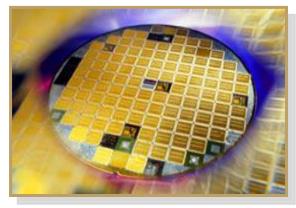
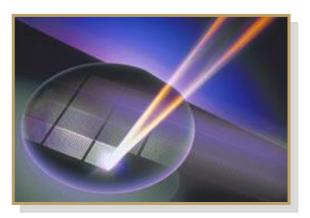
《VLSI数字通信原理与设计》课程

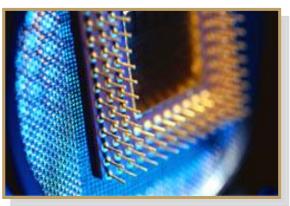
主讲人 贺光辉

实验1: IIR数字滤波器设计与实现











- 01 实验目的&平台
- 02 IIR滤波器介绍
- 03 用MATLAB设计IIR滤波器
- 04 性能验证
- 05 报告要求
- 06

实验目的

- · 学习IIR滤波器的原理和设计方法;
- 学会使用ModelSim、Vivado等工具;
- 深入理解流水线、并行处理、折叠结构等在实际电路中的作用。

- 本次实验1到3人一组。

实验平台

MATLAB:

- 利用FDA Designer工具箱完成滤波器的设计
 - 选取滤波器的类型,确定阶数、定点位宽等

ModelSim

• 完成相应RTL程序的仿真验证工作

Vivado

- 完成相应RTL程序的仿真验证工作
- 综合设计, 讨论时序、面积信息



- 01 实验目的&平台
- 02 IIR滤波器介绍
- 03 用MATLAB设计IIR滤波器
- 04 性能验证
- 05 报告要求
- 06

IIR滤波器介绍

与FIR滤波器不同,IIR滤波器具有无限的脉冲响应,即 $\forall k, h(k) \neq 0$

IIR理论时域表达式:
$$y(n) = \sum_{k=0}^{\infty} h(k)x(n-k)$$

上述长度为无穷的卷积无法直接实现,可引入一定形式的反馈 (因果系统)

带反馈的IIR时域表达式:
$$y(n) = \sum_{i=0}^{N} b_i x(n-i) - \sum_{j=1}^{M} a_j y(n-j)$$

传输函数:
$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{\sum_{i=0}^{N} b_i z^{-i}}{1 + \sum_{j=1}^{M} a_j z^{-j}}$$
 (或 $H(z) = \frac{\sum_{i=0}^{N} b_i z^{-i}}{\sum_{j=0}^{M} a_j z^{-j}}$, $a_0 = 1$)

Example:考虑一个传输函数为 $H(z) = \frac{1}{1-az^{-1}}$ 的R 的 R 表 表 是中0 < |a| < 1

脉冲响应: $h(n) = a^n u(n)$ (u(n) 为单位阶跃函数)

时域表达式: $y(n) = \sum_{k=0}^{\infty} a^k x(n-k) = x(n) + ay(n-1)$

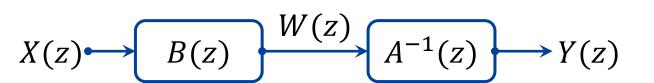
IIR滤波器的基本结构:直接 I 型

标准的N阶IIR滤波器(M=N):

- 2N+1个抽头系数 $(b_0, ..., b_N, a_1, ..., a_N)$
- · 2N+1个乘法器 & 2N个两输入加法器
- 直接型结构: 乘法器的系数等于传输函数的系数

x(n)

以三阶IIR滤波器举例

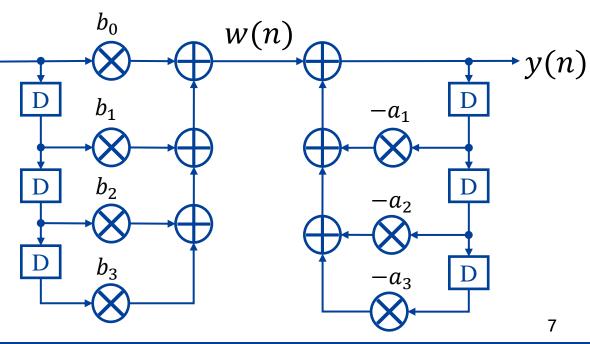


直接I型IIR滤波器实现方案

传输函数

$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{\sum_{i=0}^{N} b_i z^{-i}}{1 + \sum_{j=1}^{N} a_j z^{-j}}$$

直接I型结构,N=3



IIR滤波器的基本结构:直接 II 型

直接型结构:乘法器的系数等于传输函数的系数

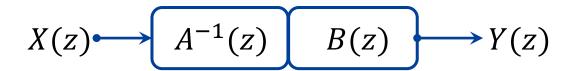
直接I型: 在直接 I 型的基础上, 交换串联结构

的顺序,并复用延迟单元(更常用)

