# Generarea variabilelor neuniforme Curs 3

December 4, 2023

## Introducere

- Fie X o variabilă aleatoare.
- ▶ Generarea v.a X = găsirea unui numar n (mare) de valori pe care le poate lua X.
- Cum se gaseste o astfel de valoare?
- Presupunem că  $S_1, S_2, ..., S_n$  sunt v.a. pentru care se cunosc metode de generare (de exemplu variabilele uniforme pe [0,1] se generază cu ajutorul generatorilor de numere aleatoare, generatori care sunt deja implementati în majoritatea limbajelor de programare).
- Atunci o valoare a lui X se poate determina găsind o relație între X și  $S_1, S_2, ..., S_n$ .
- Algoritm efectiv de generare a lui X = aplicarea de n ori a metodei furnizate de relația dintre X și  $S_1, S_2, ..., S_n$ .
- Fiecare dintre algoritmii prezentați în curs se referă la o astfel de metodă.



# Metoda inversă - Cazul continuu

Fie U o variabilă aleatoare uniformă pe [0,1], cu densitatea de repartiție f(x) și funcția de repartiție F(x).

$$f(x) = \begin{cases} 1, \ \operatorname{dac\check{a}} \ x \in [0,1] \\ 0, \ \operatorname{\hat{n}} \ \operatorname{rest} \end{cases} \quad , \quad F(x) = \begin{cases} 0, \ \operatorname{dac\check{a}} \ x < 0 \\ x, \ \operatorname{dac\check{a}} \ x \in [0,1] \\ 1, \ \operatorname{dac\check{a}} \ x > 1 \end{cases} \quad .$$

#### Teoremă

(Hincin) Fie X o variabilă aleatoare continuă cu funcția de repartiție F, și U o variabila uniformă pe [0,1]. Atunci variabila aleatoare F(X) este uniformă pe intervalul [0,1], iar  $F^{-1}(U)$  are funcția de repartiție F.

**Dem** (a doua parte): Fie  $x \in \mathbb{R}$ . Atunci:

$$P\{F^{-1}(U) \le x\} = P\{F(F^{-1}(U)) \le F(x)\} = P\{U \le F(x)\} = F(x)$$

## Algoritm M-inversă

**Intrare:** Inversa funcției de repartiție  $F: F^{-1}$ .

P1: Se generează U variabilă uniformă pe [0,1];

P2:  $X = F^{-1}(U)$ ;

**leșire:** X cu funcția de repartiție F(x)

# Propoziție

Variabila aleatoare U este uniformă pe [0,1] dacă și numai dacă variabila 1-U este uniformă pe [0,1].

#### Dem:

Fie x < 0. Atunci:

$$P\{1-U \le x\} = P\{U \ge 1-x\} = 1-P\{U < 1-x\} = 1-1 = 0$$

Fie  $x \in [0, 1]$ . Atunci:

$$P\{1-U \le x\} = P\{U \ge 1-x\} = 1-P\{U < 1-x\} = 1-(1-x) = x$$

Fie x > 1. Atunci:

$$P\{1-U \le x\} = P\{U \ge 1-x\} = 1-P\{U < 1-x\} = 1-0 = 1$$

Observăm că dacă în expresia care definește funcția  $F^{-1}$  din algoritmul M-Inversă, apare 1-U, atunci, datorită Propoziției 1, 1-U poate fi inlocuită direct cu U.

# Exemplu

Fie X o variabilă  $Exp(\lambda)$  cu densitatea și funcția de repartiție:

$$f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x}, & dac\check{a} \ x \ge 0; \\ 0, & \hat{n} \ rest \end{cases}, \quad f(x) = \begin{cases} 1 - e^{-\lambda x}, & dac\check{a} \ x \ge 0; \\ 0, & \hat{n} \ rest \end{cases}$$

Atunci:

$$F^{-1}(U) = -\frac{1}{\lambda}\ln(1-U)$$

iar algoritmul de generare prin metoda inversă este:

# Algoritm M-inversă-Exp

**Intrare:** Parametrul  $\lambda$ .

P1: Se generează U variabilă uniformă pe [0,1];

