Komplexní Specifikace Aplikace Ranger v2.0

Datum revize: 5. července 2025

Tento dokument poskytuje finální, ucelený pohled na aplikaci **Ranger**, specializovaný softwarový nástroj pro plánování, řízení, dokumentaci a optimalizaci montáže poloautomatizovaných skladových systémů s vysokou hustotou typu **Stow Atlas Pallet Shuttle**.

Část 1: Projektový Záměr a Manažerské Shrnutí

1.1. Vize a Cíl Projektu

- Vize: Stát se průmyslovým standardem pro digitální řízení montáže a uvádění do provozu (commissioning) paletových shuttle systémů. Minimalizovat chyby, zkrátit dobu realizace a zvýšit profitabilitu a bezpečnost projektů díky inteligentní automatizaci a přesné datové analytice.
- Cíl: Vytvořit platformu "Ranger", která integruje všechny fáze projektu montáže systému Stow Atlas (1D i 2D) od automatické analýzy projektové dokumentace, přes detailní plánování a řízení montážních úkolů, až po pokročilou analytiku, reporting a podporu údržby.

1.2. Obchodní Přínos a Inovace

Aplikace Ranger přináší zásadní konkurenční výhodu tím, že se zaměřuje na specifické problémy montáže shuttle systémů:

- **Snížení Chybovosti:** Al analyzuje výkresy a kusovníky, čímž eliminuje chyby z manuálního přepisu a zajišťuje kompletnost materiálu před zahájením montáže.
- **Zvýšení Efektivity:** Optimalizuje sled úkolů od montáže rámů, přes precizní instalaci kolejnic, až po zprovoznění samotných shuttle vozíků.
- Zvýšení Bezpečnosti a Snížení Nákladů na Údržbu: Tím, že systém Atlas eliminuje vjezd VZV do regálových uliček, dramaticky klesá riziko poškození regálů. Aplikace Ranger toto sleduje a dokumentuje, čímž poskytuje auditní stopu prokazující vyšší bezpečnost a nižší budoucí náklady na údržbu.

Klíčové Inovace:

- Al Rozpoznávání Komponent: Aplikace přesně identifikuje nejen regály, ale i specifické komponenty systému Atlas, jako jsou kolejnice, konzole, koncové dorazy, 48V lithium-iontové baterie a BLDC motory shuttle vozíků.
- Digitální Dvojče Montáže: Vytváří virtuální model montovaného systému, který se v reálném čase aktualizuje na základě postupu prací v terénu.
- Prediktivní Údržba: Na základě dat z montáže a provozu (budoucí funkce) dokáže predikovat potřebu servisu jednotlivých shuttle vozíků.

Část 2: Funkční Specifikace

2.1. Modul 1: Al Analýza Projektové Dokumentace

• Vstupní data: Uživatel nahrává kompletní projektovou dokumentaci (PDF, DWG, XLSX)

- stavební výkresy, layout skladu, kusovníky (BOM), technické specifikace Stow Atlas.
- **Automatická extrakce a rozpad komponent:** Umělá inteligence provede hloubkovou analýzu a vytvoří digitální kusovník, který přesně identifikuje:
 - Infrastruktura Regálu: Rámy (stojiny, diagonály, horizontály, patky), nosné konzole pro kolejnice, samotné pojezdové kolejnice, zavětrování a bezpečnostní prvky (kovové koncové dorazy).
 - Komponenty Shuttle Vozíku (Atlas Shuttle): Identifikuje typ a počet shuttle
 jednotek a jejich klíčové části pro budoucí servisní záznamy (např. 48V Li-ion
 baterie, BLDC pojezdové a zdvihací motory, sada senzorů, RF/Wi-Fi
 komunikační modul).
 - Systémové Parametry: Rozpozná klíčové parametry projektu, jako je typ systému
 (Atlas 1D vs. 2D), plánovaný režim provozu (LIFO/FIFO), nosnost a rozměry palet.

