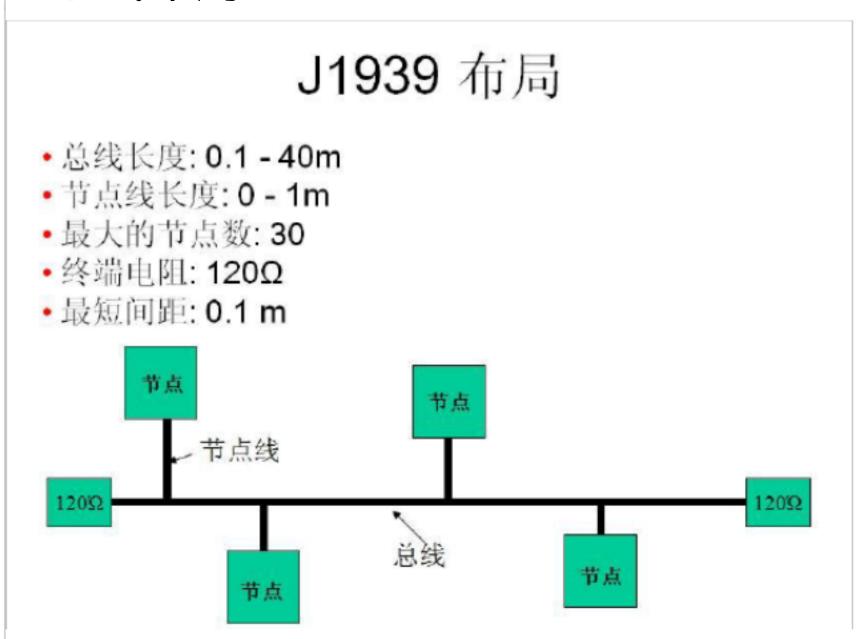
SAE J1939 学习笔记 (一)

1.总线布局

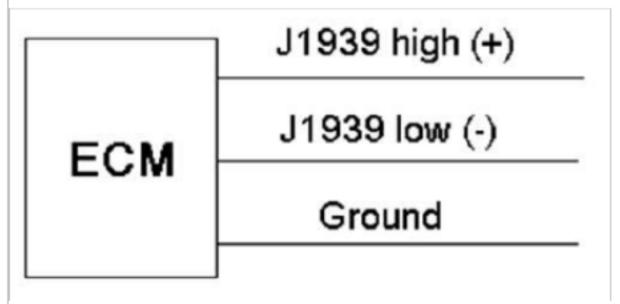


2. 差分信号线

J1939 通讯传输的是一系列的" 1"或" 0"。

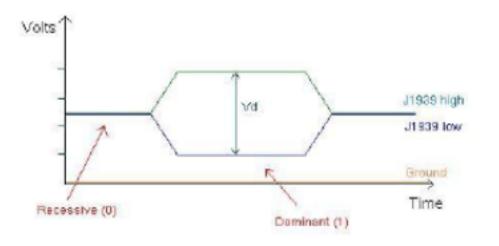
1 代表在 J1939 (+)与 J1939 (-)之间是高电压差。

0 代表在 J1939 (+)与 J1939 (-)之间是低电压差



250K 波特率时,在 J1939 高、低导线间的电压从 0到1每秒变化 250K 次是可能的。用一个高频示波器可以看到此电压变化。

用示波器可以看到如下:



Nominal Values

| | 0 | 1 |
|----------------|-------|------|
| J1939 high | 2.5 v | 3.5v |
| J1939 low | 2.5 v | 1.5v |
| V differential | 0 v | 2v |

由于总线上的信息是以差分电压的形式发送,因此要求所有的控制器必须有相同的接地点。否则,总线上的信息将是混乱的。

3.ISO 标准对应

-Layer1 - J1939/11: 物理层,物理介质,总线的设计,长度,节点,等等.

-Layer2 - J1939/21: 数据层,定义分类 PGN 信息/传输协议.

-Layer3 -J1939/31: 网络层,定义不同网络互连之间 的转换技术。

-Layer7 - J1939/71: 应用层,信息分享、解析。

J1939/73: 应用层,故障信息。

4. 术语

SPN -特定参数 - 特定参数对应的号码,例如:

SPN 190 = 发动机转速

SPN 513 = % 扭矩

PGN -参数组号码 - 总线上的信息被以 组的形式广播,例如:

PGN 61444 = 发动机控制器 #1 (EEC1)

PGN 61444 = SPN 190, SPN 513, 等等.

发动机转速和扭矩百分比都属于 PGN 61444 参数组。

优先级 -告诉 ECM 接收的信息的重要性 :

