### — Algoritmi Avansaţi 2021 C-3 Hamiltonian Cycle Problem, TSP, bonus: Christofides' algorithm

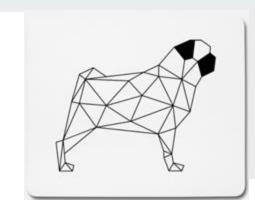
Lect. Dr. Ştefan Popescu

Email: stefan.popescu@fmi.unibuc.r

Grup Teams:



#### Ciclu Hamiltomian (HC-Problem)



Fie G=(V,E) un graf neorientat.

Numim ciclu hamiltonian un ciclu în G cu proprietatea că fiecare nod apare exact o singură dată.

HC-Problem este problema de decizie dacă într-un graf oarecare există sau nu un astfel de ciclu.

**HC-Problem este NP-Completa** 



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!



TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!

După cum vom vedea, nu dispunem de un astfel de algoritm.



#### TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

#### Teorema 1.

Nu există nicio valoare c pentru care sa existe un algoritm în timp polinomial și care să ofere o soluție cu un factor de aproximare c pentru TSP, decât dacă P=NP.

Demo: Vom arată că există un asemenea algoritm aproximativ, dacă și numai dacă putem rezolva problema HC în timp polinomial.

Seria 23 & Seria 24

twinkle in your wrinkle.

-Author Unknown

It's important to have a

În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști.:-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

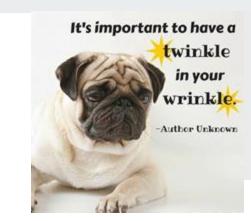
It's important to have a twinkle in your wrinkle.

-Author Unknown

În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști.:-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

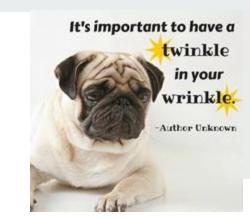


În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști.:-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

Pentru un graf complet ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!



În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști.:-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor  $L_1 \ge L_2 \ge L_3$ , avem  $L_3 + L_2 \ge L_1$ 

Pentru un graf complet ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!!!





Regula triunghiului pe grafuri ne spune că pentru oricare 3 noduri interconectate u,v,w avem:

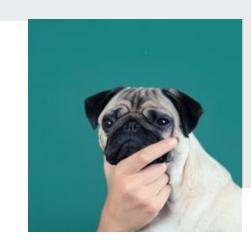
 $len((u,v)) \leq len((v,w)) + len((w,u))$ 

Altfel spus, odată ce am traversat nodurile u,v,w - în această ordine, este mai eficient ca să ne întoarcem în u direct din w decât via v.

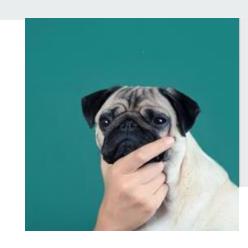
Observație 2:

Fie G un graf complet, ponderat, care respectă regula triunghiului. Și fie  $v_1, v_2, v_3, ...., v_k$  un lanț în graful G. Atunci avem len $((v_1, v_k)) \le \text{len}(v_1, v_2, v_3, ...., v_k)$ 

Demo: Seria 23 & Seria 24 Hint: Inducție



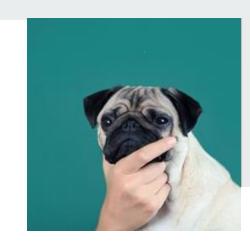
Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Asemănare dintre MST și TSP?



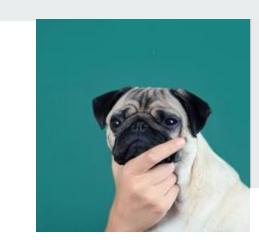
Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru

Asemănare dintre MST și TSP?

Ambele caută un traseu de cost total minim care sa cuprindă toate nodurile



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?

- unul este un arbore, altul este un ciclu
- una este P iar alta este NP hard!

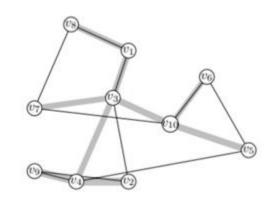


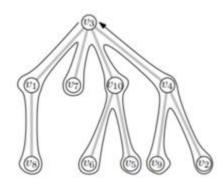
Lema 3:

Fie OPT costul soluției optime pentru TSP, iar MST - ponderea totală a unui Arbore parțial de cost minim pe baza aceluiași graf. Avem relația

**OPT**≥MST

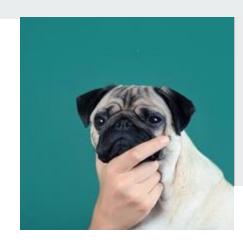
Demo: Seria 23 & Seria 24





ApproxTSP(G)

- 1: Calculam arborele partial de cost minim T pentru graful G.
- 2: Alegem un nodu ∈ T pe post de radacina.
- 3: **Γ**=Ø.
- 4: Parcurgere (u, Γ)
- 5:concatenam nodul u la finalul lui r pentru a inchide un ciclu.
- 6: return Γ

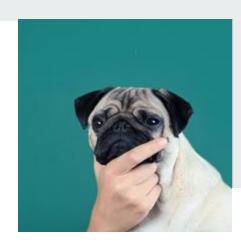




1: Concatenam pe u la Γ.

2: pentru fiecare v, fiu al lui u:

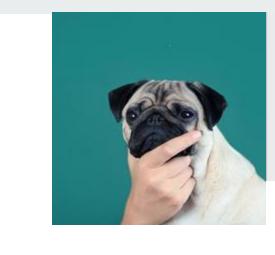
3: Parcurgere(v, Γ)

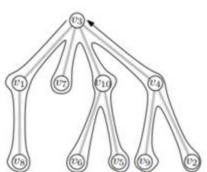


Teorema 4:

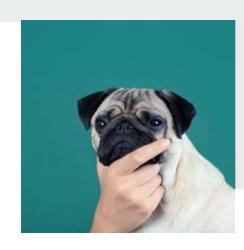
Algoritmul descris anterior este un algoritm 2-aroximativ pentru TSP

Demo: Seria 23 & Seria 24



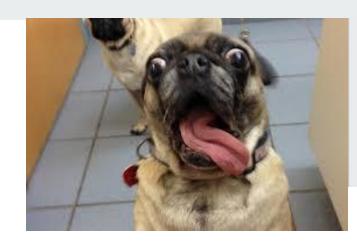


Se poate oare mai bine?



Se poate oare mai bine?

DA!

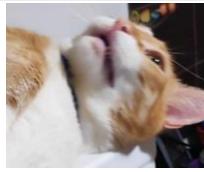




Se poate oare mai bine?

Algoritmul lui Christofides!





#### ChristofidesTSP(G)

- 1: Calculam T, un APCM in G
- 2: Fie V\* ⊂ V multimea de varfuri de grad impar din T. (va exista mereu un numar par de varfuri de grad impar)
- 3: Fie graful G\* = (V\*, E\*)-graful complet indus de V\*.
- 4: Calculam M cuplajul perfect de pondere totalaminima pentru G\*
- 5: reunim multimile MsiT,
- 6: deoarece toate nodurile au grad par, putem evidentia un ciclu Eulerian Fin multigraful indus de MUT
- 7: Pentru fiecare varf din Γ, eliminam toate "dublurile" sale, reducand costul total.
- 8: return [

### Next time:

