# ZAAWANSOWANE PROGRAMOWANIE W C++

Wstępne sprawozdanie z Projektu

Temat projektu: Ewolucja pojazdów w 2D

Mateusz Krakowski Jakub Marcowski

### 1 Oryginalny Temat Projektu

Oprogramowanie przeprowadzające ewolucję sztucznych pojazdów w 2D. Chodzi o wyewoluowanie pojazdu, który dotrze jak najdalej w zadanym czasie. Coś podobnego dostępne jest online. Przydatna może być biblioteka do symulacji fizyki, np. Box2D. Przed rozpoczęciem realizacji projektu proszę zapoznać się z zawartością strony.

## 2 Zarys projektu

Stworzyliśmy aplikację realizującej ewolucje sztucznych pojazdów. W tym celu skorzystaliśmy z algorytmu ewolucyjnego z selekcją turniejową i mutacją gaussowską. Samochód składa się z dwóch kół oraz szkieletu.

W skład genomu pojazdu wchodzi:

- rozmiar kół
- rozstawienie wierzchołków w szkielecie samochodu
- gęstości kół
- gęstość szkieletu samochodu

### 3 Funkcjonalności

#### 3.1 Obserwacja zachodzącej mutacji samochodzików

Funkcjonalność w pełni zrealizowana, hiperparametry mutacji możemy zmienić w pliku config/EvolutionaryAlgorithmConfig.cc. Jeśli chcemy wymusić przejście do następnej generacji, możemy kliknąć przycisk "N".

# 3.2 Generator samochodzików z możliwością zmiany parametrów samochodzika (prędkość zadana, maksymalna gęstość, minimalna gęstość)

Samochodziki generowane są na podstawie chromosomu jaki podamy do generatora samochodzików. Maksymalne i minimalne wartości atrybutów chromosomu możemy zmieniać w config/EvolutionaryAlgorithmConfig.cc, natomiast prędkość zadaną samochodzika można zmienić w config/CarConfig.cc.

# 3.3 Generator mapy z możliwością zmiany parametrów (minimalna i maksymalna zmiana nachylenia terenu)

Mapa jest generowana losowo, hiperparametry generatora można zmieniać w pliku config/EvolutionaryAlgorithmConfig.cc.

# 3.4 Mechanizm ewolucji samochodzików z możliwością zmiany jego parametrów

Do realizacji tej funkcjonalności wybraliśmy algorytm ewolucyjny z mutacją gaussowską i selekcją turniejową. Hiperparametry algorytmu takie jak: maksymalne i minimalne wartości atrybutów chromosomu, prametry inicjalizacji i mutacji chromosomu, liczbę uczestników turnieju itd. możemy zmieniać w config/EvolutionaryAlgorithmConfig.cc.

#### 3.5 Zapisywanie genomu i wyników samochodzików

Funkcjonalność włączamy lub wyłączamy zmieniając stałą SAVE\_TO\_FILE w pliku config/Config.cc, możemy również zmienić ścieżkę pliku w którym zapisywane mają być dane chromosomów.

#### 3.6 Dodatkowo: Wykresy

Dodatkowo postanowiliśmy wprowadzić do programu rysowanie wykresu prędkości i obecnej pozycji samochodzików.

### 4 Instrukcja obsługi

#### 4.1 Instalacja

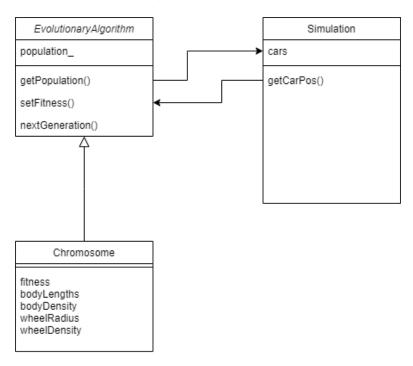
Postępuj zgodnie z tym, co zawarte w pliku README.md.

#### 4.2 Funkcje programu

Następujące klawisze odpowiadają za:

- "Q wyjdź z programu
- "N wymuś przejście do następnej generacji
- "P zatrzymaj symulację symulację, ponowne kliknięcie wznawia symulację

# 5 Architektura aplikacji



#### 5.1 EvolutionaryAlgorithm

EvolutionaryAlgorithm to klasa odpowiedzialna za ewolucję chromosomów. Do populacji dostajemy się przez funkcję getPopulation(), gdy kończymy iterację symulacji to podajemy fitness każdego z chromosomów przez funkcje setFitness() a następnie wykonujemy nextStep().

#### 5.2 Shape

W pliku Shape.h zdefiniowane są struktury potrzebne do sytmulacji takie jak Box, Circle i Polygon.

#### 6 Zadania

#### 6.1 Wykonane zadania

Po lewej planowany czas, po prawej czas faktycznie spędzony

1. planowanie (10h -> 10h):

• wybór odpowiednich bibliotek 2h -> 2h

• rozpisanie zadań 6h -> 6h

• podział odpowiedzialności 2h -> 2h

2. szkielet aplikacji (24h -> 36h):

• zapoznanie się z biblioteką 2DBox

8h -> 12h

• stworzenie dema aplikacji

16h -> 24h

- 3. implementacja samochodzika (24h -> 36h):
  - klasa samochodzika

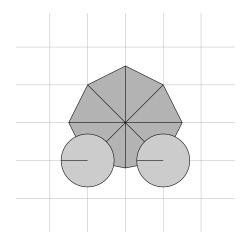
 $12h \rightarrow 18h$ 

- koło

4h -> 6h

szkielet

- 4h -> 6h
- generator samochodzików na podstawie podanego genomu
- 4h -> 6h



- 4. implementacja mapy (20h -> 28h):
  - mapa

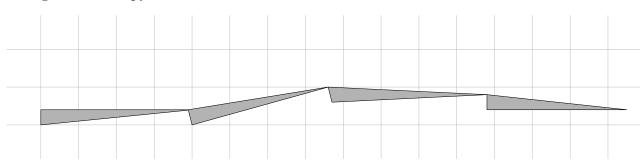
8h -> 12h

– podłoże

4h -> 4h

• generator mapy

8h -> 12h



- 5. implementacja algorytmu ewolucyjnego (32h -> 31h):
  - klasa przechowująca populacje

8h -> 12h

• funkcja inicjalizująca populacje

2h -> 3h

• funkcja oceniająca samochód

6h -> 8h

• mechanizm selekcji

8h -> 4h

• mechanizm mutacji (mutacja gaussowska)

8h -> 4h

6. mechanizm eksportowania danych samochodzików do zewnętrznego pliku  $\,$  8h -> 10h

7. rysowanie wykresów  $0h \rightarrow 16h$ 

# 6.2 Porównanie estymaty z czasem rzeczywiście spędzonym nad projektem

Według naszych pozytywnych estymacji, projekt powinien potrwać 118 godzin, po 59 godzin na członka zespołu. Faktycznie nad projektem spędziliśmy 167 godzin.