# 内核: 内存管理

## 驱动开发的细节

定义局部变量最好使用 ExallocatePool 来分配内存

#### 关于内存的类型:

1. 分页内存(虚拟内存): 内存不足置换到磁盘上 2. 非分页内存: 内存不足也不会被置换到磁盘上

尽量使用分页内存(包括函数),可以使用

```
#pragma alloc_text("PAGE", xxx)
```

指明将xxx函数放入分页内存当中

## 内存管理

逻辑地址 --> 分段 --> 线性地址 --> 分页 --> 物理地址 大部分操作系统直接使用分页

## 分段

### 段描述符

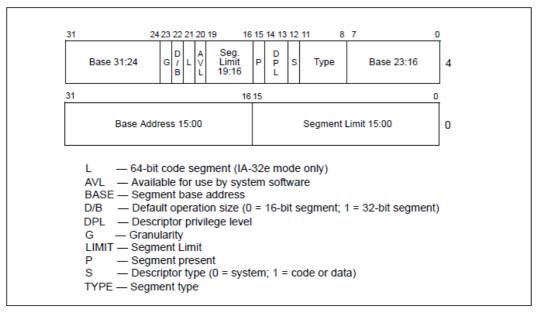


Figure 3-8. Segment Descriptor

#### 一共8字节,分为两部分

• 字段说明:

```
G = 粒度位,为1是4K,为0是字节
base = 段基址,32位
limit = 段界限,20位,
    当 G = 0时,limit * 0 + 0xfff
    当 G = 1时,limit * 4K + 0xfff

D/B = 为0则是16位段,为1则是32位段
L = 64位段标志
AVL = 软件可利用位,由操作系统决定作用
P = 存在位,表示段描述符是否有效
S = 为0则是系统段,为1则是存储段(代码段或数据段)
type = 内存属性(最高位为1是代码段,否则是数据段)
DPL = 特权级(0 ~ 3)
```

#### • 数据结构

```
/*
* 段描述符, 共8字节
* base = 段基址, 32位
     limit = 段界限, 20位
         当 G = 0时, limit * 0 + 0xfff
          当 G = 1时, limit * 4K + 0xfff
struct SegmentDescriptor {
   union {
      unsigned int low32;
                                   // 低32位字段
      struct {
         unsigned int limit_0_15 : 16;
                                      // 第0-15位的段界限
          unsigned int base_0_15 : 16;
                                       // 第0-15位的段基址
      };
   } SegDesLow;
                                        // 段描述符低32位字段
   union {
      unsigned int high32;
                                       // 高32位字段
      struct {
          unsigned int base_16_23 : 8; // 第16-23位的段基址
          unsigned int type : 4;
                                      // 内存属性(最高位为1是代码段,否
则是数据段)
          unsigned int s : 1;
                                       // 为0则是系统段,为1则是存储段
(代码段或数据段)
          unsigned int dpl : 2;  // 特权级 (0 \sim 3) unsigned int p : 1;  // 存在位,表示段描
                                      // 存在位,表示段描述符是否有效
          unsigned int limit_16_19 : 4;
                                      // 第16-19位的段界限
          unsigned int avl : 1;
                                       // 软件可利用位,由操作系统决定作
用
                                      // 64位段标志
          unsigned int 1 : 1;
                                      // 为0则是16位段,为1则是32位段
          unsigned int d_b : 1;
                                       // 粒度位,为1单位是4K,为0是单位
          unsigned int g : 1;
是字节
         unsigned int base_24_31 : 8; // 第24-31位的段基址
      };
  } SegDesHigh;
                                       // 段描述符高32位字段
};
```

一共48位,高32位表示地址(段描述符表地址),低16位表示界限(段描述符表大小)

在windbg中显示为两个,分别是:32位的 gdtr 和16位的 gdtl

- 相关指令
  - o lgdt m16&32
    - 将源操作数中的值加载到全局描述符表寄存器(GDTR)中
    - 此条指令为特权指令
  - o sgdt m
    - 将全局描述符表格寄存器 (GDTR) 中的内容存储到目标操作数

对于多核处理器来说,每一个核心都有一个全局描述符表(GDT),也即每个核心获取的GDTR不一样

• 在R3程序中,可使用 SetProcessAffinityMask 来指定程序在某些核心上运行

```
BOOL SetProcessAffinityMask(
HANDLE hProcess, // 进程句柄
DWORD_PTR dwProcessAffinityMask // 关联掩码,可取值为0~2^31(32位)和
0~2^63(64位),每一位代表一个核心
);
```

