

Bezprzewodowy rozproszony system pomiaru warunków środowiskowych

inż. Piotr Gajcy

WEL19EG1N4

Studia II stopnia – niestacjonarne

Promotor pracy: ppłk dr inż. Tadeusz Sondej



Plan prezentacji

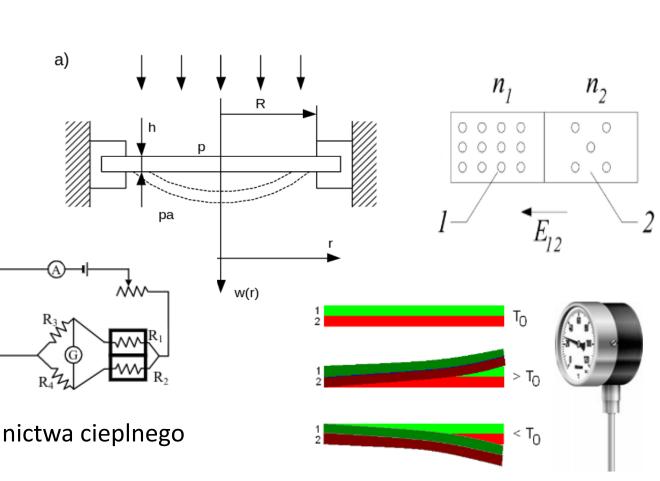
- Sensory do pomiaru warunków środowiskowych
- Sposoby komunikacji w rozproszonych systemach pomiarowych
- Projekt i wykonanie modelu systemu
- Wykonanie badań testowych
- Podsumowanie

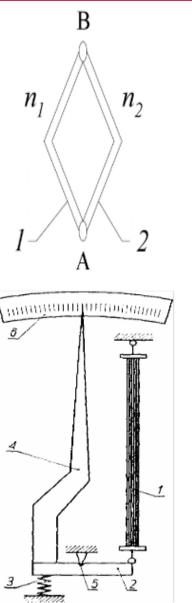


Sensory do pomiaru warunków środowiskowych

Czujniki ciśnienia

- Sprężysta membrana
- Czujniki temperatury
 - Czujniki rezystancyjne
 - Czujniki półprzewodnikowe
 - Termopary
 - Czujniki bimetaliczne
- Czujniki wilgotności
 - Włosowe
 - Oparte na zasadzie przewodnictwa cieplnego
 - Pojemnościowe







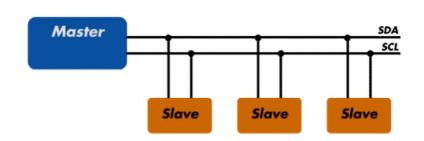
Sposoby komunikacji w rozproszonych systemach pomiarowych

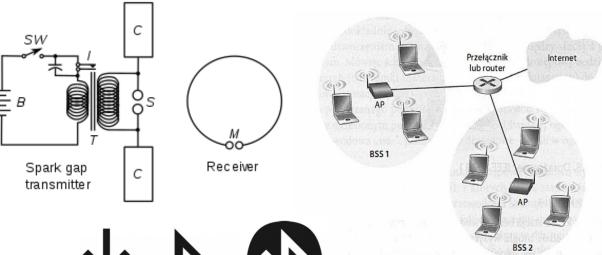
Przewodowe

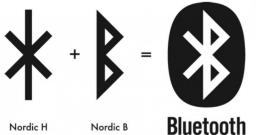
- RS
- CAN
- 12C

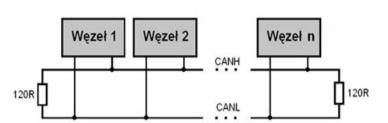
Bezprzewodowe

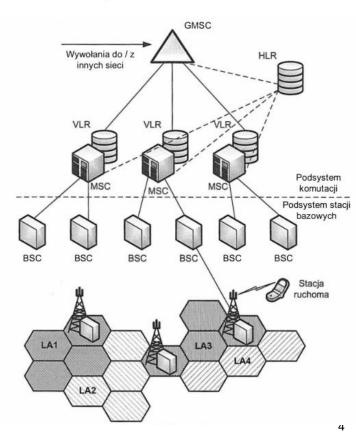
- IRDA
- Radio
- ZigBee
- GSM
- WiFi
- LoRa
- Bluetooth











