# ENS 2008, DEUXIÈME COMPOSITION

## Partie I

- I.1. Immédiat, en effet la différence entre le sens 1 et le sens 2 tient au fait que dans le cas 1, une solution x(t) ne s'annule qu'un nombre fini de fois alors que dans le cas 2, une solution peut s'annuler une infinité de fois.
- **I.2.** D'après le cours,  $\psi_0(x) = (\phi(x)|\frac{x}{|x|}) = \frac{(x'|x)}{|x|}$  et  $\chi_0(x) = \det(\phi(x), \frac{x}{|x|}) = \frac{\det(x', x)}{|x|}$ . Soit  $y = \lambda x$  avec  $\lambda > 0$  on sait que  $\phi(y) = \phi(x)$  d'où  $\phi(y) \frac{y}{|y|} = \phi(x) \frac{x}{|x|}$ . De cette égalité, on en déduit l'homogénéité de  $\psi_0$  et  $\chi_0$ ,  $\psi_0$  et  $\chi_0$  sont  $\mathcal{C}^{\infty}$ .
- **I.3.** Compte tenu de l'interprétation géométrique, en posant  $\frac{x}{|x|} = e^{i\theta}$  alors

$$\phi(x) = (\psi_0(x) + i\chi_0(x)) \cdot \frac{x}{|x|} = (\psi_0(e^{i\theta}) + i\chi_0(e^{i\theta})) \cdot e^{i\theta} = (\psi(\theta) + i\chi(\theta)) e^{i\theta}.$$

**I.4.** On a  $x' = \rho' e^{i\theta} + i\rho\theta' e^{i\theta} = (\rho' + i\rho\theta') e^{i\theta} = \phi(x)$ . En utilisant la question précédente, on obtient  $\rho' + i\rho\theta' = \psi(\theta) + i\chi(\theta)$  soit

$$\rho' = \psi(\theta), \quad \rho\theta' = \chi(\theta).$$

I.5. Un petit calcul de dérivées composées donne

$$\begin{split} \tilde{\theta}'(t) &= \theta'(\tau(t))\tau'(t) = \theta'(\tau(t))\rho(\tau(t)) = \chi(\theta(\tau(t))) \\ &= \chi(\tilde{\theta}(t)) \\ \tilde{\rho}'(t) &= \rho'(\tau(t))\tau'(t) = \rho'(\tau(t))\tilde{\rho}(t) \\ &= \psi(\tilde{\theta}(t))\tilde{\rho}(t). \end{split}$$

**I.6.** – (3,4) est un système différentiel autonome ( $\tilde{\theta} = \chi(\tilde{\theta})$ ,  $\rho' = \psi(\tilde{\theta})\rho$ ),  $\psi$  et  $\chi$  sont des fonctions de classe  $\mathcal{C}^1$  comme composées de fonctions de classe  $\mathcal{C}^1$ . Le théorème de Cauchy-Lipschitz pour les système autonomes s'applique i.e. pour toute condition initiale il existe une unique solution maximale.

Remarque : si  $(I, \tilde{\theta})$  est une solution maximale de l'équation  $\tilde{\theta} = \chi(\tilde{\theta})$  et  $\Psi$  une primitive de  $\psi(\tilde{\theta}(t))$  alors  $\tilde{\rho}(t) = \rho_0 \exp(\Psi(t))$  est alors solution maximale sur I. Si  $\rho_0 > 0$  alors  $\forall t \in I, \, \tilde{\rho}(t) > 0$ .

Conclusion :  $\tilde{\rho}$  ne s'annule pas sur son intervalle de définition.

- Les fonctions  $\psi$  et  $\chi$  sont bornées (elles sont continues et  $2\pi$ -périodiques). Soit  $]\alpha, \beta[$  l'intervalle maximal sur lequel sont définies les fonctions  $\tilde{\rho}$  et  $\tilde{\theta}$ . Supposons, par l'absurde que  $\beta < +\infty$ .
  - $-\tilde{\theta}'$  est bornée au voisinage de  $\beta$  donc  $\tilde{\theta}$  admet une limite en  $\beta$  (critère de Cauchy pour les fonctions assisté de l'inégalité des accroissements finis).  $\tilde{\theta}'$  admet aussi une limite car  $\tilde{\theta}' = \chi(\tilde{\theta})$ . On peut donc prolonger  $\tilde{\theta}$  en une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  à gauche de  $\beta$ .
  - $-\frac{\tilde{\rho}'}{\tilde{\rho}} = \psi(\tilde{\theta})$  est elle aussi bornée au voisinage de  $\beta$  donc  $\ln \tilde{\rho}$  admet aussi une limite. On en déduit que  $\tilde{\rho}$  admet une limite ainsi que  $\tilde{\rho}'$ .

On a pu ainsi prolonger  $\hat{\theta}$  et  $\tilde{\rho}$  en  $\beta$  ce qui contredit la maximalité de l'intervalle. On a donc  $\beta = +\infty$ . On montre de même que  $\alpha = -\infty$ .

