# 第零章、绪论和一些数学准备

### \$ 0.1 物理学的研究内容

物理学是研究自然界中物质存在的基本形态及其运动规律的科学。它的基础是人们 长期积累起来的去伪存真后的大量实验事实。而推动它进步的动力是人类对于自然界事 物的永无止境的好奇心及对于真理的热爱与追求。当然,哲学式的思考对于我们理解这 个世界也起了不可估量的作用。这就是为什么物理学曾被一度称为自然哲学的原因。

虽然物理学起源于人们对于自然界客观规律的好奇与探索,然而其研究结果对于人类社会的发展与福祉也做出了巨大的贡献。

除此之外,物理学研究中所发展起来的独特的实验和理论思维方法,对于人类精神文明也产生了巨大的影响。这就是针对一个具体的通过实验观察到的现象,应尽可能抓住其本质,建立相关的模型,做出解释和预言。然后,再通过实验加以检验和修正。如此循环,不断地加深我们对于这个世界的认识。

物理学作为一门实验科学的出现是始于 1687 年。在这一年,牛顿出版了他的不朽的名著"自然哲学的数学原理"一书。在此书中,他首次明确地表述了上面提到的探索物质世界运动规律的正确方法。在此基础上,力学,光学和热力学的研究得到了极大的发展。在十九世纪,电磁学由于实验手段的进步,也进入了快速发展期。这些学科今天被称为经典物理学。一个主要的特征是,几乎所有的物理量,例如粒子的能量,动量和角动量,在经典物理中都可以被视为连续变量加以处理。

然而,正是由于电磁学的发展,人们最终发现了一些无法用经典物理学解释的现象,如黑体辐射的谱分布。为了解释实验观测到的结果与理论计算结果之间的矛盾, Planck 与 1900 年引入了一个假设,即具有固定频率的电磁辐射的能量有一个最小值,称为该辐射的一个量子。并且其辐射能量总是这一量子的整数倍。在这一假设的基础上, Planck 推导出了黑体辐射的谱分布的正确表达式。更为重要的是,由此导致了量子力学的建立。

几乎同时, Einstein 也完成了经典物理学的一次伟大革命, 建立狭义和广义相对论。他的发现导致了人们对于空间和时间观念的彻底改变。

作为一个很自然的尝试,一些物理学家试图将量子力学和狭义相对论结合起来,从而导致了人们现在所称的量子场论方法。这一方法在研究基本粒子理论中,获得了巨大

的成功。但是也遇到了很大的困难。目前,量子场论方法仍在发展之中。

#### \$ 0.2 单位制

为了进行测量,人们必须引进一些基本的测量单位。在物理学中,有三个基本的物理量。

- (1) 长度 (Length), 其单位为厘米 (Centimeter);
- (2) 时间 (Time), 其单位为秒 (Second);
- (3) 质量 (Mass), 其单位为克 (Gram)。

它们被称为基本单位。物理学中用到的其它量都可以用这三个基本物理量的适当组合给出。精确一点讲,任何一个物理量 Q 的单位都可以写作

$$[Q] = [L]^{\alpha} [M]^{\beta} [T]^{\gamma} \tag{1}$$

的形式。这里, 常数  $\alpha$ ,  $\beta$  和  $\gamma$  被称为 Q 的量纲指数。

 $\mathbf{M}$  1: 我们知道,一个匀速运动的物体速率 v 可以定义为

$$v = \frac{\text{物体通过的距离}}{\text{通过该距离所用的时间}}.$$
 (2)

因此, 我们有

$$[v] = \frac{[L]}{[T]} = [L]^1 [M]^0 [T]^{-1}.$$
(3)

既  $\alpha = 1$ ,  $\beta = 0$ ,  $\gamma = -1$ .

