

RO: Metode de programare recursive si nerekursive. Metoda Backtracking. Metoda Divide et Impera. Tehnici de cautare.

EN: Recursive and non-recursive programming methods. The Backtracking method. The Divide et Impera method. Searching techniques.

Obiective:

- Înțelegerea tipurilor de probleme la care se pretează folosirea metodelor „backtracking” si „divide et impera”.
- Înțelegerea mecanismului de implementare a unor aplicatii folosind metode de tip „backtracking” si „divide et impera”.
- Înțelegerea tehnicilor de căutare.

Objectives:

- Understanding the problem types that can be solved using the „backtracking” and “divide et impera” techniques.
- Understanding the programming mechanism for the applications that use „backtracking” and „divide et impera”.
- Understanding the searching techniques.

Rezumat:

A. Metoda *backtracking*

Soluția are mai multe componente $x[k]$, $k=0, n-1$ și fiecare componenta poate lua valori $x[k]=1, \dots, h$.

1. VARIANTA NERECURSIVĂ

```
//initializari
k=0;
x[k]=0;
/*repetă pana cand ne-am întors
inapoi mai mult decat trebuia*/
do{
    //atata timp cat mai sunt valori de ales
    while (x[k]<h)
    {
        //trec la urmatoarea valoare
        x[k]=x[k]+1;
        if (posibil(k)) //daca este solutie partiala corecta
        {
            if (k==n-1) //daca am ajuns la o solutie completa
                afiseaza_solutia(X);
            else //trec la urmatoarea componenta
            {
                k=k+1;
                x[k]=0;
            }
        }
    }
    k=k-1; /*fac pasul inapoi*/
}while(!(k<0)); // (k>=0)
```

2. VARIANTA RECURSIVĂ

```
void Backtracking(int k)
{
    //pentru toate valorile pe care le poate lua X[k]
    for(int i=1; i <= h; i++)
    {
        x[k]=i;
        if (posibil(k)) //sol. partiala posibila
        {
            if (k==n-1) //solutie completa
                afiseaza_solutia(X);
            else
                Backtracking(k+1);
        }
    }
} //Backtracking
```

Apel in main():

```
//initializari
Backtracking(0);
```

- Soluția este reprezentată ca un *vector* (implementat printr-un tablou unidimensional) X :
$$X(x_1, x_2, \dots, x_n) \in S = S_1 \times S_2 \times \dots \times S_n$$
- unde:
 - S e spațiu al soluțiilor posibile care este finit (produs cartezian a S_i)
 - $x_i, i=1, \dots, n$, sunt componentele soluției S , cu valori în S_i

Funcția *posibil(k)* returnează:

-**TRUE** dacă e soluție parțială corectă, adică posibilă și se poate continua sau

-**FALSE** în caz contrar.

Se poate să nu fie o funcție pentru cazurile mai simple sau funcția poate avea mai mulți parametri în cazul în care condiția de continuitate este mai complexă sau ea oferă valori în etapa verificării dacă avem o soluție completă sau nu (ce se poate implementa dacă e mai complicată cu o funcție *gata_solutie()*).

Funcția *afiseaza_solutia(X)*, are rolul de a afișa o soluție completă obținută la un moment dat. Funcție de problema care e rezolvată poate să aibă diferite forme de implementare.

La ori ce problema standard de backtracking se stabilesc:

1. $k = 0, \dots, n-1$, adică numărul de componente ale unei soluții
2. $x[k] = 1, \dots, h$, adică domeniul valorilor posibile ale unei componente
3. *posibil(k)*, adică condiția de continuitate ce e o condiție internă care stabilește ce relații trebuie respectate între componentele unei soluții.

Atât în varianta recursivă cât și în cea nerecursivă inițial se determină (citesc) date referitoare la:

- numărul componentelor, n
- domeniul valorilor, h
- alte date necesare pentru elaborarea algoritmului

De asemenea sunt unele aplicații în care se impun unele restricții de pornire sau de altă natură ele fiind tratate în consecință. Există variante de backtracking în care soluțiile nu au aceeași lungime (nr. variabil de componente) sau se cere obținerea unor soluții optime, etc.

