
Turma: _____

Nota:

MA 327 Álgebra Linear

Segundo Semestre de 2008

Primeira Prova

Nome:

RA:

<i>Questões</i>	<i>Pontos</i>
Questão 1	
Questão 2	
Questão 3	
Questão 4	
<i>T o t a l</i>	

ATENÇÃO:

Justifique todos os argumentos. Respostas sem justificativa **não** serão consideradas.

Os sistemas lineares devem ser resolvidos por **escalonamento** de matrizes.

Questão 1.**(2.5 Pontos)**

Considere o subconjunto U do espaço vetorial real $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$ definido da forma:

$$U = \{ p(x) \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}) \mid p(-1) + p'(-1) = 0 \text{ e } p(1) = 0 \}.$$

onde p' indica a derivada de p . Verifique se o subconjunto U é um subespaço vetorial de $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$. Em caso afirmativo, determine uma base para o subespaço U .

Questão 2.**(2.0 Pontos)**

Considere o subespaço W do espaço vetorial real \mathbb{R}^4 gerado pelos elementos do conjunto S definido por:

$$S = \{ (1, 0, 1, 2), (2, 1, 1, 2), (1, -1, 2, 4) \}.$$

Determine um subespaço U de \mathbb{R}^4 de modo que $\mathbb{R}^4 = W \oplus U$.

Questão 3.**(2.5 Pontos)**

Sejam V um espaço vetorial real e $\gamma = \{ v_1, v_2, v_3 \}$ uma base ordenada de V .

(a) Mostre que $\beta = \{ v_1 + v_3, v_2 + v_3, v_1 + v_2 + v_3 \}$ é uma base de V .

(b) Se o elemento $v \in V$ tem como matriz de coordenadas $[v]_\gamma$ dada por:

$$[v]_\gamma = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix},$$

determine a matriz de coordenadas do elemento v em relação à base ordenada β .

Questão 4.**(3.0 Pontos)**

Considere a transformação linear $T : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathcal{P}_3(\mathbb{R})$ definida por:

$$T(1, 0, 1) = 2 + x^2 + x^3, \quad T(0, 1, 0) = 1 + x^2 \quad \text{e} \quad T(0, 0, 1) = x^2 - x^3.$$

(a) Calcule $T(a, b, c)$ para a transformação linear T .

(b) Determine uma base para o subespaço $\text{Im}(T)$.

(c) A transformação linear T é injetora ?

Boa Prova !

G A B A R I T O – Turmas D e E

Questão 1.

Podemos verificar facilmente que o subconjunto $U \neq \emptyset$, pois o polinômio identicamente nulo pertence ao subconjunto U , isto é, $0_{\mathcal{P}_3(\mathbb{R})} \in U$.

Vamos verificar se o subconjunto U é um subespaço de $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$. Para isso, primeiramente vamos verificar se U é fechado com relação à operação de adição de elementos, isto é, dados os elementos $p(x), q(x) \in U$ temos que

$$\begin{aligned}(p + q)(-1) + (p + q)'(-1) &= p(-1) + q(-1) + p'(-1) + q'(-1) \\ &= (p(-1) + p'(-1)) + (q(-1) + q'(-1)) \\ &= 0 + 0 = 0\end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}(p + q)(1) &= p(1) + q(1) \\ &= 0 + 0 = 0\end{aligned}$$

Logo, o elemento $(p(x) + q(x)) \in U$.

Finalmente, vamos verificar se o subconjunto U é fechado com relação à operação de multiplicação por escalar, isto é, dados os elementos $p(x) \in U$ e $\lambda \in \mathbb{R}$ temos que

$$\begin{aligned}(\lambda p)(-1) + (\lambda p)'(-1) &= \lambda p(-1) + \lambda p'(-1) \\ &= \lambda(p(-1) + p'(-1)) = \lambda 0 = 0\end{aligned}$$

e

$$(\lambda p)(1) = \lambda p(1) = 0 = \lambda 0 = 0$$

Logo, o elemento $\lambda p(x) \in S$.

Portanto, mostramos que o subconjunto U é um subespaço vetorial de $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$.

