# Tech-X

#19101 R0175



## Cuprins

Membrii echipei	3
Construcție	5
Programare	6
Mișcare	7
Sistemul de prindere	8
Piese	9
Activități	11
Familia Tech-X	13
Social Media	14



## Membrii echipei





Cornelia Hotea Mentor



Andrei Rodilă departamentul de construcție și driver



Mircea Horia departamentul de construcție



Bogdan Giurgi departamentul de programare și driver, mascota echipei



Silviu Pontoș echipa de construcție și printare 3D



Alin Fonta secțiunea de construcție și am rolul de coach



Nicola Colopelnic departamentul de media și marketing





Bogdan Mircea departamentul de construcție



Mihai Grigor departamentul de construcție, printare 3D și am rolul de referee



Luca Ilieș departamentul de construcție și printare 3D



Patricia Fürtös departamentul de media și marketing, rol de referee



Raul Pituc departamentul de construcție, media, marketing și rol de coach



Andrei Mintău departamentul de construcție, media și marketing & DJ



Mihaela Trifoi departamentul de media și marketing



Paul Plopișan departamentul de construcție



Diana Dolca Departamentul de media, marketing și programare



## Construcție

În viziunea noastră, cea mai bună metodă de a trece peste orice obstacol e cu șenile. Astfel i-am pus bazele lui ViDiNiCi, robotul echipei. În urma vizionării unor tutoriale, am construit imaginea de ansamblu și am înfiletat fiecare șurub și piuliță până când robotul nostru a prins contur (nu bate, nu troncăne). Am întâmpinat dificultăți în ceea ce privește sistemul de prindere, gheara fiind printată la imprimanta 3D (gheara go brrr), însă am reușit să ne corectăm în acest aspect, înlocuind-o cu o gheară de fier făcută la CNC.

(Deoarece echipa îi spune robotului și El Bandolero, i-am adăugat pentru aspect o mustață și țevi de eșapament printate 3D)





### Programare

Având în vedere că am participat și în sezonul trecut, aveam deja experiență în ceea ce privește programarea robotului. Ne-am descurcat destul de bine, însă practica ne-a demonstrat că trebuie să aducem anumite modificări. ViDiNiCi și-a modificat de multe ori timpul de execuție și distanța până când am considerat că acesta ar putea ajunge la performanța maximă în ceea ce privește autonomia, Drive Control-ul și End Game-ul.

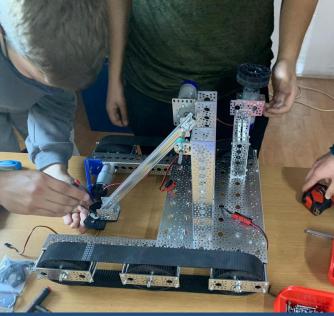
```
TeleOp20212022 - Notepad
                                                      File Edit Format View Help
ntestautosez6 - Notepad
                                                                   if(gamepad1.left_stick_y >= 0.4)
<u>File Edit Format View Help</u>
          left.setPower(-0.3);
                                                                       left.setPower(0.8);
          right.setPower(-0.3);
                                                                       right.setPower(0.8);
          sleep(500);
          left.setPower(-0.3);
                                                                   if(gamepad1.left_stick_y <= -0.4)</pre>
          right.setPower(0.3);
          sleep(1000);
                                                                       left.setPower(-0.8);
                                                                       right.setPower(-0.8);
          left.setPower(0.3):
          right.setPower(0.3);
          sleep(1018);
                                                                   if(gamepad1.left_stick_y > 0 && gamepad1.left_stick_y < 0.4)</pre>
          left.setPower(0):
                                                                       left.setPower(0.4);
          right.setPower(0):
                                                                       right.setPower(0.4);
          motor carusel.setPower(0.85);
          sleep(3000):
                                                                   if(gamepad1.left_stick_y < 0 && gamepad1.left_stick_y > -0.4)
          motor_carusel.setPower(0);
          left.setPower(0):
                                                                       left.setPower(-0.4);
          right.setPower(0);
                                                                       right.setPower(-0.4);
          sleep(100);
          left.setPower(-0.3);
                                                                   if(gamepad1.left_stick_y == 0)
          right.setPower(-0.3);
          sleep(270);
                                                                       left.setPower(0);
          left.setPower(0);
                                                                       right.setPower(0);
          right.setPower(-0);
          sleep(200);
                                                                   if(gamepad1.left_trigger >= 0.1)
          left.setPower(-0.3);
          right.setPower(0.3);
                                                                       left.setPower(1);
          sleep(1100);
                                                                       right.setPower(-1);
          left.setPower(0.3);
          right.setPower(0.3);
                                                                   if(gamepad1.right_trigger >= 0.1)
          sleep(700);
          left.setPower(0);
          right.setPower(-0);
                                                                       left.setPower(-1);
                                                                       right.setPower(1);
          sleep(200);
          left.setPower(0.3);
```



## Mișcare

"Șenilele sunt cea mai bună metodă de a trece peste orice obstacol." Astfel, sistemul de mișcare a fost adaptat la condițiile terenului de joc, fiind alcătuită dintr-un șasiu care folosește două șenile. Datorită acestui sistem robotul se poate mișca în orice direcție și se poate învârti pe loc, trecând totodată cu ușurință peste barele din teren.

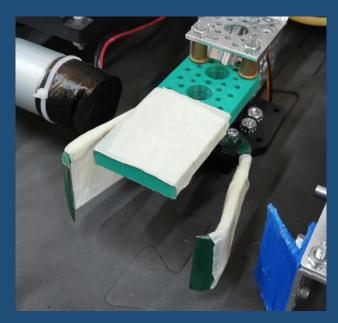






### Sistemul de prindere

Sistemul de prindere este alcătuit dintr-o gheară de fier făcută la CNC. Gheara este făcută pe baza unui Standard Gripper Kit A de la Actobotics. Toate acestea sunt legate la un servo. (Are pansament deoarece s-a lovit la gheruță)







# Piesele robotului













Motoare

Wheel



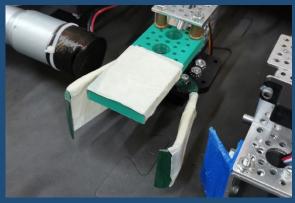




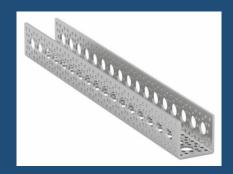
Slim Battery



Chassis



Gheară



Channel



X-Rail

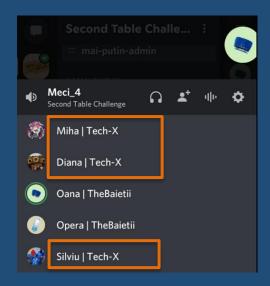


## Activități

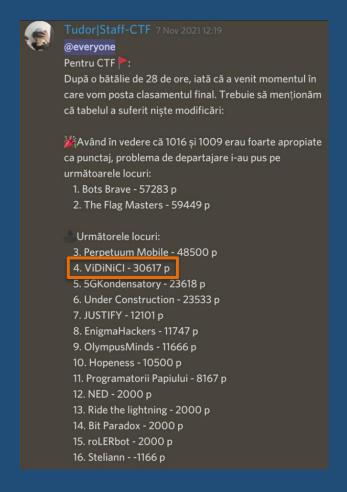
Pe lângă robotul ViDiNiCi, care reprezintă ocupația noastră de bază, ne implicăm în diverse activități care ne permit să socializăm cu celelalte echipe și să ne dezvoltăm în calitate de comunitate.

Am participat la Capture the flag, la Second Table Challenge, la Blitz Tournament, la BraveHacks, activități ce ne-au dezvoltat gândirea logică și analitică, abilitățile de a rezolva probleme în materie de siguranță cibernetică și am socializat atât între noi cât și cu membrii altor echipe.

