



UNIVERSITAT
POLITÈCNICA
DE VALÈNCIA

Búsqueda en anchura¹

Albert Sanchis
Alfons Juan

DSIC

Departamento de Sistemas
Informáticos y Computación

¹Para una correcta visualización, se requiere Acrobat Reader v. 7.0 o superior

Objetivos formativos

- ▶ Describir búsqueda en anchura.
- ▶ Construir el árbol de búsqueda en anchura.
- ▶ Analizar la calidad y complejidad de búsqueda en anchura.

Índice

| | | |
|----------|---|----------|
| 1 | Introducción | 3 |
| 2 | Búsqueda en anchura | 4 |
| 3 | El árbol de búsqueda en anchura | 5 |
| 4 | Complejidad, optimalidad y complejidad | 6 |
| 5 | Conclusiones | 7 |

1 Introducció

Búsqueda en anchura (BFS, de Breadth-first search) consiste en enumerar caminos (desde el nodo inicial) hasta encontrar una solución, priorizando los más cortos y evitando ciclos (sin repetir nodos):

2 Búsqueda en anchura [1, 2, 3, 4]

```
BFS( $G, s'$ )           // Breadth-first search;  $G$  grafo y  $s'$  nodo inicial
 $O = IniCola(s')$        // Open: frontera-cola de la búsqueda
 $C = \emptyset$           // Closed: conjunto de nodos explorados
mientras no ColaVacía( $O$ ):
     $s = Desencola(O)$       // selección FIFO (First in, first out)
     $C = C \cup \{s\}$        //  $s$  ya explorado
    para toda  $(s, n) \in Adyacentes(G, s)$ : // generación:  $n$  hijo de  $s$ 
        si  $n \notin C \cup O$ : //  $n$  no descubierto hasta ahora
            si Objetivo( $n$ ) retorna  $n$  // solución encontrada!
            Encola( $O, n$ ) // añadimos  $n$  a la cola
retorna NULL           // ninguna solución encontrada
```

3 El árbol de búsqueda en anchura

BFS genera un *árbol de búsqueda* arraigado al nodo inicial y *profundidad* d igual a la longitud “del” (un) camino más corto hacia una solución:

Nota: desempates resueltos por orden alfabético (“1ro el izq.”).

4 Completitud, optimalidad y complejidad

- ▶ **Completitud:** Sí, siempre encuentra solución (si existe).
- ▶ **Optimalidad:** Sí, con acciones de coste positivo idéntico.
- ▶ **Complejidad:**
 - ▷ $G = (V, E)$ *explícito*: $O(|V| + |E|)$ temporal y espacial.
 - ▷ G *implícito*, **factor de ramificación** b y hasta **profundidad** d :
 - Árbol completo (*Peor caso*): $O(b^d)$ temporal y espacial.
 - Si *Objetivo* después de selección: $O(b^{d+1})$ temporal y espacial.

5 Conclusiones

Hemos visto:

- ▶ El algoritmo de búsqueda en anchura.
- ▶ El árbol de búsqueda en anchura.
- ▶ La calidad y complejidad de búsqueda en anchura.

Algunos aspectos a destacar sobre BFS:

- ▶ Completa y óptima con aristas de coste idéntico.
- ▶ Coste espacial excesivo, sobre todo con soluciones profundas.
- ▶ Puede ser una buena opción para grafos dispersos (pocas aristas), soluciones superficiales y aristas de coste idéntico.

Referencias

- [1] E. Moore. The shortest path through a maze. In *Proc. of the Int. Symposium on the Theory of Switching, Part II*, pages 285–292. Harvard University Press, 1959.
- [2] C. Y. Lee. An algorithm for path connections and its applications. *IRE Trans. on Electronic Computers*, EC-10, 1961.
- [3] S. Russell and P. Norvig. *Artificial Intelligence: A Modern Approach*. Pearson, third edition, 2010.
- [4] Bernhard Korte and Jens Vygen. *Combinatorial Optimization: Theory and Algorithms*. Springer, 2018.

```
#!/usr/bin/env python3
from queue import Queue
G={'A':['B','C'],'B':['A','D'],'C':['A','E'],
→ 'D':['B','E'],'E':['C','D']}
def bfs(G,s,t):
→if s==t: return [s]
→O=Queue(); O.put((s,[s])) # Open queue
→OCs=set(); OCs.add(s) # Open and closed set
→while O:
→→s,path=O.get()
→→for n in G[s]:
→→→if n not in OCs:
→→→→if n==t: return path+[n]
→→→→O.put((n,path+[n]))
→→→→OCs.add(n)
print(bfs(G,'A','E'))
```

```
['A', 'C', 'E']
```