## Bloque 2 Aprendizaje Automático

# Tema 1: Razonamiento Probabilístico

## Tema 1- Razonamiento Probabilístico

- 1. Introducción
- 2. Representación probabilística
- 3. Inferencia probabilística
- 4. Independencia probabilística
- 5. Teorema de Bayes
- 6. Teoría de la Decisión

# Bibliografía

- S. Russell, P. Norvig. *Artificial Intelligence. A modern approach.* Prentice Hall, 4<sup>th</sup> edición, 2022 (Capítulo 3) <a href="http://aima.cs.berkeley.edu/">http://aima.cs.berkeley.edu/</a>
- S. Russell, P. Norvig. Artificial Intelligence. A modern approach. Prentice Hall, 3<sup>rd</sup> edición, 2010 (Capítulo 3)

#### 1. Introducción

Considérese la acción y pregunta siguientes:

 $A_t=$  SALIR AL AEROPUERTO t MINUTOS ANTES DEL VUELO ¿ME PERMITE  $A_{90}$  LLEGAR A TIEMPO?

Es difícil decidir a partir de una respuesta del tipo:

 $A_{90}$  me permite llegar a tiempo SI no hay atascos Y no hay pinchazos Y . . . Muchas otras condiciones difíciles de garantizar

Es más fácil decidir a partir de una respuesta probabilística:  $P(A_{90} \text{ ME PERMITE LLEGAR A TIEMPO}) = 0.9999$ 

Supongamos una colección de datos sobre **desplazamientos o viajes en carretera** durante un período de tiempo en un área específica (dataset)



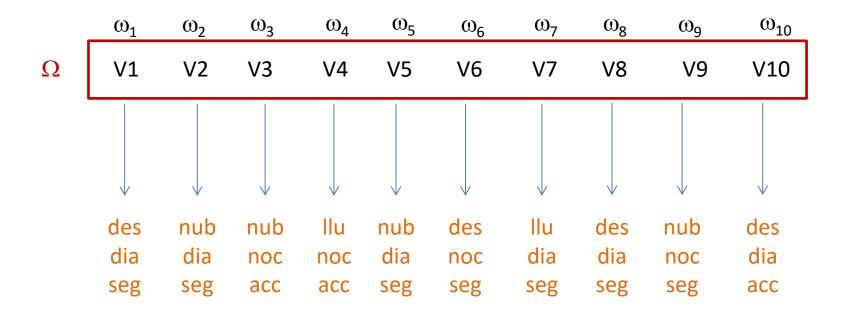
 $\Omega \rightarrow$  espacio muestral (muestras)

	$\omega_{1}$	$\omega_{2}$	$\omega_3$	$\omega_{4}$	$\omega_{5}$	$\omega_{6}$	$\omega_7$	$\omega_{8}$	$\omega_{9}$	$\omega_{10}$
Ω	V1	V2	V3	V4	V5	V6	V7	V8	V9	V10

*Espacio o modelo de probabilidad* es un espacio muestral junto con una función  $P:\Omega\to\mathbb{R}$  que asigna a cada  $\omega\in\Omega$  un número real tal que:

$$0 \le P(\omega) \le 1;$$
  $\sum_{\omega} P(\omega) = 1$ 

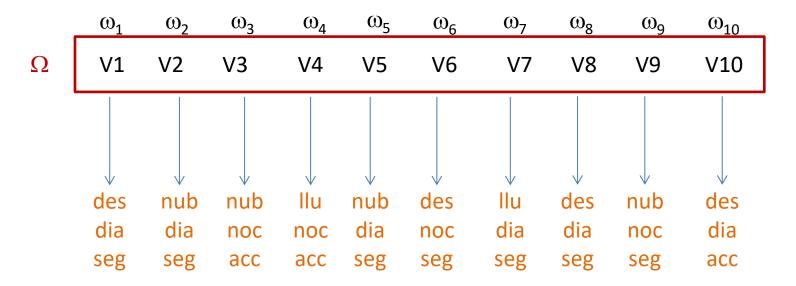
$$P(V1) = 1/10$$
  $P(V2) = 1/10$   $P(V3) = 1/10$  ...



