

Nome: _____ RA: _____ Turma: _____

Trabalhe com 4 dígitos decimais nas Questões 1 e 4!!! Responde a todas perguntas e explicita as contas. Boa sorte!

1. Uma corrente oscilante em um circuito elétrico é descrito por

$$I = 10e^{-t} \sin(2\pi t),$$

onde t é dado em segundos.

- (a) Determine uma aproximação para o último momento tal que $I = 2$ utilizando o Método de Newton(-Raphson) com $t_0 = 1.5$ e precisões $\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = 10^{-3}$. Apresente os resultados em forma tabelar. [1.5 pts]

k	t_k	$f(t_k)$	$t_k - t_{k-1}$
0	1.5		

- (b) A seguinte figura mostra $f(t) = 10e^{-t} \sin(2\pi t) - 2$ para $t \in [0.9, 1.65]$. Chegamos a mesma raiz que no item (a) utilizando o chute inicial $t_0 = 1.65$? Justifique a sua resposta através de duas iterações gráficas do Método de Newton(-Raphson). Calcule t_1 e t_2 para conferir o seu desenho. [1 pt]

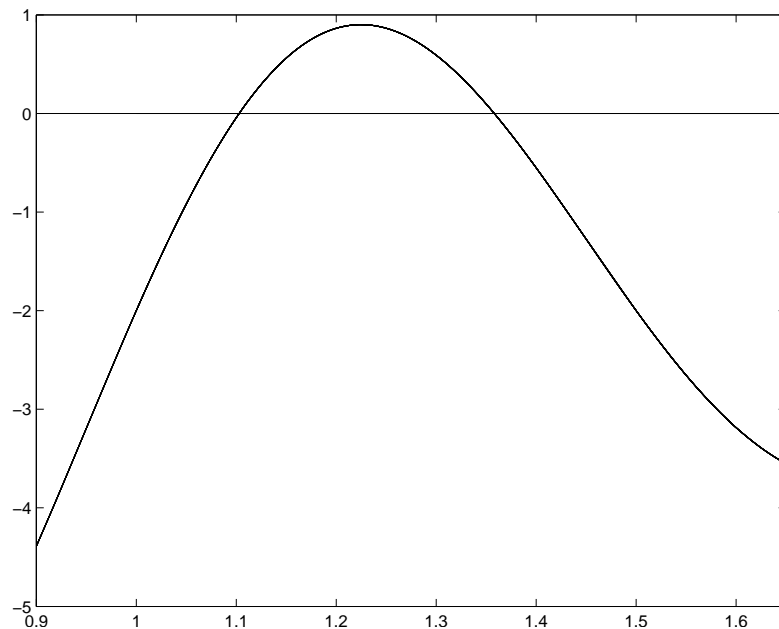


Figure 1: $10e^{-t} \sin(2\pi t) - 2$

2. Considere uma maquina que trabalha no sistema decimal com aritmética de ponto flutuante utilizando arredondamento e 5 dígitos na mantissa. Sejam A e b tais que

$$A = \begin{pmatrix} -0.20000 \cdot 10^{-6} & 0.50000 \cdot 10^0 \\ 0.20000 \cdot 10^0 & 0.10000 \cdot 10^0 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 0.50000 \cdot 10^0 \\ 0.30000 \cdot 10^0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Calcule $0.1 \cdot 10^0 + 0.5 \cdot 10^6$ na maquina. Qual é o erro relativo? [0,5 pts]
- (b) Resolva $Ax = b$ usando Eliminação Gaussiana sem pivoteamento parcial nesta maquina. (Não precisa detalhar as operações no sistema de ponto flutuante.) [0,5 pts]
- (c) Resolva $Ax = b$ usando Eliminação Gaussiana com pivoteamento parcial nesta maquina. (Não precisa detalhar as operações no sistema de ponto flutuante.) [0,5 pts]
- (d) Compare a qualidade das soluções x_a e x_b obtidas em (a) e (b) e comente sobre as diferenças nas soluções. [1 pt]
3. Sejam $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ e $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$. Considere o problema de encontrar uma matriz $X \in \mathbb{R}^{n \times m}$ tal que $AX = B$.