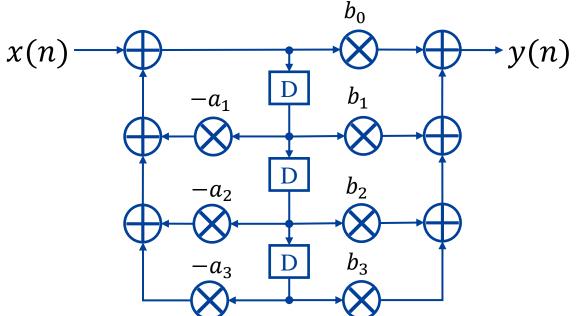
传输函数

$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{\sum_{i=0}^{N} b_i z^{-i}}{1 + \sum_{j=1}^{N} a_j z^{-j}}$$

直接Ⅲ型结构, N=3



直接Ⅲ型ⅡR滤波器实现方案

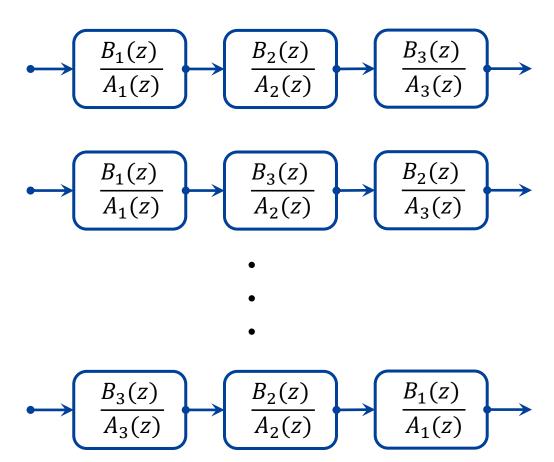


IIR滤波器的基本结构:级联型

- 级联型结构
 - 将H(z)的分子分母多项式表示为若干低次多项式的积,然后用低阶IIR滤波器级联实现
- 根据不同极零点的配对,有多种实现方案例如,对于如下因式分解,有36种级联方案

$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{B_1(z)B_2(z)B_3(z)}{A_1(z)A_2(z)A_3(z)}$$

每个低阶子模块可采用直接工型设计 由于有限字长效应,不同级联方案的输出结 果可能不同



不同的级联型IIR滤波器实现方案

IIR滤波器的基本结构:级联型实现举例

例8.4 级联型实现举例

我们生成式(8.26)的三阶 IIR 传输函数的级联实现。对H(z)的分子和分母进行式(8.28)形式的因式分解,得到

$$H(z) = \frac{0.44z^2 + 0.362z + 0.02}{(z^2 + 0.8z + 0.5)(z - 0.4)}$$
$$= \left(\frac{0.44 + 0.362z^{-1} + 0.02z^{-2}}{1 + 0.8z^{-1} + 0.5z^{-2}}\right) \left(\frac{z^{-1}}{1 - 0.4z^{-1}}\right)$$

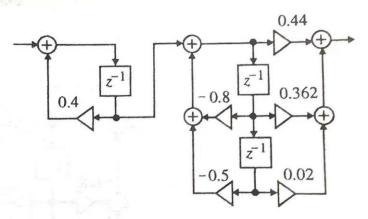


图 8.19 基于每个节的直接 II 型 实现的式(8.26)给出的 IIR传输函数的级联实现

IIR滤波器的基本结构: 并联型

并联型结构

将H(z)进行部分分式展开,以并联方式实现

并联I型

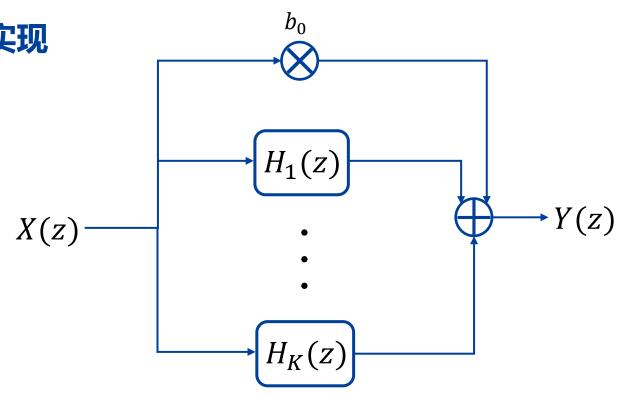
$$H(z) = b_0 + \sum_{k} \frac{b_{0k} + b_{1k}z^{-1}}{1 + a_{1k}z^{-1} + a_{2k}z^{-2}}$$
 $X(z)$

对于实极点,有 $b_{1k} = a_{2k} = 0$

并联工型

$$H(z) = b_0 + \sum_{k} \frac{b_{1k}z^{-1} + b_{2k}z^{-2}}{1 + a_{1k}z^{-1} + a_{2k}z^{-2}}$$

