## EA721 – Princípios de Controle e Servomecanismos

1º Semestre de 2005 − 1º Prova − Prof. Paulo Valente

RA: Nome: Ass.:

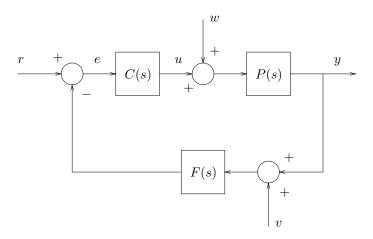


Figura 1: Sistema de controle em malha fechada.

## Questões

1. Considere o sistema de controle da Figura 1 com as seguintes associações:

$$C(s) = k_c$$
,  $P(s) = s^2 - 2s + 2$ ,  $F(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$   $(w = v = 0)$ .

Determine os valores de  $k_c$  para os quais o sistema em malha fechada é estável.

2. Considere o sistema de controle da Figura 1 com as seguintes associações:

$$C(s) = k_c$$
,  $P(s) = \frac{s+2}{s}$ ,  $F(s) = 1$   $(v = 0)$ .

Determine  $k_c>0$  para que o valor absoluto da componente do erro de regime devida a uma entrada de distúrbio w do tipo degrau unitário seja igual a 0.001.

3. A faixa de passagem de um sistema de segunda ordem na forma padrão  $(G(s)=\omega_n^2/(s^2+2\xi\omega_n s+\omega_n^2))$  é igual a  $\omega_n$  se  $\xi=0.7$ . Supondo um sistema de controle como o ilustrado na Figura 1, com

$$C(s) = k_c, \quad P(s) = \frac{\omega_n}{s(s + 2\xi\omega_n)}, \quad F(s) = 1 \quad (w = v = 0),$$

determine  $k_c$  para que o sistema em malha fechada tenha uma faixa de passagem de  $100 \, \mathrm{rad/s}$ .

4. Considere o sistema de controle da Figura 1 com as seguintes associações:

$$C(s) = k_c, \quad P(s) = \frac{1}{(s+a)(s+b)}, \quad F(s) = 1 \quad (w = v = 0).$$

Determine o valor da sensibilidade do erro de regime para entrada degrau unitário à variação do parâmetro  $k_c$ . Assuma que os valores nominais dos parâmetros são  $k_c=10$ , a=1 e b=2. (A sensibilidade de um erro de regime  $e_x$  qualquer em relação a um dado parâmetro p é dada por  $S_{e_x}^p=(\partial e_x/\partial p)(p/e_x)$ .)

5. Considere um sistema de controle em malha fechada com equação característica dada por

$$1 + G(s) = 0$$
,  $G(s) = \frac{5}{s^2(s+1)}$   $(k > 0, \tau > 0)$ .

Esboce a curva  $\mathcal{C}_s$  no plano s adequada à análise. Esboce o Diagrama de Nyquist associado, indicando claramente o mapeamento  $\mathcal{C}_s \to \mathcal{C}_G$ . O sistema em malha fechada é estável ? Justifique.

## Respostas

- 1.  $k_c \in (-1/2, 1);$
- 2.  $k_c = 1000$ ;
- 3.  $k_c = 100$ ;
- 4.  $S_{ed}^{k_c} = -0.83$ . O sinal negativo indica que o erro diminui quando  $k_c$  aumenta;
- 5.  $\cdots$ . O ponto -1 é envolvido N=2 vezes no sentido horário. Como P=0 (nenhum pólo de G(s) no semi-plano direito) e Z=N+P, existirão Z=2 pólos no semi-plano direito, em malha fechada. O sistema será instável.