0 = 最重要

6 = 最不重要

例如:如果变速箱用优先级 3 请求发动机升速,而牵引控制器用优先级 0 请求发动机降速,最终发动机会选择降速。

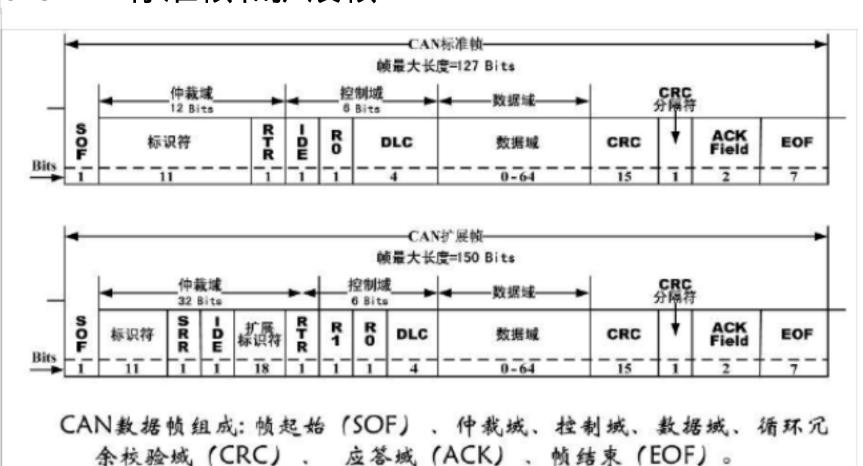
源地址和目的地址 -指示信息是从哪一个控制器发出,或发送到哪一个控制器。

00h -发动机控制器 - - 主机

01h -发动机控制器 - - 辅机

03h - 变速箱

5.CAN 标准帧和扩展帧



标准帧只有 11 位的标识符(ID)

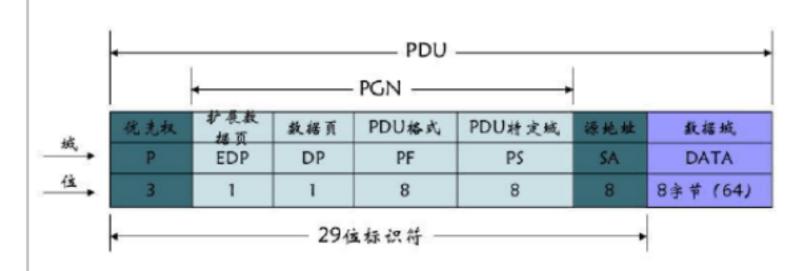
扩展帧有 11+18=29 位标识符(ID)

以后均以扩展帧作介绍。

6.协议数据单元(PDU)

标识符 +数据域 =协议数据单元(PDU)。

协议数据单元由七部分组成,分别是优先级,保留位,数据页,PDU格式,PDU特定域(可作为目标地址、组扩展或专用),源地址和数据域。PDU被封装在一个或多个CAN数据帧中,通过物理介质传送到其他网络设备。每个CAN数据帧只能有一个PDU。



7.参数组编号(PGN)

PGN (Parameter Group Number)参数组编号:

参数组编号唯一标识一个参数组 , 在通讯过程中起到 索引 的作用 , 表征报文的内容和用途 , 确定报文的类型和传播数据需要的帧数目。 可以理解为同类 (或者有共同特征的设备) 参数的集合的索引。

SAEJ1939 中的格式规定如下:

pgn61443 – Electronic EngineController #2 – EEC2 –

Transmission Repetition Rate: 50ms -> 信息发送周期

Data Length: 8 Bytes -> 数据域长度(CAN 扩展帧中的数据域)

Data Page: 0 -> 数据页(PGN 中的数据页 DP)

PDU Format: 240 ->PDU 格式(PDU1(<240)和 PDU2

(240~255))(CAN 格式中的 PF)

PDU Specific: 3 ->PDU 特定域(PF<240, DA, 240 PF 255,

组扩展)

Default Priority: 3 ->优先级

Parameter Group Number: 61443 (00F003 ₁₆) ->PGN

Bit Start Position / Byte Length SPNDescription SPN (对应

的 SPN 号) ->数据域分布

1.1 2 bits Accelerator Pedal Low Idle

Switch 558 ->1.1 表示第一个字节第一位

1.3 2 bits Accelerator Pedal Kickdown

Switch 559 ->->2bits 表示该 SPN 对应的数据长度

1.5 2 bits Road Speed Limit 1437

21 byteAccelerator Pedal Position9131 bytePercent Load at Current Speed9241 byteRemote Accelerator974

8.特定参数号(SPN)

spn91 –Accelerator PedalPosition – The ratio of actual acceleratorpedal position to maximum pedal position. Although it is used as an input to determine transmission and ASRalgorithms about driver 's actions.

Data Length: 1 Bytes ->SPN 号对应的数据的长度

Resolution: 0.4%/ bit, 0 offset ->计算方式(见下)

Data Range: 0 to100% ->数据范围(涉及偏移量计算)

Type: Measured

Suspect Parameter Number: 91 ->SPN 号

Parameter Group Number: [61443] -> 隶属的 PGN 号

由 SPN 数据(CAN 格式中的读出的数据)计算实际的数据方法:

如下是一个实际的 J1939 信息

0.1000 1 OCF00300x Rx d8 7DC3 C0 2D FFFFFFF

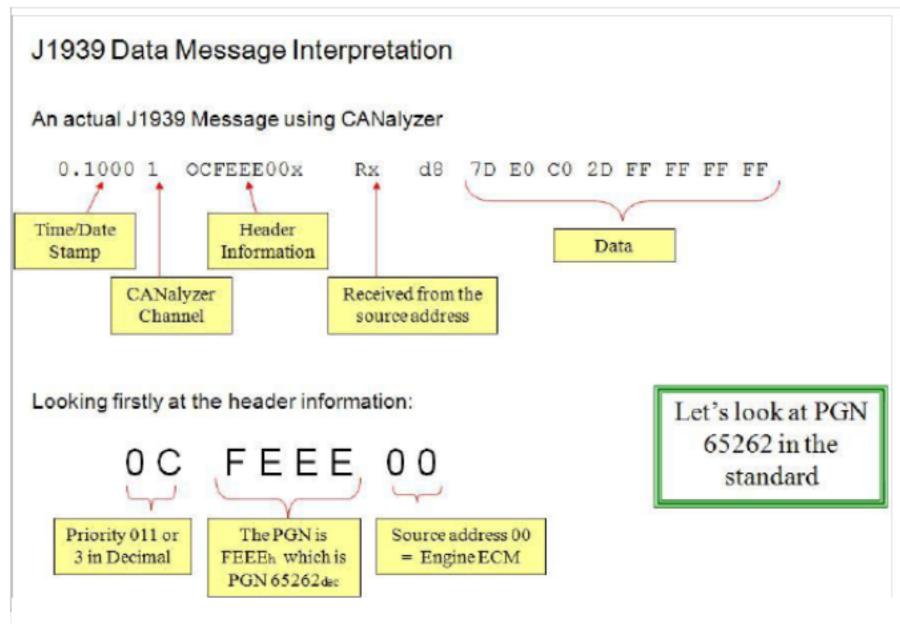
转换步骤:__

十六进制转成十进制

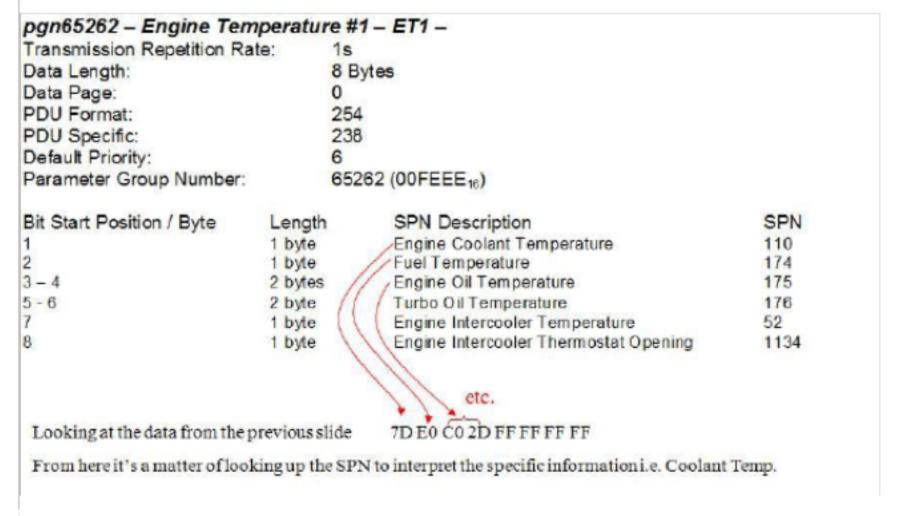
乘以转换系数

加上偏置

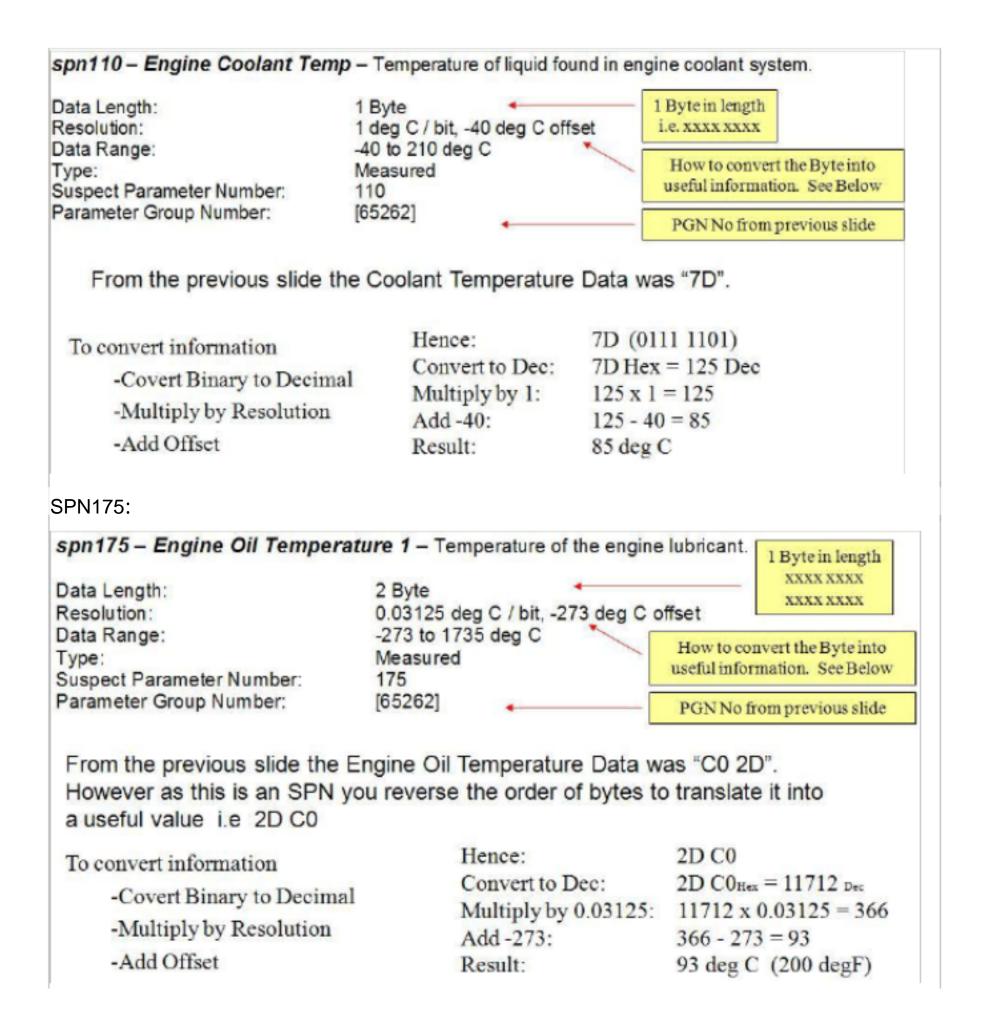
举例:



查询 PGN:



SPN110如下:



SAE J1939 学习笔记 (二)

特殊的 J1939 信息(车辆控制)

>pgn0 - TSC1

>pgn65226 -DM1

>pgn60160 & pgn60471 — TP.BAM

pgn0 - TSC1 扭矩/速度控制

TSC1 允许三种方式控制发动机

- 扭矩控制 (0% -> 100%)
- 速度控制 (低怠速 -> 高怠速)
- 扭矩 /速度限制 (两者之中的低者)

例如: 1、变速箱在换档时会利用此命令控制发动机转速;

- 2、车辆控制器利用此命令控制发动机转速;
- 3、牵引控制器利用此命令控制发动机的扭矩来防止车辆打滑

pgn0 -Torque/Speed Control #1 - TSC1 -

Transmission Repetition Rate: when active; 10 ms to engine, 50ms toretarder

Data Length: 8 bytes

Data Page: 0

PDU Format: 0

PDU Specific: DA

Default Priority: 3

Parameter Group Number: 0 (000000 16)

Bit Start Position /Bytes Length SPNDescription SPN

1.1 2 bits OverrideControl Mode 695

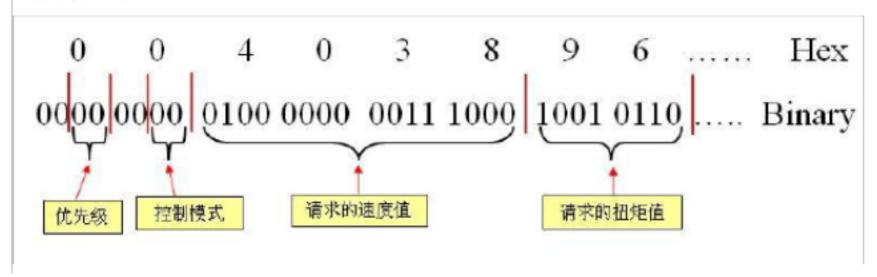
1.3 2 bits RequestedSpeed Control Conditions 696

1.5 2 bits OverrideControl Mode Priority 897

2-3 2 bytes RequestedSpeed/Speed Limit 898

4 1 byte RequestedTorque/Torque Limit 518

数据域举例如下:



相应 SPN 介绍

SPN695 - Override Control Mode

00 -Override disable

01 -Speed Control - Governs to a desiredSpeed

10 -Torque Control -Maintains a desired Torque value

11 -Speed/Torque Limit Control - Controls to the lowest value.

SPN897 - Override Control Mode Priority

00 -Highest Priority

01 –High Priority

10 -Medium Priority

11 -Low Priority

SPN696 - Requested Speed Control Conditions

Basedon these bits (bits 4,3 in byte 1) up to Four (4) different ASGgainsets can be applied DYNAMICALLY.

00 =Gainset 1

01 =Gainset2

10 =Gainset 3

11 =Gainset 4

This can be a significant advantage when the TSC1 is being used in speed control toaccomplish the ap plication 's intended function.

Ex: Improve load pickup during loadedoperations and then switch to differentgainsetfor stability during light loading.

spn898- Requested Speed/Speed Limit

This is the engine speed which the engine is expected to operate at ifthe speed control mode is active or the engine speed which the engine is not expected to exceed if the speed limit mode is active.

Data Length: 2bytes

Resolution: 0.125 rpm/bit , 0 offset

Data Range: 0 to 8,031.875 rpm

Type: Status

Suspect Parameter Number: 898

Parameter Group Number: [0] ->PGN No from previous slide

Asth is is an SPN, don t forget to Byte Swap when converting hence 0100 0000 0011

1000 swapped is 0011 1000 01000000

To convert information

- -CovertBinary to Decimal
- -Multiplyby Resolution
- -AddOffset

Hence: 00111000 0100 0000 = 38 40 h

Convert to Dec: 3840h = 14400 Dec

Multiply by 0.125: 14400x 0.125 = 1800

Add 0: 1800 + 0 = 1800

Result: 1800 rpm

spn518 -Requested Torque/Torque Limit - This is the engine torque at which the engine is expected to operate if the torque control mode is active or the engine torque which the engine is notexpected to exceed if the torque limit mode is active.

Data Length: 1 byte

Resolution: 1 %/bit , -125 % offset

Data Range: -125 to 125 %

Operating Range: 0 to 125% engine torquerequests

Type: Status

Suspect Parameter Number: 518

Parameter Group Number: [0] ->PGN No from previous slide

Hence: $10010110 = 96 \, \text{h}$

Convert to Dec: $96_h = 150 Dec$

Multiply by 1: 150x 1 = 150

Add -125: 150 -125 = 25

Result: 25% TQ

SAE J1939 学习笔记 (三)

J1939 故障代码种类

J1939 由几个不同的诊断信息:

-诊断信息 1-DM1 - 现行故障代码

-诊断信息 2-DM2 - 非现行故障代码

-诊断信息 3-DM3 - 清除非现行故障代码

通常地,用户会用 DM1 信息来读取现行故障码。

DM1 信息是 PGN 65226 or FECAh 。 相关的信息请参考 J1939-73 标准。

PGN 65226

pgn65226 – Active DiagnosticTrouble Codes – DM1

Transmission Repetition Rate: When a fault goes Active/Inactive & 1swhile active.

