

ATK-MW8266D 模块使用说明

高性能 UART-WIFI 模块

使用说明

正点原子

广州市星翼电子科技有限公司

修订历史

版本	日期	原因
V1.0	2022/06/25	第一次发布
V1.1	2023/03/11	添加对阿波罗 STM32F429 开发板的阿波罗 STM32F767 开发板的支持
V1.2	2023/04/15	添加对阿波罗 STM32H743 开发板的支持

目 录

1, 硬件连接.....	1
1.1 正点原子 MiniSTM32F103 开发板.....	1
1.2 正点原子精英 STM32F103 开发板	1
1.3 正点原子战舰 STM32F103 开发板	1
1.4 正点原子探索者 STM32F407 开发板	2
1.5 正点原子 F407 电机控制开发板.....	2
1.6 正点原子 MiniSTM32H750 开发板	2
1.7 正点原子阿波罗 STM32F429 开发板	2
1.8 正点原子阿波罗 STM32F767 开发板	3
1.9 正点原子阿波罗 STM32H743 开发板.....	3
2, 实验功能.....	5
2.1 ATK-MW8266D 模块 TCP 透传实验	5
2.1.1 功能说明.....	5
2.1.2 源码解读.....	5
2.1.3 实验现象.....	10
2.2 ATK-MW8266D 模块原子云连接实验.....	14
2.2.1 功能说明.....	14
2.2.2 源码解读.....	14
2.2.3 实验现象.....	16
3, 其他.....	21

1，硬件连接

1.1 正点原子 MiniSTM32F103 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子 MiniSTM32F103 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
MiniSTM32F103 开发板	3.3V/5V	GND	PD2	PC12	PC4	-

表 1.1.1 ATK-MW8266D 模块与 MiniSTM32F103 开发板连接关系

1.2 正点原子精英 STM32F103 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子精英 STM32F103 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
精英 STM32F103 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PA4	-

表 1.2.1 ATK-MW8266D 模块与精英 STM32F103 开发板连接关系

1.3 正点原子战舰 STM32F103 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子战舰 STM32F103 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
战舰 STM32F103 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PA4	-

表 1.3.1 ATK-MW8266D 模块与战舰 STM32F103 开发板连接关系

注意，若要使用正点原子战舰 STM32F103 开发板的 ATK MODULE 接口连接 ATK-MW8266D 模块，需要用跳线帽将开发板板载的 P8 接线端子的 PB10(TX)和 GBC_RX 以及 PB11(RX)和 GBC_TX 用跳线帽进行短接，如下图所示：

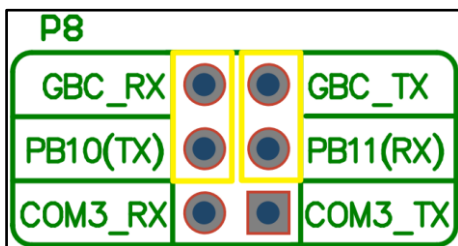


图 1.3.1 战舰 STM32F103 开发板 P8 接线端子

1.4 正点原子探索者 STM32F407 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子探索者 STM32F407 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
探索者 STM32F407 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PF6	-

表 1.4.1 ATK-MW8266D 模块与探索者 STM32F407 开发板连接关系

注意，若要使用正点原子探索者 STM32F407 开发板的 ATK MODULE 接口连接 ATK-MW8266D 模块，需要用跳线帽将开发板板载的 P2 接线端子的 PB10(TX)和 GBC_RX 以及 PB11(RX)和 GBC_TX 用跳线帽进行短接，如下图所示：

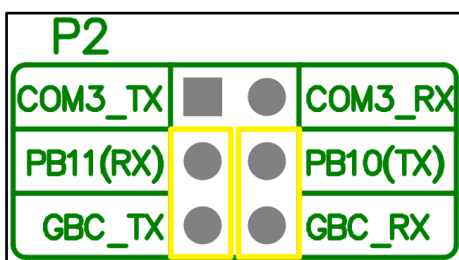


图 1.4.1 探索者 STM32F407 开发板 P2 接线端子

1.5 正点原子 F407 电机控制开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子 F407 电机控制开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
F407 电机控制开发板	3.3V/5V	GND	PC11	PC10	PI10	-

表 1.5.1 ATK-MW8266D 模块与 F407 电机控制开发板连接关系

1.6 正点原子 MiniSTM32H750 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子 MiniSTM32H750 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
MiniSTM32H750 开发板	3.3V/5V	GND	PA3	PA2	PC2	-

表 1.6.1 ATK-MW8266D 模块与 MiniSTM32H750 开发板连接关系

1.7 正点原子阿波罗 STM32F429 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子阿波罗 STM32F429 开发板板载的 ATK 模块接

口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
阿波罗 STM32F429 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PI11	-

表 1.7.1 ATK-MW8266D 模块与阿波罗 STM32F429 开发板连接关系

注意，若要使用正点原子阿波罗 STM32F429 开发板的 ATK MODULE 接口连接 ATK-MW8266D 模块，需要用跳线帽将开发板板载的 P9 接线端子的 PB10(TX)和 GBC_RX 以及 PB11(RX)和 GBC_TX 用跳线帽进行短接，如下图所示：

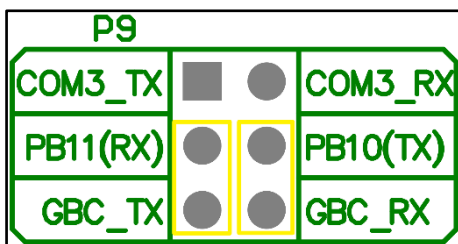


图 1.7.1 阿波罗 STM32F429 开发板 P9 接线端子

1.8 正点原子阿波罗 STM32F767 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子阿波罗 STM32F767 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
阿波罗 STM32F767 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PI11	-

表 1.8.1 ATK-MW8266D 模块与阿波罗 STM32F767 开发板连接关系

注意，若要使用正点原子阿波罗 STM32F767 开发板的 ATK MODULE 接口连接 ATK-MW8266D 模块，需要用跳线帽将开发板板载的 P9 接线端子的 PB10(TX)和 GBC_RX 以及 PB11(RX)和 GBC_TX 用跳线帽进行短接，如下图所示：

