RA: NOME:

Considerando um sistema elétrico constituído de três barras e três linhas, cuios dados em pu estão tabelados a seguir:

## Dados de Barras

Barra	Tipo	P <sub>Geração</sub>	Q <sub>Geração</sub>	P <sub>Carga</sub>	Q <sub>Carga</sub>	V	θ
1	Vθ	P <sub>G1</sub> ?	Q <sub>G1</sub> ?	0	0	1	0
2	PQ	0	0	2	1	V <sub>2</sub> ?	$\theta_2$ ?
3	PV	0	Q <sub>G3</sub> ?	4	0	1	$\theta_3$ ?

Dados de Linhas

Linha	R	Х	b <sup>*</sup>
1-2	0,01	0,05	0,20
1-3	0,02	0,10	0,40
2-3	0,01	0,05	0,20

(\*) susceptância total da linha

- Montar a matriz de admitância do sistema (Y=G+iB), separando-a em matrizes de Condutância e de Susceptância; (2 pontos)
- 2. Escrever as equações de balanço de potência ativa e reativa para todas as barras, indicando quais deverão ser utilizadas para formular o problema de fluxo de carga; (2 pontos)
- 3. Resolver o fluxo de carga pelo método de Newton, considerando a tolerância de 10<sup>-2</sup>; (2 pontos)
- 4. Calcular as potências ativas e reativas líquidas em todas as barras do sistema, explicitando os valores P<sub>G1</sub>, Q<sub>G1</sub> e Q<sub>G3</sub>, as perdas totalizadas de potência ativa em percentagem da geração, e o total de potência reativa consumida pela rede; (2 pontos)
- 5. Desenhe um diagrama unifilar indicando todos os fluxos de potência ativa e reativa na rede: (2 pontos)

$$P_k = V_k \sum_{m \in \mathcal{K}} V_m (G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km})$$

$$Q_k = V_k \sum_{m \in \mathcal{K}} V_m (G_{km} \sin \theta_{km} - B_{km} \cos \theta_{km})$$

$$I = YE$$

$$S = EI^*$$

$$S_{km}^* = P_{km} - jQ_{km} = E_k^* I_{km}$$

$$I_{km} = y_{km} \left( E_k - E_m \right) + j b_{km}^{sh} E_k$$

$$P_{k} = V_{k} \sum_{m \in \mathcal{K}} V_{m} (G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km})$$

$$Q_{k} = V_{k} \sum_{m \in \mathcal{K}} V_{m} (G_{km} \sin \theta_{km} - B_{km} \cos \theta_{km})$$

$$= -B_{kk} V_{k}^{2} - V_{k} \sum_{m \in \mathcal{K}} V_{m} (G_{km} \sin \theta_{km} - B_{km} \cos \theta_{km})$$

$$= -B_{kk} V_{k}^{2} - Q_{k}$$

$$H_{km} = \frac{\partial}{\partial \theta_{k}} P_{k} = V_{k} V_{m} (G_{km} \sin \theta_{km} - B_{km} \cos \theta_{km})$$

$$H_{mk} = \frac{\partial}{\partial \theta_{k}} P_{m} = -V_{k} V_{m} (G_{km} \sin \theta_{km} + B_{km} \cos \theta_{km})$$

$$\begin{cases} N_{kk} = \frac{\partial}{\partial V_k} P_k &= G_{kk} V_k + \sum_{m \in \mathcal{K}} V_m \left( G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km} \right) \\ &= V_k^{-1} \left( P_k + G_{kk} V_k^2 \right) \end{cases}$$

$$N_{km} = \frac{\partial}{\partial V_m} P_k = V_k \left( G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km} \right)$$

$$N_{mk} = \frac{\partial}{\partial V_k} P_m = V_m \left( G_{km} \cos \theta_{km} - B_{km} \sin \theta_{km} \right)$$

$$S_{km}^* = P_{km} - jQ_{km} = E_k^* I_{km}$$

$$I_{km} = y_{km} \left( E_k - E_m \right) + jb_{km}^{sh} E_k$$

$$\begin{cases} M_{kk} = \frac{\partial}{\partial \theta_k} Q_k = -G_{kk} V_k^2 + V_k \sum_{m \in \mathcal{K}} V_m \left( G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km} \right) \\ = -G_{kk} V_k^2 + P_k \end{cases}$$

$$M_{km} = \frac{\partial}{\partial \theta_k} Q_k = -V_k V_m \left( G_{km} \cos \theta_{km} + B_{km} \sin \theta_{km} \right) \\ M_{mk} = \frac{\partial}{\partial \theta_k} Q_m = -V_k V_m \left( G_{km} \cos \theta_{km} - B_{km} \sin \theta_{km} \right) \end{cases}$$

$$\begin{cases} L_{kk} = \frac{\partial}{\partial V_k} Q_k &= -B_{kk} V_k + \sum_{m \in \mathcal{K}} V_m \left( G_{km} \operatorname{sen} \theta_{km} - B_{km} \operatorname{cos} \theta_{km} \right) \\ &= V_k^{-1} \left( Q_k - B_{kk} V_k^2 \right) \end{cases}$$

$$L_{km} = \frac{\partial}{\partial V_m} Q_k = V_k \left( G_{km} \operatorname{sen} \theta_{km} - B_{km} \operatorname{cos} \theta_{km} \right)$$

$$L_{mk} = \frac{\partial}{\partial V_k} Q_m = -V_m \left( G_{km} \operatorname{sen} \theta_{km} + B_{km} \operatorname{cos} \theta_{km} \right)$$