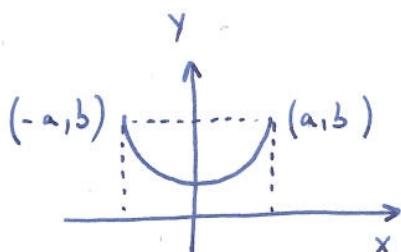


1. Uma corda suspensa sob a ação da gravidade toma a forma correspondente a um mínimo de sua energia potencial. Suponha que a corda tenha massa M e comprimento L e esteja suspensa num plano vertical xy , com x sendo a coordenada horizontal, entre os pontos $(-a, b)$ e (a, b) , com $L > 2b$:

- (a) Escreva a integral correspondente à energia potencial da corda.
 (b) Obtenha a Equação de Euler que descreve a forma da corda quando sua energia potencial é mínima. (Escolha com cuidado entre a 1a. e a 2a. forma da Equação de Euler).
 (c) Resolva a equação obtida no item acima.

Integral útil:

$$\int \frac{dy}{\sqrt{y^2 - a^2}} = \operatorname{arcosh} \frac{y}{a} + \beta$$



a) $dU = dmgy \Rightarrow dm = \rho dl = \frac{M}{L} dl \Rightarrow dl = \sqrt{dx^2 + dy^2} = dx \sqrt{1 + y'^2}$
 $\Rightarrow U = \int dU = \frac{gM}{L} \int y dl = \frac{gM}{L} \int y \sqrt{1 + y'^2} dx \quad (1.5)$

b) $f = \frac{gM}{L} y \sqrt{1 + y'^2}$; como $\frac{\partial f}{\partial x} = 0$, escolhemos a 2ª

forma da Eq. de Euler:

$$\frac{d}{dx} \left[\underbrace{y \sqrt{1 + y'^2} - \frac{y' y 2y'}{2 \sqrt{1 + y'^2}}}_{K \text{ constante}} \right] = 0 \Rightarrow \boxed{\frac{y}{\sqrt{1 + y'^2}} = K} \quad (1.0)$$

c) $\Rightarrow y'^2 = \frac{y^2 - K^2}{K^2} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{\sqrt{y^2 - K^2}}{K} \Rightarrow$

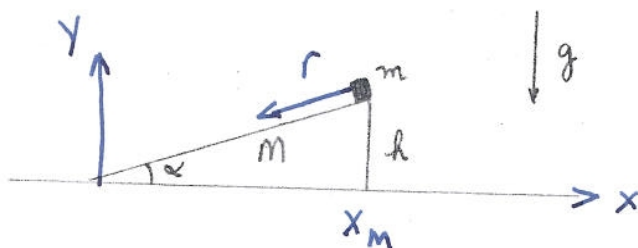
$$x = \int \frac{K dy}{\sqrt{y^2 - K^2}} = \boxed{K \operatorname{arcosh} \frac{y}{K} + K_1} \quad (1.0) \Rightarrow y = K \cosh \left(\frac{x - K_1}{K} \right)$$

- que é a equação da catenária. K e K_1 podem ser obtidas de:

$$\begin{cases} b = K \cosh \left(\frac{a - K_1}{K} \right) \\ b = K \cosh \left(\frac{-a - K_1}{K} \right) \end{cases}$$

2. Um corpo de massa m desliza sem atrito sobre uma cunha de massa M sob a ação da gravidade. A cunha por sua vez também desliza sem atrito sobre um plano horizontal. Sendo α o ângulo de inclinação da cunha, h sua altura e as dimensões do corpo de massa m desprezíveis:

- (a) Escreva a função Lagrangeana apropriada para o sistema.
 (b) Escreva e resolva as equações de Lagrange correspondentes durante a descida do corpo de massa m .



(x, y) é a posição de m :
$$\begin{cases} x = x_M - r \cos \alpha \\ y = h - r \sin \alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \dot{x} = \dot{x}_M - \dot{r} \cos \alpha \\ \dot{y} = -\dot{r} \sin \alpha \end{cases} \quad (1.0)$$

a) $L = T - U = \frac{1}{2} m \left[\dot{x}_M^2 - 2 \dot{x}_M \dot{r} \cos \alpha + \overbrace{\dot{r}^2 \cos^2 \alpha + \dot{r}^2 \sin^2 \alpha}^{\dot{r}^2} \right] + \frac{1}{2} M \dot{x}_M^2 - mg(h - r \sin \alpha) \quad (U_M = \text{cte}) \quad (1.0)$

b) Em r : $\frac{\partial L}{\partial r} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = 0 \Rightarrow \ddot{r} = g \sin \alpha + \ddot{x}_M \cos \alpha \quad (1)$

Em x_M : $\frac{\partial L}{\partial x_M} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}_M} \right) = 0 \Rightarrow \ddot{x}_M = \frac{m}{m+M} \ddot{r} \cos \alpha \quad (2)$

De ① e ②:
$$\begin{cases} \ddot{r} = g \sin \alpha \left(\frac{M+m}{M+m \sin^2 \alpha} \right) \\ \ddot{x}_M = \frac{g \sin \alpha \cos \alpha m}{M+m \sin^2 \alpha} \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{acelerações} \\ \text{constantes} \end{matrix}$$

Soluções:
$$\begin{cases} r(t) = r_0 + v_0^r t + \ddot{r} \frac{t^2}{2} \\ x_M(t) = x_{M0} + v_0^{x_M} t + \ddot{x}_M \frac{t^2}{2} \end{cases} \quad (1.5)$$

3. Uma partícula de massa m é atraída para um determinado ponto chamado centro de força segundo uma força do tipo k/r^2 , onde k é uma constante positiva e r é a distância da partícula ao centro de força. Usando coordenadas polares:
- (a) Construa a Lagrangeana do sistema.
 - (b) Calcule os momentos generalizados.
 - (c) Encontre as quatro equações de Hamilton.

3.º $F = -k/r^2 \Rightarrow U = -kr^{-1}$

a) $L = T - U = \frac{1}{2} m (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2) + \frac{k}{r} \quad (1.0)$

b) $p_r = \frac{\partial L}{\partial \dot{r}} = m \dot{r} \Rightarrow \dot{r} = \frac{p_r}{m} \quad (1.0)$

$p_\theta = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = m r^2 \dot{\theta} \Rightarrow \dot{\theta} = \frac{p_\theta}{m r^2}$

Como as transformações de coordenadas são independentes de t e a energia potencial é independente da velocidade \Rightarrow a Hamiltoniana é a energia total:

$$H = T + U = \frac{1}{2} m (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2) - \frac{k}{r}$$

$$= \frac{1}{2} m \left[\frac{p_r^2}{m^2} + r^2 \frac{p_\theta^2}{m^2 r^4} \right] - \frac{k}{r}$$

$$\Rightarrow \boxed{H = \frac{p_r^2}{2m} + \frac{p_\theta^2}{2mr^2} - \frac{k}{r}}$$

Eq. de Hamilton: $\left[\begin{array}{l} \dot{r} = \frac{\partial H}{\partial p_r} = \frac{p_r}{m}, \quad \dot{p}_r = -\frac{\partial H}{\partial r} = \frac{p_\theta^2}{mr^3} - \frac{k}{r^2} \\ \dot{\theta} = \frac{\partial H}{\partial p_\theta} = \frac{p_\theta}{mr^2}, \quad \dot{p}_\theta = -\frac{\partial H}{\partial \theta} = 0 \end{array} \right. \quad (1.5)$