-求清晰点原理

-相机有一定的景深，即在最清晰点到模糊之间的一段距离，在这一区间内清晰度差别很小

-以为有景深的存在，一个很短距离内图像清晰度的差别可能很小

--所以寻找最清晰点做了近似处理

每隔5mm拍摄一张图像，相邻两点求清晰总分，得到和最大的两点，存储点得分的高端和低端

-通过两点位置信息，求取靠近高端的一个分割点

求清晰度的原理：

求每张图像灰度处理过的方差，方差越大代表这一组离散数据偏离期望的程度越大，也就是图像越清晰，反之则越模糊

遇到的问题：

1. 能否做近似处理

实际上近似也可以更加精确，即把拍摄间隔距离调小，但是耗费的时间会边长；还有一个影响清晰度判断的问题是随着镜头位置的移动所拍摄的物体会变化，就是近大远小

2、拍摄的光照环境也会影响清晰度判断，光线不足时拍摄效果比较差