Membrii echipei se implică și în activități de voluntariat în cadrul asociației SAMR (Serviciul de Ajutor Maltez în România) cu pachete de haine, jucării și dulciuri pentru persoane nevoiașe.





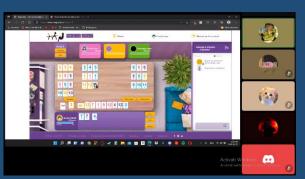




De asemenea, echipa noastră a organizat evenimentul Games night. Acesta a constat într-un turneu de 7 campionate diferite: Clash Royale, Şah 960, Valorant, Muzicando, Poker, Cruce și Remi.

În cadrul acestui eveniment au participat 5 echipe. Participanții au câștigat diferite premii, atât individual, cât și ca echipă.

Ne bucurăm că am avut ocazia de a colabora și a lega prietenii cu membrii FTC din toată țara.







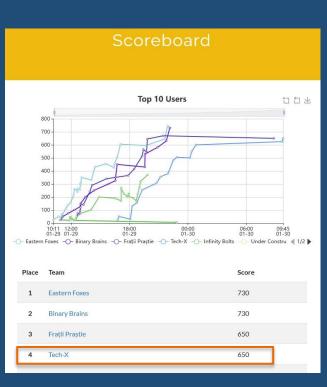








Xeo - 1 River_Wolves - 2	River_Wolves - 2			
TCU - 2  Apostolii_lui_JJ - 0	TCU - 1	River_Wolves - 2		
SovaTech - 1 TehnoZ Junior - 2	TehnoZ_Junior - 2		River_Wolves - 2	
Trojan.EXE - 2	Trojan.EXE - O	TehnoZ_Junior - 0		
BraveBots - 1  Centered_Robotics - 0	Eastern_Foxes - 1			River_Wolves - WINNER
Eastern_Foxes - 2	Tech-x - 2	Tech-x - 2		
placeholderO - 0  WizzTech - 2			Tech-x - 1	
placeholder 1 - 0   BotsBrave - 1	WizzTech - 1	TheBaietii - 1		
TheBaietii - 2	TheBaietii - 2			











#### Familia Tech-X

Tech-X a luat naștere în anul 2019, fiind alcătuită majoritar din actuali absolvenți de Dragoș-Vodă. În primul sezon al participării noastre (adică sezonul 4 al Competiției), am concurat la Regională, calificându-ne la Națională.

În decursul anilor, echipa a suferit diferite modificări în rândul membrilor, cei mai vechi oferindu-le îndrumare celor noi. Fără să ne dăm seama, am devenit, în timp, pe lângă colegi de echipă, colegi de școală, în mare parte chiar colegi de clasă, o familie.

Ca în orice familie, există între noi și unele dispute, mai mici sau mai mari, cauzate de stresul competiției, de presiune și de emoții. Totuși, în afara acestor excepții, ne înțelegem de minune. Este foarte plăcut să petrecem timp împreună, având preocupări comune, muncind, dar și socializând.

Urmărim ca micul nostru atelier să fie un loc primitor și confortabil, un mediu plăcut pentru desfășurarea activităților noastre. Chiar dacă ne luăm munca foarte în serios, e bine să nu uităm să ne și distrăm, să glumim (un membru a devenit chiar Mascota echipei) și să profităm de timpul petrecut împreună pentru a ne cunoaște mai bine și a lega prietenii de lungă durată.

Familia Tech-X este cu adevărat specială prin autenticitatea și nebunia ei, prin umor, dar și prin legăturile strânse dintre membrii săi.









#### Social Media

Avem pagini de Social Media (Facebook: @techx.cndv, Instagram: @tech\_x.cndv) și un website al echipei ( \_\_\_\_\_\_\_\_).

Folosim pagina de Facebook pentru promovare, iar pagina de Instagram este folosită pentru comunicarea și colaborarea cu alte echipe, dar și pentru a ne face publice evenimentele și progresul.

Pe Website postăm activitățile echipei, anunțuri, dar și promovări pentru alte programe școlare.

Datorită promovării, am reușit să obținem susținători atât din oraș, cât și din țară.