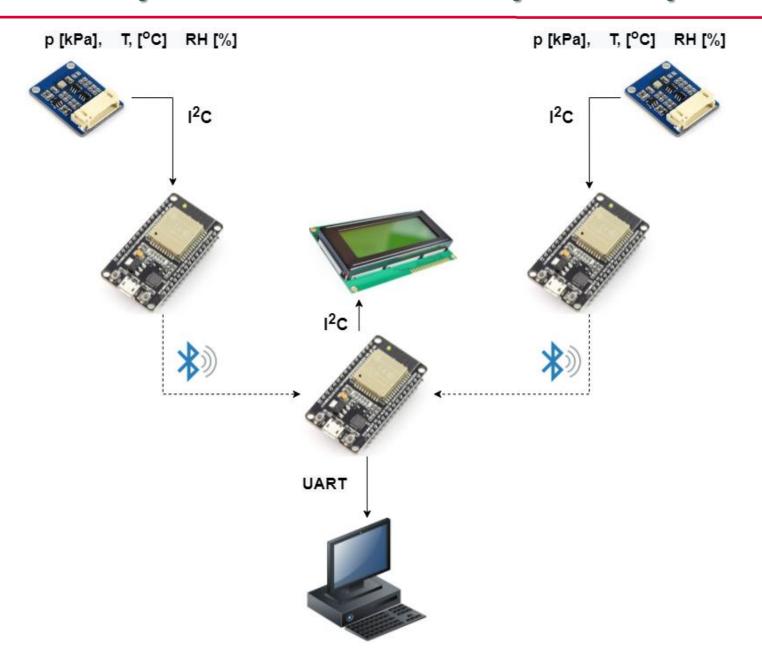


Ogólne założenia systemu

- Pomiary ciśnienia, temperatury oraz wilgotności
- Bezprzewodowy przesyłanie danych
 - Protokół Bluetooth Low Energy
- Przesyłanie zebranych danych do komputera poprzez UART
- Prezentacja zebranych danych na wyświetlaczu LCD