#### Características o elementos a considerar de cada muestra (viaje)

Espacio muestral: Desplazamientos por carretera ( $\Omega$ ). Factores a considerar:

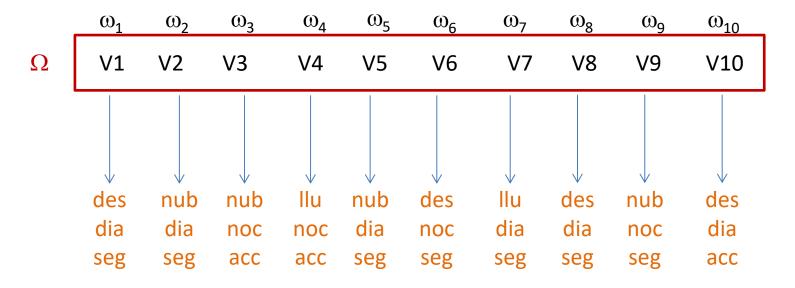
- Climatología (C): despejado (DES), nublado (NUB), lluvia (LLU)
- Luminosidad (L): dia (DIA), noche (NOC)
- Seguridad (S): desplazamiento seguro (SEG), o con accidente (ACC)



Una variable aleatoria es una función del espacio muestral en algún rango (booleanos, rango de valores predeterminado, etc.)

Variables aleatorias: 
$$C: \Omega \to \{\text{des,nub,llu}\}, L: \Omega \to \{\text{dia,noc}\}, S: \Omega \to \{\text{seg,acc}\}$$

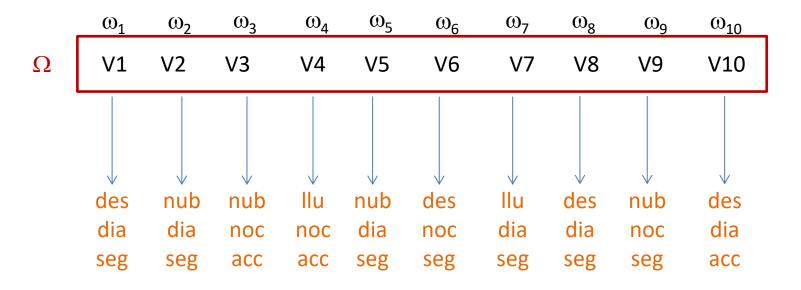
$$C(V1)= des$$
  $L(V1)= dia$   $C(V2)= nub$   $S(V3)=acc$ 



Dada una variable aleatoria X, P induce una distribución de probabilidad:  $P(X=x) \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{\omega \in (X=x)} P(\omega)$ 

#### Probabilidad a priori o incondicional

$$P(C=des) = 1/10 + 1/10 + 1/10 + 1/10 = 4/10$$
  $\longrightarrow$   $P(des)$   
 $P(L=noc) = 1/10 + 1/10 + 1/10 + 1/10 = 4/10$   $\longrightarrow$   $P(noc)$   
 $P(S=acc) = 1/10 + 1/10 + 1/10 = 3/10$   $\longrightarrow$   $P(acc)$ 



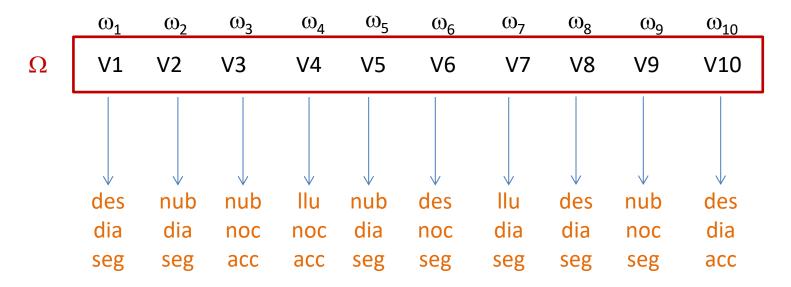
*Probabilidad* (incondicional o "a priori") de una variable aleatoria X:

$$P(X = x) \equiv P(x)$$
:  $\sum_{x} P(x) = 1$ 

$$P(des) + P(nub) + P(llu) = 1$$

$$P(dia) + P(noc) = 1$$

$$P(seg) + P(acc) = 1$$



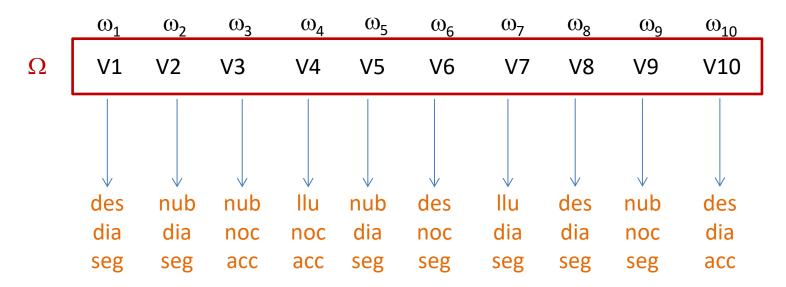
*Probabilidad conjunta* de dos variables aleatorias X, Y:

$$P(X=x;Y=y) \equiv P(x,y): \sum_{x} \sum_{y} P(x,y) = 1$$

$$P(des,dia) = 3/10$$
  $P(des,noc) = 1/10$ 

$$P(\text{nub,dia}) = 2/10$$
  $P(\text{nub,noc}) = 2/10$ 

$$P(llu,dia) = 1/10$$
  $P(llu,noc) = 1/10$ 



#### *Probabilidad conjunta* de dos variables aleatorias X, Y:

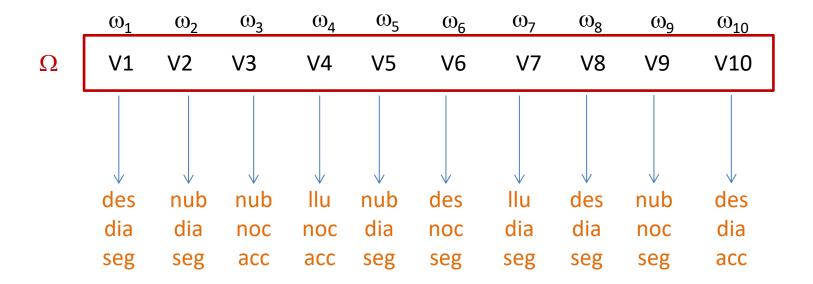
$$P(X = x; Y = y) \equiv P(x, y) : \sum_{x} \sum_{y} P(x, y) = 1$$

P(c,s)	des	nub	llu
seg	3/10	3/10	1/10
acc	1/10	1/10	1/10

P(d,s)	dia	noc
seg	5/10	2/10
acc	1/10	2/10

 $\Sigma$ =1

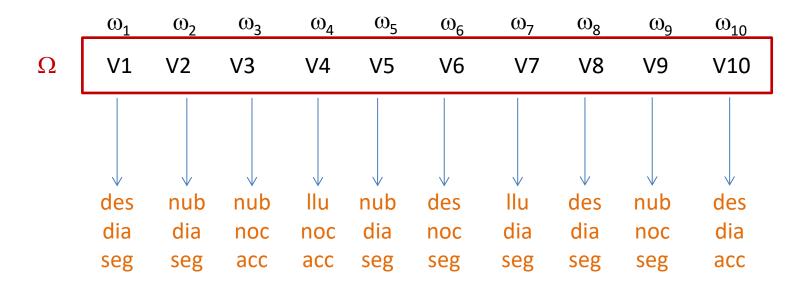
 $\Sigma$ =1



Probabilidad conjunta de más de dos variables: 
$$P(x, y, z)$$
:  $\sum_{x} \sum_{y} \sum_{z} P(x, y, z) = 1$ 

		dia			noc	
P(s,c,l)	des	nub	llu	des	nub	llu
seg	2/10	2/10	1/10	1/10	1/10	0
acc	1/10	0	0	0	1/10	1/10

 $\Sigma$ =1



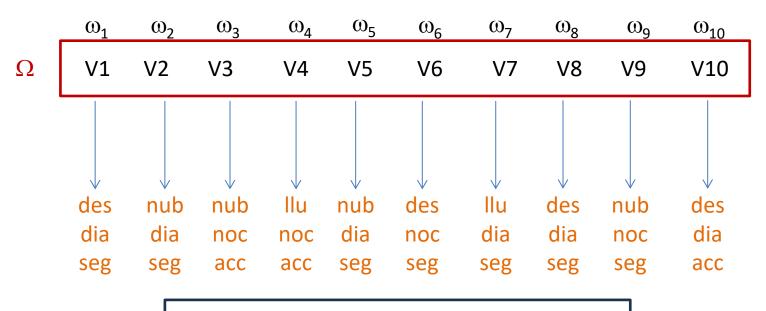
Probabilidad condicional:

$$P(X=x\mid Y=y) \ \equiv \ P(x\mid y): \qquad \sum_{x} P(x\mid y) = 1 \quad \forall y$$

$$P(des | dia) = 3/6 = 1/2$$
  $P(nub | dia) = 2/6 = 1/3$   $P(llu | dia) = 1/6$ 

$$P(dia \mid seg) = 5/7$$

#### 3. Inferencia probabilística



La regla suma: 
$$P(x) = \sum_{y} P(x,y)$$

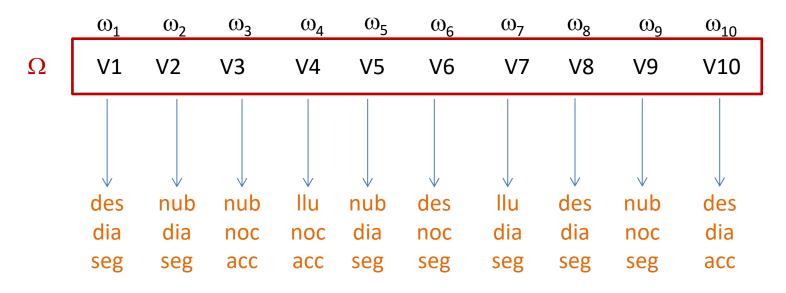
(también llamada probabilidad marginal o marginalización de la probabilidad conjunta)

$$P(des) = P(des,L) = P(des,dia) + P(des,noc) = 3/10 + 1/10 = 4/10$$

$$P(des) = P(des,S) = P(des,seg) + P(des,acc) = 3/10 + 1/10 = 4/10$$

$$P(acc) = P(acc,C) = P(acc,des) + P(acc,nub) + P(acc,Ilu) = 1/10 + 1/10 + 1/10 = 3/10$$

#### 3. Inferencia probabilística



La regla producto: 
$$P(x,y) = P(x) P(y \mid x) = P(y) P(x \mid y)$$

$$P(acc, des) = P(des | acc) P(acc) = 1/3 \cdot 3/10 = 1/10$$

$$P(acc, des) = P(acc|des) P(des) = 1/4 \cdot 4/10 = 1/10$$

$$P(dia,seg) = P(dia|seg) P(seg) = 5/7 \cdot 7/10 = 5/10$$

#### 4. Independencia probabilística

La regla producto: 
$$P(x,y) = P(x) P(y \mid x) = P(y) P(x \mid y)$$

Dos variables **x** e **y** son independientes si:

$$P(x,y) = P(x) P(y)$$
 **ó**  $P(x | y) = P(x)$  **ó**  $P(y | x) = P(y)$ 

Supongamos que tenemos otra variable aleatoria: JugarVideojuegos(J):  $J \in \{0,1\}$ 

$$P(j,s,c,l) = P(j) P(s,c,l)$$

Sean C, L, S variables aleatorias que toman valores en {DES,NUB,LLU}, {DIA, NOC}, y {SEG,ACC}, respectivamente. Su probabilidad conjunta viene dada en la siguiente tabla:

s	SEG	SEG	SEG	SEG	SEG	SEG	ACC	ACC	ACC	ACC	ACC	ACC
l	DIA	DIA	DIA	NOC	NOC	NOC	DIA	DIA	DIA	NOC	NOC	NOC
c	DES	NUB	LLU	DES	NUB	$_{ m LLU}$	DES	NUB	LLU	DES	NUB	LLU
P(s,l,c)	0.30	0.20	0.07	0.13	0.10	0.06	0.01	0.01	0.03	0.02	0.02	0.05

La probabilidad condicional P(C = LLU|S = ACC, L = DIA) es:

- A) 0.60.
- B) 0.03.
- C) 0.05.
- D) 0.02.

