

Nome: _____ RA: _____ Turma: _____

Trabalhe com 4 *dígitos decimais*!!! Responda a todas perguntas e justifique todas as suas respostas. Boa sorte!

1. Considere a equação não-linear seguinte:

$$e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} = -\cos(x-1).$$

- (a) Quantas soluções existem? Justifique a sua resposta através de um gráfico. [0.5 pts]
- (b) Considere os pontos 0, 1 e 2 como possíveis escolhas de chutes iniciais. Podemos aplicar o Método de Newton(-Raphson) para encontrar uma aproximação de uma solução escolhendo qualquer um destes pontos como chute inicial? [0.5 pts]
- (c) Aplique o Método de Newton(-Raphson) para encontrar $\tilde{\xi} \approx \xi$, onde ξ é uma raiz da equação não-linear. Utilize um chute inicial permissível em $\{0, 1, 2\}$ e precisões $\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = 10^{-3}$. Apresente os resultados em forma tabular. Qual é o valor $\tilde{\xi}$ encontrado? [1.5 pts]

k	x_k	$f(x_k)$	$x_k - x_{k-1}$
0			

- (d) Estime o valor de uma outra raiz da equação não-linear utilizando uma propriedade da função $f(x) = e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} + \cos(x-1)$. [0.5 pts]

2. Considere

$$A = \begin{pmatrix} 10 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1.5 & 3 & 4 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Escolhe um método iterativo para resolver $Ax = b$ tal que a convergência para uma raiz x^* seja garantida para qualquer chute inicial. Justifique a sua resposta. [1 pt]
- (b) Aplique o método escolhido com um chute inicial $x^{(0)} \in \mathbb{Z}^3$ de sua escolha. Preenche a tabela em baixo e pare quando $d_a(x^{(k)}, x^{(k-1)}) < 0.05$, onde

$$d_a(x^{(k)}, x^{(k-1)}) = \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|_\infty$$

Qual é o resultado obtido? [1.5 pts]

k	$x^{(k)}$	$d_a(x^{(k)}, x^{(k-1)})$

3. Considere a matriz

$$A = \begin{pmatrix} -1.5 & 2.5 & 2 \\ -0.6 & 1.2 & -0.2 \\ 3 & -1 & -4 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determine uma matriz triangular inferior L com $l_{11} = l_{22} = l_{33} = 1$, uma matriz triangular superior U e uma matriz de permutação P tal que $PA = LU$. [2 pts]
- (b) Seja b um vetor arbitrário em $\mathbb{R}^{3 \times 3}$. Utilize P , L e U para justificar que existe uma única solução para $Ax = b$. [0.5 pts]

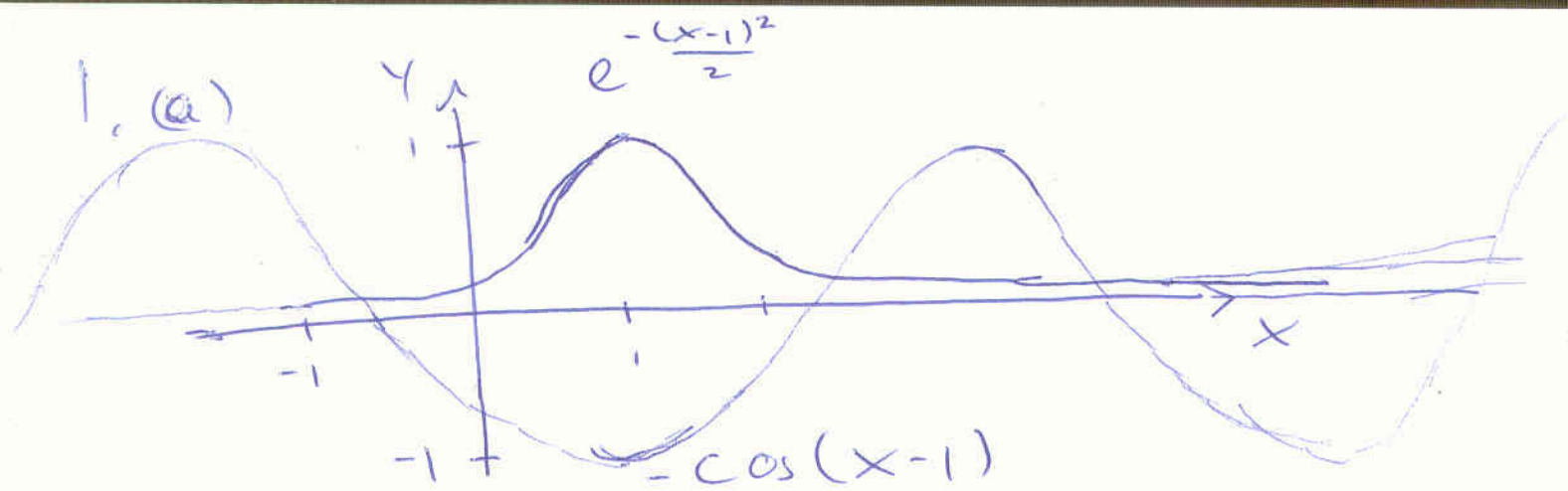
4. Considere o seguinte sistema não-linear:

$$\begin{aligned} 2x_1 + x_1x_2 &= 1 \\ x_1x_2 - x_2 &= -1 \end{aligned}$$

- (a) Determine uma aproximação de uma solução deste sistema utilizando o Método de Newton com $x^{(0)} = (1.5, -1.5)^T$ e $\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = 0.01$. Preenche a tabela seguinte. [2 pts]

k	$x^{(k)}$	$F(x^{(k)})$	$\ F(x^{(k)})\ _\infty$	$\ s^{(k-1)}\ _\infty$	$s^{(k)}$

- (b) Encontre todas as raízes do sistema não-linear analiticamente. Qual destas raízes estamos aproximando no item (a)? [0.5 pts]



∃ infinitas soluções de

$$e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} = -\cos(x-1)$$

(a) $-\cos(x-1)$ oscila periodicamente entre -1 e 1

$$e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} \rightarrow 0 \text{ para } x \rightarrow \infty$$

$$e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} \rightarrow 0 \text{ para } x \rightarrow -\infty$$

$$(b) f(x) = e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} + \cos(x-1)$$

$$f'(x) = -(x-1)e^{-\frac{(x-1)^2}{2}} - \sin(x-1)$$

$$\text{para } x=1 \text{ temos } f'(1) = 0 \cdot e^0 - \sin(0) = 0$$

então não podemos aplicar o método de Newton para

$$X_1 = X_0 - \frac{f(X_0)}{f'(X_0)}$$

Para $x_0 = 0$ ou 2 não tem problema:

$$f'(0) = 1 \cdot e^{-\frac{1}{2}} - \sin(-1) \neq 0 \text{ e } f'(2) = e^{-\frac{1}{2}} - \sin(1) \neq 0$$

$$(c) X_{k+1} = X_k - \frac{f(X_k)}{f'(X_k)}$$

Resultado:

k	X_k	$f(X_k)$	$X_k - X_{k-1}$	$\tilde{\xi} = X_2 = -0,7780$
0	0	1,1468	-	
1	-0,7920	-0,0187	-0,7920	
2	-0,7780	0,0001	0,0001 < ε	PARA!

1(d). Observe que $f(x)$ é simétrico em torno de $x=1$.

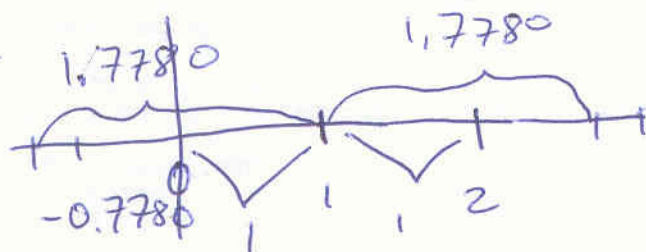
$$\hat{\xi} = -0,7780 \text{ e } | \hat{\xi} - 1 | = 1,7780$$

onde $\hat{\xi}$ é obtido com chute inicial $x_0 = 0$

$$1 - 0 = 1$$

Então com chute inicial $x_0 = 2$

onde 2 é a mesma
distância de 1 do que 0



Obtemos $\hat{\xi} = 1 + 1,7780 = 2,7780$

2. (a) $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1,5 & 3 & 4 & 0 \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

$C = \begin{pmatrix} 0 & -0,2 & -0,5 \\ 0 & 0 & 0 \\ -0,375 & -0,75 & 0 \end{pmatrix}$, $\beta = \begin{pmatrix} -0,2 \\ 1 \\ -0,25 \end{pmatrix}$

$|C| = \begin{pmatrix} 0 & 0,2 & 0,5 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0,375 & 0,75 & 0 \end{pmatrix}$ $\gamma_1 = 0,7 < 1$
 $\gamma_2 = 0 < 1$
 $\gamma_3 = 0,375 \cdot 0,7 + 0,75 \cdot 0 < 1$

\therefore o critério de Saadejeld é satisfeito

então GS converge $\forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^3$.