Agora vamos determinar uma base para o subespaço U . Consideramos um elemento genérico $p(x) = a + bx + cx^2 + dx^3 \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R})$ e vamos impor as condições para que esse elemento pertença ao subespaço U , isto é,

$$\begin{aligned}p(-1) + p'(-1) &= a - c + 2d = 0 \\ p(1) &= a + b + c + d = 0.\end{aligned}$$

Escalonando o sistema linear homogêneo, obtemos

$$\begin{cases} a + b + c + d = 0 \\ -b - 2c + d = 0 \end{cases}.$$

Assim, obtemos um sistema linear homogêneo com dois graus de liberdade. Desse modo, podemos concluir que o subespaço U tem dimensão dois. Logo, temos uma relação entre os coeficientes dos elementos $p(x) \in U$. Podemos verificar facilmente que

$$b = -2c + d \quad \text{e} \quad a = c - 2d$$

para $c, d \in \mathbb{R}$.

Substituindo a e b no polinômio $p(x)$, obtemos que todo elemento do subespaço U é escrito como:

$$p(x) = c(1 - 2x + x^2) + d(-2 + x + x^3) \quad ; \quad c, d \in \mathbb{R}.$$

Portanto, mostramos que o subespaço U é gerado pelos elementos do conjunto

$$\Gamma = \{1 - 2x + x^2, -2 + x + x^3\},$$

que é linearmente independente em $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$, pois tomando a combinação linear nula

$$a(1 - 2x + x^2) + b(-2 + x + x^3) = 0$$

obtemos o seguinte sistema linear homogêneo

$$\begin{cases} a - 2b = 0 \\ -2a + b = 0 \\ a = 0 \\ b = 0 \end{cases}$$

cuja solução é $a = b = 0$. Logo, o conjunto Γ é uma base para o subespaço U .

Note que os elementos da base Γ satisfazem as condições para que um elemento do espaço vetorial $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$ pertença ao subespaço U .

Questão 2.

Inicialmente, vamos encontrar uma base para o subespaço W considerando seu sistema de geradores dado pelo conjunto S . Para isso, construímos a matriz A cujas linhas são formadas pelas coordenadas dos elementos do sistema de geradores em relação à base canônica, que é dada por:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

Em seguida, efetuamos o escalonamento da matriz A obtendo uma matriz \hat{A} na forma escalonada, linha equivalente a matriz A , dada por:

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Desse modo, temos que $\{(1, 0, 1, 2), (0, 1, -1, -2)\}$ é uma base para o subespaço W .

Finalmente, vamos completar a base do subespaço W para obter uma base para o espaço vetorial \mathbb{R}^4 . Assim, encontramos o subespaço U com as propriedades desejadas. Para isso, construímos uma matriz M de ordem 4×4 a partir das linhas não nulas da matriz \hat{A} na forma escalonada, dada por:

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Desse modo, temos que

$$\{(1, 0, 1, 2), (0, 1, -1, -2), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$$

é uma base para o espaço vetorial \mathbb{R}^4 , e o conjunto $\{(0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)\}$ é uma base para o subespaço U , que é um dos subespaços que estamos procurando, isto é,

$$W \cap U = \{0_{\mathbb{R}^4}\} \quad \text{e} \quad \mathbb{R}^4 = W + U.$$

Desse modo, temos que $\mathbb{R}^4 = W \oplus U$.

Questão 3.

(a) Como $\dim(V) = 3$, basta mostrar que o conjunto β é linearmente independente. Para isso, vamos considerar uma combinação linear nula dos elementos do conjunto β

$$c_1(v_1 + v_3) + c_2(v_2 + v_3) + c_3(v_1 + v_2 + v_3) = 0_V,$$

que reorganizando os termos, obtemos a seguinte combinação linear nula

$$(c_1 + c_3)v_1 + (c_2 + c_3)v_2 + (c_1 + c_2 + c_3)v_3 = 0_V.$$

Como o conjunto γ é linearmente independente, pois é uma base de V , implica que os coeficientes da combinação linear nula acima devem ser todos iguais a zero. Assim, obtemos o seguinte sistema linear homogêneo

$$\begin{cases} c_1 + c_3 = 0 \\ c_2 + c_3 = 0 \\ c_1 + c_2 + c_3 = 0 \end{cases}$$

que possui somente a solução trivial $c_1 = c_2 = c_3 = 0$.

