



Ingénieur système multi-coeurs et multiprocesseurs

COMPTE RENDU

Réalisé par :

Aya Youssef

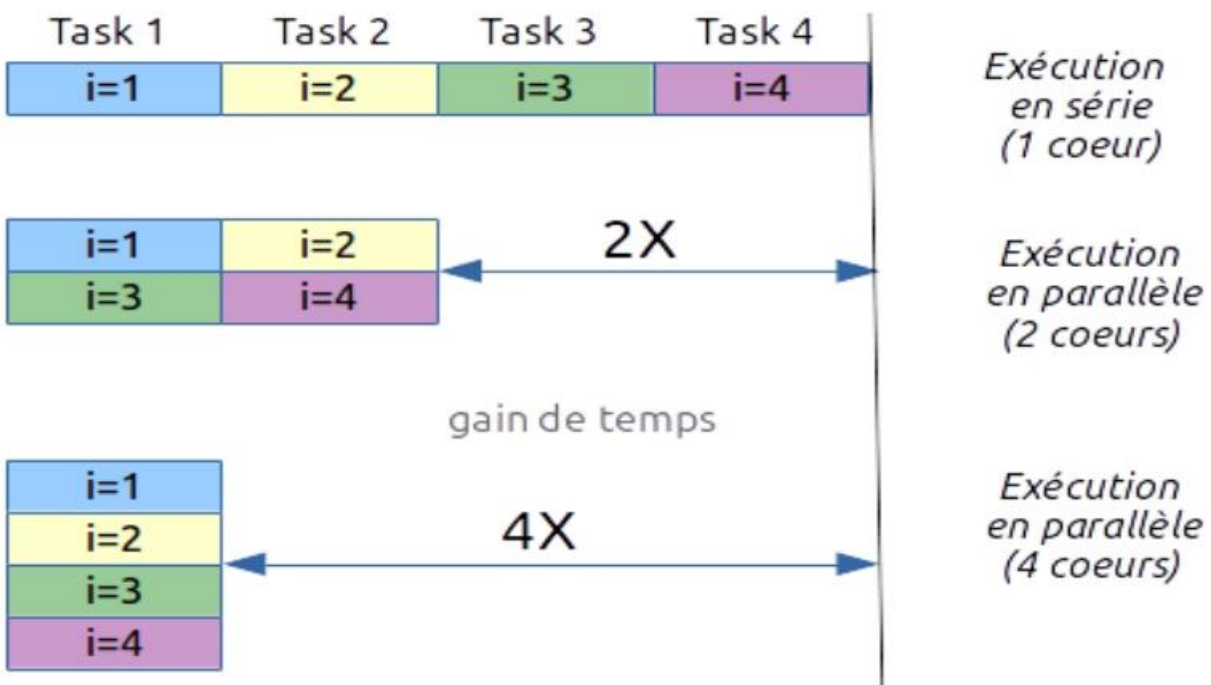
4ème année génie informatique G2.2

Introduction :