P2:  $X = -\frac{1}{3} \ln(U)$ ;

**leșire:** X cu funcția de repartiție F(x)

# Cazul discret

Fie X o variabilă aleatoare discretă cu repartiția:

$$X: egin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_m \ p_1 & p_2 & \dots & p_m \end{pmatrix}$$
 cu  $\sum_{i=1}^m p_i = 1$ 

Funcția de repartiție a lui X va lua valorile:

$$F(x) = \begin{cases} 0, \text{ dacă } x < a_1 \\ p_1, \text{ dacă } a_1 \le x < a_2 \\ p_1 + p_2, \text{ dacă } a_2 \le x < a_3 \\ \dots \\ p_1 + p_2 + \dots + p_k, \text{ dacă } a_k \le x < a_{k+1} \\ \dots \\ 1, \text{ dacă } a_m \le x \end{cases}$$

Algoritmul constă în găsirea valorii  $a_i$  astfel încât  $F(a_i) = U$ , unde U este o variabilă uniformă pe [0,1].

Fie  $s_i = \sum_{j=1}^i p_j$ . Observăm că:

$$P\{s_{i-1} < U \le s_i\} = F_U(s_i) - F_U(s_{i-1}) = p_i = P\{X = a_i\}$$

## Algoritm M-inversă-Discret

**Intrare:**  $s_i = \sum_{j=1}^{i} p_j$  şi  $a_i$ , i = 1, 2, ..., m.

P1: Se generează U variabilă uniformă pe [0,1];

P2: i = 1;

P3: Dacă  $U \leq s_i \ X = a_i$  STOP. Altfel mergi la P4.

P4: i := i + 1, mergi la P3;

**leșire:** X cu funcția de repartiție F(x)

# Exemplu

Simularea unei variabile aleatoare Bernoulli Z:

$$Z: \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ q & p \end{pmatrix}$$
  $cu \ p + q = 1$ 

Z are funcția de repartiție:

$$F(x) = P(Z \le x) = egin{cases} 0, & \textit{dacă} \ x < 0 \ q, & \textit{dacă} \ x \in [0, 1) \ 1 & \textit{dacă} \ x \ge 1 \end{cases}$$

Un algoritm de generare a unei variabile Bernoulli este:

**Intrare:** Parametrul p, q = 1 - p.

P1: Se generează U variabilă uniformă pe [0,1];

P2: Dacă  $U \leq q$  Z=0. Altfel Z=1.

**leșire:** Z cu funcția de repartiție F(x).

# Metoda compunerii sau a amestecării

Cazul discret

# Definiție

Funcția de repartiție este o amestecare (sau compunere sau mixtură) discretă a mulțimii de funcții de repartiție  $\{F_i(x)\}_{1 \le i \le m}$ după repartiția discretă

$$J: \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & m \\ p_1 & p_2 & \dots & p_m \end{pmatrix} \quad cu \quad \sum_{i=1}^m p_i = 1$$

dacă

$$F(x) = \sum_{i=1}^{m} p_i F_i(x).$$

Relația precedenta poate fi scrisă și în funcție de densitățile de repartiție:

$$f(x) = \sum_{i=1}^{m} p_i f_i(x).$$

Fie X variabila aleatoare cu funcția de repartiție F(x) și  $X_i$ variabila aleatoare cu funcția de repartiție  $F_i(x)$ .

## Algoritm compunere discretă

```
Intrare: Repartiția lui J, familia de funcții
\{F_i(x)\}_{1 < i < m};
```

P1: Generează J;

P2: Generează  $X_I$  cu funcția de repartiție  $F_I(x)$ ;

P3:  $X = X_{I}$ .

**leşire:** X cu funcția de repartiție F(x)

# Exemplu

Presupunem că la o stație de benzină sosesc m tipuri de mașini și se cunoaște  $p_i$  probabilitatea să sosească un automobil de tipul i,  $1 \le i \le m$ . Presupunem că timpul  $X_i$  între sosirile autoturismelor de tipul i este distribuit exponențial de parametru  $\lambda_i$ . Atunci timpul dintre două sosiri oarecare, X, are o repartiție mixt exponențială. Variabila X este o amestecare discretă, cu densitatea:

$$f(x) = \begin{cases} 0, & \text{dacă } x < 0 \\ \sum_{i=1}^{m} p_i \lambda_i e^{-\lambda_i x_i}, & \text{dacă } x \ge 0 \end{cases}$$

Prin urmare, o variabila mixt exponențiala poate fi generată cu ajutorul metodei compunerii cazul discret, în care

$$J:\begin{pmatrix}1&2&\dots&m\\p_1&p_2&\dots&p_m\end{pmatrix}\quad cu\quad\sum_{i=1}^mp_i=1$$

$$si\ F_i(x) = 1 - e^{-\lambda_i x}$$
.



# Exemplu

Fie X variabila aleatoare cu repartiția Laplace( $\lambda$ ) a cărei densitate este:

$$f(x) = \frac{\lambda}{2}e^{-\lambda|x|}; \quad x \in \mathbb{R}, \quad \lambda > 0$$

Atunci, putem să scriem

$$f(x) = p_1 f_1(x) + p_2 f_2(x)$$

си

$$p_1=p_2=\frac{1}{2}$$

și

Prin urmare un algoritm de generare al variabilei Laplace( $\lambda$ ) poate fi:

# **Algoritm Laplace**

**Intrare:** parametrul  $\lambda$ .

P1: Se generează U variabilă uniformă pe [0,1];

P2: Dacă  $U \le 0.5$  atunci s := -1, altfel s = 1;

P3: Generează  $Y \sim Exp(\lambda)$ ;

P4: X := sY.

**leșire:** X cu funcția de repartiție F(x)

S se numește semn aleator.

Variabila Lapalace se poate simula ușor și cu metoda inversă.

Metoda compunerii discrete se poate aplica pentru orice densitate de repartiție:

#### Teoremă

Fie X o variabilă aleatoare cu densitatea de repartiție f(x),  $x \in \Delta \subseteq \mathbb{R}$ . Fie o diviziune a lui  $\Delta$  de forma  $\Delta = \bigcup_{i=1}^m \Delta_i$ , cu  $\Delta_i \cap \Delta_j = \varnothing$ ,  $\forall i \neq j$ . Notând cu  $p_i = P(X \in \Delta_i) > 0$ , există densitățile  $f_i(x)$ , care iau valoarea 0 pentru  $x \notin \Delta_i$  astfel încât

$$f(x) = \sum_{i=1}^{m} p_i f_i(x). \tag{1}$$

#### Dem:

Fie funcțiile  $f_i$ , definite astfel:

$$f_i(x) = egin{cases} rac{f(x)}{p_i} \; \mathsf{dac} reve{x} \in \Delta_i \ 0, \; \mathsf{dac} reve{x} 
ot \in \Delta_i \end{cases}$$

Observăm că:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f_i(t)dt = \int_{\Delta_i} f_i(t)dt = \int_{\Delta_i} \frac{f(t)}{p_i}dt = \frac{1}{p_i} \int_{\Delta_i} f(t)dt = 1.$$

Deci funcțiile  $f_i$  astfel sunt densități de repartiție.

Fie un  $x \in \Delta$ , oarecare, cu  $f(x) \neq 0$ . Atunci există un i,  $1 \leq i \leq m$  astfel încât  $x \in \Delta_i$ . Atunci avem:

$$f(x) = \frac{f(x)}{p_i} p_i = f_i(x) p_i = \sum_{j=1}^m p_j f_j(x)$$

pentru că  $f_j(x) = 0, \forall j \neq i$ .

# Definiție

Funcția de repartiție F(x) este o amestecare continuă a familiei de funcții de repartiție  $\{G(x,Y)\}_{Y\in\mathbb{R}}$  după funcția de repartiție continuă H(y) a lui Y dacă ea este de forma:

$$F(x) = \int_{\mathbb{R}} G(x, y) dH(y)$$

unde ultima integrală este integrala Stieltjes.

