**Sistema d’ ausilio per sordociechi**

**Materiali necessari**

* Raspberry pi (modello da selezionare) 🡪 Utilizzato per raccogliere le immagini da una videocamera e da un giroscopio e inviarle ad un server in grado di elaborarle. In aggiunta successivamente all’ elaborazione del server, il dispositivo dovrà gestire alcuni endpoint che dovranno impartire le vibrazioni per comunicare al soggetto la direzione da intraprendere.
* Motorini di vibrazione elettrici
* Videocamera
* Giroscopio + bussola
* GPS
* Batteria

**Descrizione logica del progetto**

Il sistema sarà costituito da una componente indossabile (**Client**), in grado di raccogliere informazioni sull’ ambiente circostante e inviarle a un **Server** per l’ elaborazione delle immagini.

**Sito web di riferimento per riconoscimento degli oggetti sulla strada**

<https://oslandia.com/en/2017/10/25/detecting-objects-starting-from-street-scene-images/>

**API Google maps**

<https://developers.google.com/maps/documentation/geocoding/start?hl=en>