- (a) Verifique que resolver $AX = B$ é equivalente a resolver m sistemas lineares com a mesma matriz de coeficientes. [0.5 pts]
- (b) Considere um sistema linear da forma $Ax = b$ com $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ e $b \in \mathbb{R}^n$. O escalonamento da matriz aumentada para obter a forma triangular superior requer aproximadamente $2/3n^3$ flops (operações na aritmética de ponto flutuante). Portanto a decomposição de A na forma $A = LU$ também custa aproximadamente $2/3n^3$ flops. A resolução de um sistema triangular custa aproximadamente n^2 flops. Dado estes fatos, você escolheria Eliminação Gaussiana ou a Decomposição LU para resolver $AX = B$ com $n = 9$ e $m = 3$? [1 pt]

4. Considere a matriz A abaixo.

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 4 & -5 \\ 1 & 3 & 2 \\ 5 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Seja $b = (-3, 6, 5)^t$. Obtenha um sistema linear equivalente $\tilde{A}x = \tilde{b}$ através de troca de linhas tal que o critério de Sassenfeld é satisfeito. O que pode ser concluído sobre a convergência dos métodos de Gauss-Jacobi e Gauss-Seidel? [1.5 pts]
- (b) Escolhe um chute inicial $x^{(0)} \in \mathbb{Z}^3$ tal que $\|\tilde{A}x^{(0)} - \tilde{b}\|_\infty \leq 1$. Aplique o método de Gauss-Seidel com este chute inicial e $\varepsilon = 0.15$. Apresente os seus resultados finais na seguinte forma: [2 pts]

k	$x^{(k)}$	$d_r(x^{(k)}, x^{(k-1)})$

onde

$$d_r(x^{(k)}, x^{(k-1)}) = \frac{\|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|_\infty}{\|x^{(k)}\|_\infty} = \frac{\max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k)} - x_i^{(k-1)}|}{\max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k)}|}$$

$$1. (a) f(t) = 10 e^{-t} \operatorname{sen}(2\pi t) - 2$$

$$t_{k+1} = t_k - \frac{f(t_k)}{f'(t_k)}, \text{ onde}$$

$$f'(t) = 10[-e^{-t} \operatorname{sen}(2\pi t) + e^{-t} \cdot \cos(2\pi t) \cdot 2\pi]$$

$$= 10 e^{-t} [2\pi \cos(2\pi t) - \operatorname{sen}(2\pi t)]$$

$$\Rightarrow t_{k+1} = t_k - \frac{\operatorname{sen}(2\pi t_k) - 0.2 \cdot e^{t_k}}{2\pi \cos(2\pi t_k) * - \operatorname{sen}(2\pi t_k)}$$

k	t_k	$f(t_k)$	$t_k - t_{k-1}$
0	1,5000	-2,0000	-
1	1,3573	0,0105	-0,1427
2	1,3582	-0,0004	0,0009

$$|-0,0004| < \varepsilon$$

Parê.

\therefore o último momento tal que $I=2$ é aprox. 1,3582

(b) Com $t_0 = 1,65$ obtemos $t_1 = 1,0084$ e $t_2 = 1,0880$
com este chute inicial; o método de Newton (Raphson)
converge para a raiz de f próximo de 1,1.

Veja gráfico

Nome: _____ RA: _____ Turma: _____

Trabalhe com 4 dígitos decimais nas Questões 1 e 4!!! Responde a todas perguntas e explicita as contas. Boa sorte!

1. Uma corrente oscilante em um circuito elétrico é descrito por

$$I = 10e^{-t} \sin(2\pi t),$$

onde t é dado em segundos.

- (a) Determine uma aproximação para o último momento tal que $I = 2$ utilizando o Método de Newton(-Raphson) com $t_0 = 1.5$ e precisões $\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = 10^{-3}$. Apresente os resultados em forma tabular. [1.5 pts]

k	t_k	$f(t_k)$	$t_k - t_{k-1}$
0	1.5		

- (b) A seguinte figura mostra $f(t) = 10e^{-t} \sin(2\pi t) - 2$ para $t \in [0.9, 1.65]$. Chegamos a mesma raiz que no item (a) utilizando o chute inicial $t_0 = 1.65$? Justifique a sua resposta através de duas iterações gráficas do Método de Newton(-Raphson). Calcule t_1 e t_2 para conferir o seu desenho. [1 pt]

