Gabarito: Exame de Resistência dos Materiais I – EM406

9 de Dezembro de 2008

Questão 1 (4,0 pontos): A viga ilustrada pela Figura 1 é engastada na extremidade esquerda e apoiada na extremidade direita. Há uma rótula no ponto B, e um momento M_{ZC} aplicado na extremidade direita. Para esta viga, determine:

- a) Os diagramas de esforço cortante e momento fletor;
- b) O valor do momento fletor máximo, e onde ele ocorre;
- c) A reação de apoio no vínculo C;
- d) Este problema pode ser resolvido usando uma equação diferencial de segunda ordem ou mesmo o método das seções. Contudo, na teoria técnica temos trabalhado com equações diferenciais de quarta ordem para vigas. Qual a vantagem de usar essas equações de quarta ordem, uma vez que o problema fica mais difícil de resolver?

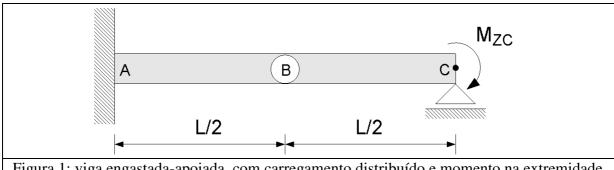
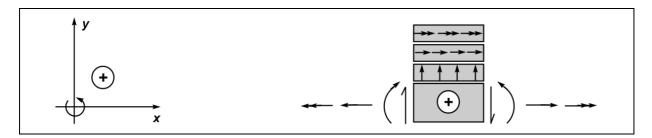


Figura 1: viga engastada-apoiada, com carregamento distribuído e momento na extremidade.

Solução

1) Eixos e convenções



2) Equação Diferencial

$$\frac{d^2}{dx^2}M_Z(x) = q(x) \tag{1}$$

3) Equação de carregamento

$$q(x) = 0 (2)$$

Arquivo: Gabarito EM406 Exame 2008 Questão 1.doc Primeira questão do exame EM 406 Resistência dos Materiais I - Gabarito - versão dez 2008 Prof. Renato Pavanello - PEDs Josué Labaki/Rafael Morini

4) Condições de Contorno e restrição

Condições de contorno

$$M_Z(x=L) = -M_{ZC} \tag{3}$$

Equação de Restrição

$$M_Z(x = \frac{L}{2}) = 0 \quad \text{(r\'otula)} \tag{4}$$

5) Integração da equação diferencial

Substitui-se (2) em (1) para se obter

$$\frac{d^2}{dx^2}M_Z(x) = 0 ag{5}$$

Integrando uma vez:

$$\frac{d}{dx}M_Z(x) = V_Y(x) = C_1 \tag{6}$$

Integrando novamente:

$$M_{z}(x) = C_{1}x + C_{2} \tag{7}$$

6) Determinação das constantes de integração

Aplicando (4) em (7), tem-se:

$$M_Z(x = \frac{L}{2}) = C_1 \frac{L}{2} + C_2 = 0$$

$$C_2 = -\frac{1}{2}C_1L \tag{8}$$

Aplicando (3) e (8) em (7), tem-se:

$$M_Z(x=L) = C_1 L + C_2 = C_1 L + \left(-\frac{1}{2}C_1 L\right) = -M_{ZC}$$

$$\Rightarrow C_1 = -\frac{2}{L} M_{ZC} \tag{9}$$

Assim, de (9) em (8), tem-se:

$$C_2 = -C_1 \frac{L}{2} = -\left(-\frac{2}{L}M_{ZC}\right) \frac{L}{2} = M_{ZC}$$
(10)

