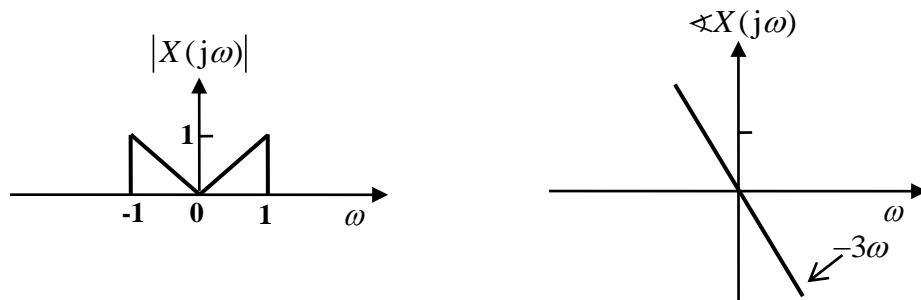
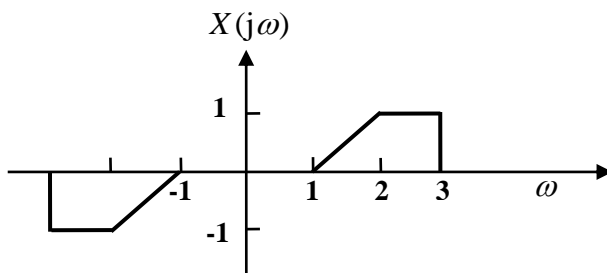


22 对下列每一个变换求对应的连续时间信号：

(c)  $X(j\omega)$  的模和相位如下图所示



(e)  $X(j\omega)$  如下图所示



解：这题主要是计算错误。求傅里叶反变换主要有两种方法，一种是直接按定义进行积分，另一种则是利用常见的傅里叶变换对及傅里叶变换性质。

(c) 方法一：定义求解。

由图像可知，信号的频谱可以表示为  $X(j\omega) = |\omega|e^{-j3\omega}$ ,  $|\omega| \leq 1$ 。

从而由傅立叶反变换的公式可得，

$$\begin{aligned}
 x(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \\
 &= \frac{1}{2\pi} \left( \int_{-1}^0 -\omega e^{-j3\omega} e^{j\omega t} d\omega + \int_0^1 \omega e^{-j3\omega} e^{j\omega t} d\omega \right) \\
 &= \frac{1}{2\pi} \left( \int_{-1}^0 -\omega e^{j\omega(t-3)} d\omega + \int_0^1 \omega e^{j\omega(t-3)} d\omega \right) \\
 &= \frac{1}{2\pi} \left[ -\left( \frac{1}{j(t-3)} \omega + \frac{1}{(t-3)^2} \right) e^{j\omega(t-3)} \Big|_{-1}^0 + \left( \frac{1}{j(t-3)} \omega + \frac{1}{(t-3)^2} \right) e^{j\omega(t-3)} \Big|_0^1 \right] \\
 &= \frac{1}{\pi} \left( \frac{\sin(t-3)}{t-3} + \frac{\cos(t-3)-1}{(t-3)^2} \right)
 \end{aligned}$$

方法二：傅里叶变换对求解。

由于  $X(j\omega) = |\omega|e^{-j3\omega}$ ,  $|\omega| \leq 1$ ,

若令  $G(j\omega) = \begin{cases} -1, & -1 \leq \omega \leq 0 \\ 1, & 0 \leq \omega \leq 1 \end{cases}$ , 则有  $X(j\omega) = \omega G(j\omega) e^{-j3\omega}$ 。

由于  $G(j\omega)$  可以由一个门宽为 1 的门信号向右位移 0.5 个单位以及一个门宽为 1

的门信号颠倒后向左位移 0.5 个单位叠加得到, 故有

$$g(t) = e^{-j0.5t} \frac{\sin 0.5t}{\pi t} - e^{j0.5t} \frac{\sin 0.5t}{\pi t} = \frac{2j \sin^2 0.5t}{\pi t} = \frac{j(1 - \cos t)}{\pi t}$$

$$\text{从而有 } \omega G(j\omega) \leftrightarrow -j \frac{dg(t)}{dt} = \frac{1}{\pi} \frac{d}{dt} \left[ \frac{1 - \cos t}{t} \right] = \frac{1}{\pi} \left[ \frac{\sin t}{t} - \frac{1 - \cos t}{t^2} \right]$$

$$\therefore \omega G(j\omega) e^{-j3\omega} \leftrightarrow \frac{1}{\pi} \left[ \frac{\sin(t-3)}{t-3} - \frac{1 - \cos(t-3)}{(t-3)^2} \right]$$

$$\text{即 } x(t) = \frac{1}{\pi} \left[ \frac{\sin(t-3)}{t-3} - \frac{1 - \cos(t-3)}{(t-3)^2} \right]$$

