DM-IMECC-UNICAMP - Cálculo III - MA311 - T. Z
Prof. Marcelo M. Santos - **2a. prova**, **18/10/2010 Aluno:** _____ RA: _____ **Assinatura (idêntica à do RG):** _____

Observações: Tempo de prova: 100min. Justifique sucintamente todas as suas afirmações. É proibido o uso de qualquer equipamento eletrônico; em particular do celular ou calculadora. Desligue o celular! Não destaque o grampo da prova.

- **1. a)** (1,0 ponto) Calcule a transformada de Laplace da função $f(t) = 1 \cos t \frac{1}{2} t \operatorname{sent}.$ (Dica: $\mathcal{L}\{-tf(t)\} = \frac{d}{ds} \mathcal{L}\{f\}.$)
- b) (1,0 ponto) Calcule a transformada inversa da função $F(s) = \frac{1}{(s-3)[(s-3)^2+1]}. \qquad (Dica: \frac{1}{s(s^2+1)} = \frac{1}{s} \frac{s}{s^2+1}.)$
- **2. a)** (1,0 ponto) Seja $f(t) = \begin{cases} 1, & \text{se } 0 \leq t \leq 1 \\ \text{senh} 5t, & \text{se } t > 1 \end{cases}$. Usando a teoria (um teorema) mostre que a transformada de Laplace $\mathcal{L}\{f\}(s)$ existe para todo s > 5 (sem calcular a transformada de Laplace, nem usando a definição da transformada de Laplace).
- b) (1,0 ponto) Seja $f(t) = \begin{cases} 1, & \text{se } 0 \le t \le 1 \\ \mathrm{e}^{5t}, & \text{se } t > 1 \end{cases}$. Usando diretamente a definição da transformada de Laplace, calcule $\mathcal{L}\{f\}(s)$ para s > 5, qualquer.
- c) (1,0 ponto) Expresse a função do item b) como uma combinação linear de funções degrau e/ou do tipo $u_c(t)g(t-c)$ e daí calcule a sua transformada de Laplace $\mathcal{L}\{f\}(s)$ para s>5, qualquer.
- **3.** (2,0 pontos) Resolva o problema de valor inicial abaixo, expressando a solução em termos de uma convolução com a função g, a qual é uma função contínua (arbitrária) definida no intervalo $[0, \infty)$:

$$\begin{cases} y^{(4)} - y = \delta(t-1) + g(t) \\ y^{(j)}(0) = 0, \ j = 0, 1, 2, 3. \end{cases}$$
 (Dica:
$$\frac{1}{s^4 - 1} = \frac{1/4}{s - 1} - \frac{1/4}{s + 1} - \frac{1/2}{s^2 + 1} .)$$

4. (2,0 pontos) Resolva o seguinte sistema, via autovalores e autovetores:

$$\mathbf{x}' = A\mathbf{x}, \qquad A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 4 & -2 \end{bmatrix} \qquad (\mathbf{x} \equiv \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix}).$$

5. a) (1,0 ponto) Mostre que $\mathbf{x}^1 = \begin{bmatrix} t \\ 1 \end{bmatrix}$ e $\mathbf{x}^2 = \begin{bmatrix} t^2 \\ 2t \end{bmatrix}$ formam um conjunto fundamental de soluções para o sistema

$$\mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x}, \qquad P(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1\\ -2t^{-2} & 2t^{-1} \end{bmatrix}$$

no intervalo $I = (0, \infty)$ (ou $I = (-\infty, 0)$).

b) (1,0 ponto) Considere o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x} + \mathbf{g}(t) \\ \mathbf{x}(1) = \mathbf{x}^0 \end{cases}$$

 $\begin{cases} \mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x} + \mathbf{g}(t) \\ \mathbf{x}(1) = \mathbf{x}^0 \end{cases} .$ onde P(t) é a matriz (função matricial) dada no item \mathbf{a}), \mathbf{x}^0 é um vetor (ponto) arbitrário do \mathbb{R}^2 , e $\mathbf{g}(t)$ é a seguinte função (vetorial):

$$\mathbf{g}(t) = \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix} \text{ se } t \le 1, \ \mathbf{g}(t) = \begin{bmatrix} 1/(2-t) \\ (t-1)\operatorname{sen}(\frac{1}{t-1}) \end{bmatrix} \text{ se } t > 1 \text{ e } t \ne 2, \text{ e}$$

 $\mathbf{g}(2) = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$. Mostre que a solução existe e é única no intervalo I = (0, 2). (Dica: Não tente resolver o problema.)