 在R0程序中,可使用 KeSetSystemAffinityThread 来指定程序运行在哪些核心上 KeGetCurrentProcessorNumber 获取当前CPU的核心
 KeQueryActiveProcessorCount 获取CPU核心数量

```
typedef ULONG_PTR KAFFINITY;

void KeSetSystemAffinityThread(
    KAFFINITY Affinity // 关联掩码,每一位代表一个核心
);
```

## LDTR局部描述符表寄存器

一共16位,高13位存放LDT在GDT中的索引值

- 相关指令
  - o 11dt r/m16
    - 将源操作数加载到局部描述符表寄存器 (LDTR) 的段选择子字段
  - o sldt r/m16/m32
    - 将局部描述符表寄存器 (LDTR) 中的段选择器存储到目标操作数

### 段选择子

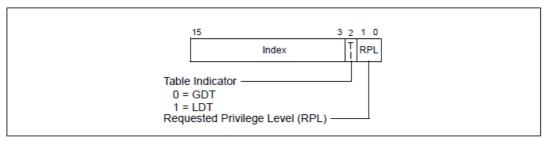


Figure 3-6. Segment Selector

将原先的段寄存器用于充当段选择子, 共16位, 其中:

- 13位的索引号Index
- 1位的T1标志
  - 。 当为0时,指向GDT
  - 。 当为1时,指向LDT
- 2位的特权级RPL (0~3)

## 分页

分页机制开启标志为: CRO寄存器的最高位 PG = 1, 分页大小以4k最为常见

以下均以4k分页为例

## 页目录表、页表

页目录表存储着页目录表项(PDE),在4k分页下,总共有1024项页表存储着页表项(PTE),在4k分页下,总共有1024项

31   30   29   28   27   26   25   24   23   22   2	1 20 19 18 17	16   15   14   13	12	11 10 9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Address of page directory <sup>1</sup>					lgnored					P W T	Ignored			CR3
Bits 31:22 of address of 4MB page frame	Reserved (must be 0)	Bits 39:32 of address <sup>2</sup>	P A T	Ignored	G	1	D	Α	P C D	P W T	U / S	R / W	1	PDE: 4MB page
Address of page table						<u>0</u>	g n	Α	P C D	P W T	U / S	R / W	1	PDE: page table
Ignored <u>0</u> not								PDE: not present						
Address of 4KB page frame					G	P A T	D	Α	P C D	P W T	U / S	R / W	1	PTE: 4KB page
Ignored									<u>0</u>	PTE: not present				

Figure 4-4. Formats of CR3 and Paging-Structure Entries with 32-Bit Paging

#### NOTES:

- 1. CR3 has 64 bits on processors supporting the Intel-64 architecture. These bits are ignored with 32-bit paging.
- 2. This example illustrates a processor in which MAXPHYADDR is 36. If this value is larger or smaller, the number of bits reserved in positions 20:13 of a PDE mapping a 4-MByte page will change.

不管是页目录还是页表,每个表项占4个字节,其表项结构基本相同,如上图

通过页目录表的目录项可以找到页表,页表中的表项保存物理基地址

注意:不管是页目录还是页表,高20位记录的地址均为物理地址,且此20位为记录的物理地址的高20位(即此使用此地址需要在末尾填12位的0)

#### 格式

P = 存在位

RW = 读写位,为0则是可读可执行,为1则是可读可写可执行

US = 特权级,为0则是系统级页,为1则是用户级页

A = 标明是否访问过

D = 标明是否写入(磁盘和内存的交换情况)

AVL = 软件可利用位

## CR3寄存器

32位的寄存器,存储页目录地址 (物理地址)

- 访问CR3寄存器
  - o mov eax, cr3, 属于特权指令
- 访问物理地址
  - o MmMapIoSpace 映射物理地址到虚拟地址

```
PVOID MmMapIoSpace(
PHYSICAL_ADDRESS PhysicalAddress, // 起始物理地址
SIZE_T NumberOfBytes, // 映射的字节数
MEMORY_CACHING_TYPE CacheType // 用于映射物理地址范围的缓存属性
);
```

