

ACÀMICA

¡Bienvenidos/as a Data Science!



Agenda

¿Cómo anduvieron?

Repaso

Hands-On

Break

Explicación: Ampliando el Perceptrón

Hands-On

Cierre



¿Dónde estamos?



¿Cómo anduvieron?

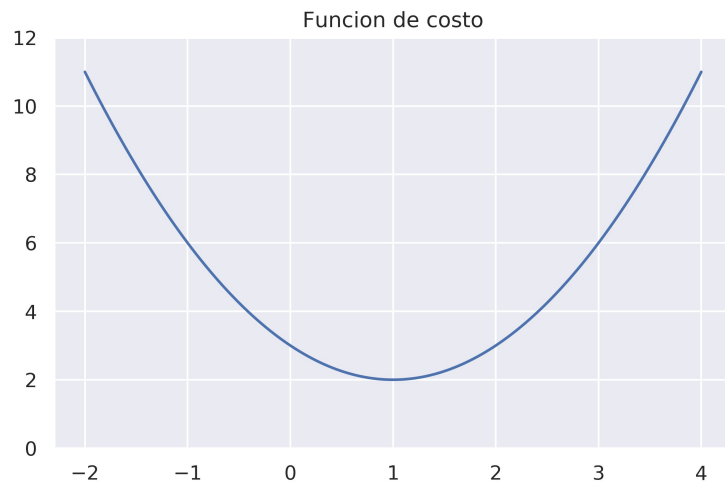


Repaso



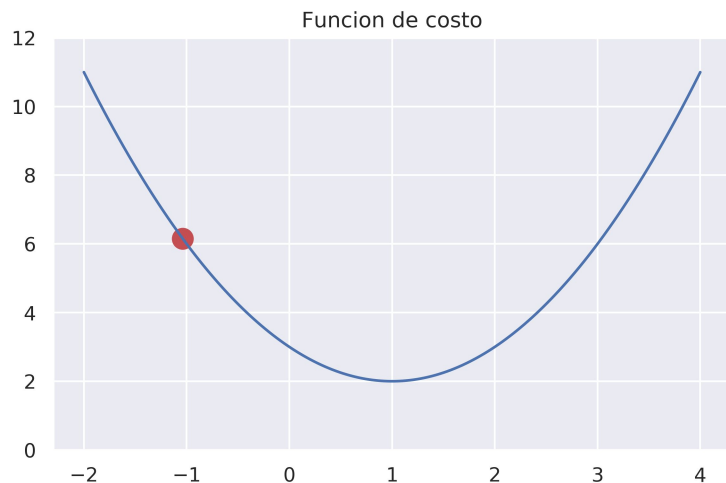
Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