例 2: 一个匀加速运动的物体的加速度可以定义为

$$a = \frac{\text{物体速率的改变}}{\text{该速率改变所需要的时间}}.$$
 (4)

因此, 我们有

$$[a] = \frac{[v]}{[T]} = [L]^{1}[M]^{0}[T]^{-2}.$$
 (5)

即  $\alpha=1,\;\beta=0,\;\gamma=-2$  。

例 3: 电荷的量纲。根据 Coulomb 定律, 我们有

$$F = \frac{e^2}{r^2}. (6)$$

这里,F 为两个相距为r 的带有相同电荷e 的带电体之间的 Coulomb 斥力。因此,我们有

$$[F] = [e]^2 [L]^{-2}. (7)$$

另一方面, 从牛顿第二定律

$$F = ma, (8)$$

我们又有

$$[F] = [M][a] = [M][L][T]^{-2}. (9)$$

这里, 我们使用了上一个例子中推得的加速度的量纲表达式。因此, 我们得到

$$[M][L][T]^{-2} = [e]^{2}[L]^{-2}. (10)$$

由此, 我们解得

$$[e]^2 = [M][L]^3[T]^{-2}, (11)$$

或是

$$[e] = [L]^{3/2} [M]^{1/2} [T]^{-1}. (12)$$

因此, 我们有  $\alpha = 3/2$ ,  $\beta = 1/2$ ,  $\gamma = -1$ .

## \$ 0.3 物质及其相互作用

物理学是研究物质的形态及其相互作用的科学。

就物质的形态而言,目前已知其最小的单元是所谓夸克 (Quark),轻子 (Lepton)和中微子 (Neutrino)。其中,夸克有 12 种。它们分别是:

- (i) 上夸克 (up-quark) , 带电荷量为  $q=\frac{2}{3}$  及反上夸克 (anti-up-quark) , 带电荷量 为  $q=-\frac{2}{3}$ ;
- (ii) 下夸克 (down-quark) ,带电荷量为  $q=-\frac{1}{3}$  及反下夸克 (anti-down-quark) ,带电荷量为  $q=\frac{1}{3}$ ;
- (iii) 奇异夸克 (strange-quark) , 带电荷量为  $q=-\frac{1}{3}$  及反奇异夸克 (anti-strange-quark) , 带电荷量为  $q=\frac{1}{3}$ ;
- (iv) 粲夸克 (charm-quark) , 带电荷量为  $q=\frac{2}{3}$  及反粲夸克 (anti-charm-quark) , 带电荷量为  $q=-\frac{2}{3}$ ;

- (v) 顶夸克 (top-quark) , 带电荷量为  $q=-\frac{1}{3}$  及反顶夸克 (anti-top-quark) , 带电荷量为  $q=\frac{1}{3}$ ;
- (vi) 底夸克 (bottom-quark),带电荷量为  $q=\frac{2}{3}$  及反底夸克 (anti-bottom-quark),带电荷量为  $q=-\frac{2}{3}$  。

相应地,我们有如下的轻子和中微子。

- (i) 电子 (electron), 带电荷量为 q = -1 及反电子 (anti-electron), 带电荷量为 q = 1。相对应的中微子为电子中微子  $\nu_e$  和反电子中微子  $\bar{\nu}_e$ ,它们的带电荷量皆为零;
- (ii)  $\mu$  介子 (muon) ,带电荷量为 q=-1 及反  $\mu$  介子 (anti-muon) ,带电荷量为 q=1 。相对应的中微子为  $\mu$  介子中微子  $\nu_{\mu}$  和反  $\mu$  介子中微子  $\bar{\nu}_{\mu}$  ,它们的带电荷量皆为零;
- (iii)  $\tau$  介子,带电荷量为 q=-1 及反  $\tau$  介子,带电荷量为 q=1。相对应的中微子为  $\tau$  介子中微子  $\nu_{\tau}$  和反  $\tau$  介子中微子  $\bar{\nu}_{\tau}$  ,它们的带电荷量皆为零。

这些粒子是我们这个世界的基本建筑材料。我们过去所熟知的基本粒子,例如质子 (Proton),中子 (Neutron)和  $\Lambda$  粒子等等,都是由夸克组成的。例如,我们有

$$P = uud, \quad N = udd, \quad \Lambda^0 = uds.$$
 (13)

