

Přednáška #10: **Kolektivní komunikační algoritmy I**

Kolektivní komunikační operace (KKO)

- vysílání jeden-všem (OAB)
- vysílání skupině (MC)
- rozesílání jeden-všem (OAS)
- vysílání všichni-všem (AAB)
- rozesílání všichni-všem (AAS)

Komunikační modely

- Počet portů: 1-portový, výstupně všeportový, nebo všeportový model.
- Směrovost kanálů: simplexní, poloduplexní, nebo plně-duplexní.
- Technika přepínání: ulož-a-pošli-dál (SF) nebo červí (WH) přepínání.
- Možnosti manipulace s pakety: kombinující nebo nekombinující model.
- Velikost paketu: μ

- Časová složitost kolektivní operace XXX:
 - Model konstantního času: počet kroků (kol): spodní mez $\rho_{XXX}(G)$, horní mez $r_{XXX}(G)$.
 - * SF síť: 1 krok = množina souběžných hopů mezi sousedy.
 - * WH síť: 1 krok = množina současně použitých linkově disjunktních cest.
 - Model lineárního času: kom. zpoždění v sek.: spodní mez $\tau_{XXX}(G)$, horní mez $t_{XXX}(G)$.
- Komunikační práce: celkový počet hopů (SF) či paketo-hran (WH).
Spodní mez $\eta_{XXX}(G)$, horní mez $h_{XXX}(G)$.
- Požadavky na velikost pomocných front uvnitř směrovačů β :
vztahuje se většinou pouze na SF síť, WH směrovače mívají $\beta = 0$.
- Komunikační efektivnost: efektivní kolektivní komunikační algoritmy by měly
 - plně využívat propustnost (bisekční/síťovou) síť
= být schopny využít všech použitelných kanálů a front během celé operace.
 - eliminovat redundantní komunikaci
 - * podmínka NODUP = NO-DUPlication,
 - * podmínka NOHO = NO-node-Hears-its-Own-information.

Lemma 1. *Spodní meze počtu kroků a kom. práce KKO pro všeportovou plně-duplexní SF nekombinující Q_n .*

<i>kom. operace XXX</i>	$\rho_{XXX}(Q_n)$	$\eta_{XXX}(Q_n)$
<i>OAB</i>	n	$2^n - 1$
<i>AAB</i>	$\lceil (2^n - 1)/n \rceil$	$2^n(2^n - 1)$
<i>OAS</i>	$\lceil (2^n - 1)/n \rceil$	$n2^{n-1}$
<i>AAS</i>	2^{n-1}	$n2^{2n-1}$

Důkaz.

1. $\rho_{OAB}(Q_n) = \text{diam}(Q_n)$. $\eta_{OAB}(Q_n) =$ počet cílových uzlů.
2. $\rho_{AAB}(Q_n)$: Každý uzel má přijmout $2^n - 1$ různých paketů a přitom může přijmout nejvýše n paketů v 1 kroku. $\eta_{AAB}(Q_n) = 2^n \eta_{OAB}(Q_n)$.
3. $\rho_{OAS}(Q_n)$: Každý zdroj má vyslat $2^n - 1$ různých paketů a přitom v 1 kroku může vyslat nejvýše n paketů. Ve vzdálenosti k od zdroje existuje $\binom{n}{k}$ vrcholů Q_n , proto $\eta_{OAS}(Q_n) = \sum_{k=1}^n k \binom{n}{k} = n2^{n-1}$.
4. $AAS = 2^n$ operací OAS běžících současně, proto $\eta_{AAS}(Q_n) = 2^n \eta_{OAS}(Q_n) = n2^{2n-1}$.
Plně-duplexní všeportová Q_n může realizovat $n2^n$ hopů (paketo-hran) v 1 kroku, proto $\rho_{AAS}(Q_n) = (n2^{2n-1}) / (n2^n) = 2^{n-1}$.




Poznámka: \exists optimální hyperkubické algoritmy dosahující přesně těchto spodních mezí.

Dolní meze

Lemma 2. *Mějme d -portovou propojovací síť G se SF přepínáním a uvažujme OAB ze zdroje $s \in V(G)$. Pak*

- $\eta_{\text{OAB},d}(G, s) = |V(G)| - 1,$
- $\rho_{\text{OAB},d}(G, s) = \begin{cases} \max(\text{diam}(G), \log_{d+1}(|V(G)|)), & \text{je-li } G \text{ uzlově symetrická,} \\ \max(\text{exc}(s, G), \log_{d+1}(|V(G)|)), & \text{je-li nesymetrická} \end{cases},$
- **spodní mez na součet délek použitých cest** $\gamma_{\text{OAB},d}(G, s) = \text{exc}(s, G),$
- $\tau_{\text{OAB},d}(G, s) = \varrho_{\text{OAB},d}(G, s)(t_s + mt_m) + \gamma_{\text{OAB},d}(G, s)t_d.$

Důkaz.

- Počet informovaných uzlů se v každém kroku může v nejlepším případě nejvýše d -násobit a růst řadou $1, 1 + d, 1 + d + d(d + 1) = (d + 1)^2, \dots$
- Obecně, v kroku i jich může být nejvýše $(1 + d)^i \implies$
i v tom nejlepším případě nemůže OAB skončit dříve než mocnina $d + 1$ přeroste $|V(G)|$.
- Současně platí omezení, že se informace předává vždy pouze sousedům, proto je počet kroků OAB limitován excentricitou nebo průměrem.
- Délka žádné cesty nemůže být menší než excentricita.
- V každém kroku se posílají paralelně pakety o velikosti m po linkách s rychlostí t_m . 

Lemma 3. *Jakákoli výstupně-všeportová SF síť G má triviální krokově-optimální OAB algoritmus, zvaný záplavový.*

Algoritmus FLOODINGOAB(G, s)

Zdroj s : pošli paket všem svým sousedům.

Ostatní uzly:

if (paket přišel poprvé)
then nech si kopii a pošli ho všem zbývajícím sousedům
else ignoruj ho.

Důkaz.

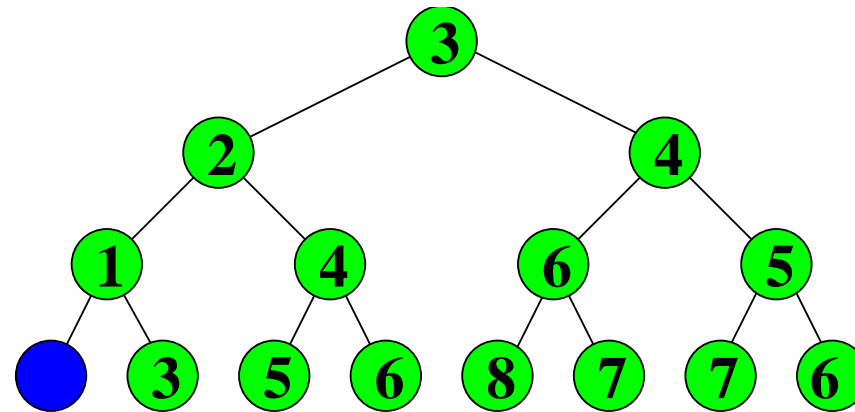
- Vysílací vlna dosáhne každý uzel poprvé po nejkratší cestě, čili $r_{\text{OAB}}(G, s) = \text{exc}(s, G)$.
- Obsahuje-li G cykly, některé uzly mohou obdržet paket více než jednou, čili není obecně NODUP. ♣

Diskuze:

- Funguje pro ortogonální i hyperkubické sítě.
- Zajištění NODUP: nutné používat kostry nejkratších cest (= BFS stromy).

- Optimalita OAB v 1-portové síti: v nejlepším případě se počet informovaných uzlů může zdvojit.
- Zjistit, zda \exists optimální OAB algoritmus v 1-portové síti G , je NP-úplný problém.

Příklad: 1-portový úplný binární strom



- 1-portový záplavový algoritmus: v případě volby ze 2 směrů strategie FF.
- $r_{\text{OAB}}(CBT_m) = 3m - 1 > \varrho_{\text{OAB}}(CBT_m) = \text{diam}(CBT_m) = 2m \implies$ nelze dosáhnout přesně spodní meze.

Zdvojování = binární množení (obrácená paralelní binární redukce)

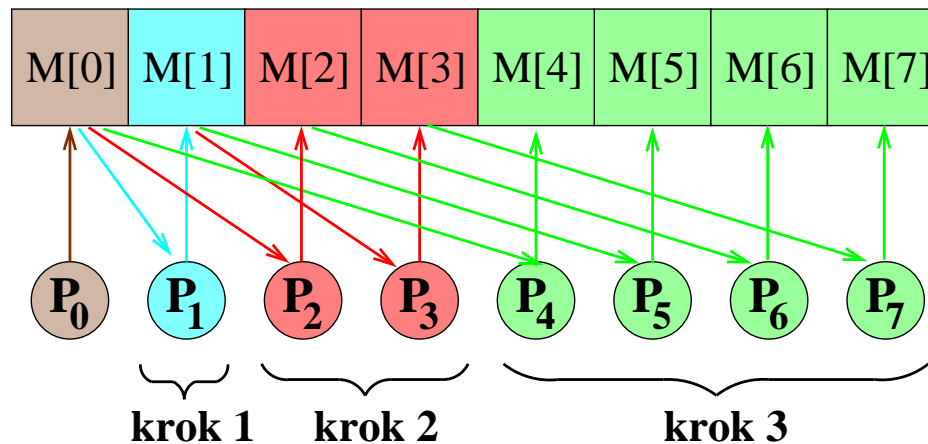
Algoritmus GENRECDOUBL(G, s)

Rozděl graf G do 2 podgrafů G_1 a G_2 téže velikosti tak, že zdroj $s \in V(G_1)$ a \exists jeho soused $s' \in V(G_2)$;