- **I.7. a.**  $\phi(\lambda x) = \frac{\lambda x}{\|\lambda x\|} = \frac{\lambda x}{\lambda \|x\|} = \phi(x)$  donc  $\phi$  est bien homogène de degré 0. Le champ de vecteur est constitué de vecteurs unitaires portés par des demi-droites passant par l'origine.
  - **b.** Ici on a  $\psi_0(x) = 1$  et  $\chi_0(x) = 0$  i.e.  $\rho' = 1$  et  $\rho\theta' = 0$ .  $-\operatorname{Si} x(t_i) \neq 0$  alors  $\rho(t) = \rho(t_i) + t - t_i$  et  $\theta(t) = \theta(t_i) = \theta$  (constante) d'où  $x(t) = e^{i\theta}(\rho(t_i) + t - t_i) = x(t_i) + (t - t_i) e^{i\theta}$ .
    - Si  $x(t_i) = 0$  alors  $x(t) = (t t_i) e^{i\theta}$  où  $\theta$  est arbitraire.
  - c. L'origine est un point répulsif. Si  $x(a) \neq 0$  alors  $\forall t \geq a, x(t) \neq 0$ . Les solutions maximales au sens 1 sont donc de la forme  $x(t) = (t a) e^{i\theta}, t \geq a$  (et x(t) ne peut être défini pour t < a).
  - d. On a les mêmes solutions maximales.
- **I.8.**  $\psi(x)\frac{\bar{x}}{x} = \sin(\cos\theta)$  donc  $\psi_0(x) = \sin(\cos\theta)$  et  $\chi_0(x) = 0$  (pour  $x = \rho e^{i\theta}$ . On en déduit que  $\psi(\alpha) = \sin(\cos\alpha)$  et  $\chi(\alpha) = 0$  soit  $\rho' = \sin(\cos\theta)$ ,  $\rho\theta' = 0$  (là aussi  $\theta$  est constant).
  - a. On distingue plusieurs cas:
    - \*  $\theta = \frac{\pi}{2}[\pi]$  alors  $\rho$  est constant,  $x(t) = (0, \pm \rho)$  est solution sur  $\mathbb{R}, \rho \in \mathbb{R}^*$ .
    - \*  $\theta \in ]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[\pmod{2\pi}, \sin(\cos\theta) > 0, \text{ on est dans le cas du } \mathbf{7.c} : x(t) = (t-a)\sin(\cos\theta) e^{i\theta}, t \ge a.$
    - $*\theta \in ]\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}[\pmod{2\pi}, \sin(\cos\theta) < 0, \text{ alors } : x(t) = (t-b)\sin(\cos\theta)e^{i\theta}, t \leq b.$
    - On aura les solutions maximales sur  $\mathbb{R}$  en choisissant  $\theta_1 \in ]\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}[$  et  $\theta_2 \in ]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ ,  $(t-a)\sin(\cos\theta_1)e^{i\theta_1} \quad \text{si } t \leq a$
    - $a \in \mathbb{R}$  et en définissant  $x(t) = \begin{cases} (t-a)\sin(\cos\theta_1)e^{i\theta_1} & \text{si } t \leqslant a \\ (t-a)\sin(\cos\theta_2)e^{i\theta_2} & \text{si } t \geqslant a \end{cases}$
  - **b.** On a les mêmes solutions maximales.
- **I.9.** Posons  $y(t) = \lambda x(t/\lambda)$  alors

$$y'(t) = x'(t/\lambda) = \phi(x(t/\lambda)) = \phi(\lambda x(t/\lambda)) = \phi(y(t))$$

donc y est solution de (1). Puis, si x est solution sur ]a,b[, y est solution sur  $]\lambda a,\lambda b[$  et y(t) est de classe  $\mathcal{C}^1$  non nulle sur les intervalles  $]\lambda a,\lambda t_1[,]\lambda t_1,\lambda t_2[,\ldots,]\lambda t_N,\lambda b[$ . Les familles de courbes intégrales se déduisent les une des autres par homothétie.

#### Partie II

- **II.1.** a. Soit  $]\alpha, \beta[$  l'intervalle maximal,  $\tilde{\theta}(]a, b[)$  est un intervalle I (T.V.I.). Comme  $\chi$  ne s'annule pas sur I,  $\chi$  garde un signe constant sur I, il en est de même pour  $\tilde{\theta}'$  par conséquent  $\tilde{\theta}$  est strictement monotone.
  - **b.** Supposons que  $\tilde{\theta}$  soit croissante (et, ce qui va avec,  $\chi > 0$ ). Si  $\tilde{\theta}$  est bornée par A alors  $\forall t \in \mathbb{R}_+, \ \tilde{\theta} \in [\tilde{\theta}(0), A]$ . Soit  $m = \inf_{u \in [\tilde{\theta}(0), A]} \chi(u) > 0$  alors

$$\tilde{\theta}(t) = \int_0^t \chi(\tilde{\theta}(u)) du + \tilde{\theta}(0) \ge tm + \tilde{\theta}(0)$$

et comme  $\tilde{\theta}$  est définie sur  $\mathbb{R}$ ,  $\tilde{\theta}(t) \to +\infty$  quand  $t \to +\infty$  ce qui est contradictoire. On peut donc conclure que  $\tilde{\theta}$  n'est pas bornée et comme elle est croissante,  $\tilde{\theta}(t) \to +\infty$ . Grâce au T.V.I. on sait qu'il existe  $T_0$  tel que  $\tilde{\theta}(T_0) = \tilde{\theta}(0) + 2\pi$  (le cas  $\chi < 0$  est similaire).