对于实极点,有 $b_{2k} = a_{2k} = 0$



并联型IIR滤波器实现方案

IIR滤波器的基本结构: 并联型实现举例

例 8.5 并联型实现举例

我们生成式(8.26)的三阶 IIR 传输函数的两种不同的并联实现。为此我们按照式(6.40)中表示为 z^{-1} 的多项式比值的形式对 H(z)进行部分分式展开,形成

$$H(z) = -0.1 + \frac{0.6}{1 - 0.4z^{-1}} + \frac{-0.5 - 0.2z^{-1}}{1 + 0.8z^{-1} + 0.5z^{-2}}$$

得到并联 I 型实现, 如图 8.21(a) 所示。

最后,将H(z)表示为z的多项式的比值的直接部分分式展开为

$$H(z) = \frac{0.24}{z - 0.4} + \frac{0.2z + 0.25}{z^2 + 0.8z + 0.5} = \frac{0.24z^{-1}}{1 - 0.4z^{-1}} + \frac{0.2z^{-1} + 0.25z^{-2}}{1 + 0.8z^{-1} + 0.5z^{-2}}$$

得到并联 II 型实现方式,如图 8.21(b)所示。

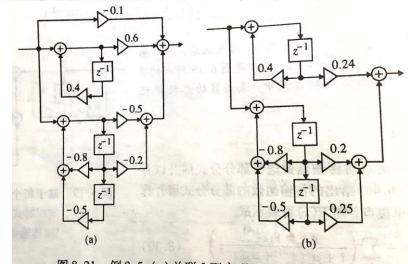


图 8.21 例 8.5:(a) 并联 I 型实现;(b) 并联 II 型实现

思考

- 相同传输函数时,直接 I /II型、级联型、并联型IIR滤波器的对比
 - 关键路径/吞吐
 - 计算/存储资源开销
 - 敏感度(受有限字长效应影响程度)
 - 可调性(方便调整极/零点)
- 相同滤波器指标时,FIR vs IIR
 - 计算/存储资源开销(阶数)
 - 线性相位/群延时
 - ·BIBO稳定性

- 延迟/吞吐
- 定点化性能
- ・其他

相同设计指标下FIR与IIR滤波器的对比

性质	FIR	IIR
定义	有限脉冲响应	无限脉冲响应
结构	非递归(无反馈)	递归(有反馈)
因果性	非因果	因果
传输函数	仅有零点	有极/零点
计算资源消耗	高	低
延迟	高	低
存储需求	高	低
通带/过渡带/阻带	更波动/更宽/旁瓣大	更平坦/更窄/旁瓣小
模拟等效性	无	有
最小相位设计	难	易
线性相位	满足	不满足
稳定性	高(始终稳定)	低(极点在单位圆内时稳定)
敏感度	低	高
设计/分析/量化难度	低	高

应用场景

- IIR滤波器常用于计算/存储资源受限、低延迟、无线性相位要求的场景
 - 模拟滤波器的数字仿真
 - 音频均衡
 - IoT智能传感器
 - 高速电信/射频应用

- 生物医学传感器信号处理
- 数据通信中的时钟恢复
- 抗混叠滤波器
- 信号监测
- FIR滤波器常用于有大量的计算/存储资源可用且线性相位要求重要(高保真)的场景
 - 音频/生物医学信号增强
 - 精密仪器的信号采集/滤波

- ·数字无线电中的ADC模块
- 视频/图像处理
- IIR滤波器后可接全通网络进行相位均衡,优化群延时



- 01 实验目的&平台
- 02 IIR滤波器介绍
- 03 用MATLAB设计IIR滤波器
- 04 性能验证
- 05 报告要求
- 06

IIR滤波器设计的MATLAB设计方法

filterDesigner工具箱采用模拟频率变换法设计IIR滤波器

例如,设计一个采样频率fs=10000Hz,通带为1000-2000Hz,截止频率 为500、2500Hz,通带波纹至多 1 dB,阻带衰减至少 60 dB的IIR带通滤 波器,采用巴特沃斯模拟滤波器变换设计,MATLAB代码如下所示

[n,Wn] = buttord([1000 2000]/5000,[500 2500]/5000,1,60);[b,a] = butter(n,Wn);