Relația precedenta poate fi scrisă și în funcție de densitățile de repartiție:

$$f(x) = \int_{\mathbb{D}} g(x, y) h(y) dy.$$

**Intrare:** Funcțiile de repartiție H și G.

P1: Se generează Y cu funcția de repartiție H(y);

P2: Se generează  $Z_Y$  cu funcția de repartiție

G(x, Y);

P3:  $X = Z_Y$ 

**leșire:** X cu funcția de repartiție F(x)

# Exemplu

Fie X>0 o v.a. care reprezintă durata în funcționare a unui aparat. Presupunem că X este o variabilă exponențială de parametru  $\eta\lambda$ , unde  $\lambda>0$  este un parametru care reprezintă o caracteristică aparatului, iar  $\eta$  este un parametru aleator care indică influența mediului în care lucrează aparatul. Presupunem că  $\eta$  este la rândul ei o variabilă aleatoare și că are densitatea de repartiție Gama(0, b, a):

$$\mathit{h}(\eta) = egin{cases} rac{b^a}{\Gamma(a)} \eta^{a-1} e^{-b\eta}, \; \mathit{dac} \check{a} \; x \geq 0; \ 0 \; \mathit{dac} \check{a} \; x < 0 \end{cases} .$$

Observăm că X se obține ca o amestecare continuă a unei familii de variabile exponențiale după o distribuție Gama. Densitatea de repartiție a variabilei X are forma:

$$f(x) = \int_0^\infty \eta \lambda e^{-\lambda \eta x} \frac{b^a}{\Gamma(a)} \eta^{a-1} e^{-b\eta} d\eta = \frac{\lambda b^a}{\Gamma(a)} \int_0^\infty \eta^a e^{-\eta(\lambda x + b)} d\eta$$
(2)

Facând schimbarea de variabila

$$\eta(\lambda x + b) = t$$

și ținând cont de faptul ca funcția Gama este:

$$\Gamma(a) = \int_0^\infty t^{a-1} e^{-t} dt,$$

având proprietatea că  $\Gamma(a+1)=a\Gamma(a)$ , funcția f devine:

$$f(x) = \frac{\lambda b^{a} \Gamma(a+1)}{\Gamma(a)(\lambda x+b)^{a+1}} = \frac{\lambda a}{b} \frac{b^{a+1}}{(\lambda x+b)^{a+1}} = \frac{a\theta}{(\theta x+1)^{a+1}}$$

cu

$$\theta = \lambda/b$$

Deci densitatea lui X este:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{a\theta}{(\theta x + 1)^{a+1}}, & \text{dacă } x \ge 0\\ 0 & \text{dacă } x < 0 \end{cases}$$

Variabila cu densitatea f se numește variabilă Lomax, iar algoritmul ei de generare prin metoda compunerii continue (presupunând ca se cunoaște o metodă de generare a unei variabile Gama) se poate scrie astfel:

# **Algoritm Lomax**

**Intrare:** Parametrii  $\lambda$ , a şi b.

P1: Se generează Y cu repartiția Gama(0,b,a);

P2: Se generează  $Z_Y$  cu funcția de repartiție

Exp(x, Y);

P3:  $X = Z_Y$ 

**leşire:** X cu densitatea de repartiție Lomax.

# Metoda respingerii

Mai poate fi numită metoda acceptării-respingerii.

Fie X o variabilă aleatoare pe care vrem să o generăm cu metoda respingerii și fie următoarele elemente cunoscute:

- ▶ Un procedeu de generare a unei variabile aleatoare N cu valori întregi pozitive;
- ▶ Procedee de generare a unor variabile aleatoare  $S_i \in S$ ,  $i \ge 1$ , unde S este o familie de variabile aleatoare dată;
- ▶ Un predicat  $\mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n)$  care se poate calcula simplu;
- Funcția  $\Psi$ , astfel încât  $X = \Psi(\{S_1, S_2, ..., S_n\}, \mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n) = \text{true})$

Atunci forma generală a unui algoritm de respingere este:

# Algoritm RESPINGERE

Intrare: N, S,  $\mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n)$ ,  $\Psi$ .

P1: Se generează N;

P2: Se generează  $S_1, S_2, ..., S_n$  din S;

P3: Dacă  $\mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n)$  = true atunci

 $X=\Psi(S_1,S_2,...,S_n)$  şi STOP, altfel mergi la P1;

leşire: Variabila aleatoare X.