2(b) Seja $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{Z}^3$

(Observe que $A x^{(0)} \approx b$)

$$(0 \ -0,2 \ -0,5) \cdot x^{(0)} + \beta_1 = -0,2 + 0,5 - 0,2 = 0,1$$

$$\leadsto \begin{pmatrix} 0,1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$(0 \ 0 \ 0) \cdot \begin{pmatrix} 0,1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \beta_2 = 1 \leadsto \begin{pmatrix} 0,1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$(-0,375 \ -0,75 \ 0) \begin{pmatrix} 0,1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \beta_3 = -1,0375$$

$$x^{(1)} = \begin{pmatrix} 0,1 \\ 1 \\ -1,0375 \end{pmatrix} \Rightarrow \|x^{(1)} - x^{(0)}\|_{\infty} = 0,1 \geq 0,05$$

$$(0 \ -0,2 \ -0,5) \cdot x^{(1)} - 0,2 = 0,1188 \leadsto \begin{pmatrix} 0,1188 \\ 1 \\ -1,0375 \end{pmatrix}$$

$$(0 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} 0,1188 \\ 1 \\ -1,0375 \end{pmatrix} + 1 = 1 \leadsto \begin{pmatrix} 0,1188 \\ 1 \\ -1,0375 \end{pmatrix}$$

$$(-0,375 \ -0,75 \ 0) \begin{pmatrix} 0,1188 \\ 1 \\ -1,0375 \end{pmatrix} - 0,25 = -1,0445 \leadsto \begin{pmatrix} 0,1188 \\ 1 \\ -1,0445 \end{pmatrix}$$

$$\|x^{(2)} - x^{(1)}\|_{\infty} = \max\{|0,1 - 0,1188|, |0,1 - 1,0375 + 1,0445|\} = 0,0188 < 0,05 \text{ PARE}$$

$$\text{da}(x^{(k)}, x^{(k-1)})$$

k	$x^{(k)}$	$\text{da}(x^{(k)}, x^{(k-1)})$
0	$(0, 1, -1)^T$	
1	$(0,1, 1, -1,0375)^T$	0,1
2	$(0,1188, 1, -1,0445)^T$	0,01188 < 0,05 PARE

Resultado: $x^* \approx x^{(2)}$

3.(a) Vamos resolver esta questão usando a decomposição LU com pivoteamento parcial inicialmente temos $p = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$A \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 3 & -1 & -4 \\ -0,6 & 1,2 & -0,2 \\ -1,5 & 2,5 & 2 \end{pmatrix}, \quad p = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$R^{(1)} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -4 \\ -0,2 & 1 & -1 \\ -0,5 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad p = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$R^{(1)'} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -4 \\ -0,5 & 2 & 0 \\ -0,2 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad p = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$R^{(2)} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -4 \\ -0,5 & 2 & 0 \\ -0,2 & 0,5 & -1 \end{pmatrix}, \quad p = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\therefore L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -0,5 & 1 & 0 \\ -0,2 & 0,5 & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad p = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$3(b) \quad Ax=b \Leftrightarrow PAx= Pb \Leftrightarrow LUx = Pb$$

$$\exists ! x^* \text{ tal que } Ax^*=b \Leftrightarrow \exists ! x^* \text{ tal que } PLUx^*=Pb$$

$$\Rightarrow \det(LU) \neq 0$$

$$\Rightarrow \det(L) \cdot \det(U) \neq 0$$

Aqui temos $\det(L) \cdot \det(U) = 1 \cdot (-6) = -6 \neq 0$
então existe uma única solução para $Ax=b$.