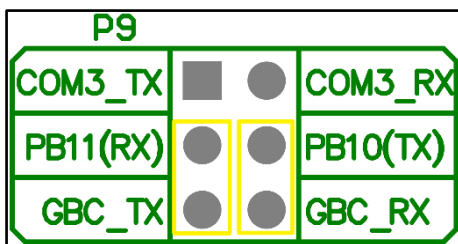


图 1.8.1 阿波罗 STM32F767 开发板 P9 接线端子

1.9 正点原子阿波罗 STM32H743 开发板

ATK-MW8266D 模块可直接与正点原子阿波罗 STM32H743 开发板板载的 ATK 模块接口（ATK MODULE）进行连接，具体的连接关系，如下表所示：

模块对应开发板	连接关系					
ATK-MW8266D 模块	VCC	GND	TXD	RXD	RST	IO_0
阿波罗 STM32H743 开发板	3.3V/5V	GND	PB11	PB10	PI11	-

表 1.9.1 ATK-MW8266D 模块与阿波罗 STM32H743 开发板连接关系

注意，若要使用正点原子阿波罗 STM32H743 开发板的 ATK MODULE 接口连接 ATK-MW8266D 模块，需要用跳线帽将开发板板载的 P9 接线端子的 PB10(TX)和 GBC_RX 以及 PB11(RX)和 GBC_TX 用跳线帽进行短接，如下图所示：

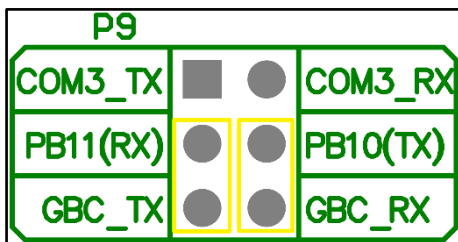


图 1.9.1 阿波罗 STM32H743 开发板 P9 接线端子

2, 实验功能

2.1 ATK-MW8266D 模块 TCP 透传实验

2.1.1 功能说明

在本实验中, 开发板主控芯片通过串口与 ATK-MW8266D 模块进行通讯, 并在上电后自动根据配置信息, 配置 ATK-MW8266D 模块连接 WIFI、TCP 服务器 (与 ATK-MW8266D 模块所连接 WIFI 在同一局域网的电脑作为 TCP 服务器), 成功连接 WIFI 后, 将在串口调试助手和 LCD 上显示 ATK-MW8266D 模块的 IP 地址, 随后便可通过按键对 ATK-MW8266D 模块进行 AT 指令测试和配置其进入或退出透传模式, AT 指令测试的测试结果将显示在串口调试助手上, 当模块进入透传模式后, 可通过按键发送数据至 TCP 服务器, 同时也可接收来自 TCP 服务器的数据, 并实时显示在串口调试助手上。

2.1.2 源码解读

打开本实验的工程文件夹, 能够在 ./Drivers/BSP 目录下看到 ATK_MW8266D 子文件夹, 该文件夹中就包含了 ATK-MW8266D 模块的驱动文件, 如下图所示:

```
./Drivers/BSP/ATK_MW8266D/  
|-- atk_mw8266d.c  
|-- atk_mw8266d.h  
|-- atk_mw8266d_uart.c  
`-- atk_mw8266d_uart.h
```

图 2.1.2.1 ATK-MW8266D 模块驱动代码

2.1.2.1 ATK-MW8266D 模块接口驱动

在图 2.1.2.1 中, atk_mw8266d_uart.c 和 atk_mw8266d_uart.h 是开发板与 ATK-MW8266D 模块通讯而使用的 UART 驱动文件, 关于 UART 的驱动介绍, 请查看正点原子各个开发板对应的开发指南中 UART 对应的章节。

值得一提的是, 由于 ATK-MW8266D 模块通过 UART 发送给主控芯片的数据的长度是不固定的, 因此主控芯片就无法直接通过接收到数据的长度来判断 ATK-MW8266D 模块传来的一帧数据是否完成。对于这种通过 UART 接收不定长数据的情况, 可以通过 UART 总线是否空闲来判断一帧的传输是否完成, 恰巧 STM32 的 UART 提供了总线空闲中断功能, 因此可以开启 UART 的总线空闲中断, 并在中断中做相应的处理, 具体的实现过程可以查看 ATK-MW8266D 模块的模块接口驱动代码, 这里不做过多的描述。

2.1.2.2 ATK-MW8266D 模块驱动

在图 2.1.2.1 中, atk_mw8266d.c 和 atk_mw8266d.h 是 ATK-MW8266D 模块的驱动文件, 包含了 ATK-MW8266D 模块初始化、硬件复位、发送 AT 指令的相关 API 函数和部分 AT 指令的封装函数。函数比较多, 下面仅介绍几个重要的 API 函数。

1. 函数 atk_mw8266d_init()

该函数用于初始化 ATK-MW8266D 模块, 具体的代码, 如下所示:

```
/**  
 * @brief   ATK-MW8266D 初始化  
 * @param   baudrate: ATK-MW8266D UART 通讯波特率
```

```
* @retval ATK_MW8266D_EOK : ATK-MW8266D 初始化成功, 函数执行成功
*
*       ATK_MW8266D_ERROR: ATK-MW8266D 初始化失败, 函数执行失败
*/
uint8_t atk_mw8266d_init(uint32_t baudrate)
{
    atk_mw8266d_hw_init();           /* ATK-MW8266D 硬件初始化 */
    atk_mw8266d_hw_reset();          /* ATK-MW8266D 硬件复位 */
    atk_mw8266d_uart_init(baudrate); /* ATK-MW8266D UART 初始化 */
    if (atk_mw8266d_at_test() != ATK_MW8266D_EOK) /* ATK-MW8266D AT 指令测试 */
    {
        return ATK_MW8266D_ERROR;
    }

    return ATK_MW8266D_EOK;
}
```

从上面的代码中可以看出, 函数 `atk_mw8266d_init()` 会对 ATK-MW8266D 模块进行硬件复位 (拉低 ATK-MW8266D 模块的 RST 引脚, 随后拉高), 然后初始化主控芯片与 ATK-MW8266D 模块的 UART, 最后进行 AT 指令测试, 若 AT 指令测试成功, 则说明 ATK-MW8266D 模块及其通讯接口初始化成功, 反之, 则初始化失败。

