1. 行列式

行列式是一个数,它是不同行不同列元素乘积的代数和

1.1 n 阶行列式

规定 $\tau(j_1j_2\cdots j_n)$ 为逆序数

$$|A| = \sum_{j_1 j_2 \cdots j_n} (-1)^{ au(j_1 j_2 \cdots j_n)} a_{1j_1} \, a_{2j_2} \, a_{3j_3} \, \cdots a_{nj_n}$$

仅三阶行列式 = 主对角减副对角

$$|A| = \left| egin{array}{cccc} 0 & 0 & 0 & a \ 0 & 0 & b & 0 \ 0 & c & 0 & 0 \ d & 0 & 0 & 0 \end{array}
ight| = abcd$$

1.2 性质

- 1. 转置,不变
- 2. 两行互换,变号
- 3. 某行公因数 k 可提出
- 4. 某行是两个元素的和, 拆成两行列式的和
- 5. 某行 k 倍加到另一行,不变
- 6. 某行全零, |A| = 0

1.3 展开公式

代数余子式

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$$

一行元素与 该行 代数余子式的乘积之和 = |A|

一行元素与 另一行 代数余子式乘积之 = 0,即 A_{ij} 与 a_{ij} 无关。将另一行的元素全部换成该行的元素,结果为 0

1.4 特殊行列式

上下三角行列式

$$|A|=a_{11}a_{22}\cdots a_{nn}$$

副对角线行列式

$$|A| = (-1)^{\frac{1}{2}n(n-1)}a_{1n}a_{2n-1}\cdots a_{n1}$$

拉普拉斯

$$\begin{vmatrix} A & O \\ * & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & * \\ O & B \end{vmatrix} = |A||B|$$

$$\begin{vmatrix} O & A \\ B & * \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} * & A \\ B & O \end{vmatrix} = (-1)^{mn}|A||B|$$

范德蒙德行列式

爪型行列式

下面的 -1 倍加到上边变成上三角行列式

对角线相等,其余元素相等(特殊爪型)

- 每行加到第一行
- 第一行 -1 倍加到其他行
- 逐行相加
- 加边法
- 特征值,构造仅含 0 和 λ 成比例的行

1.5 克拉默法则

 D_i 为 D 的第 i 列元素换成常数项

$$x_i = \frac{D_i}{D}$$

- 非齐次方程 $|A| \neq 0$,有唯一解
- 齐次 $|A| \neq 0$,有唯一零解
- (逆否) 齐次有非零解, |A|=0

1.6 思考

当 |A|=0 则

- 1. r(A) < n , 某行为 0 行列式必为 0
- 2. 线性相关 , 被消去的向量可被线性表出
- 3. 无穷多解或无解

行列式与列向量

$$(-a-2b,2b+3c,-3c+2a)=(a,b,c)egin{bmatrix} -1 & 0 & 2 \ -2 & 2 & 0 \ 0 & 3 & -3 \end{bmatrix}$$

2. 矩阵

2.1 概念

- 零矩阵 O
- 单位阵 E
- 对角阵 1
- 上(下)三角阵
- 对称阵 $A^T = A$
- 反对称阵 $A^T = -A$
- 正交阵 $Q^TQ=QQ^T=E$

2.1 运算

矩阵与行列式

- |AB| = |A||B|
- $|k\mathbf{A}| = k^n |\mathbf{A}|$

矩阵与方程组

将 Ax = b 的矩阵 A 按列分块

$$egin{bmatrix} egin{bmatrix} lpha_1 & lpha_2 & lpha_3 & lpha_4 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ x_3 \ x_4 \end{bmatrix} = b$$

得 $x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + x_3\alpha_3 + x_4\alpha_4 = b$, 转化为 线性表出 问题

矩阵与向量

 $\alpha, \beta, \alpha^T, \beta^T$ 的乘积关系

矩阵有转置关系,数是 n 阶方阵的迹 $tr(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$ 对称阵(二次型),平方和

2.2 伴随矩阵

$$egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}^* = egin{bmatrix} A_{11} & A_{21} \ A_{12} & A_{22} \end{bmatrix}$$
 $AA^* = A^*A = |A|E$