有趣的是,到目前为止,人们尚不能在实验上观察到游离状态的夸克。这就促使人们发展了所谓的夸克禁闭理论。

在此基础上, 质子, 中子和电子的不同组合, 又给出了大约 110 种不同的原子 (不包含同位素)。再由原子构成不可记数的分子。而我们人类的细胞则是由许多巨分子构成的。总之, 就我们今天所知而言, 这个世界就是由上述的几种夸克, 轻子以及中微子构造而成的。

当然,要使得这些基本单元能够束缚在一起,构成中子和质子,它们之间必须存在相互作用。目前人们普遍认为,夸克之间是由所谓胶子 (Gluon) 来传递相互作用的。目前这一理论仍在发展之中,我们就不再多述了。

再往上面一个层次,让我们来看一看质子,中子,介子等等这些被称为强子的粒子 之间的相互作用以及强子与轻子,轻子与中微子之间的相互作用。

到目前为止,人们只找到了粒子之间的四种基本相互作用,而物质之间的其它相互 作用形式都不过是这四种基本相互作用在不同条件下的表现而已。它们是

- (1) 强相互作用。这是一种仅存在于强子之间的相互作用,作用长度大约为 10<sup>-13</sup> 厘米。为了与其它相互作用相比较,我们将它的强度取作 1。
- (2) 弱相互作用。这种相互作用存在于轻子与其中微子之间,以及轻子与某些强子之间。这也是一种短程相互作用。其作用长度大约为 10<sup>-16</sup> 厘米,而其作用强度为 10<sup>-13</sup>。
- (3) 电磁相互作用。这种相互作用,也称库仑相互作用,存在于带电粒子之间。它可以被写成如下的形式

$$\mathbf{F} = \frac{q_1 q_2}{r^3} \mathbf{r}.\tag{14}$$

这是一种长程力。其作用强度为 10-2。

(4) 引力相互作用。存在于具有质量的物体之间。它具有如下的形式

$$\mathbf{F} = -\frac{Gm_1m_2}{r^3}\mathbf{r}.\tag{15}$$

这是一种长程力。其作用强度为 10-38。

**例** 4: 当宇宙飞船脱离地球的大气层后,将暴露在宇宙射线的辐射之中。这些射线是由大量能量很高的粒子组成的。其中有些带电,有些不带电。从对于人体的伤害的角度考虑问题,我们应该主要防范哪些粒子呢?

从上面的介绍中,我们知道,不带电粒子与构成我们肌体的物质之间的相互作用只能是引力,强相互作用或是弱相互作用。而带电粒子则可通过电磁相互作用破坏肌体中的大分子链。显然,与电磁相互作用相比,我们可以略去引力和弱相互作用的影响不计。至于强相互作用,尽管其强度较大,但其作用长度很短。因此,在宇宙线入射密度不是很大的情况下,破坏作用并不大。因此,我们主要应该防范带电粒子对于人体的伤害。

## \$ 0.4 物理世界的尺度层次和数量级的概念

在物理学的研究中,主要是采用简约主义 (Reductionism) 的做法。也就是说,在处理一个复杂问题时,我们要区别哪些因素是起主要作用的,而哪些因素可以略去不计,以求达到我们对于物质运动规律的本质上的理解。例如,当我们讨论地球的运动时,我们显然没有必要考虑地面上一个人是快跑还是慢行所带来的影响。相对于地球而言,人的尺度太小了。由此我们看到,在探讨哪些因素比较重要时,首先比较一下这些因素的长度,质量及时间尺度的量级是必须做的一件事情。事实上,有些时候,有了有关的量

级的概念,再加上一些基本常识,我们就可以对于一些物理现象的本质有一个非常直观的认识。

例 5: 试问一个爆竹爆炸时所释放出来的能量大约是多少?