Soit  $\tilde{\theta}_1(t) = \tilde{\theta}(t) + 2\pi$ :  $\tilde{\theta}'_1(t) = \tilde{\theta}'(t) = \chi(\tilde{\theta}(t)) = \chi(\tilde{\theta}(t) + 2\pi) = \chi(\tilde{\theta}_1(t))$ .  $\tilde{\theta}(T_0 + t)$  vérifie la même équation différentielle que  $\tilde{\theta}_1$  avec la même condition initiale donc,

par unicité,  $\tilde{\theta}(T_0+t)=\tilde{\theta}_1(t)=\tilde{\theta}(t)+2\pi$ . On a alors  $e^{i\tilde{\theta}(t+T_0)}=e^{i\tilde{\theta}(t)+i2\pi}=e^{i\tilde{\theta}(t)}$ c.q.f.d.

c. Vu que  $\psi$  est aussi  $2\pi$ -périodique on a

$$\psi(\tilde{\theta}(t+T_0)) = \psi(\tilde{\theta}(t) + 2\pi) = \psi(\tilde{\theta}(t))$$

et comme  $\frac{\rho'(t)}{\rho(t)} = \psi(\tilde{\theta}(t))$  alors  $\frac{\rho'}{\rho}$  est  $T_0$ -périodique.

$$\ln \frac{\rho(t+T_0)}{\rho(t)} = \int_t^{t+T_0} \frac{\rho'(u)}{\rho(u)} du = \int_0^{T_0} \frac{\rho'(u)}{\rho(u)} du$$

car l'intégrale d'une fonction périodique sur une période ne dépend pas des bornes. On peut alors conclure que  $\frac{\rho(t+T_0)}{\rho(t)} = \gamma$  est indépendant de t.

- a. Comme x ne s'annule pas,  $\rho$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  (théorème du relèvement) donc il existe II.2. des solutions à l'équation différentielle  $\tau' = \rho(\tau)$ .
  - **b.** Si  $\gamma < 1$  alors  $\max_{t \in [0,T_0]} \tilde{\rho}(t+T_0) = \gamma \max_{t \in [0,T_0]} \tilde{\rho}(t) = \gamma M$  en posant  $M = \max_{t \in [0,T_0]} \tilde{\rho}(t)$ . Par une récurrence immédiate, on en déduit que  $\max_{t \in [0,T_0]} \tilde{\rho}(t+nT_0) = \gamma^n M$  d'abord pour  $n \in \mathbb{N}$  puis on étend cette égalité à  $\mathbb{Z}$ .

On a alors  $\lim_{t\to +\infty} \tilde{\rho}(t) = 0$  et  $\lim_{t\to -\infty} \tilde{\rho}(t) = +\infty$ . On en déduit tout d'abord que  $\lim_{t\to -\infty} \tau(t) = -\infty$  puis que  $\lim_{t\to +\infty} \tau(t) = b$ . Donc x est défini sur  $]-\infty, b[$ .  $-\operatorname{Si} \gamma > 1$ , la situation est inversée, x est défini sur  $]a, +\infty[$ .

- Si  $\gamma = 1$  alors  $\tilde{\theta}$  et  $\tilde{\rho}$  sont  $T_0$ -périodiques,  $\tilde{\rho}$  est bornée donc  $\tau$  est définie sur  $\mathbb{R}$ , xest défini sur un intervalle a, b.
- c. Pour  $\gamma > 1$  ou  $\gamma < 1$  on obtient des courbes semblables à celles ci

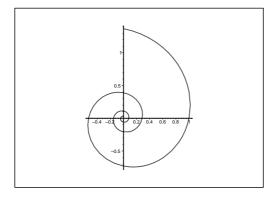


Fig. 1.  $\gamma > 1$ 

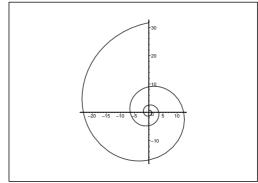


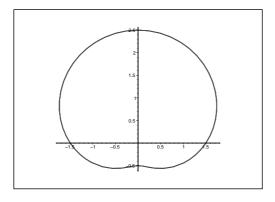
Fig. 2.  $\gamma < 1$ 

**d.** Ici, on suppose que  $a > -\infty$ .

Sur [a, b],  $\rho > 0$  donc  $\tau' > 0$  i.e.  $\tau$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de  $[-\infty, +\infty]$  sur  $a, +\infty$  donc  $\tau^{-1}$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de  $a, +\infty$  sur  $\mathbb{R}$ .