2.3 可逆矩阵

单位阵的常见变换 $E=AA^{-1}$

可逆充要条件

- $|A| \neq 0$, r(A) = n, 行 (列) 向量线性无关
- 齐次只有零解
- 非齐次有唯一解
- A 的特征值全不为 0

求逆方法

- 初等行变换 $(A \mid E) \rightarrow (E \mid A^{-1})$
- 分块矩阵
- 定义法 (利用多项式除法)

$$A^2 + A - 2E = O$$
. $\vec{x} A^{-1}$

$$\circ A^2 = O$$
,求 $(E - A)^{-1}$

$$\circ A^2 - A - 3E = O$$
,求 A^{-1}

2.4 行阶梯矩阵

初等变换

倍乘, 互换, 倍加

初等矩阵

左乘行变换, 右乘列变换

行阶梯矩阵

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 5 \end{bmatrix}$$
 不是行阶梯矩阵

行最简矩阵

行阶梯矩阵清零归一

2.5 分块矩阵

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} A^T & C^T \\ B^T & D^T \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} B & O \\ O & C \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} B^{-1} & O \\ O & C^{-1} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} O & B \\ C & O \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} O & C^{-1} \\ B^{-1} & O \end{bmatrix}$$

2.6 思考

两个矩阵相乘,如果某个零比较多,左右乘变成行列变换的思想

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 + 2x_3 \\ -x_3 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 15 & 18 & 21 \\ -7 & -8 & -9 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$$

3. 向量

3.1 线性表出

$$\beta = k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_n \alpha_n$$

已知向量组, 线性表出 转为 非齐次方程是否有解

例题

若 β 与 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 的增广矩阵如下

$$\left[egin{array}{cccccc} 1+\lambda & 1 & 1 & 0 \ 1 & 1+\lambda & 1 & \lambda \ 1 & 1 & 1+\lambda & \lambda^2 \end{array}
ight]$$

问 λ 为何值时, (1) 可线性表出 (2) 不可线性表出

$$\overline{A}
ightarrow \left[egin{array}{c|cccc} 1+\lambda & 1 & 1 & 0 \ -\lambda & \lambda & 0 & \lambda \ -\lambda & 0 & \lambda & \lambda^2 \end{array}
ight]
ightarrow \left[egin{array}{c|cccc} \lambda+3 & 0 & 0 & -\lambda-1 \ -1 & 1 & 0 & 1 \ -1 & 0 & 1 & \lambda \end{array}
ight]$$

$$\lambda=0$$
 有解, $\lambda=-3$ 无解, $\lambda\neq-3$ 有解

3.2 线性相关

$$k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_n\alpha_n = 0$$

已知向量坐标, 线性相关 转为 齐次方程组有无非零解

例题

已知 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关,证明 $\alpha_1 + \alpha_2, \alpha_2 + \alpha_3, \alpha_1 + \alpha_3$ 线性无关

• 合并同类项,向量组无关,行列式不为零

$$k_1(\alpha_1 + \alpha_2) + k_2(\alpha_2 + \alpha_3) + k_3(\alpha_1 + \alpha_3) = 0$$

 $(k_1 + k_3)\alpha_1 + (k_1 + k_2)\alpha_2 + (k_2 + k_3)\alpha_3 = 0$

• 矩阵可逆, 秩相等

$$(lpha_1+lpha_2,lpha_2+lpha_3,lpha_1+lpha_3)=(lpha_1,lpha_2,lpha_3)egin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \ 1 & 1 & 0 \ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

3.3 向量组的秩

极大线性无关组

向量组线性无关,再加任一向量线性相关

向量组等价

向量组 (I) 可由 (II) 线性表示,则 $r(I) \leq r(II)$

向量组等价,则 r(I) = r(II)

向量组的秩

求 极大线性无关组 转为求 向量组的秩

由 PA=B 得 A 与 B 的列向量有相同的相关性、组合系数,为求向量组的秩、极大线性无关组提供了方法

例题

$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5) \xrightarrow{\text{行变换为阶梯矩阵}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_4$ 是一个极大线性无关组

3.4 矩阵的秩

k阶子式

存在 r 阶子式不为零, r 阶以上子式均为零, r(A) = r

公式

•
$$r(A) = r(A^T) = r(A^T A)$$

•
$$r(kA) = r(A)$$

•
$$r(A+B) \le r(A) + r(B)$$

•
$$r(AB) = \min(r(A), r(B))$$

•
$$\max(r(A), r(B)) \le r(A, B) \le r(A) + r(B)$$

•
$$r(A) = r(PA) = r(AP)$$

•
$$AB = O, r(A) + r(B) \le n$$

•
$$r \begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix} = r(A) + r(B)$$

