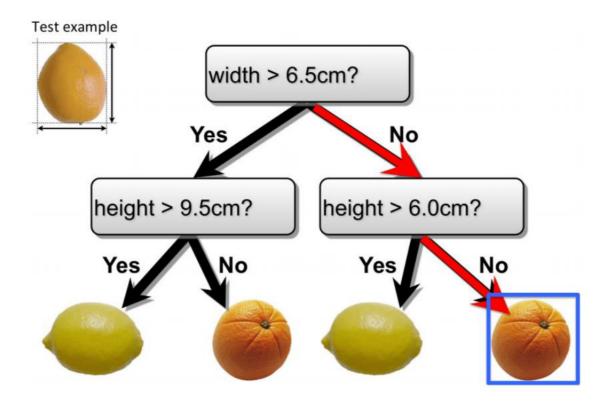
# **Decision Trees**

# **Decision Trees**

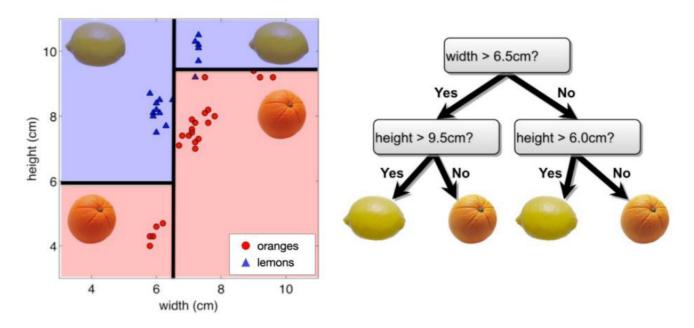
## Introduction

• Make predictions by splitting on features according to a tree structure.



- Internal nodes test a feature
- Branching is determined by the feature value
- Leaf nodes are outputs (predictions)

上面的决策树中,从 root 到 leaf 共有 4 条路径,它们定义了输入空间的 region  $R_m$ ,通过 split 时的判断,它们将空间划为 4 部分。



#### 决策树分为两种:

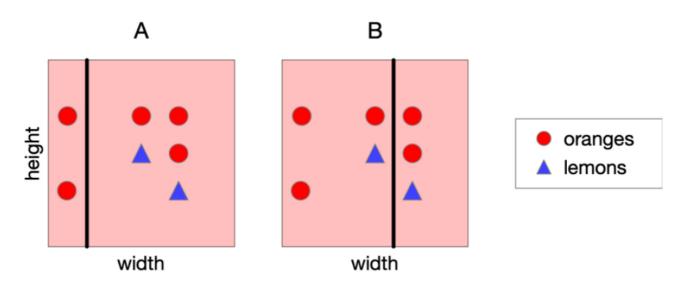
- Classification tree
  - 。 discrete output leaf 的值是训练集中常见的 y 值。
- Regression tree
  - 。 continuous output leaf 的值是训练集中 y 的均值 (特征空间中某部分的均值)。

## **Decision Trees**

决策树是一个 universal function approximators。

要建立一个决策树,我们可以使用 greedy heuristic:即对于训练集中的 features,我们一个一个试,找到一个能最大程度减少 loss 的用来 split。

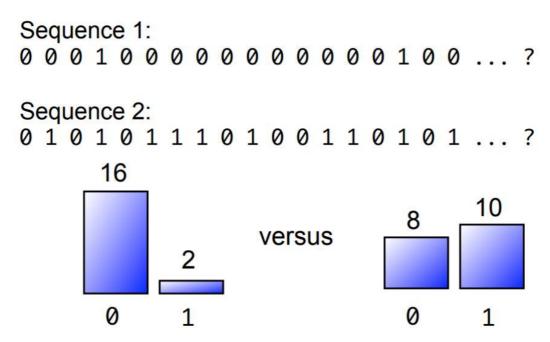
但是现在我们面临一个问题,对于下面这个输入空间,那种划分方式更好?又怎么衡量?