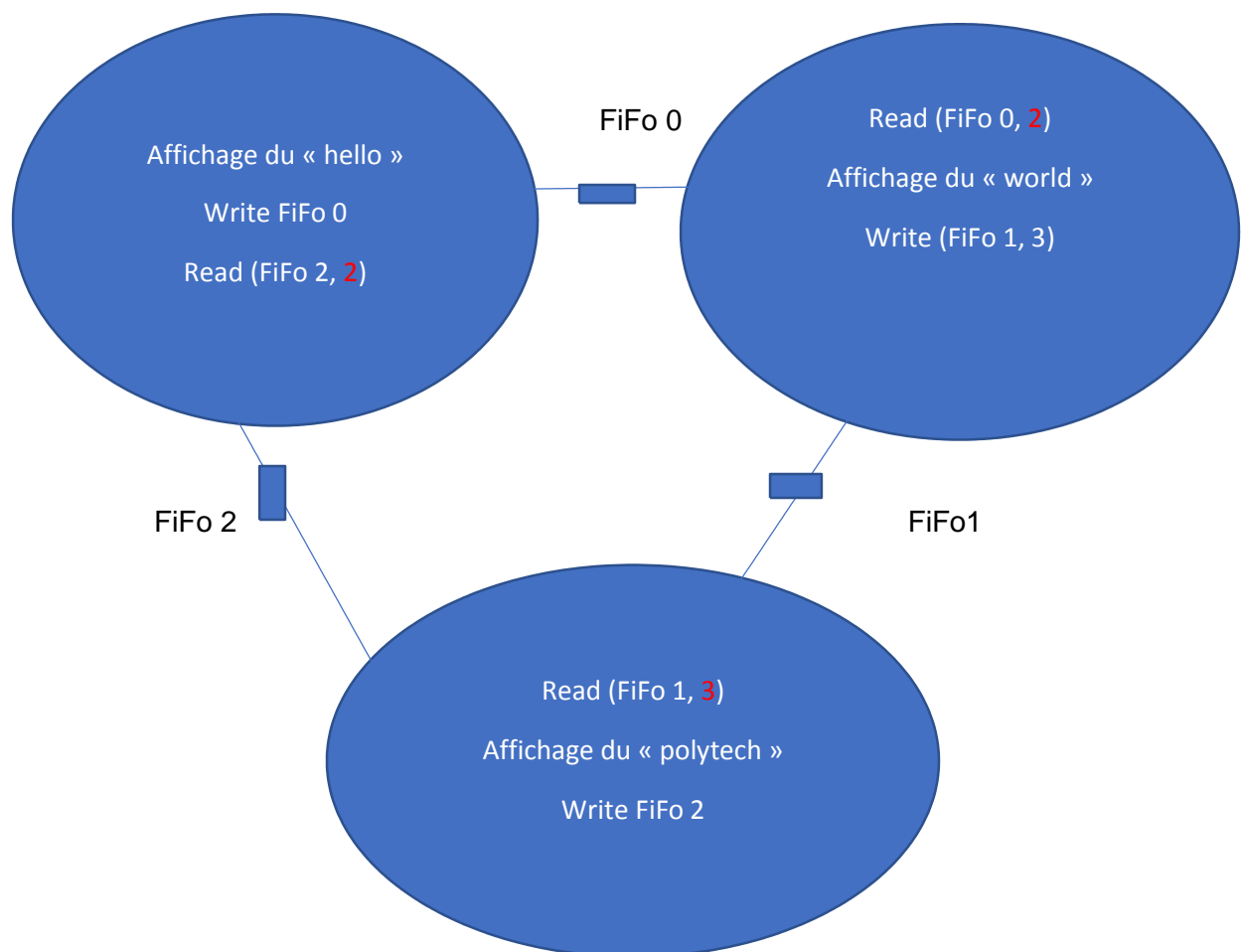
Plusieurs formes de parallélismes sont exploitables dans les systèmes informatiques. Les ordinateurs multiprocesseurs permettent un parallélisme de tâches, où un processus peut être exécuté sur chaque processeur. On obtient ainsi une plus grande puissance de calcul qu'avec un ordinateur uniprocessor, qui peut être utilisée soit pour plusieurs programmes qui disposeraient chacun d'un processeur, soit pour des programmes spécialement conçus, qui sont capables de répartir leurs calculs sur les différents processeurs.

Cette technologie a été utilisée pour des supercalculateurs, mais elle peut aussi l'être pour s'affranchir des limites de la montée en fréquence des processeurs : de nombreux processeurs actuels sont dits multicœurs, et embarquent en fait plusieurs uniprocessors sur une même puce.

Exemple du système parallèle :



TP1 : MULTI-TACHES



T	Taches	Hello	World	Polytech
T0		Affichage du "hello"	bloquée	bloquée
T1		Write fifo0	bloquée	bloquée
T2		bloquée	Read fifo0	bloquée
T3		bloquée	Affichage du "world"	bloquée
T4		bloquée	Write fifo1	bloquée
T5		bloquée	bloquée	Read fifo1
T6		bloquée	bloquée	Affichage du "polytech"
T7		bloquée	bloquée	Write fifo2
T8		Read fifo2	bloquée	bloquée

Code du fichier "**hello.c**" :

```
#include <srl.h>
#include "hello_proto.h"

FUNC(hello)
{
    int a[1];

    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    srl_log_printf(NONE, "tâche1 : Hello...\n");
    srl_mwmr_write(fifo0, &(a[0]), 4);
    srl_mwmr_read(fifo2, &(a[0]), 4);
}
```

Code du fichier "**hello_task**" :

```
TaskModel(
    'hello',
    ports = { 'fifo0' : MwmrOutput(4), 'fifo2' : MwmrInput(4) },
    impls = [
        SwTask('hello',
            stack_size = 2048,
            sources = ['hello.c'])
    ] )
```

Code du fichier "**world.c**" :

```

#include <srl.h>
#include "world_proto.h"

FUNC(world)
{
    int a[1];
    srl_mmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);

    srl_mmr_read(fifo0, &a[0], 4);
    srl_log_printf(NONE, "tâche2 : ... world\n");
    srl_mmr_write(fifo1, &a[0], 4);
}

```

Code du fichier "**world.task**" :

```

TaskModel(
    'world',
    ports = { 'fifo0' : MwmrInput(4), 'fifo1' : MwmrOutput(4)},
    impls = [
        SwTask('world',
            stack_size = 2048,
            sources = ['world.c'])
    ] )

```

Code du fichier "**polytech.c**" :

```

#include <srl.h>
#include "polytech_proto.h"

FUNC(polytech)
{
    int a[1];
    srl_mmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    srl_mmr_read(fifo1, &a[0], 4);
    srl_log_printf(NONE, "tâche3 : ... polytech\n\n");
    srl_mmr_write(fifo2, &a[0], 4);
}