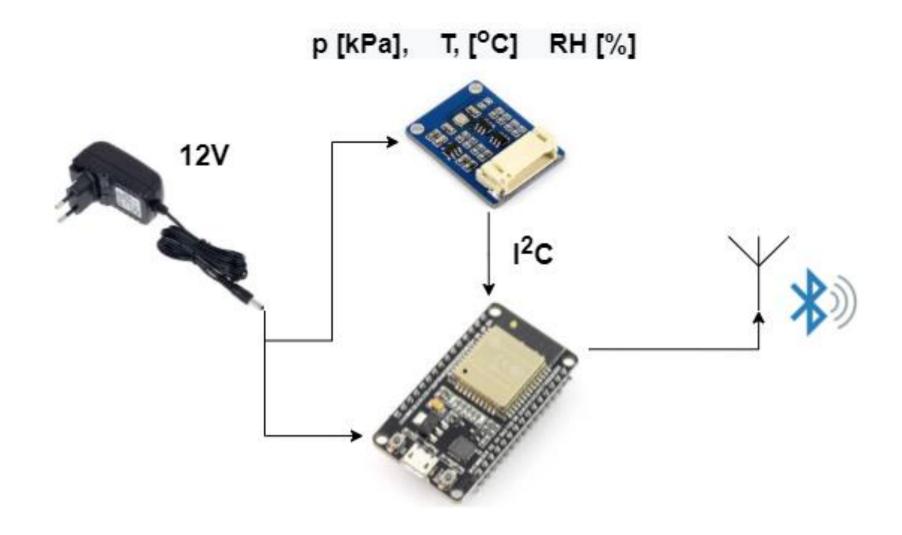


Schemat ogólny



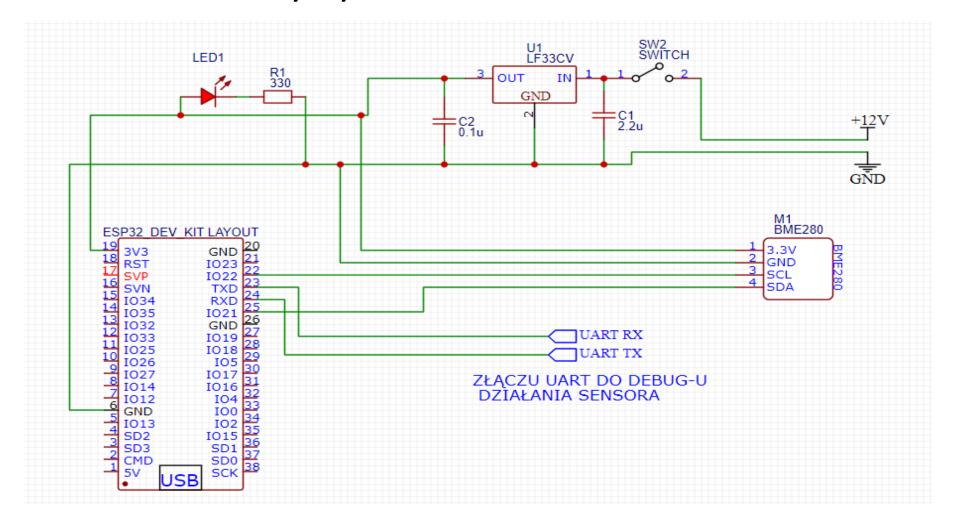


Moduł sensora – schemat



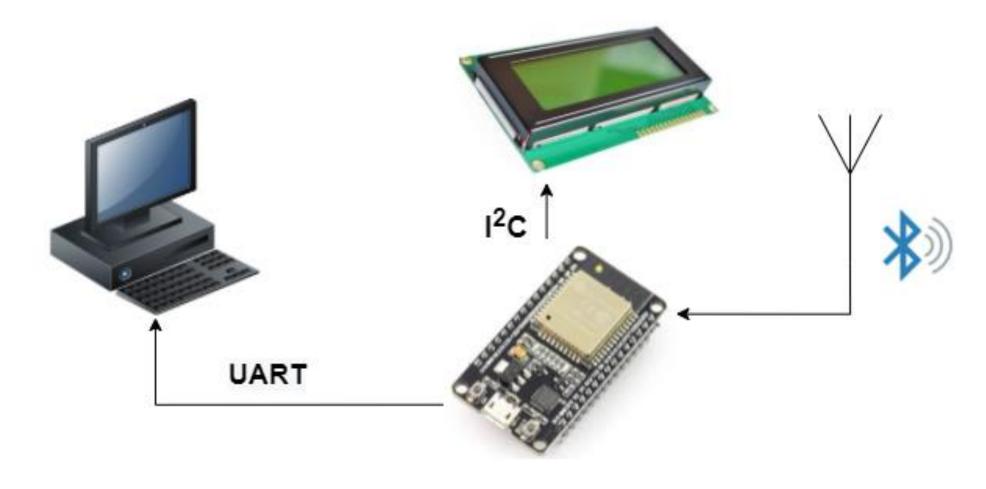


Moduł sensora – schemat elektryczny



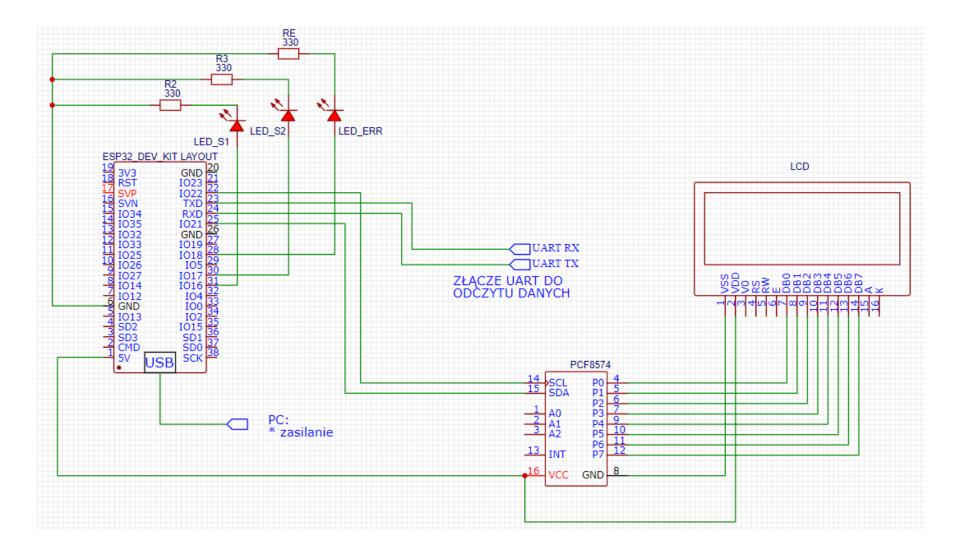


Moduł centralny – schemat



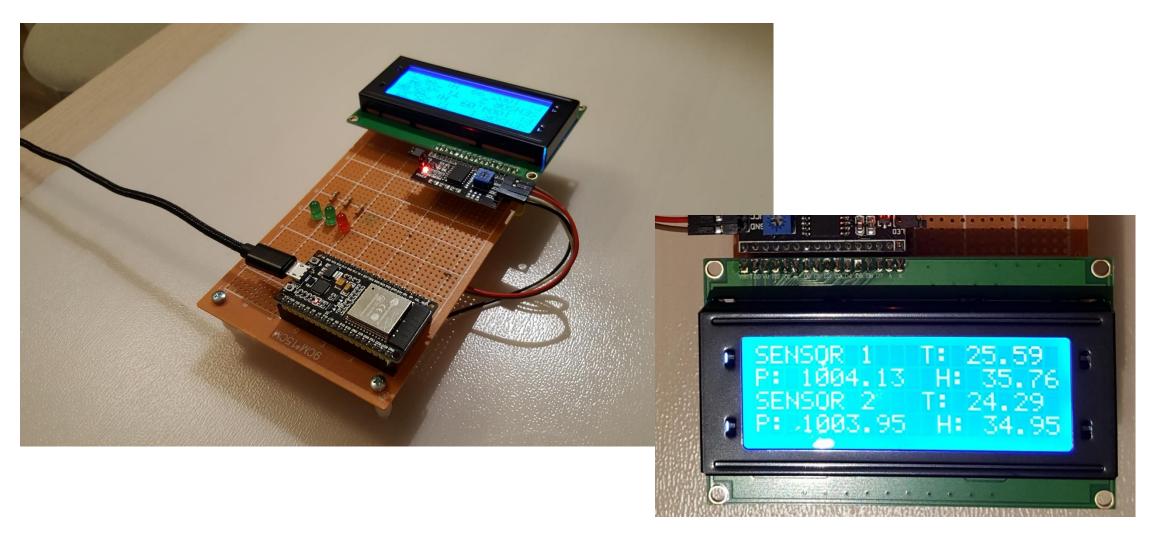


Moduł centralny – schemat elektryczny



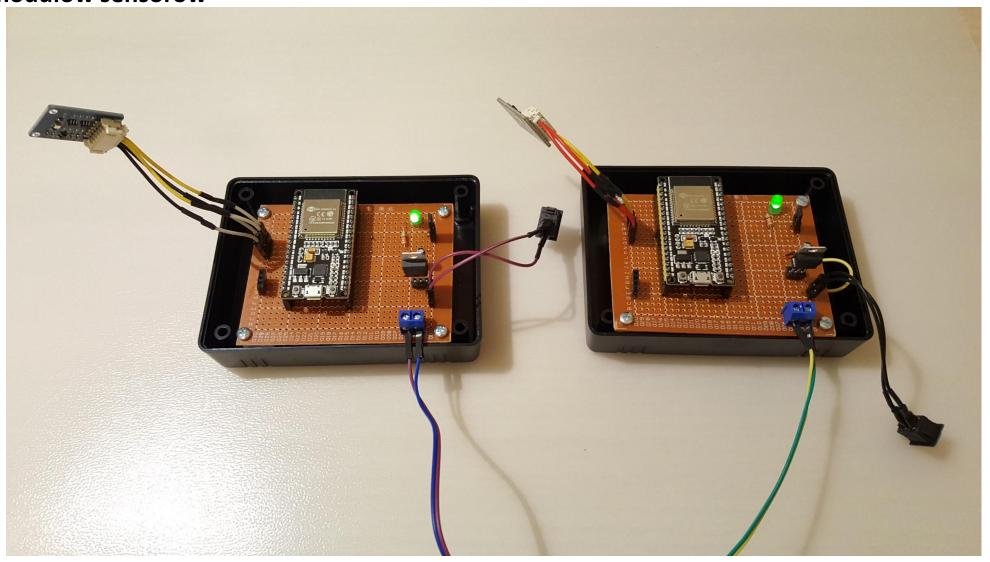


Realizacja modułu centralki





Realizacja modułów sensorów





Główne moduły

BME280:

Napięcie pracy: 3,3 V lub 5 V

• Interfejs: I2C

• Temperatura:

zakres pomiarowy: od -40 °C do 85 °

• rozdzielczość: 0,01 °C

dokładność: ± 1 °C

• Wilgotność:

• zakres pomiarowy: od 0 % do 100 % RH

rozdzielczość: 0,008 % RH

• dokładność: ± 3 % RH

czas odpowiedzi: 1 s

• Ciśnienie:

• zakres pomiarowy: od 300 hPa do 1100 hPa

• rozdzielczość: 0,18 Pa

dokładność: ± 1 hPa

• Pobór prądu: do 0,1 mA @ 1 Hz

• Wymiary: 27 x 20 mm

ESP32:

• Chip ESP32

Pamięć SRAM 520 KB

Pamięć Flash: 4 MB

Wbudowany moduł Bluetooth BLE

30 wyprowadzeń GPIO w tym:

UART

12C

Wymiary: 55 x 28 x 8 mm

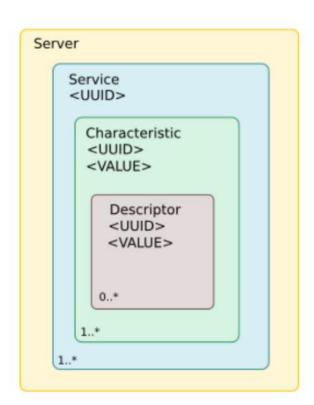






Oprogramowanie

- Centralka oraz sensory
 - Arduino IDE
 - C/C++
 - Biblioteki ESP32 BLE -> obsługa BLE
 - Biblioteki Adafruit BME280 -> obsługa czujnika BME280
- Oprogramowanie analizujące
 - SerialPlot -> odbiór i rejestracja danych z centralki
 - Matlab -> parametry statystyczne, wykresy





Centralka

```
if (connection status[i] == true && pRemoteCharacteristics[i]->canRead()) {
        digitalWrite(led gpio[i], HIGH);
       value = pRemoteCharacteristics[i]->readValue();
        char * strtokIndx;
        strtokIndx = strtok((char *)value.c str(), ",");
       temperature = atof(strtokIndx);
        strtokIndx = strtok(NULL, ",");
       pressure = atof(strtokIndx);
        strtokIndx = strtok(NULL, ",");
       humidity = atof(strtokIndx);
        Serial.print(i); Serial.print(", "); Serial.print(temperature); Serial.print(", ");
                      Serial.print(pressure); Serial.print(", "); Serial.println(humidity);
       lcd.setCursor(0, 2*i);
       lcd.print("SENSOR ");lcd.print(i+1);lcd.print(" T: ");lcd.print(temperature);
        lcd.setCursor(0, 2*i+1);
        lcd.print("P: ");lcd.print(pressure);lcd.print(" H: ");lcd.print(humidity);
```

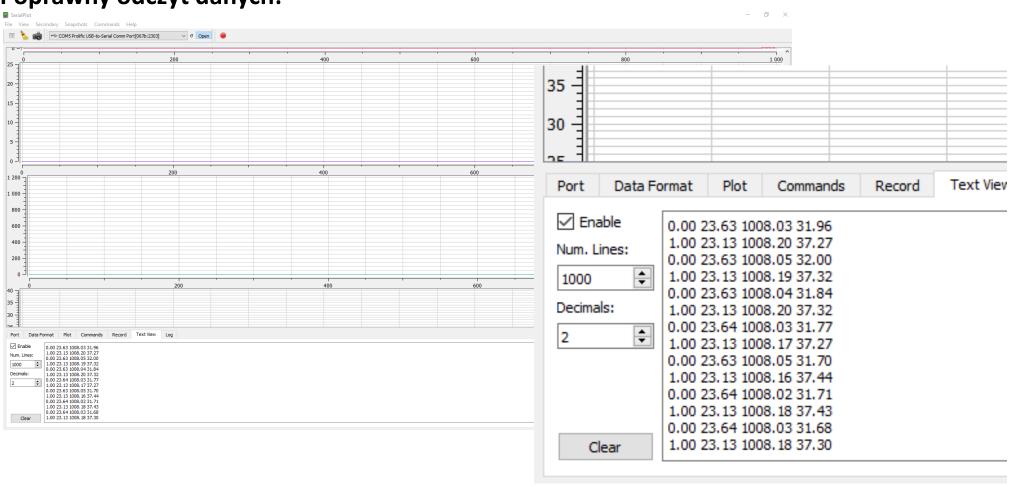


Sensor

```
float temperature, pressure, humidity;
BLEDevice::init("Sensor 1");
BLEServer *pServer = BLEDevice::createServer();
BLEService *pService = pServer->createService(SERVICE UUID);
BLECharacteristic *pCharacteristic = pService->createCharacteristic(CHARACTERISTIC UUID,
                                      BLECharacteristic::PROPERTY READ |
                                      BLECharacteristic::PROPERTY WRITE
                                     );
pCharacteristic->setValue("test sensora 1");
pService->start();
while (1) {
  temperature = bme.readTemperature();
 pressure=bme.readPressure() / 100.0F;
 humidity=bme.readHumidity();
  char buffer_data[24];
  snprintf(buf2, 24, "%.2f, %.2f, %.2f\r\n", temperature, pressure, humidity);
 pCharacteristic->setValue(buffer data);
 delay(delayTime);
delay(delayTime);
```



Poprawny odczyt danych:





Analiza danych

```
function data analyser
format bank %format - dwa miejsca dziesiętne
disp("Welcome!")
%-----Pobranie danych-----
filename="pomiar.txt"; % plik z danymi
if isfile(filename)
    % File exists.
    disp("Znaleziono plik... Analizuję...");
else
   warningMessage = sprintf('Warning: file does not exist:\n%s', filename);
   uiwait(msgbox(warningMessage));
   return;
end
B=readmatrix(filename); % wczytanie pliku
[rows, ~]=size(B);%rozmiar wczytanego pliku
sensor1 data=zeros(rows,3); % alokacja pamieci na dane z serwerów
indexS1=1; % indeks pomocniczy do rozdzielania danych
sensor2 data=zeros(rows,3);
indexS2=1;
%-----Rozdzielenie danych-----
for i = 1:1:rows
   if B(i,1) == 0.00
       sensor1 data(indexS1, 1)= B(i, 2);
       sensor1 data(indexS1, 2) = B(i, 3);
       sensor1 data(indexS1, 3) = B(i, 4);
       indexS1=indexS1+1;
   elseif B(i,1) == 1.00
       sensor2 data(indexS2, 1) = B(i, 2);
       sensor2 data(indexS2, 2) = B(i, 3);
       sensor2 data(indexS2, 3) = B(i, 4);
       indexS2=indexS2+1;
    else
       disp("Błąd parsowania linii:\n")
       disp(B(i, :));
```

end

```
sensor1_data( ~any(sensor1_data,2), : ) = []; %usuwanie rzędów wypełnionych samymi zerami
sensor2_data( ~any(sensor2_data,2), : ) = []; %
```



Wykonanie badań testowych

Najważniejsze badania dotyczyły pomiarów rzeczywistych warunków srodowiskowych

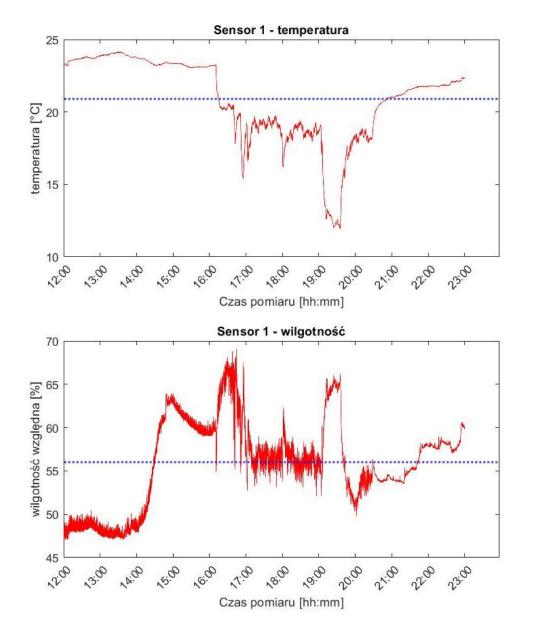
- Data pomiarów: 01.05.2021
- 12:00 a 23:00 (11 godzin)
- Przykład uzyskanych danych:

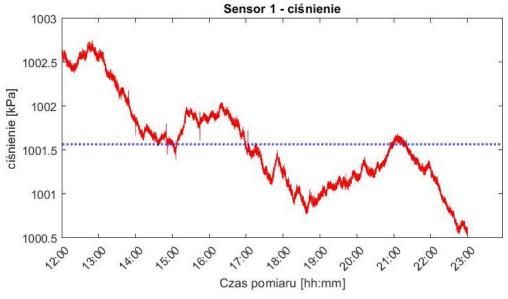
```
1.000,24.630,1002.560,46.230
0.000,23.240,1002.510,47.240
1.000,24.630,1002.590,46.590
0.000,23.250,1002.530,47.300
1.000,24.640,1002.590,48.080
0.000,23.250,1002.550,47.370
```

- odebrano 82818 linii pomiarów (po 41409 na sensor),
- W sumie 2,29 MB (czyli 2 401 753 bajtów) uzyskanych danych.



Wykonanie badań testowych.





Średnia temperatura: 20.89°C

Temperatura zawiera się w przedziale: 11.94°C do 24.14°C

Średnie ciśnienie: 1001.56 kPa

Ciśnienie zawiera się w przedziale: 1000.54 kPa do 1002.75 kPa

Średnia wilgotność: 55.98 %

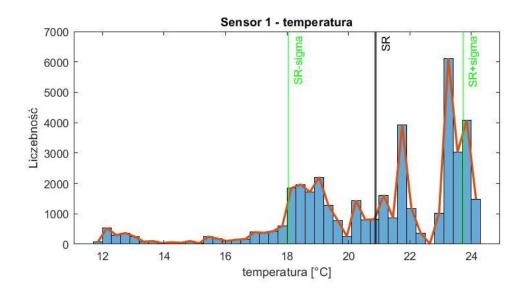
Wilgotność zawiera się w przedziale: 47.04% do 69.05%