其中, a、b为直接II型IIR滤波器的抽头系数

可视化设计

为了方便定点化设计,在命令行窗口输入filterDesigner 🍂 >> filterDesigner

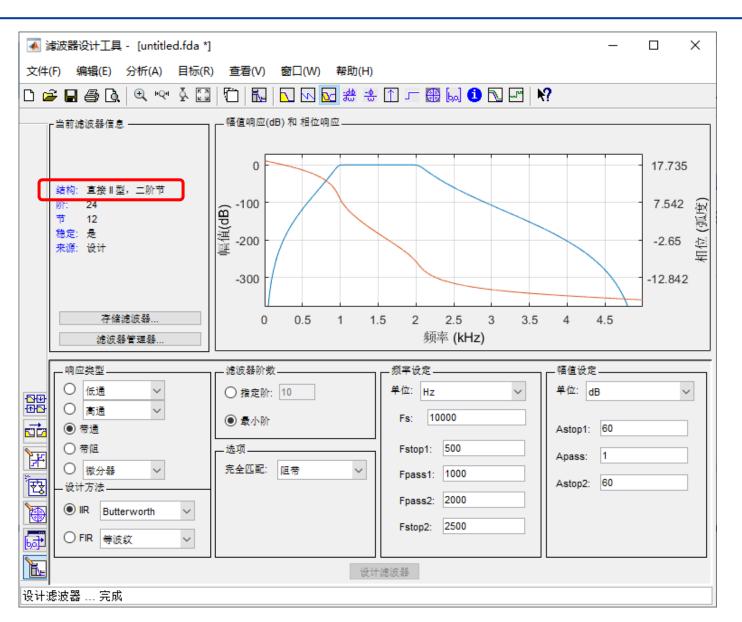
直接II型, 二阶节

IIR滤波器设计的MATLAB设计方法

该工具箱支持多种类型的IIR滤波器设计,可在左上角的编辑中选择单节/二阶节以及各种结构

默认结构为直接II型,二阶节,即由12节二阶IIR滤波器级联而成

该结构胜在稳定,对有限字长效 应最不敏感,且方便调节极零点



IIR滤波器设计的MATLAB设计方法——直接II型,二阶节

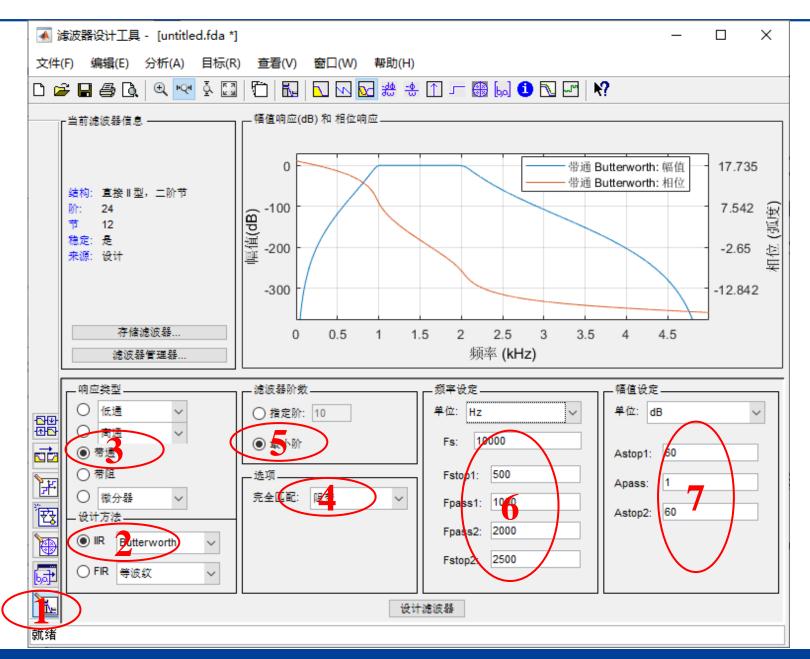
直接**II型,二阶节结构的抽头系数以SOS(second-order sections)矩阵和定标向** 量G(gain)的形式输出。对于节数为L,其输出与对应滤波器结构如下所示

$$SOS = \begin{bmatrix} b_{01} & b_{11} & b_{21} & 1 & a_{11} & a_{12} \\ b_{02} & b_{12} & b_{22} & 1 & a_{12} & a_{22} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_{0L} & b_{1L} & b_{2L} & 1 & a_{1L} & a_{2L} \end{bmatrix}, \quad G = \begin{bmatrix} g_0 \\ \vdots \\ g_L \end{bmatrix}$$

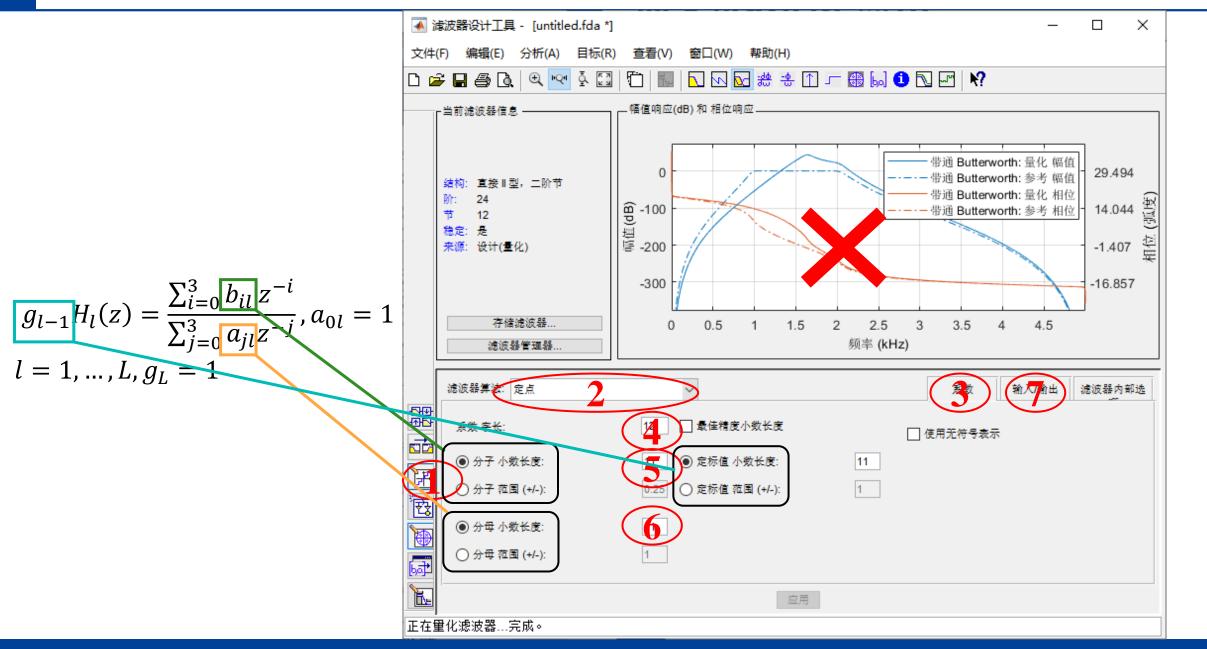
$$X(z) \longrightarrow \bigotimes H_1(z) \longrightarrow \bigoplus H_l(z) \longrightarrow \bigoplus H_l(z) \longrightarrow \bigoplus Y(z)$$

$$x(n) \longrightarrow \bigoplus \bigoplus_{-a_{2l} \ D} \bigoplus_{b_{2l} \ D} \bigoplus_{b_{2l}$$

