```
Pg. 14
                      Wednesday, 14. July 2021
               Darstellungsmetrisen & Basiswechselmetrisen:
                        Lei B= { v, ..., v, } Basis von V
                                              C={w,..., wm} Basis van W
                       · Y(v;)= [ aij wi > A = (aij) ist Dorstellungsmatrix von Y bezl. B und C.
                         \bullet T_{c}^{B} = M_{c}^{B}(id) (id(x)=x)
                      Beigniel (T 25):
                        • M_B(\varphi), B Standardbasis, Y\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 \\ -x_2 + 3x_3 \\ 2x_1 \end{pmatrix}

\varphi\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \text{enst. Jalta} \end{cases}

\varphi\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{cases} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \dots \Rightarrow \begin{cases} -1 \\ 0 \end{cases} \text{ exert. Yalta}

\Rightarrow M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 3 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}

                                   4( ) = (3) = ... 3 dritte / talte
                      · MB' (7), B'={(0),(1),(1)}
                                   Y\left(\begin{array}{c} 0\\0\\0\\\end{array}\right)=\left(\begin{array}{c} 0\\0\\0\\\end{array}\right)-2\cdot\left(\begin{array}{c} 1\\1\\0\\\end{array}\right)+2\cdot\left(\begin{array}{c} 1\\1\\1\\\end{array}\right)\Rightarrow \begin{array}{c} 1\\2\\2\\\end{array}

\varphi\left(\begin{array}{c}1\\1\\2\end{array}\right) = \begin{pmatrix}0\\-1\\2\end{array}\right) = 1 \cdot \begin{pmatrix}0\\0\\0\end{pmatrix} - 3 \cdot \begin{pmatrix}1\\1\\0\end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix}1\\1\\1\end{pmatrix} \Rightarrow \begin{array}{c}1\\3\\2\\2\end{array} \qquad \begin{cases}4alb\\2\end{cases} \Rightarrow M_{B} \cdot (9) = \begin{pmatrix}1&1&-2\\-2&-3&0\\2&2&2\end{cases}

                                 9(1)=(2)=(-2)(6)+0.(1)+2.(1) => 0 Felte
                                    4 2 - to Variante:
                                                              M_{B'}(Y) = T_{B'}^{B} \cdot M_{B}(Y) \cdot T_{B}^{B'}
 1 Vist R-Vr.
                       dim (V)=13
                        B = { v, , ..., v, } Basis
                         Bestimmen alle i E { 1, ..., 13 } p.d. B:= (B \ {v_i}) U {v} Basis von V.
                         Ublei v=2v3-5v6+16 v2-11v12 €V
                                                                          v_3 = \frac{1}{2} \left( v + 5 v_6 - 16 v_7 + 11 v_{12} \right)
                                                                            V6 =...
                                                                             Ux 2 ---
                                                                            viz = ...
                                                                                  =) ~= {3,6,7,12}
 ② \Psi: F_3^5 \rightarrow F_3, (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \mapsto x_1 + x_2 + 2x_3 - x_5
                                             14-1(2) = ?
                                                     Y(x) = 2 = x_1 + x_2 + 2x_3 - x_5
                                                                                          x, x2 x3 x5
                                    Silt Ac Som (R)?
                                 det (A) = (1.1 - (-1).1) = (2 + 1 =) A ∈ SOm (R)
@ U, V zwei K-Uh.
                           \{u_1, u_2\} \leq U \lim unabh.
                                 4: U -> V lineare Phhilalung, injektiv
                                 Eeigen Lie { 4(u1), 4(u2)} & V lin. unalih.
                                       Yinjehtiv (⇒) Kenn (4) = {0}
                                           Leix, B & K

Reix, B & K

Reix,
                                          Leix, BEK
   Ø V=18[x]53
                                B= {1, x, x2, x3} Standardbasis von V.
                                C = \{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \}  Basis von \mathbb{R}^3.
                                   9: V \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x) \mapsto \begin{pmatrix} f(0) \\ f(1) \\ f(-1) \end{pmatrix} lineare Philibeling
                                     Bestimmen Le M. (4)
                                         \Psi(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \underbrace{1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{t} + \underbrace{2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{t} + \underbrace{1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{t}

\varphi(x) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = (-2) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (-2) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2
                                             \varphi(x^3) = \varphi(x)
```

T16 $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \Rightarrow x_4 = -(x_1 + x_2 + x_3) \Rightarrow dim(U) = 3.$