Vectores Aleatorios

Cristopher Morales Ubal e-mail: c.m.ubal@gmail.com

<u>Definición</u>: $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$ es un vector aleatorio ssi X_1, X_2, \dots, X_n son variables aleatorias definidas en el mismo modelo $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$.

Distribución Conjunta

<u>Definición</u>: La función definida por:

$$F_{X_1,X_2,...,X_n}(x_1,x_2,...,x_n) = \mathbb{P}(X_1 = x_1,X_2 = x_2,...,X_n = x_n), x_i \in \mathbb{R}$$

se llama función distribución conjunta de X_1, X_2, \dots, X_n .

<u>Definición</u>: Sea $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$ un v.a. en $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$. Diremos que:

a) $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$ es discreto ssi:

$$Rec(X) = Rec(X_1, X_2, \dots, X_n)$$

es un subconjunto contable (finito o no) de \mathbb{R}^n .

En tal caso, la distribución de probabilidad puede representarse mediante

$$\mathbb{P}(X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n) = \mathbb{P}(\cap_{i=1}^n \{X_i = x_i\})$$

Así,

i)
$$\mathbb{P}(\mathbf{X} = \mathbf{x}) \geq 0$$
, $\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$

ii)
$$\sum \mathbb{P}(\mathbf{X} = \mathbf{x}_j) = 1$$

b) $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$ es continua ssi existe una función

$$f_{X_1,X_2,...,X_n}: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

no negativa tal que

$$F_{X_{1},X_{2},...,X_{n}}\left(x_{1},x_{2},...,x_{n}\right) = \int_{-\infty}^{x_{1}} \int_{-\infty}^{x_{2}} ... \int_{-\infty}^{x_{n}} f_{X_{1},X_{2},...,X_{n}}\left(t_{1},t_{2},...,t_{n}\right) dt_{n} dt_{n-1} ... dt_{1}, \ , \ \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}$$

En tal caso

$$f_{X_1,X_2,\dots,X_n}\left(x_1,x_2,\dots,x_n\right) = \frac{\partial^n}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n} \left(F_{X_1,X_2,\dots,X_n}\left(x_1,x_2,\dots,x_n\right)\right)$$

<u>Definición</u>: La distribución de probabilidad de $\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$ se define como

$$\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(B) = \mathbb{P}(\mathbf{X} \in B) , \forall B \subset \beta^n$$

Así, $\mathbb{P}_{\mathbf{X}}(B)$, $B \subset \beta^n$, es una medida de probabilidad. Luego $(\mathbb{P}_{\mathbf{X}}, \beta^n, \mathbb{R}^n)$ es una medida de probabilidad.

Proposición: $\forall B \subset \beta^n$

$$\begin{split} \mathbb{P}_{\mathbf{X}}\left(B\right) &= \mathbb{P}\left(\mathbf{X} \in B\right) \\ &= \left\{ \begin{array}{l} \sum_{\mathbf{x} \in B} \mathbb{P}\left(\mathbf{X} = \mathbf{x}\right) & \text{, si } \mathbf{X} \text{ es discreta} \\ \int_{\mathbf{x} \in B} f_{\mathbf{X}}\left(\mathbf{x}\right) d\mathbf{x} & \text{, si } \mathbf{X} \text{ es continua} \end{array} \right. \end{split}$$

<u>**Teorema**</u>: Sea **X** una v.a. continua *n*-dimensional con densidad $f_X(x)$. Sea $\mathbf{g} = (g_1, g_2, \dots, g_n)$ una función. Considere la variable aleatoria $\mathbf{Y} = \mathbf{g}(\mathbf{X})$ esto significa que se considera la transformación

$$y_1 = g_1(x_1, x_2, ..., x_n)$$

 $y_2 = g_2(x_1, x_2, ..., x_n)$
 \vdots
 $y_n = g_n(x_1, x_2, ..., x_n)$

finalmente supongase que \mathbf{g} y \mathbf{g}^{-1} son continuas y diferenciables. Entonces la función de densidad de \mathbf{Y} es

$$f_{\mathbf{Y}}(\mathbf{y}) = f_{\mathbf{X}}(g_1^{-1}(\mathbf{y}), g_2^{-1}(\mathbf{y}), \dots, g_1^{-1}(\mathbf{y})) \cdot |J|, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$$

donde:

$$J = \frac{\partial (g_1, g_2, \dots, g_n)}{\partial (x_1, x_2, \dots, x_n)}, |J| \neq 0$$

es la matriz jacobiana de $\mathbf{g} = (g_1, g_2, \dots, g_n)$.