(e) 方法一: 定义求解。

$$\begin{aligned} x(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \left( \int_{-3}^{-2} -e^{j\omega t} d\omega + \int_{-2}^{-1} (\omega+1) e^{j\omega t} d\omega + \int_{-1}^2 (\omega-1) e^{j\omega t} d\omega + \int_2^3 e^{j\omega t} d\omega \right) \\ &= \frac{\cos 3t}{j\pi t} + \frac{\sin t - \sin 2t}{j\pi t^2} \end{aligned}$$

方法二: 傅里叶变换对求解。

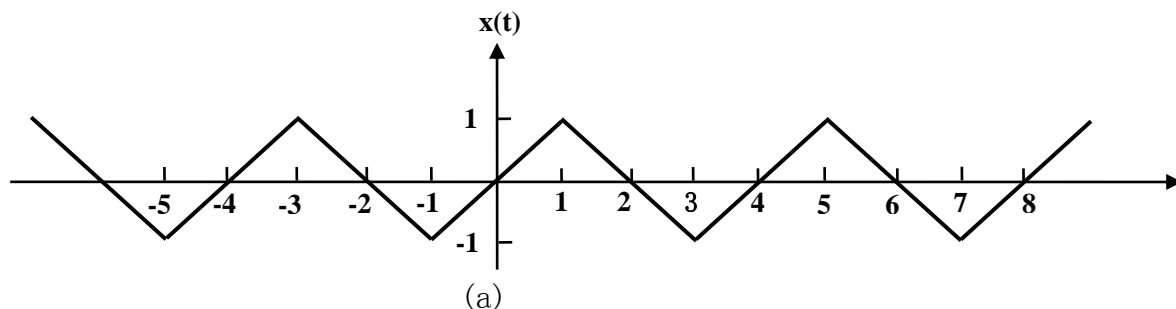
$$\text{由 } X(j\omega) \text{ 谱图可知, } \frac{dX(j\omega)}{d\omega} = -\delta(\omega+3) - \delta(\omega-3) + \begin{cases} 1, -2 \leq \omega \leq -1 \\ 0, \text{其他} \end{cases} + \begin{cases} 1, 1 \leq \omega \leq 2 \\ 0, \text{其他} \end{cases}$$