```

Code du fichier "**polytech.task**" :

```

TaskModel(
    'polytech',
    ports = { 'fifo1' : MwmrInput(4), 'fifo2' : MwmrOutput(4)},
    impls = [
        SwTask('polytech',
            stack_size = 2048,
            sources = ['polytech.c'])
    ] )

```

Code du fichier python "hello.py" :

```
#!/usr/bin/env python
# coding: latin-1

import dsx

# Partie 1 : définition du TCG (Graphe des Tâches et des Communications)

fifo0 = dsx.Mwmr('fifo0', 4, 1)
fifo1 = dsx.Mwmr('fifo1', 4, 1)
fifo2 = dsx.Mwmr('fifo2', 4, 1)

tcg = dsx.Tcg(
    dsx.Task('hello', 'hello',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo2':fifo2} ),

    dsx.Task('world', 'world',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo1':fifo1} ),

    dsx.Task('polytech', 'polytech',
             {'fifo1':fifo1, 'fifo2':fifo2} ),

    .

# Partie 2 : génération du code exécutable sur station de travail POSIX

tcg.generate( dsx.Posix() )
```

Exécution

On fait l'exécution avec " ***./exe.posix*** "

La sortie du programme précédent est la suivante :

A screenshot of a terminal window with a dark background and light-colored text. The output shows four identical blocks of text, each representing the execution of three tasks: 'tâche1 : Hello...', 'tâche2 : ... world', and 'tâche3 : ... polytech'. The first three blocks are followed by a blank line. The fourth block is followed by a carriage return character '^C' and a shell prompt 'user2@user2-desktop:~/marwa/hello deux taches sync\$'.

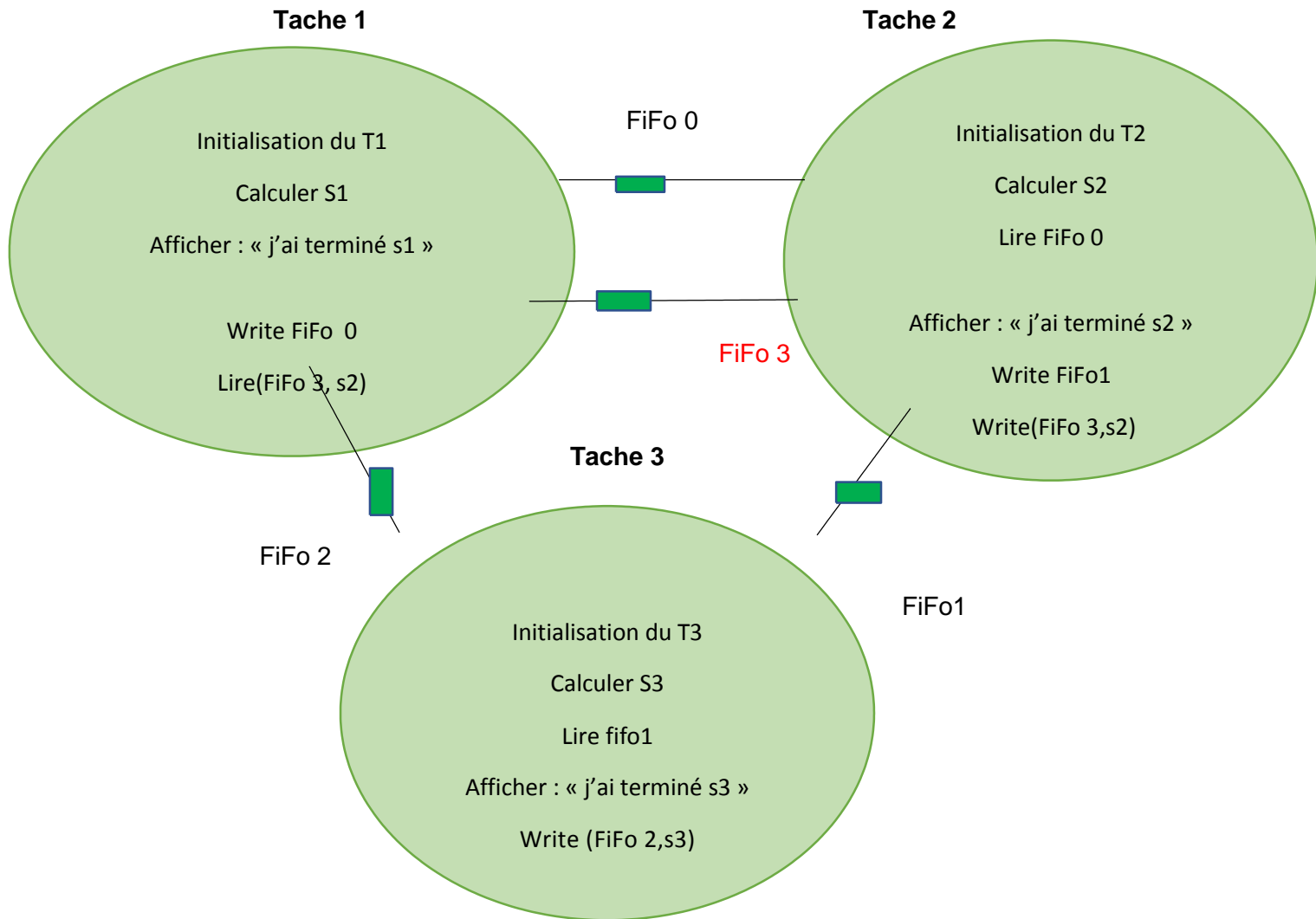
```
tâche1 : Hello...
tâche2 : ... world
tâche3 : ... polytech

tâche1 : Hello...
tâche2 : ... world
tâche3 : ... polytech

tâche1 : Hello...
tâche2 : ... world
tâche3 : ... polytech

tâche1 : Hello...
tâche2 : ... world
tâche3 : ... polytech^C
user2@user2-desktop:~/marwa/hello deux taches sync$
```

