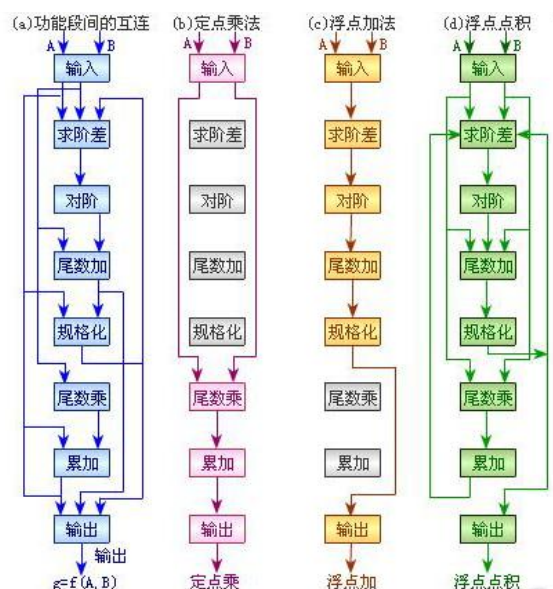


1、(复习题综合第 1 题)计算机运行以下指令：

线性多功能静态流水线，输入任务是不连续的情况，计算流水线的吞吐率、加速比和效率。用 TI—ASC 计算机的多功能静态流水线计算两个向量的点积：

$$Z = AB + CD + EF + GH$$



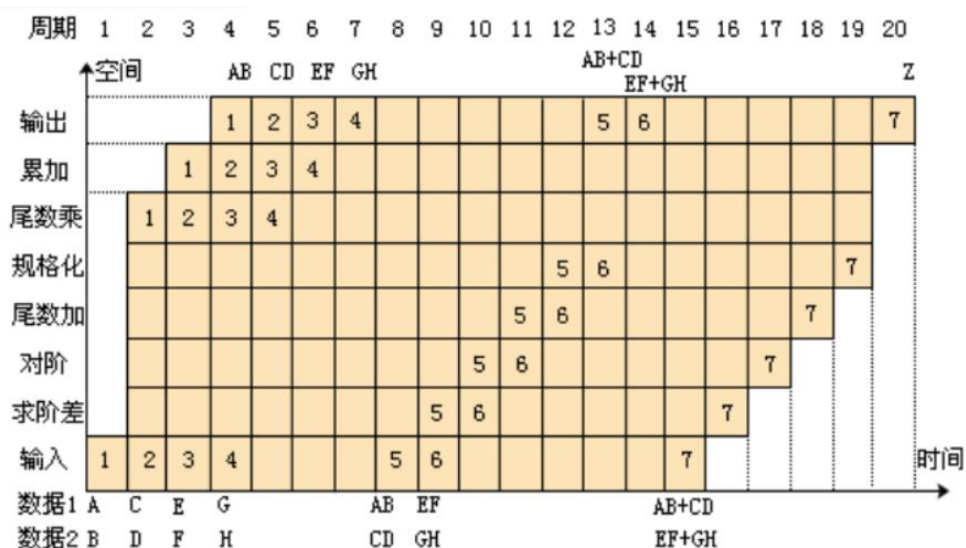
PS: 题干里面的四个图用作参考，不一定全部用得到，需要哪个用哪个

**解答：**

先对整体的操作进行分模块，设计流水线如何进行，谨记一个原则：尽量减少数据相关性。

1. 先算四个点乘：AB；CD；EF；GH
2. 再算加法：AB + CD；EF + GH；(AB + CD) + (EF + GH)

流水线时空图：



PS: 这是一个静态流水线，需要等待所有的点乘完成后，再进行加法。

从流水线时空图中看到，用 20 个时钟周期完成了 7 个运算。当每一个流水段的延迟时间都为  $\Delta t$  时：

流水线的吞吐率 TP 为：7/20t

如果采用顺序执行方式，完成一次乘法要用 4 个 t，完成一次加法要用 6 个 t，则完成全部运算要用： $4*4t+3*6t=34t$

则流水线的加速比 S 为： $34t/20t=1.70$

整个流水线共有 8 段：

流水线效率 E 为： $34t/8*20t=0.21$ （时空图的面积比）

2、(复习题综合第 3 题)一条有 4 个流水段的非线性流水线，每一段的延迟时间相等，预约表如下：

时间 流水段	1	2	3	4	5	6	7
$S_1$	×						×
$S_2$		×				×	
$S_3$			×		×		
$S_4$				×			

- (1) 写出禁止向量和冲突向量
- (2) 画出调度状态图
- (3) 求出最大吞吐量
- (4) 按最优调度连续输入 8 个任务，实际吞吐量，加速比和效率各为多少