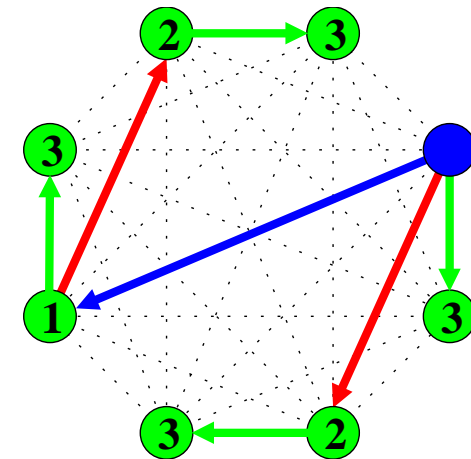
Zdroj s pošle paket tomuto sousedu s' ;

do_in_parallel

{ GENRECDOUBL(G_1, s);
GENRECDOUBL(G_2, s') }



(a)

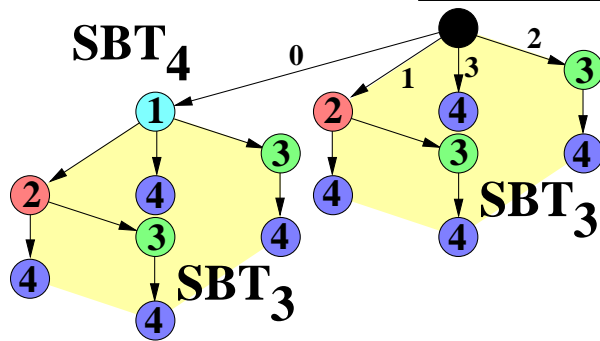


(b)

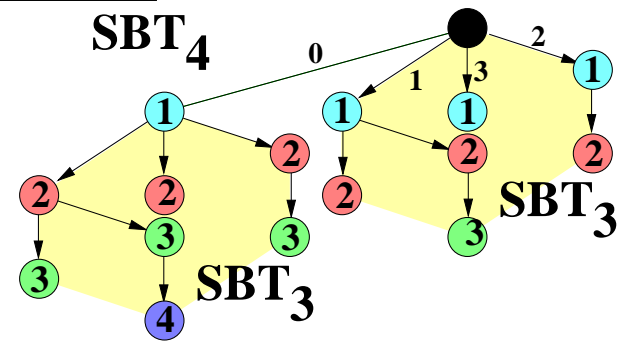
(a) RD v EREW PRAM: $r_{OAB}(EREW) = \lceil \log p \rceil$ - optimální

(b) RD v U_p : $r_{OAB}(U_p) = \lceil \log p \rceil$ - optimální

SF OAB: hyperkrychle



(a) 1-portový model



(b) vseportový model

- n -úrovňová binomiální kostra SBT_n (izomorfní se stromem pro binární D&C na Q_n).
- SBT_n je rekurzivní: $SBT_n =$ spodní SBT_{n-1} a horní SBT_{n-1} s propojenými kořeny.
- Optimální jak pro 1-portovou (RD) tak pro všeportovou (řízená záplava) hyperkrychli.
- Počet uzlů, které obdrží paket v kroku i , je
 - 2^{i-1} v 1-portovém modelu,
 - $\binom{n}{i}$ ve všeportovém modelu (\implies proto název binomiální kostra).
- Oba případy jsou optimální i co do komunikační práce, neboť každý uzel obdrží paket přesně jednou a od svého souseda:

$$h_{\text{OAB}}(Q_n) = \sum_{i=1}^n 2^{i-1} = \sum_{i=1}^n \binom{n}{i} = 2^n - 1 = \eta_{\text{OAB}}(Q_n).$$

SF OAB: Mřížky

Dimenzionálně uspořádané kostry (dimension-ordered trees, DOT).

- Zobecnění hyperkubických *SBT*.
- Každý uzel používá dimenze ve stejném pořadí, např. 0, 1, 2, ...
- Řízená záplava \implies zajištění NODUP.

Výstupně všeportové mřížky

Algoritmus DOTMESHALLPORTOAB($M(\dots), s$)

Zdroj s : Pošli paket všem svým sousedům.

Ostatní uzly:

if (paket přišel z kanálu v dimenzi i , kde $0 \leq i \leq n - 1$)
then pošli ho dál v dimenzi i (je-li to možné) & ho pošli všem sousedům
ve směrech $(i + 1)^+, (i + 1)^-, \dots, (n - 1)^+, (n - 1)^-$ (pokud \exists)

$$t_{\text{OAB}}(M(\dots), \mu, s) = (t_s + t_d + \mu t_m) \text{exc}(s, M(\dots)).$$

Nechť $z_0 \geq z_1 \geq \dots \geq z_{n-1}$.

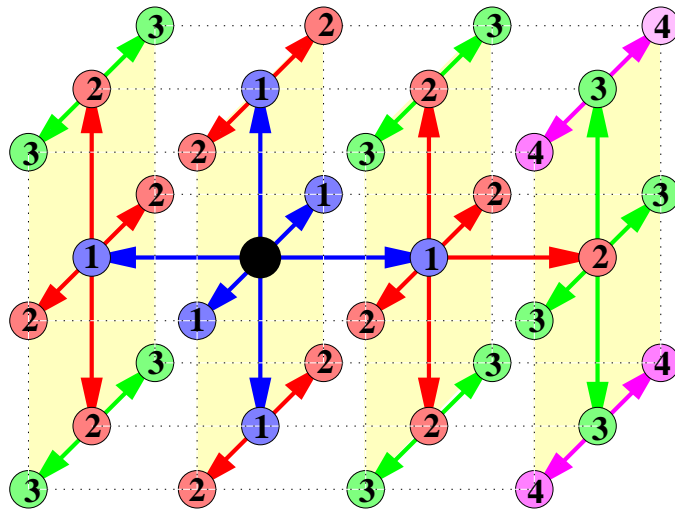
Algoritmus DOTMESH1PORTOAB($M(\dots), s$)

Zdroj s : Pošli paket postupně sousedům ve směrech $0^+, 0^-, \dots, (n-1)^-, (n-1)^+$.

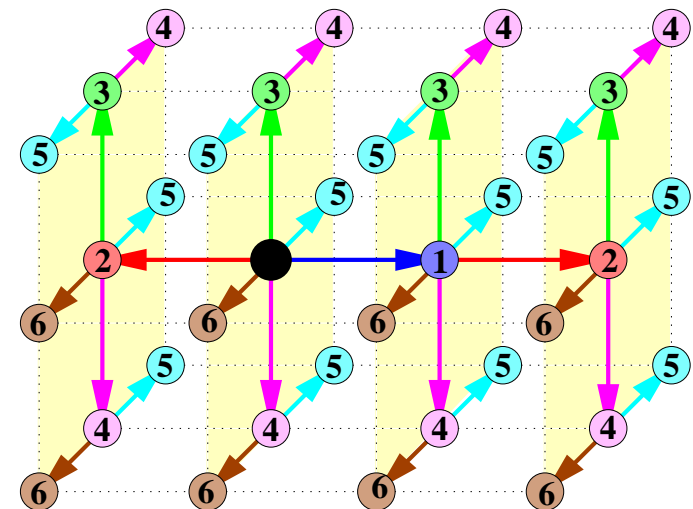
Ostatní uzly:

```

if (paket přišel z kanálu v dimenzi  $i$ , kde  $0 \leq i \leq n-1$ )
  then
    { if (nejsi poslední uzel ve dimenzi  $i$ ) then pošli paket v dimenzi  $i$  dále;
      for  $j := (i+1)^+, (i+1)^-, \dots, (n-1)^+, (n-1)^-$  do_sequentially
        if (nejsi krajní uzel ve směru  $j$ )
          then pošli paket tímto směrem  $j$  }
  
```



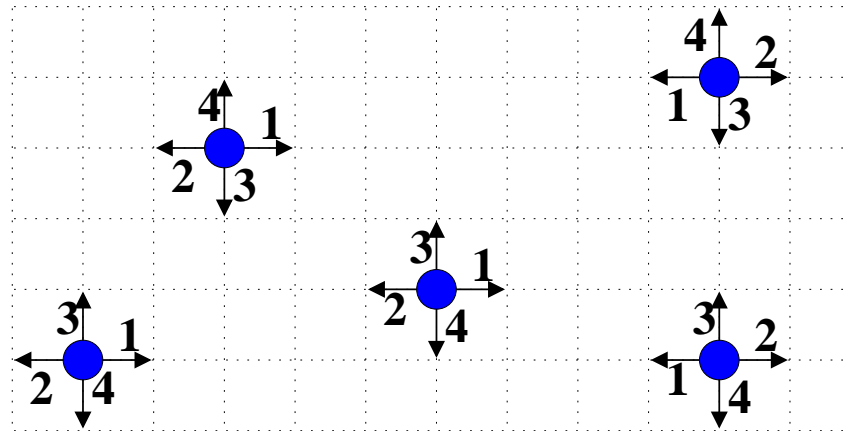
(a) všeporťová mřížka



(b) 1-portová mřížka - statické pořadí směrů.

$$t_{\text{OAB}}(M(\dots), \mu, s) \geq (t_s + t_d + \mu t_m) \text{exc}(s, M(\dots)).$$

- Při volbě ze 2 směrů dané dimenze se řídíme strategií FF.



$$t_{\text{OAB}}(M(\dots), \mu, s) \geq (t_s + t_d + \mu t_m) \text{exc}(s, M(\dots)).$$

SF OAB: Toroidy

- Toroidy jsou uzlově symetrické, takže můžeme použít

předchozí mřížkový algoritmus se zdrojem umístěným *uprostřed* mřížky.

- Nutnost ošetření duplikací paketů v kružnicích.

- Komunikace necitlivá na vzdálenost \implies průměr/excentricita neovlivní počet kroků.