TP2: Calcul de Somme



T	Taches	Tache 1	Tache 2	Tache 3
T0		Initialisation T1	Initialisation T2	Initialisation T3
T1		Calculer S1	Calculer S2	Calculer S3
T2		Affichage “..S1”	bloquée	Bloquée
T3		Ecrire FiFo 0	bloquée	Bloquée
T4		bloquée	Lire fifo 0	Bloquée

Code du fichier **"somme.py"** :

```
#!/usr/bin/env python
# coding: latin-1

import dsx

# Partie 1 : définition du TCG (Graphe des Tâches et des Communications)

fifo0 = dsx.MwMr('fifo0', 4, 1)
fifo1 = dsx.MwMr('fifo1', 4, 1)
fifo2 = dsx.MwMr('fifo2', 4, 1)
fifo3 = dsx.MwMr('fifo3', 4, 1)

tcg = dsx.Tcg(
    dsx.Task('tache1', 'tache1',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo2':fifo2, 'fifo3':fifo3} ),

    dsx.Task('tache2', 'tache2',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo1':fifo1, 'fifo2':fifo2} ),

    dsx.Task('tache3', 'tache3',
             {'fifo1':fifo1, 'fifo3':fifo3} ),
)
```

Code du fichier **"tache1.c"** :

```
FUNC(tache1)
{
    int a[1];
    int t1[10], s=0, s1[1], s2[1], s3[1], i;

    srl_mwMr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwMr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);
    srl_mwMr_t fifo3 = GET_ARG(fifo3);

    t1[0]=8;
    s1[0]=t1[0];
    for(i=0; i<10; i++)
        t1[i]=t1[i-1]+2;
    s1[0]+=t1[i];

    srl_log_printf(NONE, "s1 : j'ai termine s1...\n");
    srl_mwMr_write(fifo0, &a[0], 4);
    srl_mwMr_read(fifo2, &s2[0], 4);
    srl_mwMr_read(fifo3, &s3[0], 4);
    s=s1[0]+s2[0]+s3[0];
    srl_log_printf(NONE, "s=%d\n", s);
}
```

Code du fichier "**tache2.c**" :

```
#include <srl.h>
#include "tache2_proto.h"

FUNC(tache2)
{
    int a[1];
    int t2[10], s=0, s1[1], s2[1], s3[1], i;

    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);

    t2[0]=0;
    s2[0]=t2[0];
    for(i=0;i<10;i++)
    t2[i]=t2[i-1]+2;
    s2[0]+=t2[i];

    srl_mwmr_read(fifo0, &(s1[0]), 4);
    srl_log_printf(NONE, "s2 : |'a1 termine s2...\n");
    srl_mwmr_write(fifo1, &(a[0]), 4);
    srl_mwmr_write(fifo2, &(s2[0]), 4);
}
```