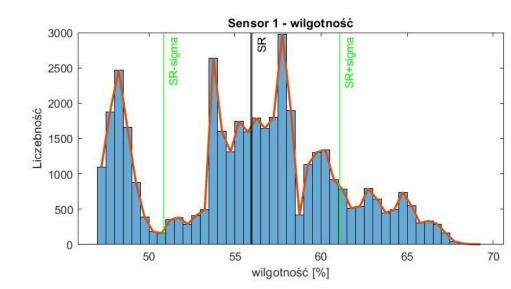
Odchylenie standardowe:

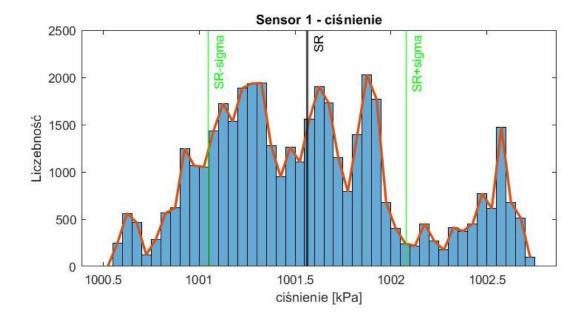
Temperatura: 2.84°C Ciśnienie: 0.52 kPa Wilgotność: 5.11%



Wykonanie badań testowych.







