



Санкт-Петербургский Государственный
Политехнический Университет

Факультет Технической Кибернетики

Кафедра Компьютерные Системы и
Программные Технологии

О Т Ч Ё Т

о лабораторной работе №6

«Настройка алгоритмов диагностирования»

Вариант №12

Выполнили: гр. 5081/10 Туркин Е.А

Преподаватель: Сабонис С.С.

Санкт-Петербург
2011 г.

Система диагностирования: система с использованием фильтра Калмана, процесс авторегрессии 2 порядка (лабораторная работа №4).

Алгоритмы: Интервальный, АНОМ.

Вероятность ложного обнаружения: 0.01, 0.02.

1. АНАЛИТИЧЕСКИЙ РАСЧЁТ

Алгоритм, основанный на интервальном подходе

Толерантный интервал – это интервал, который с заданной вероятностью γ покрывает δ случайных величин из всей выборки, $0 < \gamma < 1$, $0 < \delta < 1$. Т.е. часть измерений (выборки) δ лежат в этом интервале с вероятностью γ .

Доверительный интервал – это интервал, который с заданной вероятностью q покрывает величину, $0 < q < 1$. Задавая доверительную вероятность q , строим доверительный интервал $[u_1, u_2]$ для сигнала $z(n) \in N(\mu_1, \beta_1)$ с помощью квантилей распределения Стьюдента $t_{\frac{1+q}{2}}(n-1)$:

$$u_1(n) = m_n - t_{\frac{1+q}{2}}(n-1) \frac{S_n}{\sqrt{n}},$$

$$u_2(n) = m_n + t_{\frac{1+q}{2}}(n-1) \frac{S_n}{\sqrt{n}}, \text{ где } m_n = \frac{1}{n} \sum_1^n z(i),$$

$$S_n^2 = \frac{1}{n-1} \sum_1^n (z(i) - m_n)^2, \quad n > 1.$$

Для нахождения m_n и S_n^2 можно использовать «принцип движущегося окна»:

$$m_n = \frac{1}{M} \sum_{n-M+1}^n z(i)$$

$$S_n^2 = \frac{1}{M-1} \sum_{n-M+1}^n (z(i) - m_n)^2$$

Задавая γ и δ , находим толерантный множитель K :

$$K_n = Z_\infty \left(1 + \frac{Z_\gamma}{\sqrt{2n}} + \frac{5Z_\gamma^2 + 10}{12n} \right),$$

где Z_∞, Z_γ – абсциссы нормированной функции Лапласа $\Phi_0(Z)$:

$$\delta = 2\Phi_0(Z_\infty), \quad \Phi_0(Z_\gamma) = \gamma - 0.5,$$

$$\Phi_0(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^x e^{-\frac{1}{2}z^2} dz = \frac{1}{2} \operatorname{erf} \left(\frac{x}{\sqrt{2}} \right).$$

Строим толерантный интервал $[l_1, l_2]$:

$$l_1(n) = m_n - K_n S_n,$$

$$l_2(n) = m_n + K_n S_n.$$

Решение принимается, исходя из анализа полученных интервалов:

$$u_2 \geq l_1, l_2 \geq u_1 \Rightarrow \text{дефекта нет,}$$

$$u_2 < l_1 \text{ или } l_2 < u_1 \Rightarrow \text{есть дефект.}$$

Алгоритм, основанный на проверке нормализованной обновляющей матрицы

В алгоритме, основанном на проверке нормализованной обновляющей матрицы (АНОМ), на каждом шаге формируется нормализованная обновляющая матрица A_n , составленная, из векторов z , соответствующим R разным моментам времени:

$$A_n = [z_{n-R+1} \quad \dots \quad z_n],$$

где $R \geq 2$ – глубина памяти обновляющей матрицы,

Решающая функция рассчитывается следующим образом:

$$G(n) = \frac{1}{M} \sum_{n-M+1}^n \sqrt{\max \lambda \{A_n^T A_n\}},$$

где $\lambda \{A\}$ – собственные числа матрицы A .

Порог срабатывания алгоритма:

$$h = \sqrt{\max(m, R)},$$

где m – размерность вектора $z(n)$.