6. (2,0 pontos) Sabendo que $V_1 = (1,0,2)$ e $V_2 = (0,2,-3)$ são autovetores da matriz

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 5 & -3 & -2 \\ 8 & -5 & -4 \\ -4 & 3 & 3 \end{array} \right],$$

associados ao (mesmo) autovalor r=1, e que a dimensão do autoespaço associado $\mathcal{V}_1 := \{V \in \mathbb{R}^3 ; AV = V\}$ é 2 (dois), encontre um conjunto fundamental de soluções para o sistema $\mathbf{x}' = A\mathbf{x}$.

BOA PROVA!

Gabarito

Questão 1. a) (1,0 ponto) Calcule a transformada de Laplace da função $f(t) = 1 - \cos t - \frac{1}{2} t \operatorname{sent}.$ (Dica: $\mathcal{L}\{-tf(t)\} = \frac{d}{ds} \mathcal{L}\{f\}.$)

Pela linearidade, temos:

$$\mathcal{L}{f(t)} = \mathcal{L}{1} - \mathcal{L}{\cos t} - \frac{1}{2}\mathcal{L}{t \operatorname{sen} t}$$

0,2 pontos até aqui.

Daí, usando a tabela e a Dica,

$$\mathcal{L}{f(t)} = \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1} + \frac{1}{2} \frac{d}{ds} \left(\frac{1}{s^2 + 1}\right), \quad s > 0.$$

+ 0, 2 pontos por cada transformada.

$$\frac{d}{ds}\left(\frac{1}{s^2+1}\right) \quad \left(=\frac{d}{ds}\left(s^2+1\right)^{-1}\right) = -\frac{2s}{(s^2+1)^2},$$

logo,

$$\mathcal{L}{f(t)} = \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1} - \frac{s}{(s^2 + 1)^2}$$

+ $\mathbf{0},\mathbf{2}$ até aqui.

$$=\frac{(s^2+1)^2-s^2(s^2+1)-s^2}{s(s^2+1)^2}=\frac{(s^2+1)(s^2+1-s^2)-s^2}{s(s^2+1)^2}=\frac{1}{s(s^2+1)^2}.$$

b) (1,0 ponto) Calcule a transformada inversa da função $F(s) = \frac{1}{(s-3)[(s-3)^2+1]}. \qquad (Dica: \frac{1}{s(s^2+1)} = \frac{1}{s} - \frac{s}{s^2+1}.)$

$$F(s) = G(s-3), \quad G(s) := \frac{1}{s(s^2+1)}$$

0,2 pontos

logo usando a teoria (a tabela),

$$\mathcal{L}^{-1}{F} = e^{3t}\mathcal{L}^{-1}{G}.$$

+0,3

Usando a *Dica* e a linearidade (da transformada de Laplace inversa), temos:

$$\mathcal{L}^{-1}\{G\} = \mathcal{L}^{-1}\{\frac{1}{s}\} - \{\frac{s}{s^2 + 1}\} + \mathbf{0}, \mathbf{2}$$

$$=1-\cos t,$$

logo, substituindo este resultado acima, obtemos:

$$\mathcal{L}^{-1}\{F\} = e^{3t}(1 - \cos t).$$

+0,3

Questão 2. a) (1,0 ponto) Seja
$$f(t) = \begin{cases} 1, & \text{se } 0 \le t \le 1 \\ \text{senh} 5t, & \text{se } t > 1 \end{cases}$$
.

Usando a teoria (um teorema) mostre que a transformada de Laplace $\mathcal{L}\{f\}(s)$ existe para todo s > 5 (sem calcular a transformada de Laplace, nem usando a definição da transformada de Laplace).