Lemma 4. *Mějme d -portovou propojovací síť G se WH přepínáním a uvažujme OAB ze zdroje $s \in V(G)$. Pak*

- $\eta_{\text{OAB},d}(G, s) = |V(G)| - 1,$
- $\rho_{\text{OAB},d}(G, s) = \lceil \log_{d+1} |V(G)| \rceil$
- **spodní mez na součet délek použitých cest** $\gamma_{\text{OAB},d}(G, s) = \text{exc}(s, G),$
- $\tau_{\text{OAB},d}(G, s) = \varrho_{\text{OAB},d}(G, s)(t_s + mt_m) + \gamma_{\text{OAB},d}(G, s)t_d.$

- Dosažení spodní meze je snadné na 1-portových mřížkách a toroidech:

simulováním hyperkubického RD OAB.

- Dosažení spodní meze

$$\rho_{\text{OAB}}(G) = \log_{k+1} |V(G)|.$$

je mnohem obtížnější na všeportových mřížkách, toroidech, hyperkrychlech.

WH OAB: 1-portová hyperkrychle

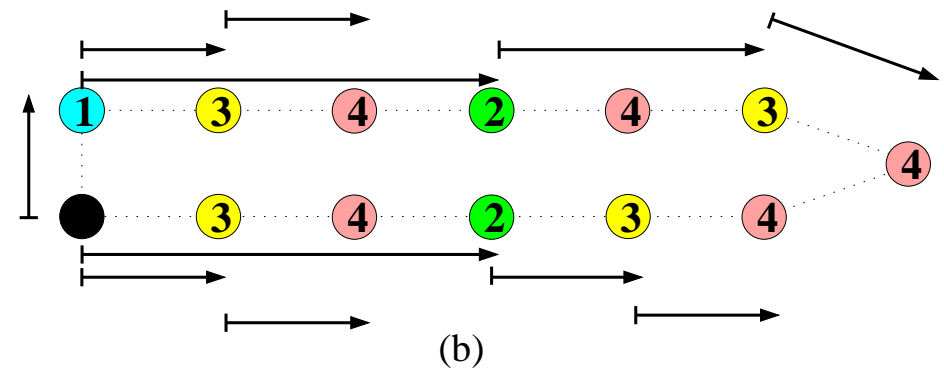
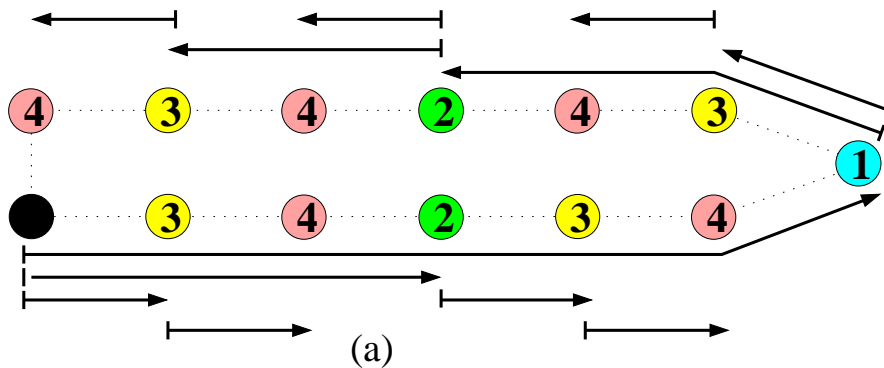
WH přepínání neposkytuje žádné zlepšení ve srovnání se SF případem, protože

SF algoritmus založený na SBT_n (Slajd 8) s časovou složitostí $(t_s + t_d + \mu t_m)n$ je optimální.

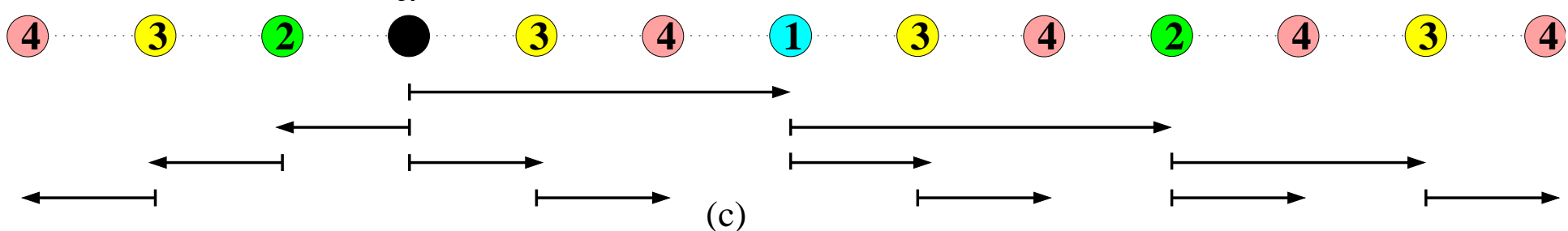
Algoritmus 1-DTORUSRECDOUBLOAB($K(z), s$)

- Fáze 1.1:** Zdroj s rozdělí toroid do 2 polovin (lineárních polí):
Je-li z liché, pak si s podrží menší část.
- Fáze 1.2:** Zdroj s pošle paket svému protějšku v 2. polovině (varinta (a) nebo (b)).
- Fáze 2:** Opakuj Fázi 1 rekurzivně v obou polovinách souběžně.

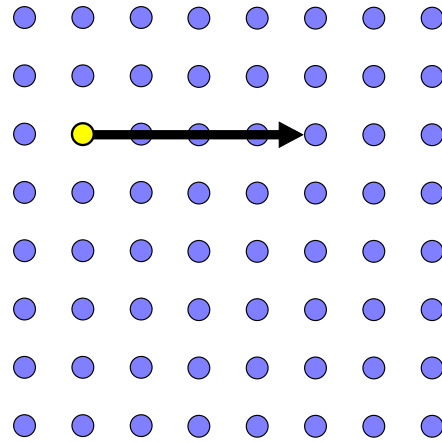
$$(a) \quad t_{\text{OAB}}(K(z), \mu) = \sum_{i=1}^{\lceil \log z \rceil} (t_s + \left\lceil \frac{z}{2^i} \right\rceil t_d + \mu t_m) = (t_s + \mu t_m) \lceil \log z \rceil + t_d(z - 1).$$



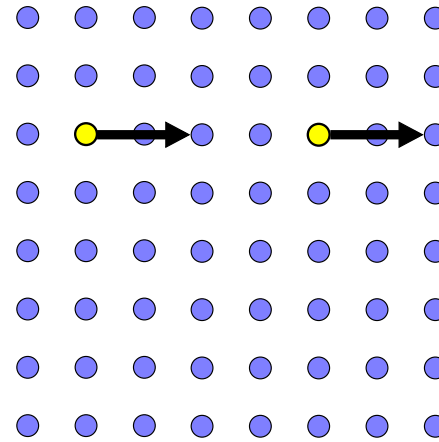
$$(c) \quad t_{\text{OAB}}(M(z), \mu, a) = \lceil \log z \rceil (t_s + \mu t_m) + \max(z - a - 1, a) t_d$$



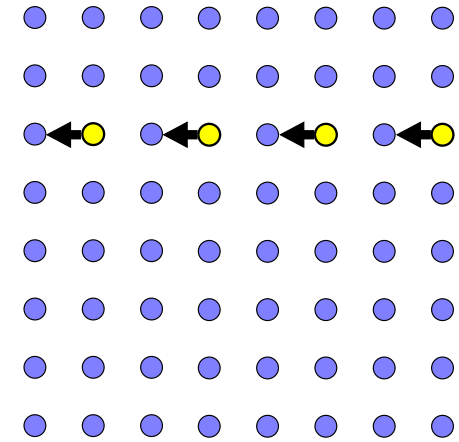
Simulace hyperkubického 1-portového RD.



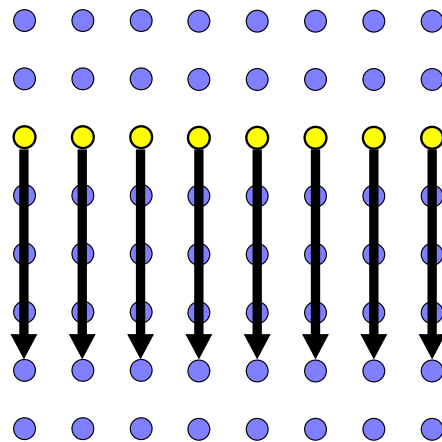
krok 1



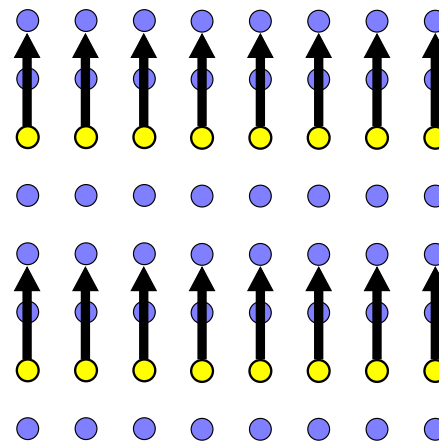
krok 2



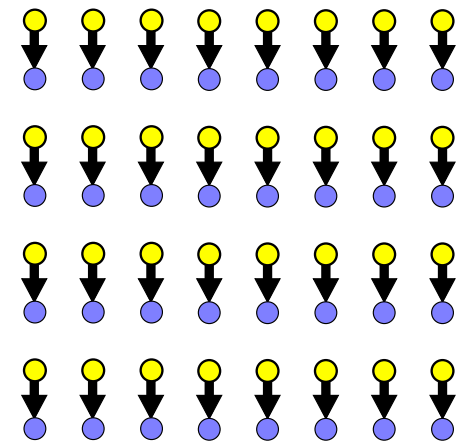
krok 3



krok 4



krok 5



krok 6

- Uvažujme $M(z_1, \dots, z_n)$ se zdrojem (a_1, \dots, a_n) .
- OAB strom se vytváří ve fázích podle pořadí dimenzí
 - ve fázi i , všechny informované uzly tvoří podmřížku $M(*^i, a_{i+1}, \dots, a_n)$.