2.2. Modul 2: Plánování a Řízení Montáže

- Generování Fází a Úkolů: Na základě analýzy aplikace automaticky vygeneruje logický sled montážních fází a detailních úkolů:
 - 1. **Přípravná Fáze:** Kontrola rovinnosti podlahy, přesné vytyčení layoutu pomocí křídových čar.
 - 2. Montáž Rámů: Sestavení a ukotvení základní nosné konstrukce.
 - 3. **Instalace Kolejnic:** Kritická fáze zahrnující montáž konzolí a precizní usazení a vyrovnání pojezdových kolejnic pro shuttle.
 - 4. Instalace Bezpečnostních Prvků: Montáž koncových dorazů, ochranných bariér.
 - 5. Uvedení do Provoz (Commissioning):
 - Zavedení a testování jednotlivých shuttle vozíků v kanálech.
 - Konfigurace dálkových ovladačů.
 - Ověření funkčnosti senzorů a zvedacích mechanismů.
 - Zátěžové testv.
- Přiřazování a Sledování: Projektový manažer přiřazuje úkoly týmům. Technici v terénu přes mobilní aplikaci potvrzují dokončení, nahrávají fotodokumentaci a hlásí případné problémy.

2.3. Modul 3: Sledování, Dashboardy a Reporting

- Interaktivní Dashboard: Zobrazuje v reálném čase:
 - KPI: % dokončení celého projektu, % dokončení jednotlivých fází (např. "Instalace kolejnic: 75%"), porovnání plánu a skutečnosti, spotřeba materiálu.
 - Vizuální Layout: Barevně odlišený půdorys skladu zobrazující status jednotlivých kanálů (např. zelená = hotovo a otestováno, oranžová = v montáži, červená = problém).
- Fotodokumentace a Digitální Předávací Protokol: Všechny fotky jsou automaticky tříděny k příslušným úkolům a komponentám. Na konci projektu aplikace vygeneruje kompletní digitální předávací protokol včetně vizuální dokumentace všech kroků.

2.4. Modul 4: Pokročilé Funkce

• Computer Vision pro Kontrolu Kvality: Al analyzuje fotky z montáže a dokáže automaticky detekovat např. chybějící pojistky u nosníků, nesprávné utažení kotev nebo

- špatné vyrovnání kolejnicových spojů.
- AR Vizualizace: Technik může pomocí mobilu nebo tabletu v rozšířené realitě zobrazit
 přesnou pozici konzolí a kolejnic před jejich montáží nebo vizualizovat dráhu pohybu
 shuttle vozíku v kanálu.
- Modul Správy a Údržby Shuttle Vozíků: Aplikace zakládá digitální kartu pro každý shuttle vozík. Eviduje jeho sériové číslo, datum uvedení do provozu a v budoucnu může sledovat i provozní data (počet cyklů, motohodiny, stav baterie) pro plánování preventivní údržby.

Část 3: Cílový Systém a Technologický Kontext

Aplikace Ranger je primárně navržena pro řízení montáže systému **Stow Atlas Pallet Shuttle**. Tento systém se vyznačuje následujícími klíčovými vlastnostmi, které aplikace plně reflektuje:

- Poloautomatizovaný Princip: Vysokozdvižný vozík (VZV) operuje pouze na čele regálu, kde umisťuje shuttle vozík a palety. Samotný pohyb v hloubce kanálu zajišťuje autonomní shuttle.
- Verze Systému:
 - Atlas 1D: Shuttle operuje pouze v jednom kanálu a pro přesun do jiného kanálu musí být přemístěn pomocí VZV.
 - Atlas 2D: Pokročilejší verze, kde se shuttle dokáže autonomně pohybovat i po hlavních příčných kanálech a sám tak měnit pracovní uličky. Aplikace musí umět rozlišit a naplánovat montáž obou verzí.
- Klíčové Technické Komponenty:
 - **Pohon:** Bezúdržbové, bezkartáčové DC motory (BLDC) s rekuperačním brzděním.
 - Napájení: Moderní 48V lithium-iontové baterie s dlouhou výdrží a rychlým nabíjením.
 - Zdvihací Mechanismus: Elektromechanický systém bez hydrauliky, což eliminuje riziko úniku oleje a je ideální pro čisté provozy a mrazírny.
- Flexibilita Skladu: Systém podporuje režimy LIFO i FIFO, což aplikace zohledňuje při plánování layoutu a provozních strategií.

Tato aktualizovaná a zpřesněná specifikace by měla sloužit jako pevný základ pro další vývoj. Jasně definuje cílový trh, klíčové funkce a technologickou hloubku, kterou aplikace Ranger nabídne.