A função é seccionalmente contínua, pois o único ponto de descontinuidade é t=1 (só tem um ponto de descontinuidade) e neste ponto existem os limites laterais ($\lim_{t\to 1-} f(t) = \lim_{t\to 1} 1 = 1$, $\lim_{t\to 1+} f(t) = \lim_{t\to 1} \operatorname{senh} 5t = \operatorname{senh} 5$). 0,5 pontos

Aém disso, pelas definições de f e do seno hiperbólico (senh $5t = (e^{5t} - e^{-5t})/2$), temos a estimativa $|f(t)| \leq \frac{1}{2}e^{5t}$ para todo t > 0, logo, por um teorema (da teoria), concluímos o resultado (pedido). + **0**, **5**

b) (1,0 ponto) Seja $f(t) = \begin{cases} 1, & se \ 0 \le t \le 1 \\ e^{5t}, & se \ t > 1 \end{cases}$. Usando diretamente a definição da transformada de Laplace, calcule $\mathcal{L}\{f\}(s)$ para s > 5, qualquer.

$$\mathcal{L}{f}(s) := \int_0^\infty \mathrm{e}^{-st} f(t) \, dt$$
 0,2

$$= \int_0^1 e^{-st} dt + \int_1^\infty e^{-st} e^{5t} dt + \mathbf{0.2}$$

$$= -\frac{1}{s}e^{-st}\Big|_{t=0}^{t=1} + \int_{1}^{\infty} e^{-(s-5)t} dt$$

$$= -\frac{1}{s}(e^{-s} - 1) - \frac{1}{s-5}e^{-(s-5)t}\Big|_{t=1}^{t=\infty}$$

$$= -\frac{1}{s}(e^{-s} - 1) + \frac{1}{s-5}e^{-(s-5)}$$

$$= -\frac{1}{s}(e^{-s} - 1) + \frac{1}{s-5}e^{-(s-5)}$$

onde para a última igualdade usamos que $e^{-(s-5)t}|_{t=\infty}^{t=\infty} (=\lim_{t\to\infty} e^{-(s-5)t}) = 0$, visto que s>5. + **0,2**

c) (1,0 ponto) Expresse a função do item b) como uma combinação linear de funções degrau e/ou do tipo $u_c(t)g(t-c)$ e daí calcule a sua transformada de Laplace $\mathcal{L}\{f\}(s)$ para s > 5, qualquer.

Observando que que e^{5t} pode ser escrito como $e^5e^{5(t-1)}$ (ou fazendo $e^{5t}=g(t-1),\ t>1\ \Rightarrow\ g(t)=e^{5(t+1)}=e^5e^{5t},\ t>0)$ e analisando a função, obtemos:

$$f(t) = 1 - u_1(t) + e^5 u_1(t)e^{5(t-1)}$$

(exceto para $t = 1^*$; $1 \equiv u_0(t)$). 0,5 Daí,

$$\mathcal{L}{f} = \mathcal{L}{1} - \mathcal{L}{u_1} + e^5 \mathcal{L}{u_1(t)}e^{5(t-1)}$$

$$= \frac{1}{s} - \frac{e^{-s}}{s} + e^5 e^{-s} \mathcal{L}{e^{5t}}$$

$$= \frac{1}{s} - \frac{e^{-s}}{s} + e^5 e^{-s} \frac{1}{s-5}$$

+0,5

^{*}Para que f(1) = 1, podemos escrever $f(t) = 1 - u_1(t) + e^5 u_1(t) g(t-1)$, sendo $g(t) := e^{5t}$ se t > 0 e $g(0) := e^{-5}$. Este detalhe não será considerado e nem faz diferença no cálculo das integrais, da transformada de Laplace.

Questão 3. (2,0 pontos) Resolva o problema de valor inicial abaixo, expressando a solução em termos de uma convolução com a função g, a qual é uma função contínua (arbitrária) definida no intervalo $[0,\infty)$:

$$\begin{cases} y^{(4)} - y = \delta(t-1) + g(t) \\ y^{(j)}(0) = 0, \ j = 0, 1, 2, 3. \end{cases}$$

(Dica:
$$\frac{1}{s^4 - 1} = \frac{1/4}{s - 1} - \frac{1/4}{s + 1} - \frac{1/2}{s^2 + 1}$$
.)