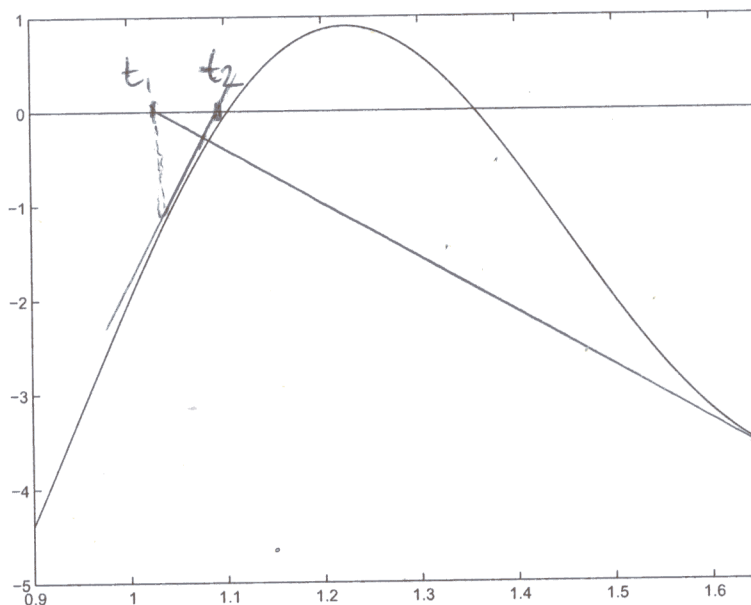


Figure 1: $10e^{-t} \sin(2\pi t) - 2$

2. (a) Seja $x = 0,1 \cdot 10^0$ e $y = 0,5 \cdot 10^6$

temos $\bar{x} = x$ e $\bar{y} = y$

utilizamos $x \rightarrow \bar{x}$
 $y \rightarrow \bar{y} \rightarrow +: \bar{x} + \bar{y} \rightarrow \overline{\bar{x} + \bar{y}}$

$$\bar{x} + \bar{y} = 0,00000001 \cdot 10^6 + 0,500000 \cdot 10^6$$

$$= 0,50000001 \cdot 10^6$$

$$\Rightarrow \overline{\bar{x} + \bar{y}} = 0,500000 \cdot 10^6$$

Seja $z = x + y$, $ER_z = \frac{(x+y) - (\bar{x} + \bar{y})}{\bar{x} + \bar{y}}$

$$= \frac{0,00000001 \cdot 10^6}{0,5 \cdot 10^6} = \frac{10^{-7}}{0,5} = \frac{1}{0,5} \cdot 10^{-7}$$

$$= 2 \cdot 10^{-7}$$

(b) Na máquina com $t=5$

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} -0,20000 \cdot 10^{-6} & 0,50000 \cdot 10^0 & 0,50000 \cdot 10^0 \\ 0,20000 \cdot 10^0 & 0,10000 \cdot 10^6 & 0,30000 \cdot 10^0 \end{pmatrix}$$

$m = -10^6$

$$\leadsto \left(\begin{array}{ccc|c} -0,20000 \cdot 10^{-6} & 0,50000 \cdot 10^0 & 0,50000 \cdot 10^0 & 0 \\ 0 & 0,50000 \cdot 10^6 & 0,30000 \cdot 10^0 & 0 \end{array} \right)$$

$\Rightarrow x_2 = 0,10000 \cdot 10^1 = 1$ e $x_1 = 0$

$$x_b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(c) \quad \bar{A} = \begin{pmatrix} 0.20000 \cdot 10^0 & 0.10000 \cdot 10^0 & 0.30000 \cdot 10^0 \\ -0.20000 \cdot 10^{-6} & 0.50000 \cdot 10^0 & 0.50000 \cdot 10^0 \end{pmatrix}$$

$$m = -10^{-6}$$

$$\leadsto \begin{pmatrix} 0.20000 \cdot 10^0 & 0.10000 \cdot 10^0 & 0.30000 \cdot 10^0 \\ 0 & 0.50000 \cdot 10^0 & 0.50000 \cdot 10^0 \end{pmatrix}$$

$$x_2 = 0.10000 \cdot 10^1 = 1 \text{ e } x_1 = 0.10000 \cdot 10^1 = 1$$

$$x_c = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(d) \quad A \cdot x_b = A \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 0,1 \end{pmatrix} \text{ é longe de } b = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 0,3 \end{pmatrix}$$

$$\text{mas } A \cdot x_c = \begin{pmatrix} 0,5 - 0,2 \cdot 10^{-6} \\ 0,3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 0,5 \\ 0,3 \end{pmatrix} = b$$

\therefore a solução x_c é muito melhor que x_b

As diferenças são devidas ao fato que $|m|$ é muito grande em (b) quando foi utilizado Eliminação Gaussiana sem pivoteamento e $|m|$ é pequeno em (c) com pivoteamento. Em (b) todas as informações referentes à segunda equação de $Ax=b$ foram perdidas. Em (c) foram mantidas as principais informações referentes às 2 equações, já que um múltiplo pequeno de uma linha foi somado a outra.

$$3. (a) A X = B$$

$$\Rightarrow A \cdot \begin{pmatrix} x_{11} \\ \vdots \\ x_{n1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{11} \\ \vdots \\ b_{n1} \end{pmatrix} \text{ e } A \cdot \begin{pmatrix} x_{12} \\ \vdots \\ x_{n2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{12} \\ \vdots \\ b_{n2} \end{pmatrix} \dots$$

$$\dots A \cdot \begin{pmatrix} x_{1m} \\ \vdots \\ x_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_{1m} \\ \vdots \\ b_{nm} \end{pmatrix}$$

(b) Resolver um sistema linear da forma $Ax = b$ com $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $b \in \mathbb{R}^n$ custa aproximadamente

$\frac{2}{3}n^3 + n^2$ flops utilizando El. Gauss.

