

1ª prova de EM707 – Controle de Sistemas Mecânicos

Nome: _____ RA: _____

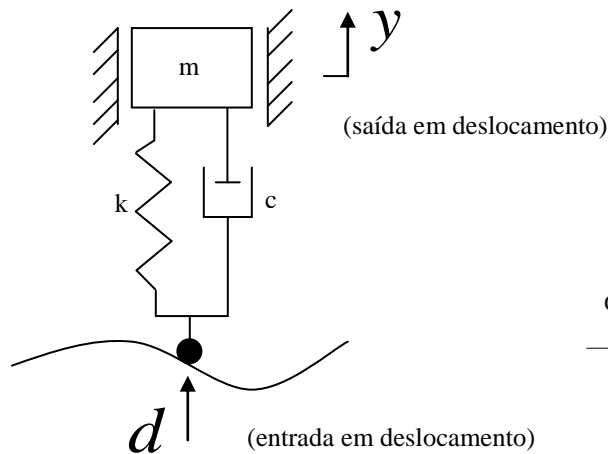
- 1) (valor 1.0) Determine a resposta de regime do sistema $Y(s) = \frac{s+5}{s^2+2s+2} U(s)$ para uma entrada em degrau de amplitude 4, usando o teorema do valor final .

$$Y(s) = \frac{s+5}{3s^2+2s+2} \frac{4}{s}$$

$$y = \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{10s+5}{3s^2+2s+2} \frac{4}{s}$$

$$y = 10$$

- 2) (valor 1.0) Determine o diagrama de blocos (em termos de integrador, somador e ganho proporcional) para o sistema da figura abaixo.

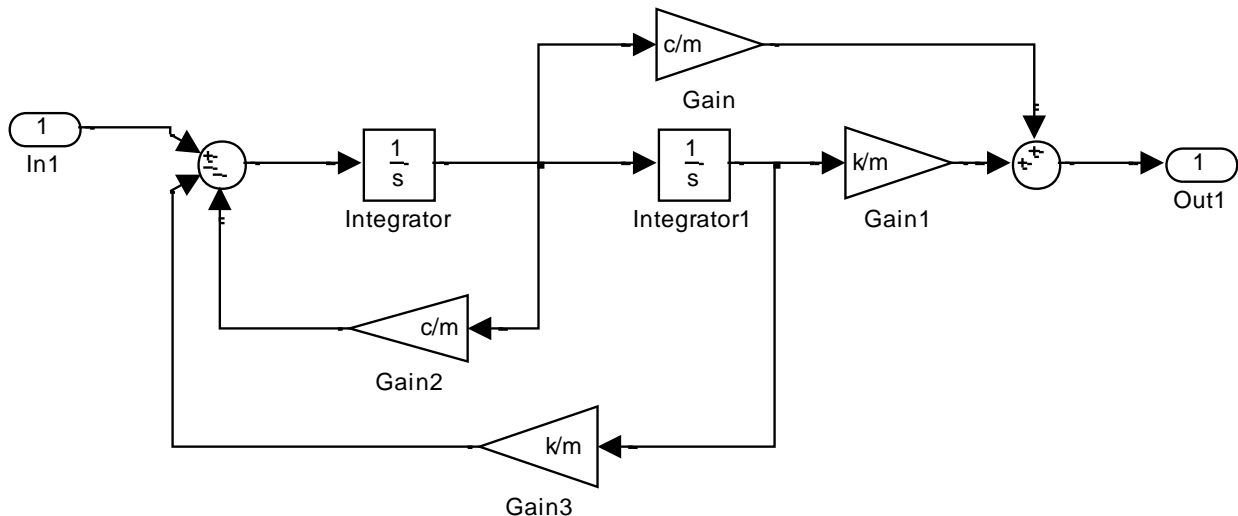
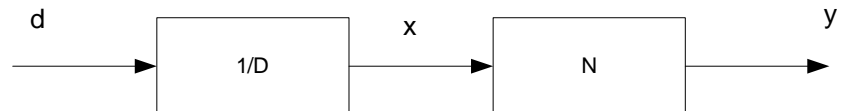


