M_1 + M_2 + M_3 + M_4 = 4n = T \Rightarrow$  # total obs da série

$$\hat{\alpha}_0 = \frac{1}{4n} (\sum y_{1i} + \sum y_{2i} + \sum y_{3i} + \sum y_{4i}) = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^T y_i = \bar{y}$$

Portanto no modelo (II) o efeito de cada trimestre, ie, o fator sazonal de cada trimestre é medido em relação à média da série.

⇒

Podemos escrever o modelo (II) como

$$y_t = \alpha_0 + \underline{d}_t' \underline{\alpha} + \varepsilon_t, \quad (\text{III})$$

onde  $\underline{d}_t = (d_{1t}, d_{2t}, d_{3t}, \dots, d_{st})' \sim s \times 1$

$$\underline{\alpha} = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, -(\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_{s-1}))' \sim s \times 1, \sum_{j=1}^s \alpha_j = 0$$

ou  $y_t = \alpha_0 + \gamma_t^D + \varepsilon_t \quad (\text{IV})$

$$\gamma_t^D = \underline{d}_t' \underline{\alpha}$$

↑ fator sazonal do "mês"  $t = \alpha_j, j = 1, 2, \dots, s$

② Via trigonométricas

$$y_t = \mu + \sum_{j=1}^{s/2} [\gamma_j \cos(\lambda_j t) + \gamma_j^* \sin(\lambda_j t)] + \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, 3, \dots, T \quad (\text{V})$$

$$\lambda_j = \frac{2\pi j}{s}, \quad \forall j = 1, 2, \dots, s/2 \quad \begin{cases} \cos(\lambda_j t) = \cos\left(\frac{2\pi}{s} \frac{s}{2} t\right) = \cos(\pi t) = (-1)^t \\ \sin(\lambda_j t) = \sin(\pi t) = 0, \quad \forall t \end{cases}$$

⇒ Definindo  $\underline{f}_t = [\cos(\lambda_1 t), \sin(\lambda_1 t), \cos(\lambda_2 t), \sin(\lambda_2 t), \dots, \cos(\lambda_{s/2} t)]' \sim (s-1) \times 1$   
 ↑ pois  $\sin(\lambda_{s/2} t) = 0$

$$\underline{\gamma} = [\gamma_1, \gamma_1^*, \gamma_2, \gamma_2^*, \dots, \gamma_{s/2}]' \sim (s-1) \times 1$$

Nessa parametrização o fator sazonal do "mês"  $t$  não é direto, sendo dada

por:  $\gamma_t^H = \sum_{j=1}^{s/2} [\gamma_j \cos(\lambda_j t) + \gamma_j^* \sin(\lambda_j t)]$ . De primeira analogia à parametrização por decimais em (IV), aqui também se observa

pois  $\boxed{\sum_{t=1}^s \gamma_t^H = 0}$ , pois  $\sum_{t=1}^s \gamma_t^H = \sum_{t=1}^s \sum_{j=1}^{s/2} (\gamma_j \cos(\lambda_j t) + \gamma_j^* \sin(\lambda_j t))$

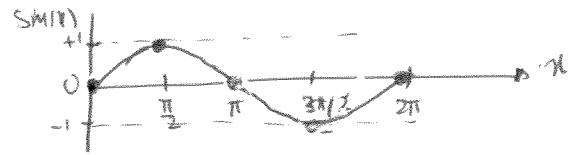
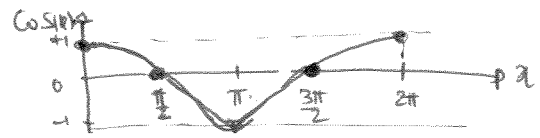
$$\sum_{t=1}^s \gamma_t^H = \sum_{j=1}^{s/2} \sum_{t=1}^s (\gamma_j \cos(\lambda_j t) + \gamma_j^* \sin(\lambda_j t))$$

$$\sum_{t=1}^s \gamma_t^H = \sum_{j=1}^{s/2} \left\{ \gamma_j \underbrace{\sum_{t=1}^s \cos(\lambda_j t)}_A + \gamma_j^* \underbrace{\sum_{t=1}^s \sin(\lambda_j t)}_B \right\} \Rightarrow$$

Mas é sabido que

$$A = \sum_{t=1}^{S^*} \cos(jt) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, (S/2)$$

$$B = \sum_{t=1}^{S^*} \sin(jt) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, (S/2)$$



onde  $S^* = mS$ ,  $m = 1, 2, 3, \dots$

$\Rightarrow$  Ou seja, para o  $j$  fundamental ( $j=1$ ) e  $k$  harmônicos  $j=2, 3, \dots, S/2$ , a soma dos senos e cossenos nesses períodos, ao longo do período é nula.