### 线性地址转换为物理地址

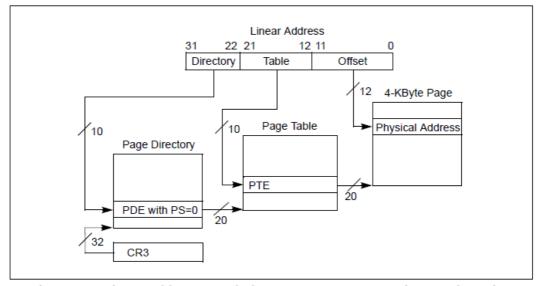


Figure 4-2. Linear-Address Translation to a 4-KByte Page using 32-Bit Paging

将32位的线性地址由低到高分为三部分:

1. 第0~11位: 12位的偏移 offset 2. 第12~21位: 10位的**页表索引** 3. 第22~31位: 10位的**页目录表索引** 

#### 过程:

- 1. 通过**页目录表索引**在页目录中找到**页目录表项**,表项的**高20位**为页表的地址(物理地址,在地址 末尾填12位的0)
- 2. 通过**页表索引**在页表中找到**页表项**,表项的**高20位**为映射的物理基址(在地址末尾填12位的0)
- 3. 最后物理基址+Offset 就为物理地址

## TLB高速缓存

只要CR3寄存器修改了, CPU就会刷新TLB

```
mov eax, cr3
mov cr3, eax ; 此时就会刷新TLB
```

### **PAE**

物理地址扩展,在32位上开启PAE,可将物理地址升到36位,在64位上开启,物理地址最多有52位(64位太大也没必要)

CR4寄存器中的第5位PAE Flag控制PAE是否开启

#### 32位的PAE

在开启了PAE之后,地址转换如下图 (每个表项均为8字节):

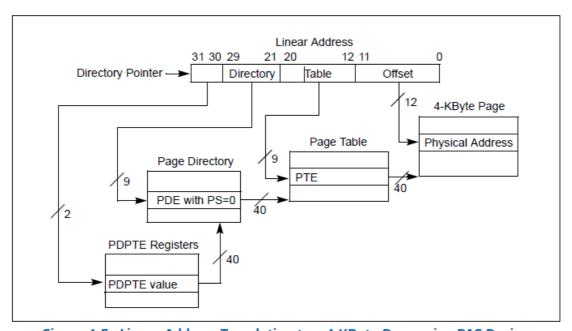


Figure 4-5. Linear-Address Translation to a 4-KByte Page using PAE Paging

### 其中:

• PDPTE寄存器依然是CR3寄存器

Table 4-7. Use of CR3 with PAE Paging

Bit Position(s)	Contents
4:0	Ignored
31:5	Physical address of the 32-Byte aligned page-directory-pointer table used for linear-address translation
63:32	Ignored (these bits exist only on processors supporting the Intel-64 architecture)

- 线性地址的高30-31位表示了PDPTE最多有4项
- 高21 29位的PDE索引和12 20位的PTE索引分别表示了PDE和PTE最多有512项
- 最后0-11位依然是偏移
- 在各个表中的项目中,拿低12位后的高24位是基址

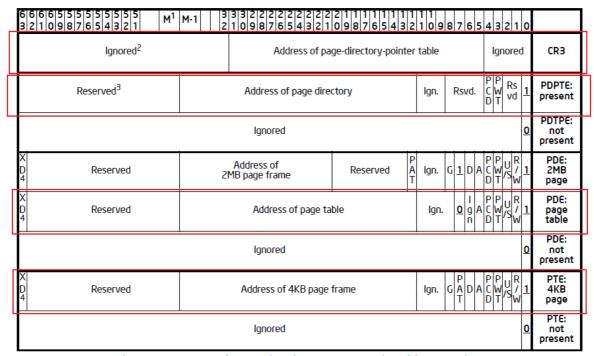


Figure 4-7. Formats of CR3 and Paging-Structure Entries with PAE Paging

### 64位的PAE

线性地址为48位的,CPU只用这48位,而在操作系统中,剩余的高16位是这低48位的符号扩展例如:

在开启了PAE之后,地址转换如下图 (每个表项均为8字节):

