

《数据结构》上机报告

2018 年 11 月 11 日

姓名：刘思源 学号：1651390 班级：电子三班 得分：_____

实验题目	线索二叉树	
问题描述	对二叉树进行先中后遍历分别得到一个线性序列，在该序列中每个结点都只有一个直接前驱和直接后继（除第一个和最后一个结点）。用二叉链表表示二叉树，有 $n+1$ 个指针域为空，若用其存储该结点的前驱或后继结点，则称该指针域为线索。线索二叉树就是对二叉树进行了某种线索化的二叉树。	
基本要求	1. (p1) 本题练习线索二叉树的基本操作，包括先序线索化，先序遍历线索二叉树、输出二叉树。 2. (p2) 本题练习中序遍历线索二叉树的基本操作，包括中序线索化，中序遍历线索二叉树、查找某元素的中序遍历的后继结点，前驱结点。	
	已完成基本内容（序号）：	1, 2
选做要求		
	已完成选做内容（序号）	
数据结构设计	<pre> typedef enum { Link, Thread } PointerTag; typedef struct BiThrNode { ElemType data; BiThrNode *lchild, *rchild; PointerTag ltag, rtag; } BiThrNode, *BiThrTree; </pre>	

<p>功能(函数)说明</p>	<p>1、先序创建线索二叉树</p> <p>先序创建线索二叉树时，每输入一个数据，就申请一个空间储存数据。并且把结点的左线索设置为 Link，右线索设置为 Link。之后线索化时在进行重置。由于是先序创建二叉树，先对左孩子进行递归，再对右儿子进行递归。</p> <pre> Status CreateBiThrTree (BiThrTree &PreT) { ElemType ch; cin >> ch; if (ch == '#') { PreT = NULL; } else { if (!(PreT = (BiThrNode*) malloc (sizeof (BiThrNode)))) exit (OVERFLOWED); PreT->data = ch; PreT->ltag = Link; PreT->rtag = Link; CreateBiThrTree (PreT->lchild); CreateBiThrTree (PreT->rchild); } return OK; } </pre> <p>2、先序线索化</p> <p>先设置一个全局变量储存前一位结点。对二叉树进行先序线索化。如果结点的左节点不存在，将该结点的左线索置为线索，将左子节点连接到上一个节点上。再对结点的前一个节点的右节点进行线索化，如果右节点不存在，将该结点的右线索置为线索，将右节点连接到该结点上。在之后，将前一个结点置为当前结点。接下来进行判断，如果该结点左线索是 Link，对左节点进行线索化。对所有的左子树完成线索化后，再对右子树进行线索化。</p> <pre> BiThrTree pre; void PreThreading (BiThrTree &p) { if (p) { if (!p->lchild) { p->LTag = Thread; p->lchild = pre; } if (!pre->rchild) { pre->RTag = Thread; pre->rchild = p; } pre = p; if (p->LTag == Link) PreThreading (p->lchild); if (p->RTag == Link) </pre>
-----------------	--

```
PreThreading(p->rchild);
```

```
}
```

```
}
```

3、设置线索化头结点

设置一个二叉树的头结点。对一棵二叉树加线索时，必须首先申请一个头结点，建立头结点与二叉树的根结点的指向关系，对二叉树线索化后，还需建立最后一个结点与头结点之间的线索。先申请一个结点，将右线索设置为 Thread，右子节点连接到原来的二叉树上，左线索设置为 Link。接下来对新树进行线索化。

```
Status PreOrderThreading(BiThrTree &Thrt, BiThrTree T) {
```

```
    if (!(Thrt = (BiThrTree)malloc(sizeof(BiThrNode))))
```

```
        return ERROR;
```

```
    Thrt->RTag = Thread;
```

```
    Thrt->rchild = Thrt;
```

```
    Thrt->LTag = Link;
```

```
    if (!T) {
```

```
        Thrt->lchild = Thrt;
```

```
    }
```

```
    else {
```

```
        Thrt->lchild = T;
```

```
        pre = Thrt;
```

```
        PreThreading(T);
```

```
        pre->rchild = Thrt;
```

```
        pre->RTag = Thread;
```

```
        Thrt->rchild = pre;
```

```
    }
```

```
    return OK;
```

```
}
```

4、先序线索化遍历

由于线索二叉树设置为头结点，所以先定义一个树节点的变量，将该变量定为头结点的左子节点。当该节点没指向根节点时，就继续进行遍历。由于是先序遍历，所以先将根节点输出。如果左子节点为Link，说明该结点有左子节点，那么直接将该结点赋给左子节点，否则，将该结点指向右子节点。因为此时右子节点必然指向当前节点的后继。直到遍历到整个树的根节点。

```
Status PreOrderTraverse_Thr(BiThrTree T) {
```

```
    BiThrTree p;
```

```
    p = T->lchild;
```

```
    while (p != T) {
```

```
        cout << p->data;
```

```
        if (p->LTag == Link)
```

```
            p = p->lchild;
```

```

        else
            p = p->rchild;
    }
    cout << endl;
    return OK;
}

