内核: 系统调用设计

调用门

在GDT中找一空项,写入调用门

在自写的API中,返回要使用 retf 来返回并切换权限 (最好用裸函数,自己平栈)

在R3中使用 call selector: 0 来调用,其中选择子要符合其格式

缺点: GDT表项个数有限,使用麻烦,参数不定

改进:通过eax来传递函数的编号,调用门为总函数,将参数的地址放入寄存器中,在R0中自己拷贝参

数

调用门描述符

ParamCount为参数个数,需要传参的时候要指明此字段的值,系统会自动将参数拷贝到内核栈上

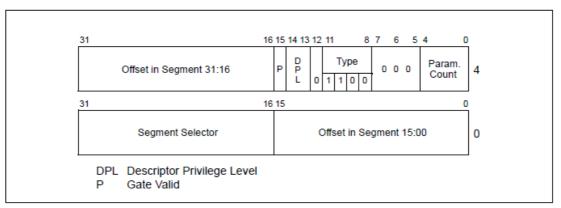


Figure 5-8. Call-Gate Descriptor

调用调用门之后栈的分布情况

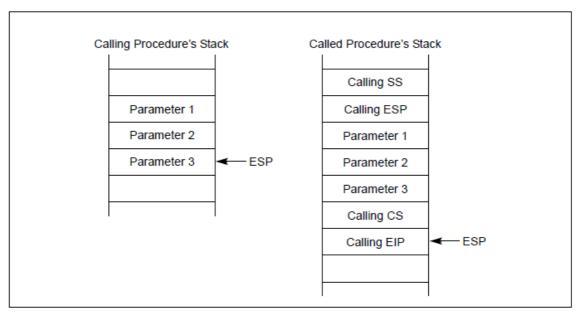


Figure 5-13. Stack Switching During an Interprivilege-Level Call

恢复环境只还原: eip、cs、esp、ss,需要手动还原fs

实现步骤

R0

1. 修改中断表项 (每个核都需要修改)

```
void SetCallGate(int index)
{
   //修改中断表
   char szGDT[6];
   int nShift = 1;
   GATE* pGDT = NULL;
   for (int i = 0; i < 2; i++) {
       KeSetSystemAffinityThread(nShift); // 设置运行核心
       // 获取GDT
       __asm {
           sgdt szGDT
       pGDT = *(GATE **)(szGDT + 2);
       // 设置调用门描述符
       GATE gate = \{0\};
       gate.p = 1;
       gate.dp1 = 3;
       gate.type = 12;
       gate.s = 0;
       gate.sel = 8;
       gate.low = (int)SysCall & 0xffff;
       gate.hei = (int)SysCall >> 16;
       gate.param = 0; //参数数量
       // 修改
```

```
pGDT[index] = gate;

nShift <<= 1;
}
</pre>
```

2. 实现系统调用总入口函数 (裸函数)

```
typedef void (*SYSCALL_FUN)();
// 系统调用数组,存储函数指针
SYSCALL_FUN g_Syscall[] = { SysCall1 , SysCall2, (SYSCALL_FUN)SysCall3,
(SYSCALL_FUN)SysCall4 };
// 存储每个系统调用的参数总大小,用于从R3地址拷贝到R0上
char g_SyscallParam[] = { 0 , 0, 4, 8 };
__declspec(naked) void SysCall()
{
   __asm {
      pushad
      movzx ecx, g_SyscallParam[eax] // 获取参数总大小,用于拷贝,eax相当于系统
调用号
      sub esp, ecx // 分配参数空间
      mov esi, edx // edx存储参数在R3中的地址
      mov edi, esp
      rep movsb
                   // 拷贝到R0上
       call g_Syscall[eax * 4] // 调用相应的系统调用函数
      popad
      retf
   }
}
```