2. 函数 `atk_mw8266d_at_test()`

该函数用于对 ATK-MW8266D 模块进行 AT 指令测试, 可以由此判断主控与 ATK-MW8266D 模块的通讯是否无误, 具体的代码, 如下所示:

```
/**
 * @brief  ATK-MW8266D AT 指令测试
 * @param  无
 * @retval ATK_MW8266D_EOK      : AT 指令测试成功
 *
 *       ATK_MW8266D_ERROR      : AT 指令测试失败
 */
uint8_t atk_mw8266d_at_test(void)
{
    uint8_t ret;
    uint8_t i;

    for (i=0; i<10; i++)
    {
        ret = atk_mw8266d_send_at_cmd("AT", "OK", 500);
        if (ret == ATK_MW8266D_EOK)
        {
            return ATK_MW8266D_EOK;
        }
    }

    return ATK_MW8266D_ERROR;
}
```


从上面的代码中可以看出，该函数会通过 UART 向 ATK-MW8266D 模块发送“AT”字符串（函数 `atk_mw8266d_send_at_cmd()` 会根据通讯规则在字符串末尾添加换行符，通讯规则见《ATK-MW8266D 模块用户手册》），并在一段时间内等待 ATK-MW8266D 模块的“OK”响应，如果收到 ATK-MW8266D 模块的“OK”响应，说明主控芯片与 ATK-MW8266D 模块的 UART 通讯正常，AT 指令测试成功，反之，则说明 AT 指令测试失败，主控芯片不能与 ATK-MW8266D 模块进行正常的通讯。

3. 函数 `atk_mw8266d_send_at_cmd()`

该函数主要实现主控芯片与 ATK-MW8266D 模块的 AT 指令传输，本驱动代码中的大部分驱动函数都是基于该函数实现的，但由于 ATK-MW8266D 的 AT 指令众多，在驱动代码中无法一一实验，因此在使用 ATK-MW8266D 模块的时候，可以根据《ATK-MW8266D 模块用户手册》中列出的 AT 指令，并参考驱动文件中的驱动函数，对函数 `atk_mw8266d_send_at_cmd()` 进行简单的封装，即可实现相应的功能。函数 `atk_mw8266d_send_at_cmd()` 的具体代码，如下所示：

```
/**
 * @brief   ATK-MW8266D 发送 AT 指令
 * @param   cmd      : 待发送的 AT 指令
 *          ack      : 等待的响应
 *          timeout   : 等待超时时间
 * @retval   ATK_MW8266D_EOK      : 函数执行成功
 *          ATK_MW8266D_ETIMEOUT : 等待期望应答超时，函数执行失败
 */
uint8_t atk_mw8266d_send_at_cmd(char *cmd, char *ack, uint32_t timeout)
{
    uint8_t *ret = NULL;

    atk_mw8266d_uart_rx_restart();
    atk_mw8266d_uart_printf("%s\r\n", cmd);

    if ((ack == NULL) || (timeout == 0))
    {
        return ATK_MW8266D_EOK;
    }
    else
    {
        while (timeout > 0)
        {
            ret = atk_mw8266d_uart_rx_get_frame();
            if (ret != NULL)
            {
                if (strstr((const char *)ret, ack) != NULL)
                {
                    return ATK_MW8266D_EOK;
                }
            }
            else
            {
                timeout--;
            }
        }
    }
}
```

```
        {
            atk_mw8266d_uart_rx_restart();
        }
    }
    timeout--;
    delay_ms(1);
}

return ATK_MW8266D_ETIMEOUT;
}
}
```

从上面的代码中可以看出，函数 `atk_mw8266d_send_at_cmd()` 函数会将待发送的 AT 指令加上换行符后通过 UART 发送至 ATK-MW8266D 模块，随后等待 ATK-MW8266D 模块的响应，并判断响应中是否包含期望等待的响应，如果有，则说明本次 AT 指令传输成功。

2.1.2.3 实验测试代码

实验的测试代码为文件 `demo.c`，在工程目录下的 User 子目录中。测试代码的入口函数为 `demo_run()`，具体的代码，如下所示：

```
/**
 * @brief  例程演示入口函数
 * @param  无
 * @retval 无
 */
void demo_run(void)
{
    uint8_t ret;
    char    ip_buf[16];
    uint8_t key;
    uint8_t is_unvarnished = 0;

    /* 初始化 ATK-MW8266D */
    ret = atk_mw8266d_init(115200);
    if (ret != 0)
    {
        printf("ATK-MW8266D init failed!\r\n");
        while (1)
        {
            LED0_TOGGLE();
            delay_ms(200);
        }
    }

    printf("Joining to AP...\r\n");
    ret = atk_mw8266d_restore();
    ret += atk_mw8266d_at_test();
}
```

```
ret += atk_mw8266d_set_mode(1);           /* Station 模式 */
ret += atk_mw8266d_sw_reset();           /* 软件复位 */
ret += atk_mw8266d_ate_config(0);        /* 关闭回显功能 */
ret += atk_mw8266d_join_ap(DEMO_WIFI_SSID, DEMO_WIFI_PWD); /* 连接 WIFI */
ret += atk_mw8266d_get_ip(ip_buf);       /* 获取 IP 地址 */
if (ret != 0)
{
    printf("Error to join ap!\r\n");
    while (1)
    {
        LED0_TOGGLE();
        delay_ms(200);
    }
}
demo_show_ip(ip_buf);

/* 连接 TCP 服务器 */
ret = atk_mw8266d_connect_tcp_server(    DEMO_TCP_SERVER_IP,
                                           DEMO_TCP_SERVER_PORT);

if (ret != 0)
{
    printf("Error to connect tcp server!\r\n");
    while (1)
    {
        LED0_TOGGLE();
        delay_ms(200);
    }
}

/* 重新开始接收新的一帧数据 */
atk_mw8266d_uart_rx_restart();

while (1)
{
    key = key_scan(0);

    switch (key)
    {
        case KEY0_PRES:
        {
            /* 功能测试 */
            demo_key0_fun(is_unvarnished);
            break;
        }
    }
}
```

```

    case KEY1_PRES:
    {
        /* 透传模式切换 */
        demo_key1_fun(&is_unvarnished);
        break;
    }
    default:
    {
        break;
    }
  }

  /* 发送透传接收自 TCP Server 的数据到串口调试助手 */
  demo_upload_data(is_unvarnished);

  delay_ms(10);
}
}