# **Quantifying Uncertainty**

**entropy**:对于一个离散的随机变量,我们对其可能的 outcomes 的预测有多么没把握 (uncertainty)。

举一个硬币的例子: 假如我们抛两组硬币,两组使用不同的硬币(硬币不一定公平),得到下面的结果(用 0 和 1 代表正反面):

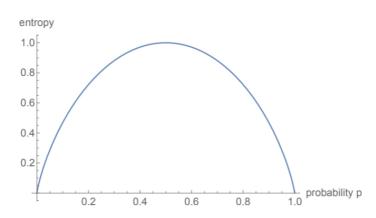


现在我们求一下两个硬币抛出 0 的 entropy:

 $-p \log_2(p) - (1-p) \log_2(1-p)$ 

注意: entropy 越小, 我们的把握 (certainty) 就越大。

这很容易理解:如果有一个人干了100件事,其中90件是坏事,我们就可以有把握的说他是坏人;但如果他干了60件坏事,40件好事,那我们就没那么有把握了。



entropy 的单位是 bits。

## **Information Entropy**

More generally, the entropy of a discrete random variable Y is given by

$$H(Y) = -\sum_{y \in Y} p(y) \log_2 p(y)$$

- High Entropy:
  - 。 变量都有着类似的分布 (概率相近)
  - 。 柱状图呈扁平状 (flat), 差不多一样高
  - 。 从中抽取的值具备较低的可预测性 (predictable)
- Low Entropy:
  - 。 变量集中分布在某些区域(概率相差大)
  - 柱状图中柱子间高度差距大
  - 。 从中抽取的值具备较高的可预测性

## **Conditional Entropy**

接下来看下面这个例子:

• Example:  $X = \{\text{Raining, Not raining}\}, Y = \{\text{Cloudy, Not cloudy}\}$ 

	Cloudy	Not Cloudy
Raining	24/100	1/100
Not Raining	25/100	50/100

$$\begin{array}{lcl} H(X,Y) & = & -\sum_{x \in X} \sum_{y \in Y} p(x,y) \log_2 p(x,y) \\ \\ & = & -\frac{24}{100} \log_2 \frac{24}{100} - \frac{1}{100} \log_2 \frac{1}{100} - \frac{25}{100} \log_2 \frac{25}{100} - \frac{50}{100} \log_2 \frac{50}{100} \\ \\ & \approx & 1.56 \mathrm{bits} \end{array}$$

上面我们求出了整个数据的 information entropy (信息熵)。

信息熵只考虑一个随机变量的所有可能取值,即所有可能发生事件所带来的信息量的期望。 而条件熵会考虑两个变量,为 X 给定条件下,Y 的条件概率分布的熵对 X 的数学期望。

#### **Specific Conditional Entropy**

• What is the entropy of cloudiness Y, given that it is raining?

$$\begin{array}{rcl} H(Y|X=x) & = & -\sum_{y \in Y} p(y|x) \log_2 p(y|x) \\ \\ & = & -\frac{24}{25} \log_2 \frac{24}{25} - \frac{1}{25} \log_2 \frac{1}{25} \\ \\ & \approx & 0.24 \mathrm{bits} \end{array}$$

上面是求在下雨的时候,云量的 entropy。其中 p(y|x) 代表在 x 发生的情况下 y 发生的概率。而  $p(y|x)=\frac{p(x,y)}{p(x)}$ ,假如 x 代表下雨,y 代表 cloudy,那么 x 和 y 同时发生的概率 p(x,y) 是  $\frac{24}{100}$ ,而 x 发生的概率是  $\frac{24}{100}+\frac{1}{100}=\frac{25}{100}$ 。因此得到上面的结果。

这里把条件 X 固定了,对于所有 X 的条件熵在下面。

#### **Expected conditional entropy**

现在,我们可以推出条件熵的通式:

The expected conditional entropy:

$$H(Y|X) = \sum_{x \in X} p(x)H(Y|X = x)$$
$$= -\sum_{x \in X} \sum_{y \in Y} p(x,y) \log_2 p(y|x)$$

• What is the entropy of cloudiness, given the knowledge of whether or not it is raining?

