# T1.1 Razonamiento probabilístico: representación e inferencia

# Índice

- 1. El problema de la calificación
- 2. Representación probabilística
- 3. Inferencia probabilística
- 4. Independencia
- 5. Teorema de Bayes

## 1 El problema de la calificación

**Problema de la calificación:** imposibilidad práctica de conocer y comprobar todas las **calificaciones** (condiciones) que habría que garantizar para asegurar el cumplimiento de una acción

- Ejemplo: salir al aeropuerto 90 minutos antes del vuelo me permite llegar a tiempo SI no hay atascos Y no hay pinchazos Y ...
- Ejemplo: un bote nos permite cruzar un río SI es un bote de remo Y tiene remos y escálamos Y no están rotos Y encajan Y ...

**Incertidumbre:** los sistemas inteligentes actuales incluyen la **incertidumbre** como parte del conocimiento y la representan mediante **probabilidades** asociadas a los sucesos (proposiciones) de interés

# 2 Representación probabilística

**Distribución de probabilidad conjunta:** de las variables aleatorias de interés para representar el conocimiento probabilístico

Ejemplo del dentista: conocimiento para diagnosticar caries

Variables aleatorias de interés:

 $\begin{array}{ll} \text{Dolor:} & D \in \{0,1\} \\ \text{Caries:} & C \in \{0,1\} \\ \text{Hueco:} & H \in \{0,1\} \end{array}$ 

Representación: tabla a la derecha con

# 3 Inferencia probabilística

Reglas suma y producto: reglas básicas para calcular la probabilidad de cualquier suceso (proposición) de interés a P(x,y,z) = P(x1y,z).P(y,z) = P(x1y,z).P(y1z).P(z) partir de la distribución conjunta

$$P(x) = \sum_{y} P(x, y)$$
 y 
$$P(x, y) = P(x) P(y \mid x)$$
 
$$= P(x) \cdot P(x \mid y)$$

Observación importante: en general no es necesario conocer la tabla completa de probabilidades conjuntas para calcular la probabilidad de un suceso dado mediante las reglas suma y producto

**Ejemplo del dentista:** cálculo de la probabilidad de observar...

= 
$$P(d=0, c=1,h=1) + P(d=4, c=4,h=1)$$

• Caries y hueco (a la vez):  $P(c=1,h=1) = \sum_{d=0,1} P(d,c=1,h=1) = 0.180$ • Hueco:  $P(h=1) = \sum_{d=0,1} \sum_{c=0,1} P(d,c,h=1) = 0.200 = P(d=0,c=0,h=1) + P(d=0,c=1,h=1) + P(d=1,c=0,h=1) + P(d=1,c=0,h=1) + P(d=1,c=1,h=1) + P(d=1,h=1,h=1) + P(d=1,h=1,h=1,h=1) + P(d=1,h=1,h=1) + P(d=1,h=1,h=1,h=1) + P(d=1,h=1,h=1,h=1,h=1) + P(d=1,h$ 

```
In [1]: import numpy as np
        T = np.array([[0,0,0,.576], [0,0,1,.008], [0,1,0,.144], [0,1,1,.072],
                       [1,0,0,.064], [1,0,1,.012], [1,1,0,.016], [1,1,1,.108]
        Pc1b1 = np.sum(T[(T[:,1]==1) \& (T[:,2]==1),-1])
        Pb1 = np.sum(T[T[:,2]==1,-1])
        Pc1Db1 = Pc1b1/Pb1
        print(f"Pc1b1 = \{Pc1b1:.3f\} Pb1 = \{Pb1:.3f\} Pc1Db1 = \{Pc1Db1:.3f\}")
```

Pc1b1 = 0.180 Pb1 = 0.200 Pc1Db1 = 0.900

# 4 Independencia

Variables independientes: dos variables x y y son independientes si

$$P(x,y) = P(x) P(y)$$
 o  $P(x \mid y) = P(x)$  o  $P(y \mid x) = P(y)$ 

Conocimiento experto: la independencia puede establecerse por conocimiento experto y conveniencia

