NANCHANG UNIVERSITY

最优化理论实验报告

EXPERIMENTAL REPORT



题		目:	线性规划	
	院	系:	信息工程学院	
	专业	班级:	计算机技术 2021 级	
	名	字:	方绍雷	
	H	期:	2022 年 1 月 19 日	

1 题目描述

在给定一个定义在 n 维空间中的凸函数 f(x), 在空间中任取 m 个点 $\{x_i\}_{i=1}^m$, 另记

$$p_i = \frac{1}{2} \nabla f(x_i), i = 1, ..., m \tag{1}$$

再为每个点定义一个权重 w_i , i=1,...,m, 对任意一个 w_i 需要满足下列 m-1 个约束:

$$\forall j \neq i, ||x_i - p_i|| - w_i \le ||x_i - p_j|| - w_j, j = 1, ..., m$$
(2)

若假定已知 $f(x),\{x_i\}_{i=1}^m,\{p_i\}_{i=1}^m$, 求解 m 维的线性规划问题

$$\min \sum_{i=0}^{m} w_i \tag{3}$$

$$s.t. \forall, j = 1, ..., m, \forall j \neq i, ||x_i - p_i|| - w_i \leq ||x_i - p_j|| - w_j$$

一共有 m(m-1) 个约束条件。

要求测试至少两个 f(x), $10 \le m \le 1000$, 不要求 n 很高, 2/3 维度就可以。

2 问题分析

可以分析要解决此问题,就需要把上述的非标准形式转化为标准的线性规划 表述形式,在利用算法可以求解出此问题。为了问题的求解,假定 w_i 都是大于 零的数。标准化公式 (2):

$$w_j - w_i \le ||x_i - p_i||_2 - ||x_i - p_i||_2, \forall j \ne i, j \in \{1, 2, ..., m\}$$
(4)

假设 i = k, 其中满足约束 $k \in \{1, 2, ..., m\}$ $k \neq j$ 将上述 (4) 公式展开得到:

$$w_{1} - w_{k} \leq ||x_{k} - p_{1}|| - ||x_{k} - p_{k}||$$

$$w_{2} - w_{k} \leq ||x_{k} - p_{2}|| - ||x_{k} - p_{k}||$$

$$....$$

$$w_{m} - w_{k} \leq ||x_{k} - p_{m}|| - ||x_{k} - p_{k}||$$

$$(5)$$

一共得到 m-1 项式子, 将公式(5)进行连加得到:

$$(1-m)w_k + \sum_{j \neq k} w_j \le (1-m)||x_k - p_k|| + \sum_{j \neq k} ||x_k - p_j||$$

则可以对整体式子构造 m 阶方阵 A 和 m 维向量 b 得到:

$$A = \begin{bmatrix} 1 - m & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 - m & \cdots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & \cdots & 1 - m \end{bmatrix}$$

其中 $b = (b_1, b_2, ..., b_m)^T$,

$$b_k = (1 - m)||x_k - p_k|| + \sum_{j \neq k} ||x_k - p_j||$$

从而得到问题的标准化形式:

$$Aw \leq b$$

得到了上述标准的线性规划表述的形式,可以通过求极点和极方向来求解这类问题,基于极点和方向,可以有穷举法,单纯性法等等。

3 代码实现

对于代码的实现,我并没有自己去实现解决此问题的方法,而是利用一些现有的工具去解决。导入必要的库函数:

import numpy as np

from scipy import optimize

其他代码:

def f(x):

0.00

定义给定的凸函数: 定义为 $f(x) = 0.1 x_1 ^2 + x_2^2$,此函数返回目标函数的值

:param x: 二维向量

```
:return:
  0.000
  return 0.1 * x[0] * x[0] + x[1] * x[1]
def grad_f(x):
  1.1.1
  给定凸函数的梯度 (解析解): grad(x) = (0.2 * x[0], 2 * x[1])
  :param x: 2D实向量
  :return: 2D实向量
  1.1.1
  y = np.empty_like(x)
  y[0] = 0.2 * x[0]
  y[1] = 2 * x[1]
  return y
1.1.1
随机选取m个点,这里选取m=15
111
m = 15
X = np.random.normal(size=(m, 2))
P = grad_f(X)
1.1.1
标准化参数
1.1.1
c = np.ones((m, ))
A = np.ones((m, m)) - np.identity(m) * m
1.1.1
求解bn
1.1.1
tmp = []
for i in range(m):
t = np.sqrt(np.sum(np.square(X[i:i + 1] - P), axis=-1))
t[i] *= (1 - m)
tmp.append(np.sum(t))
b_n = np.array(tmp)
res = optimize.linprog(c, A_ub=A, b_ub=b_n, bounds=[0, None],
```

```
method='revised simplex')
print(res)
print(b_n)
```

4 结果展示与分析

按照上述思想和代码所实现的那样,我选取了两个测试案例,如下:

1. 令 $f(x) = 0.1 * x_1^2 + x_2^2$, 且 m = 15。首先得到 m 个二维随机点为:

Fig. 1. 得到 m 个随机点的坐标

在上述中 m 个随机点的前提下,运行得到最终的结果为:

Fig. 2. 最终的运行结果

2. 令 $f(x) = 0.1 * x_1^2 + 0.2 * x_2^2 + 0.3 * x_3^2$, 且 m = 12。首先得到 m 个二维随机点为:

Fig. 3. 得到 m 个随机点的坐标

在上述中 m 个随机点的前提下,运行得到最终的结果为:

Fig. 4. 最终的运行结果