Data Length: Variable

Data page: 0

PDU Format: 254
PDU Specific: 202

Default Priority: 6

Parameter Group Number: 65226 (00FECA 16)

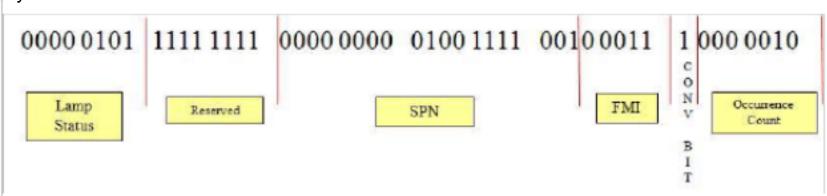
Byte: 1 LampStatus

Byte: 2 Reserved

Bytes: 3 –5 SPN and FMI

Byte: 6 Bit:8 SPNConversion

Byte: 6 Bits:1 –7 Occurrence Count



注意: 1.参考文件中例子字节和我引用的例子字节的 描述序列 均为: 12 34 567 8...(字节)。

2.参考文件中例子字节和我引用的例子字节的 描述位 序列均为: 87654321(位),即第一个数描述为第 8位,依次递减,最小序号为 1。如上例中,字节 6的描述第 8位则为第 1 个数。

注:当实际需要计算的时候, 或者其他应用的时候, 仍然在前的为高位, 并不需要做位调整,只是称呼不同而已。

3.J1939 字节排序为小端模式,即为高字节在后,低字节在前(多字节),所以实际 计算的时候,如在数据域表示为 8AA1,则实际的计算数据应为 A18A。(所有数据(不论 多少个字节)都是最后一个字节为最高字节,这和 16 位或 32 为单片机有出入)(特殊情况例外,如下例的 SPN) Byte1 -Lamp Status 保护灯状态 \$Bits1 -2**Protection Lamp** §Bits3 −4 Amber Warning Lamp 琥珀色警告灯状态 §Bits5 −6 Red Stop Lamp 红色停止灯状态 故障指示灯状态 §Bits7 −8 Malfunction Indicator Lamp Lamp Lamp Warning Amber Lamp are ON. Indicator Lamp Red Stop Amber Protection Malfunction Protection Lamp and the Hence in this case the 01 - lamp **ON**

Bytes 3-5

0000 0000 0100 1111 0010 0011 FMI

00 - lamp OFF

该 19 位的数字是用于识别报告的诊断项目。 SPN 用于多种目的,专用于诊断的有:(1)用于识别可修复的失效最小子系统;(2)用于识别子系统或集成部件可能并无严重故障,但存在运行不正常;(3)识别一个将要告知的专门事件或情况;以及(4)用于报告部件和非标准的故障模式。可疑参数与参数组中相关参数或与诊断项目——对应,但并不是参数组中的参数本身。 可疑参数编号与发送故障诊断信息的控制模块的地址编码无关,然而,有必要通过控制模块的地址编码来确定故障诊断信息是由网络上的哪个控制器来执行诊断的。 初始的 511 个 SPN是预置 SPN,并将使用与在 SAEJ1587 中使用的参数标志符(PID)完全相同的编号。 也就是在报告加速踏板故障时, 该参数标志符在 SAE

J1587 中定义为 PID 91 ,而 SPN 的编号就定义为 SPN 91。所有其他的 SPN 将从 512 开始继续编号 ,且每加一作为一个新的赋值。 生产厂可自定义可疑参数 ,编号自 520192 至 524287, 多达 4096 个。

| 数据长度: | 19 位 | |
|---------|---------------|--|
| 分辨率: | 1 SPN / 位 | |
| 数据范围: | 0~524287 | |
| 类型: | 状态 | |
| 可疑参数编号: | 1214 | |
| 参考: | 5.7.1 和 5.7.2 | |

该 FMI 定义了为 SPN 所识别的子系统中发现的故障类型。注意, 该故障可能不是电子故障, 但相反可能是需要报告给设备技术员甚至操作员的子系统故障或条件, 这些条件包括需要报告的系统事件或状态。

FMI 、SPN 为预留的和发生次数域组合已知的诊断故障代码。如果另外的故障模式是必需的, FMI 将由 CATARC 来赋值。

数据长度: 5位

分辨率: 1FMI / 位

数据范围: 0~31

类型: 状态

可疑参数编号: 1215

- 《商用车控制系统局域网络(CAN总线)通讯协议,

第6部分:应用层 一诊断》

The Suspect Parameter Number (SPN) is converted into decimal depending on the Conversion Bit (6.8).

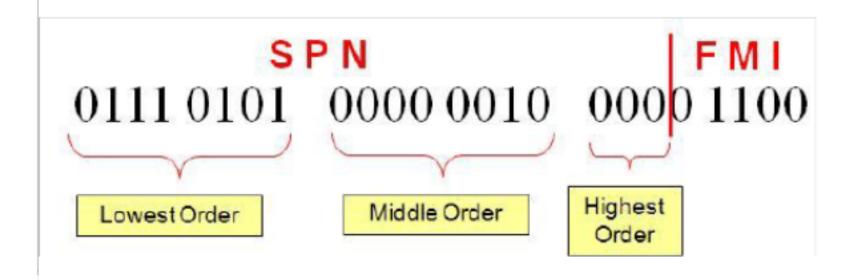
Byte 6, Bit8 : tells us which method is used interpret the SPN .