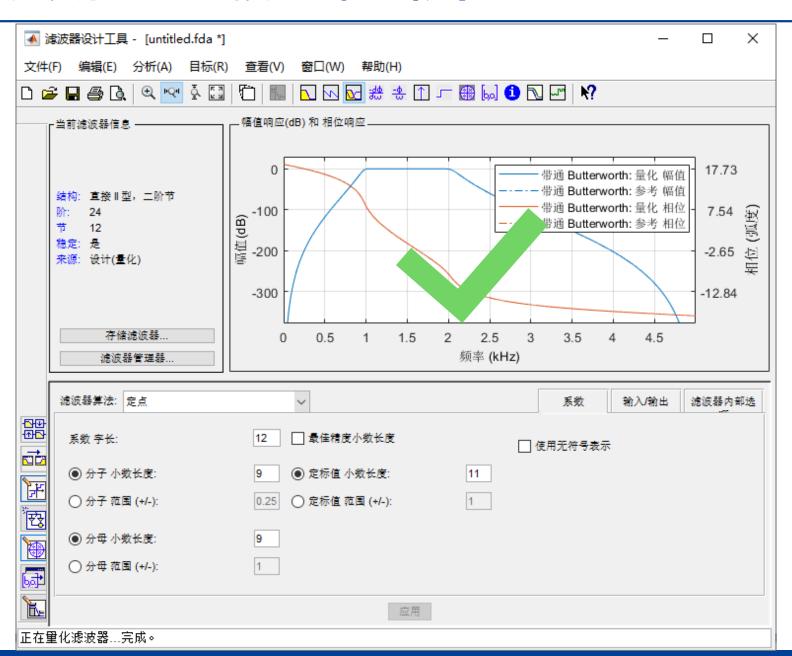
设置目标参数——直接II型,二阶节



抽头系数的定点化——直接II型,二阶节

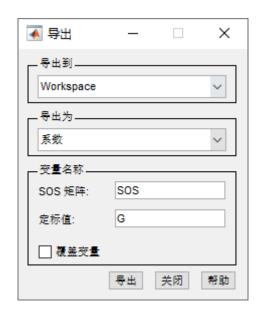


抽头系数的定点化——直接II型,二阶节



导出抽头系数——直接II型,二阶节

文件->导出:导出量化后的SOS矩阵和定标向量G到工作区



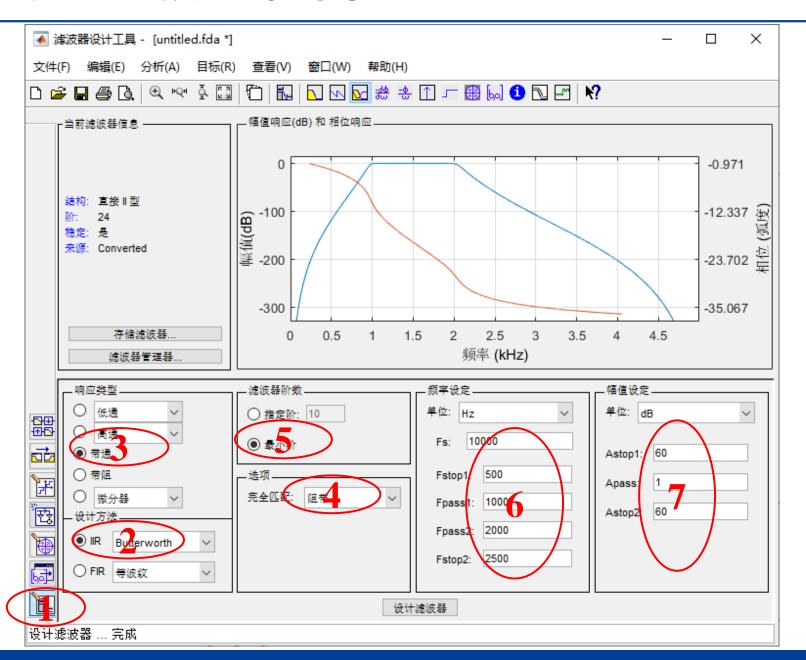
SOS矩阵转化为非级联的抽头系数(直接工型)

[b a] =
$$sos2tf(SOS,G)$$
;

$$g_{L} \prod_{l=1}^{L} g_{l-1} H_{l}(z) \qquad \qquad \frac{\sum_{i=0}^{N} b_{i} z^{-i}}{1 + \sum_{j=1}^{N} a_{j} z^{-j}}$$

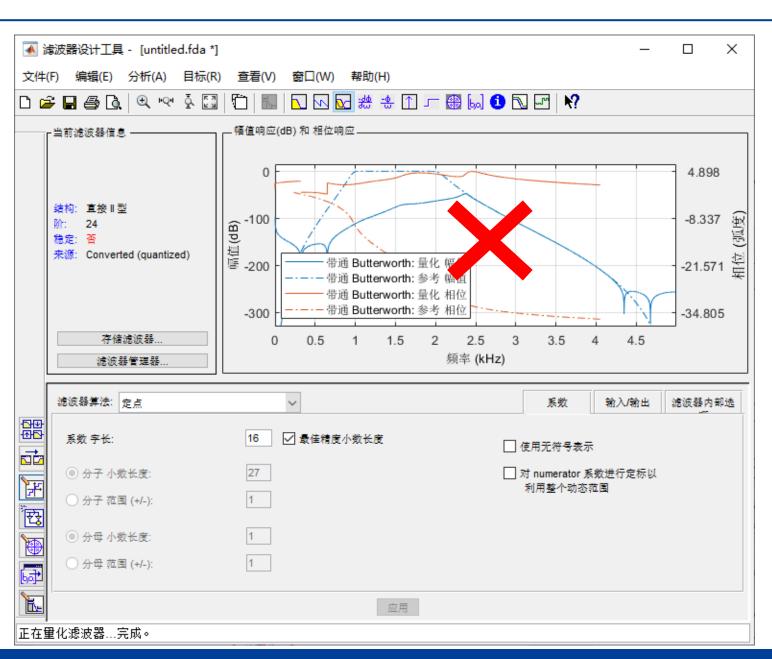
直接II型,单节

设置目标参数——直接II型,单节



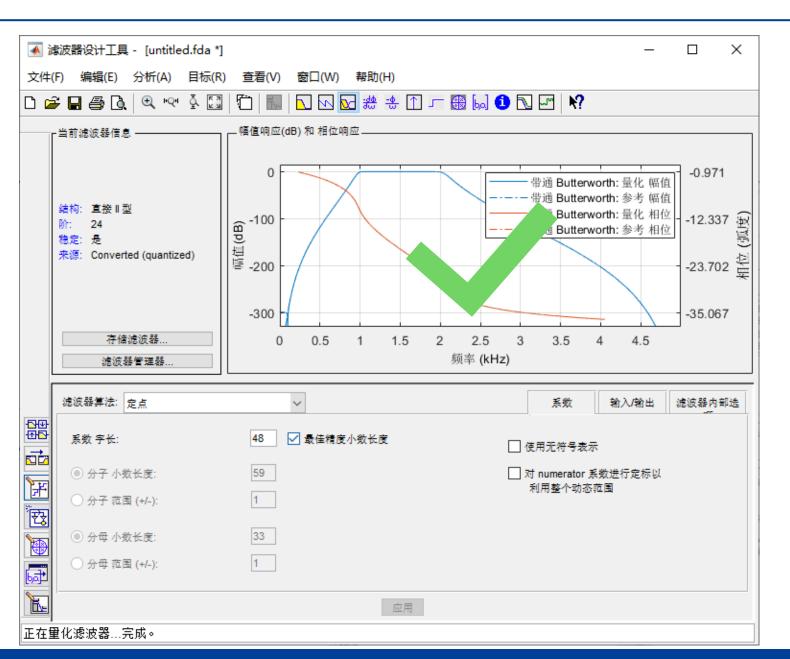
抽头系数的定点化——直接II型,单节

阶数较高时,IIR滤波器受有限字长效应影响严重,定点化性能较差,且易不稳定!!