Aplicando a transformada de Laplace à equação, obtemos:

$$s^4 \mathcal{L}\{y\} - s^3 y(0) - s^2 y'(0) - sy''(0) - y'''(0) - \mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{\delta(t-1)\} + G(s), \quad G := \mathcal{L}\{g\}.$$

Usando os dados iniciais $y^{(j)}(0) = 0$, j = 0, 1, 2, 3 e $\mathcal{L}\{\delta(t-1)\} = e^{-s}$, segue-se que

$$(s^4 - 1)\mathcal{L}{y} = e^{-s} + G(s)$$

+0,2

$$\mathcal{L}{y} = \frac{e^{-s}}{s^4 - 1} + \frac{G(s)}{s^4 - 1}$$

$$y = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{e^{-s}}{s^4 - 1}\right\} + \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{G(s)}{s^4 - 1}\right\}$$

$$y = u_1(t)\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^4 - 1}\right\}(t - 1) + \mathcal{L}^{-1}\left\{G\right\} * \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^4 - 1}\right\}.$$

+0,6

Usando a *Dica*,

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s^4 - 1}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1/4}{s - 1}\right\} - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1/4}{s + 1}\right\} - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1/2}{s^2 + 1}\right\}$$
$$= \frac{1}{4}e^t - \frac{1}{4}e^{-t} - \frac{1}{2}\operatorname{sen}t =: h(t).$$

+0,6

Substituindo acima, obtemos:

$$y = u_1(t)h(t-1) + (q*h)(t)$$

$$+0,3$$

$$(=u_1(t)\left[\frac{1}{4}e^{t-1} - \frac{1}{4}e^{-(t-1)} - \frac{1}{2}\operatorname{sen}(t-1)\right] + \int_0^t \left[\frac{1}{4}e^{\tau} - \frac{1}{4}e^{-\tau} - \frac{1}{2}\operatorname{sen}\tau\right]g(t-\tau)\,d\tau).$$

Questão 4. (2,0 pontos) Resolva o seguinte sistema, via autovalores e autovetores:

$$\mathbf{x}' = A\mathbf{x}, \qquad A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 4 & -2 \end{bmatrix} \qquad (\mathbf{x} \equiv \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix}).$$

Autovalores:

$$\left| \begin{array}{ccc} 1-r & 1 \\ 4 & -2-r \end{array} \right| = r^2 + r - 6$$

 $\Delta = 25; \ r = -3, 2.$

Autovetores:

$$r = -3: \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$4c_1 + c_2 = 0, \ c_2 = -4c_1; \ V_1 = (1, -4);$$

$$r = 2: \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 4 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$-c_1 + c_2 = 0, \ c_1 = c_2; \ V_2 = (1, 1).$$

$$+ \mathbf{0.5}$$

Conjunto Fundamental de Soluções:

$$\mathbf{x}^1 = e^{-3t}V_1, \quad \mathbf{x}^2 = e^{2t}V_2.$$

+0,5

0,5

Solução (geral):

$$\mathbf{x} = c_1 \mathbf{x}^1 + c_2 \mathbf{x}^2$$

$$= c_1 e^{-3t} V_1 + c_2 e^{2t} V_2$$

$$= c_1 e^{-3t} \begin{bmatrix} 1 \\ -4 \end{bmatrix} + c_2 e^{2t} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t} \\ -4c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t} \end{bmatrix} \quad \left(\begin{cases} x_1 = c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t} \\ x_2 = -4c_1 e^{-3t} + c_2 e^{2t} \end{cases} \right)$$

$$+0,5$$

$$= \begin{bmatrix} e^{-3t} & e^{2t} \\ -4e^{-3t} & e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}$$
$$\mathbf{x} = \Psi(t)C; \quad \Psi(t) := \begin{bmatrix} e^{-3t} & e^{2t} \\ -4e^{-3t} & e^{2t} \end{bmatrix}, \quad C := \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}.$$

Questão 5. a) (1,0 ponto) Mostre que $\mathbf{x}^1 = \begin{bmatrix} t \\ 1 \end{bmatrix}$ e $\mathbf{x}^2 = \begin{bmatrix} t^2 \\ 2t \end{bmatrix}$ formam um conjunto fundamental de soluções para o sistema

$$\mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x}, \qquad P(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1\\ -2t^{-2} & 2t^{-1} \end{bmatrix}$$

no intervalo $I = (0, \infty)$ (ou $I = (-\infty, 0)$).