B. Metoda *divide et impera*

Principiul propus de metodă este:

- Descompune problema în subprobleme în mod recursiv, până când ajungem la o subproblemă pe care o putem rezolva.
- Soluțiile subproblemelor se vor combina obținând soluția finală a problemei

Tehnici de căutare

În general se pune problema căutării unor obiecte pe baza valorii unui câmp (cheie) asociat fiecărui obiect. Vom considera că obiectele sunt grupate în tablouri unidimensionale și că pentru cheie este definită o relație de ordine.

În cazul în care obiectele nu sunt ordonate, nu este posibilă decât o căutare directă, adică parcurgerea liniară a tabloului și compararea valorii cheii cu valoarea de căutat. Dacă însă, obiectele sunt ordonate găsirea unui obiect se poate face mai rapid. Un algoritm în acest sens este cel de căutare binară atât în variantă recursivă, cât și nerecursivă, ce folosește înjumătățirea intervalului, în fond un algoritm "Divide et impera".

În cazul unor tablouri neordonate, se pot folosi următoarele funcții de bibliotecă (există și alte variante ale acestor funcții în noile variante ale mediului VC++ care pot fi folosite):

```
void *lfind(const void *key, const void *base, size_t *num, size_t width, int (*fcmp)(const void *, const void *));
```

```
void *lsearch(const void *key, const void *base, size_t *num, size_t width, int (*fcmp)(const void *, const void *));
```

În cazul tablourilor ordonate există funcția de bibliotecă *bsearch()* pentru căutarea binară (înjumătățirea intervalului):

```
void *bsearch(const void *key, const void *base, size_t nelem, size_t width, int (*fcmp)(const void *, const void *));
```

Exemple:

1. Colorarea unui drapel cu n (≤ 5) benzi, fiecare bandă putând avea h culori

a) Varianta nerecursivă

```
#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
```

```
#include <stdio.h>
```

```
#define DIM 5
```

```
int posibil(int);
```

```
void afis_sol(void);
```

```
int x[DIM], n;
```

```
int main( )
```

```
{
```

```
    int k,h;
```

```
    printf("\nIntrodu numarul de culori ale unui drapel (benzi <=DIM=5): ");
```

```
    scanf("%d",&n);
```

```
    printf("\nIntrodu numarul maxim de culori posibile ale unei benzi: ");
```

```
    scanf("%d",&h);
```

```
    k=0;
```

```

x[k]=0;
do {
    while(x[k] < h) //mai sunt valori posibile pentru componenta k
    {
        x[k]++; //trec la urmatoarea valoare
        if(posibil(k))
            if(k==(n-1))
                afis_sol(); //e gata solutia
            else
            {
                k++;
                x[k]=0;
            } //trec la urmatoarea componenta cu valori de la zero
        } //while
    k--; //nu mai sunt valori pentru componenta k; revin la componenta k-1
} while(!(k<0)); //m-am intors mai mult decat se putea
} //main

```

```

int posibil(int k)
{
    if(k==0) return 1; //intial este posibil tot
    if(x[k-1] == x[k]) return 0; //am doua culori alaturate ce nu e posibil
    return 1; //nu sunt culori alaturate
} //posibil

```

```

void afis_sol(void)
{
    //afisez solutia curenta pentru componentele drapelului
    for(int i=0; i<n; i++)
        printf("%d ", x[i]);
    printf("\n");
} //afis_sol

```

b) Varianta recursivă

```

#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <stdio.h>
#define DIM 5

```

```

int posibil(int);
void afis_sol(void);
void dr_rec(int k);
int x[DIM], n;
int h;

```

```

int main( )
{
    printf("\nIntrodu numarul de culori ale unui drapel (benzi <= DIM=5): ");
    scanf("%d", &n);
    printf("\nIntrodu numarul maxim de culori posibile ale unei benzi: ");
    scanf("%d", &h);
    dr_rec(0);
} //main

```

```

void dr_rec(int k)
{
    for(int i=1; i<=h; i++)
    {
        x[k]=i;
        if(posibil(k))
            if(k==(n-1))
                afis_sol(); //e gata solutia
            else
                dr_rec(k+1); //trece la urmatoarea componenta
    }
}