## 5. Teorema de Bayes

#### Regla de Bayes:

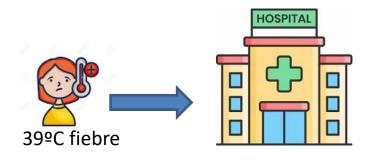
$$P(y \mid x) = \frac{P(x,y)}{P(x)} = \frac{P(y)P(x \mid y)}{P(x)} = \frac{P(y)P(x \mid y)}{\sum_{y'} P(y')P(x \mid y')}$$

(probabilidad de un evento o hipótesis **y** tras la observación de la evidencia o muestra **x**)

probabilidad a posteriori (clasificación)

verosimilitud (de la muestra x)

(probabilidad de que ocurra o se dé la muestra **x** asumiendo que es cierta la estimación **y**)



P(gripe | 39) ??

$$P(gripe|39) = \frac{P(39|gripe) P(gripe)}{P(39)}$$

Supóngase que tenemos dos cajas con 40 naranjas en la primera y 80 naranjas en la segunda. La primera caja contiene 9 naranjas Navelina y 31 Caracara. La segunda caja contiene tres veces más naranjas Navelina que Caracara. Ahora supóngase que se escoge una caja al azar, y luego una naranja al azar de la caja escogida. Si la naranja escogida es Navelina, la probabilidad P de que proceda de la primera caja es:

- A)  $0/4 \le P < 1/4$ .
- B)  $1/4 \le P < 2/4$ .
- C)  $2/4 \le P < 3/4$ .
- D)  $3/4 \le P \le 4/4$ .

#### 5. Teoría de la decisión

Minimizar el riesgo de error en la toma de decisiones

Sea  $x \in \mathcal{X}$  un hecho o dato y sea  $d \in \mathcal{D}$  una decisión que se toma para x.

1) Probabilidad de una decisión: P(d|x)

P(gripe|39)= 
$$\frac{P(39|gripe) P(gripe)}{P(39)} = 0.32$$

2) Probabilidad de error si tomamos la decisión d:  $P_d(\text{error} \mid x) = 1 - P(d \mid x)$ 

$$P_{gripe}(error|39) = 1 - P(gripe|39) = 1 - 0.32 = 0.68$$

#### 5. Teoría de la decisión

3) Decisión óptima (mejor decisión) que minimiza el riesgo de error

$$\forall x \in \mathcal{X}: d^{\star}(x) = \operatorname*{argmax}_{d \in \mathcal{D}} P(d \mid x)$$
 D={resfriado, gripe, covid}

Regla de decisión de mínimo riesgo de error o de Bayes:

4) Probabilidad que maximiza la decisión óptima (máxima probabilidad asociada a una decisión)

$$\max_{d \in \mathcal{D}} P(d \mid x)$$
 P(gripe | 39) = 0.32  
P(resfriado | 39) = 0.47  $\longrightarrow$  d=resfriado  
P(covid | 39) = 0.21

#### 5. Teoría de la decisión

5) Mínima probabilidad de error para un dato x:

$$\forall x \in \mathcal{X}: P_{\star}(\text{error} \mid x) = \min_{d \in \mathcal{D}} P_{d}(\text{error} \mid x) = 1 - \max_{d \in \mathcal{D}} P(d \mid x)$$

$$P(gripe | 39) = 0.32$$
  
 $P(resfriado | 39) = 0.47$   
 $P(covid | 39) = 0.21$   
 $P(error | 39) = 1 - 0.47 = 0.53$ 

**6)** Mínimo riesgo global: 
$$P_{\star}(\operatorname{error}) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P_{\star}(\operatorname{error} \mid x) \, P(x)$$

6	La valoración comercial de las 300 películas proyectadas en un cine durante el pasado año fue de éxito para 120 de
	ellas, y de fracaso para el resto. Se conoce las siguientes distribuciones de géneros de películas dada su valoración
	comercial:

g	ROMANCE	COMEDIA	INTRICA
$P(G = g \mid V = \hat{\mathbb{E}} xito)$	0.30	0.35	0.35
$P(G = g \mid V = \text{Fracaso})$	0.20	0.50	0.30

¿Cuál es la valoración comercial más probable para una película de intriga?