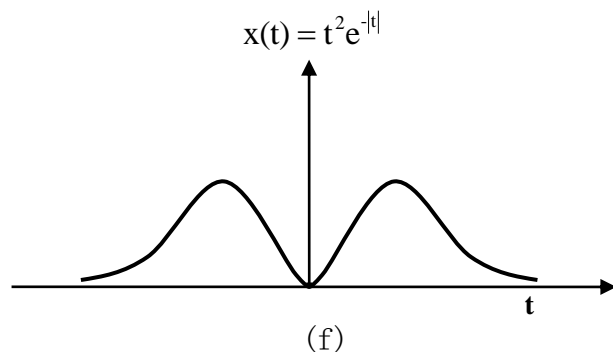
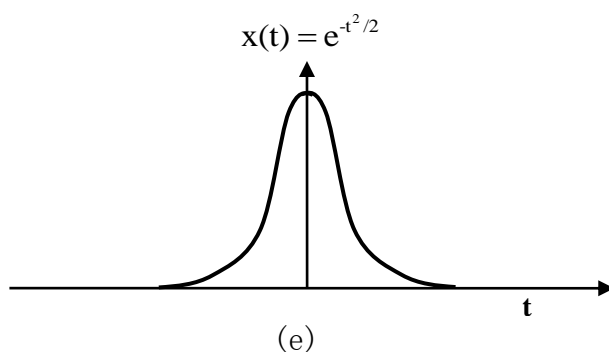
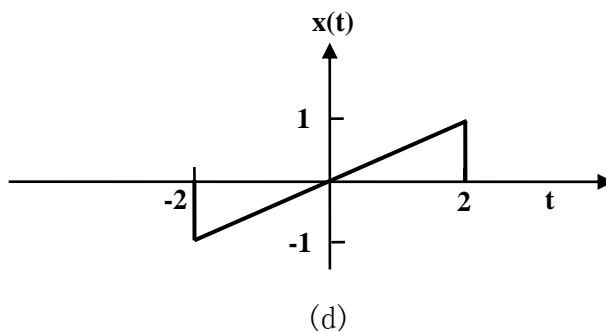
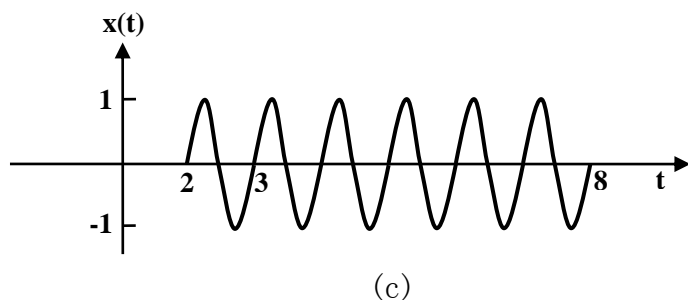
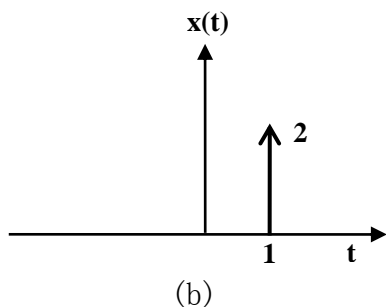
$$\text{因此, } jtx(t) = -\frac{1}{2\pi} e^{-j3t} - \frac{1}{2\pi} e^{j3t} + e^{-j1.5t} \frac{\sin 0.5t}{\pi t} + e^{j1.5t} \frac{\sin 0.5t}{\pi t}$$

$$\text{从而 } x(t) = \frac{\cos 3t}{j\pi t} - \frac{2 \sin 0.5t \cos 1.5t}{j\pi t^2} = \frac{\cos 3t}{j\pi t} + \frac{\sin t - \sin 2t}{j\pi t^2} \text{ (积化和差)}$$

24 (a) 下图所示的实信号中, 如果有的话, 哪些信号的傅里叶变换满足下列所有条件:

$$(4) \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) d\omega = 0 \quad (5) \int_{-\infty}^{\infty} \omega X(j\omega) d\omega = 0 \quad (6) X(j\omega) \text{ 是周期的。}$$





解：这题主要是后面三个性质的判断。

(4) 由傅里叶逆变换  $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$ 。令  $t=0$ , 则  $x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) d\omega$ 。

因此，性质 (4) 即  $x(0) = 0$ 。

则满足条件的信号为 (a) (b) (c) (d) (f)。

(5) 由时域微分性质  $\frac{d}{dt} x(t) \rightarrow j\omega X(j\omega)$ ，可得到傅里叶变换式

$$\frac{d}{dt} x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} j\omega X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

令  $t=0$ , 则  $\frac{d}{dt} x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} j\omega X(j\omega) d\omega = 0$ 。因此，性质 (4) 即  $x'(0) = 0$ 。

则满足条件的信号为 (b) (c) (e) (f)。

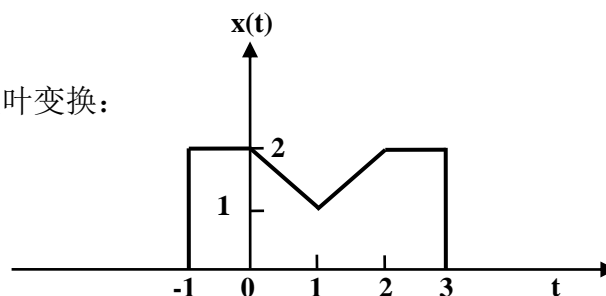
(6) 由于时域离散，频域周期，因此性质 (6) 即  $x(t)$  是离散的。

