•四川大学计算机学院学院

实验报告

学号: <u>2022141460176</u> 姓名: <u>杨一舟</u> 专业: <u>计算机科学与技术</u> 第 <u>14</u> 周

课程名称	操作系统课程设计	实验课时	2
实验项目	虚拟字符设备驱动	实验时间	2024. 6. 3
实验目的	理解字符设备驱动的开发步骤,这包括编写驱动模块代码、通过编译工具链进行编译、将编译后的模块加载到 Linux 内核中、对模块进行功能测试,以及在测试完成后安全地卸载该模块。		
实验环境	VS code的 ssh 远程连接插件 云服务器 Connect.westc.gpuhub.com		
实验内容	实验设计 1. 编写驱动程序 (globalvar.c): 2. 编写测试程序 (read.c 和 write.c): 3. 编写 Makefile: 4. 编译驱动程序: 5. 加载驱动程序: 6. 检查设备文件: 7. 测试读写功能: 8. 卸载驱动程序: 实验步骤 1、编写驱动与测试程序 (在 VS code 中展示) vexp9 C globalvar.c M Makefile C read.c C write.c		

```
Makefile
ifneq ($(KERNELRELEASE),)
   obj-m := globalvar.o#obj-m 指编译成外部模块
else
   KERNELDIR := /lib/modules/$(shell uname -r)/build
   #定义一个变量,指向内核目录
   PWD := $(shell pwd)
modules:
   $(MAKE) -C $(KERNELDIR) M=$(PWD) modules
endif
clean:
   $(MAKE) -C $(KERNELDIR) M=$(PWD) clean
Read. c
#include<sys/types.h>
#include<unistd.h>
#include<sys/stat.h>
#include<stdio.h>
#include<fcntl.h>
#include<string.h>
int main()
   int fd,i;
   char msg[101];
   fd= open("/dev/chardev0",0_RDWR,S_IRUSR|S_IWUSR);
   if(fd!=-1)
   {
       while(1)
           for(i=0;i<101;i++)
              msg[i]='\0';
           read(fd,msg,100);
           printf("%s\n",msg);
           if(strcmp(msg,"quit")==0)
              close(fd);
              break;
           }
```

```
}
   }
   else
   {
       printf("device open failure,%d\n",fd);
   }
   return 0;
}
Write.c
#include<sys/types.h>
#include<unistd.h>
#include<sys/stat.h>
#include<stdio.h>
#include<fcntl.h>
#include<string.h>
int main()
   int fd;
   char msg[100];
   fd= open("/dev/chardev0",0_RDWR,S_IRUSR|S_IWUSR);
   if(fd!=-1)
   {
       while(1)
       {
           printf("Please input the globar:\n");
           scanf("%s",msg);
           write(fd,msg,strlen(msg));
           if(strcmp(msg,"quit")==0)
               close(fd);
               break;
       }
   }
   else
       printf("device open failure\n");
   }
   return 0;
```

```
Globalvar.c
#include <linux/module.h>
#include <linux/init.h>
#include <linux/fs.h>
#include <linux/uaccess.h>
#include <linux/wait.h>
#include <linux/semaphore.h>
#include <linux/sched.h>
#include <linux/cdev.h>
#include <linux/types.h>
#include <linux/kdev_t.h>
#include <linux/device.h>
#define MAXNUM 100
#define MAJOR_NUM 456 //主设备号 ,没有被使用
struct dev{
   struct cdev devm; //字符设备
   struct semaphore sem;
   wait_queue_head_t outq;//等待队列,实现阻塞操作
   int flag; //阻塞唤醒标志
   char buffer[MAXNUM+1]; //字符缓冲区
   char *rd, *wr, *end; //读,写,尾指针
}globalvar;
static struct class *my_class;
int major=MAJOR_NUM;
static ssize_t globalvar_read(struct file *,char *,size_t ,loff_t *);
static ssize_t globalvar_write(struct file *,const char *,size_t ,loff_t *);
static int globalvar_open(struct inode *inode,struct file *filp);
static int globalvar_release(struct inode *inode,struct file *filp);
结构体 file_operations 在头文件 linux/fs.h 中定义,用来存储驱动内核模块提供的对设备进行各种操作的
函数的指针。
struct file_operations globalvar_fops =
   //用来从设备中获取数据
   .read=globalvar_read,
```

```
//发送数据给设备
   .write=globalvar_write,
    .open=globalvar_open,
   //当最后一个打开设备的用户进程执行 close ()系统调用时,内核将调用驱动程序的 release ()函数:
release 函数的主要任务是清理未结束的输入/输出操作、释放资源、用户自定义排他标志的复位等。
   .release=globalvar_release,
};
//内核模块的初始化
static int globalvar_init(void)
   int result = 0;
   int err = 0;
   dev_t dev = MKDEV(major, 0);//
   if(major)
   {
      //静态申请设备编号
      result = register_chrdev_region(dev, 1, "charmem");
   }
   else
   {
      //动态分配设备号
      result = alloc_chrdev_region(&dev, 0, 1, "charmem");
      major = MAJOR(dev);
   }
   if(result < 0)</pre>
      return result;
     //注册字符设备驱动,设备号和 file_operations 结构体进行绑定
   cdev_init(&globalvar.devm, &globalvar_fops);
   globalvar.devm.owner = THIS_MODULE;
   err = cdev_add(&globalvar.devm, dev, 1);
   if(err)
      printk(KERN_INFO "Error %d adding char_mem device", err);
   else
   {
      printk("globalvar register success\n");
```

```
sema_init(&globalvar.sem,1); //初始化信号量
       init_waitqueue_head(&globalvar.outq); //初始化等待队列
       globalvar.rd = globalvar.buffer; //读指针
       globalvar.wr = globalvar.buffer; //写指针
       globalvar.end = globalvar.buffer + MAXNUM;//缓冲区尾指针
       globalvar.flag = 0; // 阻塞唤醒标志置 0
   }
   定义在/include/linux/device.h
   创建 class 并将 class 注册到内核中,返回值为 class 结构指针
   在驱动初始化的代码里调用 class_create 为该设备创建一个 class,再为每个设备调用 device_create
创建对应的设备。
   省去了利用 mknod 命令手动创建设备节点
   my_class = class_create(THIS_MODULE, "chardev0");
   device_create(my_class, NULL, dev, NULL, "chardev0");
   return 0;
static int globalvar_open(struct inode *inode,struct file *filp)
   try_module_get(THIS_MODULE);//模块计数加一
   printk("This chrdev is in open\n");
   return(0);
}
static int globalvar_release(struct inode *inode,struct file *filp)
   module_put(THIS_MODULE); //模块计数减一
   printk("This chrdev is in release\n");
   return(0);
static void globalvar_exit(void)
   device_destroy(my_class, MKDEV(major, 0));
   class_destroy(my_class);
   cdev_del(&globalvar.devm);
   unregister_chrdev_region(MKDEV(major, 0), 1);//注销设备
}
```

```
static ssize_t globalvar_read(struct file *filp,char *buf,size_t len,loff_t *off)
   if(wait_event_interruptible(globalvar.outq,globalvar.flag!=0)) //不可读时 阻塞读进程
      return -ERESTARTSYS;
   }
   if(down_interruptible(&globalvar.sem)) //P 操作
      return -ERESTARTSYS;
   globalvar.flag = 0;
   printk("into the read function\n");
   printk("the rd is %c\n",*globalvar.rd); //读指针
   if(globalvar.rd < globalvar.wr)</pre>
      len = min(len,(size_t)(globalvar.wr - globalvar.rd)); //更新读写长度
   else
      len = min(len,(size_t)(globalvar.end - globalvar.rd));
   printk("the len is %d\n",len);
   /*
   read 和 write 代码要做的工作,就是在用户地址空间和内核地址空间之间进行整段数据的拷贝。
   if(copy_to_user(buf,globalvar.rd,len))
      printk(KERN ALERT"copy failed\n");
      up 递增信号量的值,并唤醒所有正在等待信号量转为可用状态的进程。
      up(&globalvar.sem);
      return -EFAULT;
   printk("the read buffer is %s\n",globalvar.buffer);
   globalvar.rd = globalvar.rd + len;
   if(globalvar.rd == globalvar.end)
       globalvar.rd = globalvar.buffer; //字符缓冲区循环
   up(&globalvar.sem); //V 操作
   return len;
static ssize_t globalvar_write(struct file *filp,const char *buf,size_t len,loff_t *off)
```

```
if(down_interruptible(&globalvar.sem)) //P 操作
       return -ERESTARTSYS;
   if(globalvar.rd <= globalvar.wr)</pre>
       len = min(len,(size_t)(globalvar.end - globalvar.wr));
   else
       len = min(len,(size_t)(globalvar.rd-globalvar.wr-1));
   printk("the write len is %d\n",len);
   if(copy_from_user(globalvar.wr,buf,len))
       up(&globalvar.sem); //V 操作
       return -EFAULT;
   }
   printk("the write buffer is %s\n",globalvar.buffer);
   printk("the len of buffer is %d\n",strlen(globalvar.buffer));
   globalvar.wr = globalvar.wr + len;
   if(globalvar.wr == globalvar.end)
   globalvar.wr = globalvar.buffer; //循环
   up(&globalvar.sem);//V 操作
   globalvar.flag=1; //条件成立,可以唤醒读进程
   wake_up_interruptible(&globalvar.outq); //唤醒读进程
   return len;
module init(globalvar init);
module_exit(globalvar_exit);
MODULE_LICENSE("GPL");
2、创建设备文件并在 Dev 目录下检查
 (base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# sudo insmod globalvar.ko
 (base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# sudo mknod /dev/charput0 c 241 0
 (base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# ls /dev
charput0 fd
                                                   stderr
 core
           queue nvidia-uvm-tools ptmx
```