Soit  $\theta$  une détermination de l'angle de la demi-droite  $\Delta$ , on s'intéresse aux solutions de l'équation  $\tilde{\theta}(\tau^{-1}(t)) = \theta[2\pi]$ .

- On suppose qu'il existe  $t_0 > a$ , plus petite des solutions de cette équation, on a donc  $\tilde{\theta}(\tau^{-1}(t_0)) = \theta$  et  $t_j$  vérifie  $\tilde{\theta}(\tau^{-1}(t_j)) = \theta + 2j\pi$  soit  $\tau^{-1}(t_j) = \tau^{-1}(t_0) + jT_0$ , si on pose  $u_0 = \tau^{-1}(t_0)$ , ceci s'écrit  $t_j = \tau(u_0 + jT_0)$ . On a  $\frac{\rho(t_{j+1})}{\rho(t_j)} = \frac{\tilde{\rho}(u_0 + (j+1)T_0)}{\tilde{\rho}(u_0 + jT_0)} = \frac{\tilde{\rho}(u_0 + (j+1)T_0)}{\tilde{\rho}(u_0 + jT_0)}$  $\gamma$  (ce qui permet d'affirmer que les  $x(t_i)$  sont effectivement distincts)



et pour  $\gamma = 1$ , si  $\tau(\mathbb{R})$  contient un intervalle fermé de longueur supérieure ou égale à  $T_0$ , on obtient une courbe fermée.

Fig. 3.  $\gamma = 1$ 

– Si l'équation  $\tilde{\theta}(\tau^{-1}(t)) = \theta[2\pi]$  n'a pas de plus petite solution alors les solutions seront indicées par  $\mathbb{Z}$ .

Finalement

$$\tau(u_0 + (j+1)T_0) - \tau(u_0 + jT_0) = \int_{u_0 + jT_0}^{u_0 + (j+1)T_0} \tilde{\rho}(v) \, dv = \int_{u_0 + (j-1)T_0}^{u_0 + jT_0} \tilde{\rho}(v + T_0) \, dv$$

$$= \gamma \int_{u_0 + (j-1)T_0}^{u_0 + jT_0} \tilde{\rho}(v) \, dv = \gamma (\tau(u_0 + jT_0) - \tau(u_0 + (j-1)T_0))$$

$$\operatorname{donc} \frac{t_{j+1} - t_j}{t_j - t_{j-1}} = \gamma.$$

## Partie III

III.1. a. C'est toujours la même histoire : posons  $\tilde{\theta}(t_0) \in ]\theta_1 + 2k\pi, \theta_2 + 2k\pi[$ . On suppose par l'absurde qu'il existe  $t \in \mathbb{R}$  tel que  $\tilde{\theta}(t) \notin ]\theta_1 + 2k\pi, \theta_2 + 2k\pi[$  (mod  $2\pi)$ , par exemple  $\tilde{\theta}(t) \leqslant \theta_1 + 2k\pi$ . Grâce au T.V.I., on en déduit l'existence de  $t_1 \in [t_0, t]$  tel que  $\tilde{\theta}(t_1) = \theta_1 + 2k\pi$ . La fonction  $\tilde{\theta}_1$  constante égale à  $\theta_1 + 2k\pi$  est solution de l'équation différentielle (3) et par unicité, on a  $\tilde{\theta}_1 = \tilde{\theta}$  d'où  $\tilde{\theta}_1(t_0) \neq \theta_1 + 2k\pi$  ce qui est contradictoire.

Conclusion :  $\forall t \in \mathbb{R}, \ \tilde{\theta}(t) \in ]\theta_1 + 2k\pi, \theta_2 + 2k\pi[$  (ce qui est plus précis que le résultat demandé).

Compte tenu des hypothèses,  $\chi'$  est positive à droite de  $\theta_1$  et à gauche de  $\theta_2$  et comme  $\chi$  ne s'annule pas sur  $]\theta_1, \theta_2[$ , elle garde un signe constant qui est > 0. On suppose par la suite que k=0 pour simplifier l'écriture.

Supposons encore par l'absurde que  $\lim_{t\to +\infty} \tilde{\theta}(t) = A < \theta_2$ , on procède comme au

**II.1.b** : sur  $[\tilde{\theta}(0), A]$ ,  $\chi$  est une fonction continue strictement positive donc elle est minorée par m>0, dans ce cas

$$\tilde{\theta}(t) = \int_0^t \chi(\tilde{\theta}(u)) du + \tilde{\theta}(0) \ge tm + \tilde{\theta}(0)$$

et donc  $\tilde{\theta}(t) \to +\infty$  quand  $t \to +\infty$  ce qui est contradictoire. Ainsi  $\lim_{t \to +\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_2$ , de même  $\lim_{t \to +\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_1$ .

