

Nome:

GABARITO

RA:

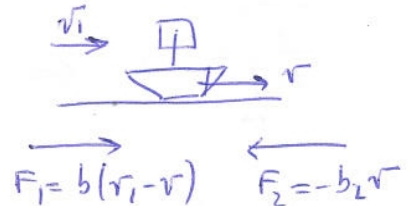
Turma:

1. Um barco a vela de massa m , inicialmente em repouso, é empurrado por um vento constante cuja velocidade é v_1 , que fornece ao barco uma força proporcional à diferença da velocidade do vento e a velocidade v do barco [$b_1(v_1 - v)$ com b_1 constante positiva]. Atua também sobre o barco uma força devido à resistência da água que é proporcional à velocidade do barco ($-b_2v$ com b_2 constante positiva).

(a) Encontre a velocidade limite do barco.

(b) Ache a velocidade e o deslocamento do barco em função do tempo.

$$a) F=ma \Rightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{1}{m} [b_1(v_1 - v) - b_2v]$$



velocidade limite: $\frac{dv}{dt} = 0 \Rightarrow$

$$v_{\max} = \frac{b_1 v_1}{b_1 + b_2}$$

$$b) \int_{t_0}^t \frac{dv}{dt} \frac{1}{b_1 v_1 - (b_1 + b_2)v} dt = \frac{t}{m} \Rightarrow$$

$$v(t) = \frac{b_1 v_1}{b_1 + b_2} \left[1 - e^{-\frac{(b_1 + b_2)t}{m}} \right]$$

$$v(t) = \frac{dx}{dt} \Rightarrow x(t) = \frac{b_1 v_1}{b_1 + b_2} \left[t + \frac{m}{b_1 + b_2} e^{-\frac{(b_1 + b_2)t}{m}} + \text{constante} \right]$$

2. Uma partícula de massa m está sujeita à ação de uma força

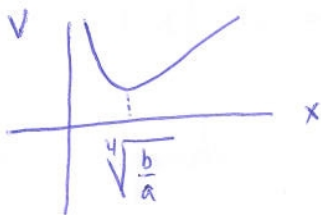
$$F(x) = -ax + \frac{b}{x^3}$$

(válida para $x > 0$ e a e b constantes positivas).

- Calcule o potencial associado a esta força, faça um esboço do gráfico correspondente, encontre os pontos de equilíbrio e mostre se são estáveis ou instáveis.
- Determine a frequência para pequenas oscilações em torno de um ponto de equilíbrio estável, mostrando detalhadamente as aproximações utilizadas.

Dado: Série de Taylor: $f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(x-x_0)^n}{n!} \frac{d^n f(x)}{dx^n} \Big|_{x=x_0}$.

$$a) \quad V(x) = - \int_{x_0}^x \left(-a + \frac{b}{x^3} \right) dx = \frac{ax^2}{2} + \frac{b}{2x^2} + \text{constante}$$



$$\text{ptos equilíbrio } \frac{dV}{dx} = 0 \Rightarrow x = \pm \sqrt{\frac{b}{a}}$$

$$\frac{d^2V}{dx^2} \Big|_{x = \pm \sqrt{\frac{b}{a}}} = 4a > 0 \Rightarrow \text{ptos estáveis}$$

$$\begin{aligned} b) \quad V(x) \Big|_{x \sim \sqrt{\frac{b}{a}}} &= \frac{1}{2} \left(x - \sqrt{\frac{b}{a}} \right)^2 \frac{d^2V}{dx^2} \Big|_{x \sim \sqrt{\frac{b}{a}}} \\ &= \frac{1}{2} (4a) \left(x - \sqrt{\frac{b}{a}} \right)^2 \end{aligned}$$

$$\boxed{\omega = \sqrt{\frac{4a}{m}}}$$

3. Considere um oscilador harmônico amortecido de massa m , constante elástica k e constante de amortecimento $b = \sqrt{4mk}$, que inicialmente se encontra na posição $x = x_0$ (medida a partir da posição de repouso da mola) com velocidade $v = v_0$.

(a) Encontre o deslocamento e a velocidade como funções do tempo.

(b) Quando $x_0 \neq 0$, para que v_0 o corpo cruzará a origem das coordenadas $x = 0$?

a) oscilador harm. crítico: $x(t) = C_1 e^{-\gamma t} + C_2 t e^{-\gamma t}$

$$v(t) = \frac{dx}{dt} = -\gamma C_1 e^{-\gamma t} + C_2 e^{-\gamma t} + (-\gamma) C_2 t e^{-\gamma t}$$

$$x(t=0) = x_0 \Rightarrow \boxed{C_1 = x_0}$$

$$v(t=0) = v_0 \Rightarrow \boxed{C_2 = v_0 + \gamma x_0}$$

b) impondo $x(t) = 0 \Rightarrow v_0 = -\frac{x_0}{t} - \gamma x_0$

para cruzar a origem:

$$\boxed{\begin{array}{l} v_0 < -\gamma x_0 \text{ se } x_0 > 0 \\ v_0 > -\gamma x_0 \text{ se } x_0 < 0 \end{array}}$$