```

```
    }
} //dr_rec
```

Funcțiile:

```
int posibil(int k);
void afis_sol(void);
```

sunt identice cu cele de la varianta nerecursiva

2. Descompunerea unui număr n, în suma de numere naturale (backtracking cu soluții având un număr variabil de componente)

a) Varianta recursivă :

```
#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <stdio.h>
#define DIM 20
```

```
void back_SubSet(int);
int posibil(int, int&);
void afis_sol(int);
```

```
int x[DIM], n;
```

```
int main( )
```

```
{
    printf("\nIntroduceti numarul care urmeaza sa fie descompus( <=DIM=20) : ");
    scanf("%d", &n);
    printf("\n\tSolutii posibile : \n");
    back_SubSet(0);
} //end main
```

```
void back_SubSet(int k)
```

```
{
int sum;
    x[k] = 0;
    while(x[k] < n)
    {
        x[k]++;
        if(Posibil(k, sum))
        {
            if(sum == n)
                afis_sol(k);
            else
                back_SubSet(k+1);
        } //end else
    } //end while
} //end back_SubSet
```

```
int posibil(int k, int &s)
```

```
{
    s=0;
    if(k==0) return 1; //initial e posibil orice
    if(x[k] >= x[k-1])
    {
        for( int i=0; i<=k; i++)
            s += x[i];
        if(s <= n) return 1;
    } //end if
    return 0;
} //end posibil
```

```
void afis_sol(int k)
```

```
{
    printf("\n\t");
```

```

        for(int i=0;i<=k;i++)
            printf("%d ",x[i]);
    } //end afis_sol

```

b) Varianta iterativă :

```

#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <stdio.h>
#define DIM 20

```

```

int posibil(int, int&);
void afis_sol(int);

```

```

int x[DIM], n;

```

```

int main( )
{

```

```

    int k,sum;

```

```

        printf("\nIntroduceti numarul care urmeaza sa fie descompus( <=DIM=20) : ");
        scanf("%d",&n);
        printf("\n\tSolutii posibile :\n");

```

```

        k=0;
        x[k]=0;
        do {
            while(x[k] < n)
            {
                x[k]++;
                if(posibil(k, sum))
                {
                    if(sum==n)
                        afis_sol(k);
                    else
                    {
                        k++;
                        x[k]=0;
                    } //end else
                } //end if
            } //end while
            k--;
        } while(!(k<0)); //end do...while
    } //main

```

Funcțiile:

```

    int posibil(int k, int &s);
    void afis_sol(int k);

```

sunt identice ca si la varianta recursiva

3. Divide et impera. Turnurile din Hanoi

```

//*****

```

```

//Problema turnurilor din Hanoi (cu solutie in mod text)

```

```

#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

```

```

double mutari; // numar de mutari
void hanoi(int n, char a, char b, char c);

```

```

int main( )
{

```

```

    int n;

```

```

        printf("Numarul de discuri este = ");
        scanf("%d",&n);
        mutari=0;

```

```

        hanoi(n, 'A', 'B', 'C');
        printf("Numarul de mutari este = %lf\n", mutari);
    } //main

void hanoi(int n, char a, char b, char c)
//n-nr. discuri, a-sursa, b-destinatia, c-manevra
{
    if (n==1)// n=1
    {
        printf("Se muta discul 1 de pe tija %c pe tija %c\n",a,b);
        mutari++;
        return;
    }

    //n>1, Etapa 1, Problema pt.n-1 discuri a-sursa, c-destinatia, b-manevra
    hanoi(n-1,a,c,b);

    // Etapa 2, Discul n de pe tija a se muta pe b
    printf("Discul %d de pe tija %c se muta pe tija %c\n",n,a,b);
    mutari++;

    //Etapa 3, Problema pt. n-1 discuri c-sursa, b-destinatia, a-manevra
    hanoi(n-1,c,b,a);
} // hanoi

```

4. Exemple complete pentru utilizarea funcțiilor de bibliotecă ce realizează căutări

```

//Programul foloseste functia de biblioteca lsearch() pentru a gasi numele unei luni
//daca nu o gaseste o adauga la finalul sirului in care se face cautarea.
// Modificati aplicatia astfel incat luna se va introduce de la tastatura
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <search.h>