Ensuite  $\frac{\tilde{\rho}'(t)}{\tilde{\rho}(t)} \to \psi(\theta_2)$  quand  $t \to +\infty$  donc  $\int_0^t \frac{\tilde{\rho}'(u)}{\tilde{\rho}(u)} du \to \varepsilon \infty$  où  $\varepsilon$  est le signe de  $\psi(\theta_2)$ . On en déduit que  $\ln \frac{\tilde{\rho}(t)}{\tilde{\rho}(0)} \to \varepsilon \infty$ .

En  $-\infty$  on aura  $\ln \frac{\tilde{\rho}(t)}{\tilde{\rho}(0)} \to -\varepsilon' \infty$  où  $\varepsilon'$  est du signe de  $\psi(\theta_1)$ .

Conclusion: on a ainsi 4 cas

	$\psi(\theta_1) > 0$	$\psi(\theta_1) < 0$
	$\lim_{t \to +\infty} \tilde{\rho}(t) = +\infty$	$\lim_{t \to +\infty} \tilde{\rho}(t) = +\infty$
$\psi(\theta_2) > 0$		
	$\lim_{t \to -\infty} \tilde{\rho}(t) = 0$	$\lim_{t \to -\infty} \tilde{\rho}(t) = +\infty$
	$\lim_{t \to +\infty} \tilde{\rho}(t) = 0$	$\lim_{t \to +\infty} \tilde{\rho}(t) = 0$
$\psi(\theta_2) > 0$	0 7 100	0 7 1 30
	$\lim_{t \to -\infty} \tilde{\rho}(t) = 0$	$\lim_{t \to -\infty} \tilde{\rho}(t) = +\infty$

- **b.** Si  $\tilde{\theta}(0) = \theta_1$  alors, compte tenu du raisonnement fait ci-dessus,  $\tilde{\theta}(t) = \theta_1$  (fonction constante) et  $\frac{\tilde{\rho}'(t)}{\tilde{\rho}(t)} = \psi(\theta_1)$  soit  $\tilde{\rho}(t) = \exp[t\psi(\theta_1)]$ . C'est pareil avec  $\tilde{\theta}(0) = \theta_2$ .
  - Si  $\tilde{\theta}(0) \notin [\theta_1, \theta_2] \pmod{2\pi}$  alors on peut reprendre l'étude du **1.a** avec  $]\theta_2, 2\pi + \theta_1[]$  et on aura les mêmes conclusions en prenant  $\theta_1' = \theta_2$  et  $\theta_2' = 2\pi + \theta_1$  mais comme  $\tilde{\theta}$  est décroissante alors  $\lim_{t \to +\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_2$ ,  $\lim_{t \to -\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_1 + 2\pi$ .
- III.2. En fait, il s'agit de 2 demi-droites d'angle  $\theta_1$  et  $\theta_2$ . Si  $x_0$  est sur l'une de ces demi-droites, alors on se retrouve dans les cas traités à la question précédente,  $\tilde{\theta}$  est constante et vaut  $\theta_1$  ou  $\theta_2$ .
  - Si  $\hat{\theta}(0)$  ne prend pas l'une de ces 2 valeurs (modulo  $2\pi$ ) alors  $\tilde{\rho}(t) \to +\infty$  quand  $t \to \pm \infty$  vu le tableau fait au **1.a**. Comme  $\tau'(t) = \tilde{\rho}(t)$  et que  $\rho > 0$  et continue, il existe m > 0 tel que  $\tau' \geq m$  ce qui entraı̂ne que  $\tau$  réalise un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de  $\mathbb{R}$  sur  $\mathbb{R}$ .

On peut donc affirmer que x(t) ne passe jamais par l'origine et et définie sur  $\mathbb{R}$  en entier.

– Pour déterminer les asymptotes en  $+\infty$  et  $-\infty$ , il suffit d'étudier les limites de  $\tilde{\rho}(t)\sin(\tilde{\theta}(t)-\theta_i)$  pour  $i\in\{1,2\}$ .

 $\frac{\tilde{\rho}'(t)}{\tilde{\rho}(t)} \to \psi(\theta_i)$  donc, par intégration, on obtient  $\ln \tilde{\rho}(t) \sim t \psi(\theta_i)$  (déjà vu au **1.a**). En-

suite  $\tilde{\theta}'(t) = \chi(\tilde{\theta}(t)) = (\tilde{\theta}(t) - \theta_i)\chi'(\theta_i) + o(\tilde{\theta}(t) - \theta_i)$  soit  $\frac{\tilde{\theta}'(t)}{\tilde{\theta}(t) - \theta_i} = \chi'(\theta_i) + o(1)$ . Alors, en intégrant, on obtient

$$\int_0^t \frac{\tilde{\theta}'(t) dt}{\tilde{\theta}(t) - \theta_i} = t\chi'(\theta_i) + o(t)$$

d'où  $|\tilde{\theta}(t) - \theta_i| = C e^{t\chi'(\theta_i) + o(t)}$ .