解答：

(1)

求禁止启动距离：

对于  $S_1$ ：7 - 1 = 6

对于  $S_2$ ：6 - 2 = 4

对于  $S_3$ ：5 - 3 = 2

对于  $S_4$ ：没有

禁止向量 F：是一个流水线中所有禁止启动距离的集合，本题中 F 即为上面所求的禁止启动距离的集合：

禁止向量  $F = (6, 4, 2)$

冲突向量 C：由禁止向量得到初始冲突向量，禁止向量中最大的禁止启动时间作为初始冲突向量的位数。如果启动距离为禁止距离，则该位为 1 否则为 0。

本题中最大禁止时间是 6，所以是 6 位二进制，且从右起第 2，4，6 位为 1。

初始冲突向量  $C = (101010)$

(2) 首先根据初始冲突向量 C 推算出全部冲突向量，根据  $F = (6, 4, 2)$  可知，分别可以间隔 1，3，5 拍进入指令，

1. 间隔 1 拍输入第二条指令：初始冲突向量 C 向右移动 1 位，左边用 0 补齐，得到 010101，与初始冲突向量 C，进行一个并，得到最终冲突向量： $C1=111111$ ，

由于  $C_1=111111$  所以第三条指令只能间隔 7 拍后进入,  $C_1$  向右挪 7 位, 左边用 0 补齐, 得到 000000, 与 C 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C=101010$ , 回到 C 形成闭环。

2. 间隔 3 拍输入第二条指令: 初始冲突向量 C 向右移动 3 位, 左边用 0 补齐, 得到 000101, 与初始冲突向量 C, 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C_2=101111$ ,

第三条指令间隔 5 拍后进入,  $C_2$  向右挪 5 位, 左边用 0 补齐, 得到 000001, 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C_3=101011$ , 或者第三条指令间隔 7 拍后进入,  $C_2$  向右挪 7 位, 左边用 0 补齐, 得到 000000, 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C=101010$ , 回到 C 形成闭环。

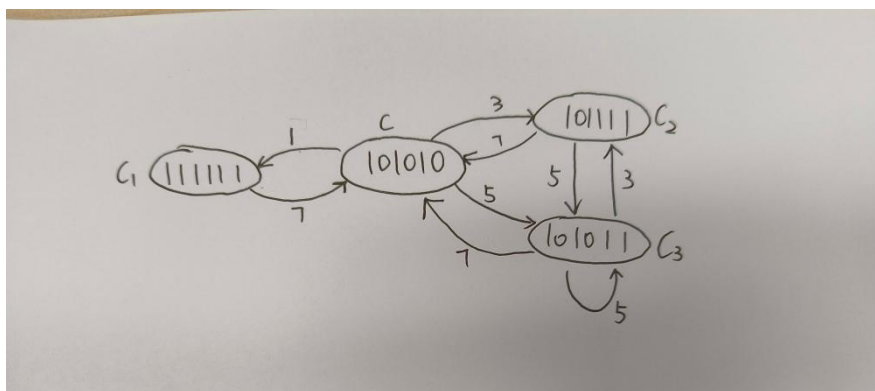
第四条指令间隔 3 拍后进入,  $C_3$  向右挪 3 位, 左边用 0 补齐, 得到 000101, 与 C 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C_2=101111$ , 形成闭环。

第四条指令间隔 5 拍后进入,  $C_3$  向右挪 5 位, 左边用 0 补齐, 得到 000001, 与 C 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C_3=101011$ , 形成闭环。

3. 间隔 5 拍输入第二条指令: 初始冲突向量 C 向右移动 5 位, 左边用 0 补齐, 得到 000001, 与初始冲突向量 C, 进行一个并, 得到最终冲突向量:  $C_3=101011$ , 后续操作与 2. 一致

至此, 所有的都形成闭环 (必须全部都要收束回 C 初始冲突向量)

可以画出调度状态图:



(3) 最优调度是 (1, 7), 所以最小平均延迟时间是  $(1+7)/2=4$ , 最大吞吐量为最小平均延迟时间的倒数, 即  $1/4$

(4) 8 个任务总耗时:  $7+1+7+1+7+1+7+1=32t$

实际吞吐量:  $8/32t$

加速比:  $(8*7)/32$

效率:  $(8*7)/(32*4)$

3、(复习题综合第 6 题)有一个 Cache 存储器, 主存有 8 块(0-7), Cache 有 4 块(0-3), 采用组相联映像, 组内块数为 2 块。采用 LRU (近期最久未使用) 替换算法。(1)指出主存各块与 Cache 各块之间的映像关系。(2)某程序运行过程中, 访存的主存块地址流为:

2, 3, 4, 1, 0, 7, 5, 3, 6, 1, 5, 2, 3, 7, 1

说明该程序访存对 Cache 的块位置的使用情况, 指出发生块失效且块争用的时刻, 计算 Cache 命中率。

解答:



4、(复习题综合第 8 题)tomasulo 算法的第 3 个时钟周期的指令状态，保留站状态，和寄存器结果状态如下图所示；



(其中 Op 表示现在保留站中正在工作的指令,Vj, Vk 表示已经准备好的操作数, Qj,Qk 表示已发射但未准备好的操作数)。已知 load 执行延时 2 个 cycles, add (sub) 执行延时 2 个 cycles, mul 执行延时 10 个 cycles, div 执行延时 40 个 cycles。(1) 写出 tomasulo 算法的核心思想。(2) 写出第 5 个时钟周期的指令运行状态，保留站状态，和寄存器结果状态，并说明原因。

解答：

(1) 第四章 ppt26 页

## 4.2.2 Tomasulo算法

### Tomasulo算法基本思想

#### 1. 核心思想

- 记录和检测指令相关，操作数一旦就绪就立即执行，把发生RAW冲突的可能性减少到最小；
- 通过寄存器换名来消除WAR冲突和WAW冲突。

(2) 参考 ppt 例 4.1 和例 4.2，或者参考链接里面 3.1<https://zhuanlan.zhihu.com/p/499978902>  
Cycle 4:

对于 LD1,本周周期结果写回,LD1 也就从 Load 缓冲器中释放,同时寄存器状态表中 F6 的值被改写为一个立即数,后续就与其无关了。

对于 LD2,本周周期执行完毕,MUL 因操作数还没有就绪无法执行,不开启倒计时。



第四条指令 SUB 流入，先在指令队列中标识流出，然后在保留站中装入该指令，方法和之前是一样的， $V_j$ 中可以装入立即数（因为已经操作完毕了）， $Q_k$ 中装入 LD2,同时在 F8 中装入 Add1。

# Tomasulo算法：Cycle 4

指令队列											
指令	j	k	流出	执行	写结果			Busy	地址		
LD F6	34+	R2	1	3	4			Load1	No		
LD F2	45+	R3	2	4				Load2	Yes	45+R3	
MUL F0	F2	F4	3					Load3	No		
SUB F8	F6	F2	4								
DIV F10	F0	F6									
ADD F6	F8	F2									

保留站											
时间	Busy	Op	Vj	Vk	Qj	Qk					
0 Add1	Yes	SUBCM(34+R2)				Load2					
0 Add2	No										
Add3	No										
0 Mult1	Yes	MULTD		R(F4)	Load2						
0 Mult2	No										

寄存器状态表											
Clock			F0	F2	F4	F6	F8	F10	F12...	F30	
4		Qi	Mult1	Load2		M(34+R2)	Add1				

Cycle 5:

对于 LD2，本周周期写回结果完毕，从 Load 寄存器中释放，同时 F2 的值被改写,此时在保留站中的两条指令的操作数得到满足因此对于 Add1 而言， $Q_k$ 清空，立即数装入  $V_k$  此刻这两条指令的操作数都已经就绪了，因此开始执行。

DIVD 正常流入，查询寄存器状态，可以发现 F0 仍被占用，F6 正常，因此 j,k 保留和上面相同的操作方式，同时在 F10 中留下 Mult2。

# Tomasulo算法：Cycle 5

指令队列

指令	j	k	流出	执行	写结果		Busy	地址
LD F6 34+ R2			1	3	4	Load1	No	
LD F2 45+ R3			2	4	5	Load2	No	
MUL F0 F2 F4			3			Load3	No	
SUB F8 F6 F2			4					
DIV F10 F0 F6			5					
ADD F6 F8 F2								

保留站

时间	Busy	Op	$V_j$	$V_k$	$Q_j$	$Q_k$
2 Add1	Yes	SUB	$M(34+R2)$	$M(45+R3)$		
0 Add2	No					
Add3	No					
10 Mult1	Yes	MULT	$M(45+R3)$	$R(F4)$		
0 Mult2	Yes	DIV		$M(34+R2)$	Mult1	

寄存器状态表

Clock		F0	F2	F4	F6	F8	F10	F12...	F30
5	$Q_i$	Mult1	$M(45+R3)$		$M(34+R2)$	Add1	Mult2		