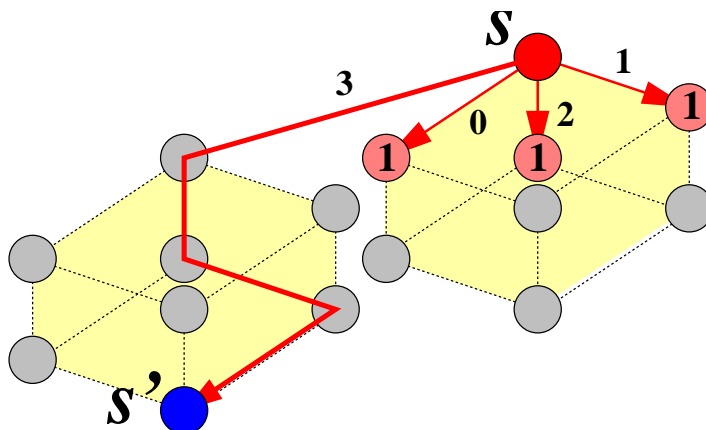
$$\rho_{\text{OAB}}(Q_n) = \lceil n / \log(n + 1) \rceil.$$

Algoritmus dvojitého stromu

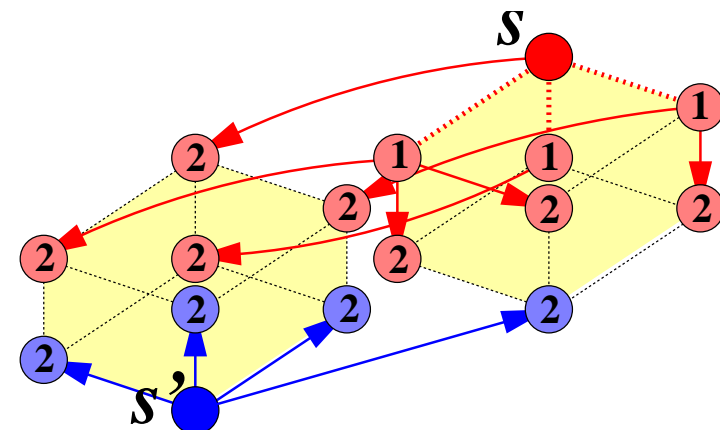
- $r_{\text{OAB}}(Q_n) = \lceil n/2 \rceil$ kroků pro všeportovou WH Q_n (optimální pro $n \leq 6$).

Algoritmus $\text{DOUBLETREEOAB}(Q_n, s)$

- Fáze 1:** Zdroj s pošle v 1.kroku n kopií paketu:
1 kopii svému doplňku s' prostřednictvím svého MSB-souseda w a
 $n - 1$ kopií svým sousedům vyjma w .
- Fáze 2:** Oba s i s' provedou částečné OAB založené na neúplných SBT .



(a) 1. krok a ustanovení 2. kořene s' .

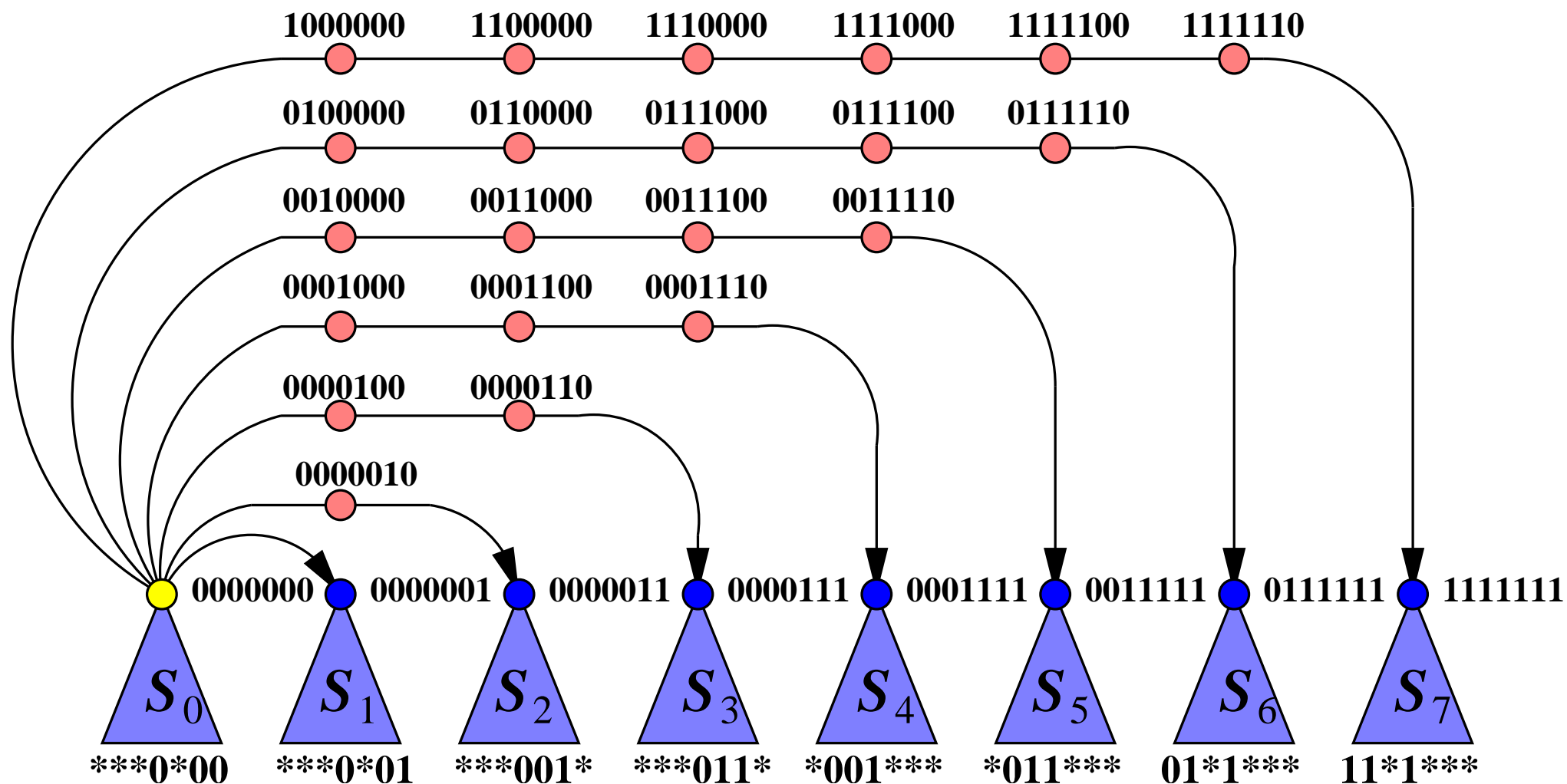


(b) Částečné SBT y v 2. kroku.

- Předpokládejme e-cube směřování s porovnáváním bitů zleva doprava.
- **Definice:** Je-li dáno $d \leq n$, pak jednoduchá dimenzionálně rostoucí cesta je každá cesta u_0, \dots, u_d v Q_n taková, že $\varrho(u_{j-1}, u_j) = i_j$ a $0 \leq i_1 < \dots < i_d \leq n - 1$.
- **Lemma:** Je-li použito e-cube směřování a u_0, \dots, u_d je j.d.r.c. v Q_n , pak je všech d cest $u_0 \rightarrow u_j$ je po dvojicích uzlově disjunktních
 $\implies u_0$ může při WH přepínání poslat d paketů všem u_i současně.

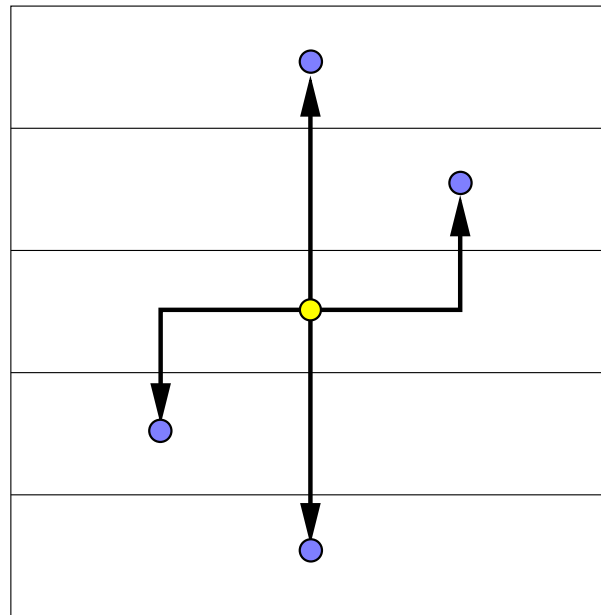
Algoritmus HoKAOOAB(Q_n, u_0)

- Fáze 1.1:** Zkonstruuj jednoduchou dimenzionálně rostoucí cestu u_0, \dots, u_n takovou, že
- Q_n lze rozdělit do $n + 1$ disjunktních podkrychlí S_i stejné nebo téměř stejné velikosti,
 - každá podkrychle S_i obsahuje u_i , $0 \leq i \leq n$.
- Fáze 1.2:** Zdroj u_0 pošle paket všem u_i do všech podkrychlí S_i paralelně.
- Fáze 2:** Opakuj Fázi 1 rekurzivně, dokud není Q_n rozdělena do podkrychlí dimenze ≤ 6 téměř stejné velikosti.
- Fáze 3:** Použij DOUBLETREEOAB uvnitř těchto podkrychlí.

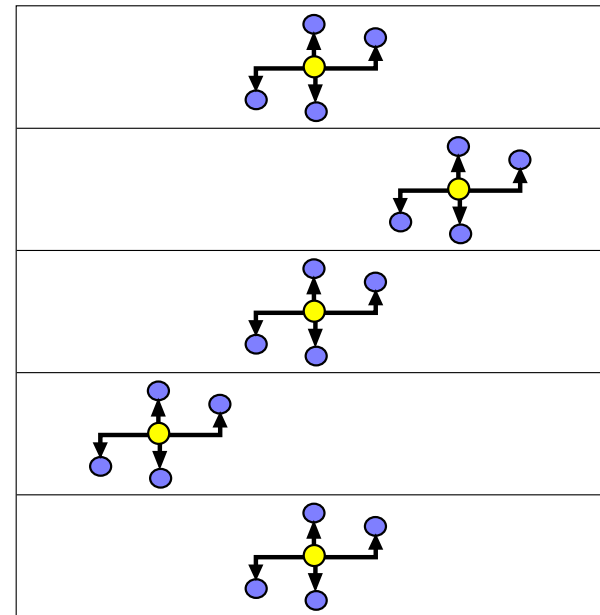


Časově-optimální HOKAOAB algoritmus ve všeportové WH Q_7 .

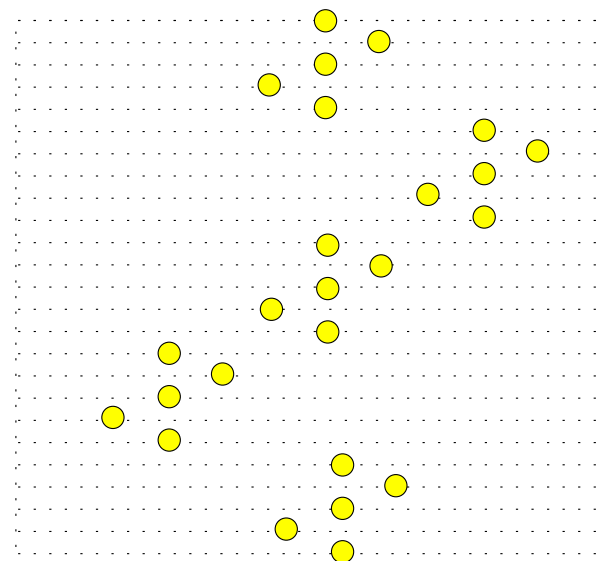
- $\rho_{\text{OAB}}() = \log_{2n+1} N$ pro n -rozměrnou WH všeportovou mřížku nebo toroid s N uzly.
- Aby tato spodní mez byla dosažena, každý uzel, jakmile je zapojen do OAB,
v každém kroku musí
 - nalézt $2n$ neinformovaných uzlů,
 - doručit jim paket po cestách, hranově disjunktních se všemi paralelně existujícími cestami v daném kroku.
- To je velmi obtížný problém. Existují přístupy založené
 - na rekurzivním dělení,
 - na dominujících množinách,
 - na zobecněné diagonále.



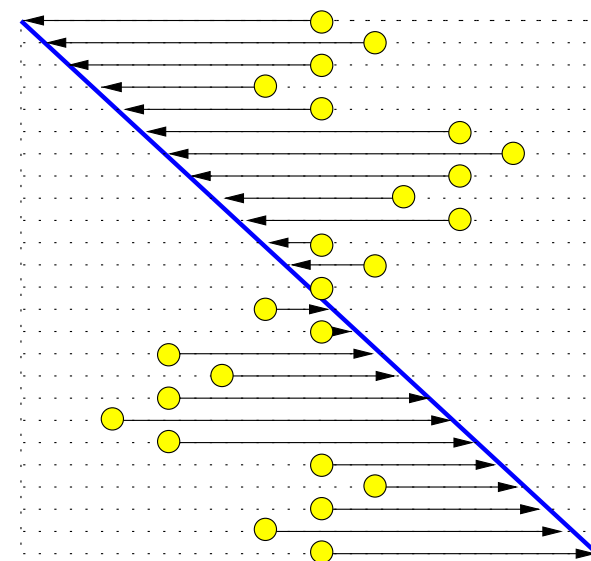
Faze 1 – krok 1



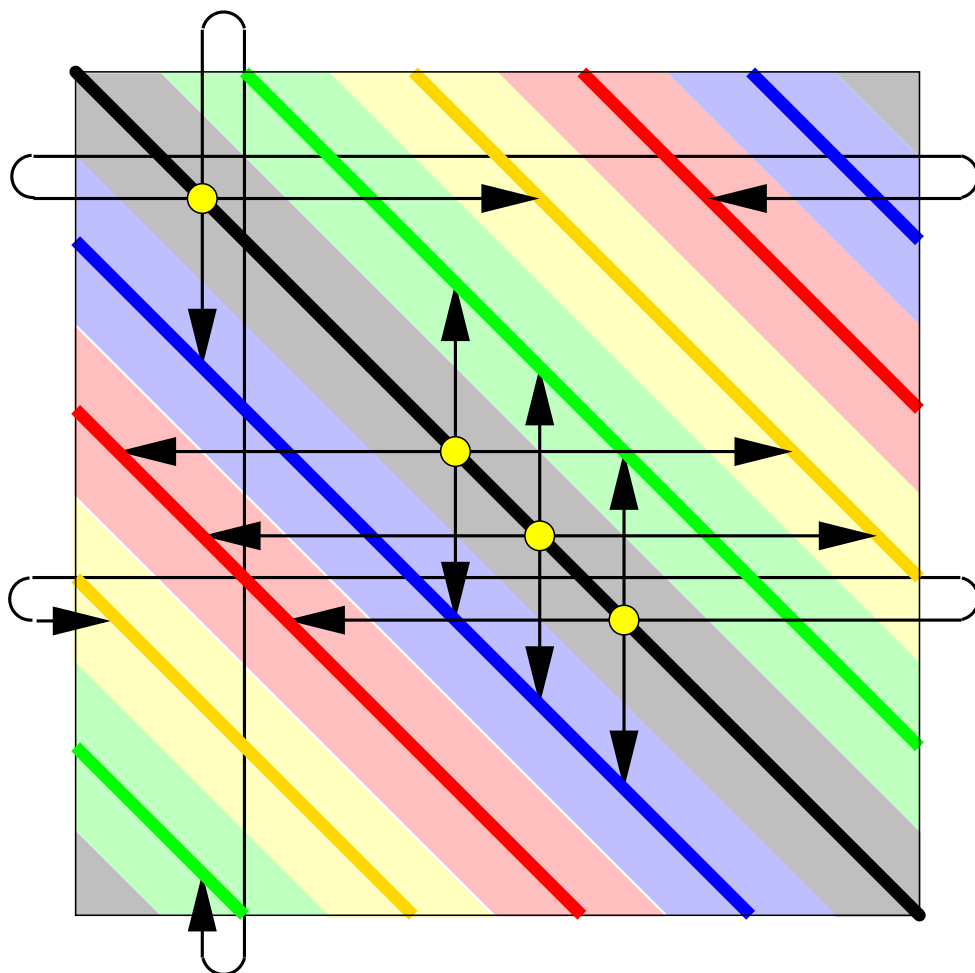
Faze 1 – krok 2



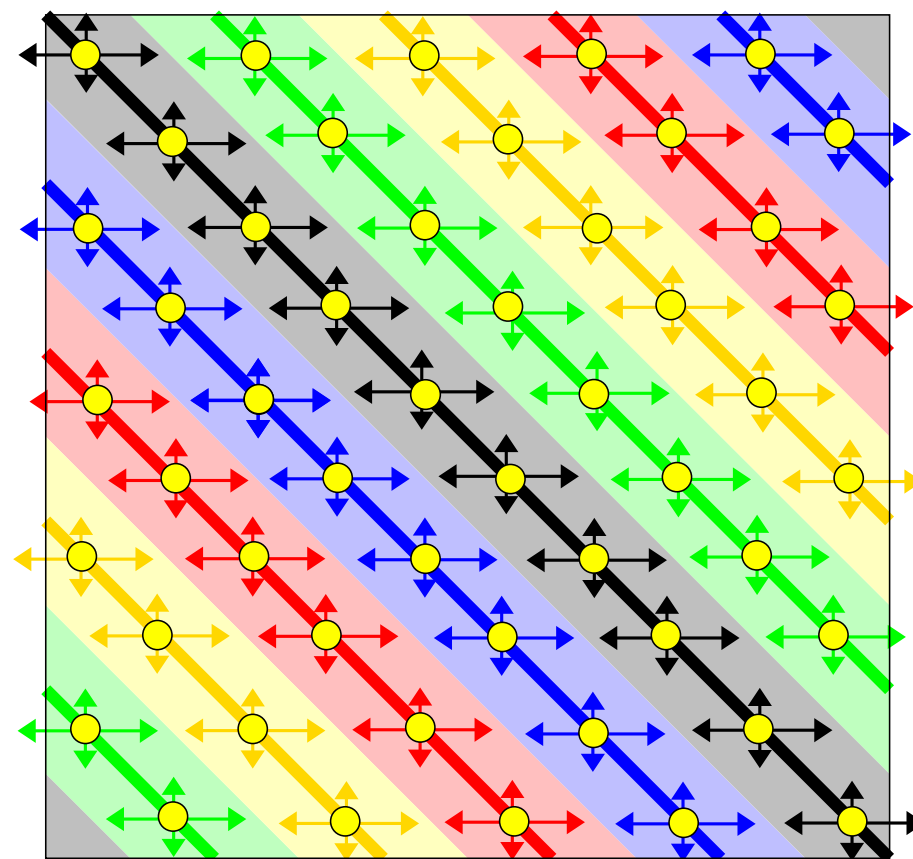
Vysledek Faze 1



Faze 2



Fáze 3 – krok 1



Fáze 3 – krok 2

- Funguje optimálně pro $K(5^k, 5^k)$.
- Předpokládejme pro jednoduchost čtvercový toroid $K(n, n)$. (Algoritmus lze zobecnit pro libovolný 2-D toroid použitím zobecněné (dilatované) diagonály.)