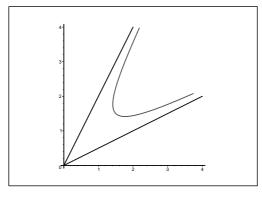
Finalement  $\tilde{\rho}(t)\sin(|\tilde{\theta}(t) - \theta_i|) = e^{t(\psi(\theta_i) + \chi'(\theta_i) + o(1))} C$  et on admettra que cette quantité tend vers 0 (...).

Les asymptotes seraient alors les demi-droites d'angle  $\theta_1$  et  $\theta_2$ . On obtient alors les courbes suivantes

III.3. On suppose toujours que  $x_0$  n'est pas sur les demi-droites d'angle  $\theta_1$  ou  $\theta_2$ , on obtient alors les courbes

La figure 6 correspond au cas où  $\psi(\theta_1).\psi(\theta_2) > 0$ : les deux valeurs sont de même signe et les cas  $\theta_1 < \theta < \theta_2$ ,  $\theta_2 < \theta < \theta_1 + 2\pi$  sont tout à fait semblables. Il n'y a qu'une seule asymptote et les intervalles de définition des solutions maximales sont de la forme  $[a, +\infty[$  où  $]-\infty, b]$ .

La figure 7 traite le cas où  $\psi(\theta_1) > 0$  et  $\psi(\theta_2) < 0$ : il n'y a pas d'asymptote et les intervalles de définition des solutions maximales sont de la forme [a, b].



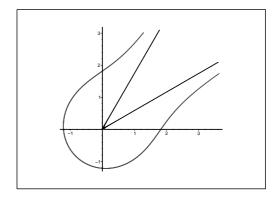


Fig. 4

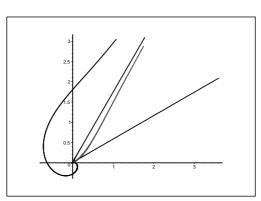


Fig. 5

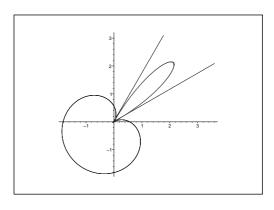


Fig. 6

Fig. 7

- III.4. a. Avec  $\theta_1 = 0$  et  $\theta_2 = \pi$ , on prend  $\chi(\theta) = \sin \theta$  et  $\psi(\theta) = \cos \theta$  ce qui donne  $\phi(x) = \frac{x^2}{|x|^2}$  en complexes.
  - **b.** On résout alors les équations  $\tilde{\theta}' = \sin \tilde{\theta}$  et  $\tilde{\rho}' = \cos \tilde{\theta}.\tilde{\rho}$ :
    - Sur  $]0, \pi[$  on peut écrire  $\frac{\theta'}{\sin\tilde{\theta}} = 1$  équation différentielle à variables séparables ce qui donne par intégration  $\tilde{\theta} = 2 \operatorname{Arctan} e^t$ ,  $t \in \mathbb{R}$  (à une translation du paramétre près).
    - On résout maintenant  $\frac{\tilde{\rho}'}{\tilde{\rho}} = \cos(2 \operatorname{Arctan} e^t) = \frac{1 e^{2t}}{1 + e^t} = -\operatorname{th} t$  ce qui donne  $\tilde{\rho}(t) = \frac{C}{\operatorname{ch} t}$ , C > 0.
    - On intègre alors  $\tau'(t) = \tilde{\rho}(t) = \frac{C}{\coth t}$  d'où  $\tau(t) = C2 \operatorname{Arctan} e^t = C\tilde{\theta}$ .
    - On pose  $u = \tau(t)$  soit  $\tilde{\theta}(t) = \frac{u}{C}$  et  $\theta(u) = \tilde{\theta}(t)$  ce qui donne  $\rho(\theta) = 2C \sin \theta$  soit encore

$$x(u) = 2C \sin \frac{u}{C} e^{iu/C}, \ u \in [0, C\pi]$$

On revient alors à la variable t  $(u \to t)$ , les solutions de (1) au sens 1 seront données par

$$x(t) = 2\frac{t_{i+1} - t_i}{\pi} \sin \frac{\pi(t - t_i)}{t_{i+1} - t_i} e^{i\pi(t - t_i)/(t_{i+1} - t_i)}, \ t \in ]t_i, t_{i+1}[$$

avec  $t_0 = a$ ,  $t_N = b$ .

c. Dans ce cas, les solutions au sens 2 se distinguent des solutions au sens 1 par le fait qu'il peut y avoir une infinité de  $t_i$ .

# Partie IV

IV.1. On utilise ici la formule intégrale de Taylor :

$$\chi(\theta_2 + \alpha) - \underbrace{\chi(\theta_2)}_{=0} - \alpha \chi'(\theta_2) = \int_{\theta_2}^{\theta_2 + \alpha} (\alpha + \theta_2 - t) \chi''(t) dt = \alpha^2 \int_0^1 (1 - u) \chi''(\alpha u + \theta_2) du$$

en posant  $t - \theta_2 = \alpha u$ .