#### Observăm că

- ▶ Dacă  $\mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n)$ =false atunci mulțimea de variabile aleatoare  $\{S_1, S_2, ..., S_n\}$  se respinge, de aici provenind numele de "metoda respingerii".
- Dacă  $p_a = P(\mathcal{P}(S_1, S_2, ..., S_n) = \text{true})$ , numită și probabilitate de acceptare, este mare, atunci algoritmul este "bun", altfel algoritmul este prea lent

Trei algoritmi de respingere bazați pe trei teoreme:

# Prima teoremă de respingere

#### Teoremă

Fie X o variabilă aleatoare cu densitatea de repartiție f pentru  $x \in \mathbb{R}$ . Fie Y o altă variabilă aleatoare pentru care este cunoscută o metodă de generare și a cărei densitate de repartiție este h, astfel încât densitățile f și h iau valori diferite de 0 pe aceeași submulțime  $A \subseteq \mathbb{R}$ . Presupunem că există o constantă  $\alpha$ , cu  $0 < \alpha < \infty$  astfel încât  $f(x) \le \alpha h(x)$  pentru  $\forall x \in A$ . Atunci dacă U este o variabilă aleatoare U(0,1), independentă de Y, densitatea de repartiție a variabilei Y, condiționată de

$$0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}$$

este f.

#### Dem:

Vom arăta că funcția de repartiție a lui Y condiționată de  $0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}$  este F. Adică:

$$P\left(Y < x | 0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}\right) = F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(v) dv$$

Fie evenimentele A și B definite astfel:

$$A = \{Y < x\}, \quad B = \left\{0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}\right\}$$

Atunci trebuie să arătăm că:

$$P(A|B) = F(x)$$

Conform definiției

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

Calculam întâi P(B):

$$P(B) = P\left(0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}\right) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{0}^{\frac{f(v)}{\alpha h(v)}} du\right] h(v) dv =$$
$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{f(v)}{\alpha h(v)} h(v) dv = \frac{1}{\alpha}.$$

deci

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \alpha \int_{-\infty}^{x} \left[ \int_{0}^{\frac{f(v)}{\alpha h(v)}} du \right] h(v) dv =$$

$$= \alpha \int_{-\infty}^{x} \frac{f(v)}{\alpha h(v)} h(v) dv = \int_{-\infty}^{x} f(v) dv = F(x)$$

#### Observăm că:

- Această teoremă este cunoscută ca "teorema înfășurătoarei" pentru că graficul densității f(x) se poate "înfășura" cu  $\alpha h(x)$ .
- Din demonstrație rezultă că probabilitatea de acceptare este  $p_a=1/\alpha$ . De aici rezultă că pentru a avea o metodă a înfășurătoarei nebanală, trebuie ca  $\alpha>1$ .
- Procedura de respingere este formată din următoarele elemente:
  - N = 2 variabilă aleatoare constantă;
  - ▶  $S = \{U, Y\};$
  - $\triangleright \mathcal{P}(U,Y)$ =true dacă  $0 \le U \le \frac{f(Y)}{\alpha h(Y)}$ ;
  - $\blacktriangleright \ \Psi(U,Y)=Y.$

# Algoritm Respingere1

Intrare: h,  $\alpha$ .

P1: Se generează Y cu densitatea h;

P2: Se generează  $U \sim U(0,1)$ ;

P3: Dacă  $U \leq rac{f(Y)}{lpha h(Y)}$ , mergi la P4. Altfel, mergi la

P1;

P4: X=Y.

**leşire:** Variabila aleatoare X.

## Exemplu

Fie X o variabilă Gama $(0,1,\nu)$  (adică Gama standard) cu  $0<\nu<1$ . Variabila X are densitatea de repartiție:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{\Gamma(\nu)} x^{\nu-1} e^{-x}, & \text{dacă } x \ge 0 \\ 0 & \text{dacă } x < 0. \end{cases} ;$$

Vom aplica metoda înfășurătoarei, folosind o densitate Weibull $(0,1,\nu)$ :

$$h(x) = \begin{cases} \nu x^{\nu-1} e^{-x^{\nu}}, & \text{dacă } x \ge 0 \\ 0 & \text{dacă } x < 0 \end{cases}$$

Pentru a determina constanta  $\alpha$  de înfășurare analizăm raportul:

$$r(x) = \frac{f(x)}{h(x)} = \frac{1}{\nu \Gamma(\nu)} e^{-x + x^{\nu}},$$

pentru care trebuie să determinam valoarea maximă.



