Introduction au machine learning

- caractéristiques : informations connues (ex : couleur, taux d'alcool, ...)
- classe : information qu'on souhaite prédire (ex : bière ou alcool?)
- données d'apprentissage : données utilisées pour apprendre
- données de test : données utilisées pour évaluer les performances
- précision : % de données de test correctement classifiées
- rappel : % de données d'apprentissage correctement classifiées

1 Génération de règles

- *d* : nombre de caractéristiques
- $t \in \{0,1\}^d$: transaction représentant une donnée
- *n* : nombre de transactions dans les données d'apprentissage
- $b \in \{0,1\}^d$: règle
- $b \le t : b$ s'applique à t
- *y* : classe (d'une transaction ou d'une règle)
- *S* : ensemble des transactions de classe *y*
- x_i : la règle s'applique à t_i
- couverture : $s_X = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$
- support : $s = \frac{1}{n} \sum_{i \in S} x_i$
- R_{genX} , R_{genB} : coefficients de l'objectif
- \bar{s}_X : borne supérieure sur la couverture
- mincov: valeur minimale de \bar{s}_X
- $P_{\overline{s}_X}$: problème de génération d'une règle dont la couverture est $\leq \overline{s}_X$
- $iter_lim$: nombre maximum de règles générées pour une valeur de \bar{s}_X donnée
- \bar{s} : valeur de l'objectif du dernier problème $P_{\bar{s}_X}$ résolu
- \mathcal{R}_{Y} : ensemble des règles générées

2 Classement des règles générées

- *L* : nombre de règles générées
- u_{il} : la règle l est la plus haute s'appliquant à t_i
- $\bullet \ \, p_{il} = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si la règle } l \text{ ne s'applique pas à } t_i \\ 1 & \text{si la règle } l \text{ classifie correctement } t_i \\ -1 & \text{si la règle } l \text{ ne classifie pas correctement } t_i \end{array} \right.$
- $\bullet \ v_{il} = |p_{il}|$
- r_l : rang de la règle $l \ \forall l \in \{1, ..., L\}$
- r_* : rang de la plus haute règle nulle
- *R_{rank}* : coefficient de l'objectif
- g_i : rang de la plus haute règle satisfaisant t_i
- s_{lk} : la règle l a le rang k
- r_A : rang de la règle $\emptyset \Rightarrow -1$
- r_B : rang de la règle $\emptyset \Rightarrow 1$
- $\alpha : r_*$ est égal à r_b
- β : r_* est égal à r_a

3 Julia

3.1 Déclaration

Entier

v = 1:n

```
n = 10

# Chaîne de caractères
b = "Hello world"

# Vecteur
v = [1 2 3 4]

# Matrice 2x2
m = [1 2; 3 4]

# Vecteur de 1 à n
```

3.2 Affichage et écriture

```
    # Inclure un fichier include("monFichier.dat")
    # Affichage console println("Afficher une variable", a)
    # Fichier en écriture fout = open("monFichierDeSortie.dat", "a")
    # Écrire dans ce fichier
```

3.3 Structures de contrôle

print(fout, v)

3.4 Optimisation

3.4.1 Modèle

```
    # Déclaration d'un problème d'optimisation avec CPLEX
using JuMP
using CPLEX
m = Model(solver = CplexSolver())
```

3.4.2 Variables

- # Variable continue
 @variable(m, 0 <= x1 <= 1)</pre>
- # Variable binaire@variable(m, x2, Bin)
- # Tableau de taille n*4
 @variable(m, 0 <= t[i in 1:n, j in 1:4] <= 1)</pre>

3.4.3 Contraintes

- # $x_1 + x_2 = 1$ @constraint(m, nomFacultatifDeLaContrainte, x1 + x2 == 1)
- # $t_{ij} + x_1 \ge 1 \ \forall i \in \{1,..,n\} \ \forall j \in \{1,..,4\}$ @constraint(m, [i = 1:n, j = 1:4], t[i, j] + x1 >= 1)
- # $\sum_{i=1}^{n} y_i \ge 3$ @constraint(m, y[i] >= 3 for i in 1:n)

3.4.4 Objectif et résolution

- # Objectif
 Objective(m, Max, sum(y[i] for i = 1:n if v[i] == 2))
- # Résoudre le problème solve(m)
- # Valeur entière d'une variable vx1Int = round(Int, getvalue(x1))

3.4.5 **Autre**

- # Modifier le second membre d'une contrainte JuMP.setRHS(nomDeLaContrainte, 2)
- # Masquer les sorties de CPLEX
 m = Model(solver=CplexSolver(CPX_PARAM_SCRIND=0))