Fáze 1: Zdrojový uzel doručí 1 paket do každého řádku ($\lceil \log_5 n \rceil$ kroků):

1. Rozděl $K(n, n)$ do 5 horizontálních pásů přibližně stejné šířky.
2. Pošli paket ze zdrojového pásu do všech ostatních 4 pásů v 1 kroku pomocí hranově disjunktích cest použitím XY směrování.
3. Proveď rekurzivně totéž v každém horizontálním pásu.

Fáze 2: Seřaď pakety na *hlavní diagonálu* paralelně ve všech řádcích (1 krok).

Fáze 3: Diagonální uzly informují zbývající uzly ($\lceil \log_5 n \rceil$ kroků):

1. Rozděl rekurzivně $K(n, n)$ do 5 diagonálních pásů přibližně téže šířky, hlavní diagonála je uprostřed prvního z nich.
2. V 1 kroku, každý uzel na hlavní diagonále informuje 4 uzly na středních diagonálách ostatních 4 pásů tak, že všechny 4 cesty jsou po dvojicích hranově disjunktí.
3. Proveď totéž rekurzivně v každém diagonálním pásu.

- Zdroj vysílá paket libovolné podmnožině \mathcal{M} uzlů sítě G .
- Ve SF sítích lze použít modifikaci standardního OAB algoritmu.
- Ve WH sítích je standardní OAB algoritmus velmi neefektivní, zvl. je-li $|\mathcal{M}| \ll |V(G)|$.
- Problém: je-li dána všeportová WH síť se směrováním R a několik požadavků na komunikaci typu MC
 \implies najezni bezkolizní cesty, které nezpůsobí zablokování.
- Řádově obtížnější než problém OAB.
- Ukážeme si pouze 2 řešení: pro 1-portové WH hyperkrychle a mřížky.

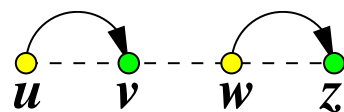
Lemma 5. *Mějme d -portovou propojovací síť G se WH přepínáním a uvažujme MC ze zdroje $s \in V(G) - \mathcal{M}$ do podmnožiny uzlů \mathcal{M} . Pak*

- $\eta_{MC,d}(G, s) = |\mathcal{M}|,$
- $\rho_{MC,d}(G, s) = \lceil \log_{d+1}(|\mathcal{M}| + 1) \rceil$
- **spodní mez na součet délek použitých cest** $\gamma_{MC,d}(G, s) = \text{exc}(s, G, \mathcal{M}),$
- $\tau_{MC,d}(G, s) = \varrho_{MC,d}(G, s)(t_s + mt_m) + \gamma_{MC,d}(G, s)t_d.$

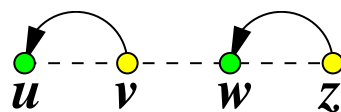
- Uvažujeme Q_n s e -cube směřováním a porovnáváním bitů zleva doprava.
- Dimenzionálně uspořádaná posloupnost uzlů v hyperkrychli = posloupnost uzlů lexikograficky seřazených dle adres, kdy pořadí dimenzí je indukováno e -cube směřováním. Např.: $0100 < 0101 < 1000 < 1011$ pro $n = 4$.

Lemma 6. *Je-li čtveřice uzlů $u < v < w < z$ dimenzionálně uspořádaná v hyperkrychli, pak e -cube směřováním indukované cesty*

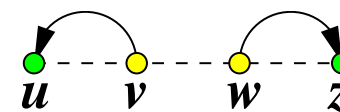
1. $u \rightarrow v$ a $w \rightarrow z$ jsou hranově disjunktní,
2. $v \rightarrow u$ a $z \rightarrow w$ jsou hranově disjunktní,
3. $v \rightarrow u$ a $w \rightarrow z$ jsou hranově disjunktní,
4. $u \rightarrow v$ a $u \rightarrow z$ nejsou hranově disjunktní, $u \rightarrow z$ má přednost (FF),
5. $u \rightarrow z$ a $v \rightarrow w$ nejsou hranově disjunktní, $u \rightarrow z$ má přednost (FF).



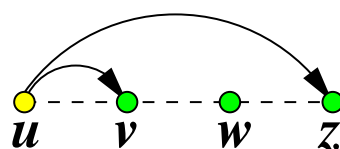
případ 1



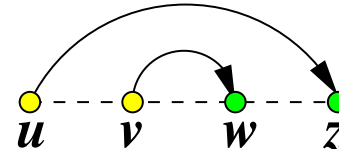
případ 2



případ 3

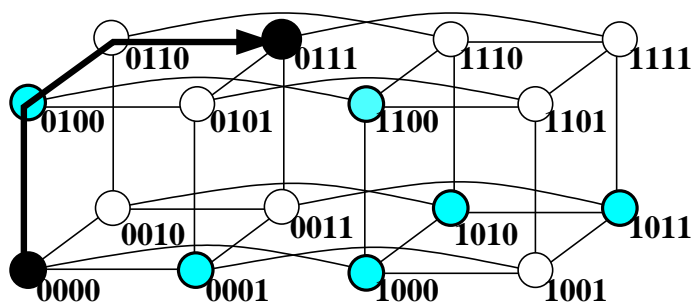
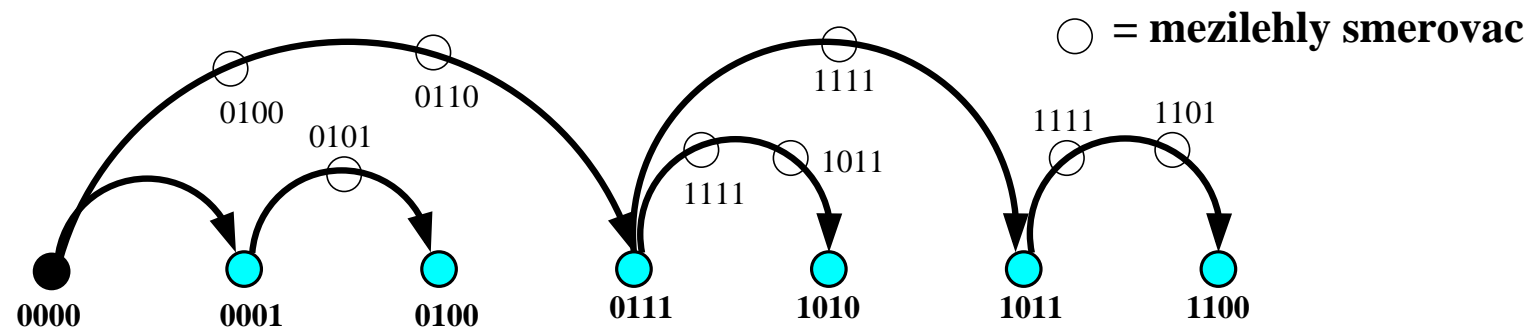


případ 4

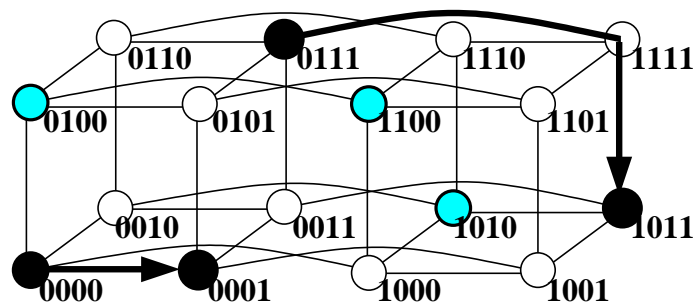


případ 5

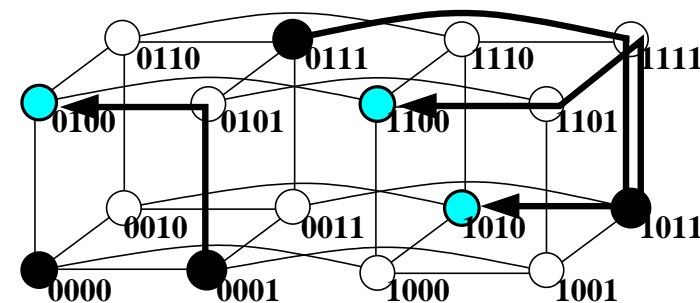
- Uzlová symetrie \implies můžeme uvažovat pouze MC ze zdroje $s = 0^n$.
- MC = Rekurzivní zdvojování (RD) na posloupnosti dimenzionálně uspořádaných uzlů množiny \mathcal{M} .
- Logaritmický počet kroků
- 1-portový hyperkubický OAB algoritmus na SBT = speciální případ



krok 1



krok 2



krok 3

■ Mřížky nejsou uzlově symetrické

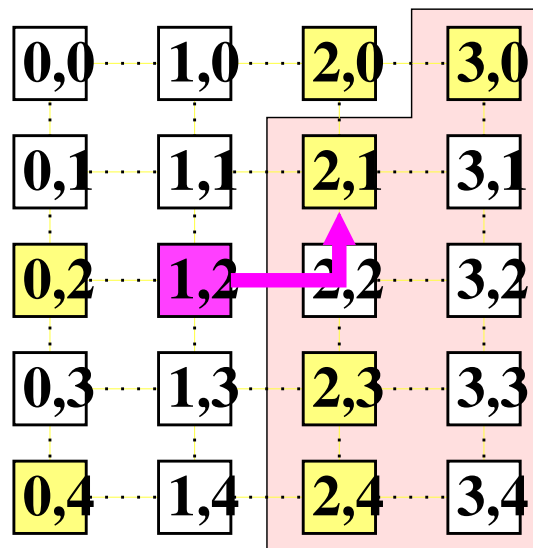
⇒ zdroj se může objevit uvnitř dimenzionálně uspořádané posloupnosti cílových uzlů.