```

从上面的代码中可以看出，整个测试代码的逻辑还是比较简单的。但要注意的是，函数 `demo_run()` 首先会配置 ATK-MW8266D 模块连接 WIFI 和 TCP 服务器，其中 WIFI 的名称和密码、TCP 服务器的地址和端口均在 `demo.c` 文件中通过宏的方式定义，具体的代码，如下所示：

```

#define DEMO_WIFI_SSID      "ALIENTEK-YF"
#define DEMO_WIFI_PWD      "15902020353"
#define DEMO_TCP_SERVER_IP "192.168.1.3"
#define DEMO_TCP_SERVER_PORT "8080"

```

在完成本实验的时候，需要根据具体的情况对这四个宏定义进行配置，才能顺利地完成本实验。

2.1.3 实验现象

将 ATK-MW8266D 模块按照第一节“硬件连接”中介绍的连接方式与开发板连接，并将实验代码编译烧录至开发板中，如果此时开发板连接 LCD，那么 LCD 显示的内容，如下图所示：

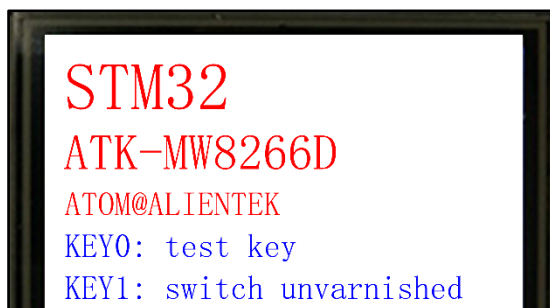


图 2.1.3.1 LCD 显示内容一

同时，通过串口调试助手输出实验信息，如下图所示：

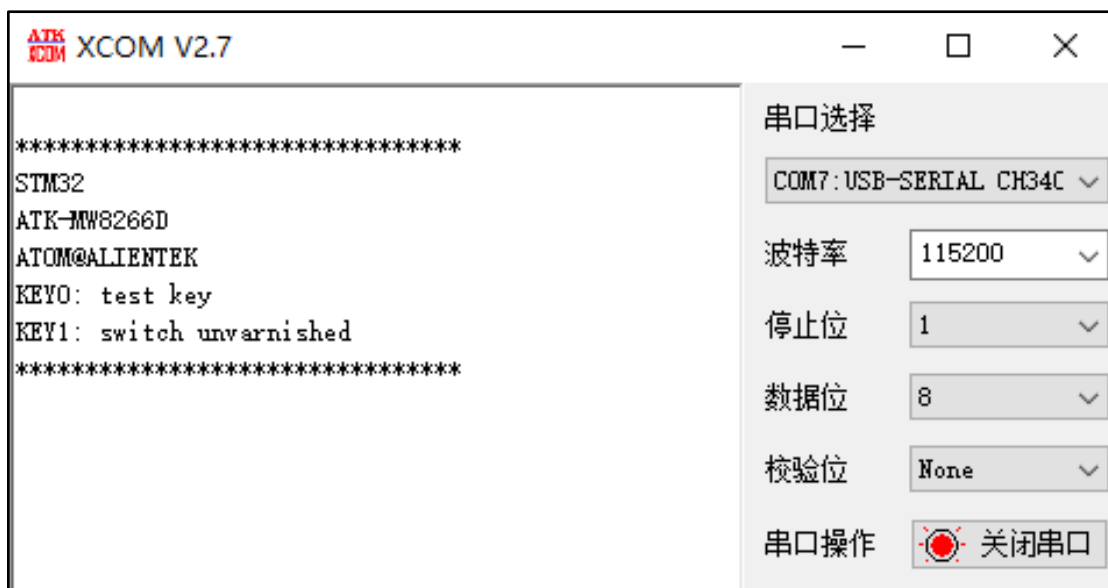


图 2.1.3.2 串口调试助手显示内容一

接下来，程序会初始化 ATK-MW8266D 模块并自动配置连接 WIFI 和 TCP 服务器，因此在此之前，需要先打开网络调试助手，设置好 TCP 服务器 IP 和端口号，并开启 TCP 服务器连接，否则 ATK-MW8266D 模块将无法成功连接 TCP 服务器，网络调试助手的设置界面，如下图所示：