Решение о наличии или отсутствии дефекта в каждый момент времени принимается на основе результатов сравнения:

$$h < G < 2h \Rightarrow \text{дефекта нет,}$$

$$G \geq 2h, G \leq h \Rightarrow \text{есть дефект.}$$

2. ИМИТАЦИОННОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ (ИНТЕРВАЛЬНЫЙ АЛГОРИТМ).

2.1 Составить план экспериментов, выбрать объем выборки и количество экспериментов, исходя из требуемого уровня доверительной вероятности для показателей качества обнаружения.

Объём выборки $n = 1000$; Количество экспериментов 10; Размер окна $M = 100$

2.2 Построить графики зависимостей вероятности ложного обнаружения от каждого параметра алгоритма

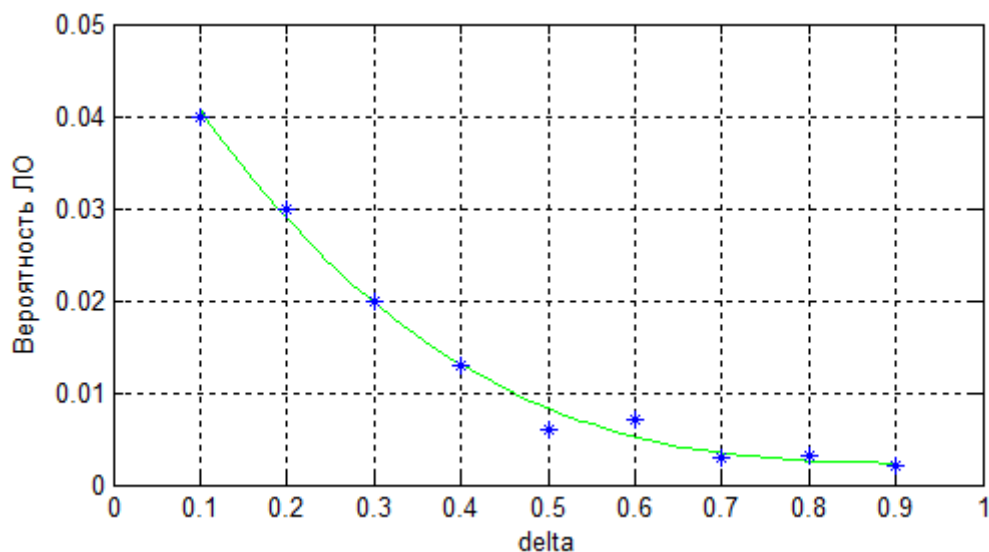


Рис. Зависимость вероятности ложного обнаружения от параметра δ ($\gamma = 0.4$, $M = 100$)

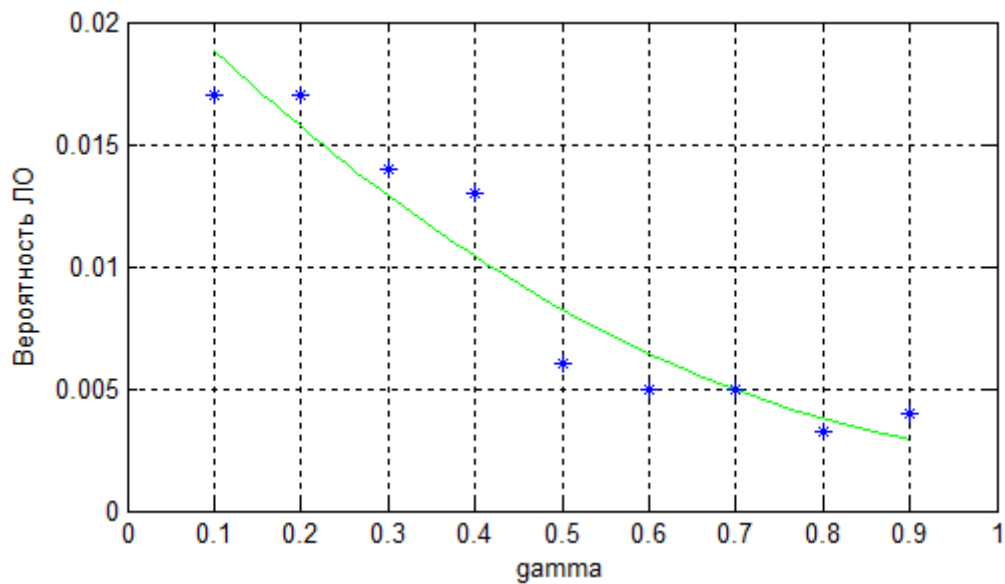


Рис. Зависимость вероятности ложного обнаружения от параметра γ ($\delta = 0.5$, $M = 100$)