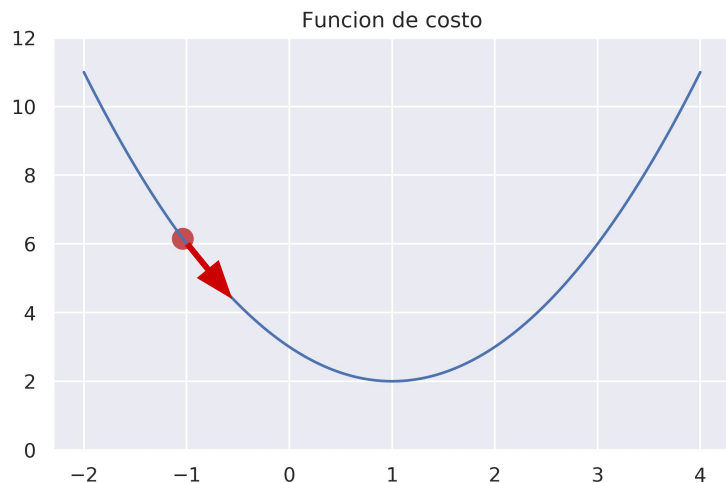


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

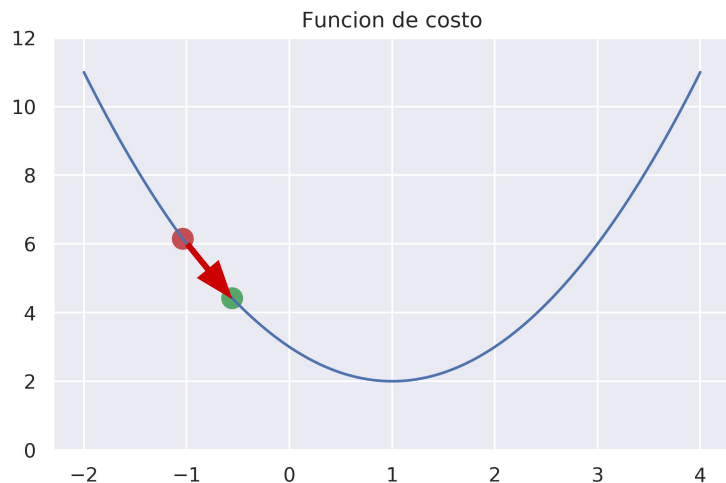


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

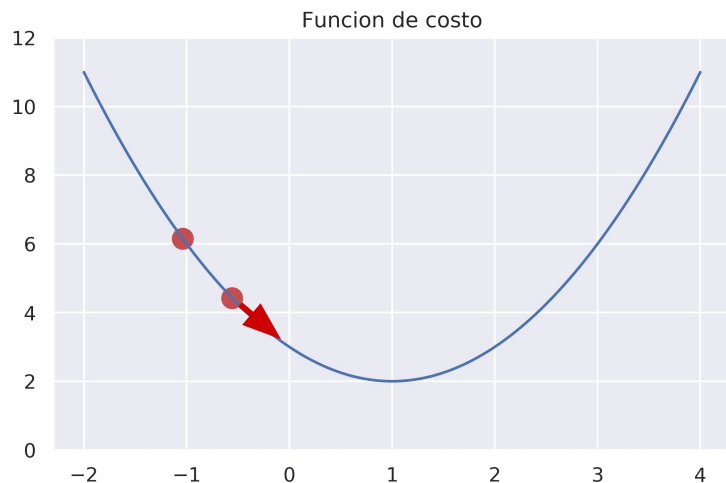


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

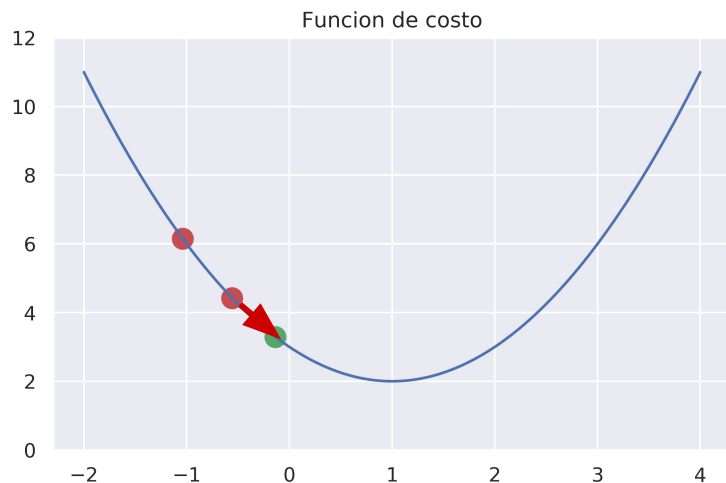


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. **Técnicamente**, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

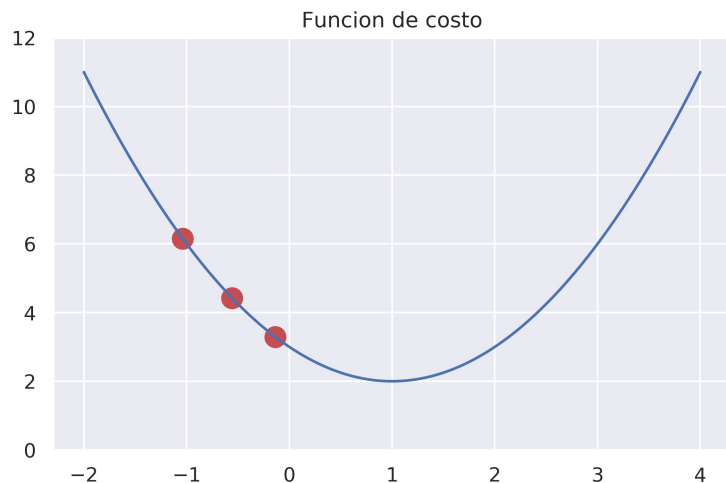


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

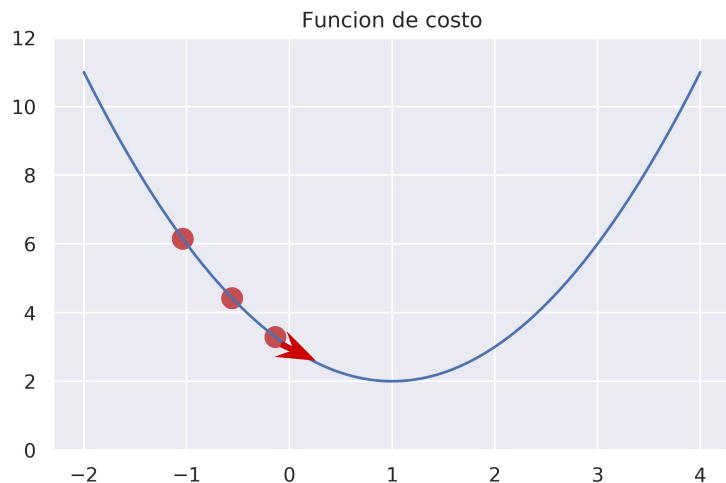


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. **Técnicamente**, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

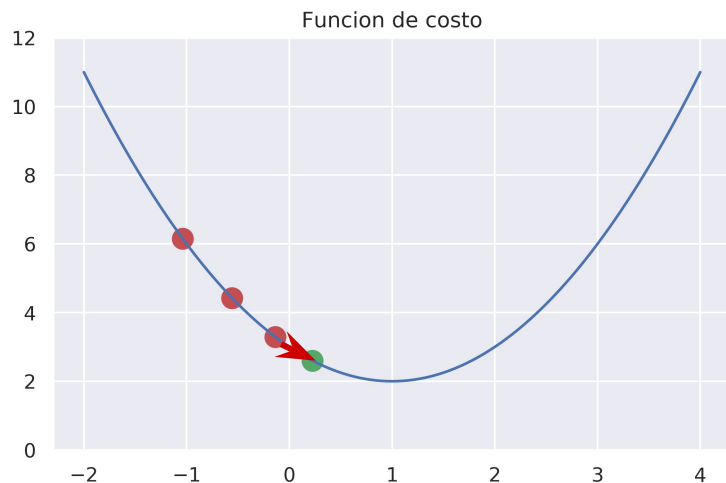


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto.
Técnicamente, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:

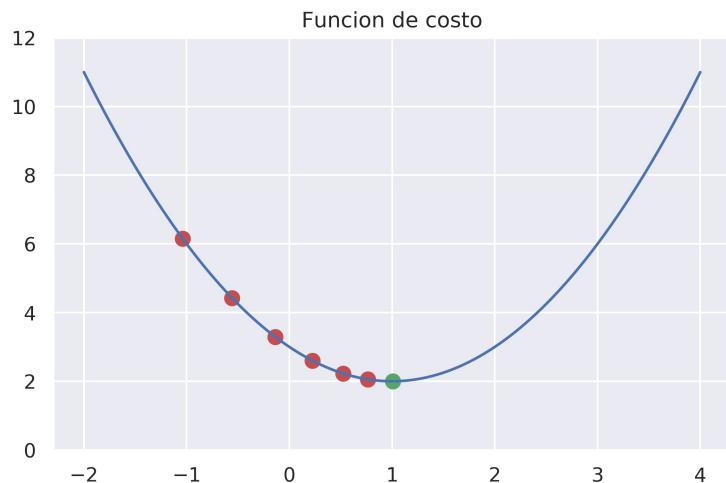


Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. **Técnicamente**, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente

Queremos explorar el mínimo, pero no hicimos una exploración exhaustiva de la función de costo:



Pasos

1. Calculamos el costo para ciertos valores al azar de los parámetros.
2. Repetimos hasta converger
 - a. Nos fijamos la dirección de decrecimiento en ese punto. **Técnicamente**, derivamos o calculamos el gradiente.
 - b. Actualizamos los valores de los parámetros.