\mathbf{x}^1 , \mathbf{x}^2 são soluções:

$$(\mathbf{x}^{1})' = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix},$$

$$P(t)\mathbf{x}^{1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2t^{-2} & 2t^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ -2t^{-1} + 2t^{-1} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore \quad (\mathbf{x}^{1})' = P(t)\mathbf{x}^{1};$$

$$(\mathbf{x}^{2})' = \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix},$$

$$P(t)\mathbf{x}^{2} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2t^{-2} & 2t^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t^{2} \\ 2t \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2t \\ -2 + 4 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2t \\ 2 \end{bmatrix}$$

0,5

\mathbf{x}^1 , \mathbf{x}^2 são linearmente independentes:

$$W[\mathbf{x}^1, \mathbf{x}^2] = \begin{vmatrix} t & t^2 \\ 1 & 2t \end{vmatrix} = 2t^2 - t^2 = t^2 \neq 0 \text{ em } I.$$

Então, como (a função matricial) P(t) é uma função contínua em I (seus elementos são funções contínuas em I), concluímos que $\{\mathbf{x}^1, \mathbf{x}^2\}$ é um conjunto fundamental de soluções. +0.5

b) (1,0 ponto) Considere o problema de valor inicial

$$\begin{cases} \mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x} + \mathbf{g}(t) \\ \mathbf{x}(1) = \mathbf{x}^0 \end{cases}.$$

 $\begin{cases} \mathbf{x}' = P(t)\mathbf{x} + \mathbf{g}(t) \\ \mathbf{x}(1) = \mathbf{x}^0 \end{cases}$ onde P(t) é a matriz (função matricial) dada no item \mathbf{a}), \mathbf{x}^0 é um vetor (ponto) arbitrário do \mathbb{R}^2 , e $\mathbf{g}(t)$ é a seguinte função (vetorial):

$$\mathbf{g}(t) = \begin{bmatrix} t \\ 0 \end{bmatrix} \text{ se } t \le 1, \ \mathbf{g}(t) = \begin{bmatrix} 1/(2-t) \\ (t-1)\operatorname{sen}(\frac{1}{t-1}) \end{bmatrix} \text{ se } t > 1 \text{ e } t \ne 2, \text{ e}$$

 $\mathbf{g}(2) = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$. Mostre que a solução existe e é única no intervalo I = (0, 2). (Dica: Não tente resolver o problema.)

P(t) é (uma função) contínua no intervalo I=(0,2) (pois seus elementos são funções racionais, com o denominador diferente de zero em todo ponto deste intervalo),

o ponto $t_0 = 1$, onde é tomada a condição inicial, pertence a este intervalo (aberto) + 0.2

e a função **g** também é contínua neste intervalo, pois nos intervalos (0, 1) e (1, 2) ela dada por funções contínuas +0,2

e no ponto t=1 ela também contínua. De fato,

$$\lim_{t \to 1^{-}} \mathbf{g}(t) = \begin{bmatrix} \lim_{t \to 1^{-}} t \\ \lim_{t \to 1^{-}} 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \mathbf{g}(0)$$

e

$$\lim_{t\to 1+}\mathbf{g}(t)=\left[\begin{array}{c}\lim_{t\to 1+}1/(2-t)\\\lim_{t\to 1+}(t-1)\mathrm{sen}(\frac{1}{t-1})\end{array}\right]=\left[\begin{array}{c}1\\0\end{array}\right]=\mathbf{g}(0).$$

O último limite pode ser calculado usando o Teorema do Confronto ('Regra do Sanduíche').