**解**: 我们知道,火药的燃烧是一种化学反应。这个反应过程是在分子层次上进行的。 众所周知,原子的半径是 10<sup>-8</sup> 厘米的量级。这也就是物质处于固态或液态时内部分子 之间的大致的平均距离。在这种距离尺度内,粒子之间强相互作用和弱相互作用的影响 可以略去不计。而引力相互作用的影响又太弱了。因此,电磁相互作用是引起化学反应 的主要因素。与之相关的能量的数量级为

$$\epsilon = \frac{e^2}{r_0} \approx \frac{e^2}{10^{-8} \,\text{Fe} \,\text{m}}.\tag{16}$$

作为一个基本物理常数,应该记住,在克-厘米-秒制中,电子电荷为

$$e \approx 4.8 \times 10^{-10}$$
. (17)

因此, 我们有

$$\epsilon \approx \frac{10^{-19}}{10^{-8}}$$
  $\%$   $k = 10^{-11}$   $\%$   $k$ . (18)

这也是两个火药分子发生化学反应时释放出来的能量。在一克分子火药中,大约有 10<sup>23</sup> 个分子。因此,爆炸所释放的能量大约为

$$E = \epsilon \times 10^{23} = 10^{-11} \times 10^{23} = 10^{12}$$
  $\%$   $k = 10^5$   $k = \frac{10^5}{4 \cdot 184}$   $k \approx 10^4$   $k$ 

#### \$ 0.5 一些数学准备

## \$ 0.5.1.1 向量 (矢量) 及其代数运算

在物理学的计算中,我们遇到的最多的是标量和向量。所谓标量,就是具有正或负号的实数,以及为了运算方便起见而引入的复数。而向量则是具有方向的物理量,通常用  $\vec{A}$  或  $\mathbf{A}$  来表示。它的长度记作  $|\mathbf{A}|$ ,而

$$\mathbf{e_A} = \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|} \tag{20}$$

则表示沿着 A 的方向的单位向量。

在中学物理的学习中,我们曾经学过如何用平行四边形法则来计算两个向量 A 和 B 之和。首先,我们将两个向量的起点通过平移,移动到同一点。然后以这两个向量为 边,做一个平行四边形。这个平行四边形的对角线就是我们所要求的矢量和 C 。记作

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{C}.\tag{21}$$

对于向量和,不难验证,我们有

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A},\tag{22}$$

以及

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}). \tag{23}$$

其次, 我们可以定义一个标量  $\alpha$  和一个向量 A 的乘积为

$$\alpha \cdot \mathbf{A} = \alpha |\mathbf{A}| \cdot \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|} = (\alpha |\mathbf{A}|) \,\mathbf{e}_{\mathbf{A}}.\tag{24}$$

特别是当 $\alpha = -1$ 时,我们有

$$(-1) \cdot \mathbf{A} = -\mathbf{A}. \tag{25}$$

这是一个长度与 A 相同, 但方向相反的向量。

显然,用几何做图的方法来求两个向量的和是比较费力的。为了简化计算,我们可以引入各种坐标系。最常用的是所谓直角坐标系。为此,我们取一个原点及从原点引出的三个互相垂直的长度为一的向量,分别记作  $\mathbf{i}$ ,  $\mathbf{j}$  和  $\mathbf{k}$ 。再将每个单位向量延长为一个实数轴,分别称为 x, y 和 z 轴。现在,对于空间中的任何一点  $\mathbf{P}$ ,我们可以将它到原点的距离向量  $\mathbf{r}$  写作

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}. (26)$$

它被称为空间向量的直角坐标表达方式,或是 r 的直角坐标分解式。

建立了直角坐标系后,我们就可以将向量的加法和数乘转化为代数运算了。首先, 我们有

$$\alpha \cdot \mathbf{r} = \alpha \cdot (x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}) = (\alpha x)\mathbf{i} + (\alpha y)\mathbf{j} + (\alpha z)\mathbf{k}, \tag{27}$$

以及

$$\mathbf{r}_1 + \mathbf{r}_2 = (x_1 \mathbf{i} + y_1 \mathbf{j} + z_1 \mathbf{k}) + (x_2 \mathbf{i} + y_2 \mathbf{j} + z_2 \mathbf{k}) = (x_1 + x_2) \mathbf{i} + (y_1 + y_2) \mathbf{i} + (z_1 + z_2) \mathbf{k}.$$
(28)

除了直角坐标系之外,还可以根据具体问题的要求引进其它的坐标系。在这门课程中,我们经常用到的另外一种坐标系是所谓极坐标系。首先,我们选取空间中的一点为坐标原点 O。又任取一从原点出发的轴作为极轴。在这一坐标系中,我们令空间中一点P 到原点的连线方向为矢径方向  $\mathbf{e}_r$ ,连线  $\overline{OP}$  的长度为第一个坐标r。同时,令连线  $\overline{OP}$  与极轴的夹角  $\theta$  为第二个坐标。相应地,我们将垂直于  $\mathbf{e}_r$  ,指向夹角  $\theta$  增大方向的单位向量取为  $\mathbf{e}_{\theta}$  ,称为坐标  $\theta$  的方向。最后,利用右手螺旋法则,定出一个同时垂直于  $\mathbf{e}_r$  和  $\mathbf{e}_{\theta}$  的单位向量  $\mathbf{e}_k$  。这样得到的坐标系即所谓的极坐标系。它非常适合用来描述在中心力场中物体的运动。

#### \$ 0.5.1.2 两个向量的内积

其次, 我们还可以引入两个向量的内积的定义

$$\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = (x_1 \mathbf{i} + y_1 \mathbf{j} + z_1 \mathbf{k}) \cdot (x_2 \mathbf{i} + y_2 \mathbf{j} + z_2 \mathbf{k}) = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2. \tag{29}$$

特别是当  $\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2 = 0$  成立时, 我们称两个向量是垂直的。

#### \$ 0.5.1.3 两个向量的直积

两个矢量 A 和 B 的直积定义作

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{C}, \quad |\mathbf{C}| = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{B}| \cdot \sin \phi. \tag{30}$$

这里,  $\phi$  为矢量  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  之间的夹角。而  $\mathbf{C}$  的方向则由右手螺旋法则来决定。根据这一定义,我们不难验证下面的关系成立。

$$(\alpha \mathbf{A}) \times \mathbf{B} = \alpha (\mathbf{A} \times \mathbf{B}), \quad \mathbf{A} \times \mathbf{B} = -\mathbf{B} \times \mathbf{A},$$
 (31)

以及

$$(\mathbf{A}_1 + \mathbf{A}_2) \times \mathbf{B} = \mathbf{A}_1 \times \mathbf{B} + \mathbf{A}_2 \times \mathbf{B}. \tag{32}$$

进一步,利用这些性质,我们可以得到矢量直积在直角坐标系下的表达式为

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = (A_x \mathbf{i} + A_y \mathbf{j} + A_z \mathbf{k}) \times (B_x \mathbf{i} + B_y \mathbf{j} + B_z \mathbf{k})$$
$$= A_x B_x \mathbf{i} \times \mathbf{i} + A_y B_x \mathbf{j} \times \mathbf{i} + A_z B_x \mathbf{k} \times \mathbf{i} + A_x B_y \mathbf{i} \times \mathbf{j} + A_y B_y \mathbf{j} \times \mathbf{j}$$

$$+ A_z B_y \mathbf{k} \times \mathbf{j} + A_x B_z \mathbf{i} \times \mathbf{k} + A_y B_z \mathbf{j} \times \mathbf{k} + A_z B_z \mathbf{k} \times \mathbf{k}$$

$$= -A_y B_x \mathbf{k} + A_z B_x \mathbf{j} + A_x B_y \mathbf{k} - A_z B_y \mathbf{i} - A_x B_z \mathbf{j} + A_y B_z \mathbf{i}$$

$$= (A_y B_z - A_z B_y) \mathbf{i} + (A_z B_x - A_x B_z) \mathbf{j} + (A_x B_y - A_y B_x) \mathbf{k}. \tag{33}$$

#### \$ 0.5.2 微商或流数的概念

当一个物体做理想的直线运动时,若它在时间间隔t内走过的路程为S,则我们定义它的速率为

$$v \equiv \frac{S}{t}.\tag{34}$$

而速度的方向则由物体的运动方向决定。因此, 我们有

$$\mathbf{v} = v\mathbf{e}_l. \tag{35}$$

然而,在实际的运动过程中,物体一般是不断改变速率和运动方向的。为了描述这种运动,我们需要引入即时速度的概念。

假设在时刻  $t_0$  , 物体所处位置的矢量为  $\mathbf{r}(t_0)$  。 而在时刻  $t_0 + \Delta t$  ,它所处的位置 矢量为  $\mathbf{r}(t_0 + \Delta t)$  。将两个向量的差记作

$$\Delta \mathbf{r} = \mathbf{r}(t_0 + \Delta t) - \mathbf{r}(t_0)$$

$$= [x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)] \mathbf{i} + [y(t_0 + \Delta t) - y(t_0)] \mathbf{j} + [z(t_0 + \Delta t) - z(t_0)] \mathbf{k}.$$
(36)

那么, 在时刻 to 时, 我们定义物体的即时运动速度为

$$\mathbf{v}(t_0) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t}$$

$$= \lim_{\Delta t \to 0} \frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t} \mathbf{i} + \lim_{\Delta t \to 0} \frac{y(t_0 + \Delta t) - y(t_0)}{\Delta t} \mathbf{j} + \lim_{\Delta t \to 0} \frac{z(t_0 + \Delta t) - z(t_0)}{\Delta t} \mathbf{k}$$

$$= \dot{x}(t_0) \mathbf{i} + \dot{y}(t_0) \mathbf{j} + \dot{z}(t_0) \mathbf{k}.$$
(37)

这里,  $\dot{x}(t_0)$ ,  $\dot{y}(t_0)$  和  $\dot{z}(t_0)$  称为相应的函数 x(t), y(t) 和 z(t) 在时刻  $t_0$  时对于时间的微商或导数。但当牛顿引入这一概念时,他称之为流数。下面,我们将使用牛顿当初的方法来计算它们。

**例** 6: 考虑  $x(t) = 3t^3$ 。 我们有

$$\frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t} = \frac{3(t_0 + \Delta t)^3 - 3t_0^3}{\Delta t}$$

$$= \frac{3t_0^3 + 3 \cdot 3t_0^2 \cdot \Delta t + 3 \cdot 3t_0 \cdot (\Delta t)^2 + (\Delta t)^3 - 3t_0^3}{\Delta t}$$

$$= 9t_0^2 + 9t_0\Delta t + (\Delta t)^2. \tag{38}$$

现在,  $\Diamond \Delta t \to 0$ 后, 我们得到

$$\dot{x}(t_0) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{x(t_0 + \Delta t) - x(t_0)}{\Delta t} = 9t_0^2.$$
(39)

**例** 7: 取  $y(t) = \sin t$  。 计算  $\dot{y}\left(t = \frac{\pi}{2}\right)$  。

解:根据定义,我们先计算

$$\frac{y(t+\Delta t)-y(t)}{\Delta t} = \frac{\sin(t+\Delta t)-\sin t}{\Delta t} = \frac{\sin t \cos \Delta t + \cos t \sin \Delta t - \sin t}{\Delta t}.$$
 (40)

当  $\Delta t \rightarrow 0$  时, 我们有  $\cos \Delta t \rightarrow \cos 0 = 1$ 。这样, 在取了极限之后, 我们得到

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin(t + \Delta t) - \sin t}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin t \cos 0 + \cos t \sin \Delta t - \sin t}{\Delta t}$$

$$= \cos t \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin \Delta t}{\Delta t}.$$
(41)

下面, 我们要证明

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin \Delta t}{\Delta t} = 1. \tag{42}$$

为此,我们取一个半径为 1 的圆。令  $\Delta t$  为一小段弧线所对的圆心角。对于图中各个线段的长度,我们显然有不等式

$$\overline{AA'} = \sin \Delta t < \overline{M} + AB' = \Delta t < \overline{BB'} = \tan \Delta t,$$
 (43)

或是

$$\frac{\sin \Delta t}{\Delta t} < 1 < \frac{\tan \Delta t}{\Delta t} = \frac{\sin \Delta t}{\Delta t} \cdot \frac{1}{\cos \Delta t} \tag{44}$$

成立。从左边的不等式出发, 我们得到

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin \Delta t}{\Delta t} \le 1. \tag{45}$$

而右边的不等式则又给出

$$1 \le \lim_{\Delta t \to 0} \left( \frac{\sin \Delta t}{\Delta t} \right) \cdot \frac{1}{\cos 0} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin \Delta t}{\Delta t}. \tag{46}$$

这样, 我们就证明了极限 (42)。将它代入到公式 (41) 后, 我们得到

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\sin(t + \Delta t) - \sin t}{\Delta t} = \frac{d}{dt} \sin t = \cos t. \tag{47}$$

当  $t=\frac{\pi}{2}$  时,这一导数为零。

自然,上面的推导不能被认为是严格的。严格的论证将在学习"高等数学"课程中的由 Cauchy 引入的  $\epsilon-\delta$  语言以后给出。在我们下面的课程中,最有用的几个结果是

(i) 
$$(x^n)' = nx^{n-1}$$
, (ii)  $(\sin x)' = \cos x$ ,  
(iii)  $(\cos x)' = -\sin x$ , (iv)  $(\tan x)' = \frac{1}{\cos^2 x} = \sec^2 x$ . (48)

有了微商的概念后,我们就可以引入不定积分的定义了。它被定义作微商运算的逆运算。因此,我们有

(i) 
$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C$$
, (ii)  $\int \cos x \, dx = \sin x + C$ ,  
(iii)  $\int \sin x \, dx = -\cos x + C$ , (iv)  $\int \frac{1}{\cos^2 x} \, dx = \tan x + C$ . (49)

这里, C为一个任意的常数。

微商运算的另外一个重要性质是,若

$$y = y(u), \quad \not Z \quad u = u(x), \tag{50}$$

则我们有

$$y_x' = y_u'(u) \cdot u_x'(x). \tag{51}$$

利用莱布尼茨记号,这一公式又可以被写作

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}. (52)$$

其证明如下。

首先, 我们有

$$\frac{dy}{dx} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{y(u(x + \Delta x)) - y(u(x))}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \to 0} \left( \frac{y(u(x + \Delta x)) - y(u(x))}{u(x + \Delta x) - u(x)} \cdot \frac{u(x + \Delta x) - u(x)}{\Delta x} \right).$$
(53)

其次, 当  $\Delta x \to 0$  时,  $\Delta u \equiv u(x + \Delta x) - u(x) \to 0$  成立。因此,上式又可以被改写作

$$\frac{dy}{dx} = \lim_{\Delta u \to 0} \frac{y(u(x + \Delta x)) - y(u(x))}{u(x + \Delta x) - u(x)} \cdot \lim_{\Delta x \to 0} \frac{u(x + \Delta x) - u(x)}{\Delta x} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}.$$
 (54)

这就是我们要证明的结果。

**例** 8: 求  $y = \sin x^5$  对于 x 的导数。

**解**:  $\Diamond u = x^5$ 。那么,利用上面的公式以及正旋函数的导数的结果,我们得到

$$y_x' = y_u' \cdot u_x' = (\sin u)_u' \cdot (x^5)_x' = \cos u \cdot 5x^4 = 5x^4 \cos x^5.$$
 (55)

**作业**: 教科书 384 页至 386 页附 -2 , 附 -3 , 附 -6 , 附 -8 , 附 -10 , 附 -11 , 附 -14 , 附 -15 , 附 -18 , 附 -22 , 附 -23 , 附 -25 题。