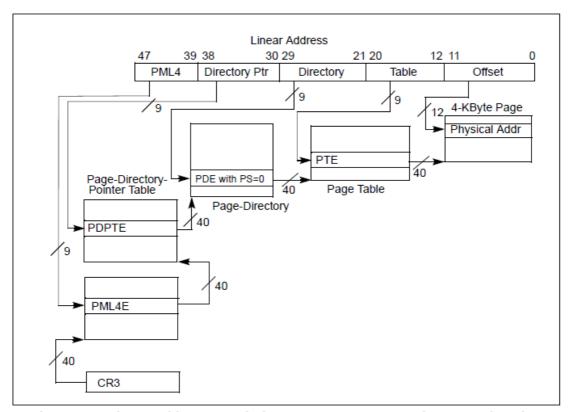


Figure 4-8. Linear-Address Translation to a 4-KByte Page using 4-Level Paging

### 其中:

- CR3寄存器存储了PML4E表的地址(与32位的不同)
- PML4E表中的项目指向了PDPTE表
- 线性地址部分字段发送了改变,其余与32位结构大体类似
- 在各个表中的项目中,拿低12位后的高40位是基址

6 3	6 6 6 5 2 1 0 9	5 5 5 5 5 5 8 7 6 5 4 3 2	5 1 M <sup>1</sup>	M-1 3 3 3 2 1 0	2 2 2 2 2 2 2 2 9 8 7 6 5 4 3 2 1	2 1 1 1 1 1 1 1 1 0 9 8 7 6 5 4 3	1 1 2 1	1 0 9	8 7	6	5 4	3 2	1 0	
		Reserved <sup>2</sup> Address of PML4 table					lgn	огес	i	P C D	P W T	lgn.	CR3	
X D 3	I	Ignored Rsvd. Address of page-directory-pointer table					lgn.	Rs vd	g n	A C D	P W /S	R / <u>1</u> W	PML4E: present	
	Ignored g								0	PML4E: not present				
X D 3	Prot. Key <sup>4</sup>	Ignored	Rsvd.	Address of 1GB page frame			P A T	lgn.					R / <u>1</u> W	PDPTE: 1GB page
X D 3	ı	Ignored Rsvd. Address of page directory					lgn.	0	g n	A C D	P W /S	R / <u>1</u> W	PDPTE: page directory	
Ignored							0	PDTPE: not present						
X D 3	Prot. Key <sup>4</sup>	Ignored	nored Rsvd. Address of Reserved 2MB page frame		P A T	lgn.	G <u>1</u>	Ц	_	P W /S		PDE: 2MB page		
X D 3	I	Ignored Rsvd. Address of page table					lgn.	0	g n	A C D	P W /S	R / <u>1</u> W	PDE: page table	
, and the second							0	PDE: not present						
X D 3	Prot. Key <sup>4</sup>	Ignored	Rsvd.	Address of 4KB page frame Ign. G P D R P D UR						R / <u>1</u> W	PTE: 4KB page			
Ignored									0	PTE: not present				

Figure 4-11. Formats of CR3 and Paging-Structure Entries with 4-Level Paging

# 读写指定进程的内存

以win7 x86为例 PSGetCurrentProcess 和 PSGetCurrentThread 实现如下:

```
; 在低版本中fs启用,gs弃用。
; 而在win10中fs弃用,而gs启用
PSGetCurrentProcess:
    mov eax, dowrd ptr fs:[0x124]
    mov eax, dword ptr [eax + 0x50]
    ret

PSGetCurrentThread:
    mov eax, dowrd ptr fs:[0x124]
    ret
```

