

Computación Paralela

Grado en Ingeniería Informática (ETSIINF)

Curso 2024/25 ◇ Examen parcial 9/1/25 ◇ Bloque MPI ◇ Duración: 1h 45m



UNIVERSITAT
POLITÀCNICA
DE VALÈNCIA

Cuestión 1 (1.3 puntos)

Dada la siguiente función, donde las funciones T1 a T7 modifican solo su primer argumento y donde el coste de cada una de dichas funciones es N^2 flops, excepto la función T4, cuyo coste es de $2N^2$ flops:

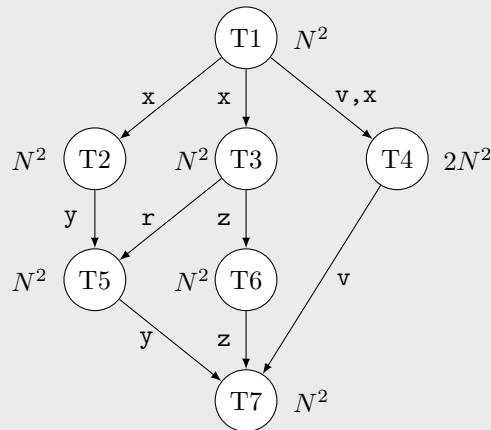
```
double func(double v[N]) {  
    double x[N], y[N], z[N], r, s;  
    T1(x, v);  
    T2(y, x);  
    r = T3(z, x);  
    T4(v, x);  
    T5(y, r);  
    T6(z);  
    s = T7(v, y, z);  
    return s;  
}
```

0.4 p.

- (a) Dibuja el grafo de dependencias de datos entre las tareas.

Solución:

Se incluye en el grafo, aunque no se pide, los costes de las tareas y los datos correspondientes a las dependencias entre tareas, lo cual es útil para los siguientes apartados.



0.7 p.

- (b) Implementa una versión paralela con MPI, utilizando el número de procesos adecuado para maximizar el paralelismo. Se debe tener en cuenta que el vector v se encuentra inicialmente solo en el proceso 0, y que el valor devuelto por la función debe ser el correcto también en el proceso 0.

Solución: Se utilizarán 3 procesos, ya que ese es el grado máximo de concurrencia, y la asignación:

$P_0 : T_1, T_4, T_7$. $P_1 : T_2, T_5$. $P_2 : T_3, T_6$.

Dicha asignación maximiza el paralelismo, ya que las tareas independientes están en procesos distintos y el coste de las tareas que se hacen en paralelo (tareas 2 a 6) está equilibrado entre los tres procesos. Además, se minimizan comunicaciones evitando comunicar el vector v .

```
double func_par(double v[N]) {  
    double x[N], y[N], z[N], r, s;  
    T1(x, v);  
    T2(y, x);  
    r = T3(z, x);  
    T4(v, x);  
    T5(y, r);  
    T6(z);  
    s = T7(v, y, z);  
    return s;  
}
```

```

int rank;
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD,&rank);
if (rank==0) {
    T1(x,v);
    MPI_Send(x,N,MPI_DOUBLE,1,0,MPI_COMM_WORLD);
    MPI_Send(x,N,MPI_DOUBLE,2,0,MPI_COMM_WORLD);
    T4(v,x);
    MPI_Recv(y,N,MPI_DOUBLE,1,0,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE);
    MPI_Recv(z,N,MPI_DOUBLE,2,0,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE);
    s=T7(v,y,z);
}
else if (rank==1) {
    MPI_Recv(x,N,MPI_DOUBLE,0,0,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE);
    T2(y,x);
    MPI_Recv(&r,1,MPI_DOUBLE,2,0,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE);
    T5(y,r);
    MPI_Send(y,N,MPI_DOUBLE,0,0,MPI_COMM_WORLD);
}
else if (rank==2) {
    MPI_Recv(x,N,MPI_DOUBLE,0,0,MPI_COMM_WORLD,MPI_STATUS_IGNORE);
    r=T3(z,x);
    MPI_Send(&r,1,MPI_DOUBLE,1,0,MPI_COMM_WORLD);
    T6(z);
    MPI_Send(z,N,MPI_DOUBLE,0,0,MPI_COMM_WORLD);
}
return s;
}

```

0.2 p.

(c) Calcula el coste paralelo, detallando los cálculos.

Solución:

Hay que calcular el tiempo aritmético:

$$t_a(N,3) = N^2 + \max(N^2 + N^2, N^2 + N^2, 2N^2) + N^2 = 4N^2 \text{ flops},$$

y el tiempo de comunicaciones, teniendo en cuenta que hay 4 mensajes de N elementos y uno de un elemento:

$$t_c(N,3) = 4(t_s + Nt_w) + (t_s + t_w) = 5t_s + (4N + 1)t_w \approx 5t_s + 4Nt_w.$$

El coste paralelo es la suma de los dos tiempos anteriores:

$$t(N,3) = 4N^2 \text{ flops} + 5t_s + 4Nt_w.$$

Cuestión 2 (1.2 puntos)

Dada la siguiente función:

```

void normaliza( float v[N] ) {
    int i;
    float max = -FLT_MAX;
    for (i=0;i<N;i++)
        if( v[i] > max )
            max = v[i];
    for (i=0;i<N;i++)

```

```

        v[i] /= max;
    }

```

0.9 p.