Code du fichier "**tache2.task**" :

```
#include <srl.h>
#include "tache3_proto.h"

FUNC(tache3)
{
    int a[1];
    int t3[10], s=0, s1[1], s2[1], s3[1], i;

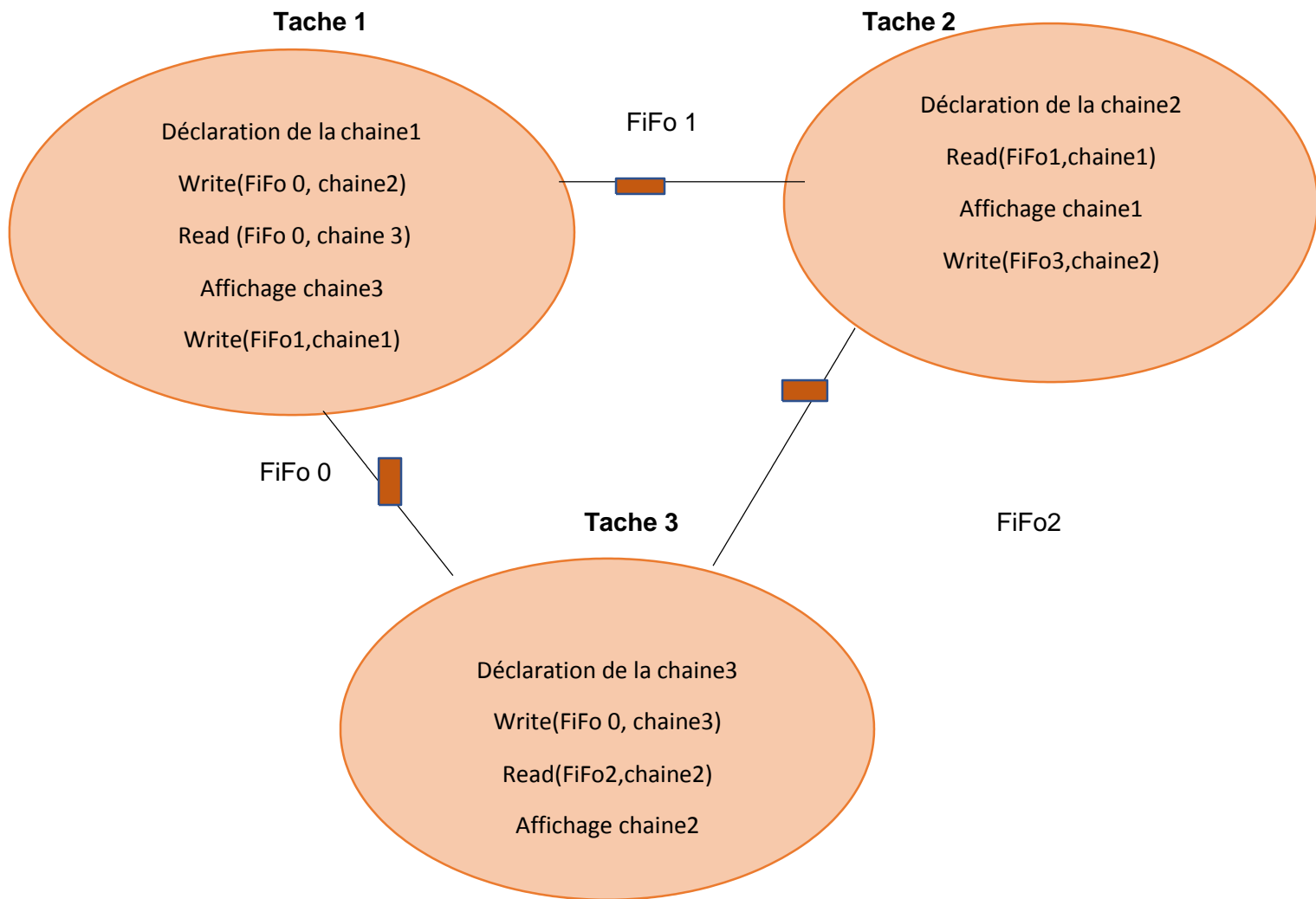
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mwmr_t fifo3 = GET_ARG(fifo3);

    t3[0]=0;
    s3[0]=t3[0];
    for(i=0;i<10;i++)
    t3[i]=t3[i-1]+2;
    s3[0]+=t3[i];

    srl_mwmr_read(fifo1, &(s2[0]), 4);
    srl_log_printf(NONE, "s3 : |'a3 termine s3...\n");
    srl_mwmr_write(fifo3, &(s3[0]), 4);
}
```

On fait l'exécution avec "**./exe.posix**"

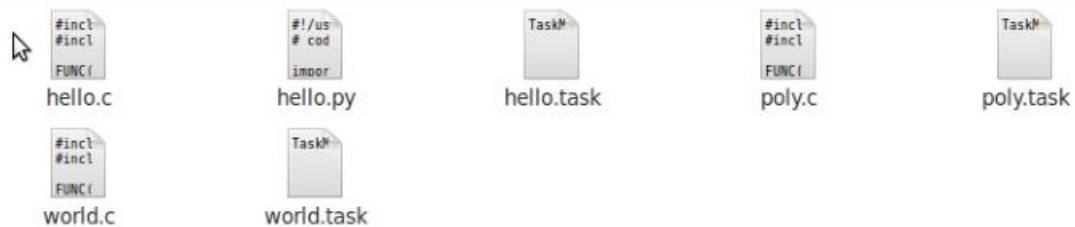
TP3 : Partage de données entre tâches



T	Taches	Tache 1	Tache 2	Tache 3
T0		Déclaration de la chaine1	Déclaration de la chaine2	Déclaration de la chaine3
T1		bloquée	bloquée	Write(FiFo 0, chaine2)
T2		Read (FiFo 0, chaine 3)	bloquée	bloquée
T3		Affichage chaine3	bloquée	bloquée
T4		Write(FiFo1,chaine1)	bloquée	bloquée