```

```

#define DIM 12

```

```

int cmp(const char *arg1, const char *arg2);
int addelem(const char **key, const char **tab, int nelem);

```

```

int main( ) {
    const char *luni[DIM] = { "ian", "feb", "mar", "apr", "mai", "iun" };
    int nluni = 6;
    int i;
    const char *key = "iul";
    if (addelem(&key, luni, nluni))
        printf("Luna %s este deja in tablou.\n", key);
    else {
        nluni++;
        printf("Luna \"%s\" a fost adaugata in tablou: ", key);
        for (i = 0; i < nluni; i++)
            printf("%s, ", luni[i]);
    }
}

```

```

int addelem(const char **key, const char **tab, int nelem)
{
    int oldn = nelem;
    _lsearch(key, tab, (size_t *)&nelem, sizeof(char *),
        (int (*)(const void *, const void *))cmp);
    return(nelem == oldn);
}

```

```

int cmp(const char *arg1, const char *arg2)
{
    return(strcmp(arg1, arg2));
}
//*****
// utilizarea functiei de biblioteca lfind( )
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <search.h>
#define DIM 10

int compare_int(int *a, int *b);

int main( )
{
    int int_values[DIM] = {1, 3, 2, 4, 5};
    int *int_ptr, key_value, num = 5; //key_value stocheaza valoarea cautata
    printf("Introduceti valoarea pe care o cautati in tablou: ");
    scanf_s("%d", &key_value);
    //apelul functiei lfind()
    int_ptr = (int *)_lfind(&key_value, int_values, (size_t *)&num, sizeof(int),
        (int (*)(const void *, const void *)) compare_int);
    if(int_ptr!=0)
        printf("Numarul %d se gaseste in tablou pe pozitia : %d si la adresa %p\n",key_value,int_ptr-int_values+1, int_ptr);
    else
        printf("Numarul %d nu se gaseste in tablou\n",key_value);
} //end main( )

int compare_int(int *a, int *b)
{
    return(*a - *b);
} //end compare_int( )

//*****
// utilizarea functiei de biblioteca bsearch( )

#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

int compare_int(int *a, int *b);
int compare_float(float *a, float *b);

int main( )
{
    int int_values[ ] = {1, 2, 3, 4, 5};
    float float_values[ ] = {1.1f, 2.2f, 3.3f, 4.4f, 5.5f};

    int *int_ptr, int_value = 2, num;
    float *float_ptr, float_value = 33.3f;
    num = sizeof(int_values)/sizeof(int);
    //apel la functia de biblioteca bsearch() pentru sirul de numere intregi
    int_ptr = (int *)bsearch(&int_value, int_values, num, sizeof(int),
        (int (*)(const void *, const void *)) compare_int);
    if(int_ptr)
        printf("Valoarea %d a fost gasita!\n", int_value);
    else
        printf("Valoarea %d nu a fost gasita!\n", int_value);

    num = sizeof(float_values)/sizeof(float);
    //apel la functia de biblioteca bsearch() pentru sirul de numere reale
    float_ptr = (float *)bsearch(&float_value, float_values, num, sizeof(float),
        (int (*)(const void *, const void *)) compare_float);

```

```

        if (float_ptr)
            printf("Valoarea %3.1f a fost gasita!\n", float_value);//end if
        else
            printf("Valoarea %3.1f nu a fost gasita!\n", float_value);//end else
    }//end main( )

int compare_int(int *a, int *b)
{
    return(*a - *b);
}//end compare_int( )

int compare_float(float *a, float *b)
{
    if(*a < *b) return -1;
    if(*a > *b) return 1;
    return 0;
}//end compare_float( )

```

Teme:

1. Testați aplicațiile privind metodele de programare oferite în cadrul laboratorului. Folosiți aceste aplicații pentru a implementa problemele 2 și 3 propuse, considerând în acest sens aplicațiile adiționale din laborator *note.cpp* și *bakopti.cpp*.
2. Fie un sistem de calcul care urmărește controlul unui proces de transmisie a datelor pe o linie principală având un debit maxim de 40MB/s. Fluxul de date de pe această linie este împărțit de către maxim 10 utilizatori, traficul pe liniile oferite lor putându-se efectua cu debite între 2 și 40 MB/s (valori întregi). Impărțirea debitelor pe cele maxim 10 linii se face în mod dinamic de către sistemul de control considerând pentru fiecare linie i , o pondere subunitară p_i , asociată la configurarea sistemului funcție de utilizator. Introduceți inițial cele maxim 10 ponderi p_i astfel încât suma lor să fie egală cu 1. Dacă această condiție este verificată generați toate soluțiile posibile considerând că pe linia principală vom avea cel puțin un debit de 2MB/s, deci de 2...40MB/s determinând în aceste cazuri debitele posibile pe cele maxim 10 linii de intrare ale utilizatorilor (ajustate la întregi MB/s). Se pune pe 0, dacă nu se poate asigura minimul de 2MB/s. Afișați aceste soluții. Implementarea poate fi recursivă sau nerecursivă.
3. În cadrul unei companii de software se pune problema difuzării unor pachete de date la mai multe filiale, maxim 7, valoarea fiind introdusă de la intrarea standard. Filialele sunt dispuse în mai multe puncte din lume, costurile de transmisie fiind dependente de poziția lor geografică. Pachetele trebuie să ajungă la fiecare filială chiar dacă nu există o legătură directă între toate filialele ci prin intermediul unei alte filiale caz în care pachetul va urma o rută ocolitoare. Costurile necesare transmiterii datelor în rețea se introduc inițial la generarea sistemului. Să se determine și afișeze ruta pe care trebuie transmise pachetele de date astfel încât pornind de la filiala i , citită de la intrarea standard pachetul să fie transmis cu cost minim (eventual cu confirmare adică pachetul poate să se întoarcă înapoi). Implementarea poate fi recursivă sau nerecursivă.
4. Problema investiției optime de capital: pentru un investitor cu un capital C și n oferte la care trebuie avansate fondurile f_i și care aduc beneficiile b_i , se cere selectarea acelor oferte care îi aduc beneficiul maxim.
5. Creați un fișier în care stocați un șir de numere întregi, generate în mod aleator. Preluati prin program aceste valori. Folosiți metoda *divide et impera* pentru a determina minimul și maximul din șir și afișați rezultatele pe ecran. Actualizați fișierul inițial adăugând aceste două valori.
6. Scrieți o aplicație care determină c.m.m.d.c. dintr-un tablou unidimensional de numere întregi (max. 2000 de valori), utilizând metoda *divide et impera*. Elementele tabloului se pot citi de la tastatură sau dintr-un fișier.
7. Să se calculeze $\int_a^b \frac{1}{(1+x^2)}dx$, cu ajutorul metodei trapezelor, astfel încât înălțimea fiecărui trapez a cărui arie se însumează să fie mai mică decât $\epsilon=0.0001$. Aria trapezului cu vârfurile în punctele $(a,0)$, $(b,0)$, $(a,f(a))$ și $(b,f(b))$ este $(b-a)*(f(a)+f(b))/2$, iar $f(x)=1/(1+x^2)$. Se citesc de la tastatură numerele reale a și b , $a \leq b$. Utilizați metoda *divide et impera*.
8. Să se scrie o aplicație C/C++ care să genereze aleator maxim 10 valori întregi, ce vor fi memorate într-un tablou unidimensional. Să se verifice dacă o altă valoare generată aleator aparține acestui tablou, utilizând funcția *_lsearch()*.
9. Scrieți o aplicație C/C++ care să găsească imaginile cele mai apropiate folosind pe rând o cheie de căutare din antetul imaginii. Antetul este reprezentat printr-o structură ce conține un nume de fișier (șir de caractere), o cale (șir de caractere), o rezoluție de intensitate (întreg), o dimensiune în octeți (întreg). Pentru fiecare cheie folosiți o metodă diferită de căutare. Antetul imaginilor se află stocat într-un fișier sau se citește într-un tablou de structuri de la tastatură.
10. Citiți de la intrarea standard un tablou unidimensional de maxim 20 de valori întregi. Folosind mecanismul de căutare binară, determinați dacă o nouă valoare, a , introdusă de la tastatură există în șir. Dacă da, determinați toți factorii primi ai acestei valori pe care îi veți afișa pe ecran.