All Mid-Range and Heavy Duty will have a ?0 ' in this ptiossi hence Conversion Method 0

(J1939 Version 4) 。

All High Horse Power will have a ?1 ' in this position hence Conversion Method 1 (J1939 Version 1) 。

Used by Mid-Range and Heavy Duty (QSB, QSC, QSM, QSX) :



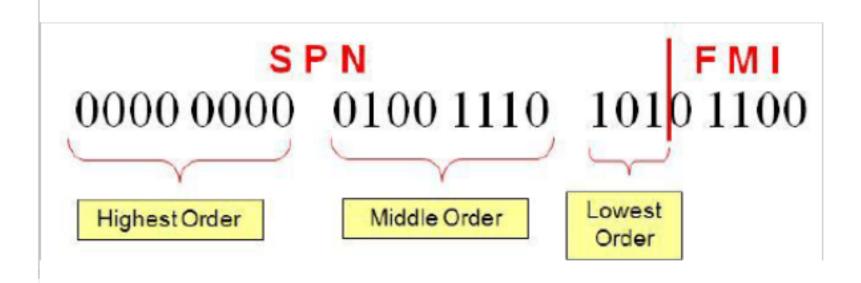
SPN = 000 00000010 0111 0101 = 629

FMI = 0 1100 = 12

SPN 629, FMI 12 = Fault Code 111 — Engine Control Module

-Criticalinternal Failure

Used by High Horse Power (QSK, QST, QSKV) :



SPN = 0000 0000 0100 1110 101 = 629

FMI = 0 1100 = 12

SPN 629, FMI 12 = Fault Code 111 - Engine Control Module

-Criticalinternal Failure

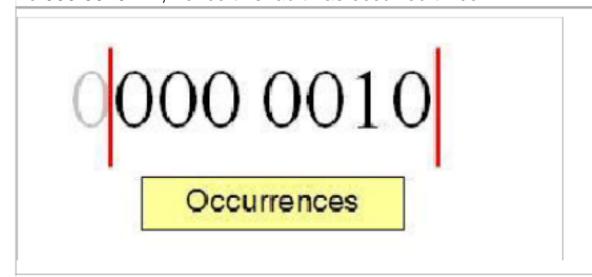
注:实际还存在 6.8 为 1 的时候的版本 2 和版本 3,这里不做介绍,可参考《商用车控制系统局域网络(CAN 总线)通讯协议,第 6 部分:应用层 —诊断》

Byte 6, Bits 1 -7

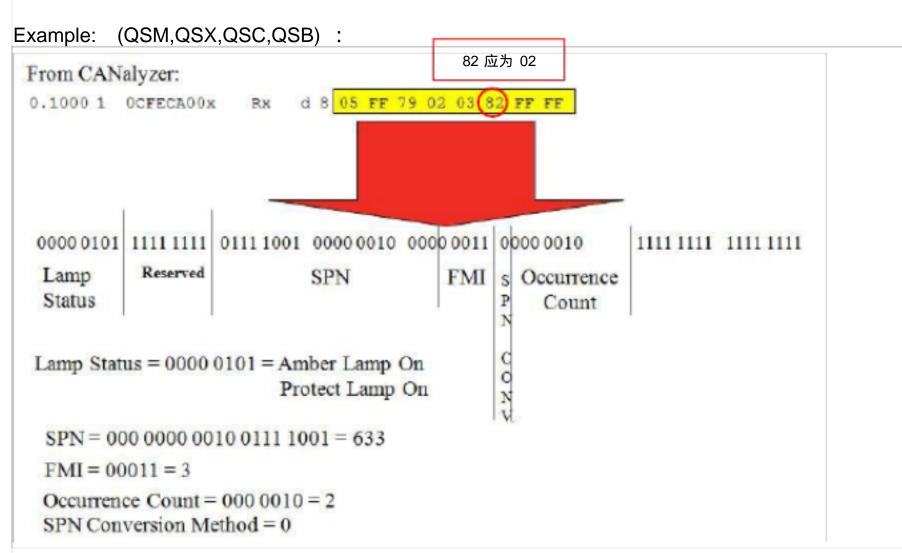
Tellus how many times the fault has occurred.

Youcan directly convert this into decimal.

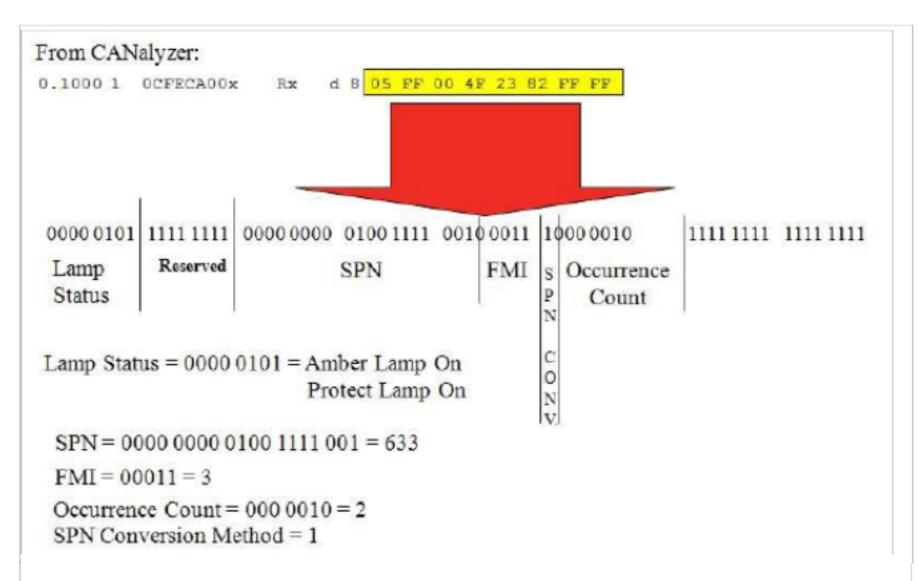
i.e.000 0010 = 2, hence this fault has occurred twice.



