Desafío Nro. 6 SISTEMAS MAL CONDICIONADOS DE 3X3

Univ.: Cesar Raymundo Claros Choquemisa

C.I.: 7066606 LP. RU: 1741108

Fecha: 26 de septiembre de 2024

Código en Octave

A continuación se muestra un ejemplo de código en Octave:

```
A = [1 \ 1 \ 1;
         2 2.00001 2;
3
         3 3 3.00001];
4
   b = [3;
         6.00001;
         9];
10
11
   det_A = det(A);
12
13
   % Mostrar el determinante
   disp('Determinante de A:')
   disp(det_A)
   % Definir la matriz A original
18
   >> A = [1 1 1;
         2 2.00001 2;
20
         3 3 3.00001];
^{21}
   % Definir el vector b
   >> b = [3;
24
         6.00001;
25
         9];
26
   % Calcular el determinante de la matriz A
   >> det_A = det(A);
29
   >>
   % Calcular la condicional de la matriz A
   >> cond_A = cond(A);
33
   % Solución del sistema original A * x = b
```

```
>> x_original = A \ b;
36
   % Mostrar resultados
37
   >> disp('Matriz A:')
38
   disp(A)
39
   disp('Determinante de A:')
   disp(det_A)
   disp('Número de condición de A:')
   disp(cond_A)
   disp('Solución del sistema original A * x = b:')
44
   disp(x_original)
45
   Matriz A:
46
      1.0000
                1.0000
                         1.0000
47
      2.0000
                2.0000
                         2.0000
48
      3.0000
                3.0000
                         3.0000
49
   Determinante de A:
   1.0000e-10
   Número de condición de A:
   4.1484e+06
   Solución del sistema original A * x = b:
55
      1
56
      0
   % Efecto de pequeños cambios
   % Hacemos una pequeña perturbación en el vector b
   >> b_perturbado = [3; 6.00002; 9];
61
62
   % Solución del sistema perturbado A * x = b_perturbado 
   >> x_perturbado = A \ b_perturbado;
   % Mostrar resultados de la perturbación
   >> disp('Vector b perturbado:')
   disp(b_perturbado)
68
   disp('Solución del sistema perturbado A * x = b_perturbado:')
69
   disp(x_perturbado)
70
   Vector b perturbado:
71
      3.0000
72
      6.0000
      9.0000
74
   Solución del sistema perturbado A * x = b_perturbado:
75
76
      1
      2
77
      0
78
79
   % Comparación de la diferencia entre las soluciones
   >> diferencia = x_perturbado - x_original;
```

```
82 >> disp('Diferencia entre la solución original y la solución perturbada:')
83 disp(diferencia)
84 Diferencia entre la solución original y la solución perturbada:
85 -1
86 1
87 0
```

Explicación:

1. Determinante cercano a cero:

Un sistema es mal condicionado cuando el determinante de la matriz A es muy cercano a cero. En este caso, si calculas el determinante de A:

$$\det(A) = (1)(2.00001)(3.00001) - (1)(2)(3) \approx 0$$

El determinante de esta matriz es muy pequeño, lo que indica que está cerca de ser singular (no tiene una solución única).

2. Condición de la matriz:

La condición de la matriz es una medida de cuán sensible es la solución del sistema a pequeños cambios en A o b. Las matrices con un número de condición grande son mal condicionadas.

En este caso, la matriz A tiene un número de condición muy alto, lo que significa que pequeños cambios en A o b pueden causar grandes variaciones en la solución.

3. Efecto de pequeños cambios:

Si hacemos un pequeño cambio en A o b, la solución del sistema puede cambiar radicalmente. Esto es lo que caracteriza a un sistema mal condicionado.

Grafico del sistema

```
import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
   # Crear un espacio de valores
   x = np.linspace(-10, 10, 100)
   y = np.linspace(-10, 10, 100)
   X, Y = np.meshgrid(x, y)
   # Definir los planos de las tres ecuaciones
   Z1 = 3 - X - Y
   Z2 = (6.00001 - 2*X - 2.00001*Y) / 2
   Z3 = (9 - 3*X - 3*Y) / 3.00001
13
14
   # Crear la figura 3D
15
   fig = plt.figure()
16
   ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
```

```
# Graficar los tres planos
   ax.plot_surface(X, Y, Z1, alpha=0.5, rstride=100, cstride=100)
20
   ax.plot_surface(X, Y, Z2, alpha=0.5, rstride=100, cstride=100)
21
   ax.plot_surface(X, Y, Z3, alpha=0.5, rstride=100, cstride=100)
22
23
   # Etiquetas de los ejes
^{24}
   ax.set_xlabel('x_1')
25
   ax.set_ylabel('x_2')
   ax.set_zlabel('x_3')
   plt.title('Gráfico 3D de los planos del sistema 3x3')
28
29
   plt.show()
30
31
```

Gráfico 3D de los planos del sistema 3x3

