МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №5

по дисциплине «Организация ЭВМ и систем»

Тема: Написание собственного прерывания.

Студент гр.0382	ГерасименкоЯ.Д.
Преподаватель	Ефремов М.А.
	-

Санкт-Петербург

2022

Цель работы.

Изучить способ написания собственного прерывания.

Задание.

Вариант 4.

Назначить новое прерывание для 08h - прерывание от системного таймера - генерируется автоматически операционной системой 18 раз в сек;

Выполнить чтение и вывод на экран отсчета системных часов.

Основные теоретические положения.

Прерывание - это процесс вызова процедур для выполнения некоторой задачи, обычно связанной с обслуживанием некоторых устройств (обработка сигнала таймера, нажатия клавиши и т.д.).

Когда возникает прерывание, процессор прекращает выполнение текущей программы (если ее приоритет ниже) и запоминает в стеке вместе с регистром флагов адрес возврата(CS:IP) - места, с которого будет продолжена прерванная программа. Затем в CS:IP загружается адрес программы обработ- ки прерывания и ей передается управление.

Адреса 256 программ обработки прерываний, так называемые векторы прерывания, имеют длину по 4 байта (в первых двух хранится значение IP, во вторых - CS) и хранятся в младших 1024 байтах памяти.

Программа обработки прерывания должна заканчиваться инструкцией IRET (возврат из прерывания), по которой из стека восстанавливается адрес возврата и регистр флагов.

Выполнение работы.

Программа обработки прерывания - это отдельная процедура, имеющая структуру:

SUBR_INT PROC FAR

PUSH AX ; сохранение изменяемых регистров

<действия по обработке прерывания>

POP AX ; восстановление регистров

MOV AL, 20H

OUT 20H,AL

IRET

SUBR INT ENDP

В действиях по обработке прерывания вызывается процедура OutInt, которая посимвольно выводит в терминал число – количество тиков на данный момент.

Две последние строки перед IRET необходимы для разрешения обработки прерываний с более низкими уровнями, чем только что обработанное.

Замечание: в лабораторной работе действиями по обработке прерывания может быть вывод на экран некоторого текста, вставка задержки в вывод сообщений, включение звукового сигнала и т.п.

Программа, использующая новые программы обработки прерываний, при своем завершении должна восстанавливать оригинальные векторы прерываний. Функция 35 прерывания 21Н возвращает текущее значение вектора прерывания, помещая значение сегмента в ES, а смещение в ВХ. В этом случае программа должна содержать следующие инструкции:

; -- в сегменте данных

KEEP_CS DW 0 ; для хранения сегмента

KEEP_IP DW 0; и смещения прерывания

; -- в начале программы

MOV АН, 35Н ; функция получения вектора

```
MOV AL, 1CH ; номер
вектора INT 21H
MOV KEEP_IP, BX ; запоминание смещения
MOV KEEP_CS, ES ; и сегмента
```

Для задания адреса собственного прерывания с заданным номером в таблицу векторов прерываний используется функция 25H прерывания 21H, которая устанавливает вектор прерывания на указанный адрес нового обработчика.

```
PUSH DS

MOV DX, OFFSET ROUT; смещение для процедуры в DX

MOV AX, SEG ROUT; сегмент процедуры

MOV DS, AX; помещаем в DS

MOV AH, 25H; функция установки вектора

MOV AL, 60H; номер вектора

INT 21H; меняем прерывание

POP DS
```

В конце программы восстанавливается старый вектор прерывания

```
CLI
PUSH DS
MOV DX, KEEP_IP
MOV AX, KEEP_CS
MOV DS, AX
MOV AH, 25H
MOV AL, 1CH
INT 21H ; восстанавливаем вектор
POP DS
STI
```

Выводы.

Изучен способ написания собственного прерывания.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

исходный код

ПРОГРАММЫ

Название файла: lab5.asm

ASSUME CS:CODE, DS:DATA, SS:STACK

STACK SEGMENT STACK

DW 1024 DUP(?)

STACK ENDS

DATA SEGMENT

KEEP_CS DW 0 ; для хранения сегмента

KEEP_IP DW 0 ; и смещения вектора прерывания

NUM DW 0

MESSAGE DB 2 DUP(?)

DATA ENDS

CODE SEGMENT

OutInt PROC

push DX

push CX

хог сх, сх; сх - количество цифр

mov bx, 10; основание сс. 10 для десятеричной и т.п. oi2:

xor dx, dx

div bx ; делим число на основание сс и сохраняем остаток в стеке

push dx

test ax, ax ; проверка на 0 jnz

0i2

; Вывод

mov ah, 02h

oi3:

```
рор
             dx
         dl, '0' ; перевод цифры в символ
    add
    int
             21h
; Повторим ровно столько раз, сколько цифр насчитали. loop оіз ; пока
    cx не \theta выполняется переход
     POP CX
     POP DX
    ret
OutInt endp
SUBR_INT PROC FAR
        JMP start_proc
            save_SP DW 0000h
            save_SS DW 0000h
            INT_STACK DB 40 DUP(0)
start_proc:
    MOV save_SP, SP
      MOV save_SS, SS
      MOV SP, SEG INT_STACK
      MOV SS, SP
      MOV SP, offset start_proc
      PUSH AX ; сохранение изменяемых регистров
      PUSH CX
      PUSH DX
      mov AH, 00H
      int 1AH
      mov AX, CX
      call OutInt
      mov AX, DX
      call OutInt
      POP DX
      POP CX
```

```
MOV SS, save_SS
      MOV SP, save_SP
      MOV AL, 20H
      OUT 20H, AL
      iret
SUBR_INT ENDP
Main PROC FAR
      push DS ;\ Сохранение адреса начала PSP в стеке
            АХ, АХ ; > для последующего
      sub
                                              восстановления по
      push AX ;/ команде ret, завершающей процедуру.
                                  ; Загрузка сегментного
      mov
            AX, DATA
      mov DS, AX
      ; Запоминание текущего вектора прерывания MOV AH, 35H
           ; функция получения вектора MOV AL, 08H ;
      номер вектора
      INT 21H
      MOV KEEP_IP, BX ; запоминание смещения
      MOV KEEP_CS, ES ; И СЕГМЕНТА
      ; Установка вектора прерывания
      PUSH DS
      MOV DX, OFFSET SUBR_INT; смещение для процедуры в DX MOV AX,
      SEG SUBR_INT
                                  ; сегмент процедуры
      MOV DS, AX ; помещаем в DS
```

РОР АХ ; восстановление регистров

```
MOV АН, 25Н ; функция установки вектора
      MOV AL, O8H ; HOMED BEKTOPA
                          ; меняем прерывание
      INT 21H
      POP DS
     int 08H; на всякий вывод в консоль отдельно от отладчика
      ; Восстановление изначального вектора прерывания (можно закомментить) CLI
      PUSH DS
     MOV DX, KEEP_IP
      MOV AX, KEEP_CS
      MOV DS, AX
     MOV AH, 25H
     MOV AL, 08H
      INT 21H ; восстанавливаем вектор
      POP DS
      STI
     MOV AH, 4Ch
      INT 21h
Main ENDP
CODE ENDS
     END Main
```