举例



Example: (QSKV orHHP):



FMI Code Description

- 0 DataValid but above Normal Operating Range
- 1 DataValid but below Normal Operating Range
- 2 DataErratic, Intermittent or Incorrect
- 3 Voltageabove Normal or Shorted to High Source
- 4 Voltagebelow Normal or Shorted to Low Source
- 5 Currentbelow Normal or Open Circuit
- 6 Currentabove Normal or Grounded Circuit
- 7 MechanicalSystem Not Responding or out of adjustment
- 8 Abnormalfrequency or pulse width or period
- 9 AbnormalUpdate Rate
- 10 AbnormalRate of Change
- 11 RootCause Not Know
- 12 BadIntelligent Device or Component
- 13 Outof Calibration
- 14 SpecialInstructions
- 15 DataValid But Above Normal Operating Range (Least Severe Level)
- 16 DataValid But Above Normal Operating Range (Moderate Sever Level)
- 17 DataValid But Below Normal Operating Range (Least Severe Level)
- 18 DataValid But Below Normal Operating Range (Moderate Severe Level)

SAE J1939 学习笔记 (四)

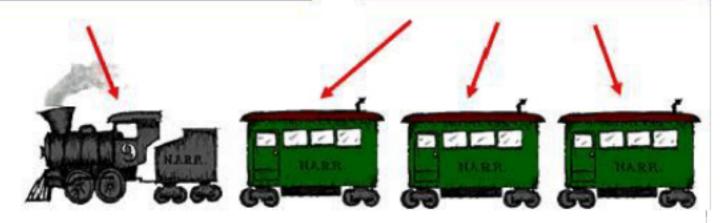
多包通信(网络传输层)

pgn60416 (EC00_h) – Transport Protocol - Connection Management (TP.CM)

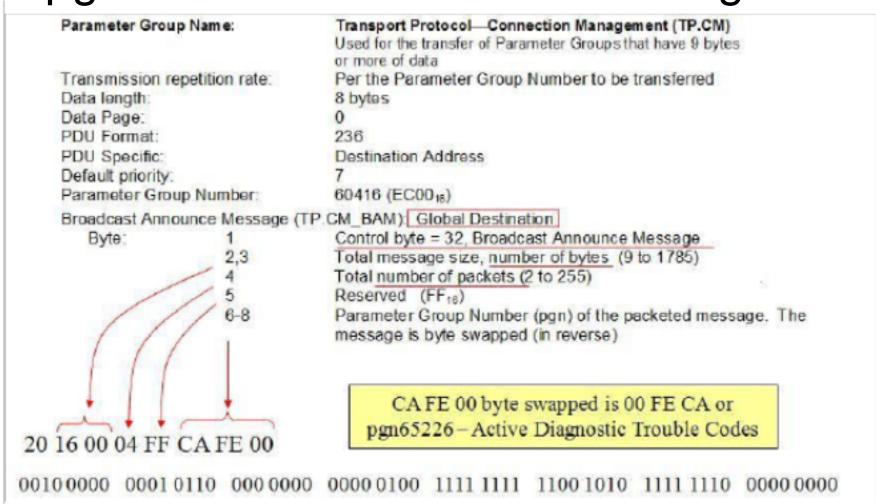
包含将要发送的数据信息

pgn60160 (EB00_h) – Transport Protocol -Data Transfer (TP.DT)

传输 数据包



1.pgn60416 - ConnectionManagement



2.pgn60160 - Data Transfer

Parameter Group Name: Transport Protocol—Data Transfer (TP.DT) Per the Parameter Group Number to be transferred Transmission repetition rate: Data length: 8 bytes Data Page: 0 PDU Format: 235 PDU specified field: Destination address Default priority: Parameter Group Number: 60160 (EB00₁₆) Data ranges for parameters used by this Group Function: Sequence Number 1 to 255 (1 byte) Byte: 1 2-8 Packetized Data (7 bytes). Note the last packet of a multipacket Parameter Group may require less than 8 data bytes. The extra bytes should be filled with FF16 Place holders 01 15 FF 00 4F 23 82 FF 0000 0001 0001 0101 1111 1111 0000 0000 0100 1111 0010 0011 1000 0010 1111 1111 Data