11. Folosind un fișier care conține numere reale ordonate, căutați o valoare reală a introdusă de la tastatură în cadrul șirului, folosind algoritmul de căutare binară iterativ, recursiv și funcția de bibliotecă `bsearch()`. Afișați șirul citit, valoarea a și poziția folosind cei trei algoritmi specificați.

Activitate suplimentară:

Analizați alte probleme practice în care pot fi utilizate metodele de programare utilizând în acest caz soluții didactice sau nu. Realizați implementări în limbajul C/C++.

Homework:

1. Test the applications related to the programming methods described in this document (and in the additional file). Use these applications for implementing problem 2 and problem 3 (*note.cpp* and *backopti.cpp*)
2. Consider a computing system that monitors the data transfer on a main communication channel that has a maximum flow capacity of 40 MBps. The data stream can be shared among max 10 users. The channel's data flow is divided automatically by the monitoring program using max 10 (0...9) sub-unitary weights, each of them being associated with a user. The weights are entered from the keyboard when the program starts, and their sum must be 1. If the weights are entered correctly, generate all the possible solutions for each one of the max 10 individual channels, considering that the main channel has the debit between 2MBps and 40 MBps. Calculate the solutions with a precision of MBps. The 0 MBps will be assigned for those channels that cannot have the minimum of 2MBps. Display the solutions. The implementation can be both recursive and non-recursive.
3. In a software company, some data packets must be broadcasted to N subsidiaries, N being entered from the keyboard. The subsidiaries are located at different distances and the transmission costs depend on those distances. The data packets must reach their destination, irrespective of the existence or of a direct connection between the main company and a certain subsidiary (use other intermediate subsidiaries if necessary). The costs associated to each direct link are entered from the keyboard. Any subsidiary can be considered as the transmitting company. Determine and display the route that the data packets have to follow in order to minimize the total transmission cost. The implementation can be recursive or non-recursive.
4. The optimum capital investment: an investor has a capital C and n offers; he has to invest it into f_i investment funds each of them being associated with a corresponding benefit b_i . Generate all the possible investing solutions. Indicate the solution that brings the maximum profit.
5. Using the "divide et impera" programming method, read the integer values generated in a random mode previously stored into file. Determine the minimum and maximum values from the array. Update the original file by adding the determined values.
6. Write a program that uses the „divide et impera” method for determining the greatest common divider of a series of maximum 2000 values stored in an array. All the numbers are entered from the keyboard or read from a previously created file.
7. Calculate $\int_a^b \frac{1}{(1+x^2)}dx$, using the trapezes method. The height of each considered trapeze must be smaller than $\epsilon=0.0001$. The area of a trapezes defined by the points (a,0), (b,0), (a,f(a)) and (b,f(b)) is $(b-a)*(f(a)+f(b))/2$, where $f(x)=1/(1+x^2)$. The float values of a and b are read from the keyboard (a must be smaller or equal to b). Use the „divide et impera” method.
8. Write a C/C++ application that generates max 10 integer random values and stores them in an array. Check if another randomly generated value belongs to this array, using `_lsearch()` function.
9. Write a C/C++ application that finds and displays the images that represent the closest match to a certain searching key. The searching key is stored in each image's header and it is represented using a structure with the following fields: a filename (string of characters), a path (string of characters), an intensity resolution (integer value) and a dimension in bytes (integer value). Use a different searching technique for each key type. The headers are either stored into a file or the correspondent data is read from the keyboard.
10. Read from the keyboard a one-dimensional array of maximum 20 integer values. Using the binary search mechanism, determine if another value a (also read from the standard input) is part of the array. If so, determine and display all its prime factors.
11. Using a file that contains real ordered numbers, look for a value read from the keyboard. The searching method will rely on an iterative binary search, the recursive algorithm and the `bsearch()` library function. Display the values read from the file, the value to be searched and the position it was found (if any).