Rezolvăm ecuația

$$r'(x)=0.$$

Soluția, care este și punct de maxim al funcției r(x), este  $x_{\max} = \nu^{-\frac{1}{\nu-1}}$  de unde rezultă:

$$\alpha = \frac{e^{\zeta(1-\nu)}}{\Gamma(\nu+1)} cu \zeta = \nu^{\frac{\nu}{1-\nu}}$$

Algoritmul pentru generarea variabilei X prin metoda respingerii este:

# Algoritm Gama-Resp

Intrare:  $\nu$ ,  $c := 1/\nu$ ,  $\zeta = \nu^{\frac{\nu}{1-\nu}}$ ,  $a = e^{\zeta(\nu-1)}$ .

P1: Se generează  $Y \sim Weib(0,1,
u)$  (metoda inversă);

P1.1:  $U \sim U(0,1)$ ;

P1.2:  $Y := [-\ln(U)]^c$ 

P2: Se generează  $U\sim U(0,1)$ ;

P3: Dacă  $U \leq ae^{Y^{\nu}-Y}$ , mergi la P4. Altfel, mergi la

P1;

P4: X=Y.

**lesire:** Variabila aleatoare X.



# A doua teoremă de respingere

#### Teoremă

Fie X o variabilă aleatoare cu funcția de repartiție F, de forma:

$$F(x) = c \int_{-\infty}^{x} Q(\phi(t)) dR(t)$$
 (3)

unde Q este funcția de repartiție a unei variabile aleatoare Z,  $Z \in [0, M]$ ,  $\phi$  este o funcție care ia valori în [0, M] (cu M putând lua și valoarea  $\infty$ ), iar R este funcția de repartiție a unei variabile aleatoare  $Y \in \mathbb{R}$ , independente de Z. În aceste condiții funcția de repartiție a variabilei Y condiționată de  $Z \leq \phi(Y)$  este F.

#### Dem:

Mai întâi observam că F fiind funcție de repartiție, rezultă că  $\lim_{x\to\infty}F(x)dx=1$ , adică:

$$c\int_{-\infty}^{\infty}Q(\phi(t))dR(t)=1.$$

Deci c, constanta de normare, este:

$$c = \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} Q(\phi(x)) dR(x) \right]^{-1}.$$

Trebuie să arătăm că:

$$P(Y < x | Z \le \phi(Y)) = F(x).$$

Fie evenimentele *A* și *B* definite astfel:

$$A = \{Y < x\}; \quad B = \{Z \le \phi(Y)\}$$



pentru a demonstra teorema trebuie să arătăm că:

$$P(A|B) = F(x).$$

Din definiție

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}.$$

Probabilitatea de realizare a evenimentului B este:

$$P(B) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \int_{0}^{\phi(x)} dQ(y) \right) dR(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} Q(\phi(x)) dR(x) = \frac{1}{c}.$$

Prin urmare:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = cP(A \cap B) = c \int_{-\infty}^{x} \left( \int_{0}^{\phi(y)} dQ(z) \right) dR(y) =$$
$$= c \int_{0}^{x} Q(\phi(y)) dR(y) = F(x).$$

#### Observăm că:

- Probabilitatea de acceptare este  $p_a = P(B) = \frac{1}{c}$ ;
- Elementele algoritmului de respingere sunt
  - ► N = 2;
  - ▶  $S = \{Z, Y\};$
  - $\triangleright \mathcal{P}(Z, Y) = \text{true dacă } Z \leq \phi(Y);$
  - $\Psi(Z,Y)=Y.$
- teorema se verifică și dacă relația (3) se scrie în termeni de densități de repartiție:

$$f(x) = cQ(\phi(x))r(x)$$
, cu  $r(x) = R'(x)$ .