■ Algoritmus:

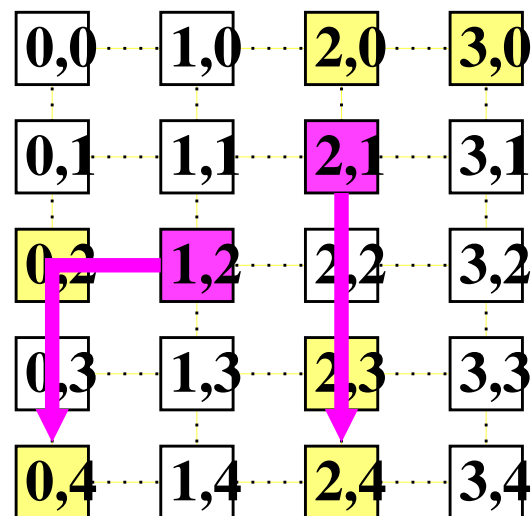
- Rozděl dimenzionálně uspořádanou posloupnost na dolní a horní polovinu.
- Je-li zdroj v dolní polovině, pošli paket prvnímu uzlu v horní polovině.
- Jinak, pošli paket poslednímu uzlu v dolní polovině.
- Použij rekurzivně totéž dělicí schéma na obě poloviny.

0,2 0,4 1,2 2,0 2,1 2,3 2,4 3,0

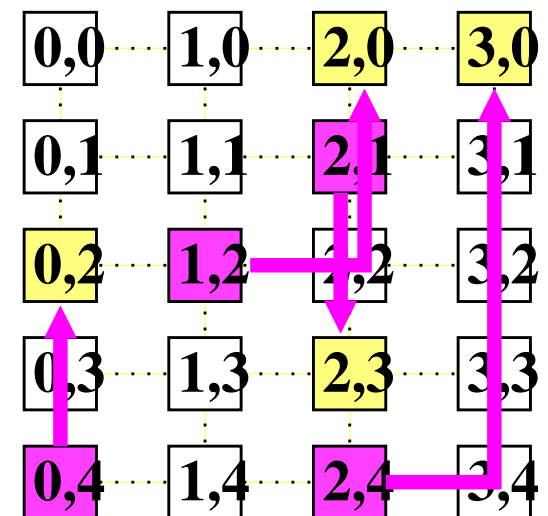
dimenzionálně uspořádaný řetězec uzlů v 2-D mřížce, zdroj je [1,2]



krok 1



krok 2



krok 3

- Zdrojový uzel posílá individuální (osobní) paket každému uzlu.
- Na počátku: zdroj má vyslat celkově $N - 1$ paketů velikosti μ .
- Na konci: každý uzel získá 1 paket o velikosti μ .
- Podobná složitost jako AAB (kde každý uzel má *obdržet* $N - 1$ různých paketů).
- Kombinující vs. nekombinující model.

Lemma 7. *Mějme d -portovou propojovací síť G a uvažujme nekombinující OAS ze zdroje $s \in V(G)$. Pak*

- $\rho_{\text{OAS},d}(G, s) = \left\lceil \frac{|V(G)|-1}{d} \right\rceil,$
- *spodní mez na součet délek použitých cest* $\gamma_{\text{OAS},d}(G, s) = \max(\text{exc}(s, G), \left\lceil \frac{|V(G)|-1}{d} \right\rceil),$
- $\tau_{\text{OAS},d}(G, s) = \rho_{\text{OAS},d}(G, s)(t_s + mt_m) + \gamma_{\text{OAS},d}(G, s)t_d.$

Důkaz. Zdrojový uzel musí do sítě injektovat $N - 1$ paketů a v 1 kroku jich dokáže injektovat nejvýše d . Jeden krok je nemůže být menší než přesun 1 paketu sousedovi. ♣

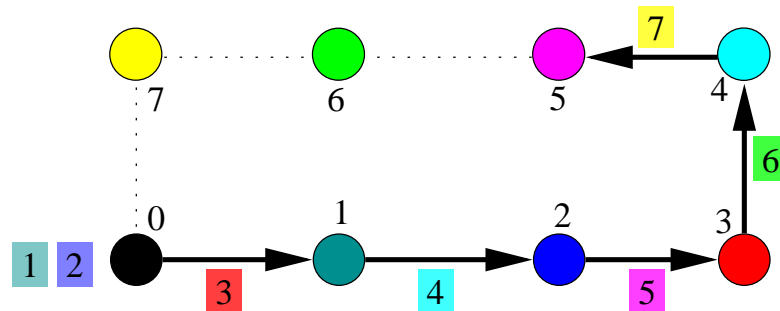
OAS: Spodní meze pro kombinující modely

Lemma 8. *Mějme d -portovou propojovací síť G a uvažujme kombinující OAS ze zdroje $s \in V(G)$. Pak*

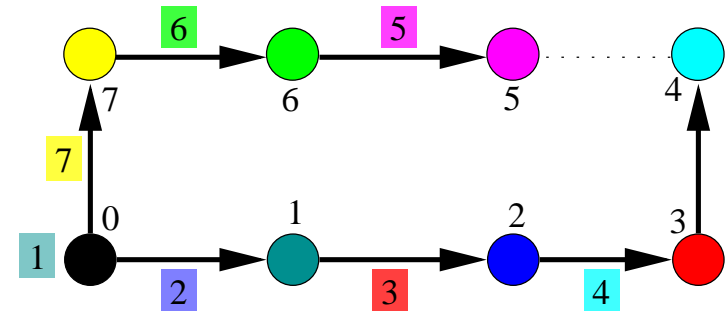
- $\rho_{\text{OAS},d}(G, s) = \rho_{\text{OAB},d}(G, s).$
- *spodní mez na součet délek použitých cest* $\gamma_{\text{OAS},d}(G, s) = \text{exc}(s, G),$
- $\tau_{\text{OAS},d}(G, s) = \rho_{\text{OAS},d}(G, s)t_s + \left\lceil \frac{|V(G)|-1}{d} \right\rceil mt_m + \gamma_{\text{OAS},d}(G, s)t_d.$

Zdroj posílá všech $N - 1$ paketů jako samostatné jednotky.

- 1-portový SF model \Rightarrow hamiltonovská cesta + strategie FF.
- 1-portový WH model \Rightarrow cíle jsou vybírány v libovolném pořadí.



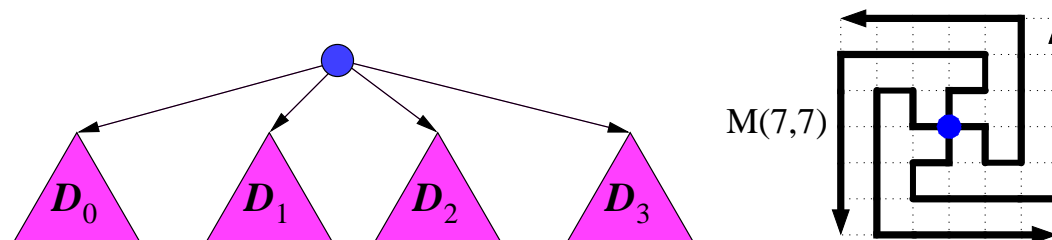
(a) 5. krok OAS v SF 1-portovém $K(8)$.



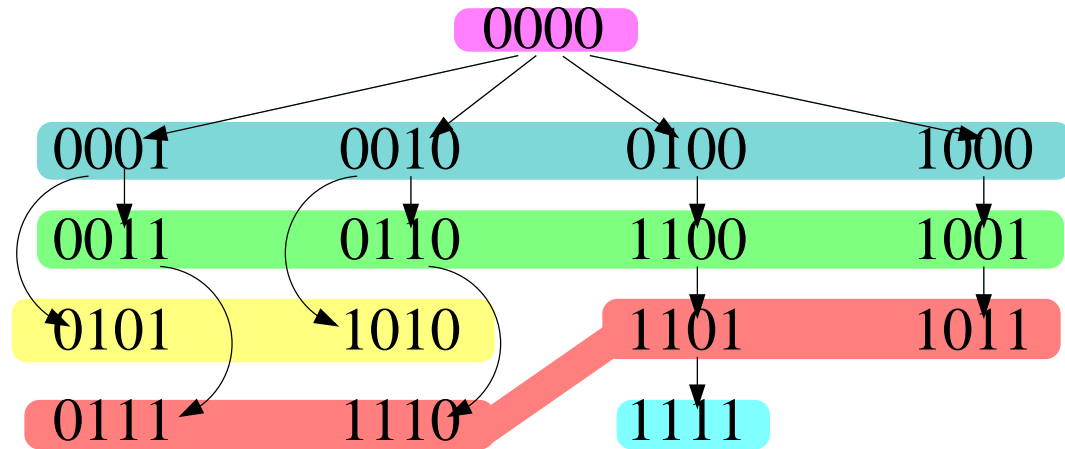
(b) 3. krok OAS v SF 2-portovém $K(8)$.

■ Výstupně všeportový model:

- Konstrukce OAS kostry D , skládající se z d přibližně stejné velikých podstromů D_i .
 - * SF \Rightarrow hloubky D_i by měly být stejné.
 - * WH \Rightarrow hloubky D_i se mohou různit, ale cesty mají být hranově disjunktní.



Příklad optimálního OAS stromu ve všeportové SF nekombinující Q_4 .



Tabulka pro $n = 6$.