Desse modo, provamos que o conjunto β é linearmente independente. Portanto, o conjunto β é uma base para V .

(b) Podemos encontrar facilmente a matriz $[I]_\gamma^\beta$ utilizando as relações entre os elementos da base β e os elementos da base γ . Assim, temos que

$$[I]_\gamma^\beta = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Sabemos que $[v]_\gamma = [I]_\gamma^\beta [v]_\beta$, obtendo o seguinte sistema linear

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix},$$

que possui como solução única $a = 1$, $b = -1$ e $c = 2$. Assim, encontramos

$$[v]_\beta = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix},$$

o que completa a resolução da questão.

Questão 4.

Podemos verificar facilmente que o conjunto

$$\gamma = \{ (1, 0, 1), (0, 1, 0), (0, 0, 1) \}$$

é uma base para o espaço vetorial \mathbb{R}^3 . Desse modo, tomando um elemento genérico $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ vamos fazer sua representação em relação à base γ , isto é,

$$(a, b, c) = c_1(1, 0, 1) + c_2(0, 1, 0) + c_3(0, 0, 1),$$

obtendo

$$c_1 = a, \quad c_2 = b \quad \text{e} \quad c_3 = c - a.$$

Desse modo, temos que

$$(a, b, c) = a(1, 0, 1) + b(0, 1, 0) + (c - a)(0, 0, 1),$$

(a) Portanto, podemos escrever a transformação linear T da seguinte forma:

$$\begin{aligned} T(a, b, c) &= aT(1, 0, 1) + bT(0, 1, 0) + (c - a)T(0, 0, 1) \\ &= a(2 + x^2 + x^3) + b(1 + x^2) + (c - a)(x^2 - x^3) \\ &= a(2 + 2x^3) + b(1 + x^2) + c(x^2 - x^3) \end{aligned}$$

Desse modo, determinamos explicitamente a transformação linear T

$$T(a, b, c) = a(2 + 2x^3) + b(1 + x^2) + c(x^2 - x^3)$$

para todo $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$.

(b) Considerando $T(a, b, c)$, sabemos que

$$Im(T) = [2 + 2x^3, 1 + x^2, x^2 - x^3].$$

Assim, a partir do sistema de geradores vamos determinar uma base para o subespaço $Im(T)$. Para isso, construímos a matriz A cujas linhas são formadas pelas coordenadas dos elementos do sistema de geradores em relação à base canônica, que é dada por:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Em seguida, efetuamos o escalonamento da matriz A obtendo uma matriz \hat{A} na forma escalonada, linha equivalente a matriz A , dada por:

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Desse modo, $\{2 + 2x^3, 1 + x^2\}$ é uma base para o subespaço $Im(T)$. Logo, temos que $dim(Im(T)) = 2$.

(c) Vamos verificar se a transformação linear T é injetora. Para isso, vamos determinar o subespaço $Ker(T)$, isto é, vamos determinar os elementos $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tais que

$$T(a, b, c) = 0_{\mathcal{P}_3(\mathbb{R})}.$$

Note que podemos escrever a transformação linear T da seguinte forma:

$$\begin{aligned} T(a, b, c) &= a(2 + 2x^3) + b(1 + x^2) + c(x^2 - x^3) \\ &= (2a + b) + (b + c)x^2 + (2a - c)x^3 \end{aligned}$$

Assim, temos que determinar os elementos $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tais que

$$T(a, b, c) = (2a + b) + (b + c)x^2 + (2a - c)x^3 = 0_{\mathcal{P}_3(\mathbb{R})},$$

obtendo o seguinte sistema linear homogêneo

$$\begin{cases} 2a + b = 0 \\ b + c = 0 \\ 2a - c = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2a + b = 0 \\ b + c = 0 \end{cases}$$

que possui como solução os elementos $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tais que

$$(a, b, c) = a(1, -2, 2) \quad \text{para} \quad a \in \mathbb{R}.$$

Assim, temos que $Ker(T) = [(1, -2, 2)]$.

Portanto, T não é uma transformação linear injetora.