#### Ejemplo del dentista:

• Consideramos una nueva variable con el tiempo que hace cuando el paciente visita el dentista

$$T \in \{\text{sol}, \text{nubes}, \text{lluvia}, \text{nieve}\}$$

• Asumimos que las tres variables que ya teníamos son independientes del tiempo que hace

$$P(d,c,h,t) = P(t) P(d,c,h)$$

• Así reducimos el número de probabilidades a almacenar:  $\underbrace{32}_{}$  vs  $\underbrace{4+8}_{}$ 

# 5 Teorema de Bayes

**Teorema de Bayes:** permite actualizar nuestro conocimiento sobre una hipótesis y después de observar una nueva

evidencia x

$$P(y \mid x) = P(x,y) = P(y) = P(y) P(x \mid y) = P(x)$$

ullet De otra manera:  $P(y\mid x)$  es la probabilidad de que se produzca el efecto y después de observar que se ha producido la causa x

#### Ejemplo del dentista:

- ullet Sabemos que la probabilidad de caries es: P(c=1)=0.34
- Sabemos que la probabilidad de dolor es: P(d=1)=0.20
- Sabemos que la probabilidad de dolor después de observar caries es:  $P(d=1 \mid c=1) = 0.36$
- ullet ¿Cúal es la probabilidad de caries después de observar dolor,  $P(c=1\mid d=1)$

$$\underbrace{P(c=1 \mid d=1)}_{P(d=1)} = \underbrace{P(d=1 \mid c=1)}_{P(d=1)} = \underbrace{0.34}_{0.20} \underbrace{0.36}_{0.20} = \underbrace{0.61}_{0.20}$$

In [3]: Pc1 = 0.34; Pd1 = 0.20; Pd1c1 = 0.36; Pc1Dd1 = Pc1 \* Pd1c1 / Pb1; print(f"Pc1Dd1 = {Pc1Dd1:.2f}")

Pc1Dd1 = 0.61 P(C = 1 | d = 1) = P(d = 1) P(C = 1 | d = 1) = P(d = 1) P(C = 1 | d = 1) = P(C = 1 | d = 1) P(C = 1 | d = 1) = P(C = 1 | d = 1)

# Ejercicios T1.1 Razonamiento probabilístico

**2023\_01\_26\_Cuestión 1:** Dada la siguiente tabla de probabilidades conjuntas de tres variables de interés:

A	0	0	0	0	1	1	1	1
B	0	0	1	1	0	0	1	1
C	0			1			0	<b>3</b>
P(A, B, C)	0.093	0.100	0.133	0.163	0.157	0.150	0.117	0.087

Cúal és el valor de  $P(A = 1, B = 1 \mid C = 1)$ ?

1. 
$$P(A = 1, B = 1 \mid C = 1) \le 0.25$$

2. 
$$0.25 < P(A = 1, B = 1 \mid C = 1) \le 0.50$$

3. 
$$0.50 < P(A = 1, B = 1 \mid C = 1) \le 0.75$$

4. 
$$0.75 < P(A = 1, B = 1 \mid C = 1)$$

$$P(A=1,B=1|C=1) = \frac{P(A=1,B=4,C=1)}{P(C=1)} = \frac{0.087}{0.05} = 0.174$$

$$P(C=1) = \sum_{A \in \{0,1\}} P(A,B,C=1) = P(A=0,0=0,C=1) + P(A=0,B=1,C=1) + P(A=1,B=0,C=1) + P(A=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1) + P(A=1,B=1,B=1)$$

**Solución:** la 1;  $P(A=1,B=1 \mid C=1) = 0.174$ 

In [1]: PA1B1C1 = 0.087; PC1 = 0.1 + 0.163 + 0.15 + 0.087; PA1B1\_C1 = PA1B1C1 / PC1; print(PA1B1\_C1)

0.174

**2023\_01\_17\_Cuestión 1:** Supón que tenemos dos cajas con 40 naranjas en la primera y 80 en la segunda. La primera caja contiene 9 naranjas Navelina y 31 Caracara. La segunda caja contiene tres veces más naranjas Navelina que Caracara. Ahora supón que se escoge una caja al azar, y después una naranja al azar de la caja escogida. Si la naranja escogida es Navelina, la probabilidad P de que proceda de la primera caja es:

1. 
$$0/4 \le P < 1/4$$
.  
2.  $1/4 \le P < 2/4$ .  
3.  $2/4 \le P < 3/4$ .  
4.  $3/4 \le P \le 4/4$ .  

$$P(C = 1) = \frac{40}{40+80} = \frac{1}{3} = 0.33$$

$$P(0 = N \mid C = 1) = \frac{9}{40} P(0 = N \mid C = 2) = \frac{3}{4}$$

$$P(C = 2) = \frac{80}{40+80} = \frac{2}{3}$$

$$P(0 = C \mid C = 1) = \frac{31}{40} P(0 = C \mid C = 2) = \frac{1}{4}$$

$$3 \cdot x + x = 1$$

$$P(C=1|O=N) = P(O=N|C=1) \cdot P(C=1)$$
 $P(O=N)$ 

$$P(O=N) = \sum_{C \in \{1,2\}} P(C, O=N) = \sum_{C \in \{1,2\}} P(O=N|C) \cdot P(C) = \underbrace{P(O=N|C=1) \cdot P(C=2)}_{+ P(O=N|C=2) \cdot P(C=2)}$$

Solución:

$$P = P(C = 1 \mid T = N) = \frac{P(C = 1)P(T = N \mid C = 1)}{P(C = 1)P(T = N \mid C = 1) + P(C = 2)P(T = N \mid C = 2)}$$
$$= \frac{1/2 \cdot 9/40}{1/2 \cdot 9/40 + 1/2 \cdot 3/4} = \frac{9}{9 + 30} = 0.23$$

**2022\_01\_27\_Cuestión 4:** Dada la siguiente tabla de frecuencias conjuntas de tres variables de interés:

A	0	0	0	0	1	1	1	1
B	0	0	1	1	0	0	1	1
C	0	1	0	1	0	1	0	1
N(A,B,C)	124	28	227	175	126	222	23	75

Cúal és el valor de  $P(A=1\mid B=1,C=0)$ ?

- 1. 0.023
- 2. 0.250
- 3.0.092
- 4. 0.446

Solución: la 3.

**2022\_01\_13\_Cuestión 7:** Sea un problema de razonamiento probabilístico sobre desplazamientos por carretera, con las variables aleatorias de interés:

- Climatología (*C*): {claro(CLA), nublado (NUB), lluvia (LLU)}
- Luminosidad (*L*): {día (DÍA), noche (NOCHE)}
- Seguridad (S): {seguro (SEG), accidente (ACC)}

La probabilidad conjunta de las tres variables viene dada en la tabla:

		DÍA			NOCHE	
P(S, L, C)	CLA	NUB	LLU	CLA	NUB	LLU
SEG	0.27	0.23	0.07	0.16	0.07	0.06
ACC	0.02	0.01	0.02	0.02	0.03	0.04

La probabilidad condicional  $P(S=\mathrm{ACC}\mid L=\mathrm{DIA}, C=\mathrm{NUB})$  es:

- 1. 0.042
- 2. 0.010
- 3. 0.240
- 4. 0.140

Solución: la 1.

# T1.2 Variables continuas y regla de Bayes

# Índice

- 1. Variables continuas
- 2. Teorema de Bayes en el caso continuo
- 3. La regla de decisión de Bayes
- 4. Clasificadores generativos y discriminativos

#### 1 Variables continuas

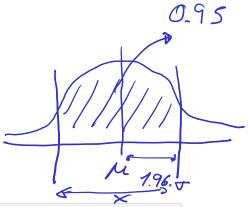
**Función de densidad de probabilidad:** caracterización usual de las variables continuas para la representación de conocimiento probabilístico

$$p(x) \geq 0 \quad ext{para todo } x \qquad ext{y} \qquad \int p(x) \, dx = 1$$

La densidad normal:  $p(x) \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ 