3. 举例

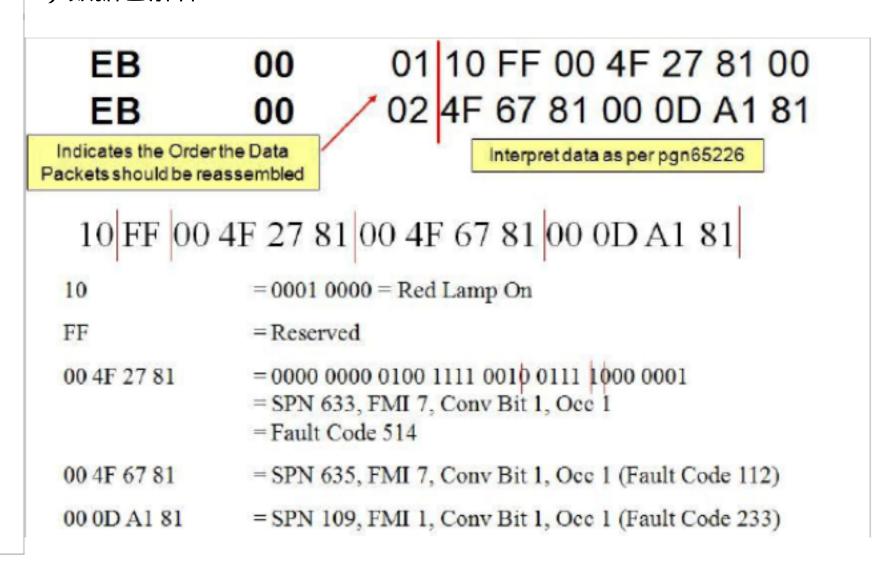
| TIMESTAMP | FRAME | PRI | DP | PDUF | PDUS | SA | DATA |
|-----------|-------|-----|----|------|------|----|-------------------------|
| 2B5F28 | 9 | 6 | 0 | FE | F2 | 00 | 36 OC FF FF FF FF FF |
| 2B5F32 | 9 | 3 | 0 | F0 | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5F33 | 9 | 6 | 0 | EC | FF | 00 | 20 0E 00 02 FF CA FE 00 |
| 2B5F3C | 9 | 3 | 0 | F0 | 03 | 00 | FD 00 00 FF FF FF FF |
| 2B5F45 | 9 | 6 | 0 | FE | F6 | F1 | FF FF FF FF E2 44 FF |
| 2B5F46 | 9 | 3 | 0 | F0 | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5F50 | 9 | 6 | 0 | FE | DF | 00 | 7D E0 2E 7D FF FF FF FF |
| 2B5F5A | 9 | 3 | 0 | F0 | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5F64 | 9 | 6 | 0 | FE | F0 | 00 | FF FF FF 00 00 FF FF FF |
| 2B5F68 | 9 | 6 | 0 | EB | FF | 00 | 01 10 FF 00 4F 27 81 00 |
| 2B5F6A | 9 | 6 | 0 | FE | AO | F1 | 50 45 28 45 88 44 D8 44 |
| 2B5F6E | 9 | 3 | 0 | F0 | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5F6F | 9 | 3 | 0 | F0 | 03 | 00 | FD 00 00 FF FF FF FF |
| 2B5F82 | 9 | 3 | 0 | FO | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5F8C | 9 | 6 | 0 | FE | F2 | 00 | 39 OC FF FF FF FF FF |
| 2B5F97 | 9 | 3 | 0 | FO | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5FA0 | 9 | 3 | 0 | F0 | 03 | 00 | FD 00 00 FF FF FF FF |
| 2B5FA4 | 9 | 6 | 0 | EB | FF | 00 | 02 4F 67 81 00 0D A1 81 |
| 2B5FAA | 9 | 3 | 0 | FO | 04 | 00 | F9 7D 7D 79 30 FF FF FF |
| 2B5FB4 | 9 | 6 | 0 | FE | EF | 00 | FF FF 00 71 FF FF 0A FF |

Note:The Data Packets may not follow immediately after the Broadcast message

1)管理包解释

| EC | 00 20 0E 00 02 FF CA FE 00 |
|---------|--|
| 20 | = 32 (dec) indicates that it is a BAM message |
| 0E 00 | = 00 0E when it is byte swapped = 14 _(dec) bytes of data transmitted |
| 02 | = 2 (dec) packets of data to follow |
| CAFE 00 | = 00 FE CA when it is byte swapped = pgn65226 – Active Trouble Codes |

2)数据包解释



请求 PGN

Request PGN

18EA0000x Tx d8 E5FE 00 FF FF FF FF

PGN in HEX byte swapped i.e. Engine Source Address PGN 65253 equals FEE5 hex ... hence swapped is E5 FE

SPN 247 (R) Engine Total Hours of Operation

Accumulated time of operation of engine.

Data Length: 4 bytes

Resolution: 0.05 hr/bit, 0 offset

Data Range: 0 to 210,554,060.75 hr Operational Range: same as data range

Type: Measured Supporting information: PGN 65253

对于特定目标地址的请求,目标地址必须做出响应。如果目标地址不支持请求的 PGN,也必须发出一个 NACK的响应以表明它不支持该PGN 有些 PGN是多包的,因此一个单帧请求的响应可能有多个 CAN数据帧。如果是全局请求,当一个节点不支持某个 PGN时,不能发出 NACK响应。

表 1 SAE J1939 协议的构成 Table 1 The structure of SAE J1939

| 文件名称 | 文件内容 |
|-----------|------------------------|
| J 1939 | 概括地描述了 J1939 网络、OSI 分层 |
| 12 | 结构、下级文档的结构 |
| J 1939-01 | 卡车及客车控制及信息网络 |
| J 1939-02 | 农业设备控制及通信网络 |
| J 1939-11 | 物理层,采用 250 kb/s 的屏蔽双绞线 |
| J 1939-12 | 物理层,采用 250 kb/s 的四芯绞线 |
| J 1939-13 | 物理层,故障诊断接口 |
| J 1939-21 | 数据链路层,帧定义及格式 |
| J 1939-31 | 网络层,网络结构及各部件功能 |
| J 1939-71 | 车辆应用层,应用消息及参数群定义 |
| J 1939-72 | 虚拟终端应用层 |
| J 1939-73 | 诊断应用层,诊断消息定义 |
| J 1939-81 | 网络管理协议,分配和管理地址 |

附: