Reporte de laboratorio 6

Laura Rincón Riveros - B55863 Esteban Vargas Vargas - B16998 Grupo 3

14 de noviembre de 2016

Índice

Introducción	1
Desarrollo	2
2.1. Clase Vertex	2
2.1.1. Vertex.h	2
2.1.2. Clase Matrix	3
2.1.3. Clase Grafo	3
2.1.4. Grafo.h	4
2.2. Main	6
Conclusiones	8
	9
4.1. Vertex.cpp	9
4.2. Matrix.cpp	0
4.3. Grafo.cpp	.3
	Desarrollo 2.1. Clase Vertex 2.1.1. Vertex.h 2.1.2. Clase Matrix 2.1.3. Clase Grafo 2.1.4. Grafo.h 2.2. Main Conclusiones

1. Introducción

En el presente laboratorio se desarrolló una estructura de datos llamada grafo; como se muestra a continuación:

2. Desarrollo

2.1. Clase Vertex

Se creó una clase Vertex, la cuál representa los vértice del grafo, en ella se encuentra el valor del dato, su nivel y un atributo booleano para comprobar si fue visitado(en el caso de la impresión). A continuación se presenta el archivo Vertex.h:

2.1.1. Vertex.h

```
#ifndef VERTEX.H
#define VERTEX.H

class Vertex {
  public:
        char* value;
        bool visited;
        int nivel;

        Vertex();

        Vertex(bool visit, char* val);

        //virtual ~ Vertex();

private:
};
#endif /* VERTEX.H */
```

2.1.2. Clase Matrix

La clase Matrix, implementa una puntero doble para organizar los datos según sus enlaces, a lo que se conoce como matriz de adyacencia.

Posee el atributo que es el contenido y su tamaño, como es una matriz cuadrada solo es necesario un valor.

Esta es capaz de ampliar o reducir su tamaño, con las funciones changesize, removerowcolumn; y de encontrar un valor en específico con findedge.

```
#include <iostream>
#include <string.h>
using namespace std;
class Matrix {
public:
    Matrix (int tam);
    Matrix(int ** values, int tam);
    virtual ~Matrix();
    int ** matrix;
    int size;
    void change_size(int new_size);
    void remove_rowcolumn(int row);
    int* find_edge(int e);
    void print();
};
#endif /* MATRIX_H */
```

2.1.3. Clase Grafo

La clase Grafo, donde se implementan propiamente esta estructura de datos, utiliza las clases anteriormente mencionadas. El grafo es capaz de agregar vértices y aristas, eliminarlos y de imprimir su contenido de diversas maneras (sin orden definido y usando dos distintos algoritmos de búsqueda).

2.1.4. Grafo.h

```
#ifndef GRAFO.H
#define GRAFO_H
#include "Vertex.h"
#include "ListaConArreglo.h"
#include "Matrix.h"
class Grafo {
public:
    int hight;
    int depth;
    Vertex* source;
    int num_vertex;
    ListaConArreglo < Vertex > * vertices;
    Matrix* adjacency;
    int name;
    Grafo();
    virtual ~Grafo();
    void add_vertex(char* v);
    void remove_Vertex(Vertex v);
    void add_Edge(Vertex v1, Vertex v2);
    void removeEdge(int e);
    void display();
    void bsf();
    void search_bfs(int row, int column);
    void dfs();
    void search_dfs(int row, int column);
private:
};
```

#endif /* GRAFO_H */

En la figura se presenta el diagrama UML de grafo:

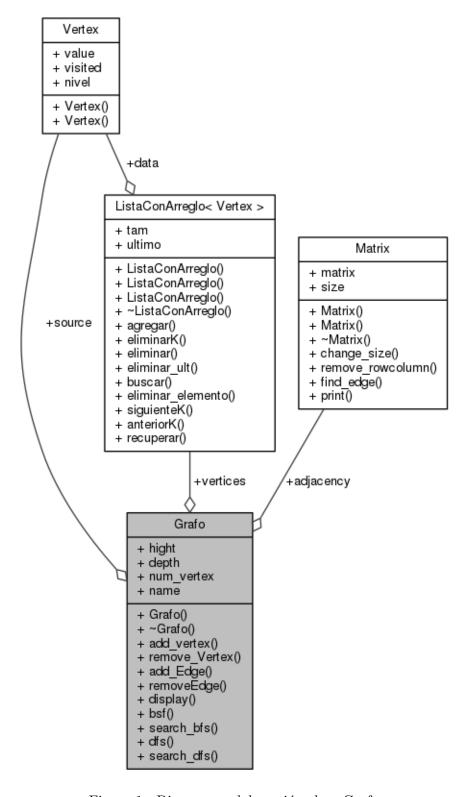


Figura 1: Diagrama colaboración clase Grafo

2.2. Main

En el main se creó un objeto grafo. Para ello fue necesario agregarle los vértices deseados y las aristas. A continuación se presenta el código:

```
#include <cstdlib>
#include "Grafo.h"
#include <string.h>
#include <iostream>
using namespace std;
int main(int argc, char** argv) {
 Grafo* prueba= new Grafo();
  char* ax = new char('A');
  prueba->add_vertex(ax);
  char* bx = new char('B');
  prueba->add_vertex(bx);
  //prueba \rightarrow adjacency \rightarrow print();//***impresion
  char* cx = new char('C');
  prueba->add_vertex(cx);
  //prueba \rightarrow adjacency \rightarrow print();//***impresion
  char* dx = new char('D');
  prueba->add_vertex(dx);
  cout << "Matriz _4x4 _ creada _ para _un _ grafo _de _4 _ vertices "<< endl;
  prueba->adjacency->print();//***impresion
  Vertex a;
  a.value=ax;
  Vertex b;
  b.value= bx;
  Vertex c:
  c.value= cx;
  Vertex d;
  d.value= dx;
  prueba->add_Edge(a,b);
  prueba->add_Edge(b,d);
  prueba->add_Edge(c,d);
```

```
prueba->add_Edge(c,a);

cout << "Matriz_de_adyacencia" << endl;
prueba->adjacency->print();

cout << "Display_del_grafo" << endl;
prueba->display();
cout << "Depth_first_search" << endl;
prueba->dfs();
cout << "Breadth_first_search" << endl;
prueba->bsf();

/*prueba->bsf();

return 0;
}
```

Finalmente se muestra la salida del programa con una captura de pantalla:

```
esteban@debian: ~/Desktop/Estructuras/LABOS/Lab6/ultimo/src
steban@debian:~/Desktop/Estructuras/LABOS/Lab6/ultimo/src$ make Ru
 triz 4x4 creada para un grafo de 4 vertices
 atriz de adyacencia
 splay del grafo
epth first search
BCD
esteban@debian:~/Desktop/Estructuras/LABOS/Lab6/ultimo/src$ 🗌
                                               🔟 🛔 🚟 🦻 📢 📵 100% Sunday November 13, 23:25:03 📮
```

Figura 2: Salida programa

3. Conclusiones

- Se logró implementar un grafo mediante una matriz de adyacencia.
- Se realizó búsqueda en el grafo mediante "Depth first search".
- Se realizó búsqueda en el grafo mediante "Breadth first search".

4. Anexos

4.1. Vertex.cpp

```
#include "Vertex.h"

Vertex::Vertex() {
    value = 0x0;
    visited = false;
    nivel=0;
}

Vertex::Vertex(bool visit, char* val) {
    value = val;
    visited = visit;
    nivel=0;
}

// Vertex::~Vertex() {
    delete value;
//};
```

4.2. Matrix.cpp

```
#include "Matrix.h"
#include <string.h>
\#include < iostream >
using namespace std;
Matrix::Matrix(int tam){
    matrix = new int *[tam];
    size = tam;
    for (int i = 0; i < size; i++) {
         matrix[i] = new int[size];
         }
    for(int row=0; row < size; row++)
         for (int column=0; column<size; column++){
             matrix [row] [column] = 0;
}
Matrix::Matrix(int ** values, int tam) {
    matrix = values;
    size = tam;
}
Matrix: "Matrix() {
    delete matrix;
}
void Matrix::change_size(int new_size){
    int ** temp= new int *[new_size];
       for (int i = 0; i < new\_size; i++) {
        temp[i] = new int[new_size];
         }
    for (int row=0;row<new_size;row++){
         for (int column=0;column<new_size;column++){
             if (row<size && column<size){</pre>
```

```
temp[row][column]=matrix[row][column];
             }
             else{
                 temp[row][column] = 0;
        }
    }
    matrix = temp;
    size = new_size;
}
void Matrix::remove_rowcolumn(int rc){
    int** temp= new int*[this->size-1];
    for (int i = 0; i < this -> size -1; i++) {
      temp[i] = new int[this \rightarrow size -1];
    int hor;
    int ver;
     for(int row=0;row<(this->size-1);row++){
        for (int column=0;column<this->size-1;column++){
             hor=row;
             ver=column;
             if(row > = (rc - 1)){
                 hor++;
             if(column > = (rc - 1)){
                 ver++;
             temp[row][column]=matrix[hor][ver];
        }
    }
    matrix=temp;
    size = size -1;
}
int* Matrix::find_edge(int e){
    for(int row=0; row < size; row++){
        for (int column=0; column<size; column++){
             if(matrix[row][column] == e)
                 return &(matrix[row][column]);
```

4.3. Grafo.cpp

```
#include "Grafo.h"
#include <stack>
Grafo::Grafo() {
    hight = 0;
    depth=0;
    num_vertex=0;
    source=0x0;
    vertices = new ListaConArreglo < Vertex > ();
    adjacency = new Matrix(0);
    name=0;
};
Grafo:: Grafo() {
    delete vertices;
    delete adjacency;
}
void Grafo::add_vertex(char* v){
    Vertex* n = new Vertex(false, v);
    if (num_vertex==0){
         source = n;
    }
    vertices -> agregar (*n); //agrega en la lista de vertices
    adjacency->change_size (adjacency->size+1);
    num_vertex++;
}
void Grafo::remove_Vertex(Vertex v){
    int index;
    for (int i=0; i < vertices ->tam; i++){
             if (*(vertices -> data[i].value)==*(v.value)){
                 index=i;
    vertices -> eliminarK(index);
    adjacency->remove_rowcolumn(index+1);
    num_vertex --;
}
```

```
void Grafo::add_Edge(Vertex v1, Vertex v2){
    if(vertices \rightarrow tam > 0)
         int v_-1;
         int v_2;
         for (int i=0; i< vertices \rightarrow tam; i++)
              if (*(vertices -> data[i].value)==*(v1.value)){
                   v_1=i;
              if (*(vertices ->data[i].value)==*(v2.value)){
                   v_2=i;
              }
         }
         v2.nivel = v1.nivel + 1;
         name=name+1;
         adjacency \rightarrow matrix [v_1][v_2] = name;
         adjacency \rightarrow matrix [v_2][v_1] = name;
    }
}
void Grafo::removeEdge(int e){
     *(adjacency -> find_edge(e)) = 0;
    *(adjacency -> find_edge(e)) = 0;
}
void Grafo::display(){
  for (int i=0; i < this -> num_vertex; i++){
    cout <<*(this -> vertices -> recuperar(i). value);
  cout << endl;
void Grafo::bsf(){
    cout <<*(source->value);
    vertices -> data [0]. visited=true;
    search_bfs(0,0);
    cout << "" << endl;
    for (int i=0; i< num\_vertex; i++){
```

```
vertices ->data[i]. visited=false;
     }
}
void Grafo::search_bfs(int row, int column){
     ListaConArreglo <int> stack;
     if (adjacency->matrix [row] [column]>0 && vertices->data [row]. visited=false) {
          cout << * (vertices -> data [row]. value);
          vertices ->data[row]. visited=true;
          stack.agregar(row);
     }
     if(row < num_vertex - 1){
          search_bfs(row+1,column);
     if(stack.tam>0){
          \operatorname{search\_bfs}(0,\operatorname{stack}.\operatorname{data}[0]);
          stack.eliminar();
     }
}
void Grafo::dfs(){
     cout <<*(source -> value);
     vertices ->data[0]. visited=true;
     \operatorname{search}_{-}\operatorname{dfs}(0,0);
     cout << "" << endl;
     for(int i=0; i<num\_vertex; i++){
          vertices -> data[i]. visited=false;
}
void Grafo::search_dfs(int row, int column){
     if (adjacency->matrix [row] [column]>0 && vertices->data [row]. visited=false) {
          cout << * (vertices -> data [row]. value);
          vertices ->data[row].visited=true;
          \operatorname{search}_{-}\operatorname{dfs}(0,\operatorname{row});
     }
     else{
          if(row < num_vertex - 1){
               search_dfs(row+1, column);
```

} }