Podemos re-escrever (V) como

$$y_t = \mu + \underbrace{f_t^H}_{\delta_t^H} + \epsilon_t \quad (VI)$$

$\delta_t^H \rightarrow$  fator sazonal a partir dos trapézios

tal qual o modelo por diferenças, o intercepto  $\mu$  nesse parametrização, será estimado pela média aritmética da série.

Prova: Considere  $S=4$ . Da eq (VI) segue que

$$E(y_1) = \mu + \delta_1^H$$

$$E(y_2) = \mu + \delta_2^H$$

$$E(y_3) = \mu + \delta_3^H$$

$$E(y_4) = \mu + \delta_4^H$$

$$\rightarrow \sum_{i=1}^4 E(y_i) = 4\mu + \sum_{i=1}^4 \delta_i^H$$

Mas provamos que  $\sum_{t=1}^S \delta_t^H = 0$ , e assim segue que

$$\sum_{i=1}^4 E(y_i) = 4\mu$$

(admitindo amostra balanceada)

$$1 \hat{\mu} = \frac{1}{4} \sum_{i=1}^4 \bar{y}_i = \left( \frac{\sum y_{1i}}{n_1} + \frac{\sum y_{2i}}{n_2} + \frac{\sum y_{3i}}{n_3} + \frac{\sum y_{4i}}{n_4} \right)$$

$$n_1 + n_2 + n_3 + n_4 = 4n = T$$

$$4 \hat{\mu} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^T y_i \Rightarrow \hat{\mu} = \frac{1}{4n} \sum_{i=1}^T y_i = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^T y_i = \bar{y}$$

Queremos agora estabelecer o resultado de que as parametrizações (IV) e (VI) p/ S-regularidade determinam-se ser equivalentes

Definimos  $f_t = [\cos(\lambda_1 t) \sin(\lambda_1 t) \cos(\lambda_2 t) \sin(\lambda_2 t) \dots \cos(\lambda_{S-2} t)]^T \sim (S-1) \times 1$

vetor que contém os termos seno e cosseno p/ todos os frequências  $j=1, 2, \dots, \frac{S}{2}$ .

Agora definimos a matriz  $R \sim S \times (S-1)$  da seguinte forma

$$\tilde{R} = \begin{pmatrix} f_1^T \\ f_2^T \\ \vdots \\ f_S^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(\lambda_1 1) \sin(\lambda_1 1) \cos(\lambda_2 1) \sin(\lambda_2 1) \dots \cos(\lambda_{S/2} 1) \\ \cos(\lambda_1 2) \sin(\lambda_1 2) \cos(\lambda_2 2) \sin(\lambda_2 2) \dots \cos(\lambda_{S/2} 2) \\ \cos(\lambda_1 3) \sin(\lambda_1 3) \cos(\lambda_2 3) \sin(\lambda_2 3) \dots \cos(\lambda_{S/2} 3) \\ \vdots \\ \cos(\lambda_1 S) \sin(\lambda_1 S) \cos(\lambda_2 S) \sin(\lambda_2 S) \dots \cos(\lambda_{S/2} S) \end{pmatrix} \sim S \times (S-1)$$

Ex: Se  $S=4$   $\lambda_j = \frac{2\pi j}{4} = \frac{\pi j}{2} \rightarrow j=1 \rightarrow \pi/2 = \lambda_1$ , e assim  
 $\rightarrow j=2 \rightarrow \pi = \lambda_2$

$$\tilde{R} = \begin{pmatrix} \cos(\pi/2) \sin(\pi/2) \cos(\pi) \\ \cos(\pi) \sin(\pi) \cos(2\pi) \\ \cos(3\pi/2) \sin(3\pi/2) \cos(3\pi) \\ \cos(2\pi) \sin(2\pi) \cos(4\pi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \tilde{R}^T = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Resultado: Mostre-se que  $f_t = \tilde{R}^T d_t$ ,  $t=1, 2, 3, \dots, T$   
 $\uparrow$   $\uparrow$   
 variáveis expl.  $\rightarrow (S-1) \times 1$   $\rightarrow S \times 1$   
 do modelo trigonométrico  $\rightarrow$  variáveis expl.  $\rightarrow$  do modelo de duração