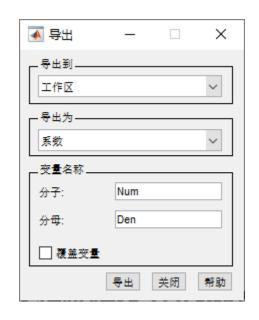
抽头系数的定点化——直接II型,单节

定点字长足够时,方能满 足要求



导出抽头系数——直接II型,单节

文件->导出:导出量化后的抽头系数[b, a]到工作区



抽头系数转化为二阶节级联的SOS矩阵

$$[SOS, G] = tf2sos(b, a);$$

$$\frac{\sum_{i=0}^{N} b_i z^{-i}}{1 + \sum_{j=1}^{N} a_j z^{-j}} \qquad \qquad g_L \prod_{l=1}^{L} g_{l-1} H_l(z)$$



- 01 实验目的&平台
- 02 IIR滤波器介绍
- 03 用MATLAB设计IIR滤波器
- 04 性能验证
- 05 报告要求
- 06

验证滤波效果(以直接型为例)

生成一组包含100/1500/3000Hz的余弦信号

```
% Generating signals
Fs = 1e4; % Fs=10kHz
f1 = 100; % f1=100Hz
f2 = 1500; % f2=1500Hz
f3 = 3000; % f3=3000Hz
t = 0: 1/Fs: 1;
s1 = \cos((2 * pi * f1) .* t); % Generating cosine signal with f1=100 Hz
s2 = \cos((2 * pi * f2) .* t); % Generating cosine signal with f2=1500 Hz
s3 = \cos((2 * pi * f3) .* t); % Generating cosine signal with f3=3000 Hz
s = (s1 + s2 + s3) ./ 3; % add them
```

绘制其时域信号,并对其做FFT,绘制其幅度频谱

```
figure(1); % plot
subplot(2,1,1); stem(s(1:300)); grid; % plot original
title('Original signal in time-domain');
xlabel('k');
ylabel('s(k)');
% FFT on signal s
len = 4096; % FFT length
f = Fs .* (0 : len/2 - 1) ./ len;
y = fft(s, len); % do len-points FFT transform on the signal s
```

```
subplot(2,1,2);
plot(f, abs(y(1:len/2))); grid; % plot original signal s on the frequency domain
title('Original signal spectrum in frequency domain')
xlabel('f (Hz)');
ylabel('S(f)');
```

验证滤波效果(以直接型为例)

载入抽头系数,并进行滤波得到滤波后时域信号,做FFT

```
% load the IIR tap coefficient and filter the signal load('.\a.mat'); load('.\b.mat'); s_bp = filter(b, a, s); % do IIR filtering to get bandwidth signal s_bp y_bp=fft(s_bp, len); % do len-points FFT transform on the signal s_bp
```

验证Verilog正确性:

将s作为testbench中的输入, Verilog代码输出作为s_bp, 用MATLAB读入s_bp, 再进行fft变换, 查看频谱

绘制滤波后时域信号对比(观察群延时),以及滤波后频谱

```
figure(2);

subplot(2,1,1);

s2 = s2 ./ 3;

plot(t(100:200), s2(100:200), 'blue', t(100:200), s_bp(100:200), 'red'); grid; xlim([0.01 0.02])

legend('Original 1500Hz signal','Filtered 1500Hz signal');

title('Comparison of signal before and after filtering');

xlabel('t (s)');ylabel('s(t)');

subplot(2,1,2);

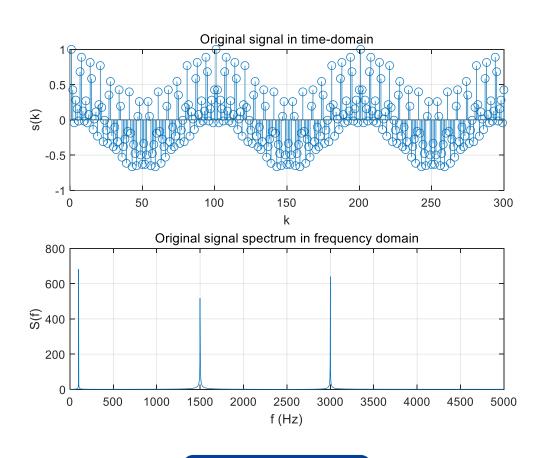
plot(f, abs(y_bp(1:len/2)));grid;

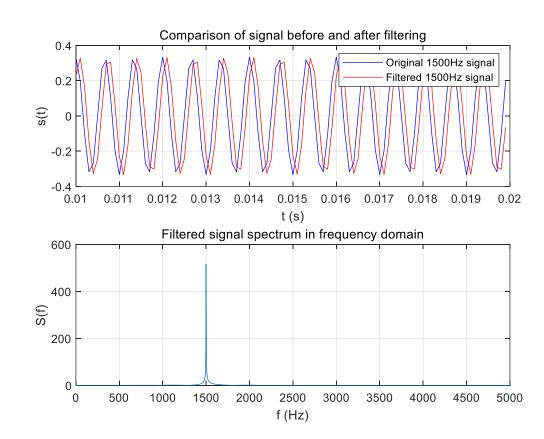
title('Filtered signal spectrum in frequency domain');

xlabel('f (Hz)');ylabel('S(f)');
```