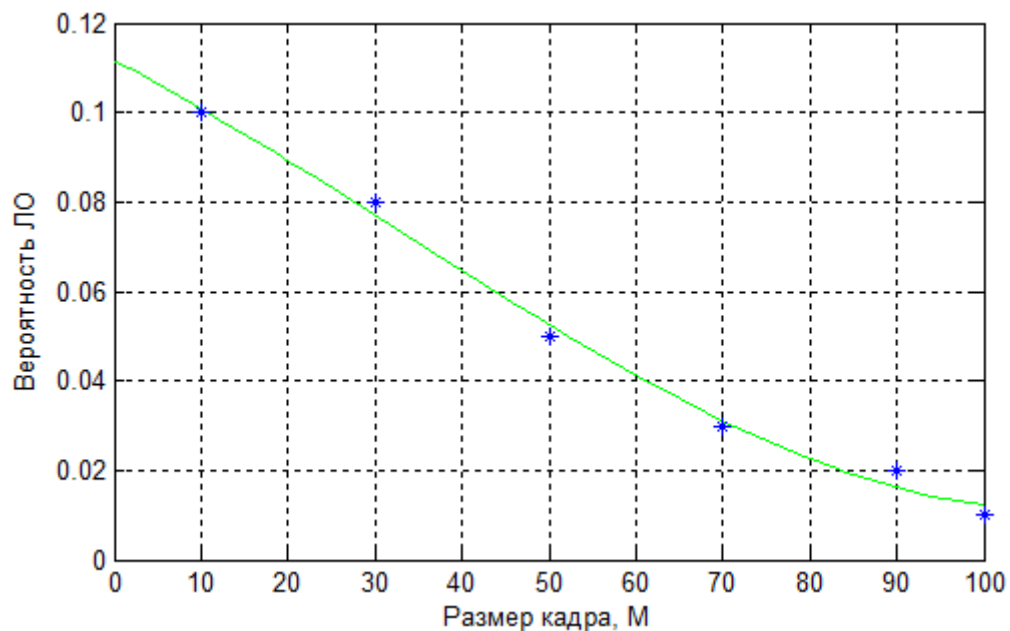


Рис. Зависимость ложного обнаружения от размера окна M ($\gamma = 0.4$, $\delta = 0.5$)

2.3 Выбрать наборы параметров, соответствующие заданным уровням вероятности ложного обнаружения.

$P_{\text{ло}} = 0.01 \Rightarrow \gamma = 0.4, \delta = 0.5, M = 100$.