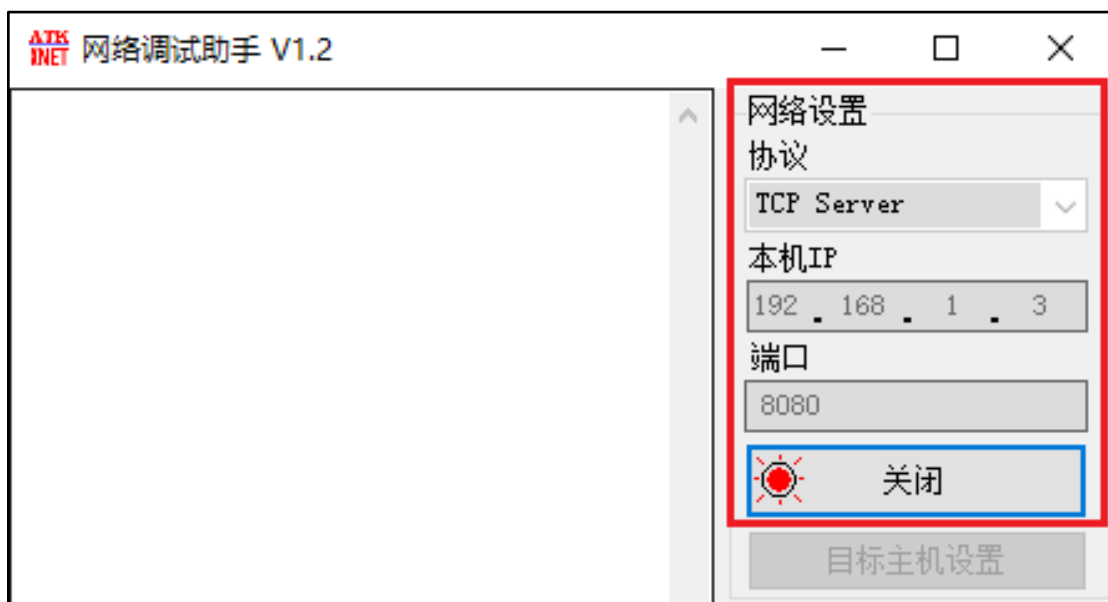


图 2.1.3.3 网络调试助手设置

如果 ATK-MW8266D 模块成功连接上 WIFI 和 TCP 服务器，便会在 LCD 和串口调试助手上显示 ATK-MW8266D 的 IP 地址，方便网络调试助手确认 TCP 客户端的 IP 地址，LCD 和串口调试助手显示的 IP 地址，如下图所示：

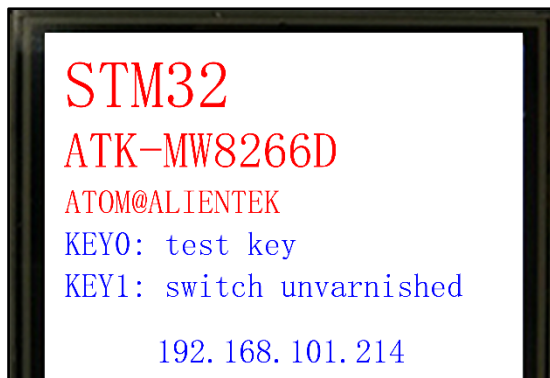


图 2.1.3.4 LCD 显示内容二

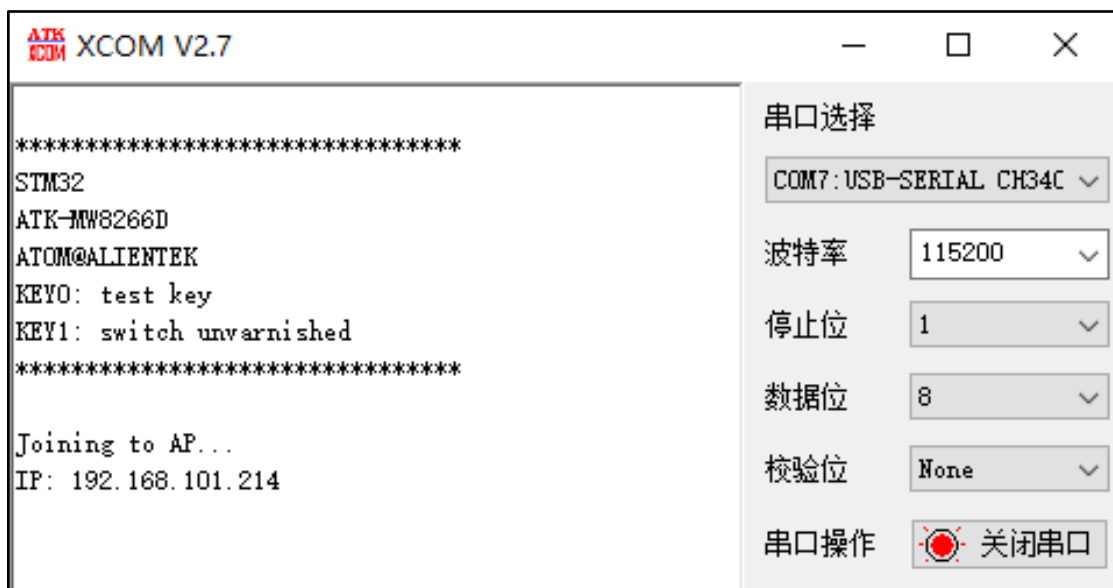


图 2.1.3.5 串口调试助手显示内容二

当 ATK-MW8266D 成功连接 WIFI 和 TCP 服务器后，就能够通过开发板上的按键来进行本实验的操作了。

在默认没有进入透传的模式下，按下按键 0，会对 ATK-MW8266D 进行 AT 指令测试，测试的结果会通过串口调试助手输出，如下图所示：

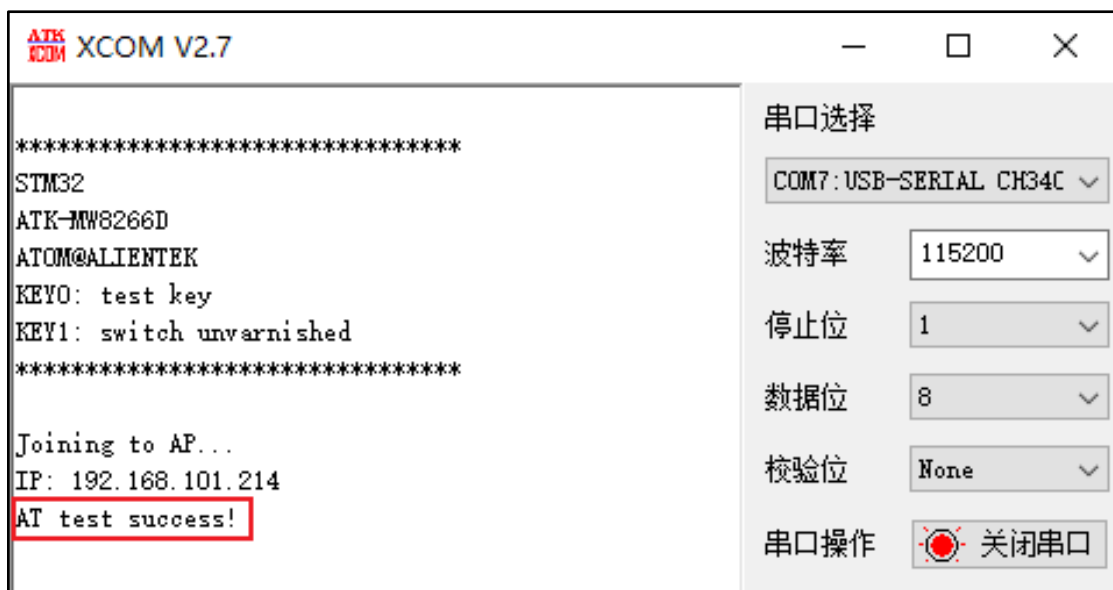


图 2.1.3.6 串口调试助手显示内容三

如果 AT 指令测试成功，那么说明开发板与 ATK-MW8266D 模块的通讯正常，那么接下来可以按下按键 1，配置 ATK-MW8266D 进入透传模式，在透传模式下，开发板上主控芯片通过 UART 发送给 ATK-MW8266D 模块的数据，会原封不动地通过网络发送给 TCP 服务器，同样的，TCP 服务器通过网络发送给 ATK-MW8266D 模块的数据，也会原封不动地通过 UART 发送给开发板上的主控芯片。