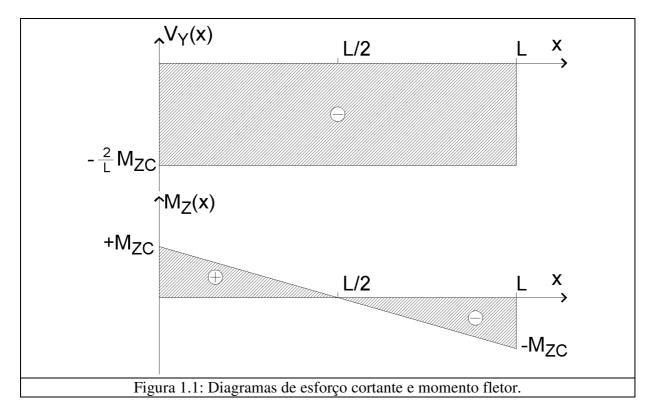
7) Equações finais

Substitui-se (9) e (10) em (6) e (7) para se obter as expressões finais de força cortante e momento fletor:

$$V_{Y}(x) = -\frac{2}{L}M_{ZC}$$

$$M_{Z}(x) = -\frac{2M_{ZC}}{L}x + M_{ZC}$$
(11)

8) Diagramas de esforço cortante



9) Análise

O momento fletor é máximo no engaste e no vínculo C, com valor M_{ZC} . A reação de apoio no vínculo C pode ser determinada tanto pela Equação 11 quanto pelo gráfico. O valor é $-2M_{ZC}/L$.

A vantagem de usar as equações de quarta ordem para vigas é que assim podemos também resolver problemas hiperestáticos. Esse problema só pôde ser resolvido pela Equação 1 porque trata-se de um problema isostático.

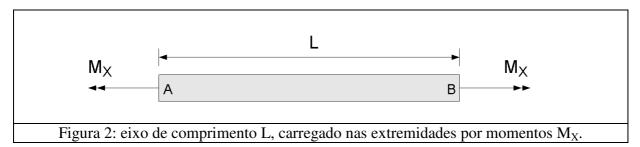
Gabarito: Exame de Resistência dos Materiais I – EM406

9 de Dezembro de 2008

<u>Questão 2</u> (2,5 pontos): Em aplicações comuns de engenharia, o ângulo de torção que os eixos sofrem são muito pequenos.

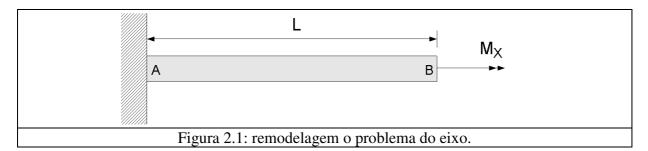
- a) Se o eixo da Figura 2 tem 10 cm de diâmetro e é feito de aço, que comprimento deveria ter para que o ponto B torcesse uma volta inteira em relação ao ponto A?
- b) Faça um esboço da distribuição de tensão para o ponto x=L/2, e indique o valor da tensão máxima.

Dados: $M_X = 2000 \text{ N} \cdot \text{m}$; $G_{ACO} = 75 \text{ GPa}$.

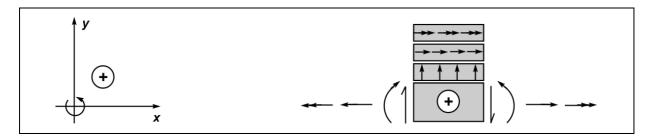


Solução

É preciso estabelecer uma das extremidades como referência para determinação de ângulos de torção. Assim, o problema pode ser modelado como na Figura 2.1.



1) Eixos e convenções



2) Equação Diferencial

$$J_{p}G\frac{d^{2}}{dx^{2}}\phi(x) = -t(x)$$

(1)

1

3) Equação de carregamento

$$t(x) = 0 (2)$$

4) Condições de contorno

$$\phi(\mathbf{x} = 0) = 0 \tag{3}$$

$$M_{x}(x=L) = M_{x} \tag{4}$$

5) Integração da equação diferencial

Substitui-se (2) em (1) para se obter

$$J_p G \frac{d^2}{dx^2} \phi(x) = 0 \tag{5}$$

Integrando uma vez:

$$J_{p}G\frac{d}{dx}\phi(x) = M_{X}(x) = C_{1}$$
(6)