Ainsi  $f(\alpha) = \int_0^1 (1-u)\chi''(\alpha u + \theta_2) du$ . On utilise alors le théorème de continuité et de dérivabilité sous le signe intégral :

- $-u \in [0,1] \mapsto (1-u)\chi''(\alpha u + \theta_2)$  est continue (pour la continuité),
- $-u \in [0,1] \mapsto u(1-u)\chi'''(\alpha u + \theta_2)$  est continue (pour la dérivée),
- $-\alpha \in [0,1] \mapsto (1-u)\chi''(\alpha u + \theta_2)$  est continue (pour la continuité),
- $-\alpha \in [0,1] \mapsto u(1-u)\chi'''(\alpha u + \theta_2)$  est continue (pour la dérivée),
- $-|(1-u)\chi''(\alpha u + \theta_2)|$  est borné (fonction continue sur un compact), hypothèse de domination (pour la continuité),
- $-|u(1-u)\chi'''(\alpha u + \theta_2)|$  est borné (fonction continue sur un compact), hypothèse de domination (pour la dérivée).

Alors, f est bien de classe  $\mathcal{C}^1$  (et vu que  $\chi$  est  $\mathcal{C}^{\infty}$ , il en sera de même de f...).

**IV.2.**  $u'(t) = \tilde{\theta}'(t) = \chi(\tilde{\theta}(t)) = \chi(u(t) + \theta_2)$  qui donne l'équation différentielle vérifiée par u, mais on peut aussi faire intervenir f et le résultat précédent ce qui donne

$$u'(t) = u(t)\chi'(\theta_2) + u(t)^2 f(u(t))$$

qui est peut-être l'équation attendue...

On a vu au **III.1.a** que, s'il existe  $t_0$  tel que  $\tilde{\theta}(t_0) \in ]\theta_1, \theta_2[$  alors  $\tilde{\theta}(t) \in ]\theta_1, \theta_2[$  pour tout t et  $\lim_{t \to +\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_2$  soit  $u(t) \to 0$  et u(t) < 0.

De même, s'il existe  $t_0$  tel que  $\tilde{\theta}(t_0) \in ]\theta_2, \theta_1 + 2\pi[$  alors  $\tilde{\theta}(t) \in ]\theta_2, \theta_1 + 2\pi[$  pour tout t et  $\lim_{t \to +\infty} \tilde{\theta}(t) = \theta_2$  soit  $u(t) \to 0$  et u(t) > 0.

**IV.3.** On réécrit l'équation vérifiée par  $u: u' = u.[\chi'(\theta_2) + uf(u)]$  or  $\lim_{t \to +\infty} (\chi'(\theta_2) + uf(u)) = \chi'(\theta_2)$  donc, pour  $t \geqslant t_0$  assez grand, on aura  $\chi'(\theta_2) + uf(u) < \frac{3}{4}\chi'(\theta_2)$  (ne pas oublier que  $\chi'(\theta_2) < 0$ ).

Posons provisoirement  $\gamma = \frac{3}{4}\chi'(\theta_2)$  alors  $(e^{-\gamma t}u)' = e^{-\gamma t}(u' - \gamma u) < 0$  donc, en intégrant,  $e^{-\gamma t}u(t) \leqslant e^{-\gamma t_0}u(t_0)$  soit  $u(t) \leqslant e^{\frac{3(t-t_0)\chi'(\theta_2)}{4}}u(t_0) = K e^{\frac{3t}{4}\chi'(\theta_2)}$ .

**IV.4.** On déduit de ceci que  $0 < u(t) e^{-\chi'(\theta_2)t} \le e^{-\frac{1}{4}\chi'(\theta_2)t} e^{-\frac{3}{4}t_0\chi'(\theta_2)} u(t_0)$  mais cela ne permet pas de conclure car la dernière quantité tend vers  $+\infty$ . Il faut faire encore un petit effort : en effet, si on note M un majorant de f (fonction continue définie sur un segment)

$$u(t) e^{-\chi'(\theta_2)t} - u(t_0) = \int_{t_0}^t \left( e^{-\chi'(\theta_2)v} u(v) \right)' dv = \int_{t_0}^t e^{-\chi'(\theta_2)v} [u'(v) - \chi'(\theta_2)u(v)] dv$$

$$= \int_{t_0}^t e^{-\chi'(\theta_2)v} u^2(v) f(u(v)) dv \quad \text{en utilisant l'équation du IV.2}$$

$$\leqslant \int_{t_0}^t e^{-\chi'(\theta_2)v} u^2(v) M dv \quad \text{car } f(u(v)) \leqslant M$$

or  $0 < e^{-\chi'(\theta_2)v} u^2(v) M \leqslant e^{-\chi'(\theta_2)v} K^2 e^{\frac{3t}{2}\chi'(\theta_2)} M = MK^2 e^{\frac{1}{2}\chi'(\theta_2)}$  qui est intégrable donc il existe  $C_0$  tel que  $u(t) e^{-\chi'(\theta_2)t} \to C_0$ .