接下来按下按键 0，发送数据给 ATK-MW8266D 模块，此时，便可以在网络调试助手上看到，ATK-MW8266D 模块发送过来的消息，如下图所示：

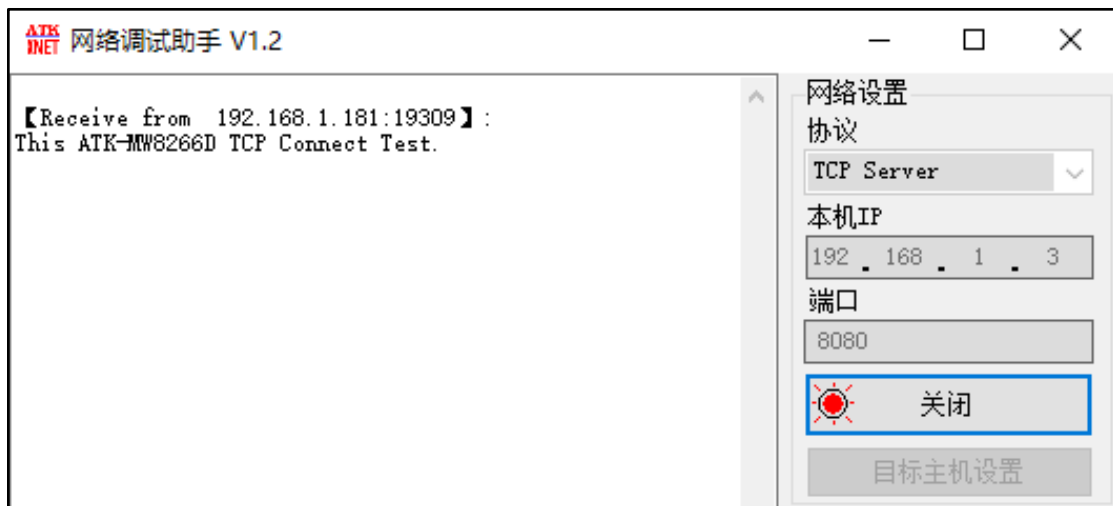


图 2.1.3.7 网络调试助手显示内容

这时通过网络助手发送消息给 ATK-MW8266D 模块，那么 ATK-MW8266D 模块就会将接收到的数据通过 UART 发送给开发板上的主控芯片，为了观察实验现象，本实验将接收到的信息打印在串口调试助手上，如下图所示：

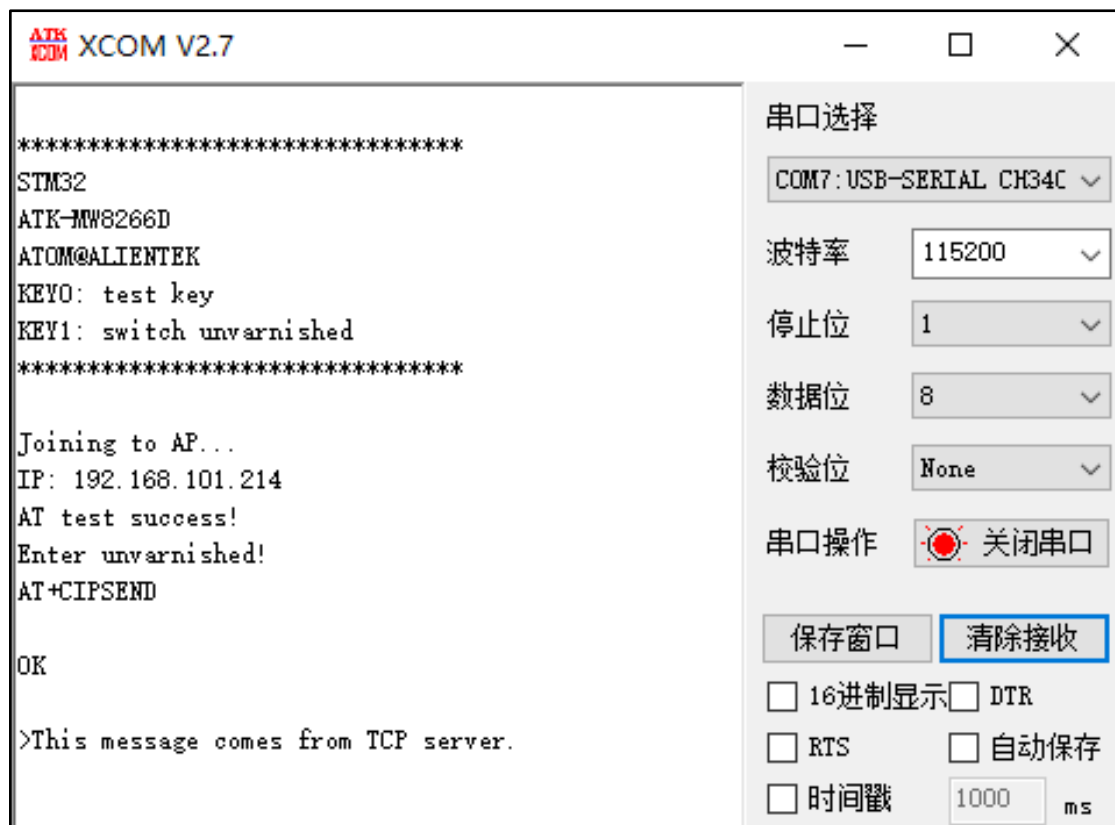


图 2.1.3.8 串口调试助手显示内容四

2.2 ATK-MW8266D 模块原子云连接实验

2.2.1 功能说明

在本实验中，开发板主控芯片通过串口与 ATK-MW8266D 模块进行通讯，并在上电后自动根据配置信息，配置 ATK-MW8266D 模块连接 WIFI，成功连接 WIFI 后，将在串口调试助手和 LCD 上显示 ATK-MW8266D 模块的 IP 地址，随后便可通过按键对 ATK-MW8266D 模块进行 AT 指令测试和连接原子云服务器（原子云服务器的连接方式，请见《ATK-MW8266D 模块用户手册》，在本实验中不再进行过多的描述），AT 指令测试的测试结果将显示在串口调试助手上，当模块成功连接原子云后，可通过按键发送数据至原子云服务器，同时也可接收来自原子云服务器的数据，并实时显示在串口调试助手上。