Descenso por gradiente • Resumen

1. **Necesitamos una función de costo/pérdida.** La función de costo depende del problema (clasificación, regresión, etc).
2. La función de costo es una **función de los parámetros de la red** (bueno, también de los datos que tengo, pero ignoremos eso por ahora).
3. Los mejores parámetros de la red son aquellos que **minimicen la función de costo.**
4. Cómo explorar todo ese espacio de parámetros exhaustivamente (simil *grid search*) es imposible, necesitamos una **técnica que lo haga eficientemente.** Esa técnica es **Descenso por Gradiente.**

Descenso por gradiente • Resumen

1. **Necesitamos una función de costo/pérdida.** La función de costo depende del problema (clasificación, regresión, etc).
2. La función de costo es una **función de los parámetros de la red** (bueno, también de los datos que tengo, pero ignoremos eso por ahora).
3. Los mejores parámetros de la red son aquellos que **minimicen la función de costo.**
4. Como explorar todo ese espacio de parámetros exhaustivamente (simil *grid search*) es imposible, necesitamos una **técnica que lo haga eficientemente.** Esa técnica es **Descenso por Gradiente.**

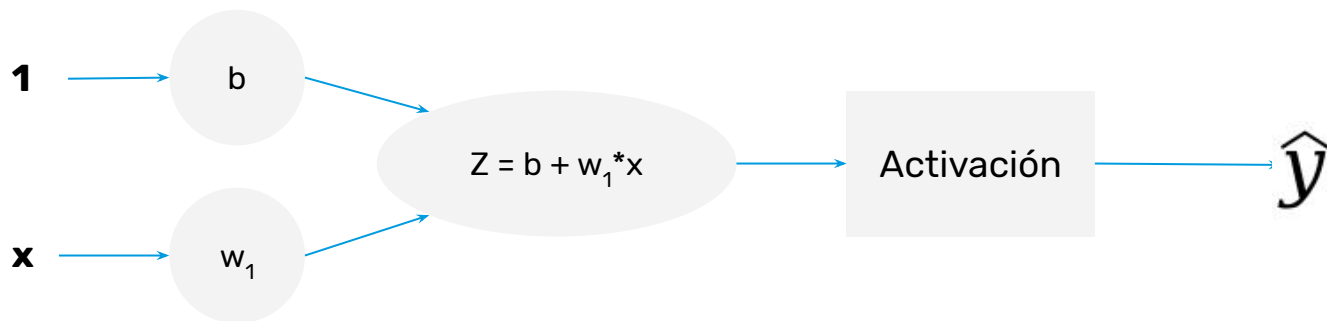
Mucha de la jerga en redes neuronales refieren a técnicas para optimizar esta búsqueda

Perceptrón



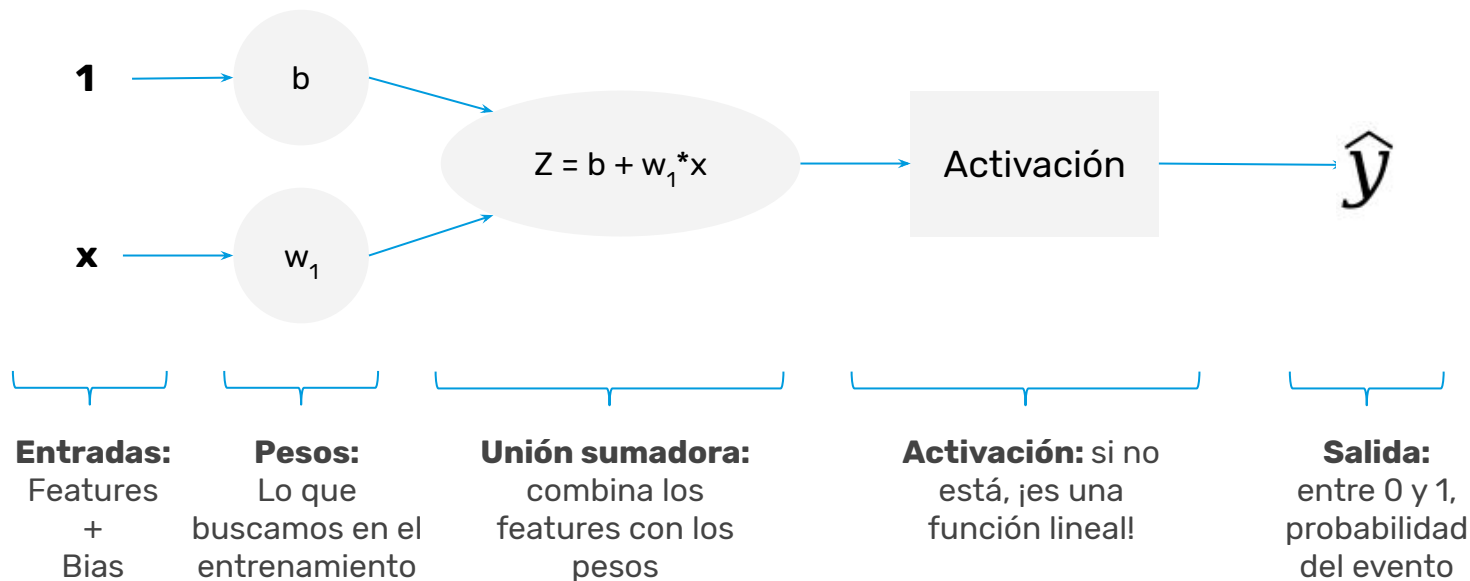
Perceptrón con una variable

Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades.
Las probabilidades deben estar entre 0 y 1



Perceptrón con una variable

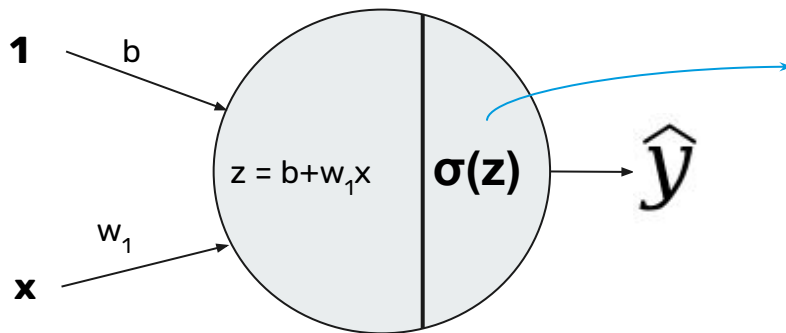
Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades.
Las probabilidades deben estar entre 0 y 1



Perceptrón con una variable

Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades.
Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

Otra representación



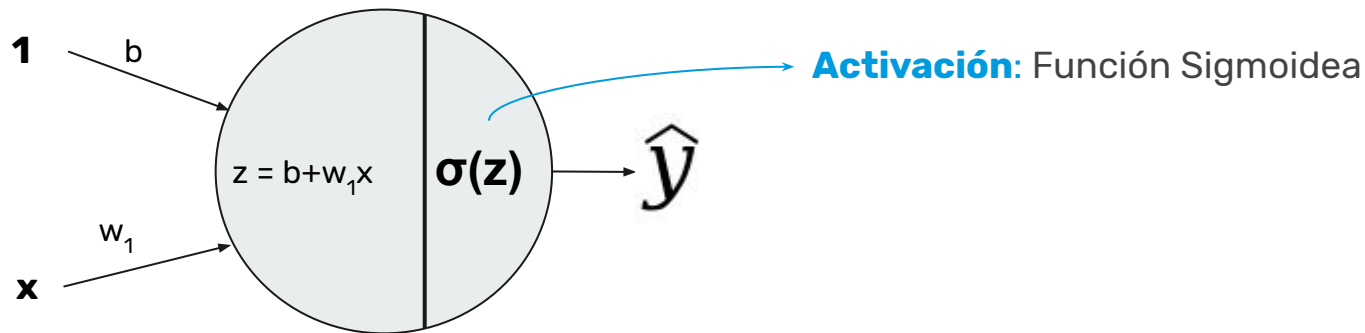
Activación:

- Sin la activación, es una función lineal
- Necesitamos introducir algo que *sature* la entrada en 0 o en 1 dependiendo del resultado de la unión sumadora

Perceptrón con una variable

Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades.
Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

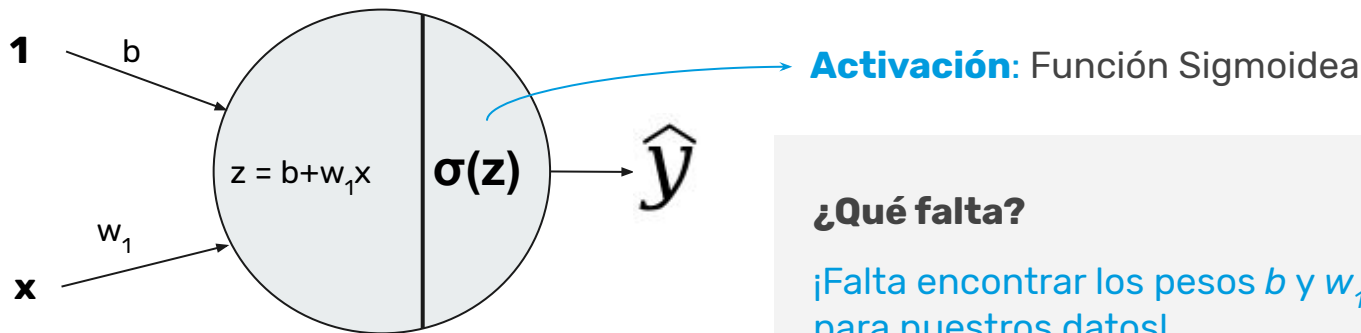
Otra representación



Perceptrón con una variable

Necesitamos algo que, dado los features, devuelva probabilidades.
Las probabilidades deben estar entre 0 y 1

Otra representación



¿Qué falta?

¡Falta encontrar los pesos b y w_1 apropiados para nuestros datos!

Para eso necesitamos una **función de costo**

Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

$$L(\hat{y}, y) = -y * \log(\hat{y}) - (1 - y) * \log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

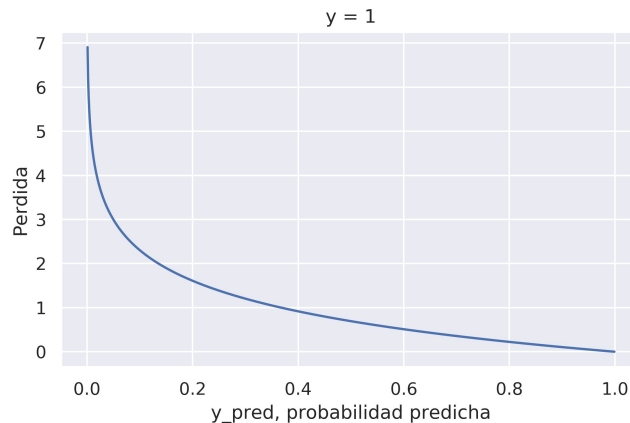
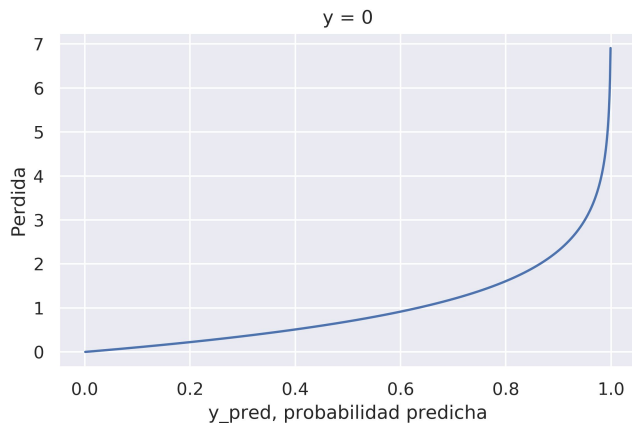
Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

$$L(\hat{y}, y) = -y * \log(\hat{y}) - (1 - y) * \log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia



Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

$$L(\hat{y}, y) = -y * \log(\hat{y}) - (1 - y) * \log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

$$L(\hat{y}, y) = -y * \log(\hat{y}) - (1 - y) * \log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

$$J(\overline{W}) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)})$$

Costo para todas las instancias

Entropía cruzada (cross-entropy)

Necesitamos una función de pérdida entre una etiqueta (y) y la probabilidad de pertenecer o no a esa etiqueta. \hat{y}

Caso binario: etiquetas $y = 0$ y 1 .

$$L(\hat{y}, y) = -y * \log(\hat{y}) - (1 - y) * \log(1 - \hat{y})$$

Pérdida para una instancia

$$J(\overline{W}) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)})$$

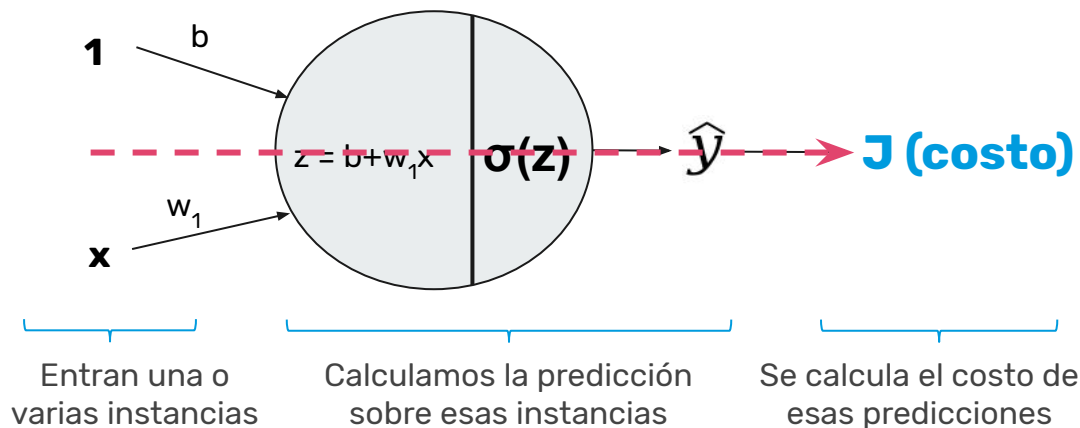
Costo para todas las instancias

$$J(w_0, w_1) = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)})$$

Costo para todas las instancias, caso 1D

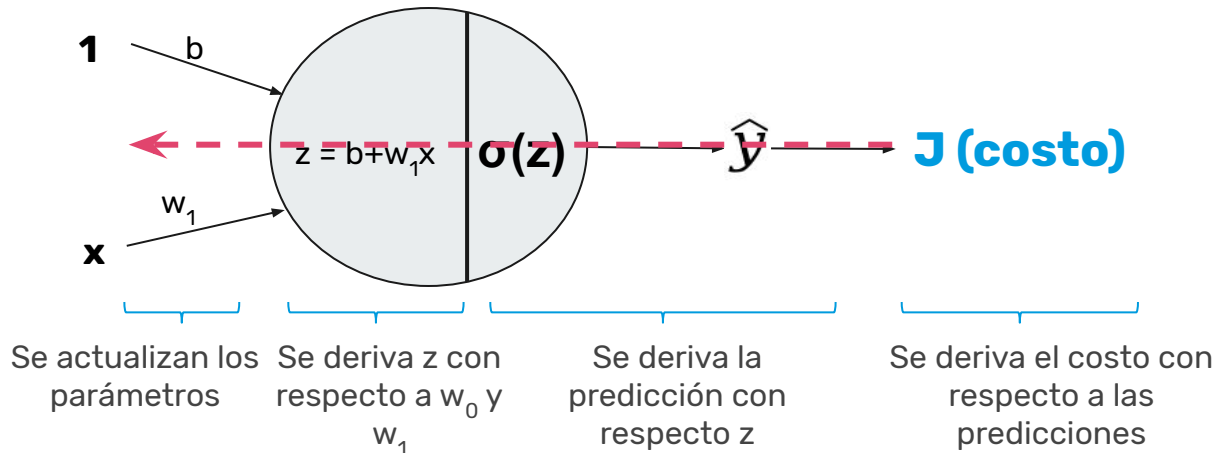
1. Descenso por gradiente calcula la derivada/gradiente del costo y con eso actualiza los parámetros. Este proceso lo va a hacer muchas veces hasta llegar al mínimo.
2. En cada una de esas iteraciones, tiene que calcular el costo. El costo depende de las instancias de entrenamiento y de los parámetros que tengamos hasta ese momento.

Calcular el costo con las instancias de entrenamiento es lo que se conoce como **Forward Propagation**.



1. Con el costo calculado, queremos actualizar los valores de los parámetros según la regla vista en la clase anterior.
2. Para eso, tenemos que derivar el costo y propagar esa derivada hacia atrás, hasta llegar a los parámetros w_0 y w_1 .

Calcular las derivadas y actualizar los parámetros “hacia atrás” se conoce como **Backpropagation**.



Hands-on training



Hands-on training

DS_Encuentro_31_Perceptron_Multicapa.ipynb

Parte 1



A close-up photograph of a white ceramic cup filled with a latte. The surface of the milk is decorated with intricate latte art, featuring a central heart shape surrounded by concentric, wavy lines. The cup is placed on a matching white saucer. In the background, a white napkin and a silver fork are visible, though they are out of focus. The overall lighting is soft and warm, creating a cozy atmosphere.

¡BREAK!



Ampliando el Perceptrón

Problema con el Perceptrón:
solo encuentra fronteras lineales.

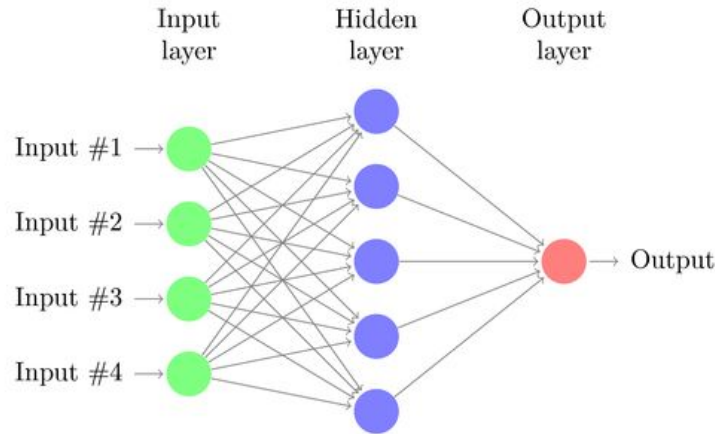


Ampliando el perceptrón



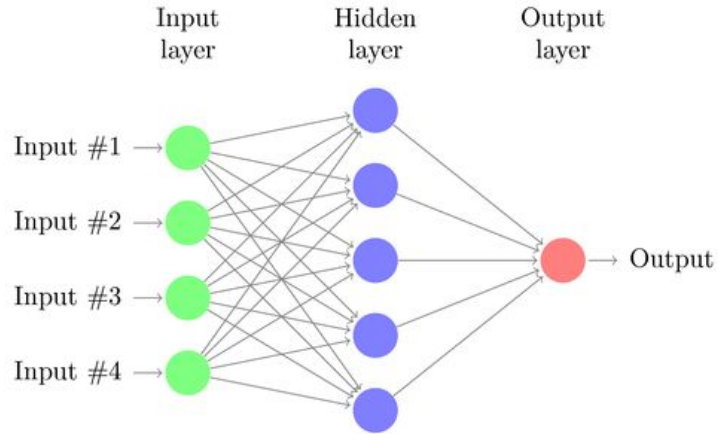
Ampliando el Perceptrón

Solución: Perceptrón Multicapa



- Cada neurona tiene sus propios pesos/parámetros. En aplicaciones comunes suelen ser desde miles a millones de parámetros para toda la red.
- **Deep Learning es** encontrar esos pesos de manera eficiente, bajo la condición de realizar correctamente una tarea objetivo.

Ampliando el Perceptrón



Sigue valiendo:

- Forward Propagation
- Backpropagation
- Descenso por gradiente
- Función de costo

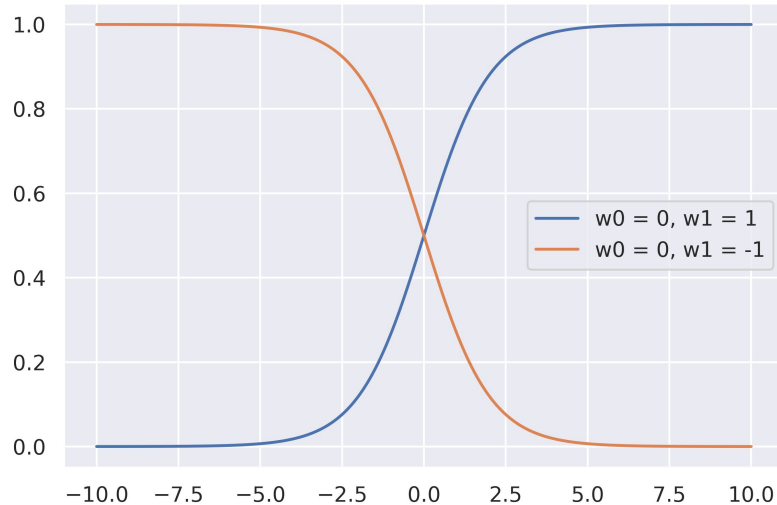
Perceptrón MultiCapa



Playground



Perceptrón Multicapa • Funciones de activación



1. Sigmoide/logística

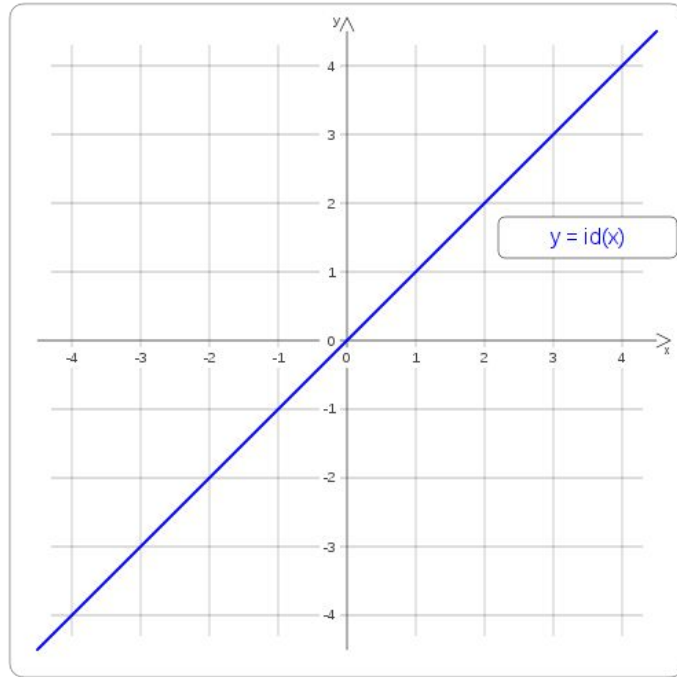
2. Identidad: $f(x) = x$

3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$

4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$

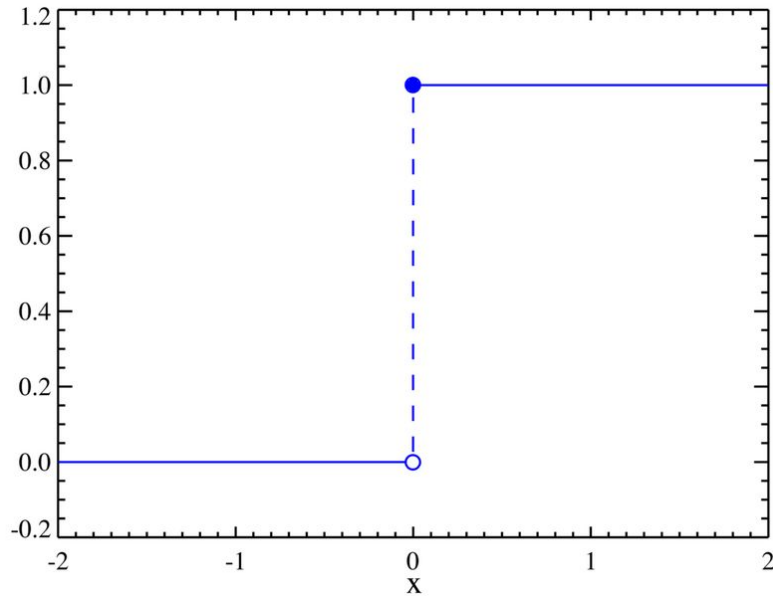
5. ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$

Perceptrón Multicapa • Funciones de activación



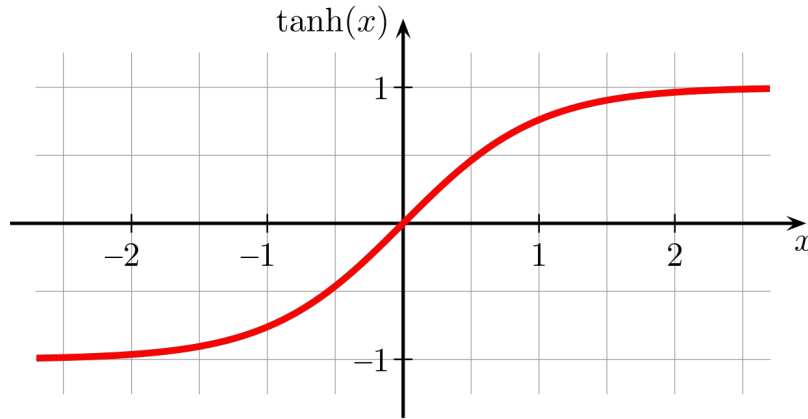
1. Sigmoide/logística
- 2. Identidad: $f(x) = x$**
3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$
4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$
5. ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$

Perceptrón Multicapa • Funciones de activación



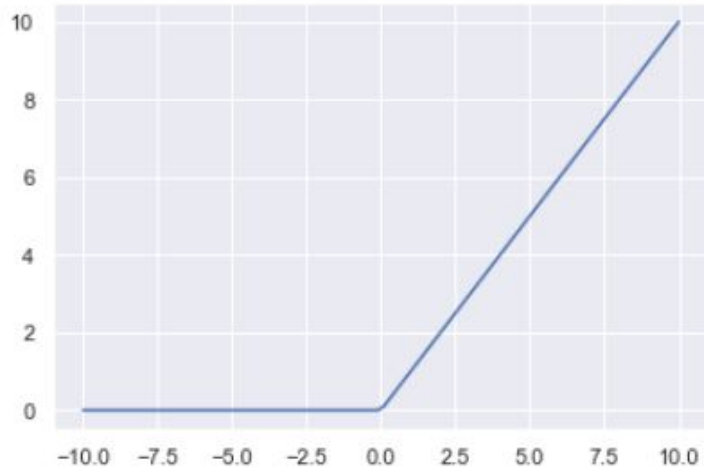
1. Sigmoide/logística
2. Identidad: $f(x) = x$
- 3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$**
4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$
5. ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$

Perceptrón Multicapa • Funciones de activación



1. Sigmoide/logística
2. Identidad: $f(x) = x$
3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$
- 4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$**
5. ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$

Perceptrón Multicapa • Funciones de activación



1. Sigmoide/logística
2. Identidad: $f(x) = x$
3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$
4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$
5. **ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$**

Perceptrón Multicapa • Funciones de activación

Clasificación:
lo más común es
encontrar ReLU en
las capas interiores
y Sigmoides en la
salida

1. **Sigmoide/logística**
2. Identidad: $f(x) = x$
3. Escalón: $f(x)=0$ si $x<0$, 1 si $x\geq 0$
4. Tangente Hiperbólica: $f(x)=\tanh(x)$
5. **ReLU: $f(x)=0$ si $x<0$, x si $x\geq 0$**

Perceptrón Multicapa

Multiclase. La cantidad de neuronas en la capa de salida tiene que ser igual a la cantidad de clases buscadas.

Perceptrón Multicapa

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol style="list-style-type: none">1. Sigmoide/logística2. Softmax	Categorical_crossentropy

Perceptrón Multicapa

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol style="list-style-type: none">1. Sigmoide/logística2. Softmax	Categorical_crossentropy



Generalización de la sigmoide, útil cuando las clases son excluyentes.

Perceptrón Multicapa

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol style="list-style-type: none">1. Sigmoides/logística2. Softmax	Categorical_crossentropy
Regresión	Identidad	<ol style="list-style-type: none">1. mean_squared_error2. mean_absolute_error3. Otras

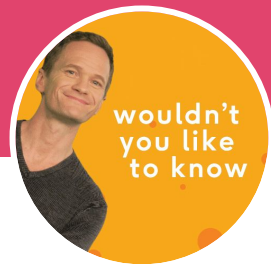


Generalización de la sigmoide, útil cuando las clases son excluyentes.

Perceptrón Multicapa

	Funciones de activación	Costos (Keras)
Multiclase	<ol style="list-style-type: none">1. Sigmoide/logística2. Softmax	Categorical_crossentropy
Regresión	Identidad	<ol style="list-style-type: none">1. mean_squared_error2. mean_absolute_error3. Otras

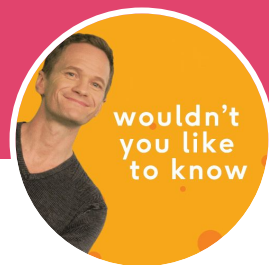
Regularización



Objetivo: castigar parámetros/pesos muy grandes.

están asociados a overfitting.

Regularización



Objetivo: castigar parámetros/pesos muy grandes.

están asociados a overfitting.

¿Cómo? Tres técnicas muy comunes

- Regularización L2 y L1: agregan un término a la función de costo que castiga los pesos grandes.
- **Dropout:** funciona como una capa que “apaga” neuronas de la capa anterior al azar.