Integrando novamente:

$$J_{p}G \cdot \phi(x) = C_{1}x + C_{2} \tag{7}$$

6) Determinação das constantes de integração

Aplicando (3) em (7), tem-se:

$$J_pG \cdot \phi(x=0) = C_1 \cdot 0 + C_2 = 0 \Rightarrow C_2 = 0$$
(8)

Aplicando (4) em (6), tem-se:

$$M_X(x = L) = C_1 = M_X \Rightarrow C_1 = M_X$$
(9)

7) Equações finais

Substitui-se (8) e (9) em (6) e (7) para se obter as expressões finais de ângulo de torção e momento torsor:

$$M_{X}(x) = M_{X} \tag{10}$$

$$J_{p}G \cdot \phi(x) = M_{X}x \tag{11}$$

8) Análise

Como estamos usando a face A como referência (com ângulo de torção igual a zero), o ângulo da face B em relação a A é dado por:

$$\phi_{BA} = \phi(x = L) = \frac{M_X L}{J_p G},$$

em que J_p é o momento polar de inércia,

$$J_p = \frac{\pi}{2}r^4 = \frac{\pi}{32}d^4$$

Determinando L para que esta torção seja de uma volta inteira:

$$L = \frac{\phi_{BA} J_p G}{M_X} = \frac{(2\pi) G}{M_X} \left(\frac{\pi d^4}{32} \right) = \frac{(2\pi) (75 \cdot 10^9 \,\text{Pa})}{(2000 \,\text{N} \cdot \text{m})} \cdot \frac{\pi (0.1 \,\text{m})^4}{32}$$

$$L = 2,31 \text{km}$$

A tensão de cisalhamento em uma seção do eixo é dada por:

$$\tau_{XY}(r) = \frac{M_X}{J_P} r = \frac{2M_X}{\pi r^3}$$

$$\begin{cases} \tau_{XY}(r=0) = 0 \\ \tau_{XY}(r=R_e) = \frac{2M_X}{\pi r^3} = \frac{2(2000 \text{ N} \cdot \text{m})}{\pi (0,05 \text{ m})^3} = 10,18 \text{ MPa} \end{cases}$$

A distribuição das tensões de cisalhamento na seção x=L/2 é mostrada na Figura 2.2, e o valor máximo é 10,18 MPa, como calculado acima.

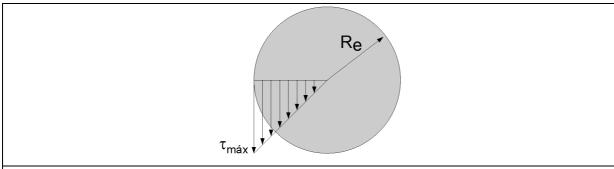


Figura 2.2: distribuição das tensões de cisalhamento na seção.

Gabarito: Exame de Resistência dos Materiais I - EM406

9 de Dezembro de 2008

Questão 3 (3,5 pontos): Uma barra de área A e comprimento L é construída com um material com razão de Poisson ν . A barra é engastada na extremidade esquerda, e uma folga δ a separa da parede à direita, como mostrado na Figura 3a. Determine a intensidade do carregamento p_0 que deve ser aplicado para que a extremidade B encoste sem folga e sem tensão na parede direita. O diagrama de tensão de cisalhamento \times distorção do material da barra é mostrado na Figura 3b.

Dados: v = 0.3; $A = 8.10^{-3} \text{ m}^2$; L = 5 m; $\delta = 0.1 \text{ mm}$.