$$m\ddot{y} = k(d - y) + c(\dot{d} - \dot{y})$$

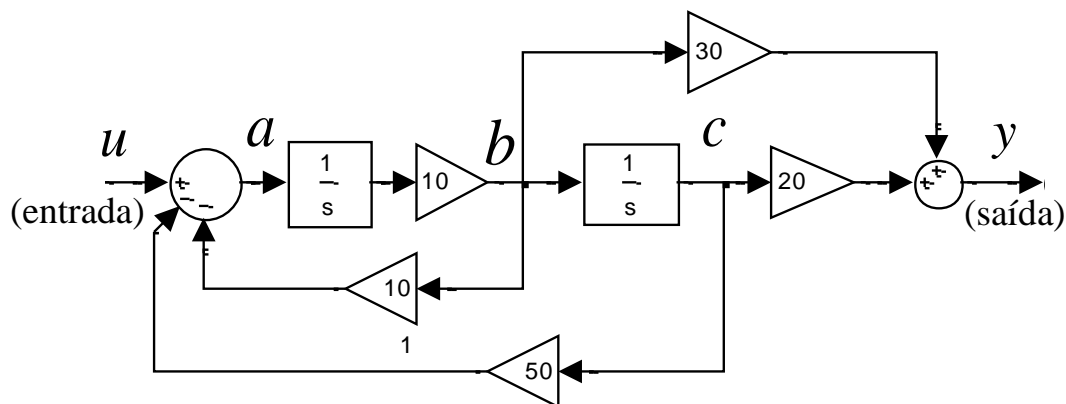
$$m\ddot{y} + c\dot{y} + ky = c\dot{d} + kd$$

$$(ms^2 + cs + k)y = (cs + k)d$$

$$\frac{Y}{D} = \frac{cs + k}{ms^2 + cs + k}$$



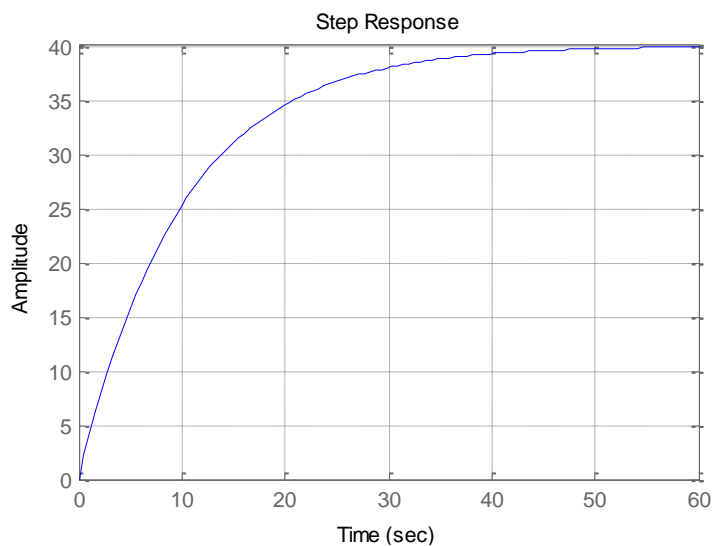
3) (valor 1.0) Determine a função de transferência do sistema representado no diagrama de blocos abaixo.



$$\left. \begin{aligned} a &= U - 10b - 50c \\ b &= \frac{10}{s}a \\ c &= \frac{1}{s}b \\ Y &= 20c + 30b \end{aligned} \right\} \quad \left. \begin{aligned} Y &= \frac{20}{s}b + 30b \\ Y &= \left(\frac{20}{s} + 30\right)b \\ \frac{bs}{10} &= U - 10b - 50\frac{b}{s} \\ \left(10 + \frac{50}{s} + \frac{s}{10}\right)b &= U \end{aligned} \right\} \quad \left(10 + \frac{50}{s} + \frac{s}{10}\right)\left(\frac{Y}{\frac{20}{s} + 30}\right) = U$$

$$\frac{Y}{U} = \frac{300s + 200}{s^2 + 100s + 500}$$

4) a) (valor 1.0)) Determine a equação diferencial do sistema de primeira ordem cuja resposta a um degrau de amplitude 5 é dada na figura abaixo.



Para $t = \tau$ temos

$$y = 40(1 - e^{-1}) = 25.285$$

para $y = 25.285$ tiramos $\tau = 10s$

$$K_0 \gamma_0 = 40$$

$$K_0 = 8$$

Portanto FT será:

$$FT = \frac{8}{10s + 1}$$

5) (valor 1.0) Determine o ganho K do controlador proporcional para que o erro estacionário ao degrau unitário da malha fechada de uma planta descrita por $\ddot{y} + 10\dot{y} + 25y = 8u$ com realimentação unitária negativa seja de 0.15.

$$G(s) = \frac{8k}{s^2 + 10s + 25}$$

$$e_{est} = \frac{1}{1 + k_p}$$

$$k_p = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{8k}{s^2 + 10s + 25} = \frac{8k}{25}$$

$$e_{est} = \frac{1}{1 + \frac{8k}{25}} = 0.1$$

$$k = 17.7$$

6) (valor 1.0) Seja a planta $G(s) = \frac{12}{s^2 + s + 1}$ pede-se o erro estacionário da resposta ao degrau de amplitude $\gamma_0 = 5$ desta planta com uma realimentação negativa com ganho de 2 (malha fechada).

$$T(s) = \frac{12}{s^2 + s + 24}$$

$$Y(s) = T(s) \frac{5}{s}$$

$$Y(s) = \frac{60}{s(s^2 + s + 24)}$$

$$e_{est} = 5 - \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{60}{s(s^2 + s + 24)}$$

$$e_{est} = 5 - 2.5$$

$$e_{est} = 2.5$$

7) (valor 1.0) Determine a resposta em regime permanente à excitação $u(t) = 50 \sin(10t)$, sabendo que a resposta ao impulso de um sistema é $h(t) = e^{-2t} + 10e^{-5t}$.

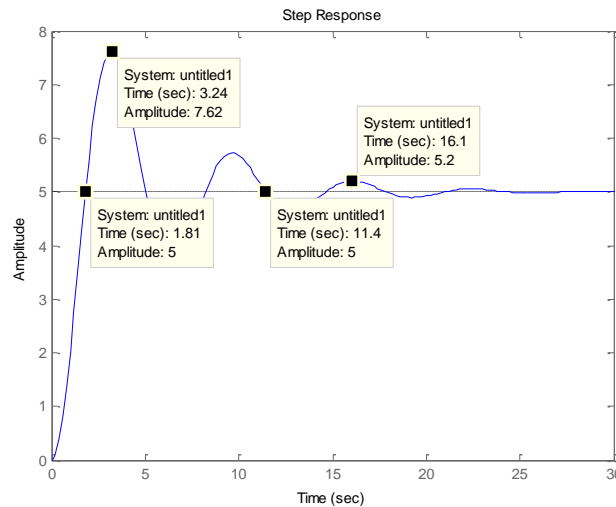
$$H(s) = \frac{1}{s+2} + \frac{10}{s+5} = \frac{(s+5) + 10(s+2)}{(s+2)(s+5)} = \frac{11s+25}{s^2+7s+10}$$

$$|H(10j)| = 0.98937$$

$$\angle H(10j) = -1.1332$$

$$y(t) = 50 * 0.98937 \sin(10t - 1.1332)$$

8) (valor 1.0)) Determine os valores de m , k e c do sistema massa-mola-amortecedor cuja a entrada é uma força externa constante de amplitude de 2.5 de amplitude e cuja resposta em deslocamento é dada na figura abaixo.



$$\delta = \frac{1}{n} \ln \left(\frac{y(t)}{y(t+nT)} \right)$$

$$\zeta = \frac{\delta}{\sqrt{4\pi^2 + \delta^2}}$$

Do grafico tiramos

$$\delta = \frac{1}{2} \log \left(\frac{7.62-5}{5.2-5} \right) = 1.2863$$

$$\zeta = \frac{\delta}{\sqrt{4\pi^2 + \delta^2}} = 0.2$$

O periodo do sinal será:

$$T = \frac{11.4 - 1.81}{1.5} = 6.39$$

$$\omega_d = 2\pi \frac{1}{T} = 0.98$$

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2}$$

$$\omega_n = \frac{\omega_d}{\sqrt{1 - \zeta^2}} = \frac{0.98}{\sqrt{1 - 0.2^2}} = 1.0$$