则满足条件的信号为 (b)。

25 设  $X(j\omega)$  为右下图所示信号  $x(t)$  的傅里叶变换：

(a) 求  $\Re X(j\omega)$

(e) 计算  $\int_{-\infty}^{\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$



注意：不必具体算出  $X(j\omega)$  就能完成以上全部计算。

解：(a) 由于题目已经说明无需计算  $X(j\omega)$ ，因此主要考虑傅里叶变换的一些性质。从图中可以看出， $x(t)$  最直观的性质是其对称性，即  $y(t) = x(t+1)$  是实的偶函数。因此有  $Y(j\omega)$  的虚部为 0，即  $\Re Y(j\omega) = 0$ 。

而  $y(t)$  是  $x(t)$  向左平移一个单位得到的，故  $Y(j\omega) = e^{j\omega} X(j\omega)$ 。从而

$\Re Y(j\omega) = \Re [e^{j\omega} X(j\omega)] = \Re X(j\omega) \cos \omega - \Im X(j\omega) \sin \omega$ ，故  $\Re X(j\omega) = 0$ 。

(e) 该小问主要是计算结果出错。由 Parseval 定理，

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega &= 2\pi \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt \\ &= 2\pi \left( \int_{-1}^0 2^2 dt + \int_0^1 (2-t)^2 dt + \int_1^2 t^2 dt + \int_2^3 2^2 dt \right) \\ &= 2\pi \left( 4 + \frac{7}{3} + \frac{7}{3} + 4 \right) = \frac{76}{3} \pi \end{aligned}$$

35 在本题中给出有关相位非线性变化产生的影响的几个例子。

(a) 有一个连续时间 LTI 系统，其频率响应为

$$H(j\omega) = \frac{a - j\omega}{a + j\omega}$$

式中  $a > 0$ 。问  $H(j\omega)$  的模是什么？ $\Re H(j\omega)$  是什么？该系统的单位冲激响应是什么？

(b) 若在 (a) 中， $a = 1$ ，当输入为

$$\cos(t/\sqrt{3}) + \cos t + \cos \sqrt{3}t$$

求该系统输出，并大致画出输入和输出。

解：(a) 由于  $H(j\omega) = \frac{a-j\omega}{a+j\omega}$ ，从而由复数的运算性质可知

$$|H(j\omega)| = \frac{|a-j\omega|}{|a+j\omega|} = \frac{\sqrt{a^2+\omega^2}}{\sqrt{a^2+\omega^2}} = 1, \quad \angle H(j\omega) = \angle(a-j\omega) - \angle(a+j\omega) = -2 \tan^{-1} \frac{\omega}{a}$$

或者可以将  $H(j\omega)$  化为  $H(j\omega) = \frac{a-j\omega}{a+j\omega} = \frac{a^2-\omega^2}{a^2+\omega^2} - j \frac{(2a\omega)}{a^2+\omega^2}$ ，则

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{(a^2-\omega^2)^2 + (2a\omega)^2}}{a^2+\omega^2} = 1, \quad \angle H(j\omega) = -\tan^{-1} \frac{2a\omega}{a^2-\omega^2}, \quad \text{两者等价。}$$

又因为  $H(j\omega) = \frac{a-j\omega}{a+j\omega} = -1 + \frac{2a}{a+j\omega}$ ，因此有傅里叶变换对可知，

$$h(t) = -\delta(t) + 2ae^{-at}u(t)。$$

(b) 当  $a=1$  时，有  $|H(j\omega)|=1, \angle H(j\omega) = -2 \tan^{-1} \omega。$

注意到输入  $x(t) = \cos(t/\sqrt{3}) + \cos t + \cos \sqrt{3}t$  的频谱是单独的谱线，而 LTI 系统即是对信号频谱各个频点做复振幅的加权，

因此由  $|H(j\omega)|=1, \angle H(j\omega) = -2 \tan^{-1} \omega$

$$\text{得 } H(j\frac{1}{\sqrt{3}}) = e^{j(-\frac{\pi}{3})}, H(j1) = e^{j(-\frac{\pi}{2})}, H(j\sqrt{3}) = e^{j(-\frac{2\pi}{3})}$$

$$\text{故 } y(t) = \cos(t/\sqrt{3} - \pi/3) - \cos(t - \pi/2) + \cos(\sqrt{3}t - 2\pi/3)$$