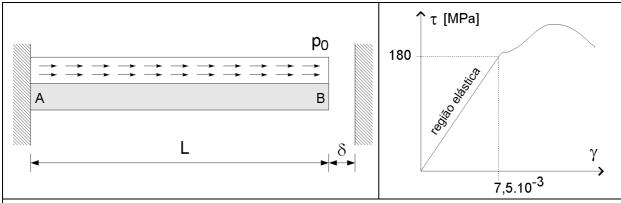
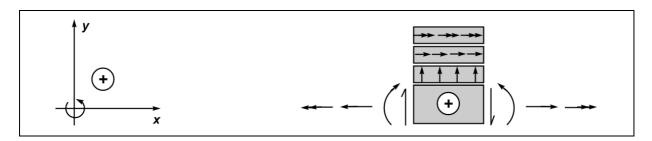


Figura 3: a) barra engastada, próxima a parede rígida. b) diagrama tensão de cisalhamento × deformação angular do material.

Solução

1) Eixos e convenções



2) Equação Diferencial

$$EA\frac{d^2}{dx^2}u = -p(x) \tag{1}$$

3) Equação de carregamento

$$p(x) = p_0 \tag{2}$$

1

Arquivo: Gabarito EM406 Exame 2008 Questão 3.doc Terceira questão do exame EM 406 Resistência dos Materiais I - Gabarito – versão dez 2008 Prof. Renato Pavanello – PEDs Josué Labaki/Rafael Morini

4) Condições de Contorno

$$u(x=0) = 0 \tag{3}$$

$$N_{X}(X=L)=0 (4)$$

5) Integração da equação diferencial

Substitui-se (2) em (1) para se obter

$$EA\frac{d^2}{dx^2}u = -p_0 \tag{5}$$

Integrando uma vez:

$$EA\frac{d}{dx}u(x) = N_X(x) = -p_0x + C_1 \tag{6}$$

Integrando novamente:

$$EAu(x) = -\frac{p_0}{2}x^2 + C_1x + C_2 \tag{7}$$

6) Determinação das constantes de integração

Aplicando (3) em (7), tem-se:

$$u(x=0) = -\frac{p_0}{2}0^2 + C_1 \cdot 0 + C_2 = 0$$

$$\Rightarrow C_2 = 0$$
(8)

Aplicando (4) e (8) em (6), tem-se:

$$N_X(x=L) = -p_0 L + C_1 = 0$$

$$\Rightarrow C_1 = p_0 L$$
(9)

7) Equações finais

Substitui-se (9) e (10) em (6) e (7) para se obter as expressões finais de força normal e deslocamento:

$$N_X(x) = p_0(L - x) \tag{11}$$

$$EAu(x) = -\frac{p_0}{2}x^2 + p_0 Lx \tag{12}$$

8) Análise

Deseja-se que a barra toque a parede à direita, isto é, o deslocamento na extremidade da barra deve ser igual a δ. Da Equação 12, tem-se:

$$u(x = L) = \frac{1}{EA} \left(-\frac{p_0}{2} L^2 + p_0 L \cdot L \right) = \delta$$

$$\delta = \frac{p_0 L^2}{2EA} \Rightarrow p_0 = \frac{2\delta EA}{L^2}$$
(13)

Do diagrama tensão de cisalhamento × distorção, sabe-se que:

$$\tau = G \cdot \gamma \Rightarrow G = \frac{\tau}{\gamma} = \frac{180 \cdot 10^6 \,\text{Pa}}{7.5 \cdot 10^{-3}} = 24 \cdot 10^9 \,\text{Pa}$$
 (14)

Das relações constitutivas, sabe-se também que E = 2G(1+v). Assim, pode-se determinar o módulo de elasticidade:

$$E = 2G(1+v) = 2(24 \cdot 10^{9} Pa) \cdot (1+0,32) = 62, 4 \cdot 10^{9} Pa$$
(15)

Por fim, substituindo (14) e (15) em (13), determina-se a carga p₀ necessária.

$$p_0 = \frac{2(0.1 \cdot 10^{-3} m)(62.4 \cdot 10^9 Pa)(8 \cdot 10^{-3} m^2)}{(5m)^2} = 3993.6 \frac{N}{m} \approx 4 \frac{kN}{m}$$