$$4(a) F(x) = \begin{pmatrix} 2x_1 + x_1x_2 - 1 \\ -x_2 + x_1x_2 + 1 \end{pmatrix} \Rightarrow F(x^{(0)}) = \begin{pmatrix} -0,25 \\ 0,25 \end{pmatrix}$$

$$J(x) = \begin{pmatrix} 2+x_2 & x_1 \\ x_2 & x_1-1 \end{pmatrix} \quad \text{para } x^{(0)} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ -1,5 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow J(x^{(0)}) = \begin{pmatrix} 0,5 & 1,5 \\ -1,5 & 0,5 \end{pmatrix}$$

Já que $\|F(x^{(0)})\|_{\infty} = 0,25 \geq 0,01$ vamos resolver

$$J(x^{(0)}) \cdot S^{(0)} = -F(x^{(0)})$$

$$\begin{pmatrix} 0,5 & 1,5 & | & 0,25 \\ -1,5 & 0,5 & | & -0,25 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 6 & | & 1 \\ -6 & 2 & | & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 6 & | & 1 \\ 0 & 20 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 6 & | & 1 \\ 0 & 10 & | & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{matrix} S_1^{(0)} = 0,2 \\ S_2^{(0)} = 0,1 \end{matrix} \quad \left. \begin{matrix} 2 \cdot S_1^{(0)} + 6 \cdot S_2^{(0)} = 1 \\ S_2^{(0)} = 0,1 \end{matrix} \right\} \Rightarrow \begin{matrix} S_1^{(0)} = 0,2 \\ S_2^{(0)} = 0,1 \end{matrix} \Rightarrow S^{(0)} = \begin{pmatrix} 0,2 \\ 0,1 \end{pmatrix}$$

Vamos preencher

k	$x^{(k)}$	$F(x^{(k)})$	$\ F(x^{(k)})\ _{\infty}$	$\ S^{(k-1)}\ _{\infty}$	$S^{(k)}$
0	$\begin{pmatrix} 1,5 \\ -1,5 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} -0,25 \\ 0,25 \end{pmatrix}$	0,25	-	$\begin{pmatrix} 0,2 \\ 0,1 \end{pmatrix}$
1	$\begin{pmatrix} 1,7 \\ -1,4 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 0,0200 \\ 0,0200 \end{pmatrix}$	0,02 ($\geq 0,01$)	0,2 ($\geq 0,01$)	$\begin{pmatrix} 0,0071 \\ -0,0143 \end{pmatrix}$
2	$\begin{pmatrix} 1,7071 \\ -1,4143 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} -0,0001 \\ -0,0001 \end{pmatrix}$	0,0001 $< \epsilon$		

PARA de uma solução é $x^{(2)}$

Para calcular $s^{(1)}$, resolvemos

$$J(x^{(1)}) \cdot s^{(1)} = -F(x^{(1)})$$

$$\begin{pmatrix} 0,6 & 1,7 & | & -0,0200 \\ -1,4 & 0,7 & | & -0,0200 \end{pmatrix}$$

$$\dots s^{(1)} = \begin{pmatrix} 0,0071 \\ -0,0143 \end{pmatrix}$$

4(b): Temos $\begin{cases} x_1(2+x_2)=1 \\ x_2(x_1-1)=-1 \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_2 = \frac{1}{x_1} - 2 \text{ e } x_1 \neq 0 \\ (\frac{1}{x_1} - 2)(x_1 - 1) = -1 \quad -u- \end{cases}$$

$$(\frac{1}{x_1} - 2)(x_1 - 1) = -1, \quad x_1 \neq 0$$

$$\Rightarrow (1 - 2x_1 - \frac{1}{x_1} + 2) = -1, \quad -u-$$

$$\Rightarrow -2x_1^2 + 3x_1 - 1 = -x_1$$

$$\Rightarrow 2x_1^2 - 4x_1 + 1 = 0$$

$$\Rightarrow x_1 = \frac{4 \pm \sqrt{16-8}}{4} = \frac{4 \pm 2\sqrt{2}}{4} = 1 \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\text{Além disso, } x_2 = \frac{1}{1-x_1} = \frac{1}{1-(1 \pm \frac{\sqrt{2}}{2})} = \frac{1}{\pm \frac{\sqrt{2}}{2}} = \pm \frac{2}{\sqrt{2}} = \pm \sqrt{2}$$

Obtemos as soluções seguintes

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 1 - \frac{\sqrt{2}}{2} \\ +\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

No item (a) estamos aproximando

$$\xi_1 \approx \begin{pmatrix} 1,7071 \\ -1,4142 \end{pmatrix}$$