

### Set de subiecte : varianta A

#### **Subiectul I** (3 puncte)

(1.pct.) a) În spațiul vectorial  $(\mathbf{R}^2, \mathbf{R})$ , se consideră vectorul  $x = (-16, 10)$  și reperul  $B = (b_1 = (-4, 3), b_2 = (12, -7))$ . Folosind tehnica de pivotare să se determine matricea  $[x]_B$  a coordonatelor vectorului  $x$  în reperul  $B$ .

(1.pct.) b) Se consideră funcționala pătratică definită pe  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ ,

$$V(x) = -x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1x_3 + 2x_2x_3, \text{ unde } x = (x_1, x_2, x_3).$$

Folosind metoda lui Iacobi determinați o formă canonică a funcționalei pătratice și precizați natura ei.

(1.pct.) c) În spațiul vectorial  $C_{\mathbf{R}}([0, 1])$ , al funcțiilor continue reale definite pe intervalul  $[0, 1]$ , dotat cu produsul scalar  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$ , să se calculeze  $\langle f, g \rangle$  și  $\cos \angle(f, g)$  pentru  $f(x) = x^4$  și  $g(x) = -4x$ .

#### **Subiectul II** (2 puncte)

(1.pct.) a) Fie operatorul liniar  $U: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ ,

$$U(x) = (-2x_1 - 2x_2 + x_3, -2x_1 + x_2 - 2x_3, x_1 - 2x_2 - 2x_3), \quad \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3.$$

Aflați valorile proprii ale operatorului și subspațiile proprii asociate acestora.

(1.pct.) b) Să se determine soluția generală a sistemului de ecuații diferențiale liniare

$$\begin{cases} y'(x) = -2y(x) + 3z(x) \\ z'(x) = 3y(x) - 2z(x) \end{cases}, \text{ unde } x \in \mathbf{R}.$$

#### **Subiectul III** (2 puncte)

(1.pct.) a) Se consideră subspațiul  $\mathbf{X} = \text{span}(\{(1, 0, 1), (0, 1, 1), (1, 2, 3)\})$  în  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ . Să se găsească o bază ortonormată pentru  $\mathbf{X}$  (folosind procedura Gram-Schmidt) și pentru  $\mathbf{X}^\perp$ .

(1.pct.) b) Să se definească adjunctul unui operator liniar în contextul spațiilor unitare. Enunțați principalele trei proprietăți ale adjunctului unui operator liniar.

#### **Subiectul IV** (2 puncte)

(1.pct.) a) Definiți acoperirea liniară a unei mulțimi de vectori. Arătați, în spațiul vectorial  $(V, K)$ , că dacă  $X_1, X_2$  sunt două subspații vectoriale, atunci:  $X_1 + X_2 = \text{span}_K(X_1 \cup X_2)$ .

(1.pct.) b) Să se verifice că într-un spațiu euclidian avem

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2), \quad \forall x, y \text{ vectori}.$$

#### **Precizări:**

- 1) Punctajul maxim îl obține soluția corectă, completă și cu toate justificările necesare, într-o redactare clară și ușor lizibilă.
- 2) În timpul examenului este interzisă a) folosirea materiale ajutătoare; b) utilizarea tehnicii electronice (telefoane mobile, tablete grafice, ...); c) deranjarea bunei desfășurări a examenului și comunicarea cu colegii.

## Set de subiecte : varianta B

### Subiectul I (3 puncte)

(1.pct.) a) În spațiul vectorial  $(\mathbf{R}^2, \mathbf{R})$ , se consideră vectorul  $x = (-6, 7)$  și reperul  $B = (b_1 = (2, 1), b_2 = (4, -3))$ . Folosind tehnica de pivotare să se determine matricea  $[x]_B$  a coordonatelor vectorului  $x$  în reperul  $B$ .

(1.pct.) b) Se consideră funcționala pătratică definită pe  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ ,

$$V(x) = 2x_1^2 - x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3, \text{ unde } x = (x_1, x_2, x_3).$$

Folosind metoda lui Iacobi determinați o formă canonică a funcționalei pătratice și precizați natura ei.

(1.pct.) c) În spațiul vectorial  $C_{\mathbf{R}}([0, 1])$ , al funcțiilor continue reale definite pe intervalul  $[0, 1]$ , dotat cu produsul scalar  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$ , să se calculeze  $\langle f, g \rangle$  și  $\cos \angle(f, g)$  pentru  $f(x) = -x^3$  și  $g(x) = 2x^2$ .

### Subiectul II (2 puncte)

(1.pct.) a) Fie operatorul liniar  $U: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ ,

$$U(x) = (2x_1 + 2x_2 - x_3, 2x_1 - x_2 + 2x_3, -x_1 + 2x_2 + 2x_3), \quad \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3.$$

Aflați valorile proprii ale operatorului și subspațiile proprii asociate acestora.