3. 实现各个系统调用函数

```
void SysCall1()
{
    KdPrint(("[51asm] SysCall1\n"));
}

void SysCall2()
{
    KdPrint(("[51asm] SysCall2\n"));
}

void SysCall3(int p1)
{
    KdPrint(("[51asm] SysCall3:%d\n", p1));
}

void SysCall4(int p1, int p2)
{
    KdPrint(("[51asm] SysCall4 p1=%d p2:%d\n", p1, p2));
}
```

```
__declspec(naked) void Syscall()
   __asm {
       // call selector:0的硬编码
       _emit 09ah
       _emit 00
       _emit 00
       _emit 00
       _emit 00
       _emit 04bh
       _emit 00
       // 恢复fs,此值需要提前获取
       mov ax, 3bh
       mov fs, ax
       ret
   }
}
__declspec(naked) void Syscall1()
{
   __asm {
       mov eax, 0
       lea edx, [esp + 4] // 获取参数的地址
       jmp Syscall
   }
}
__declspec(naked) void Syscall2()
   __asm {
       mov eax, 1
       lea edx, [esp + 4] // 获取参数的地址
       jmp Syscall
   }
}
__declspec(naked) void Syscall3(int p1)
{
   __asm {
       mov eax, 2
       lea edx, [esp + 4] // 获取参数的地址
       jmp Syscall
   }
}
__declspec(naked) void Syscall4(int p1, int p2)
   __asm {
       mov eax, 3
       lea edx, [esp + 4] // 获取参数的地址
       jmp Syscall
   }
}
```

2. 调用系统调用

```
Syscall1();
Syscall2();
Syscall3(3);
Syscall4(3, 4);
```

陷阱门(软中断、陷阱)

windows系统调用都使用陷阱门来实现

在IDT中找一空项,写入陷阱门(因为系统调用属于软中断,又叫陷阱中断)

使用 int xxx 调用,中断返回要用 iret,方法与之前的调用门类似

windows利用 int 2e 来调用 nt!KiSystemService, 且内部做了一张系统服务表 (SSDT)

SSDT

- 一个SSDT (普通的API)
 - 。 方法一: KTHREAD结构的ServiceTable成员
 - 方法二:导出的 KeServiceDescriptorTable 全局变量 (在64位上可能此变量不导出)
- 一个ShadowSSDT (UI相关API)

用途: 主动防御, 监控API, 且有两张表, 这两张表相邻

以win7 32位为例子,在windbg上查看 KeServiceDescriptorTable

```
0: kd> dd KeServiceDescriptorTable
83fbe9c0 83ed2d9c 00000000 00000191 83ed33e4 -> KeServiceDescriptorTable:
SSDT
83fbe9d0 00000000 00000000 000000000
83fbe9e0 83f316af 00000000 020d96db 0000005d
83fbe9f0 00000011 00000100 5385d2ba d717548f
83fbea00 83ed2d9c 00000000 00000191 83ed33e4 -> KeServiceDescriptorTableShadow: SSDT, 同上一致
83fbea10 990b6000 00000000 00000339 990b702c -> KeServiceDescriptorTableShadow: ShadowSSDT
83fbea20 00000000 00000000 83fbea24 00000340
83fbea30 00000340 86ced518 00000007 00000000
```

兼容任意版本

需要解析PDB文件, ntkrn1mp.pdb 和 win32k.pdb

MSR

MSR寄存器:模式指令寄存器,是一组寄存器,以编号来命名

相关指令

- wrmsr
- rdmsr
- sysenter 进R0
- sysexit回R3

```
MOV ECX, 08BH ;IA32_BIOS_SIGN_ID

XOR EAX, EAX ;clear EAX

XOR EDX, EDX ;clear EDX

WRMSR ;Load 0 to MSR at 8BH

MOV EAX, 1

cpuid

MOV ECX, 08BH ;IA32_BIOS_SIGN_ID

rdmsr ;Read Model Specific Register
```

进RO的方式不一样,实现调用的本质还是查表拷贝参数

SYSENTER和SYSEXIT

对于SYSENTER,需要RO的信息:

- CSO IA32 SYSENTER CS.
- EIPO IA32_SYSENTER_EIP.
- SSO IA32 SYSENTER CS + 8.
- ESP0 IA32_SYSENTER_ESP.

对于SYSEXIT,需要R3的信息:

- CS IA32_SYSENTER_CS + 16.
- EIP EDX.
- SS IA32_SYSENTER_CS + 24.
- ESP ECX.

所以,在R3进R0之前会将R3的EIP和ESP分别存入EDX和ECX,而后R0将ECX压栈,由于R3是call进来的,栈上有返回地址,故在R0返回R3时,执行POP ECX; POP EDX即可

在新版本中,基本上都使用此方式进入R0与回R3

在64位上,以 syscall 和 sysret 来完成进R0和回R3(在64位下对SSDT进行了加密,对于每个项拿出来右移4位+表基址,主要是为了防止SSDT Hook)

swapgs 交换gs寄存器(在64位下代替fs寄存器)

KPP保护:对内核模块代码进行保护,修改直接蓝屏