$\underbrace{\frac{2}{3}n^3}_{\text{escalonar matriz aumentada}} + \underbrace{n^2}_{\text{resolver sistema triangular sup.}}$

$\frac{2}{3}n^3 + 2n^2$ flops utilizando LU

$\underbrace{\frac{2}{3}n^3}_{\text{calcular L e U}} + \underbrace{2n^2}_{\text{resolver 2 sistemas triangulares}}$

Então, resolver $AX = B$ com $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$ custa $\approx m \left(\frac{2}{3}n^3 + n^2 \right)$ flops usando El. Gauss.

$= 1701$ para $m=3$ e $n=9$

$\frac{2}{3}n^3 + 2mn^2$ com LU = 972 flops para $m=3, n=9$

porque somente necessita 1 vez calculo de LU

Escolha LU

4.a) Seja $\hat{A} = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \\ -3 & 4 & -5 \end{pmatrix}$, $\hat{b} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix}$

$$Ax = b \Leftrightarrow \hat{A}x = \hat{b}$$

$$\hat{C} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{3} & 0 & -\frac{2}{3} \\ -\frac{3}{5} & \frac{4}{5} & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow |\hat{C}| = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ +\frac{1}{3} & 0 & +\frac{2}{3} \\ +\frac{3}{5} & \frac{4}{5} & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \gamma_1 = 0 < 1 \checkmark \\ \gamma_2 = \frac{2}{3} < 1 \checkmark \\ \gamma_3 = \frac{8}{15} < 1 \checkmark \end{matrix}$$

\therefore o critério de Sassenfeld é satisfeito

\Rightarrow o método de Gauss-Seidel converge $\forall x^{(0)}$
para x^* com $Ax^* = b$

Não podemos afirmar nada baseado neste critério sobre a convergência do método de Gauss-Jacobi

(b) Seja $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Z}^3$

$$\text{Temos } \|Ax^{(0)} - \hat{b}\|_{\infty} = \left\| \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ -4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix} \right\|_{\infty} = 1 \leq 1$$

$$\hat{\beta} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ \frac{3}{5} \end{pmatrix} \Rightarrow x_1^{(1)} = (0 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 = 1$$

$$x_2^{(1)} = \left(-\frac{1}{3} \ 0 \ -\frac{2}{3}\right) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 = 1$$

$$x_3^{(1)} = \left(-\frac{3}{5} \ \frac{4}{5} \ 0\right) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{3}{5} = \frac{4}{5} = 0,8$$

$$\therefore x^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0,8 \end{pmatrix} \Rightarrow \|x^{(1)} - x^{(0)}\|_{\infty} = 0,2$$

$$d_n(x^{(1)}, x^{(0)}) = \frac{0,2}{1} = 0,2 > \varepsilon$$

$$x_1^{(2)} = (0 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 = 1$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0.8 \end{pmatrix}$$

$$x_2^{(2)} = \left(-\frac{1}{3} \ 0 \ -\frac{2}{3}\right) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4.5 \end{pmatrix} + 2 = -\frac{5}{15} - \frac{8}{15} + \frac{30}{15} = \frac{17}{15}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{17}{15} \\ \frac{4}{5} \end{pmatrix}$$

$$x_3^{(2)} = \left(-\frac{3}{5} \ \frac{4}{5} \ 0\right) \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{17}{15} \\ \frac{4}{5} \end{pmatrix} + \frac{3}{5} = -\frac{3}{5} + \frac{68}{75} + \frac{3}{5} = \frac{68}{75}$$

$$x^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{17}{15} \\ \frac{68}{75} \end{pmatrix} \quad \frac{1}{4}$$

$$\|x^{(2)} - x^{(1)}\|_{\infty} = \frac{2}{15} = 0.1333$$

$$\Rightarrow d_r(x^{(2)}, x^{(1)}) = \frac{\frac{2}{15}}{\frac{17}{15}} = \frac{2}{17} = 0.1176 < \varepsilon \quad \frac{1}{4}$$

k	$x^{(k)}$	$d_r(x^{(k)}, x^{(k-1)})$
1	$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0.8 \end{pmatrix}$	$0.2 = \frac{1}{5}$
2	$\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{17}{15} \\ \frac{68}{75} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1.1333 \\ 0.9067 \end{pmatrix}$	$\frac{2}{17} = 0.1176 < \varepsilon$