$$K_0 \gamma_0 = 5$$

$$K_0 = 2$$

$$FT = \frac{2\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

$$FT = \frac{2}{s^2 + 0.4s + 1}$$

$$m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = f$$

$$\ddot{x} + 0.4\dot{x} + x = 2f$$

Divido por 2 e comparo

$$0.5\ddot{x} + 0.2\dot{x} + 0.5x = f$$

$$m = 0.5$$

$$c = 0.2$$

$$k = 0.5$$

9) (valor 1.0) Um reservatório de água possui área de seção transversal de 10m^2 . O nível do reservatório deverá ser controlado através de um mecanismo liga-desliga de uma bomba. Ao atingir o nível de 1m de água, a bomba que abastece o reservatório é ligada, enchendo-o até o nível de 10m, quando então é desligada. A bomba assegura uma vazão de $10\text{m}^3/\text{h}$. A vazão de saída do reservatório é proporcional ao nível de líquido através da constante de $0,5\text{m}^2/\text{h}$. Determine o percentual do tempo que a bomba permanece ligada no ciclo enchimento-esvaziamento.

<i>Equação Diferencial</i>	<i>Solução quando liga bomba</i>	<i>Solução quando desliga bomba</i>
$A\dot{h} = q_e - q_s$	$y = y_0 e^{-\frac{t}{\tau}} + k_0 \gamma_0 (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$	$10 = e^{-\frac{t}{20}} + 20(1 - e^{-\frac{t}{20}})$
$A\dot{h} = q_e - 0.5h$	onde:	resolvendo
$20\dot{h} + h = 2q_e$	$y_0 = 1$	$t = 12.832$
	$k_0 = 2$	
	$\gamma_0 = 10$	<i>Solução quando desliga bomba</i>
<i>Tempo Total</i>		$1 = 10e^{-\frac{t}{20}}$
$Tt = 12.832 + 46.052 = 58.889$		resolvendo
<i>percentual ligado</i>		$t = 46.052$
$pl = \frac{12.832}{58.889} * 100 = 21.79\%$		

10) (valor 1.0) Considere que o nível do tanque é determinado por um medidor de pressão de primeira ordem com constante de tempo de 0,5s e ganho estático de 0.95. Determine o valor do nível do tanque quando a leitura do medidor de altura é 10 metros de coluna d'água sendo que o nível está subindo a uma velocidade constante de 1m/h. O tanque estava inicialmente vazio.

Sistema de 1a. ordem

$$(\tau s + 1)h_s = 0,95h_r$$

$$(2s + 1)h_s = 0,95h_r$$

$$h_r = \frac{1}{3600} t$$

$$(2s + 1)h_s = 0,95 \frac{1}{3600} t = 2,639 \times 10^{-4} t = \bar{\gamma} t$$

$$h(t) = \bar{\gamma} \left[\tau e^{-\frac{t}{\tau}} + t - \tau \right] = 2,639 \times 10^{-4} \left[e^{-0,5t} + t - 2 \right]$$

$$t = 10 \times 3600 = 36000\text{s}$$

$$h(3600) = 2,639 \times 10^{-4} \left[e^{-0,5 \times 36000} + 36000 - 2 \right] = 9,4998\text{m}$$

Solução sistema 1a. ordem a rampa

$$\tau \dot{y} + y = \gamma t$$

$$y_t = y_h + y_p$$

$$y_h = C e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$y_p = At + B$$

$$\dot{y}_p = A$$

$$\tau A + At + B = \gamma t$$

$$A = \gamma$$

$$\tau A + B = 0 \Rightarrow B = -\tau A$$

$$y_t(t) = C e^{-\frac{t}{\tau}} + \gamma t - \tau \gamma$$

C.I.

$$y(0) = 0$$

$$0 = C - \tau \gamma \Rightarrow C = \tau \gamma$$

$$y_t(t) = \tau \gamma e^{-\frac{t}{\tau}} + \gamma t - \tau \gamma$$

$$y_t(t) = \gamma \left(\tau e^{-\frac{t}{\tau}} + t - \tau \right)$$