$$\begin{array}{lcl} H(Y|X) & = & \displaystyle\sum_{x \in X} p(x) H(Y|X=x) \\ \\ & = & \displaystyle\frac{1}{4} H(\text{cloudy}|\text{is raining}) + \frac{3}{4} H(\text{cloudy}|\text{not raining}) \\ \\ & \approx & 0.75 \text{ bits} \end{array}$$

上面是整个数据的条件熵。其中"是否下雨"是 X,因此有两种情况,即两个 p(x),分别为  $\frac{24}{100}+\frac{1}{100}=\frac{1}{4}$ ,和  $\frac{25}{100}+\frac{50}{100}=\frac{3}{4}$ 。

#### **Properties**

- 熵永远非负
- Chain rule: H(X,Y) = H(X|Y) + H(Y) = H(Y|X) + H(X),即条件熵+当条件的变量的信息熵=整体的信息熵

If X and Y independent, then X does not affect our uncertainty about Y: H(Y|X) = H(Y)

• But knowing Y makes our knowledge of Y certain: H(Y|Y) = 0By knowing X, we can only decrease uncertainty about Y:  $H(Y|X) \le H(Y)$ 

#### **Information Gain**

熵:表示随机变量的不确定性。

条件熵: 在一个条件下, 随机变量的不确定性。

信息增益: 熵 - 条件熵。表示在一个条件下, 信息不确定性减少的程度。

• This is called the information gain IG(Y|X) in Y due to X, or the mutual information of Y and X

$$IG(Y|X) = H(Y) - H(Y|X)$$

- If X is completely uninformative about Y: IG(Y|X) = 0
- If X is completely informative about Y: IG(Y|X) = H(Y)

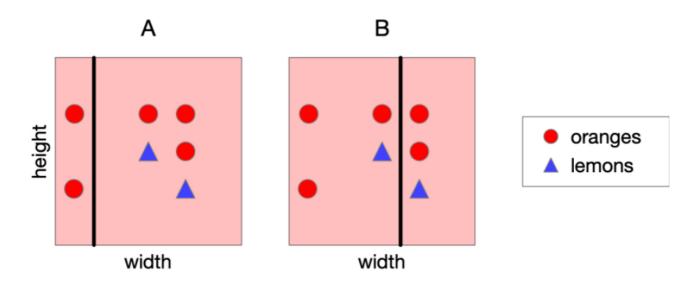
举个例子: Y(明天下雨)是一个随机变量, Y的信息熵可以算出来, X(明天阴天)也是随机变量, 在阴天情况下下雨的条件熵我们也知道。

Y的熵减去 X 条件下 Y 的熵 (条件熵),就是信息增益。具体解释:原本明天下雨 (Y) 的信息熵是 2,条件熵是 0.01 (因为如果知道明天是阴天,那么下雨的概率很大,信息量少),这样相减后信息增益为 1.99。在获得阴天这个信息后,下雨信息不确定性减少了 1.99,不确定减少了很多,所以信息增益大。也就是说,明天阴天这个信息对明天下午这一推断来说非常重要。