(1.pct.) b) Să se determine soluția generală a sistemului de ecuații diferențiale liniare

$$\begin{cases} y'(x) = -3y(x) + z(x) \\ z'(x) = y(x) - 3z(x) \end{cases}, \text{ unde } x \in \mathbf{R}.$$

### Subiectul III (2 puncte)

(1.pct.) a) Se consideră subspațiul  $\mathbf{X} = \text{span}(\{(2, 0, 1), (0, 1, 2), (2, -1, -1)\})$  în  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ . Să se găsească o bază ortonormată pentru  $\mathbf{X}$  (folosind procedura Gram-Schmidt) și pentru  $\mathbf{X}^\perp$ .

(1.pct.) b) Să se definească endomorfismul autoadjunct în contextul spațiilor unitare. Enunțați principalele trei proprietăți ale endomorfismelor autoadjuncte.

### Subiectul IV (2 puncte)

(1.pct.) a) Enunțați teorema dimensiunii a lui Grassmann. Arătați, în spațiul vectorial  $(V, K)$ , că dacă  $X_1, X_2, X_3$  sunt subspații vectoriale în  $V$  astfel încât  $V = X_1 + X_2 + X_3$  și  $\dim_K V = \dim_K X_1 + \dim_K X_2 + \dim_K X_3$ , atunci:

$$X_i \cap (X_j + X_k) = \{0_V\} \text{ pentru } i, j, k \in \{1, 2, 3\} \text{ cu } i \neq j \neq k \neq i.$$

(1.pct.) b) Demonstrați că pe un spațiu euclidian (real)

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{2} (\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2), \quad \forall x, y \text{ vectori},$$

definește o funcțională biliniară simetrică.

### Precizări:

- 1) Punctajul maxim îl obține soluția corectă, completă și cu toate justificările necesare, într-o redactare clară și ușor lizibilă.
- 2) În timpul examenului este interzisă a) folosirea materiale ajutătoare; b) utilizarea tehnicii electronice (telefoane mobile, tablete grafice, ...); c) deranjarea bunei desfășurări a examenului și comunicarea cu colegii.

### Set de subiecte : varianta C

#### **Subiectul I** (3 puncte)

(1.pct.) a) În spațiul vectorial  $(\mathbf{R}^2, \mathbf{R})$ , se consideră vectorul  $x = (21, -7)$  și reperul  $B = (b_1 = (-3, 5), b_2 = (9, -8))$ . Folosind tehnica de pivotare să se determine matricea  $[x]_B$  a coordonatelor vectorului  $x$  în reperul  $B$ .

(1.pct.) b) Se consideră funcționala pătratică definită pe  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ ,

$$V(x) = -3x_1^2 + x_2^2 - x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3, \text{ unde } x = (x_1, x_2, x_3).$$

Folosind metoda lui Iacobi determinați o formă canonică a funcționalei pătratice și precizați natura ei.

(1.pct.) c) În spațiul vectorial  $C_{\mathbf{R}}([0, 1])$ , al funcțiilor continue reale definite pe intervalul  $[0, 1]$ , dotat cu produsul scalar  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$ , să se calculeze  $\langle f, g \rangle$  și  $\cos \angle(f, g)$  pentru  $f(x) = 2x$  și  $g(x) = x^3$ .

#### **Subiectul II** (2 puncte)

(1.pct.) a) Fie operatorul liniar  $U: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ ,

$$U(x) = (-x_1 + 2x_2 + 2x_3, 2x_1 - x_2 + 2x_3, 2x_1 + 2x_2 - x_3), \quad \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3.$$

Aflați valorile proprii ale operatorului și subspațiile proprii asociate acestora.

(1.pct.) b) Să se determine soluția generală a sistemului de ecuații diferențiale liniare

$$\begin{cases} y'(x) = y(x) - 3z(x) \\ z'(x) = -2y(x) + 2z(x) \end{cases}, \text{ unde } x \in \mathbf{R}.$$

#### **Subiectul III** (2 puncte)

(1.pct.) a) Se consideră subspațiul  $\mathbf{X} = \text{span}(\{(1, 0, 2), (0, 1, -1), (1, -1, 3)\})$  în  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ . Să se găsească o bază ortonormată pentru  $\mathbf{X}$  (folosind procedura Gram-Schmidt) și pentru  $\mathbf{X}^\perp$ .

(1.pct.) b) Să se definească endomorfismul ortogonal (unitar) în contextul spațiilor unitare. Enunțați principalele trei proprietăți ale endomorfismelor ortogonale (unitare).