T5	Déclaration de la chaîne1	Read(FiFo1,chaîne1)	bloquée
T6	bloquée	Affichage chaîne1	

Ce TP contient les fichiers suivants :



Code « **hello.c** » :

```
#include <srl.h>
#include "hello_proto.h"

FUNC(hello)
{
    char *chaîne1="world";
    char *chaîne2;
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);

    srl_mwmr_read(fifo0, &chaîne2, 4);
    srl_log_printf(NONE, "tache 1: %s\n", chaîne2);

    srl_mwmr_write(fifo1, &chaîne1, 4);
}
```

Code « **world.c** » :

```

#include <srl.h>
#include "world_proto.h"

FUNC(world)
{
    char *chaine="polytech";
    char *ch2;
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    srl_mwmr_read(fifo1, &ch2, 4);
    srl_log_printf(NONE, "tache 2 : %s\n", ch2);

    srl_mwmr_write(fifo2, &chaine, 8);
}

```

Code « **poly.c** » :

```

#include <srl.h>
#include "poly_proto.h"

FUNC(poly)
{
    char *ch="hello";
    char *ch2;
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    srl_mwmr_write(fifo0, &ch, 4);
    srl_mwmr_read(fifo2, &ch2, 8);

    srl_log_printf(NONE, "tache3 : %s\n", ch2);
}

```

Code « **hello.py** » :

```

# Partie 1 : définition du TCG (Graphe des Tâches et des Communications)

fifo0 = dsx.Mwmr('fifo0', 4, 1)
fifo1 = dsx.Mwmr('fifo1', 4, 1)
fifo2 = dsx.Mwmr('fifo2', 8, 1)

tcg = dsx.Tcg(
    dsx.Task('hello', 'hello',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo1':fifo1} ),

    dsx.Task('world', 'world',
             {'fifo1':fifo1, 'fifo2':fifo2} ),

    dsx.Task('poly', 'poly',
             {'fifo0':fifo0, 'fifo2':fifo2} )
)

# Partie 2 : génération du code exécutable sur station de travail POSIX

tcg.generate( dsx.Posix() )

```

On fait l'exécution avec " **./exe.muteks_hard** "

```
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech
tache 1: hello
tache 2 : world
tache3 : polytech^C
```

TP4 : Multiprocesseur

Code « Tache1.c » :

```
tache1.c ✖ tache2.c ✖ tache3.c ✖
#include <srl.h>
#include "tache1_proto.h"

FUNC(tache1)
{
    int a[1];
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);

    srl_log_printf TRACE "tache1 : Hello...\n";
    srl_mwmr_write(fifo0, &a[0], 4);
    srl_mwmr_read(fifo1, &a[0], 4);
}
```

Code « Tache2.c » :

```
tache1.c ✖ tache2.c ✖ tache3.c ✖
#include <srl.h>
#include "tache2_proto.h"

FUNC(tache2)
{
    int a[1];
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);

    srl_mwmr_read(fifo0, &a[0], 4);
    srl_log_printf TRACE "tache2 : ... world\n\n";
    srl_mwmr_write(fifo1, &a[0], 4);
}
```


Code du "Tache3.c" :

```
tache1.c x tache2.c x tache3.c x
#include <srl.h>
#include "tache3_proto.h"

FUNC(tache3)
{
    int a[1];
    srl_mwmmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mwmmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    srl_mwmmr_read(fifo1, &(a[0]), 4);
    srl_log_printf TRACE1 "tache3 : ... polytech\n\n";
    srl_mwmmr_write(fifo2, &(a[0]), 4);
}
```