所以在特征选择的时候常常用信息增益,如果 IG(信息增益)大的话那么这个特征对于分类来说很关键,决策树就是这样来找特征的。

#### **Decision Trees**

现在,我们回到之前的问题,下面两种划分方式哪种好。

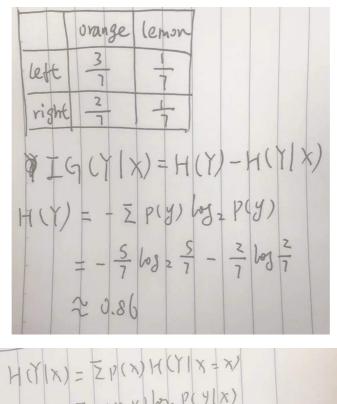


我们分别求它们的 IG。

首先,我们要确定 Y 和 X。 Y 一般是预测的结果,因此这里的 Y 为 oranges 和 lemons;对应的 X 则是 Y 被分在了左边还是右边。

然后我们找出它们的相关信息,计算 IG。

### 这里以B为例:



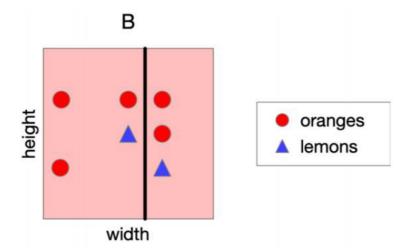
$$H(X) = ZP(X)H(X)X^{2}X$$

$$= -\frac{1}{2}\sum_{1}|(X,y)|_{\mathcal{D}_{2}}P(y|X)$$

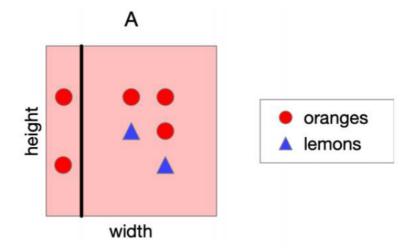
$$= \frac{3}{7}\cdot \log_{2}\left[\frac{1}{3}\right]$$

$$= \frac{3}{7}\cdot \log_{2}\left[\frac{1}{3}\right]$$

结果:



- Root entropy of class outcome:  $H(Y) = -\frac{2}{7}\log_2(\frac{2}{7}) \frac{5}{7}\log_2(\frac{5}{7}) \approx 0.86$
- Leaf conditional entropy of class outcome:  $H(Y|left) \approx 0.81$ ,  $H(Y|right) \approx 0.92$
- $IG(split) \approx 0.86 (\frac{4}{7} \cdot 0.81 + \frac{3}{7} \cdot 0.92) \approx 0.006$

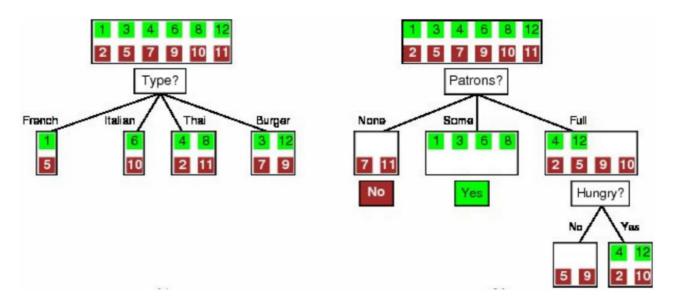


- Root entropy of class outcome:  $H(Y) = -\frac{2}{7}\log_2(\frac{2}{7}) \frac{5}{7}\log_2(\frac{5}{7}) \approx 0.86$
- Leaf conditional entropy of class outcome: H(Y|left) = 0,  $H(Y|right) \approx 0.97$
- $IG(split) \approx 0.86 (\frac{2}{7} \cdot 0 + \frac{5}{7} \cdot 0.97) \approx 0.17!!$

# **Decision Tree Construction Algorithm**

构建决策树的算法:

- Simple, greedy, recursive approach, builds up tree node-by-node
  - 1. pick a feature to split at a non-terminal node
  - 2. split examples into groups based on feature value
  - 3. for each group:
    - ▶ if no examples return majority from parent
    - else if all examples in same class return class
    - lack else loop to step 1
- Terminates when all leaves contain only examples in the same class or are empty.



$$IG(Y) = H(Y) - H(Y|X)$$

$$IG(type) = 1 - \left[\frac{2}{12}H(Y|\text{Fr.}) + \frac{2}{12}H(Y|\text{It.}) + \frac{4}{12}H(Y|\text{Thai}) + \frac{4}{12}H(Y|\text{Bur.})\right] = 0$$

$$IG(Patrons) = 1 - \left[\frac{2}{12}H(0,1) + \frac{4}{12}H(1,0) + \frac{6}{12}H(\frac{2}{6},\frac{4}{6})\right] \approx 0.541$$

# Comparison to some other classifiers

Advantages of decision trees over KNNs and neural nets

- Simple to deal with discrete features, missing values, and poorly scaled data
- Fast at test time
- ullet More interpretable

Advantages of KNNs over decision trees

- Few hyperparameters
- Can incorporate interesting distance measures (e.g. shape contexts)

Advantages of neural nets over decision trees

• Able to handle attributes/features that interact in very complex ways (e.g. pixels)