- A) Éxito
- B) Fracaso
- C) Ambas valoraciones comerciales son equiprobables
- D) No se puede determinar la valoración comercial con los datos disponibles

$$x \rightarrow intriga$$
  $P(éxito)=120/300=0.4$   $D=\{éxito, fracaso\}$   $P(fracaso)=180/300=0.6$ 

Valoración más probable = decisión óptima que minimiza el riesgo

P(éxito|intriga) = 
$$\frac{P(\text{intriga}|\text{éxito}) P(\text{éxito})}{P(\text{intriga})} = \frac{0.35 \cdot 0.4}{0.32} = 0.4375$$

P(intriga|éxito) P(éxito)+P(intriga|fracaso) P(fracaso)= $0.35 \cdot 0.4 + 0.30 \cdot 0.6 = 0.32$ 

P(fracaso | intriga) = 1 - 0.4375 = 0.5625

## Ejercicio Flores iris (solución en el boletín)

Un problema clásico de decisión consiste en clasificar flores de la familia *Irís* en tres clases; setosa, versicolor y virgínica, en base a los tamaños de sus pétalos y sépalos (y).

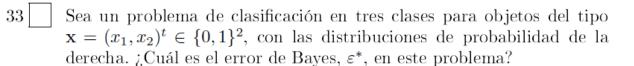
Para ello se han calculado sendos histogramas de las superficies de los pétalos de una muestra de 50 flores de cada clase. Normalizando estos histogramas, se ha estimado la siguiente distribución de tamaños de pétalos para cada clase (c):

	1 . 1 .		2
tamano	de lo:	s pétalos	en cm"

$P(y \mid c)$	<1	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	>10
Setosa	0.90	0.10	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Versicolor	0	0	0	0.20	0.30	0.32	0.12	0.06	0	0	0	0
Virgínica	0	0	0	0	0	0	0.08	0.12	0.24	0.14	0.20	0.22

Asumiendo que las clases son equiprobables, calcular:

- a) Las probabilidades a posteriory P(c | y), c ∈ {SETO, VERS, VIRG}, para una flor cuyo tamaño de pétalos es y =7 cm²
- b) La decisión óptima de clasificación de esta flor y la probabilidad de que dicha decisión sea errónea
- c) La mejor decisión y la correspondiente probab. de error para tamaños de pétalos 1, 2, . . . , 10 cm²
- d) La mínima probabilidad de error de decisión esperada para cualquier flor lris; es decir, P(error)
- e) Repetir los calculos anteriores, asumiendo que las probabilidades a priori son: P(SETO) = 0.3, P(VERS) = 0.5, P(VIRG) = 0.2



- A)  $\varepsilon^* < 0.2$ .
- B)  $0.2 \le \varepsilon^* < 0.4$ .
- C)  $0.4 \le \varepsilon^* < 0.7$ .
- D)  $0.7 \le \varepsilon^*$ .

2	K				
$x_1$	$x_2$	c=1	c=2	c=3	$P(\mathbf{x})$
0	0	0.6	0.2	0.2	0.2
0	1	0.1	0.1	0.8	0.3
1	0	0.3	0.5	0.2	0.2
1	1	1/3	1/3	1/3	0.3

Sea un problema de clasificación en tres clases para datos del tipo
 $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^t \in \{0, 1\}^2$ , con las distribuciones de probabilidad de la tabla.
Indica en qué intervalo se halla el error del clasificador $c(\mathbf{x})$ dado en la
tabla, $\varepsilon$ :

- A)  $\varepsilon < 0.25$ .
- B)  $0.25 \le \varepsilon < 0.50$ .
- C)  $0.50 \le \varepsilon < 0.75$ .
- D)  $0.75 \le \varepsilon$ .

X	$P(c \mid \mathbf{x})$		
$x_1 x_2$	$c = 1 \ c = 2 \ c = 3$	$P(\mathbf{x})$	$c(\mathbf{x})$
0 0	0.2 0.1 0.7	0.2	2
0 1	0.4  0.3  0.3	0	1
1 0	0.3  0.4  0.3	0.4	3
1 1	0.4  0.4  0.2	0.4	1

37 Dada la siguiente tabla de frecuencias conjuntas de las 3 variables de interés:

A	0	0	0	0	1	1	1	1
В	0	0	1	1	0	0	1	1
С	0	1	0	1	0	1	0	1
N(A,B,C)	124	28	227	175	126	222	23	75

¿Cuál es el valor de  $P(A=1\mid B=1,C=0)?$ 

- A) 0.023
- B) 0.250
- C) 0.092
- D) 0.446

Se tienen dos bolsas. La primera contiene 3 manzanas de color rojo y 5 de color verde; la segunda, 2 rojas, 2 verdes y 1 amarilla. Se escoge una bolsa al azar y, seguidamente, una manzana al azar de la misma. Supóngase que las bolsas tienen la misma probabilidad de ser escogidas y que, dada una bolsa cualquiera, sus manzanas también tienen idéntica probabilidad de ser escogidas. Si la manzana escogida es roja, ¿cuál es la probabilidad P de que sea de la primera bolsa?