Code « Taches.py » :

```
* tache2.c x tache3.c x tache1.task x
#!/usr/bin/env python

import dsx
from dsx import *
from soclib import *

fifo0 = dsx.Mwmmr("fifo0", 4, 1)
fifo1 = dsx.Mwmmr("fifo1", 4, 1)
fifo2 = dsx.Mwmmr("fifo2", 4, 1)

tcg = dsx.Tcg()
dsx.Task("tache1", "tache1",
        { 'fifo0':fifo0, 'fifo2':fifo2 },
        dsx.Task("tache2", "tache2",
        { 'fifo0':fifo0, 'fifo1':fifo1 },
        dsx.Task("tache3", "tache3",
        { 'fifo1':fifo1, 'fifo2':fifo2 },
        )

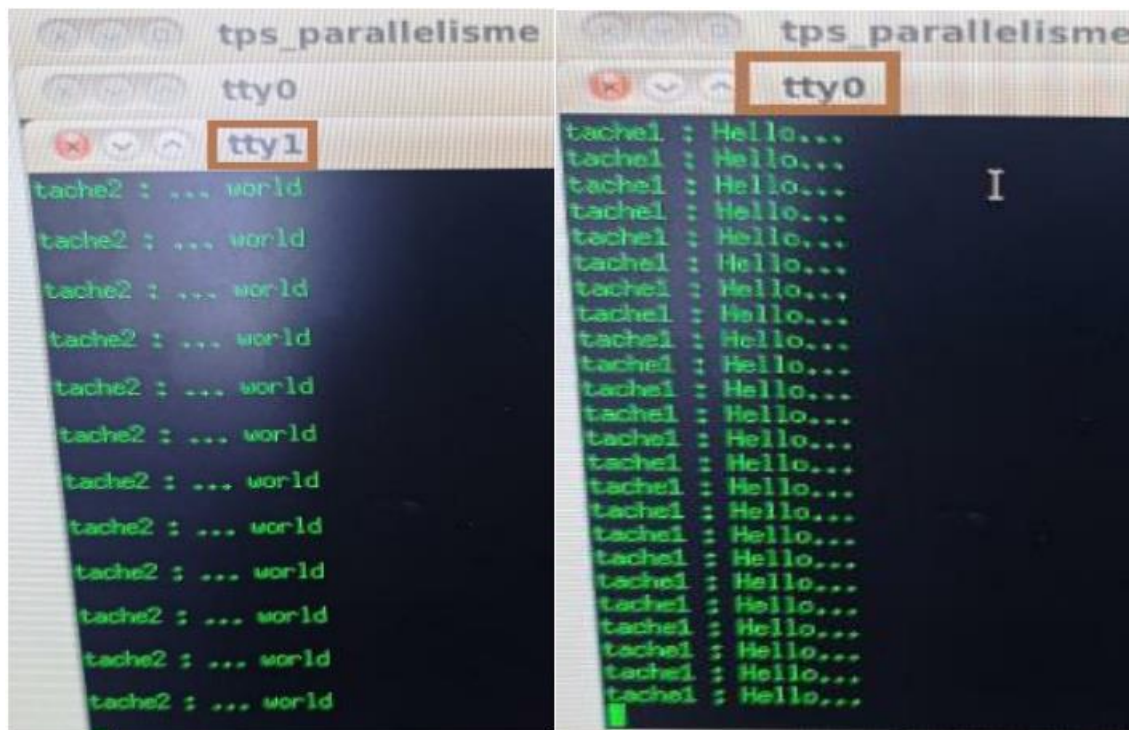
m.map(cpu0,
      private = "crand",
      shared = "crand0")

m.map(cpu1,
      private = "crand",
      shared = "crand0")

# mapping the software objects used by the embedded OS

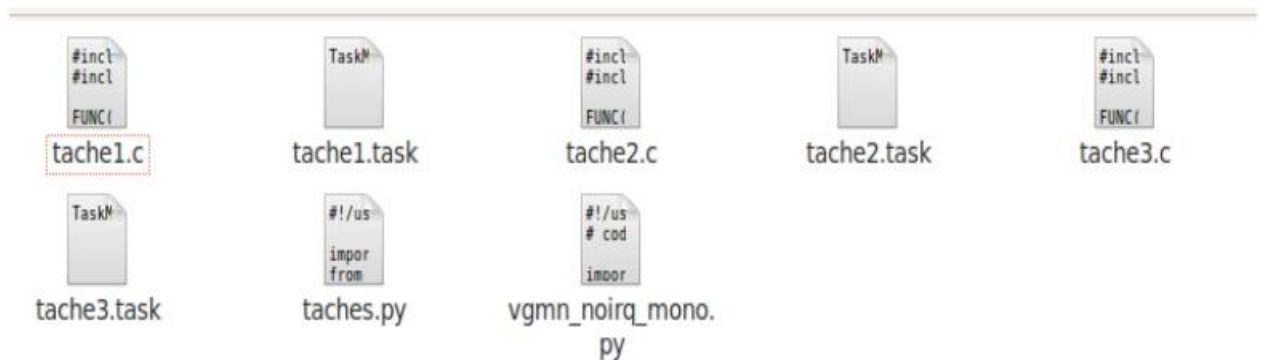
m.map(tcg,
      private = "crand",
      shared = "urand",
      code = "crand",
      tty = "tty",
      tty_no = 0)
```

On fait l'exécution avec " ./exe.muteks_hard "



Calcul de somme avec microprocesseur

Notre TP contient les fichiers suivants :



Code « **tache1.c** »

```
FUNC(tache1)
{
    int a[1];
    char T1[10]={1, 2, 3, 4, 50, 6, 7, 8, 9, 10};
    int i=0, s1=0, s2=0, s3=0, s=0;
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);
    srl_mwmr_t fifo3 = GET_ARG(fifo3);

    for(i=0; i<10; i++){
        s1+=T1[i];
    }

    srl_log_printf	TRACE, "tache1 : J'ai termine S1: %d\n", s1)
    srl_mwmr_write(fifo0, &(a[0]), 4);

    srl_mwmr_read(fifo3, &s2, 4);
    srl_mwmr_read(fifo2, &s3, 4);

    s=s1+s2+s3;
    srl_log_printf	TRACE, "tache1 : s=%d\n", s);
}
```