Красным – толерантный интервал

Синим – доверительный интервал

Черным – решение о дефекте

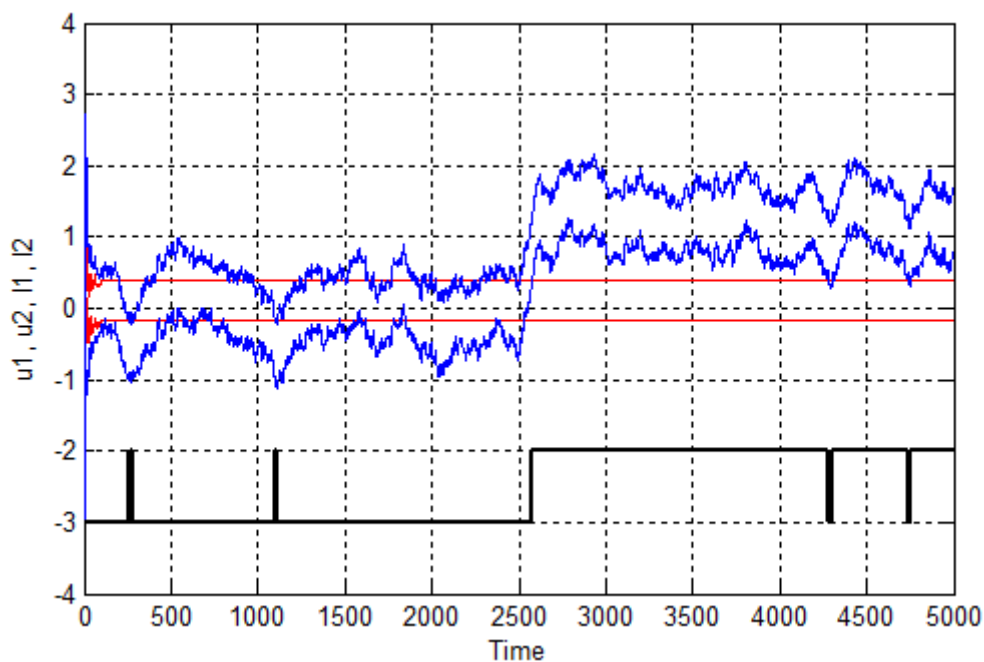


Рис. Пример работы алгоритма

3. ИМИТАЦИОННОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ (АНОМ).

3.1 Составить план экспериментов, выбрать объем выборки и количество экспериментов, исходя из требуемого уровня доверительной вероятности для показателей качества обнаружения.

Объём выборки $n = 1000$; Количество экспериментов 10

3.2 Построить графики зависимостей вероятности ложного обнаружения от каждого параметра алгоритма

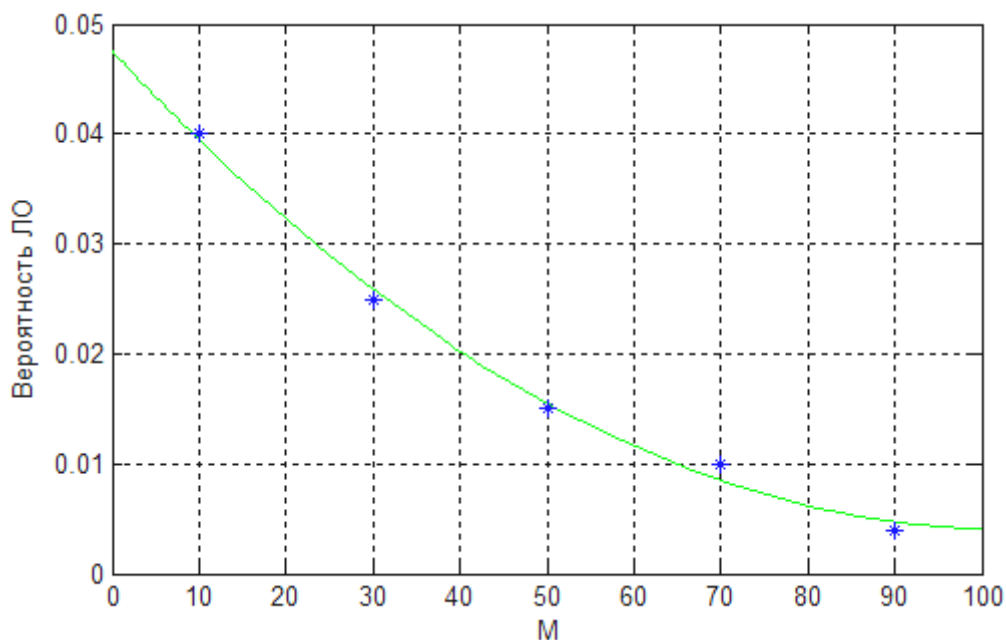


Рис. Зависимость ложного обнаружения от глубины памяти алгоритма M ($R = 40$)