```

5、线索二叉树的树型输出

线索二叉树的树型输出和原先二叉树有所不同。因为要输出左线索右线索，并且对下一个结点的获取是通过线索进行获取。所以先进行判断，如果当前结点的右线索是 Link，说明该结点的右子节点存在，那么进入下一层递归。使用一个整型变量储存层值。直到该子节点的右子节点不存在，那么就输出 level 个五个空格，输出数据。所有的右子树完成之后，左子树再进行树的打印。

```

void TreePrint(BiThrTree T, int level)
{
    int i;
    if (!T) {
        return;
    }
    if (T->RTag == Link) {
        TreePrint(T->rchild, level + 1);
    }
    for (i = 0; i < level; i++) {
        cout << "    ";
    }
    cout << T->data << T->LTag << T->RTag << endl;
    if (T->LTag == Link)
        TreePrint(T->lchild, level + 1);
}

```

6、中序线索化

先设置一个全局变量储存前一位结点。对二叉树进行中序线索化。由于是中序线索化，首先对左子节点进行线索化，一直到左子树的最后一个结点。如果当前节点的左子节点不存在，将左子节点的线索设置为 Thread，左子节点设置为前一个结点。再次，之前的结点的右节点如果不存在，将右线索设置为 Thread，将右子节点设置为当前结点。最后再对当前节点的右子树进行线索化。

```

void InThreading(BiThrTree p, BiThrTree &pre) {
    if (p) {
        InThreading(p->lchild, pre);
        if (!p->lchild) {
            p->ltag = Thread;
            p->lchild = pre;
        }
        if (!pre->rchild) {

```

```

        pre->rtag = Thread;
        pre->rchild = p;
    }

    pre = p;
    InThreading(p->rchild, pre);
}

```

7、中序线索化设置头结点

设置一个二叉树的头结点。对一棵二叉树加线索时，必须首先申请一个头结点，建立头结点与二叉树的根结点的指向关系，对二叉树线索化后，还需建立最后一个结点与头结点之间的线索。先申请一个结点，将右线索设置为 Thread，右子节点连接到原来的二叉树上，左线索设置为 Link。接下来对新树进行线索化。

```

Status InOrderThreading(BiThrTree &T, BiThrTree PreT) {
    BiThrTree pre;
    if (!(T = (BiThrTree)malloc(sizeof(BiThrNode))))
        exit(OVERFLOWED);
    T->ltag = Link;
    T->rtag = Thread;
    T->rchild = T;
    if (!PreT)
        T->lchild = T;
    else {
        T->lchild = PreT;
        pre = T;
        InThreading(PreT, pre);
        pre->rchild = T;
        pre->rtag = Thread;
        T->rchild = pre;
    }
    return OK;
}

```

8、中序线索化遍历

由于线索二叉树设置为头结点，所以先定义一个树节点的变量，将该变量定为头结点的左子节点。当该结点没指向根节点时，就继续进行遍历。由于是中序遍历，所以先将左子节点输出。如果右线索为 Thread，说明该结点有左子节点，那么直接将该结点赋给右子节点。因为此时右子节点必然指向当前节点的后继。直到遍历到整个树的根节点。

```

Status InOrderTraverse_Thr(BiThrTree T) {
    BiThrTree p = T->lchild;
    while (p != T) {
        while (p->ltag == Link)
            p = p->lchild;
    }
}

```

```

        cout << p->data;
        while (p->rtag == Thread && p->rchild != T) {
            p = p->rchild;
            cout << p->data;
        }
        p = p->rchild;
    }
    return OK;
}

```

9、寻找结点的前驱和后继

先设置三个 bool 值，判断是否找到要寻找的结点；判断前驱是否存在；判断后继是否存在。中序遍历结点，如果找到该结点，就将 is_found 的值定为 true。接着找到该结点的前驱和后继。再设置两个结点树节点 prev, succ。在遍历的时候每一次都将 prev 设置为当前结点的前驱结点。找到目标节点后，首先将遍历的结果输出。在进行前驱和后继结点的输出，如果某一个结点不存在，输出 NULL。