Now é fácil provar esse resultado. Considere  $S=4 \rightarrow \lambda_j = \frac{\pi j}{2} \begin{cases} \lambda_1 = \pi/2 \\ \lambda_2 = \pi \end{cases}$

$$f_t = \begin{pmatrix} \cos(\pi/2 t) \\ \sin(\pi/2 t) \\ \cos(\pi t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d_{1t} \\ d_{2t} \\ d_{3t} \\ d_{4t} \end{pmatrix}, \text{ onde } d_{jt} = \begin{cases} 1, \text{ se } j=t \\ 0, \text{ c.c.} \end{cases}$$

$$\cos(\pi/2 t) = -d_{2t} + d_{4t}$$

$$\sin(\pi/2 t) = d_{1t} - d_{3t}$$

$$\cos(\pi t) = -d_{1t} + d_{2t} - d_{3t} + d_{4t}$$

$$t=1 \quad \cos(\pi/2) = 0 = -0 + 0 \text{ pois apenas } d_{1t}=1$$

$$\sin(\pi/2) = +1 = 1 - 0 = 1$$

$$\cos(\pi) = -1 = -1 + 0 - 0 + 0 = -1$$

$$t=2 \quad \cos(\pi) = -1 = -1 + 0 = -1$$

$$\sin(\pi) = 0 = 0 - 0 = 0$$

$$\cos(2\pi) = 1 = -0 + 1 - 0 + 0 = 1 \quad \text{e.t.c}$$

Com este resultado podemos estabelecer a especificação entre as 2 regressões:

(3)

$$y_t = \alpha_0 + \underline{d}_t' \underline{\alpha} + \varepsilon_t \quad (a) \quad y_t = \mu + \underline{f}_t' \underline{\delta} + \varepsilon_t \quad (b)$$

Usando que  $\underline{f}_t = \underline{R}' \underline{d}_t \rightarrow \underline{f}_t' = \underline{d}_t' \underline{R}$ , Subst. em (b), segue que:

$$\rightarrow y_t = \mu + \underline{d}_t' \underline{R} \underline{\delta} + \varepsilon_t. \text{ Já sabemos que } \hat{\alpha}_0 = \hat{\mu} = \bar{y}, \text{ e}$$

então  $y_t = \alpha_0 + \underline{d}_t' (\underline{R} \underline{\delta}) + \varepsilon_t$ . Comparando c/ (a) segue que:

$$\begin{array}{ccc} \underline{\hat{\alpha}} & = & \underline{R} \underline{\hat{\delta}} \\ \uparrow & & \uparrow \\ (S+1) \times 1 & & S \times (S+1) \end{array} \quad \underline{\hat{\delta}} \rightarrow (S+1) \times 1$$

E então, após estimar ambos os modelos por MQO, segue que

$$\begin{array}{ccc} \underline{\hat{\alpha}} & = & \underline{R} \underline{\hat{\delta}} \\ \uparrow & & \uparrow \\ \text{parâmetros} & & \text{parâmetros} \\ \text{dummy} & & \text{trigon.} \end{array}$$

### Fatores sazonais

→ novo modelo para dummy:  $\alpha_j$  é o fator sazonal do período "mes", e então é lido diretamente do output de regressão (e seu estimado)

Como o modelo é do tipo  $y_t = \alpha_0 + \sum_{j=1}^S \alpha_j d_{jt} + \varepsilon_t$ , como  $\alpha_j$  é o efeito de demoras em relação a média da série  $y_t$ .

→ novo modelo para trigon  $\gamma_t^H = \underline{f}_t' \underline{\delta}$ , então está bem que ser construídos, pois não são, como no caso dummy, os próprios parâmetros do modelo

⇒ É claro que o fator sazonal será o mesmo, ou ser calculado por qualquer dos dois modelos  $\Rightarrow$

por trigon

$$\gamma_t^H \triangleq \underline{f}_t' \underline{\varepsilon}, \text{ mas } \underline{f}_t = \underline{R}' \underline{d}_t$$
$$\gamma_t^H = \underline{d}_t' \underline{R} \underline{\varepsilon} \quad (a) \quad \underline{f}_t' = \underline{d}_t' \underline{R}$$

mas  $\underline{\alpha} = \underline{R} \underline{\varepsilon}$ , como  $\underline{R}$  tem posto cheio então  $\exists \underline{R}^{-1}$ , e assim  $\underline{\varepsilon} = \underline{R}^{-1} \underline{\alpha}$ . Substituindo em (a), segue-se.

$$\gamma_t^H = \underline{d}_t' \underline{R} \underline{R}^{-1} \underline{\alpha} = \underline{d}_t' \underline{\alpha} = \gamma_t^P \quad \underline{QED}$$

→ É óbvio que outros os modelos levantam os mesmos  $R^2$ 's, resíduos, resultados de testes de especificação (normalidade, heterosced, autocorrelação etc).