2.2.2 源码解读

2.2.2.1 ATK-MW8266D 模块接口驱动

本实验中，ATK-MW8266D 模块接口的驱动代码与 2.1 小节中“ATK-MW8266D 模块 TCP 透传实验”中的接口驱动代码一致，请见第 2.1.2.1 小节“ATK-MW8266D 模块接口驱动”。

2.2.2.2 ATK-MW8266D 模块驱动

本实验中，ATK-MW8266D 模块的驱动代码与 2.1 小节中“ATK-MW8266D 模块 TCP 透传实验”中的驱动代码一致，请见第 2.1.2.2 小节“ATK-MW8266D 模块驱动”。

2.2.2.3 实验测试代码

实验的测试代码为文件 demo.c，在工程目录下的 User 子目录中。测试代码的入口函数

为 demo_run(), 具体的代码, 如下所示:

```
/**
 * @brief  例程演示入口函数
 * @param  无
 * @retval 无
 */
void demo_run(void)
{
    uint8_t ret;
    char    ip_buf[16];
    uint8_t key;
    uint8_t is_atkclcd = 0;

    /* 初始化 ATK-MW8266D */
    ret = atk_mw8266d_init(115200);
    if (ret != 0)
    {
        printf("ATK-MW8266D init failed!\r\n");
        while (1)
        {
            LED0_TOGGLE();
            delay_ms(200);
        }
    }

    printf("Joining to AP...\r\n");
    ret = atk_mw8266d_restore();           /* 恢复出厂设置 */
    ret += atk_mw8266d_at_test();          /* AT 测试 */
    ret += atk_mw8266d_set_mode(1);        /* Station 模式 */
    ret += atk_mw8266d_sw_reset();         /* 软件复位 */
    ret += atk_mw8266d_atc_config(0);      /* 关闭回显功能 */
    ret += atk_mw8266d_join_ap(DEMO_WIFI_SSID, DEMO_WIFI_PWD); /* 连接 WIFI */
    ret += atk_mw8266d_get_ip(ip_buf);     /* 获取 IP 地址 */
    if (ret != 0)
    {
        printf("Error to join ap!\r\n");
        while (1)
        {
            LED0_TOGGLE();
            delay_ms(200);
        }
    }
    demo_show_ip(ip_buf);
}
```

```
/* 重新开始接收新的一帧数据 */
atk_mw8266d_uart_rx_restart();

while (1)
{
    key = key_scan(0);

    switch (key)
    {
        case KEY0_PRES:
        {
            /* 功能测试 */
            demo_key0_fun(is_atkclcd);
            break;
        }
        case KEY1_PRES:
        {
            /* 切换原子云连接状态 */
            demo_key1_fun(&is_atkclcd);
            break;
        }
        default:
        {
            break;
        }
    }

    /* 发送接收自原子云的数据到串口调试助手 */
    demo_upload_data(is_atkclcd);

    delay_ms(10);
}
}
```

从上面的代码中可以看出，整个测试代码的逻辑还是比较简单的。但要主要的是，函数 `demo_run()` 首先会配置 ATK-MW8266D 模块连接 WIFI 和原子云服务器，其中 WIFI 的名称和密码、原子云服务器设备的 ID 和密码均在 `demo.c` 文件中通过宏的方式定义，具体的代码，如下所示：

```
#define DEMO_WIFI_SSID      "ALIENTEK-YF"
#define DEMO_WIFI_PWD      "15902020353"
#define DEMO_ATKCLD_DEV_ID "86112558784372656615"
#define DEMO_ATKCLD_DEV_PWD "12345678"
```

在完成本实验的时候，需要根据具体的情况对这四个宏定义进行配置，才能顺利地完成本实验。

2.2.3 实验现象

将 ATK-MW8266D 模块按照第一节“硬件连接”中介绍的连接方式与开发板连接，并将实验代码编译烧录至开发板中，如果此时开发板连接 LCD，那么 LCD 显示的内容，如下图所示：

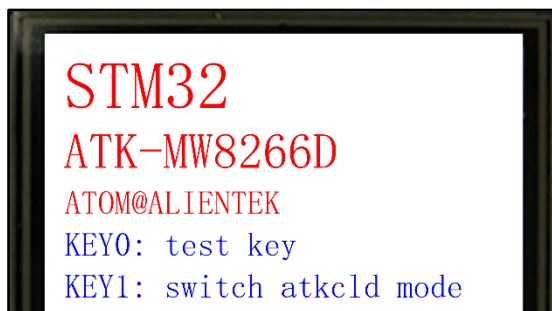


图 2.2.3.1 LCD 显示内容一

同时，通过串口调试助手输出实验信息，如下图所示：



图 2.2.3.2 串口调试助手显示内容一

接下来，程序会初始化 ATK-MW8266D 模块并自动配置连接 WIFI，如果 ATK-MW8266D 模块成功连接上 WIFI，便会在 LCD 和串口调试助手上显示 ATK-MW8266D 的 IP 地址，LCD 和串口调试助手显示的 IP 地址，如下图所示：