三秩相等

按行分块之后, 行向量为 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$, 按分量写出

$$(lpha_1^T,lpha_2^T,\cdots,lpha_n^T)
ightarrow egin{pmatrix} lpha_1 \ lpha_2 \ dots \ lpha_3 \end{pmatrix}^T$$

按列分块之后,列向量为 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$,按分量写出 $(\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n)$

3.5 正交化

内积

$$(\alpha, \beta) = \alpha^T \beta = \beta^T \alpha$$

 $||\alpha|| = \sqrt{(\alpha, \alpha)}$

Schmidt 正交化

设向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关

1. 正交化

$$eta_1 = lpha_1 \ eta_2 = lpha_2 - rac{(lpha_2, eta_1)}{(eta_1, eta_1)} eta_1 \ eta_3 = lpha_3 - rac{(lpha_3, eta_1)}{(eta_1, eta_1)} eta_1 - rac{(lpha_3, eta_2)}{(eta_2, eta_2)} eta_2$$

2. 单位化

$$\eta_1 = rac{eta_1}{|eta_1|}, \eta_2 = rac{eta_2}{|eta_2|}, \eta_3 = rac{eta_3}{|eta_3|}$$

【注】单位化可以不用管提取的公因式

正交矩阵

$$AA^T = A^TA = E$$

每个行 (列) 向量 α 都有 $(\alpha, \alpha) = ||\alpha||^2 = 1$ 且 $(\alpha, *) = 0$

3.6 思考

向量 β 可以由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表出,则向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n, \beta$ 线性相关

含多个向量的向量组线性相关,某个向量可以被其他向量线性表出,即它们之间存在一个关系式。

向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性无关, $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n,\beta$ 线性相关,则 β 能由 α_i 线性表出,且方法 唯一

线性相关的向量组关系式中,必有 $keta \neq 0$ 得线性表出,反证得方法唯一。

如何求行向量组的一个极大线性无关组

行向量转置组成列向量组。

4. 线性方程组

4.1 齐次方程组

基础解系

 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_t \not\in Ax = 0$ 的解向量

- $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_t$ 线性无关
- 任一解 η 可由 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_t$ 线性表示

构成一个基础解系,其中 t = n - r(A)

解的性质

 $\eta_1,\eta_2,\cdots,\eta_t$ 是 Ax=0 的解,则 $k_1\eta_1+k_2\eta_2+\cdots+k_t\eta_t$ 也是方程组的解。所以齐次方程有无穷多个解,但是只有 n-r(A) 个线性无关的解。

步骤

- 1. 同解行变换, 找 n-r 个自由变量
- 2. 基础解系
- 3. 通解

例题

P177 例4

4.2 非齐次方程组

有解判定

- 有解 r(A)=r(A)
 - 。 唯一 r(A)=n
 - 。 无穷解 r(A)<n
- 无解 r(A)+1=r(A)

解的性质

- 齐次 → 齐次
- 非齐次 \rightarrow 齐次
- \hat{r} \hat{r}

解的结构

基础解系 + 特解

例题

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 12 & 10 \\ & 1 & -1 & 0 & -8 & -6 \\ & & 1 & -3 & -2 \\ & & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 通解
$$\begin{bmatrix} 10 \\ -6 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix} + k_1 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + k_2 \begin{bmatrix} -12 \\ 8 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}, k_1, k_2$$
 任意常数

$$\begin{bmatrix} 1 & 5 & 0 & 29 \\ & -3 & 1 & -18 \\ & & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 通解 $\begin{bmatrix} 29 \\ 0 \\ -18 \end{bmatrix} + k \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}$, k 任意常数

4.3 应用

(不) 可逆矩阵乘法 Ax = B, A 不可逆

带未知数的线性表出、线性相关问题求解,转为齐次、非齐次方程求解

4.4 公共解,同解

5. 特征值,特征向量

5.1 特征值

 $A\alpha = \lambda \alpha, \alpha \neq 0$

- 特征值不同, 特征向量线性无关
- $\sum \lambda_i = \sum a_{ii}$
- $\prod \lambda_i = |A|$

步骤

含具体数值的矩阵

- 1. 特征方程 $|\lambda E A| = 0$ 求特征值
- 2. 求 $(\lambda_i E A)x = 0$ 基础解系
- 3. 求特征向量

非具体的矩阵

- 1. 假设矩阵的特征值 λ 、特征向量 α
- 2. 定义法构造

$$\circ (A + kE)\alpha = (\lambda + k)\alpha$$

$$\circ A^n \alpha = \lambda^n \alpha$$

例题

特征值
$$\lambda=9$$
 的特征向量是 $k \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}, k
eq 0$