根据泄露的源码来看,fs指向的是\_kpcr结构体,这个结构体每个版本都不一样

## 遍历进程

因为\_kpcr 、 EPROCESS 等内核对象结构中,各个成员的偏移可能不一样,故偏移要根据当前系统进行调试确定

遍历进程的原理:通过获取当前进程的 EPROCESS 结构中 ActiveProcessLinks 成员(此成员为一个双向链表节点的指针),遍历双向链表就可以遍历完整个进程列表

```
// 获取_EPROCESS.ActiveProcessLinks的偏移
// 在不同版本的系统上不一样
ULONG get_activeprocesslinks_offset()
   NTSTATUS status = STATUS_SUCCESS;
   // 获取系统版本
   ULONG offset = 0;
   RTL_OSVERSIONINFOW os_info = { 0 };
   status = RtlGetVersion(&os_info);
   if(!NT_SUCCESS(status)) {
       return offset;
   // 判断系统版本
   switch(os_info.dwMajorVersion) {
   case 6:
       switch(os_info.dwMinorVersion) {
                // win7
#ifdef _WIN64
          offset = 0x188;
#else
          offset = 0xb8;
#endif
          break;
       }
       break;
   case 10:
                         // win10
#ifdef _WIN64
       offset = 0x2f0;
#else
       offset = 0xb8;
#endif
       break;
   return offset;
}
// 获取指定进程的EPROCESS结构指针
PEPROCESS find_process_by_id(ULONG pid)
   // 获取ActiveProcessLinks字段的偏移
   ULONG offset = get_activeprocesslinks_offset();
   if(offset == 0) {
       return NULL;
   // 遍历进程
   PEPROCESS first_eprocess = NULL, traverse_eprocess = NULL;
   first_eprocess = PsGetCurrentProcess();
   traverse_eprocess = first_eprocess;
   UINT8 found = FALSE;
   do {
       // 从EPROCESS中获取PID
       ULONG process_id = (ULONG)PsGetProcessId(traverse_eprocess);
       if(process_id == pid) {
```

```
// 找到
found = TRUE;
break;
}

// 根据偏移计算下一个EPROCESS
traverse_eprocess = (PEPROCESS)((PUCHAR)(((PLIST_ENTRY)
((PUCHAR)traverse_eprocess + offset))->Flink) - offset);
} while(traverse_eprocess != first_eprocess);

if(!found) {
    return NULL;
}

return traverse_eprocess;
}
```

## 读写进程内存

首先需要遍历进程,找到指定进程的 KPROCESS (此结构为 EPROCESS 的第一个成员),取出 KPROCESS 的 Di rectoryTableBase 目录表基址

```
0: kd> dt _KPROCESS

nt!_KPROCESS

+0x000 Header : _DISPATCHER_HEADER

+0x010 ProfileListHead : _LIST_ENTRY

+0x018 DirectoryTableBase : Uint4B
```

在写进程内存时,需要关闭内存的保护属性,内存保护属性: CR0的第15位

```
* 读取指定进程的内存
       pid: 进程id
       mem_addr: 内存地址
       read_buf: 缓冲区
       buf_size: 缓冲区大小
* 返回值: IoStatus的Information
ULONG_PTR read_process_memory(ULONG pid, PVOID mem_addr, PVOID read_buf, ULONG
buf_size)
{
   // 获取指定进程的EPROCESS
   PEPROCESS eprocess = find_process_by_id(pid);
   // 找到目录表基址
   PVOID old_cr3 = 0;
   PVOID dir_base = (PVOID)(*(PUINT_PTR)((PUCHAR)eprocess + 0x18));
   __asm {
      // 屏蔽中断,禁止线程切换
       cli
       // 保存原来的cr3
```

```
mov eax, cr3
       mov old_cr3, eax
       // 修改cr3
       mov eax, dir_base
       mov cr3, eax
   }
   // 检查内存是否有效
   if(MmIsAddressValid(mem_addr)) {
       RtlCopyMemory(read_buf, mem_addr, buf_size);
   }
   __asm {
       // 还原cr3
       mov eax, old_cr3
       mov cr3, eax
       // 恢复中断
       sti
   }
   return buf_size;
}
* 写入指定进程的内存
       pid: 进程id
       mem_addr: 内存地址
       write_buf: 缓冲区
       buf_size: 缓冲区大小
* 返回值: IoStatus的Information
ULONG_PTR write_process_memory(ULONG pid, PVOID mem_addr, PVOID write_buf, ULONG
buf_size)
   // 获取指定进程的EPROCESS
   PEPROCESS eprocess = find_process_by_id(pid);
   // 找到目录表基址
   PVOID old_cr3 = 0;
   PVOID dir_base = (PVOID)(*(PUINT_PTR)((PUCHAR)eprocess + 0x18));
   __asm {
       // 屏蔽中断,禁止线程切换
       c1i
       // 关闭内存写保护
       mov eax, cr0
       and eax, not 10000h
       mov cr0, eax
       // 保存原来的cr3
       mov eax, cr3
       mov old_cr3, eax
       // 修改cr3
       mov eax, dir_base
       mov cr3, eax
```

```
// 检查内存是否有效
   if (MmIsAddressValid(mem_addr)) {
       RtlCopyMemory(mem_addr, write_buf, buf_size);
   }
   __asm {
      // 还原cr3
       mov eax, old_cr3
       mov cr3, eax
       // 还原内存写保护
       mov eax, cr0
       or eax, 10000h
       mov cr0, eax
       // 恢复中断
       sti
   return buf_size;
}
```