▶ O formă duală a teoremei se obține dacă F(x) este de forma:

$$F(x) = c \int_{-\infty}^{x} (1 - Q(\phi(x))) dR(x)$$
 (4)

cu

$$c = \left[\int_{-\infty}^{+\infty} (1 - Q(\phi(x))) dR(x)\right]^{-1}$$

în acest caz evenimentul B este:  $B = \{Z \ge \phi(Y)\}.$ 

▶ Relația (4) se poate scrie în funcție de densități astfel:

$$f(x) = c(1 - Q(\phi(x)))r(x)$$

iar probabilitatea de acceptare pentru varianta duală este:

$$p_a = P(Z \ge \phi(Y)) = \frac{1}{C}$$

# Algoritm Respingere2

```
Intrare: Q, \phi, R.
```

P1: Se generează Z cu funcția de repartiție Q;

P2: Se generează Y cu funcția de repartiție R;

P3: Dacă  $Z \leq \phi(Y)$ , mergi la P4. Altfel, mergi la

P1;

P4: X=Y.

**leșire:** Variabila aleatoare X.

# Exemplu

Fie X o varibilă aleatoare cu densitatea:

$$f(x) = c(1 - e^{-\lambda x})\mu e^{-\mu x}, \quad x \ge 0$$
 (5)

unde c este o constantă de normare. Atunci un algoritm de generare a variabilei aleatoare X se poate scrie folosind a doua teoremă de respingere. Avem:

$$\phi(x) = x$$
,  $Q(z) = 1 - e^{-\lambda z}$ ,  $z > 0$ ,  $r(x) = \mu e^{-\mu x}$ .

și

$$c = \left[\int_0^{+\infty} (1 - e^{-\lambda x}) \mu e^{-\mu x} dx\right]^{-1} = \left[\frac{\lambda}{\lambda + \mu}\right]^{-1}$$

iar un algoritm pentru generarea lui X este următorul:

## Algoritm ExResp2

Intrare: Parametrii  $\lambda$ ,  $\mu$ .

P1: Se generează  $Z \sim Exp(\lambda)$ ;

P2: Se generează  $Y \sim \textit{Exp}(\mu)$ ;

P3: Dacă  $Z \leq Y$ , mergi la P4. Altfel, mergi la P1;

P4: X := Y.

**leșire:** Variabila aleatoare X.

- ▶ Algoritmul ExResp2 este rapid dacă  $\mu << \lambda$ .
- Metoda inversă nu este recomandabilă pentru că determinarea inversei funcției F nu este imediată.

# A treia teoremă de respingere

# Teorema șirului descendent

#### Teoremă

Fie variabilele  $Z_i \sim G(x)$ , i=1,2,...,  $Z_0 \sim G_0(z)$  independente. Atunci următoarele afirmații sunt adevărate:

1. Dacă x și k sunt fixate atunci:

$$P(x \ge Z_1 \ge Z_2 \ge \dots \ge Z_{k-1} < Z_k) = \frac{[G(x)]^{k-1}}{(k-1)!} - \frac{[G(x)]^k}{k!}.$$
(6)

2. Dacă x este fixat și K este indicele aleator la care se "rupe" șirul descendent (ca la punctul 1), atunci

$$P(K = nr.impar) = P(K \mod 2 = 1) = e^{-G(x)}.$$
 (7)

3. Dacă subșirul descendent este  $Z_0 \geq Z_1 \geq ... \geq Z_{K-1} < Z_K$  (adică se rupe la K aleator și incepe cu  $Z_0 \sim G_0(x)$ ), atunci:

$$P(Z_0 < x | K \mod 2 = 1) = \frac{1}{p_a} \int_{-\infty}^{x} e^{-G(t)} dG_0(t),$$
 (8)

unde p<sub>a</sub> este constanta de normare:

$$p_a = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-G(x)} dG_0(x). \tag{9}$$

#### Dem:

1. Fie evenimentele:

$$A = \{x \ge Z_1 \ge Z_2 \ge ... \ge Z_{k-1}\}; \quad B = \{x \ge Z_1 \ge Z_2 \ge ... \ge Z_k\}$$

Pentru a demonstra (6) observăm că probabilitatea din membrul stâng se scrie  $P(A \setminus B)$  și pentru că  $B \subseteq A$  avem:

$$P(A \setminus B) = P(A) - P(B)$$

Acum îl vom calcula pe P(A). Observăm că  $P(Z_i \le x) = G(x)$  și



 $P(Z_1 \le x, Z_2 \le x, ..., Z_{k-1} \le x) = [G(x)]^{k-1}$ , pentru că variabilele  $Z_1, Z_2, ...$  sunt independente.