IV.5. Si on majore  $u^2(v)M$  par  $C_3 e^{2\chi'(\theta_2)v}$  pour  $v \ge t_0$ , en vertu de la question IV.4, alors, en reprenant l'étude faite ci-dessus,

$$C_{0} - u(t) e^{-\chi'(\theta_{2})t} = \int_{t}^{+\infty} \left( e^{-\chi'(\theta_{2})v} u(v) \right)' dv = \int_{t}^{+\infty} e^{-\chi'(\theta_{2})v} [u'(v) - \chi'(\theta_{2})u(v)] dv$$

$$= \int_{t}^{+\infty} e^{-\chi'(\theta_{2})v} u^{2}(v) f(u(v)) dv \leqslant \int_{t}^{+\infty} e^{-\chi'(\theta_{2})v} u^{2}(v) M dv$$

$$\leqslant C_{3} \int_{t}^{+\infty} e^{-\chi'(\theta_{2})v} e^{2\chi'(\theta_{2})v} dv = \frac{-C_{3}}{\chi'(\theta_{2})} e^{\chi'(\theta_{2})t} \quad \text{en majorant } u^{2}(v) M.$$

Fort de ce résultat remarquable, on peut continuer notre petit bonhomme de chemin vers la "solution", il suffit de remplacer u(t) par  $\tilde{\theta}(t) - \theta_2$  et de multiplier par  $e^{\chi'(\theta_2)t}$ .

IV.6. a. On écrit le développement de  $\psi$  au voisinage de  $\theta_2$  :

$$\psi(\tilde{\theta}(t)) = \psi\left(\theta_2 + C_0 e^{\chi'(\theta_2)t} + O\left(e^{2\chi'(\theta_2)t}\right)\right) = \psi(\theta_2) + C_0\psi'(\theta_2) e^{\chi'(\theta_2)t} + O\left(e^{2\chi'(\theta_2)t}\right)$$

puis on exprime la dérivée de  $\tilde{\rho}(t) e^{-t\psi(\theta_2)}$ :

$$(\tilde{\rho}(t) e^{-t\psi(\theta_2)})' = \tilde{\rho}'(t) e^{-t\psi(\theta_2)} - \tilde{\rho}(t)\psi(\theta_2) e^{-t\psi(\theta_2)}$$
$$= e^{-t\psi(\theta_2)} \left[ C_0 \psi'(\theta_2) \tilde{\rho}(t) + O\left(\tilde{\rho}(t) e^{2\chi'(\theta_2)t}\right) \right] \to C_0 \psi'(\theta_2).$$

Si  $\psi'(\theta_2) \neq 0$  alors, par intégration, on obtient  $\tilde{\rho}(t) \sim C_0 \psi'(\theta_2) t e^{t\psi(\theta_2)}$ , sinon  $(\tilde{\rho}(t) e^{-t\psi(\theta_2)})' = O(\tilde{\rho}(t) e^{2\chi'(\theta_2)t})$  qui est intégrable d'où l'existence d'une constante  $C_4$  telle que  $\tilde{\rho}(t) \sim C_4 e^{t\psi(\theta_2)}$ .

Remarque : ici  $\tilde{\rho}(t)$  sin $(\tilde{\theta}(t) - \theta_2)$   $\sim C_0 C_4 e^{t(\psi(\theta_2) + \chi'(\theta_2))}$  ce qui permet de préciser le résultat du **III.2**. En particulier, si  $\psi(\theta_2) + \chi'(\theta_2) > 0$ , on n'a pas d'asymptote...

**b.** Si  $\psi'(\theta_2) \neq 0$ , comme  $\tau'(u) = \tilde{\rho}(u)$  alors

$$\tau(t) = \tau(0) + \int_0^t \tau'(u) du \sim C_0 \psi'(\theta_2) \int_0^t u e^{u\psi(\theta_2)} du$$
$$\sim \frac{C_0 \psi'(\theta_2)}{\psi(\theta_2)} t e^{t\psi(\theta_2)}.$$

Si  $\psi'(\theta_2) = 0$  alors, toujours par intégration des relations de comparaison (qui est hors programme),  $\tau(t) \sim \frac{C_4}{\psi(\theta_2)} e^{t\psi(\theta_2)}$ .

c. On distingue toujours les 2 mêmes cas :

- Si 
$$\psi'(\theta_2) \neq 0$$
 alors, comme  $\tau(t) \sim \frac{C_0 \psi'(\theta_2)}{\psi(\theta_2)} t e^{t\psi(\theta_2)}$ ,

$$\tilde{\rho}(t) = \rho(\tau(t)) \sim C_0 \psi'(\theta_2) t e^{t\psi(\theta_2)} \sim K \tau(t)$$

soit  $\rho(u) \sim \psi(\theta_2)u$  en posant  $u = \tau(t)$  puis

$$x(t) = \rho(t) e^{i\theta(t)} \sim \psi(\theta_2) t e^{i\theta_2} e^{i(\theta(t) - \theta_2)}$$
$$\sim \psi(\theta_2) t e^{i\theta_2}.$$

– Si  $\psi'(\theta_2) = 0$  on trouve en fait le même résultat.