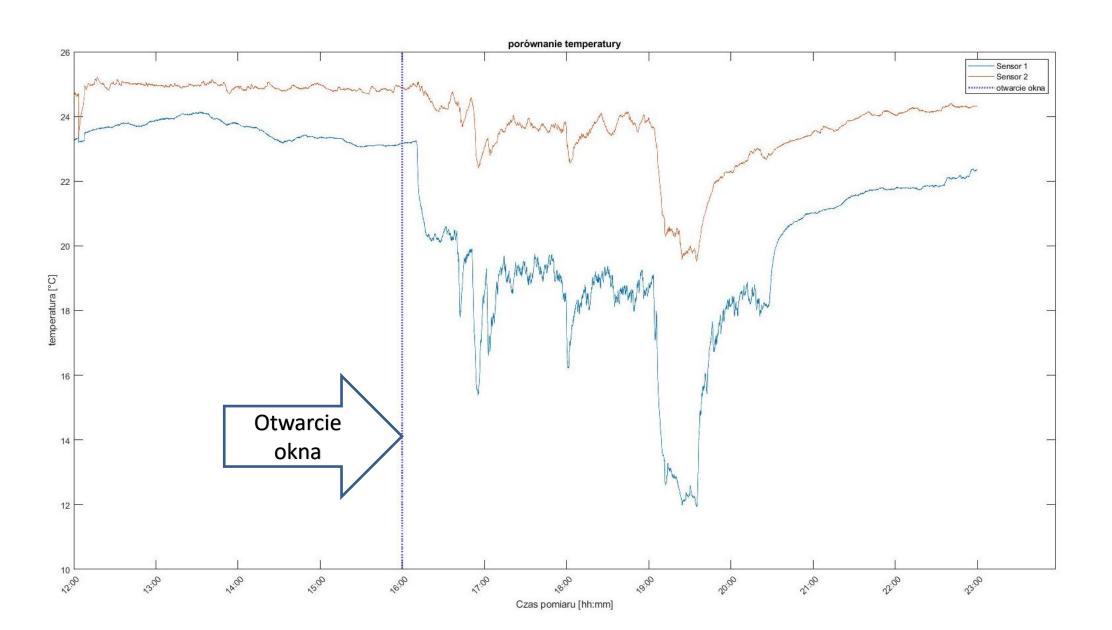
Temperatura: (20.89 ± 2.84)°C

Ciśnienie: (1001.56 ± 0.52) kPa

Wilgotność: (55.98 ± 5.11) %

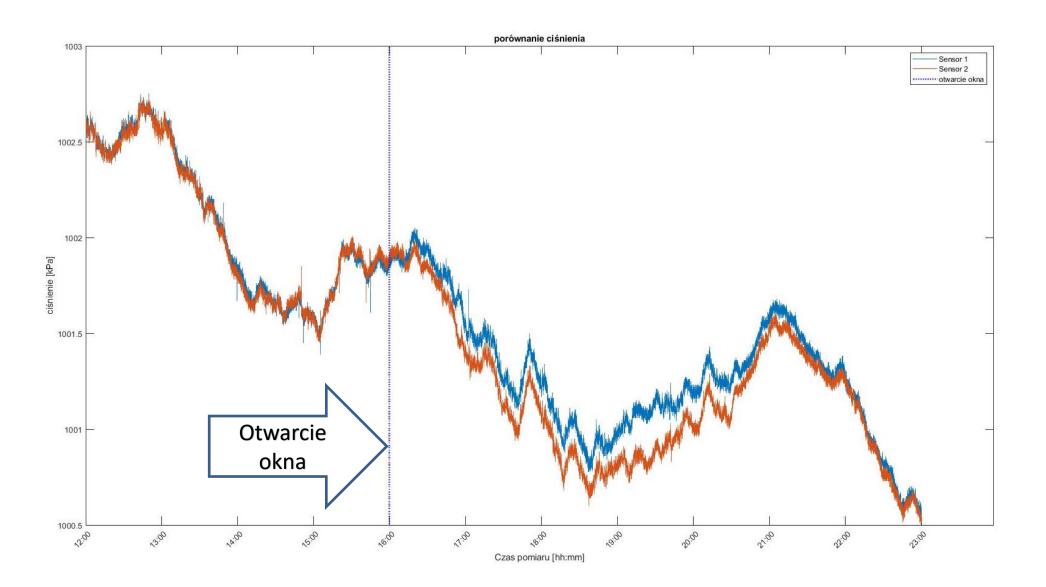


Opracowanie wniosków. Redakcja tekstu pracy.



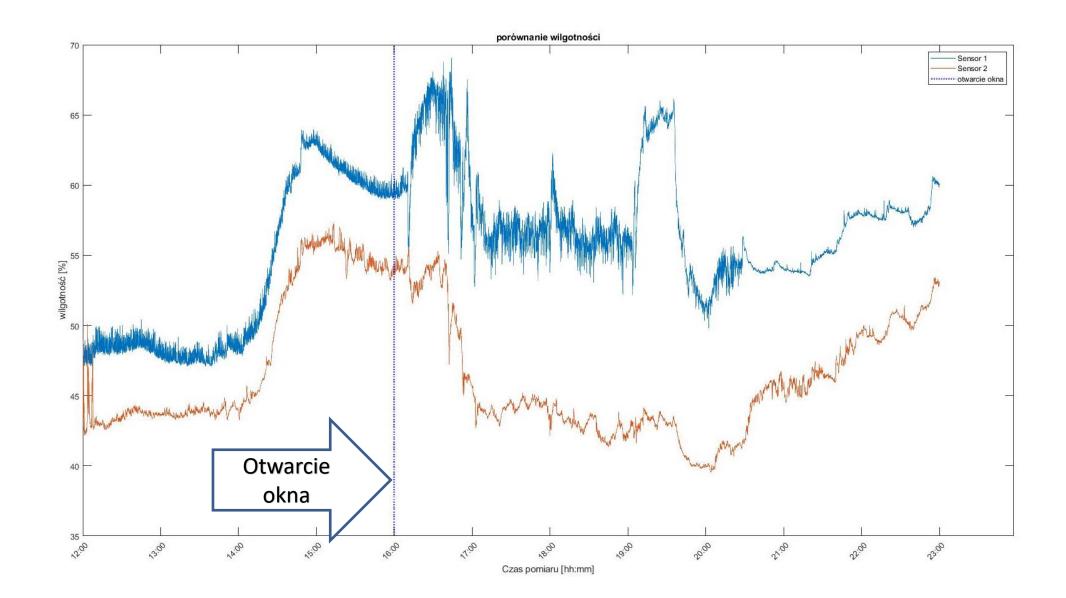


Opracowanie wniosków. Redakcja tekstu pracy.





Opracowanie wniosków. Redakcja tekstu pracy.





Podsumowanie

- Zgodnie z założeniem pracy zbudowano bezprzewodowy rozproszony system pomiaru warunków środowiskowych.
- Dodatkowo dokonano przeglądu protokołów komunikacyjnych, a także różnego rodzaju czujników środowiskowych.
- Zbudowane urządzenie korzysta z modułów z chipsetem ESP32, oraz z czujników BME280.
- Do zbudowania oprogramowania sterującego posłużyło Arduino IDE, wykorzystano biblioteki ESP32 BLE oraz Adafruit BME280.
- Wykonano 11-godzinne pomiary temperatury, ciśnienia oraz wilgotności przez dwa, niezależne sensory.
- Zbudowane urządzenie poprawnie pracowało przez czas trwania badań
- Udowodniono przydatność użytych komponentów do budowy zadanego systemu, a także zaprezentowano przykładową realizację akwizycji i analizy danych.



Dziękuję za uwagę.