Deoarece subșirul care definește evenimentul A conține numai una din cele (k-1)! ordini în care se pot afla cele k-1 variabile aleatoare  $Z_i$ ,  $1 \le i \le k-1$ , rezultă că:

$$P(A) = \frac{[G(x)]^{k-1}}{(k-1)!}$$

Deci:

$$P(A \setminus B) = P(A) - P(B) = \frac{[G(x)]^{k-1}}{(k-1)!} - \frac{[G(x)]^k}{k!}$$

iar afirmația 1. este adevărată.

2. Probabilitatea ca indicele aleator K să fie impar este:

$$P(K = \text{nr. impar}) = P(K = 1) + P(K = 3) + ... =$$



$$=1-\frac{G(x)}{1!}+\frac{[G(x)]^2}{2!}-\frac{[G(x)]^3}{3!}+...=e^{-G(x)}$$

3. Observăm că atunci când  $Z_0$  este aleator avem:

$$P(K = \text{nr. impar}) = P(K \mod 2 = 1) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-G(t)} dG_0(t)$$

Adică, ținând cont de forma probabilității  $p_a$  din (9) avem:

$$P(K = \text{nr. impar}) = p_a$$

Conform definiției probabilității condiționate:

$$P(Z_0 < x | K \mod 2 = 1) = \frac{P(\{Z_0 < x\} \cap \{K \mod 2 = 1\})}{P(K \mod 2 = 1)}.$$

Prin urmare:

$$P(Z_0 < x | K \mod 2 = 1) = \frac{1}{p_3} \int_{-\infty}^{x} e^{-G(t)} dG_0(t),$$

ceea ce demonstrează punctul 3 al teoremei.

Variabilele aleatoare X care pot fi generate cu a treia teoremă de respingere sunt acele variabile aleatoare care au funcția de repartiție F, de forma:

$$F(x) = \frac{1}{p_a} \int_{-\infty}^{x} e^{-G(t)} dG_0(t).$$

Algoritmul rezultat din a treia teoremă de respingere este următorul:

# Algoritm Respingere3

**Intrare:** Funcțiile de repartiție  $G_0$ , G.

P1: Se generează  $Z_0 \sim G_0(x)$ ;

P2:  $Z^* := Z_0, K = 1;$ 

P3: Se generează  $Z_1 \sim G(x)$ ;

P4: Dacă  $Z_0 \geq Z_1$  mergi la P5, altfel mergi P6;

P5: K := K + 1,  $Z_0 := Z_1$ , mergi pa P3;

P6: Dacă  $K \mod 2 = 1$ , mergi la P7. Altfel mergi la

P1.

P7:  $X = Z^*$ .

leşire: Variabila aleatoare X.



# Exemplu

Presupunem că variabilele  $Z_i$ ,  $i \ge 0$  sunt uniforme pe intervalul [0,1],  $Z_i = U_i$ ,  $i \ge 0$ . Atunci conform celei de-a treia teoreme de respingere avem:

$$P(U_0 \le x | K = nr.impar) = \frac{1}{p_a} \int_0^x e^{-t} dt$$

си

$$p_a = \int_0^1 e^{-x} dx = 1 - e^{-1}.$$

Cu alte cuvinte U<sub>0</sub> acceptat are funcția de repartiție

$$F(x) = egin{cases} 0, & ext{dacă} \ x < 0 \ rac{1-e^{-x}}{1-e^{-1}}, & ext{dacă} \ 0 \leq x \leq 1 \ 1, & ext{dacă} \ x > 1 \end{cases}$$

care reprezintă funcția de repartiție a unei variabile Exp(1) trunchiată pe intervalul [0,1].