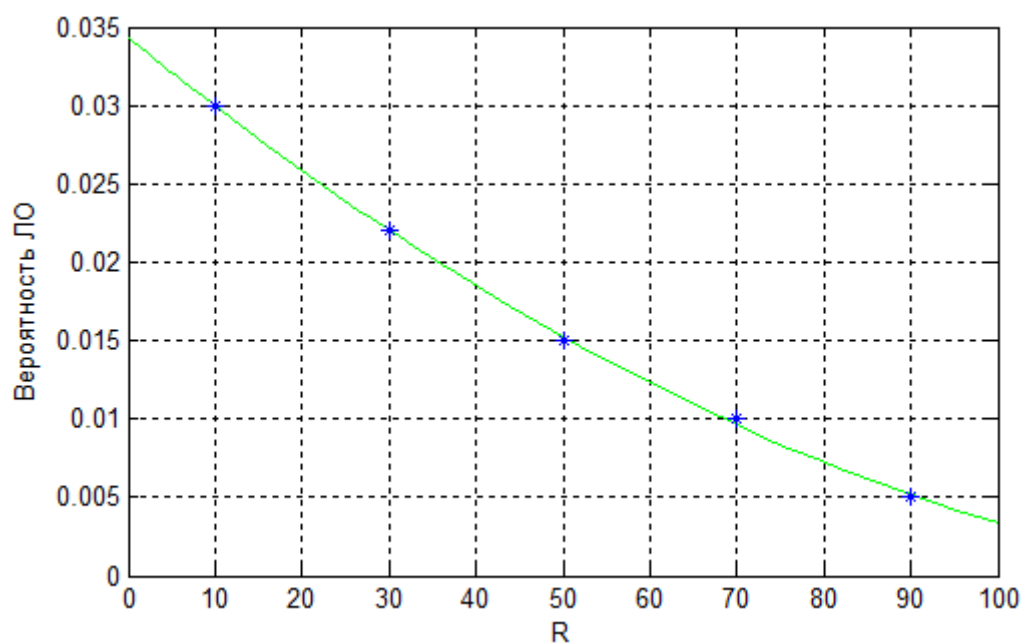


Рис. Зависимость ложного обнаружения от глубины памяти обновляющей матрицы М (R=40)

3.3 Выбрать наборы параметров, соответствующие заданным уровням вероятности ложного обнаружения.

$P_{\text{ло}} = 0.02 \Rightarrow M = 40, R = 40.$

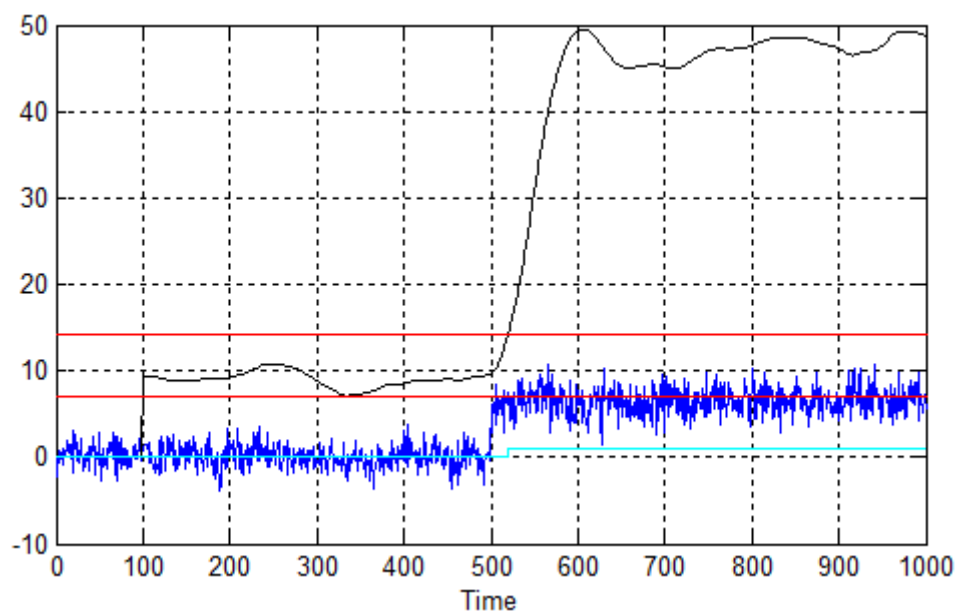


Рис. Пример работы алгоритма

Синий – нормализованная обновляющая последовательность

Красный – пороговые значения

Чёрный – решающая функция

Голубой – решение о дефекте.

4. ВЫВОДЫ

В лабораторной работе было рассмотрено два алгоритма диагностирования: алгоритм, основанный на принципе интервальных оценок и алгоритм, основанный на проверке нормализованной обновляющей матриц.

На практике алгоритм АНОМ оказался более устойчивым к изменению настроек, этот вывод можно сделать, основываясь на графиках (диапазон изменения вероятности ЛО для интервального алгоритма 0.1-0.001, для АНОМ 0.04 – 0.005)