Función de Densidad conjunta

<u>Definición</u>: Sin perdida de generalidad consideremos $f_{XY}: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$. Se dice que f_{XY} es una función de densidad de (X,Y) ssi:

i)
$$f_{XY}(x,y) \ge 0$$
, $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$

ii)
$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) \, dxdy = 1$$

obs: Dada la definición anterior, se tienen las siguientes propiedades y definiciones (las cuales se pueden generalizar a cualquier vector aleatorio $\overrightarrow{X} \in \mathbb{R}^n$):

1.
$$F_{XY}\left(x,y\right)=\int_{-\infty}^{x}\int_{-\infty}^{y}f_{XY}\left(t_{1},t_{2}\right)\mathrm{d}t_{2}\mathrm{d}t_{1}$$
 es su función de distribución conjunta.

2.
$$\mathbb{P}_{XY}(a_1 \le X \le b_1, a_2 \le Y \le b_2) = \int_{a_1}^{b_1} \int_{a_2}^{b_2} f_{XY}(x, y) \, dy dx$$

Densidad Marginal y Condicional

Definición: Se definen las densidades marginales de X e Y como:

$$p_X(x) = \sum_{y} f_{XY}(x, y) \text{ y } p_Y(y) = \sum_{x} f_{XY}(x, y)$$

para el caso discreto y

$$f_X(x) = \int_{\mathcal{X}} f_{XY}(x, y) \, dy \, y \, f_Y(y) = \int_{\mathcal{X}} f_{XY}(x, y) \, dx$$

para el caso continuo.

<u>Definición</u>: Sea X e Y dos v.a. discretas o continuas. Las distribución condicional de la v.a. Y, dado que X=x, esta dada por:

$$f_{Y|X=x}(y) = \frac{f_{XY}(x,y)}{f_X(x)}, f_X(x) > 0$$

 $\LaTeX 2_{\varepsilon}$

de manera analoga la distribución condicional de la v.a. X dado Y=y, esta dada por:

$$f_{X|Y=y}(x) = \frac{f_{XY}(x,y)}{f_{Y}(y)}, f_{Y}(y) > 0$$

<u>Definición</u>: Sean X e Y dos v.a. discretas o continuas, con distribución de probabilidad conjunta f_{XY} y distribuciones marginales f_X y f_Y , respectivamente. Las variables aleatorias X e Y se dice que son <u>Independientes</u> estadisticamente ssi

$$f_{XY}(x,y) = f_X(x) \cdot f_Y(y) , \forall x, y \in \mathbb{R}$$

<u>Teorema</u>: Sea $\overrightarrow{X}=(X,Y)$ y sea $F_{\overrightarrow{X}}$ su función de distribución. Consideremos

$$D = \left\{ \overrightarrow{x} : \overrightarrow{x} = (x, y) \in \mathbb{R}^2 \land \exists \frac{\partial^2 F(x, y)}{\partial x \partial y} \right\}$$

Sea $h:D\subset\mathbb{R}^2\longrightarrow\mathbb{R}$ definida por

$$h(x,y) = \frac{\partial^2 F(x,y)}{\partial x \partial y}, \ \forall \overrightarrow{x} = (x,y) \in D$$

entonces \overrightarrow{X} es un vector aleatorio continuo ssi h es función de densidad. **obs**: El teorema anterior es tambien valido para dimensiones mayores $(n \ge 3)$.

