

## Cuaderno de trabajo: Sistemas basados en reglas<sup>1</sup>

**Albert Sanchis** 

Departamento de Sistemas Informáticos y Computación

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Para una correcta visualización, se requiere Acrobat Reader v. 7.0 o superior

## **Objetivos formativos**

► Representar el funcionamiento del motor de inferencia de CLIPS



Cuestión 1: Dado el siguiente SBR en CLIPS, haz una traza mostrando el contenido de la Base de Hechos (BH) y Conjunto Conflicto (CC) usando como estrategia de resolución de conflictos el criterio en "Anchura".

```
(deffacts data (list 4 5 3 46 12 10))
(defrule R1
   ?f <- (list $?x ?y ?z $?w)
   (test (< ?z ?y))
   =>
   (retract ?f)
   (assert (list $?x ?z ?y $?w)))
```

Cuestión 2: Dado el siguiente SBR en CLIPS, haz una traza mostrando el contenido de la BH y CC usando como estrategia de resolución de conflictos el criterio en "Anchura".

Cuestión 3: Haz la traza si la BH inicial fuese (list 1 2 2 4)

Cuestión 4: Haz la traza eliminando la orden retract de R1

Cuestión 5: Haz la traza eliminando la orden retract de R2

Cuestión 6: Dado el siguiente SBR en CLIPS, haz una traza mostrando el contenido de la BH y CC usando como estrategia de resolución de conflictos el criterio en "Anchura".

```
(deffacts data (list a b c a b c c b a c b a))
(defrule R1
  ?f <- (list $?x1 ?y $?x2 ?y $?x3)
  (test (> (length $?x2) 0))
  (test (not (member ?y $?x2))) =>
  (retract ?f)
  (assert (list $?x1 ?y ?y $?x3)))
```