

Cuaderno de trabajo: Búsqueda A* (en grafo)¹

Albert Sanchis

Departamento de Sistemas Informáticos y Computación

¹Para una correcta visualización, se requiere Acrobat Reader v. 7.0 o superior

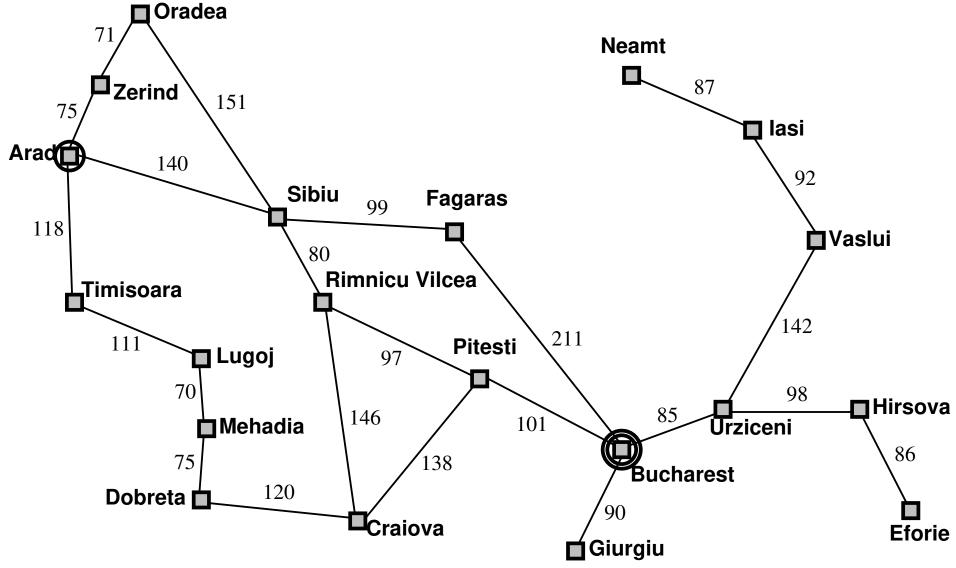
Objetivos formativos

- Caracterizar la búsqueda convencional en un grafo de estados.
- Describir búsqueda A* (en grafo).
- ► Construir el árbol de búsqueda A* (en grafo).
- Aplicar búsqueda A* (en grafo) a un problema clásico.
- ► Analizar la calidad de búsqueda A* (en grafo).



Problema: La ruta más corta entre dos puntos

Búsqueda de una ruta más corta desde Arad a Bucarest [1]:



Acciones(Arad) = {Ir(Sibiu), Ir(Timisoara), Ir(Zerind)}.



Problema: La ruta más corta entre dos puntos

Distancias en línea recta a Bucharest

	Bucharest		Bucharest
Arad	366	Mehadia	241
Bucharest	0	Neamt	234
Craiova	160	Oradea	380
Drobeta	242	Pitesti	100
Eforie	161	Rimnicu	193
Fagaras	176	Sibiu	253
Giurgiu	77	Timisoara	329
Hirsova	151	Urziceni	80
lasi	226	Vaslui	199
Lugoj	244	Zerind	374



El algoritmo A* (en grafo) [2]

```
A* (G, s', h)
                           // G grafo ponderado, s' start, h heurística
O = IniCola(s', f_{s'} \triangleq 0 + h(s')) // O: cola de prioridad f \triangleq g + h
C = \emptyset
                                           // Closed: nodos explorados
                                      // 1ro el mejor: s = \arg\min_{n \in O} f_n
 mientras no ColaVacia(O):
                                    // desempates a favor de objetivos
  s = Desencola(O)
                                                  // solución encontrada!
  si Objetivo(s) retorna s
  C = C \cup \{s\}
                                                             //s explorado
  para toda (s, n) \in Adyacentes(G, s): // generación: n hijo de s
    x = (q_s + w(s, n)) + h(n)
                                                       // posible f_n nuevo
                   n \notin C \cup O: Encola(O, n, f_n \triangleq x)
    si
    si no si n \in O y x < f_n: Modcola(O, n, f_n \triangleq x)
    si no si n \in C y x < f_n: C = C \setminus \{n\}; Encola(O, n, f_n \triangleq x)
                                        // ninguna solución encontrada
 retorna NULL
```

Cuestión 1: Haz una traza del algoritmo A* (en grafo) aplicado al problema de buscar una ruta más corta desde Arad a Bucarest.

0	C	s
{Arad (c=0+366=366)}	{}	_
{Sibiu (c=140+253=393), Timisoara	{Arad (c=0+366=366)}	Arad
(c=118+329=447), Zerind (c=75+374=449)}		
{Rimnicu (c=140+80+193=413), Faga-	{Arad (c=0+366=366), Sibiu	Sibiu
ras (c=140+99+176=415), Timisoara	(c=140+253=393)}	
(c=118+329=447), Zerind (c=75+374=449),		
Oradea (c=140+151+380=671)}		
{Fagaras (c=140+99+176=415), Pi-		Rimnicu
testi (c=220+97+100=417), Timisoara	, , ,	
(c=118+329=447), Zerind (c=75+374=449),	(c=220+193=413)}	
Craiova (c=220+146+160=526), Oradea		
(c=140+151+380=671)}		
{Pitesti (c=220+97+100=417), Timi-		Fagaras
soara (c=118+329=447), Bucharest	•	
(c=239+211+0=450), Zerind $(c=75+374=449)$,		
Craiova (c=220+146+160=526), Oradea	(c=239+176=415)}	
(c=140+151+380=671)}		
$\{$ Bucharest (c=317+101+0=418), Timisoara	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	Pitesti
(c=118+329=447), Zerind (c=75+374=449),	,	
Craiova (c=220+146+160=526), Oradea	cu (c=220+193=413), Faga-	
(c=140+151+380=671)}	ras (c=239+176=415), Pitesti	
	(c=317+100=417)}	
{Timisoara (c=447), Zerind (c=449), Craiova		
(c=526), Oradea (c=671)}	(c=413), Fagaras (c=415), Pitesti (c=417)}	(c=418)

Cuestión 2: Construye el árbol de búsqueda resultante de aplicar el algoritmo A* (en grafo) al problema de búsqueda de una ruta más corta desde Arad a Bucarest.

- Cuestión 3: ¿El algoritmo encuentra solución? Sí
- Cuestión 4: Si la respuesta es "Sí":
 - ¿Cuál ha sido la solución encontrada? El camino solución encontrado ha sido: Arad, Sibiu, Rimnicu, Pitesti, Bucharest

 - ¿Se trata de la solución óptima? Sí



Referencias

- [1] S. Russell and P. Norvig. *Artificial Intelligence: A Modern Approach*. Pearson, third edition, 2010.
- [2] P. E. Hart, N. J. Nilsson, and B. Raphael. A Formal Basis for the Heuristic Determination of Minimum Cost Paths. *IEEE Transac*tions on Systems Science and Cybernetics, 1968.

