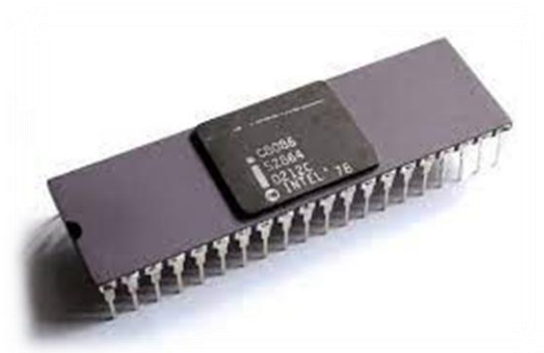


Universitatea Politehnica din Timișoara  
Facultatea de Automatică și Calculatoare

Proiectarea Microsistemelor Digitale

# Microsistem cu microprocesorul 8086



TURCIN Cristian  
An universitar 2023-2024

## **Tema proiectului:**

Să se proiecteze un microsistem cu următoarea structură:

- unitate centrală cu microprocesorul 8086;
- 128 KB memorie EPROM, utilizând circuite 27C1024;
- 256 KB memorie SRAM, utilizând circuite 62512;
- interfață serială, cu circuitul 8251, plasată în zona 0DD0H – 0DD2H sau 0F50H – 0F52H, în funcție de poziția microcomutatorului S1;
- interfață paralelă, cu circuitul 8255, plasată în zona 0150H – 0156H sau 0A50H – 0A56H, în funcție de poziția microcomutatorului S2;
- o minitastatură cu 16 contacte;
- 16 led-uri;
- doua module de afișare cu segmente, cu 4 ranguri fiecare.

Toate programele în limbaj de asamblare vor fi concepute sub formă de subrutine. Programele necesare sunt:

- rutinele de programare ale circuitelor 8251 și 8255;
- rutinele de emisie/ recepție caracter pe interfața serială;
- rutina de emisie caracter pe interfață paralelă;
- rutina de scanare a minitastaturii;
- rutina de aprindere/ stingere a unui led;
- rutina de afișare a unui caracter hexa pe un rang cu segmente.

Structura rutinelor (intrări, secvențe, ieșiri) va fi stabilită de fiecare student.

## **Descrierea hardware**

### **1. Unitatea centrală cu procesor 8086**

Unitatea centrală cuprinde:

- microprocesorul 8086
- generator de tact 8284A
- circuite pentru amplificarea și demultiplexarea magistralelor de adrese și date

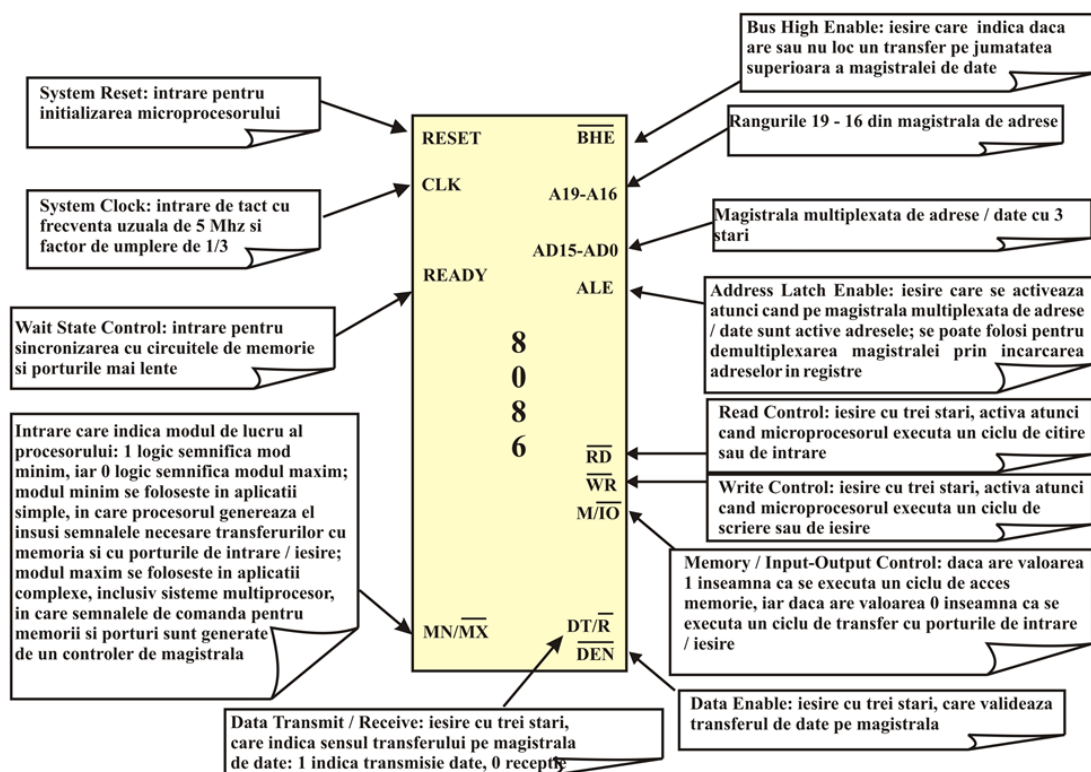
#### **Microprocesorul Intel 8086**

Este primul microprocesor pe 16 biți care a cunoscut o largă utilizare. Microprocesorul Intel 8086 lucrează cu date de 16 biți, numite cuvinte de date. Transferurile între UE și UI sau între microprocesor și MP sau IO se fac, în general, sub formă de cuvinte de date de 16 biți. De aceea bus-ul intern prin care comunică UE și UI al microprocesorului Intel 8086 este de 16 biți.

Apariția lui a fost urmată la scurt timp de o familie de componente: generatorul de tact 8248, controlerul de magistrală 8288, coprocesorul matematic 8087 și coprocesorul de intrare/ ieșire 8089.

#### **Generatorul de tact 8284A**

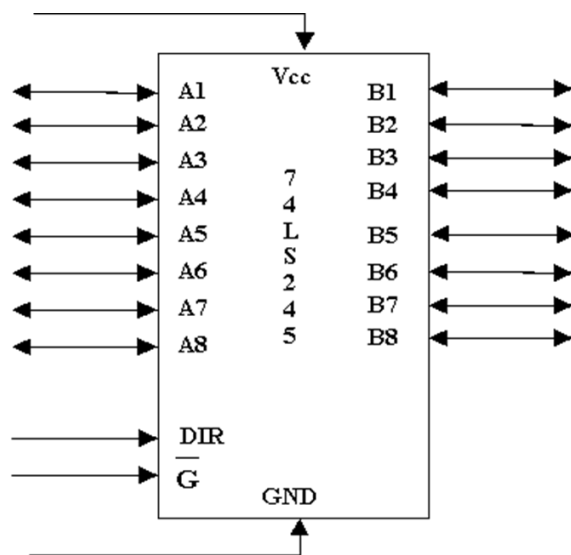
Circuitul 8284A este folosit pentru a genera tactul CLK către microprocesor și către circuitele specializate ale interfeței seriale. Acesta mai are rolul de a genera READY și RESET către microprocesor, sincronizându-le cu tactul.



### Circuitul amplificator/ separator bidirectional 74x245:

-Este un circuit folosit pentru amplificarea/ separarea magistralelor bidirectionale ale microprocesoarelor;

-Configurația terminalelor:



-Funcționarea:

/G	DIR	A8 – A1	B8 – B1
0	0	B8 – B1	Intrări
0	1	Intrări	A8 – A1
1	X	A 3 – a stare	A 3 – a stare

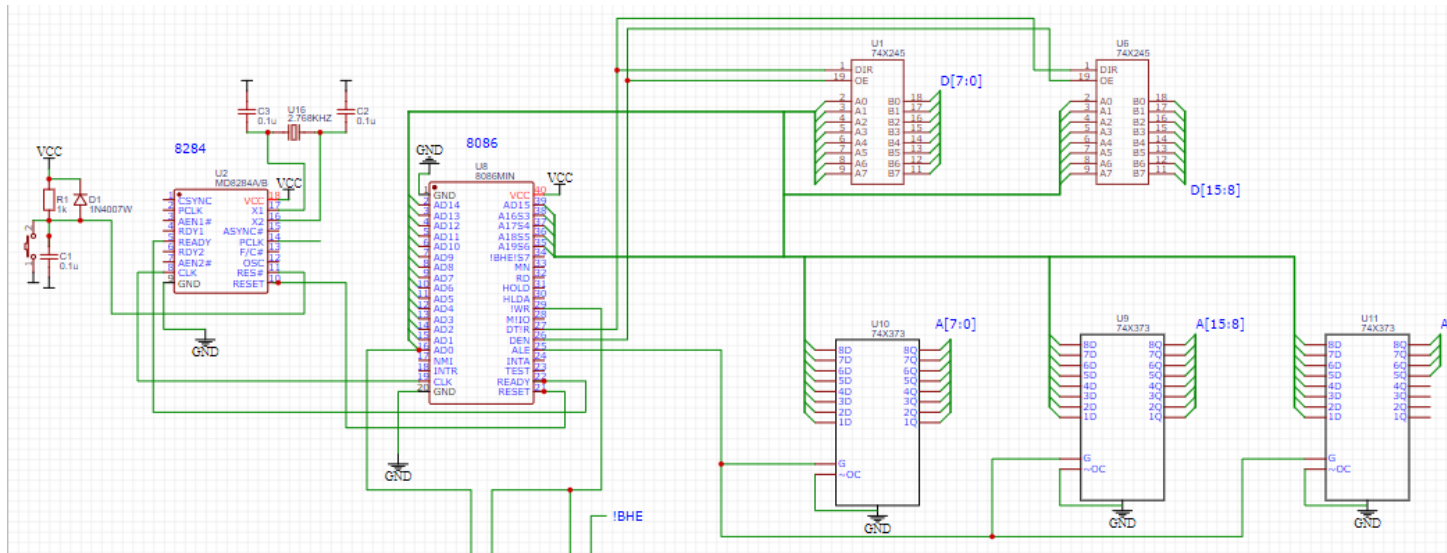
### Circuitul registru 74x373

-este folosit pentru demultiplexarea liniilor de adresă.

-este un registru cu ieșiri cu 3 stări, alcătuit din 8 bistabile. Are o intrare de validare pentru toate ieșirile /OC (dacă este pe 1 logic bistabilile trec în a 3-a stare) și o intrare pentru încărcarea bistabilelor G activă la 1 logic.

/OC	G	8Q – 1Q
0	0	Vechiul conținut
0	1	8D – 1D
1	X	A 3 – a stare

## UNITATEA CENTRALA

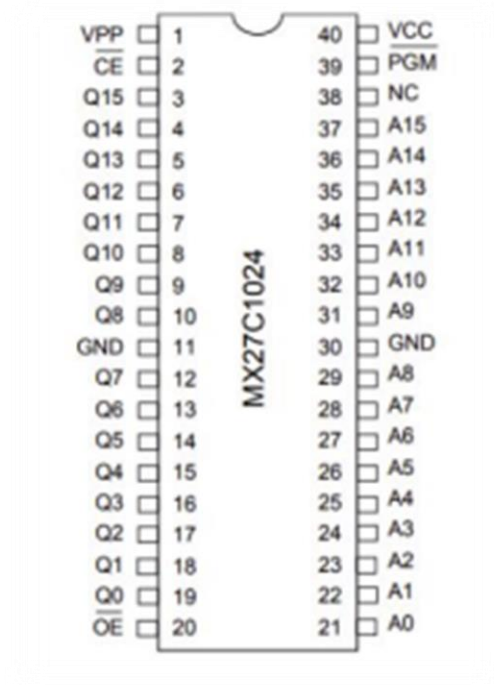


## 2. Circuitele de memorie

Memoria EPROM (traducere liberă: memorie read only programabilă sau anulabilă) este un tip de memorie de calculator nevolatilă, adică o

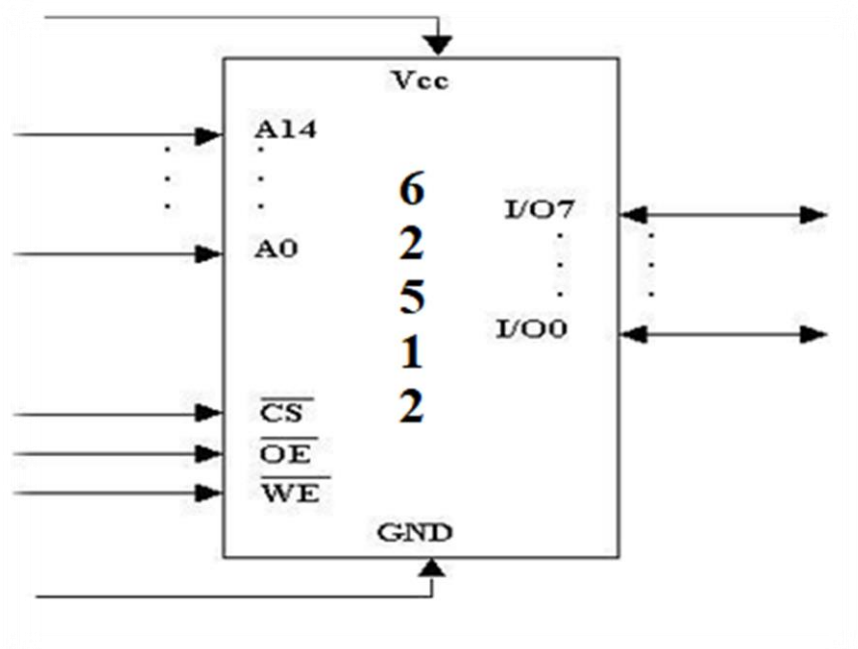
memorie care își păstrează datele chiar și când i se întrerupe alimentarea cu curent electric.

Circuitul de memorie EPROM 27C1024 este un circuit EPROM având capacitatea de 128Ko. Se va folosi un singur circuit.



Memoria SRAM (Static Random Acces Memory) este un tip de memorie semiconductoare; static sublinează faptul că, spre deosebire de memoriile DRAM (Dynamic Random Acces Memory), nu mai este necesar un ciclu periodic de reîmprospătare (refresh). Memoriile SRAM folosesc circuite logice combinaționale pentru a memora fiecare bit. Datele depuse în memorie sunt stabile.

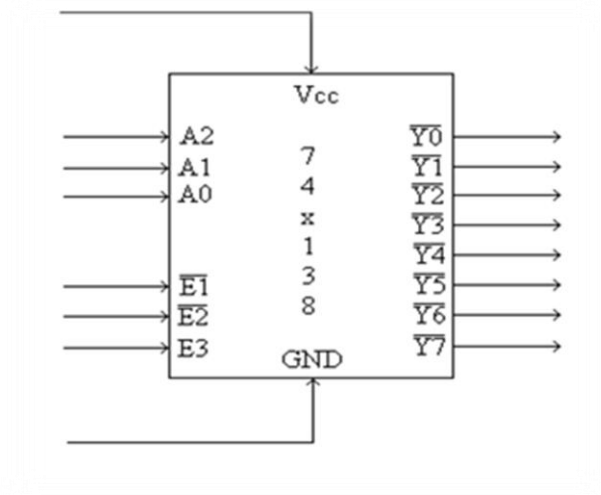
Circuitul de memorie SRAM 62512 este un circuit SRAM avand capacitatea de 64KB. Se vor folosi 4 astfel de circuite.



Circuitul decodificator 74x138:

-Configurația terminalelor:

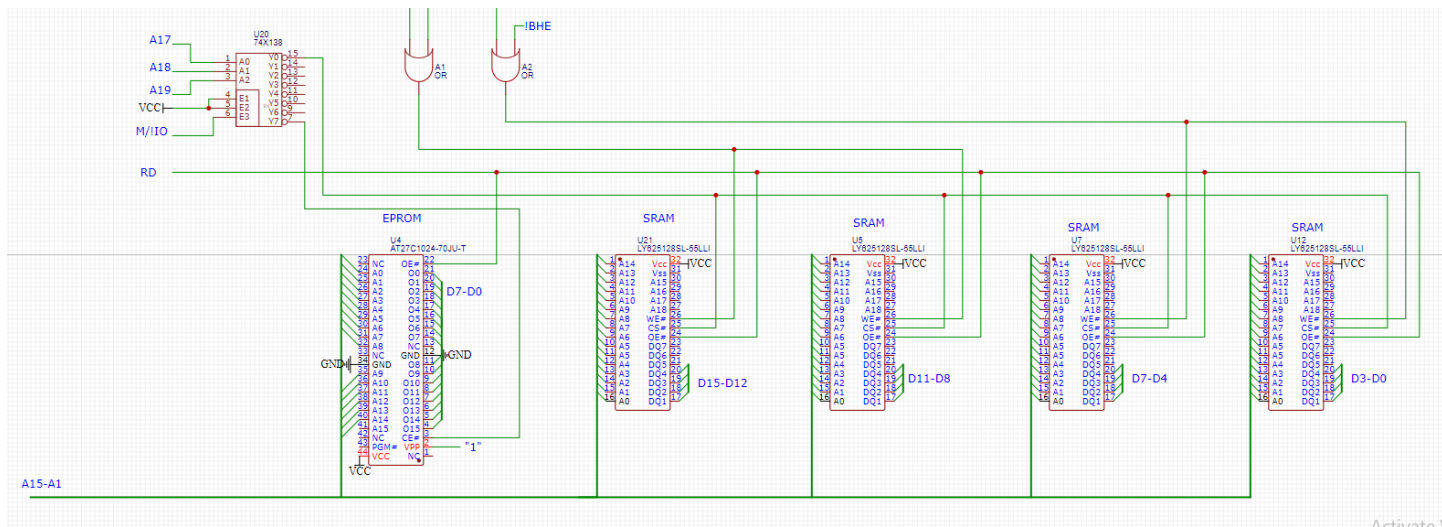




-Funcționarea:

E3	/E2	/E1	A2	A1	A0	/Y7	/Y6	/Y5	/Y4	/Y3	/Y2	/Y1	/Y0
1	0	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	0
1	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	0	1
1	0	0	0	1	0	1	1	1	1	1	0	1	1
1	0	0	0	1	1	1	1	1	1	0	1	1	1
1	0	0	1	0	0	1	1	1	0	1	1	1	1
1	0	0	1	0	1	1	1	0	1	1	1	1	1
1	0	0	1	1	0	1	0	1	1	1	1	1	1
1	0	0	1	1	1	0	1	1	1	1	1	1	1
0	X	X	X	X	X	1	1	1	1	1	1	1	1
X	1	X	X	X	X	1	1	1	1	1	1	1	1
X	X	1	X	X	X	1	1	1	1	1	1	1	1

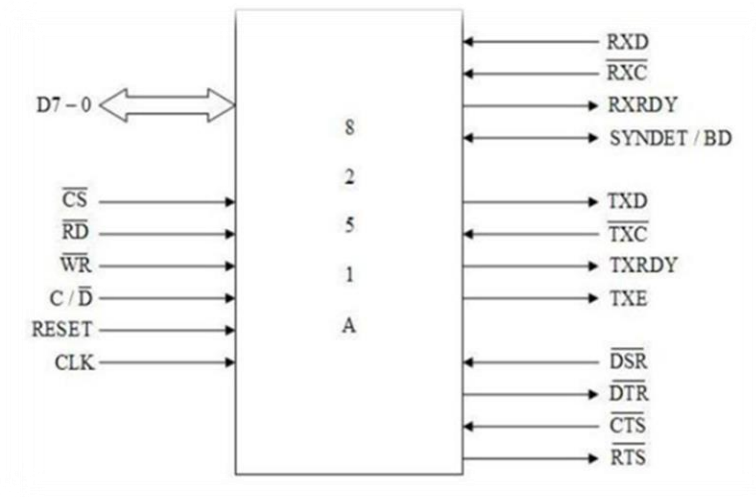
CONECTAREA MEMORIILOR



### 3. Interfața serială și interfața paralelă

Interfața serială este reprezentată de circuitele și programele de bază care asigură comunicare între unitatea centrală și echipamentele periferice, comunicare bit după bit.

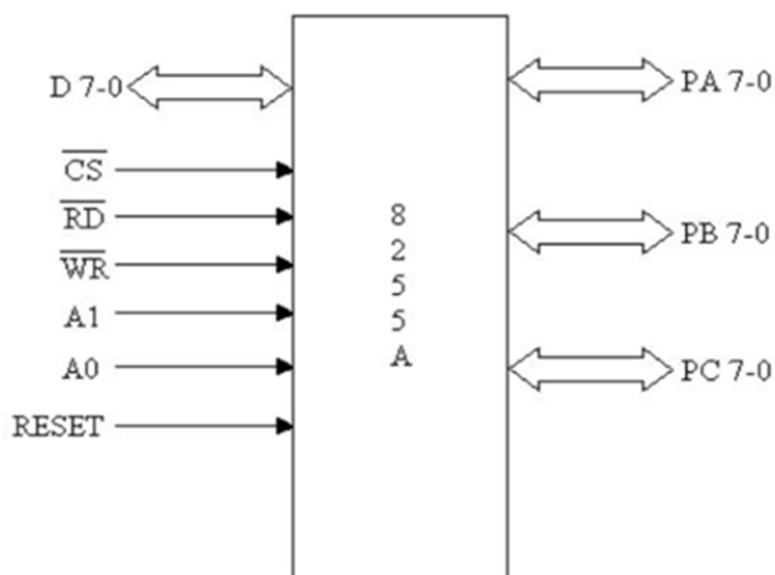
Circuitul 8251 (specializat pentru transferurile seriale) este un circuit USART (Universal Synchronous Asynchronous Receiver Transmitter) pentru comunicarea de tip serial.



Legătura între operațiile realizate de circuit și starea terminalelor de comandă

/CS	/RD	/WR	C//D	Operație
1	X	X	X	Magistrala de date în a 3-a stare
0	1	1	X	Magistrala de date în a 3-a stare
0	0	1	1	Citire a octetului de stare
0	0	1	0	Citire a datei
0	1	0	1	Scriere a cuvintelor de comandă
0	1	0	0	Scriere a datei

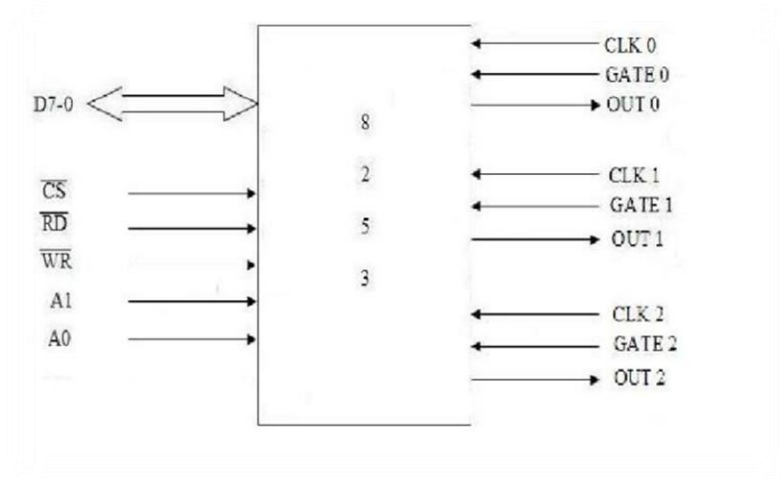
Interfața paralelă – circuitul 8255A Spre deosebire de transferul serial, la care transferul datelor se face bit după bit, la transferul paralel se transferă 8 biți simultan iar transferul este însoțit și de semnale de dialog. Interfața paralelă se realizează cu ajutorul circuitului 8255



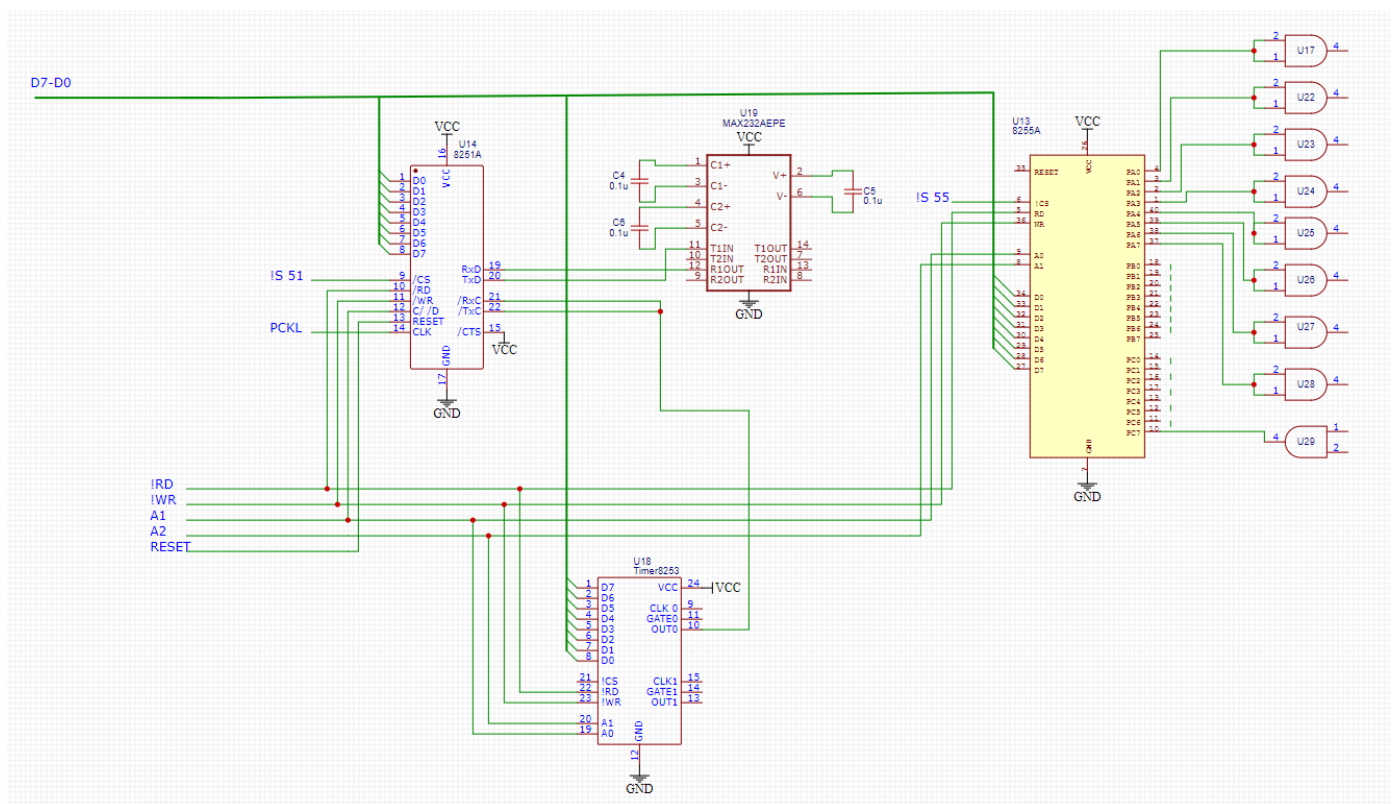
### Semnificațiile terminalelor

/CS	/RD	/WR	A1	A0	Operația
0	1	0	0	0	Scrisoare în portul A
0	1	0	0	1	Scrisoare în portul B
0	1	0	1	0	Scrisoare în portul C
0	1	0	1	1	Scrisoare în portul cuvântului de comandă
0	0	1	0	0	Citire din portul A
0	0	1	0	1	Citire din portul B
0	0	1	1	0	Citire din portul C
0	0	1	1	1	Fără operație – magistrala de date este în a 3-a stare
0	1	1	x	x	Fără operație – magistrala de date este în a 3-a stare
1	x	x	x	x	Magistrala de date este în a 3-a stare

Circuitul 8253 (contor temporizator) generează rata de transfer pentru interfața serială, fiind conectat la terminalele TxC și Rxc ale 8251



## CONECTAREA INTERFETELOR



## 4. Interfața cu utilizatorul

### Conectarea LED-urilor

-LEDul (light-emitting diode) este o diodă semiconductoră, care emite lumină la polarizarea directă joncțiunii p-n.

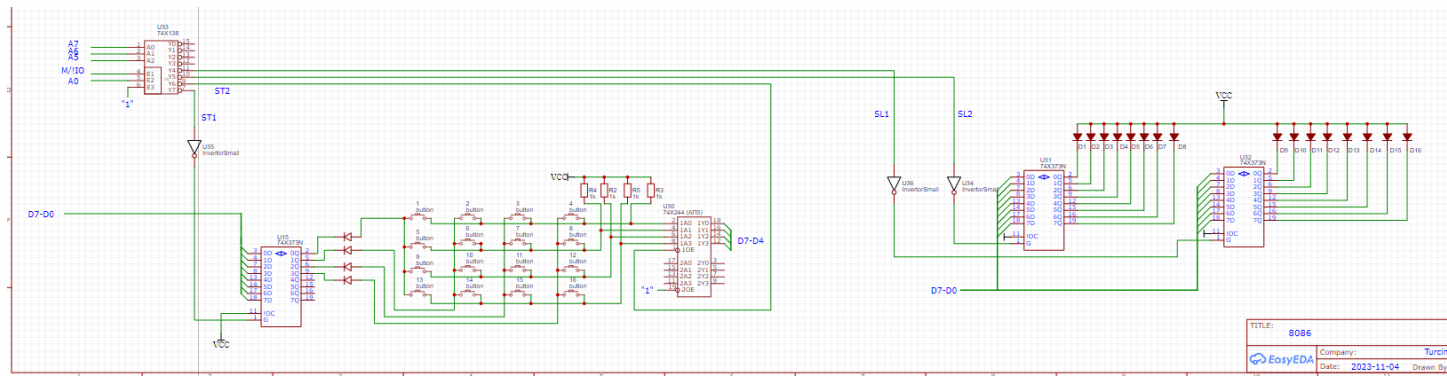
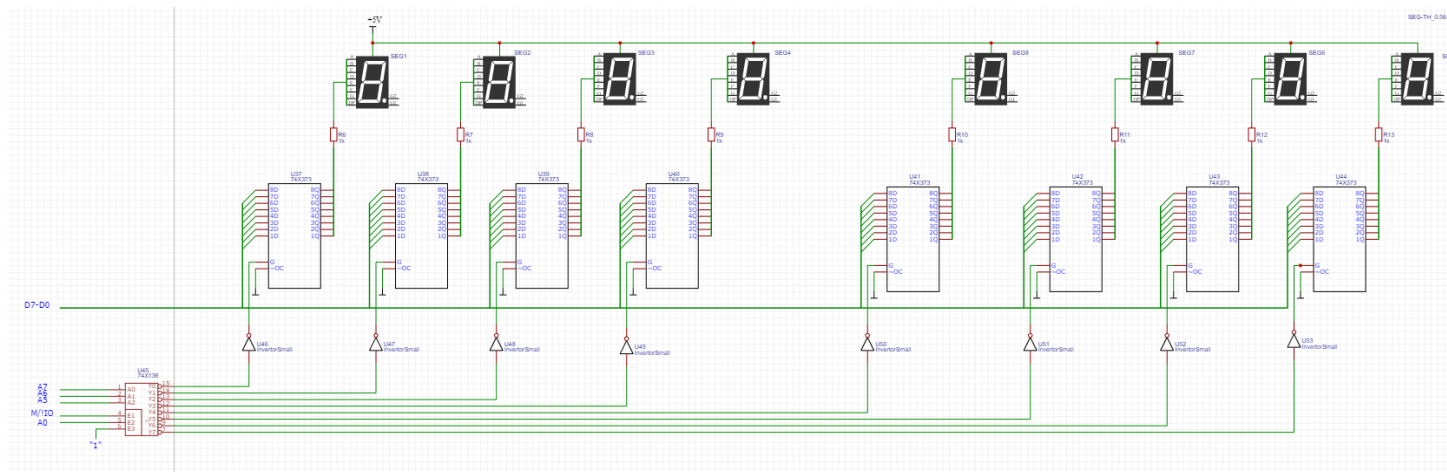
Conectarea minitastaturii cu 16 contacte

-Minitastatura este formată din 16 contacte. Pentru a identifica tasta acționată trebuie citită tastatura. Tastatura necesită 2 porturi pentru funcționare: unul de ieșire, prin care se activează coloana și unul de intrare, prin care se citește linia activă

Conectarea modulului de afișare cu segmente

-Circuitele de afișare , pot afișa valori hexazecimale, în funcție de setarea intrărilor A-G

**CONECTAREA AFISAJELOR SI A TASTATURII**



Descrierea Software

Rutinele de programare

Interfata seriala

8 biti de data, fara paritate, factor de multiplicare 16, rata de transfer 9600 bps;

MOV DX, 0DD0H ; adresa circuitului 8251

MOV AL, 16H ; cuvântul de comanda pentru contorul 0

OUT DX, AL

MOV AL, 10H ; constanta pentru contorul 0

MOV DX, 0DE0H

OUT DX, AL

RET

Rutina de transmisie caracter serial

TR: IN AL, DX ; citire si testare rang TxRDY din ;cuvântul de stare

RCR AL, 1

JNC TR

MOV AL, CL ; se preia data din registrul CL

MOV DX, 0DD0H ; se pune în DX în functie de comutator

OUT DX, AL

RET

Rutina de receptie caracter serial

REC: IN AL, DX ; citire si testare rang RxRDY din ;cuvântul de stare

RCR AL, 2

JNC REC



MOV DX, 0DD0H ;se pune în DX 0330H sau 0730H, în funcție de comutator

16

IN AL,DX ;se preia data de la 8251

MOV CL,AL ; se depune data în registrul CL

RET

Rutina de programare a circuitului

PROG: MOV DX, 0D56H ;sau 0B56H

MOV AL, 81H

OUT DX,AL ;trimitere cuvânt de comandă

RET

Rutina de emisie caracter paralel

PAR: IN AL,DX ; citire și testare BUSY

RCR AL,1

JNC PAR ;așteptăm ca procesorul să fie liber

MOV AL,CL ; se preia caracterul din registrul CL

MOV DX,0D50H ;se pune în DX în funcție de comutator

OUT DX,AL ;se trimite caracterul

OR AL, 01H

MOV DX,0D52H

OUT DX,AL ; /STB = 1

AND AL,00H

```
OUT DX,AL ; /STB = 0
OR AL,01H
OUT DX,AL ; /STB = 1
RET
```

Rutina pentru minitastatura

; se pune 0 pe prima coloana si se verifica daca s-au actionat tastele 0, 4, 8, C

```
REIA:    MOV AL,0FEH
```

```
MOV DX, 1040H ;Locația de memorie TA1
```

```
OUT DX,AL
```

```
IN AL, 08C0H;citim linia
```

```
AND AL,01 ;se verifica daca tasta apasata este TASTA 0
```

```
JZ TASTA_0
```

```
IN AL, 08C0H
```

```
AND AL,02 ;se verifica daca tasta apasata este TASTA 4
```

```
JZ TASTA_4
```

```
IN AL, 08C0H
```

```
AND AL,04 ; se verifica daca tasta apasata este TASTA 8
```

```
JZ TASTA_8
```

```
IN AL,08C0H
```

```
AND AL,08 ; se verifica daca tasta apasata este TASTA C
```

```
JZ TASTA_C
```

MOV AL, 0FDh ; Se generează 0 logic pe a doua coloană, pentru a scana în

; același mod tastele 1, 5, 9, D

OUT 1040H, AL

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,01 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 1

JZ TASTA\_1 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA1

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,02 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 5

JZ TASTA\_5 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA5

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,04 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 9

JZ TASTA\_9 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA 9

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,08 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA D

JZ TASTA\_D ; Dacă da, apelăm rutina TASTA D

MOV AL, 0FBH ; Se generează 0 logic pe a patra coloană, pentru a scana în același mod tastele 2,6,A,E

OUT 1040H, AL

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,01 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 2

JZ TASTA\_2 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA2

IN AL, 08C0H ; Citim linia

AND AL,02 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 6

JZ TASTA\_6 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA6  
IN AL, 08C0H ; Citim linia  
AND AL,04 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA A  
JZ TASTA\_A ; Dacă da, apelăm rutina TASTA A  
IN AL, 08C0H ; Citim linia  
AND AL,08 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA E  
JZ TASTA\_E ; Dacă da, apelăm rutina TASTA E  
MOV AL, 0F7H ; Se generează 0 logic pe a patra coloană, pentru a scana  
în același mod tastele 3, 7, B, F  
OUT 1040H, AL  
IN AL, 08C0Hh ; Citim linia  
AND AL,01 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 3  
JZ TASTA\_3 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA3  
IN AL, 08C0H ; Citim linia  
AND AL,02 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA 7  
JZ TASTA\_7 ; Dacă da, apelăm rutina TASTA7  
IN AL, 08C0H ; Citim linia  
AND AL,04 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA B  
JZ TASTA\_B ; Dacă da, apelăm rutina TASTA B  
IN AL, 08C0H ; Citim linia  
AND AL,08 ; Se verifica dacaTasta apasata este TASTA F  
JZ TASTA\_F ; Dacă da, apelăm rutina TASTA F  
JMP REIA ; Se reia scanarea tastaturii

TASTA\_0:      CALL DELAY ; se asteapta stabilizarea contactelor

AST\_0: IN AL, 08C0H ; se citeste din nou linia si se asteapta dezactivarea  
;tastei

AND AL,01

JZ AST\_0

CALL DELAY

MOV CL,00H

RET

TASTA\_1:    CALL DELAY ; se asteapta stabilizarea contactelor

AST\_1: IN AL,08C0H ; se citeste din nou linia si se asteapta dezactivarea  
;tastei

AND AL,01

JZ AST\_1

CALL DELAY

MOV CL,01H

RET

.....

TASTA\_E:      CALL DELAY ; se asteapta stabilizarea contactelor

AST\_E: IN AL,08C0H ; se citeste din nou linia si se asteapta dezactivarea  
;tastei

AND AL,08

JZ AST\_E

CALL DELAY

MOV CL,0EH

RET

TASTA\_F:      CALL DELAY ; se asteapta stabilizarea contactelor

ASTF: IN AL,08C0H ; se citeste din nou linia si se asteapta dezactivarea  
;tastei

AND AL,08

JZ AST\_F

CALL DELAY

MOV CL,0FH

RET

Rutina de aprindere/stingere a unui led

Starea ledurilor: 0 - aprins

1 - stins

MOV DX, 1440H

CMP AH,1

JE STINGE

MOV AL,0FEH

OUT DX,AL

RET

STINGE:MOV AL,0FFH

OUT DX,AL

RET

Rutina de afisare a unui caracter hexa pe un rang cu segmente

Intrare: AH – rangul pe care se va afisa carcterul

AL – caracterul ce va fi afisat ;vedem pe care rang se face afisarea

CMP AH,0

JE RANG\_0

CMP AH,1

JE RANG\_1

CMP AH,2

JE RANG\_2

CMP AH,3

JE RANG\_3

CMP AH,4

JE RANG\_4

CMP AH,5

JE RANG\_5

CMP AH,6

JE RANG\_6

CMP AH,7

JE RANG\_7

RANG\_0: MOV DX, 0040H

JMP AFIS

RANG\_1: MOV DX, 00C0H

JMP AFIS

```
RANG_2: MOV DX, 0440H
JMP AFIS
RANG_3: MOV DX, 04C0H
JMP AFIS
RANG_4: MOV DX, 0040H
JMP AFIS
RANG_5: MOV DX, 00C0H
JMP AFIS
RANG_6: MOV DX, 0440H
JMP AFIS
RANG_7: MOV DX, 04C0H
JMP AFIS
```

```
AFIS::;testam caracterul din AL
CMP AL,00H
JE CAR_0
CMP AL,01H
JE CAR_1
CMP AL,02H
JE CAR_2
...
CMP AL,0EH
JE CAR_E
```



CMP AL,0FH

JE CAR\_F

CAR\_0: MOV AL,C0H ;combinatia de segmente

OUT AL,DX

RET

CAR\_1: MOV AL,F9H

OUT AL,DX

RET

CAR\_2: MOV AL,A4H

OUT AL,DX

RET

....

CAR\_E: MOV AL,86H

OUT AL,DX

RET

CAR\_F: MOV AL,8EH

OUT AL,DX

RET

## BIBLIOGRAFIE

-M. Popa, Proiectarea microsistemelor digitale; Orizonturi Universitare, Timișoara, 2003

-M. Popa, Sisteme cu microprocesoare; Orizonturi Universitare, Timișoara, 2003

-<https://sites.google.com/site/labpmd/proiect-pmd>

-<https://en.wikipedia.org/wiki/MAX232>

[https://www.uotechnology.edu.iq/depeee/lectures/3rd/Shared%20all/Microprocessor%20engineering%201/part2\\_P.pdf](https://www.uotechnology.edu.iq/depeee/lectures/3rd/Shared%20all/Microprocessor%20engineering%201/part2_P.pdf)