#### **Subiectul IV** (2 puncte)

(1.pct.) a) Enunțați teorema de caracterizare a sumei directe. Arătați, în spațiul vectorial  $(V, K)$ , că dacă  $X_1, X_2$  sunt două subspații vectoriale,  $X_1'$  este suplementul direct al lui  $X_1 \cap X_2$  în  $X_1$ ,  $X_2'$  este suplementul direct al lui  $X_1 \cap X_2$  în  $X_2$ , atunci:  $X_1' \cap X_2' = X_1 \cap X_2' = \{0_V\}$ .

(1.pct.) b) Demonstrați că pe un spațiu euclidian (real)

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2), \quad \forall x, y \text{ vectori},$$

definește o funcțională biliniară simetrică.

#### **Precizări:**

- 1) Punctajul maxim îl obține soluția corectă, completă și cu toate justificările necesare, într-o redactare clară și ușor lizibilă.
- 2) În timpul examenului este interzisă a) folosirea materiale ajutătoare; b) utilizarea tehnicii electronice (telefoane mobile, tablete grafice, ...); c) deranjarea bunei desfășurări a examenului și comunicarea cu colegii.

### Set de subiecte : varianta D

#### **Subiectul I** (3 puncte)

(1.pct.) a) În spațiul vectorial  $(\mathbf{R}^2, \mathbf{R})$ , se consideră vectorul  $x = (25, -6)$  și reperul  $B = (b_1 = (5, 12), b_2 = (-10, -2))$ . Folosind tehnica de pivotare să se determine matricea  $[x]_B$  a coordonatelor vectorului  $x$  în reperul  $B$ .

(1.pct.) b) Se consideră funcționala pătratică definită pe  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ ,

$$V(x) = -2x_1^2 + x_3^2 + 6x_1x_2 + 4x_1x_3 - 2x_2x_3, \text{ unde } x = (x_1, x_2, x_3).$$

Folosind metoda lui Iacobi determinați o formă canonică a funcționalei pătratice și precizați natura ei.

(1.pct.) c) În spațiul vectorial  $C_{\mathbf{R}}([0, 1])$ , al funcțiilor continue reale definite pe intervalul  $[0, 1]$ , dotat cu produsul scalar  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$ , să se calculeze  $\langle f, g \rangle$  și  $\cos \angle(f, g)$  pentru  $f(x) = -x^2$  și  $g(x) = 3x$ .

#### **Subiectul II** (2 puncte)

(1.pct.) a) Fie operatorul liniar  $U: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ ,

$$U(x) = (-x_1 + 3x_2 + 3x_3, 3x_1 - x_2 + 3x_3, 3x_1 + 3x_2 - x_3), \quad \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3.$$

Aflați valorile proprii ale operatorului și subspațiile proprii asociate acestora.

(1.pct.) b) Să se determine soluția generală a sistemului de ecuații diferențiale liniare

$$\begin{cases} y'(x) = y(x) + 4z(x) \\ z'(x) = 3y(x) + 2z(x) \end{cases}, \text{ unde } x \in \mathbf{R}.$$

#### **Subiectul III** (2 puncte)

(1.pct.) a) Se consideră subspațiul  $\mathbf{X} = \text{span}(\{(1, 1, 0), (0, 1, 1), (1, 0, -1)\})$  în  $(\mathbf{R}^3, \mathbf{R})$ . Să se găsească o bază ortonormată pentru  $\mathbf{X}$  (folosind procedura Gram-Schmidt) și pentru  $\mathbf{X}^\perp$ .

(1.pct.) b) Să se definească operatorul de proiecție ortogonală în contextul spațiilor euclidiene. Enunțați principalele trei proprietăți ale operatorilor de proiecție ortogonală.

#### **Subiectul IV** (2 puncte)

(1.pct.) a) Definiți suma directă a unor subspații vectoriale. Arătați, în spațiul vectorial  $(V, K)$ , că dacă  $X_1, X_2$  sunt două subspații vectoriale,  $X_1'$  este suplementul direct al lui  $X_1 \cap X_2$  în  $X_1$ ,  $X_2'$  este suplementul direct al lui  $X_1 \cap X_2$  în  $X_2$ , atunci:  $(X_1' + X_2') \cap (X_1 \cap X_2) = \{0_V\}$ .

(1.pct.) b) Să se verifice că într-un spațiu unitar avem

$$\|x + iy\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2 \operatorname{Im} \langle x, y \rangle, \quad \forall x, y \text{ vectori}.$$

#### **Precizări:**

- 1) Punctajul maxim îl obține soluția corectă, completă și cu toate justificările necesare, într-o redactare clară și ușor lizibilă.
- 2) În timpul examenului este interzisă a) folosirea materiale ajutătoare; b) utilizarea tehnicii electronice (telefoane mobile, tablete grafice, ...); c) deranjarea bunei desfășurări a examenului și comunicarea cu colegii.