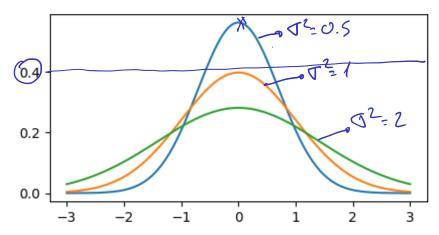
$$\int p(x) = rac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-rac{(x-\mu)^2}{2\,\sigma^2}
ight)$$

$$P(x \in [\underline{\mu \pm 1.96\sigma}]) = 0.95$$



**Ejemplo:** densidades normales con  $\mu=0$  y  $\sigma^2=0.5,1,2$ 

```
import numpy as np; from scipy.stats import norm; import matplotlib.pyplot as plt
x = np.linspace(-3, 3, 200)
plt.figure(figsize=(5, 2.5))
plt.plot(x, norm.pdf(x, 0, np.sqrt(0.5)), x, norm.pdf(x, 0, 1), x, norm.pdf(x, 0, np.sqrt(2)));
```



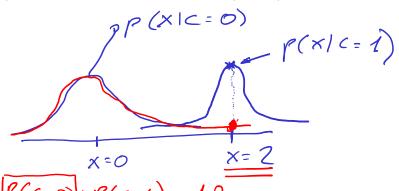
# 2 Teorema de Bayes en el caso continuo

**Teorema de Bayes en el caso continuo:** probabilidad de una hipótesis y después de observar una evidencia (nueva) x

$$P(y \mid x) = P(y) \, rac{p(x \mid y)}{p(x)}$$

 $\textbf{Ejemplo:} \ \ x = \ \text{resultado de un test de saliva para el diagnóstico de caries}$ 

- Sin caries,  $c=0,\,p(x\mid\underline{c=0})\sim\mathcal{N}(\underline{\mu=0},\underline{\sigma^2=1})$
- Con caries, c=  $p(x\mid c=1)\sim \mathcal{N}(\mu=2,\sigma^2=0.5)$
- Sabemos que la probabilidad (a priori) de caries es: P(c=1) = 0.34
- Si el test da x=2, cuál es la probabilidad (a posteriori) de caries?



$$P(c=1 \mid x=2) = P(c=1) \frac{p(x=2 \mid c=1)}{p(x=2)} = 0.340 \frac{0.564}{0.307} = 0.843$$

• Observa que primero había que encontrar la (densidad de) probabilidad (a priori) de test x=2:

$$p(x=2) = P(c=0)p(x=2 \mid c=0) + P(c=1)p(x=2 \mid c=1)$$

$$= (1 - 0.34) (0.054) + 0.34 \cdot 0.564 = 0.227$$

# 3 La regla de decisión de Bayes

Regla de decisión de Bayes: predice una hipótesis después de observar una evidencia x mediante la elección, entre un conjunto de hipótesis posibles  $\mathcal{C}$ , de una hipótesis de máxima probabilidad a posteriori (de la observación de la evidencia)

e la regla de Bayes: ninguna otra elección mejoraría esta probabilidad de error! 
$$c^*(x) = \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{argmax}} \underbrace{P(c \mid x)} \qquad P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.9 \quad C^*(x) = G$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

$$P\left( C = G \mid x = G \right) = 0.1$$

Probabilidad de error: es decir, probabilidad de que la hipótesis predicha sea distinta de la realmente producida

Optimalidad de la regla de Bayes: ninguna otra elección mejoraría esta probabilidad

#### Ejemplo del dentista:

$$\underbrace{c^*(x=2)}_{c} = \underbrace{\left(\begin{array}{c} P(c=0 \mid x=2) = 0.116 \\ P(c=1 \mid x=2) = 0.884 \end{array}\right)}_{c} = 1$$

Regla de Bayes en función de probabilidades a priori y (densidades) condicionales de las clases: en lugar (de arg-)maximizar  $P(c \mid x)$  en c, lo hacemos en función de  $P(c) p(x \mid c)$  puesto que el resultado es el mismo

$$egin{aligned} c^*(x) = rgmax & P(c \mid x) = rgmax & P(c) & p(x \mid c) & end{aligned} = rgmax & P(c) & p(x \mid c) & end{aligned}$$

Ejemplo del dentista:

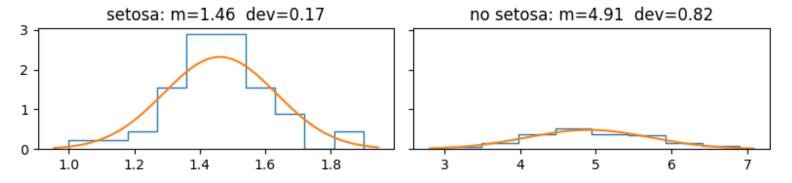
$$c^*(x=2) = \operatorname*{argmax}_c \left( \frac{P(c=0) \, p(x=2 \mid c=0) = 0.036}{P(c=1) \, p(x=2 \mid c=1) = 0.271} \right) = 1$$

# Ejercicios T1.2 Variables continuas y regla de Bayes

**Problema:** Considerad la clasificación de flores iris en setosa o no-setosa a partir de la longitud de pétalos, x. El estudio empírico siguiente muestra que las distribuciones de x para setosas y no-setosas pueden aproximarse con distribuciones normales de medias y desviaciones estándares:

$$p(x \mid c = ext{set}) \sim \mathcal{N}(\mu_{ ext{set}} = 1.46, \sigma_{ ext{set}} = 0.17)$$
 y  $p(x \mid c = ext{nos}) \sim \mathcal{N}(\mu_{ ext{nos}} = 4.91, \sigma_{ ext{nos}} = 0.82)$ 

```
import numpy as np; import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.datasets import load_iris; from scipy.stats import norm
iris = load_iris(); X = iris.data.astype(np.floatl6); y = iris.target.astype(np.uint)
x_set = np.squeeze(X[np.where(y==0), 2]); x_nos = np.squeeze(X[np.where(y!=0), 2])
fig, axs = plt.subplots(1, 2, figsize=(8, 2), sharey=True, tight_layout=True)
axs[0].hist(x_set, bins='auto', density=True, histtype='step')
x_set_range = np.arange(*axs[0].get_xlim(), .01)
x_set_mean = x_set.mean(); x_set_dev = np.sqrt(x_set.var())
axs[0].set_title(f'setosa: m={x_set_mean:.2f} dev={x_set_dev:.2f}')
axs[0].plot(x_set_range, norm.pdf(x_set_range, x_set_mean, x_set_dev))
axs[1].hist(x_nos, bins='auto', density=True, histtype='step')
x_nos_range = np.arange(*axs[1].get_xlim(), .01)
x_nos_mean = x_nos.mean(); x_nos_dev = np.sqrt(x_nos.var())
axs[1].set_title(f'no setosa: m={x_nos_mean:.2f} dev={x_nos_dev:.2f}')
axs[1].plot(x_nos_range, norm.pdf(x_nos_range, x_nos_mean, x_nos_dev));
```



Si las densidades normales estimadas son ciertas y la probabilidad a priori de setosa es 1/3, ¿cuál es la probabilidad a posteriori de que una flor de longitud de pétalos 2 sea setosa?

Solución:

$$\begin{split} P(c = \text{set} \mid x = 2) &= \frac{P(c = \text{set}) \, p(x = 2 \mid c = \text{set})}{p(x = 2)} \\ &= \frac{P(c = \text{set}) \, p(x = 2 \mid c = \text{set})}{P(c = \text{set}) \, p(x = 2 \mid c = \text{set})} \\ &= \frac{1/3 \cdot \mathcal{N}(x = 2 \mid \mu_{\text{set}} = 1.46, \sigma_{\text{set}} = 0.17)}{1/3 \cdot \mathcal{N}(x = 2 \mid \mu_{\text{set}} = 1.46, \sigma_{\text{set}} = 0.17)} \\ &= \frac{1/3 \cdot \mathcal{N}(x = 2 \mid \mu_{\text{set}} = 1.46, \sigma_{\text{set}} = 0.17) + 2/3 \cdot \mathcal{N}(x = 2 \mid \mu_{\text{nos}} = 4.91, \sigma_{\text{nos}} = 0.82)}{\frac{1}{0.17} \exp\left(-\frac{(2-1.46)^2}{2 \cdot 0.17^2}\right)} \\ &= \frac{0.0379}{0.0379 + 0.0045} = 0.89 \end{split}$$