Regularización

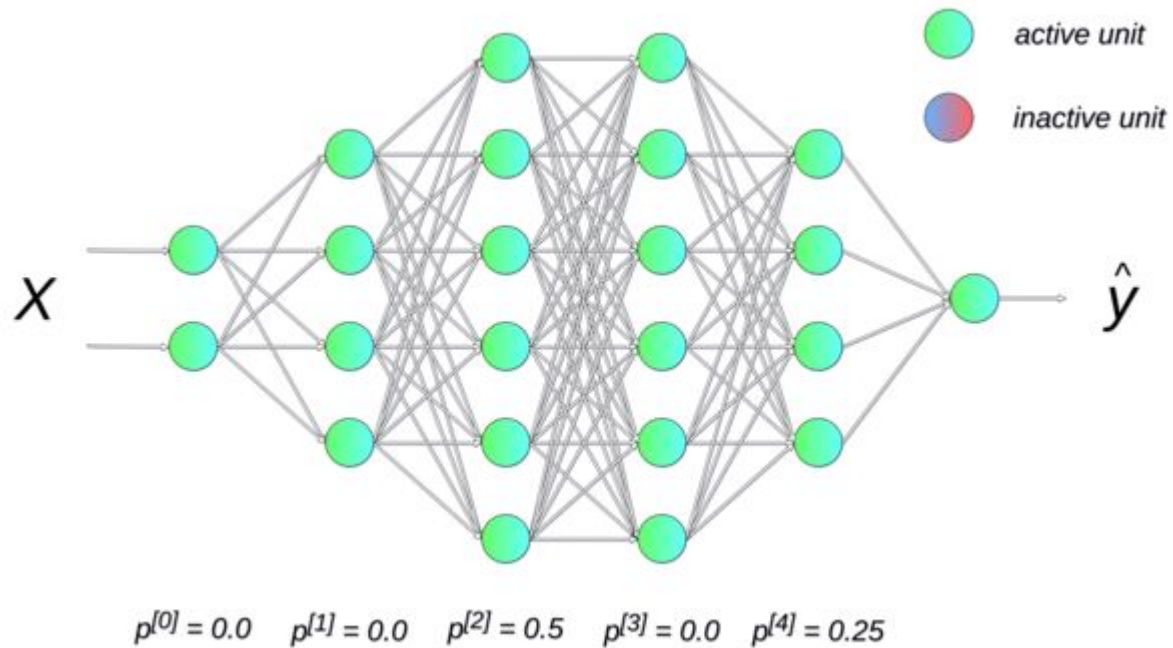


¿Cómo?

Dropout: funciona como una capa que “apaga” neuronas de la capa anterior al azar.

Muy utilizado. Al apagar neuronas, obliga a que ninguna se aprenda “de memoria” una muestra, sino que tengan que aprender entre todas.
Otra interpretación: Ensamble

DropOut



Regularización L2

La idea es reducir el valor de los parámetros para que sean pequeños.

Cómo??

Introduce un adicional de **penalización** en la función de coste (L), añadiendo a su valor **la suma de los cuadrados** de los parámetros (ω).

Regularización L1

La idea es reducir el valor de los parámetros para que sean pequeños.

Cómo??

Introduce un adicional de **penalización** en la función de coste (L), añadiendo a su valor **la suma de los valores absolutos** de los parámetros (ω).

Recursos





Optimización de Hiperparámetros

Activaciones

<https://keras.io/activations/>

Pérdidas

<https://keras.io/losses/>

Optimizadores

<https://keras.io/optimizers/>

Regularizadores

<https://keras.io/regularizers/>

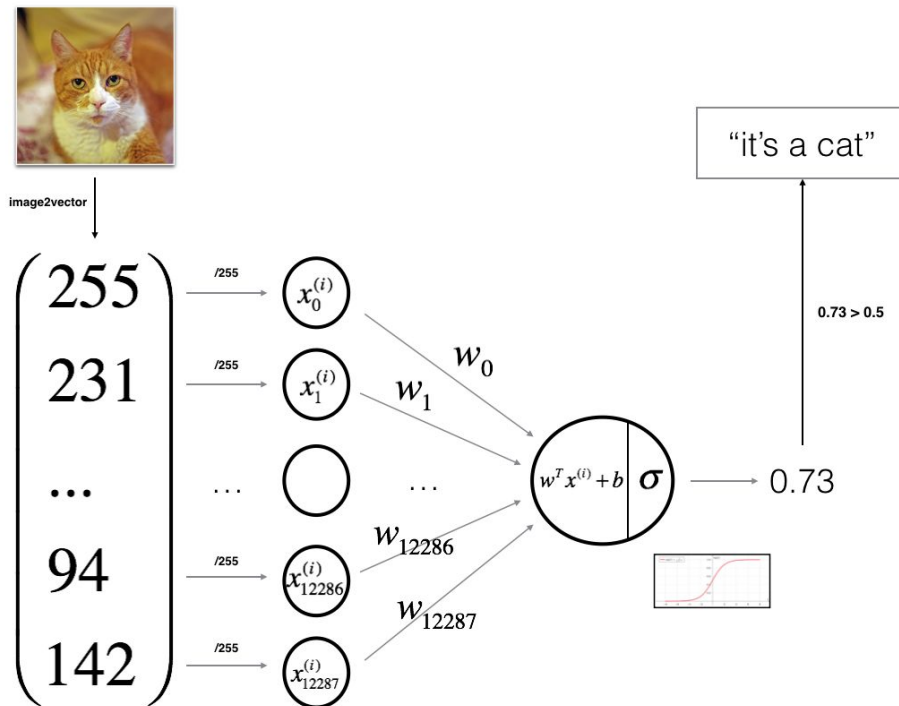
Hands-on training



Hands-on training



Comentario para el Hands-On



Hands-on training

DS_Encuentro_31_Perceptron_Multicapa.ipynb

Parte 2



Recursos



Recursos

- [¿Pero qué "es" una Red neuronal? | aprendizaje profundo, Parte 1](#)
- [Descenso de gradiente, es como las redes neuronales aprenden | Aprendizaje profundo, capítulo 2.](#)
- [¿Qué es la retropropagación y qué hace en realidad? | Aprendizaje profundo, Capítulo 3.](#)



Para la próxima

1. Terminar los notebooks de hoy y atrasados.
2. Ver los videos mencionados en “Recursos”.

ACÀMICA