

# Raonament probabilístic: variables contínues i regla de Bayes

Alfons Juan Albert Sanchis Jorge Civera

Departament de Sistemes Informàtics i Computació

## **Objectius formatius**

- Representar el coneixement amb variables contínues
- Inferir coneixement a partir de variables contínues i el teorema de Bayes
- Aplicar la regla de Bayes en general i, en particular, en el cas del reconeixement de formes i aprenentatge automàtic



# Índex

1	Variables contínues	3
2	Teorema de Bayes en el cas continu	4
3	La regla de decisió de Bayes	5
4	Reconeixement de Formes i Apr. Automàtic	7
5	Conclusions	8

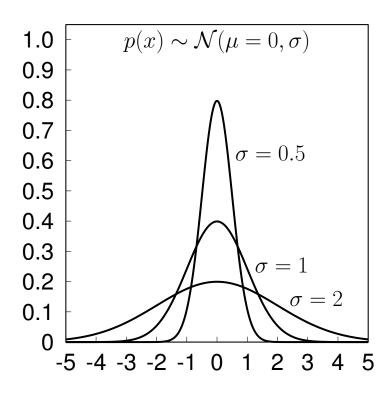


#### 1 Variables continues

El coneixement sol expressar-se mitjançant *variables contínues* caracteritzades amb funcions de *densitat de probabilitat:* 

$$p(x) \ge 0$$
 per a tot  $x$  i  $\int p(x) dx = 1$ 

**Exemple:** la distribució normal



$$p(x) \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

$$P(x \in [\mu \pm 2\sigma]) = 0.95$$

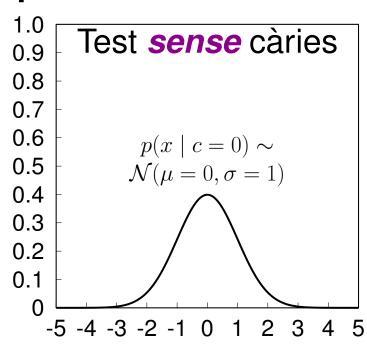


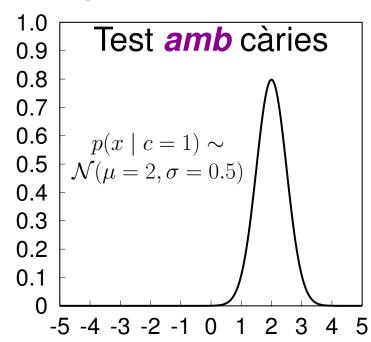
# 2 Teorema de Bayes en el cas continu

En el cas continu, el *teorema de Bayes* pot expressar-se com:

"
$$P(\text{efecte} \mid \text{causa})$$
" =  $P(y \mid x) = P(y) \frac{p(x \mid y)}{p(x)}$ 

**Exemple:** x = test de saliva per al diagnòstic de càries





Si P(c=1)=0.34 però el test dóna x=2, per Bayes tenim:

$$P(c=1 \mid x=2) = P(c=1) \frac{p(x=2 \mid c=1)}{p(x=2)} = 0.340 \frac{0.798}{0.307} = 0.884$$

# 3 La regla de decisió de Bayes

La *regla de decisió de Bayes* prediu l'efecte que produirà una causa x triant, entre un conjunt d'efectes possibles C, un de màxima *probabilitat a posteriori* (de l'observació de la causa):

$$c^*(x) = \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg\,max}} P(c \mid x)$$

Probabilitat d'error (efecte predit distint del realment produït):

$$P(\text{error} \mid x) = 1 - P(c^*(x) \mid x)$$

Cap altra tria milloraria aquesta probabilitat d'error!

#### Exemple del diagnòstic de càries:

$$c^*(x=2) = \underset{c}{\arg\max} \left( \frac{P(c=0 \mid x=2) = 0.116}{P(c=1 \mid x=2) = 0.884} \right) = 1$$



## Regla de Bayes: altra versió

Pel teorema de Bayes, la regla de Bayes es pot re-escriure com:

$$c^*(x) = \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg \, max}} \ P(c \mid x)$$

$$= \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg \, max}} \ P(c) \frac{p(x \mid c)}{p(x)}$$

$$= \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg \, max}} \ P(c) p(x \mid c)$$

on P(c) és la *probabilitat a priori* de l'efecte c; i  $p(x \mid c)$  és la *(densitat de) probabilitat* de que x siga la causa de l'efecte c.

#### Exemple del diagnòstic de càries:

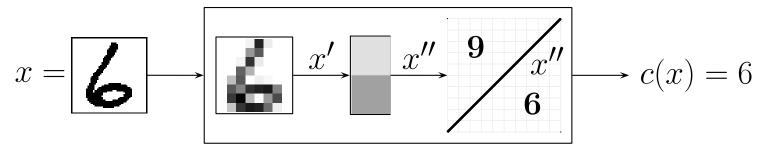
$$c^*(x=2) = \underset{c}{\operatorname{arg\,max}} \left( \frac{P(c=0) p(x=2 \mid c=0) = 0.036}{P(c=1) p(x=2 \mid c=1) = 0.271} \right) = 1$$



# 4 Reconeixement de Formes i Apr. Automàtic

El *Reconeixement de Formes* i l'*Aprenentatge Automàtic* estudien sistemes capaços d'aprendre i predir a partir de dades.

Un problema clàssic és la construcció de classificadors per a objectes percebuts amb sensors apropiats; p.e. un OCR de 6 o 9:



L'aproximació convencional es basa en la regla de Bayes:

$$c^*(x) = \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg \, max}} \ P(c \mid x) = \underset{c \in \mathcal{C}}{\operatorname{arg \, max}} \ P(c) \, p(x \mid c)$$

on  $P(c \mid x)$ , o P(c) i  $p(x \mid c)$ , s'aprenen a partir d'exemples.



#### 5 Conclusions

- Hem vist com emprar variables contínues per a representar coneixement i inferir-ne de nou mitjançant el teorema de Bayes
- També hem vist com aplicar la regla de Bayes per a decidir / predir amb mínima probabilitat d'error