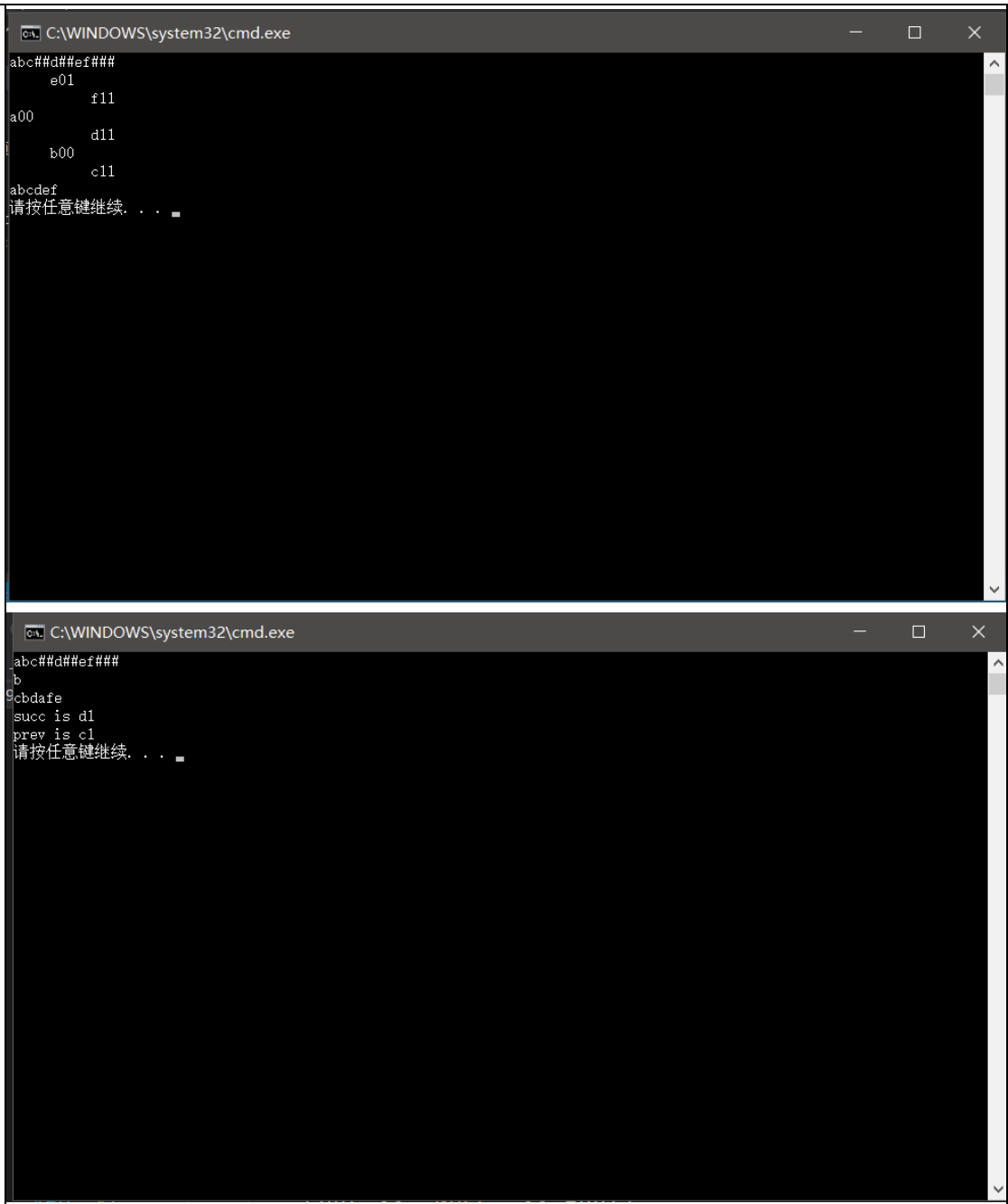
```

Status InOrderFind(BiThrTree T, char target) {
    BiThrTree p = T->lchild;
    BiThrTree prev = T;
    BiThrTree succ = NULL;
    bool is_found=false, prev_exist = false, succ_exist = false;
    while (p != T) {
        while (p->ltag == Link)
            p = p->lchild;
        if (prev_exist == false) {
            if (p->data == target) {
                prev_exist = true;
                is_found = true;
            }
            else {
                prev = p;
            }
        }
        else {
            if (succ_exist == false) {
                succ = p;
                succ_exist = true;
            }
        }
        while (p->rtag == Thread && p->rchild != T) {
            p = p->rchild;
            if (prev_exist == false) {
                if (p->data == target) {
                    prev_exist = true;

```

	<pre> is_found = true; } else { prev = p; } } else { if (succ_exist == false) { succ = p; succ_exist = true; } } } p = p->rchild; } if (is_found == true) { InOrderTraverse_Thr(T); cout << endl; cout << "succ is "; if (succ != NULL) { cout << succ->data << succ->rtag << endl; } else { cout << "NULL" << endl; } cout << "prev is "; if (prev != T) { cout << prev->data << prev->ltag << endl; } else { cout << "NULL" << endl; } } else { InOrderTraverse_Thr(T); cout << endl; cout << "Not found"<<endl; } return OK; } </pre>
开发环境	Visual studio 2017

调试分析



	
心得体会	<ol style="list-style-type: none"> 1、 线索化设置头结点 对一棵二叉树加线索时，必须首先申请一个头结点，建立头结点与二叉树的根结点的指向关系，对二叉树线索化后，还需建立最后一个结点与头结点之间的线索。设置头结点有诸多好处，对后续的每一个结点进行遍历，寻找前驱后继时无需对根节点进行特殊操作。 2、 树型输出 树型输出的时候，要注意线索二叉树搜索下一个结点的方法是通过线索。所以不能直接去索引左右结点。必须先对左右线索进行判断，如果是 Link，说明下面的结点存在，直接去索引，否则不进行输出。 3、 题目问题 第二题中题目描述若不存在，输出一行 Not found，结束。但最后的 OJ 判断时需要加上遍历结果的输出。