Distribución marginal y condicional

 $\underline{\mathbf{Definición}} :$ Se definen las Funciones de distribución marginal de X e Y como

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(t) dt$$
, $F_Y(y) = \int_{-\infty}^y f_Y(t) dt$

De manera analoga, las distribuciones condicionales se definen como:

$$F_{X|Y=y}(x) = \int_{-\infty}^{x} f_{X|Y=y}(t) dt$$
, $F_{Y|X=x}(y) = \int_{-\infty}^{y} f_{Y|X=x}(t) dt$

Para el caso discreto, basta intercambiar las integrales por sumatorias.

Esperanza de Vectores Aleatorios y sus Propiedades

<u>Definición</u> Sea $\overrightarrow{X} = (X,Y)$ vector aleatorio continuo con función de densidad $f_{\overrightarrow{X}}(\overrightarrow{x}) = f_{XY}(x,y)$ y sea $g: D \subset \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ continua y tal que $\overrightarrow{X}(\Omega) \subset D$. Entonces si

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \left| g\left(x,y\right) \right| f_{XY}\left(x,y\right) dx dy \text{ Converge}$$

se define la Esperanza de g(X, Y) como:

$$\mathbb{E}\left(g(X,Y)\right) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g\left(x,y\right) f_{XY}\left(x,y\right) dx dy$$

Notemos que las definición anterior es tambien valida para un vector aleatorio discreto donde las integrales se reemplazan por sumas. Ademas, tambien es valida para $n \ge 3$.

Definición Sea X,Y v.a. cualquiera tal que $\exists \mathbb{E}(X) \land \mathbb{E}(Y)$. Se llama covarianza de X e Y y se denota por

$$\mathbb{COV}\left(X,Y\right)=\mathbb{E}\left[\left(X-\mathbb{E}\left(X\right)\right)\left(Y-\mathbb{E}\left(Y\right)\right)\right]$$

Proposición: $\mathbb{COV}\left(X,Y\right) = \mathbb{E}\left(XY\right) - \mathbb{E}\left(X\right) \cdot \mathbb{E}\left(Y\right)$

Esperanzas Condicionales

<u>Definición</u>: Sea $\overrightarrow{X} = (X,Y)$ vector aleatorio continuo con función de densidad conjunta f_{XY} . Sea $f_{X|Y=y}$ la función de densidad condicional de X dado Y=y. Entonces se define la <u>Esperanza Condicional</u> de X dado Y=y como:

$$\mathbb{E}\left(X|Y=y\right) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_{X|Y=y}\left(x\right) dx$$

de manera analoga la esperanza condicional de Y dado X=x viene dada por:

$$\mathbb{E}(Y|X=x) = \int_{-\infty}^{\infty} y f_{Y|X=x}(y) \, dy$$

Obs: al igual que las definiciones anteriores, estas son validas para vectores aleatorios discretas cambiando las integrales por sumatorias. Asimismo, su generalización a $n \ge 3$ son inmediatas.

<u>Definición</u>: Sea $\overrightarrow{X} = (X, Y)$ vec.a. continuo se define <u>Varianza Condicional</u> de X dado Y = y como:

$$\mathbb{V}\left(X|Y=y\right)=\mathbb{E}\left[\left(X-\mathbb{E}\left(X|Y=y\right)\right)^{2}|Y=y\right]$$

de manera analoga se define <u>Varianza Condicional</u> de Y dado X=x como:

$$\mathbb{V}\left(Y|X=x\right) = \mathbb{E}\left[\left(Y - \mathbb{E}\left(Y|X=x\right)\right)^{2}|X=x\right]$$

Proposición:

i)
$$\mathbb{V}(X|Y=y) = \mathbb{E}(X^2|Y=y) - (\mathbb{E}(X|Y=y))^2$$

ii)
$$\mathbb{V}(Y|X=x) = \mathbb{E}(Y^2|X=x) - (\mathbb{E}(Y|X=x))^2$$

Coeficiente de Correlación

Sea $\overrightarrow{X} = (X,Y)$ vec.a. continuo se define como Coeficiente de Correlación denotado por ρ_{XY} al numero:

$$\rho_{XY} = \frac{\mathbb{COV}(X, Y)}{\left(\mathbb{V}(X)\mathbb{V}(Y)\right)^{1/2}}$$