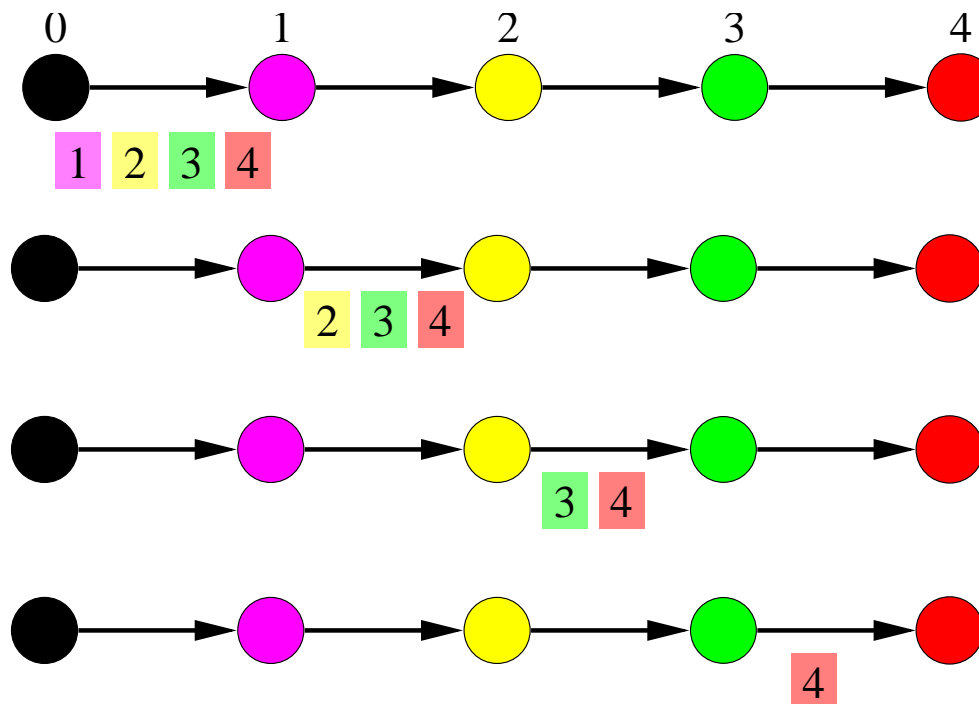
D_0	D_1	D_2	D_3	D_4	D_5
$L_{11}: \{000001$	000010	000100	001000	010000	100000}
$L_{21}: \{000011$	000110	001100	011000	110000	100001}
$L_{22}: \{000101$	001010	010100	101000	010001	100010}
$L_{23}: \{001001$	010010	100100}	$L_{31}: \{111000$	110001	100011
000111	001110	011100}	$L_{32}: \{011001$	110010	100101
001011	010110	101100}	$L_{33}: \{101001$	010011	100110
001101	011010	110100}	$L_{34}: \{101010$	010101}	$L_{41}: \{100111$
001111	011110	111100	111001	110011}	$L_{42}: \{101110$
011101	111010	110101	101011	010111}	$L_{43}: \{101101$
011011	110110}	$L_{51}: \{111110$	111101	111011	110111
101111	011111}	$L_{61}: \{111111\}$			

- Kombinující model: $OAS \approx OAB$ až na to, že se velikost zprávy zmenšuje.

- SF \implies pipelining zpráv.
- WH \implies rekurzivní zdvojování či znásobování.

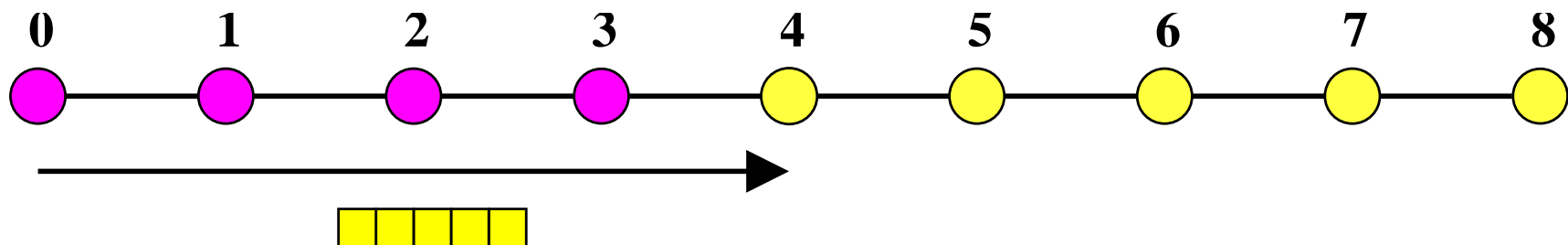
SF OAS: Kombinující mřížky a toroidy

- Kombinování je kontraproduktivní v případě 1-D SF toroidů a mřížek, lepší řešení je nekombinovat, viz Slajd 28.
- Nicméně: Potřebné jako stavební kámen pro AAS v 1-D toroidech.

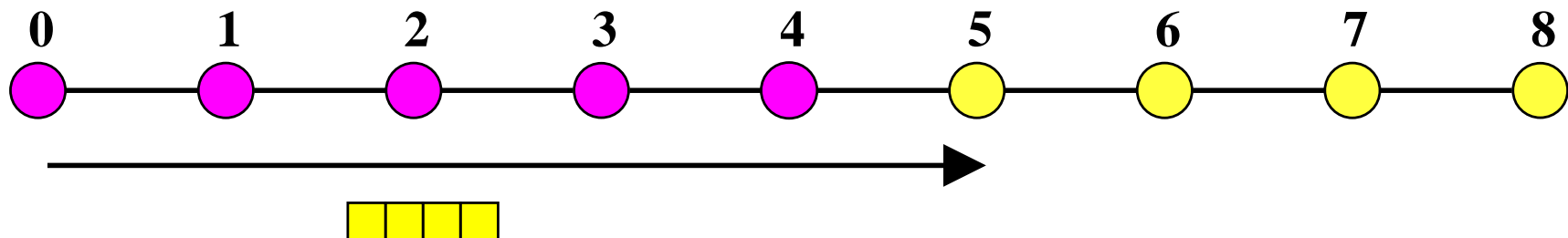


- Rekurzivní zdvojování či znásobování, podobně jako u OAB
- Protichůdnost mezi délkami cest a velikostmi zpráv, pokud velikost mřížky není mocnina dvou.
- Přibližná formule pro časovou složitost OAS v 1-portové $K(z)$ je

$$t_{\text{OAS}}(K(z), \mu) = \sum_{i=1}^{\lceil \log z \rceil} (t_s + \left\lceil \frac{z}{2^i} \right\rceil t_d + \mu \left\lceil \frac{z}{2^i} \right\rceil t_m) = t_s \lceil \log z \rceil + (t_d + \mu t_m)(z - 1).$$



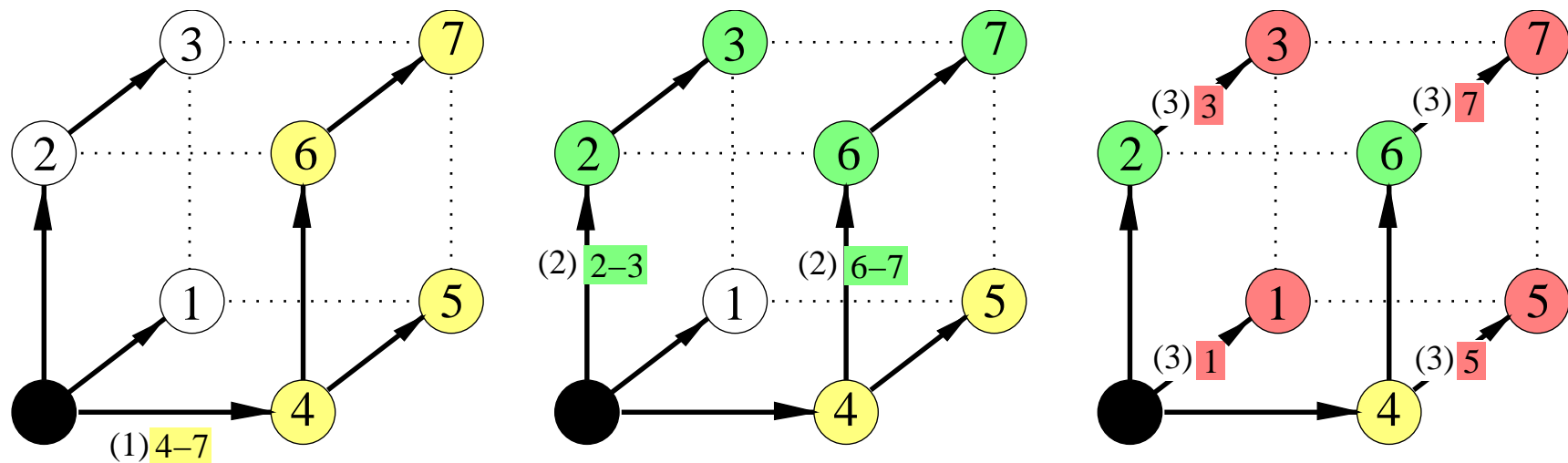
(a) Kratsi WH cesta, ale vetsi kombinovana zprava



(b) Delsi WH cesta, ale mensi kombinovana zprava

- SF binomiální kostra (SBT_n), kde velikost zprávy klesá na polovinu.
- Celkový čas je

$$t_{\text{OAS}}(Q_n, \mu) = \sum_{i=1}^n (t_s + \mu 2^{n-i} t_m) = t_s n + \mu t_m (2^n - 1).$$



3-krokový OAS v kombinující 1-portové hyperkrychli Q_3 .

WH OAS: Kombinující více-portová hyperkrychle

- OAS varianta algoritmů dvojitého stromu nebo Ho-Kao-ova, viz Slajdy 15-17