Além disso, o sistema (em questão) é linear. Então, pelo Teorema de Existência e Unicidade, temos o resultado. +0,2 Questão 6. (2,0 pontos) Sabendo que $V_1 = (1,0,2)$ e $V_2 = (0,2,-3)$ são autovetores da matriz

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 5 & -3 & -2 \\ 8 & -5 & -4 \\ -4 & 3 & 3 \end{array} \right],$$

associados ao (mesmo) autovalor r=1, e que a dimensão do autoespaço associado $\mathcal{V}_1:=\{V\in\mathbb{R}^3\,;\, AV=V\}$ é 2 (dois), encontre um conjunto fundamental de soluções para o sistema $\mathbf{x}'=A\mathbf{x}.^*$

 V_1, V_2 são linearmente indepentes. De fato, $c_1V_1+c_2V_2=\mathbf{0} \Rightarrow (c_1, 2c_2, 2c_1-3c_2)=\mathbf{0} \Rightarrow c_1=c_2=0$. Então, $\mathbf{x}^1:=\mathrm{e}^tV_1, \ \mathbf{x}^2:=\mathrm{e}^tV_2$ são soluções linearmente independentes. $\mathbf{0,6}$

Autovalores:

$$\begin{vmatrix} 5-r & -3 & -2 \\ 8 & -5-r & -4 \\ -4 & 3 & 3-r \end{vmatrix}$$

$$= (5-r)\begin{vmatrix} -5-r & -4 \\ 3 & 3-r \end{vmatrix} - 8\begin{vmatrix} -3 & -2 \\ 3 & 3-r \end{vmatrix} - 4\begin{vmatrix} -3 & -2 \\ -5-r & -4 \end{vmatrix}$$

$$= (5-r)(r^2 + 2r - 3) - 8(3r - 3) - 4(-2r + 2)$$

$$= -r^3 + (5-2)r^2 + (10+3-24+6)r + (-15+24-8)$$

$$= -r^3 + 3r^2 - 3r + 1 = -(r-1)^3.$$

Logo, o único autovalor é r=1.

+ 0.5*

Como r=1 é o único autovalor e a dimensão do autoespaço associado \mathcal{V}_1 é 2 < 3 (3 ó número de incógnitas), uma terceira solução linearmente independente de $\{\mathbf{x}^1, \mathbf{x}^2\}$ é dada por

$$\mathbf{x}^3 = t e^t V + e^t V_3$$
, $(A-1)V = 0$ (i.e. $V \in \mathcal{V}_1$), $(A-1)V_3 = V$.

+0,4

Como $V \in \mathcal{V}_1$ (V é autovetor associado ao autovalor 1) e a dimensão do autoespaço \mathcal{V}_1 é dois (temos dois, e não mais do que dois, autovetores linearmente independentes), temos que V é da forma $V = c_1V_1 + c_2V_2$ (combinação linear de V_1 e V_2), i.e.

$$V = (c_1, 2c_2, 2c_1 - 3c_2).$$

^{*}Questão da Lista/do livro.

^{*}Pontuação extra.

+0,2

Cálculo de V_3 :

$$V_{3} \equiv (a, b, c)$$

$$(A-1)V_{3} = V$$

$$\begin{bmatrix} 4 & -3 & -2 \\ 8 & -6 & -4 \\ -4 & 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{1} \\ 2c_{2} \\ 2c_{1} - 3c_{2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 4 & -3 & -2 & | & c_{1} \\ 8 & -6 & -4 & | & 2c_{2} \\ -4 & 3 & 2 & | & 2c_{1} - 3c_{2} \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} 4 & -3 & -2 & | & c_{1} \\ 0 & 0 & 0 & | & 2c_{2} - 2c_{1} \\ 0 & 0 & 0 & | & 3c_{1} - 3c_{2} \end{bmatrix}$$

$$\therefore 4a - 3b - 2c = c_1, c_1 = c_2$$

+0,4

Tomando $c_1 = 1$, a = 1/4 e b = c = 0, obtemos $V = (1, 2, -1) e V_3 = (1/4, 0, 0),$ +0,2logo,

$$\mathbf{x}^3 = t\mathbf{e}^t(1, 2, -1) + \mathbf{e}^t(1/4, 0, 0) = ((t + 1/4)\mathbf{e}^t, 2t\mathbf{e}^t, -t\mathbf{e}^t)$$

+0,2

 $\{\mathbf{x}^1, \mathbf{x}^2, \mathbf{x}^3\}$ é um conjunto fundamental de soluções.