可以看到已经成功创建了 charput0 这一文件

3、运行用户程序 read 与 write

打开一个终端运行 `read` ./read

	打开另一个终端运行`write` ./write		
	(base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# ./write Please input the globar: HELLO WORLD		
	4、查看用户程序的输出		
	HELLO WORLD HELLO WORLD HELLO WORLD HELLO WORLD		
	 输出结果与输入内容一致 		
	5、卸载内核模块并清理编译文件		
	(base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# sudo rmmod globalvar (base) root@autodl-container-1f864284bf-f38ce9f1:~/exp9# make clean make -C /lib/modules/3.10.0-957.21.3.el7.x86_64/build M=/root/os/experiment8 clean make[1]: Entering directory `/usr/src/kernels/3.10.0-957.21.3.el7.x86_64' CLEAN /root/os/experiment8/.tmp_versions CLEAN /root/os/experiment8/Module.symvers make[1]: Leaving directory `/usr/src/kernels/3.10.0-957.21.3.el7.x86_64'		
实验结果	通过以上步骤,可以成功创建一个虚拟字符设备驱动,并通过用户空间程序进行读写测试。		
小结	本次虚拟字符设备驱动实验让我深入理解了Linux内核驱动的开发流程。通过编写和加载驱动模块,我理解了字符设备驱动的基本框架和原理,也熟悉了字符设备驱动的工作机制和内核编程的步骤。		
指导老师 评 议	· 产生/证 / 2		
	成绩评定: 指导教师签名:		