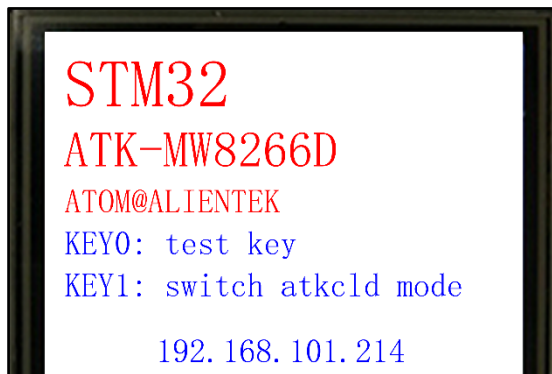


图 2.2.3.3 LCD 显示内容二

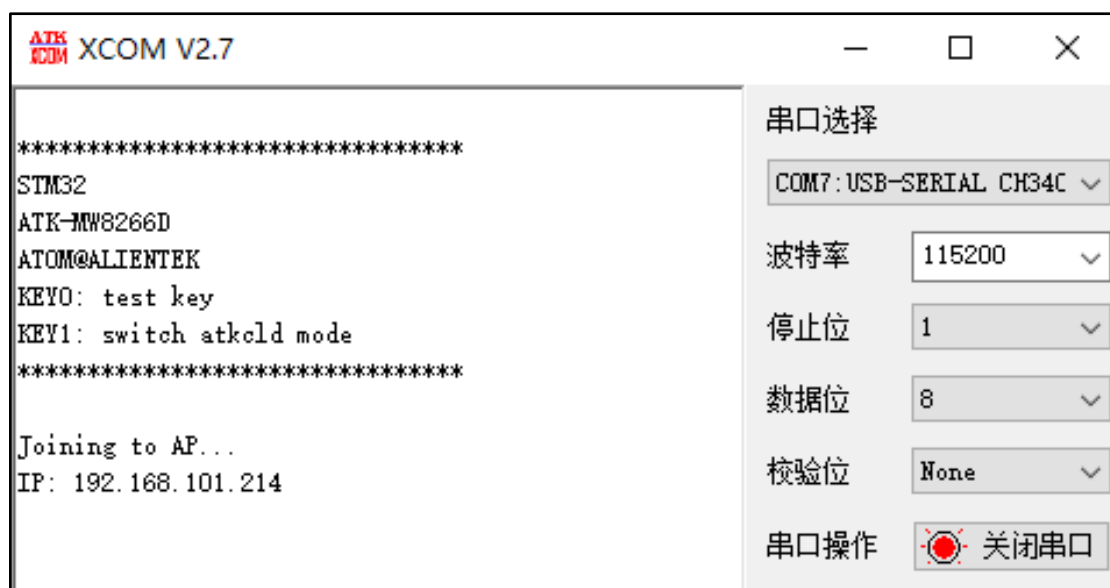


图 2.2.3.4 串口调试助手显示内容二

当 ATK-MW8266D 成功连接 WIFI 后,就能通过开发板上的按键来进行本实验的操作了。

在默认没有连接原子云的模式下,按下按键 0,会对 ATK-MW8266D 进行 AT 指令测试,测试的结果会通过串口调试助手输出,如下图所示:



图 2.2.3.5 串口调试助手显示内容三

如果 AT 指令测试成功,那么说明开发板与 ATK-MW8266D 模块的通讯正常,那么接下来可以按下按键 1,配置 ATK-MW8266D 连接原子云,因为要连接原子云服务器,因此在此之前,需要在原子云上创建好设备,具体的创建过程,请见《ATK-MW8266D 模块使用说明》,否则 ATK-MW8266D 模块将无法成功连接原子云服务器,成功连接原子云服务器后,就能够在原子云的网页中开到设备的状态为“已连接”,如下图所示:

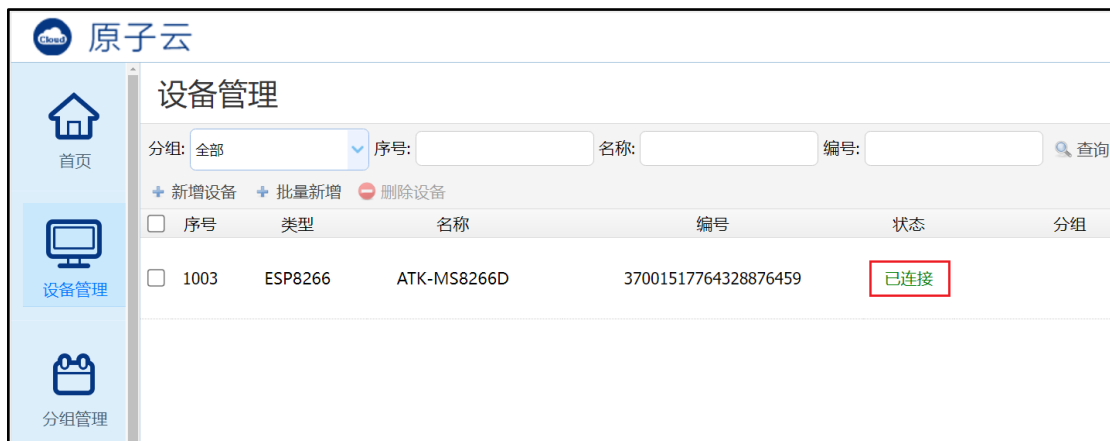


图 2.2.3.6 原子云网页设备状态

接下来按下按键 0，发送数据给 ATK-MW8266D 模块，此时，便可以在原子云网页中的“消息收发”界面中查看到 ATK-MW8266D 模块发送过来的消息，如下图所示：



图 2.2.3.7 原子云网页设备“消息收发”界面

这时通过原子云网页设备的“消息收发”界面发送消息给 ATK-MW8266D 模块，那么 ATK-MW8266D 模块就会将接收到的数据通过 UART 发送给开发板上的主控芯片，为了观察实验现象，本实验将接收到的信息打印在串口调试助手上，如下图所示：



图 2.2.3.8 串口调试助手显示内容四

3，其他

1、购买地址：

天猫：<https://zhengdianyuanzi.tmall.com>

淘宝：<https://openedv.taobao.com>

2、资料下载

模块资料下载地址：<http://www.openedv.com/docs/modules/iot/atk-esp.html>

3、技术支持

公司网址：www.alientek.com

技术论坛：<http://www.openedv.com/forum.php>

在线教学：www.yuanzige.com

B 站视频：<https://space.bilibili.com/394620890>

传真：020-36773971

电话：020-38271790