特征值
$$\lambda=18$$
 的特征向量是 $k_1\begin{bmatrix} -2\\1\\0\end{bmatrix}+k_2\begin{bmatrix} -2\\0\\1\end{bmatrix}, k_1,k_2$ 不全为 0

5.2 相似矩阵

$$A \sim B$$
,即 $P^{-1}AP = B$

判断相似, 找中间矩阵, 一般是对角阵

矩阵相似, 基相等

矩阵相似,n次方相似,矩阵n次方

相似对角化

$$P^{-1}AP = \Lambda$$

n 阶方阵可对角化 \Leftrightarrow 有 n 个线性无关的特征向量

求可逆矩阵 P 的步骤 (三阶方阵)

- 1. 求特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$
- 2. 求线性无关的特征向量 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$

3. 构造可逆矩阵
$$P=(lpha_1,lpha_2,lpha_3)$$
,则 $P^{-1}AP=egin{bmatrix} \lambda_1 & & & \ & \lambda_2 & & \ & & \lambda_3 \end{bmatrix}$

例题

求
$$A^n$$
则 $A^n = P\Lambda^n P^{-1}$

5.3 实对称矩阵

A 为实对称矩阵,则

- 必存在正交阵 Q 使得 $Q^{-1}AQ = Q^TAQ = \Lambda$
- 不同特征值对应的特征向量必正交

步骤

- 1. 求特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$
- 2. 求线性无关的特征向量 $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3$
- 3. 改特征向量
 - i. 特征值不同向量必正交, 单位化
 - ii. 特征值有重根
 - a. 向量正交,单位化
 - b. 向量非正交, 正交化

4. 构造正交阵
$$Q=(\gamma_1,\gamma_2,\gamma_3)$$
,则 $Q^{-1}AQ=egin{bmatrix} \lambda_1 & & & \ & \lambda_2 & & \ & & \lambda_3 \end{bmatrix}$

例题

P192 例14

6. 二次型

6.1 二次型及其矩阵表示

- 二次型矩阵一定是对称矩阵
- 二次方程化成

$$f(x_1,x_2,x_3) = egin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} egin{bmatrix} a & d & e \ d & b & f \ e & f & c \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ x_3 \end{bmatrix}$$

二次型的秩=r(A)

标准型

只有平方项, 其矩阵为对角矩阵

正负惯性指数 p,q: 标准型平方项的系数

规范型

标准型系数只有 0 1 -1

坐标变换

存在可逆矩阵 P 使 $x^TAx \stackrel{x=Py}{\Longrightarrow} y^TBy$

合同 $B = P^T A P$

任意二次型 x^TAx 存在正交变化 x=Qy,可化为标准型,标准型的系数是 A 的特征值(实对称矩阵性质)

也可通过配方变成标准型

6.2 正定

正定二次型

$$x \neq 0, x^T A x > 0$$

可逆线性变换(坐标变换)不改变二次型的正定性

充分必要条件

- 正惯性指数 p=n
- $A \simeq E$
- A 全部特征值 $\lambda_i > 0$
- A 全部顺序主子式大于 0

必要条件

- $a_{ii} > 0$
- |A| > 0

顺序主子式

$$|A|\Rightarrow |a_{11}|, \left|egin{array}{ccc} a_{11} & a_{12} & a_{12} \ a_{21} & a_{22} \end{array}
ight|, \left|egin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & a_{13} \ a_{21} & a_{22} & a_{23} \ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{array}
ight|, \cdots$$

方法

- 顺序主子式
- 特征值
- 正惯性指数 (配方)

7疑问

矩阵的关系

- 等价 $A\cong B$
 - 。 A 经有限次初等变换得到 B

。
$$A\cong egin{bmatrix} E_r & O \ O & O \end{bmatrix}$$
,后者为 A 的等价标准型

• 相似 $A \sim B$

$$\circ \ P^{-1}AP = B$$

• 合同 $A \simeq B$

$$\circ P^{\mathrm{T}}AP = B$$

对角化

- 相似对角化,简称对角化
- 正交对角化
- 合同对角化