E.B.2.4 (PDDL: Torri di Hanoi, codifica SATPlan)

1.1 Modellazione

```
-\mathcal{P} = \{ \text{Disk/1}, Smaller/2, On/2, Clear/1 } \}
-\mathcal{F} = \{ D_1, D_2, D_3, D_4, \operatorname{Base}_A, \operatorname{Base}_B, \operatorname{Base}_C \}
– Stato iniziale:
         - Quali sono i dischi
        \mathsf{Disk}(D_1) \wedge \mathsf{Disk}(D_2) \wedge \mathsf{Disk}(D_3) \wedge \mathsf{Disk}(D_4) \wedge
        - Relazione Smaller tra dischi
         Smaller(D_1, D_2) \land Smaller(D_1, D_3) \land Smaller(D_1, D_4) \land
         Smaller(D_2, D_3) \land Smaller(D_2, D_4) \land Smaller(D_3, D_4) \land
         - Smaller: i dischi sono più piccoli di qualunque base
         Smaller(D_1, Base_A) \land Smaller(D_1, Base_B) \land Smaller(D_1, Base_C) \land Smaller(D_1, Base_C)
         {\it Smaller}(D_2\,,\,\,{\it Base}_A)\,\,\wedge\,\,{\it Smaller}(D_2\,,\,\,{\it Base}_B)\,\,\wedge\,\,{\it Smaller}(D_2\,,\,\,{\it Base}_C)\,\,\wedge\,\,
        {\it Smaller}(D_3\,,\,\,{\it Base}_A)\,\,\wedge\,\,{\it Smaller}(D_3\,,\,\,{\it Base}_B)\,\,\wedge\,\,{\it Smaller}(D_3\,,\,\,{\it Base}_C)\,\,\wedge\,\,
        Smaller(D_4, Base_A) \land Smaller(D_4, Base_B) \land Smaller(D_4, Base_C) \land
        - Disposizione iniziale: On
        On(D_4, Base_A) \wedge On(D_3, D_4) \wedge On(D_2, D_3) \wedge On(D_1, D_2) \wedge
         - Disposizione iniziale: Clear
        \mathsf{Clear}(D_1) \ \land \ \mathsf{Clear}(\mathsf{Base}_B \ ) \ \land \ \mathsf{Clear}(\mathsf{Base}_C)
– Stato finale:
         - Disposizione finale: On
         On(D_4, Base_B) \wedge On(D_3, D_4) \wedge On(D_2, D_3) \wedge On(D_1, D_2)
1.2 Schemi di azione
```

```
Move(d, src, dst)
  precondizioni
     Disk(d) \wedge On(d, src) \wedge Smaller(d, dst)
     Clear(d) ∧ Clear(dst)
  effetto
     On(d, dst) \land \neg Clear(dst) \land Clear(src) \land \neg On(d, src)
```