G A B A R I T O – Turma C

Questão 1. É a *Questão 1.* das Turmas D e E

Questão 2. É a *Questão 2.* das Turmas D e E

Questão 3. É a *Questão 4.* das Turmas D e E

Questão 4.

Calcule $T(x, y, z, t)$ para uma transformação linear $T: \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^4$ tal que

$$\text{Ker}(T) = \{ (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + y - 2z + 3t = 0 \text{ e } y + z + t = 0 \}.$$

A transformação linear T é sobrejetora?

Inicialmente vamos determinar uma base para o subespaço $\text{Ker}(T)$. Sabemos que todo elemento $(x, y, z, t) \in \text{Ker}(T)$ é uma solução do sistema linear homogêneo

$$\begin{cases} x + y - 2z + 3t = 0 \\ y + z + t = 0 \end{cases}$$

que possui como solução geral

$$(x, y, z, t) = z(3, -1, 1, 0) + t(-2, -1, 0, 1) \quad \text{para } z, t \in \mathbb{R}.$$

Desse modo, temos que o conjunto $S = \{(3, -1, 1, 0), (-2, -1, 0, 1)\}$ é uma base para o subespaço $\text{Ker}(T)$.

Como $\dim(\text{Ker}(T)) = 2$, devemos ter $\dim(\text{Im}(T)) = 2$, pelo Teorema do Núcleo e da Imagem. Logo, a transformação linear T não é sobrejetora.

Agora devemos obter uma base para o espaço vetorial \mathbb{R}^4 completando a base S do subespaço $\text{Ker}(T)$.

Para isso, construímos a matriz A cujas linhas são as coordenadas dos elementos da base S em relação à base canônica, que é dada por:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & 1 & 0 \\ -2 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Em seguida, efetuamos o escalonamento da matriz A obtendo uma matriz \hat{A} na forma escalonada, linha equivalente a matriz A , dada por:

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & -5 & 2 & 3 \end{bmatrix}.$$

Finalmente, construímos uma matriz M de ordem 4×4 a partir da matriz \hat{A} na forma escalonada, dada por:

$$M = \begin{bmatrix} 6 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & -5 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Desse modo, temos que

$$\Gamma = \{ (6, -2, 2, 0), (0, -5, 2, 3), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1) \}$$

é uma base para o espaço vetorial \mathbb{R}^4

Portanto, podemos definir **uma** transformação linear T da seguinte forma:

$$T(6, -2, 2, 0) = (0, 0, 0, 0)$$

$$T(0, -5, 2, 3) = (0, 0, 0, 0)$$

$$T(0, 0, 1, 0) = (1, 0, 0, 0)$$

$$T(0, 0, 0, 1) = (0, 1, 0, 0)$$

onde o subespaço $Im(T) = [(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0)]$.

Finalmente, para obter explicitamente $T(x, y, z, t)$, vamos representar um elemento genérico $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$ com relação à base ordenada Γ , isto é,

$$(x, y, z, t) = a(6, -2, 2, 0) + b(0, -5, 2, 3) + c(0, 0, 1, 0) + d(0, 0, 0, 1).$$

Desse modo, obtemos um sistema linear triangular inferior

$$\begin{cases} 6a & & & = x \\ -2a & - & 5b & = y \\ 2a & + & 2b & + & c & = z \\ & & 3b & & + & d & = t \end{cases}$$

que possui uma única solução, determinada pelo processo de substituição avançada, que é dada por:

$$a = \frac{x}{6}, \quad b = -\frac{x+3y}{15}, \quad c = \frac{-3x+6y+15z}{15} \quad \text{e} \quad d = \frac{x+3y+5t}{5}$$

Desse modo, temos que

$$\begin{aligned} T(x, y, z, t) &= aT(6, -2, 2, 0) + bT(0, -5, 2, 3) + cT(0, 0, 1, 0) + dT(0, 0, 0, 1) \\ &= \left(\frac{-3x+6y+15z}{15}, \frac{x+3y+5t}{5}, 0, 0 \right) \end{aligned}$$

Note que esse problema possui infinitas soluções, pois sua resolução depende da maneira como completamos a base do subespaço $Ker(T)$ para obter uma base do espaço vetorial \mathbb{R}^4 , e também de como escolhemos o subespaço $Im(T)$, através da escolha de uma base.