5、(复习题综合第 10 题)考虑考虑某两级 cache，第一级为 L1，第二级为 L2，两级 cache 的全局不命中率分别是 5%和 2%，假设 L2 的命中时间是 5 个时钟周期，L2 的不命中开销是 100 时钟周期，L1 的命中时间是 1 个时钟周期，平均每条指令访存 1.4 次，不考虑写操作的影响。求：

- (1) 计算 L2 的局部不命中率
- (2) 计算 L1 的不命中开销是多少个时钟周期
- (3) 每次访存的平均访存时间是多少个时钟周期
- (4) 每次访存的平均停顿时间是多少个时钟周期
- (5) 每条指令的平均停顿时间是多少个时钟周期

**解答：**由于 L2 全局=L1 全局\*L2 局部，所以 L2 局部不命中率=2%/5%=40%

L1 的不命中开销=5+40%\*100=45 个时钟周期

平均访存时间= L1 命中+L1 不命中\*(L2 命中+L2 局部不命中\*L2 不命中开销)

$$= 1+5\%*(5+40\%*100)= 3.25 \text{ 个时钟周期}$$

由于平均每条指令访存 1.4 次,且每次访存的平均停顿时间为 3.25-1.0=2.25 个时钟周期

所以每条指令的平均停顿时间=2.25\*1.4=3.16 个时钟周期

## 6、关于结构冲突添加气泡，电子版教材图 3.19

当功能部件不是完全流水或者资源份数不够时,往往容易发生冲突。例如,有些流水线处理机只有一个存储器,将数据和指令放在一起。在这种情况下,如果在某个时钟周期,既要完成某条指令的访存操作,又要完成其后某条指令的“取指令”,那么就会发生访存冲突(结构冲突)。如图 3.19 中的“M”所示。为了消除这个冲突,可以在前一条指令访问存储器时将流水线停顿一个时钟周期,推迟后面取指令的操作,如图3.20所示。该停顿周期往往被称为“流水线气泡”,简称“气泡”。

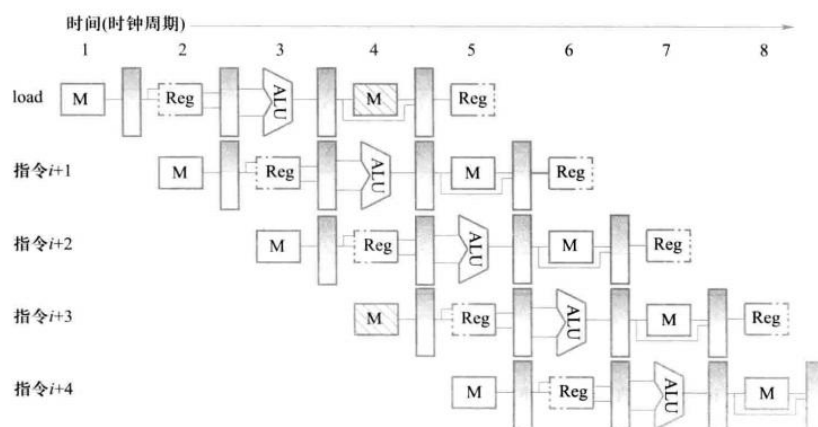


图 3.19 由于访问同一个存储器而引起的结构冲突

问：插入气泡后可能仍然存在冲突？

答：会的，在单一存储器的系统中，流水线暂停可以解决部分冲突问题，但如果暂停不足，后续周期可能仍会发生冲突。进一步暂停流水线操作或采用独立的存储器。

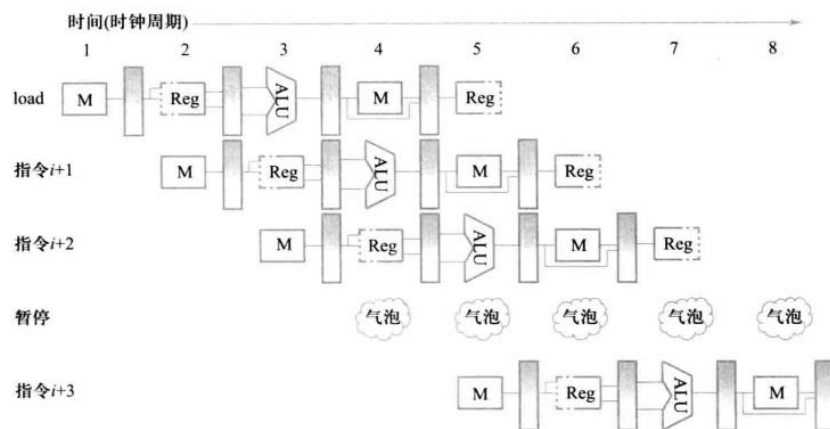


图 3.20 为消除结构冲突而插入的流水线气泡