验证滤波效果

滤波后1500Hz信号有群延时; 100/3000Hz信号被滤去





滤波前

滤波后

一些级联/并联型IIR滤波器辅助设计的MATLAB函数

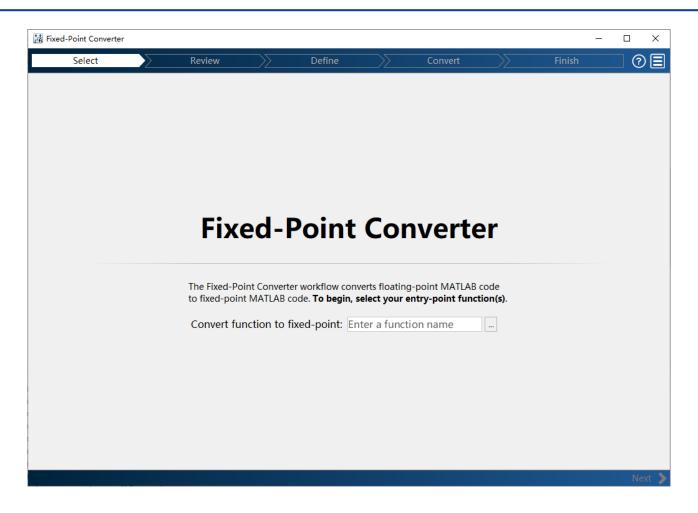
级联型

```
r = roots(h); % 求根, h为系数向量, r为根向量 [z, p, k] = tf2zpk(b,a); % 求极零点, z为零点向量, p为极点向量, k为系数 % 因式分解: factor()函数 syms x F = factor(x^6-1); %输出F = [x - 1, x + 1, x^2 + x + 1, x^2 - x + 1]
```

并联型

[r, p, k] = residuez(b, a) % 并联I型 [r, p, k] = residue(b, a) % 并联II型

更细化的定点化设计——Fixed-Point Converter工具箱



具体流程及使用方法以及MATLAB定点化仿真方法见文档

https://ww2.mathworks.cn/help/fixedpoint/ref/fixedpointconverter-app.html



- 01 实验目的&平台
- 02 IIR滤波器介绍
- 03 IIR滤波器设计与验证
- 04 性能验证
- 05 报告要求
- 06

目标参数

目标

```
• Fs:
        10MHz;
                 采样频率
• Fstop1:
        0.5MHz;
                 通带截止频率1
• Fpass1: 1.5MHz;
                 通带下界频率
• Fpass2: 3.2MHz;
                 通带上界频率
                 通带截止频率2
• Fstop2:
        4MHz;
Apass: 1dB;
                 通带波纹

    Astop1: 60dB;

                 阻带衰减
Astop2:
        60dB;
                 阻带衰减
```

根据以上目标,以**巴特沃斯**模拟滤波器为原型,利用MATLAB的滤波器设计工具确定IIR数字滤波器的<mark>阶数、定点</mark>抽头系数、极零点等

实现要求

用直接II型(单节)结构的IIR滤波器实现上页的参数

- 1. 根据MATLAB的设计结果画出对应的电路图(乘法器、加法器、寄存器)
- 2. 定点量化,验证软件实现的滤波效果;编写相应的Verilog代码,并验证其正确性
- 3. 用Vivado综合该设计(V7系列,直接在boards栏选取VC709型号),时钟频率需超过60MHz,给出对应的资源开销以及最大时钟频率(精确到1MHz),该设计记为 A_1
- 4. 利用VLSI技术对 A_1 进行优化,设计新架构 A_2 和 A_3 ,使其分别满足以下任意两种需求:

时钟频率提升到原来的2倍以上;

吞吐率提升到原来的3倍以上;

面积减少到原来的一半

报告要求

- 关于实验报告的完成要求:
 - 所要求递交的实验报告应该至少包含以下内容:
 - 优化前的和优化后的IIR滤波器电路图
 - 主要功能模块的接口信号描述及实现
 - MATLAB和Verilog的验证结果
 - A_1 、 A_2 、 A_3 的设计思路与综合结果
 - 实验结果分析以及实验工作分工等
 - 注: 所有数据需配上对应的截图
 - 提交时间: 04月24日23: 59之前

谢谢!