Code du « **tache2.c** » :

```
#include <srl.h>
#include "tache2_proto.h"

FUNC(tache2)
{
    int a[1];
    char T2[10]={1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 80, 9, 10};
    int i=0, s2=0;
    srl_mwmr_t fifo0 = GET_ARG(fifo0);
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mwmr_t fifo3 = GET_ARG(fifo3);

    for(i=0; i<10; i++){
        s2+=T2[i];
    }

    srl_mwmr_read(fifo0, &a[0], 4);
    srl_log_printf	TRACE, "tache2 : J'ai termine S2: %d\n", s2);

    srl_mwmr_write(fifo1, &(a[0]), 4);
    srl_mwmr_write(fifo3, &s2, 4);
}
```

Code « **tache3.c** » :

```
#include <srl.h>
#include "tache3_proto.h"

FUNC(tache3)
{
    int a[1];
    char T3[10]={1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10};
    int i=0, s3=0;
    srl_mwmr_t fifo1 = GET_ARG(fifo1);
    srl_mwmr_t fifo2 = GET_ARG(fifo2);

    for(i=0; i<10; i++){
        s3+=T3[i];
    }

    srl_mwmr_read(fifo1, &a[0], 4);
    srl_log_printf	TRACE, "tache3 : J'ai termine S3: %d\n", s3);

    srl_mwmr_write(fifo2, &s3, 4);
}
```

Code « **taches.python** » :

```
fifo0 = dsx.Mwmr('fifo0', 4, 1)
fifo1 = dsx.Mwmr('fifo1', 4, 1)
fifo2 = dsx.Mwmr('fifo2', 4, 1)
fifo3 = dsx.Mwmr('fifo3', 4, 1)

tcg = dsx.Tcg(
    dsx.Task('tache1', 'tache1',
        {'fifo0':fifo0, 'fifo2':fifo2, 'fifo3':fifo3} ),

    dsx.Task('tache2', 'tache2',
        {'fifo0':fifo0, 'fifo1':fifo1, 'fifo3':fifo3} ),

    dsx.Task('tache3', 'tache3',
        {'fifo1':fifo1, 'fifo2':fifo2} ),
)
```

Code « **vgm_noirq_mono.py** » :

```

archi = VgmnNoirqMono(ntty = 3)

#####
# Section C : Mapping
#
#####

m = Mapper(archi, tcg)

# mapping the MMR channel

m.map( "fifo0", buffer = "cram0", status = "cram0", desc = "cram0")
m.map( "fifo1", buffer = "cram0", status = "cram0", desc = "cram0")
m.map( "fifo2", buffer = "cram0", status = "cram0", desc = "cram0")
m.map( "fifo3", buffer = "cram0", status = "cram0", desc = "cram0")

```

```

# mapping the software objects associated to a processor

```

```

m.map( 'cpu0',
      private = "cram0",
      shared  = "cram0")

m.map( 'cpu1',
      private = "cram0",
      shared  = "cram0")

m.map( 'cpu2',
      private = "cram0",
      shared  = "cram0")

```

```

# mapping the software objects used by the embedded OS

```

```

m.map(tcg,
      private = "cram0",
      shared  = "uram0",
      code    = "cram0",
      tty     = "tty",
      tty_no  = 0)

```

```

#####
# Section D : Code generation
#####

m.generate( dsx.MutekS() )
tcg.generate( dsx.Posix() )

```

```

def VgmnNoirqMono(ntty = 1):
    pf = soclib.Architecture(cell_size = 4,
                                plen_size = 8,
                                addr_size = 32,
                                rerror_size = 1,
                                clen_size = 1,
                                rflag_size = 1,
                                srcid_size = 8,
                                pktid_size = 1,
                                trdid_size = 1,
                                wrplen_size = 1
                                )

    pf.create('common:mapping_table',
              'mapping_table',
              addr_bits = [8],
              srcid_bits = [8],
              cacheability_mask = 0xc00000)
    pf.create('common:loader', 'loader')

    vgmn = pf.create('caba:vci_vgmn', 'vgmn0',
                     min_latency=10,

```

```

    for i in range(3):###nous avons besoin de 2 processeur donc 2 sinon si n
    processeurs, on mettra n
        cpu = pf.create('caba:vci_xcache_wrapper', 'cpu%d' % i,
                        iss_t = "common:mips32el",
                        ident = i,
                        icache_ways = 2,
                        icache_sets = 128,
                        icache_words = 32,
                        dcache_ways = 2,
                        dcache_sets = 128,
                        dcache_words = 32)

        vgmn.to_initiator.new() // cpu.vci

    for i in range(1):
        ram = pf.create('caba:vci_ram', 'ram%d'%i)
        base = 0x10000000*i
        ram.addSegment('cram%d'%i, base, 0x200000, True)
        ram.addSegment('uram%d'%i, base + 0x400000, 0x200000, False)
        ram.vci // vgmn.to_target.new()

```