- A)  $0.00 \le P < 0.25$
- B)  $0.25 \le P < 0.50$
- C)  $0.50 \le P < 0.75$
- D)  $0.75 \le P$

Sea un problema de clasificación en dos clases, c = 1, 2, para objetos en un espacio de representación de 4 elementos,  $E = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4\}$ . La tabla de la derecha recoge las (verdaderas) probabilidades a posteriori  $P(c \mid \mathbf{x})$ , para todo  $c \neq \mathbf{x}$ ; así como la (verdadera) probabilidad incondicional,  $P(\mathbf{x})$ , para todo  $\mathbf{x}$ . Asimismo, dicha tabla incluye la clase asignadada a cada  $\mathbf{x} \in E$  por un cierto clasificador  $c(\mathbf{x})$ . Con base en el conocimiento probabilístico dado, la probabilidad de error de  $c(\mathbf{x})$ ,  $\varepsilon$ , es:

	P(c	$ \mathbf{x} $		
x	c = 1	c = 2	$P(\mathbf{x})$	$c(\mathbf{x})$
$\mathbf{x}_1$	1	0	1/3	1
$\mathbf{x}_2$	3/4	1/4	1/4	1
$\mathbf{x}_3$	1/4	3/4	1/4	1
$\mathbf{x}_4$	1/2	1/2	1/6	2

- A)  $0/4 \le \varepsilon < 1/4$ .
- B)  $1/4 \le \varepsilon < 2/4$ .
- C)  $2/4 \le \varepsilon < 3/4$ .
- D)  $3/4 \le \varepsilon \le 4/4$ .

- Sea un problema de clasificación en cuatro clases para datos del tipo  $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^t \in \{0, 1\}^2$ , con las distribuciones de probabilidad de la tabla. Indica en qué intervalo se halla el error de Bayes,  $\varepsilon^*$ :
  - A)  $\varepsilon^* < 0.40$ .
  - B)  $0.40 < \varepsilon^* < 0.45$ .
  - C)  $0.45 \le \varepsilon^* < 0.50$ .
  - D)  $0.50 \le \varepsilon^*$ .

2	X					
$x_1$	$x_2$	c=1	c=2	c=3	c=4	$P(\mathbf{x})$
0	0	0.1	0.3	0.1	0.5	0
0	1	0.2	0.5	0.3	0	0.1
1	0	0.2	0.4	0.1	0.3	0.3
1	1	0.1	0.3	0.3	0.3	0.6

Sean X, Y y Z tres variables aleatorias. Se dice que X e Y son condicionalmente independientes dada Z si y solo si  $P(X=x,Y=y\mid Z=z)=P(X=x\mid Z=z)P(Y=y\mid Z=z)$  para todo x,y y z.

Si se cumple esta igualdad, podemos calcular  $P(Z = z \mid X = x, Y = y)$  como sigue:

A) 
$$P(Z = z \mid X = x, Y = y) = \frac{P(X = x, Y = y, Z = z)}{P(X = x, Y = y)}$$

B) 
$$P(Z = z \mid X = x, Y = y) = \frac{P(Z = z) P(X = x, Y = y \mid Z = z)}{P(X = x, Y = y)}$$

C) 
$$P(Z = z \mid X = x, Y = y) = \frac{P(Z = z) P(X = x \mid Z = z) P(Y = y \mid Z = z)}{P(X = x, Y = y)}$$

D) De las tres maneras anteriores.

- 18 Sea x un objeto (vector de características o cadena de símbolos) a clasificar en una clase de C posibles. Indica cuál de los siguientes clasificadores no es de error mínimo:
  - A)  $c(x) = \underset{c=1,...,C}{\operatorname{arg\,max}} P(x \mid c)$
  - B)  $c(x) = \underset{c=1,...,C}{\operatorname{arg\,max}} P(x,c)$
  - C)  $c(x) = \underset{c=1,...,C}{\operatorname{arg\,max}} \log P(x,c)$
  - D)  $c(x) = \underset{c=1,...,C}{\operatorname{arg\,max}} P(c \mid x)$