- (a) Haz una versión paralela usando MPI, suponiendo que el vector v se encuentra inicialmente solo en el proceso 0 y, al finalizar, el proceso 0 debe contener el vector v modificado. Deberán distribuirse los datos necesarios para que todos los cálculos se repartan de forma equitativa. Nota: Se puede asumir que N es divisible entre el número de procesos.

Solución:

```

void normaliza( float v[N] ) {
    int i, p;
    float max, max_loc=-FLT_MAX;
    float vloc[N];
    MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &p );
    MPI_Scatter( v, N/p, MPI_FLOAT, vloc, N/p, MPI_FLOAT, 0, MPI_COMM_WORLD );
    for (i=0;i<N/p;i++)
        if( vloc[i] > max_loc )
            max_loc = vloc[i];
    MPI_Allreduce( &max_loc, &max, 1, MPI_FLOAT, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD );
    for (i=0;i<N/p;i++)
        vloc[i] /= max;
    MPI_Gather( vloc, N/p, MPI_FLOAT, v, N/p, MPI_FLOAT, 0, MPI_COMM_WORLD );
}

```

0.3 p.

- (b) Calcula el coste computacional (en flops) de la versión secuencial y de la versión paralela desarrollada en el apartado anterior. Detalla el coste de las operaciones de comunicaciones empleadas. Asume que las comparaciones entre números reales cuestan 1 flop.

Solución:

$$\text{Coste secuencial: } t(N) = \sum_{i=0}^{N-1} 1 + \sum_{i=0}^{N-1} 1 = 2N \text{ flops.}$$

$$\text{Coste aritmético paralelo: } t_a(N, p) = \sum_{i=0}^{\frac{N}{p}-1} 1 + \sum_{i=0}^{\frac{N}{p}-1} 1 = \frac{2N}{p} \text{ flops.}$$

$$\text{Coste Scatter: } (p-1) \left(t_s + \frac{N}{p} t_w \right) \approx p t_s + N t_w.$$

$$\text{Coste Allreduce (Reduce + Bcast, } p-1 \text{ flops): } 2(p-1) (t_s + t_w) + (p-1) \approx 2p t_s + 2p t_w + p.$$

$$\text{Coste Gather: } (p-1) \left(t_s + \frac{N}{p} t_w \right) \approx p t_s + N t_w.$$

$$\text{Coste paralelo: } t(N, p) \approx 4p t_s + 2(N+p) t_w + \frac{2N}{p} + p \text{ flops.}$$

Cuestión 3 (1 punto)

Se quiere implementar una función MPI para transmitir una matriz cuadrada de enteros de dimensión n , siendo n un número par, del proceso P0 al proceso P1, de manera que el proceso P1 reciba la matriz con las columnas adyacentes intercambiadas; es decir, si la matriz del proceso P0 es, por ejemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \\ 13 & 14 & 15 & 16 \end{bmatrix}$$

el proceso P1 recibirá la matriz:

$$B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 & 3 \\ 6 & 5 & 8 & 7 \\ 10 & 9 & 12 & 11 \\ 14 & 13 & 16 & 15 \end{bmatrix}.$$

La transmisión de la matriz debe hacerse mediante solo dos mensajes y sin realizar copias intermedias de los datos. La cabecera de la función a implementar será:

```
comunica_matriz(int A[n][n], int B[n][n], int rank)
```

donde **A** es la matriz almacenada en el proceso P0, **B** es la matriz donde se van a recibir los datos en el proceso P1 y **rank** es el identificador del proceso local (el programa puede tener más de dos procesos).

Solución: Teniendo en cuenta que las filas de las matrices se encuentran almacenadas en posiciones consecutivas de memoria y definiendo un nuevo tipo de datos derivado consistente en $n^2/2$ bloques de 1 elemento con una **stride** igual a 2, con solo dos mensajes se puede obtener la matriz B en el proceso P_1 .

```
void comunica_matriz(int A[n][n], int B[n][n], int rank){
    MPI_Status stat;
    MPI_Datatype int_col;
    MPI_Type_vector(n*n/2, 1, 2, MPI_INT, &int_col);
    MPI_Type_commit(&int_col);
    if (rank==0) {
        MPI_Send(&A[0][0], 1, int_col, 1, 100, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Send(&A[0][1], 1, int_col, 1, 200, MPI_COMM_WORLD);
    }
    else if (rank==1) {
        MPI_Recv(&B[0][1], 1, int_col, 0, 100, MPI_COMM_WORLD, &stat);
        MPI_Recv(&B[0][0], 1, int_col, 0, 200, MPI_COMM_WORLD, &stat);
    }
    MPI_Type_free(&int_col);
}
```