PBL기반 오픈플랫폼 응용서비스 구축

SECTION III - PHYSICAL COMPUTING

조상호

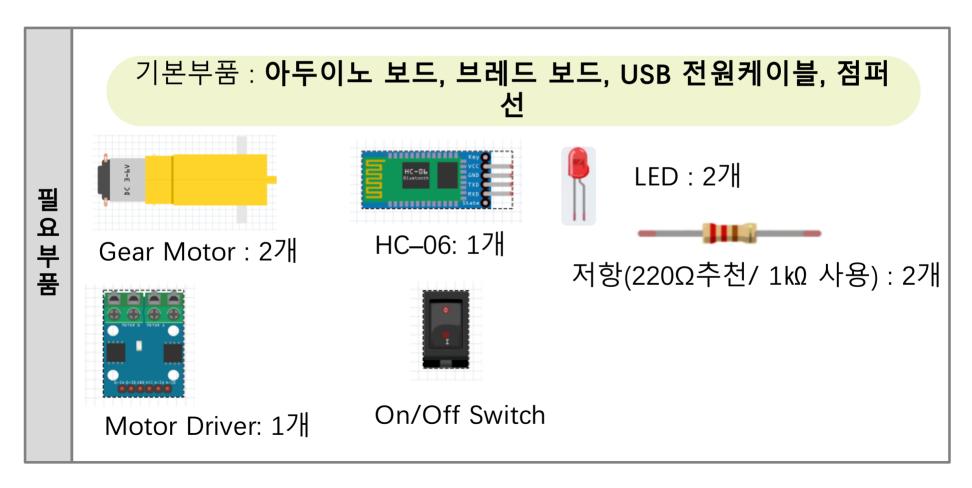
프로젝트 명

Arduino RC Car with Android Accelerometer Sonsor

프로젝트 개요

Arduino RC Car With Android Accelerometer Sensor

안드로이드 가속도 센서를 활용하여 RC자동차를 제어하는 HW/SW



과천SW교육전문가양성과정

개발 동기 및 기대효과

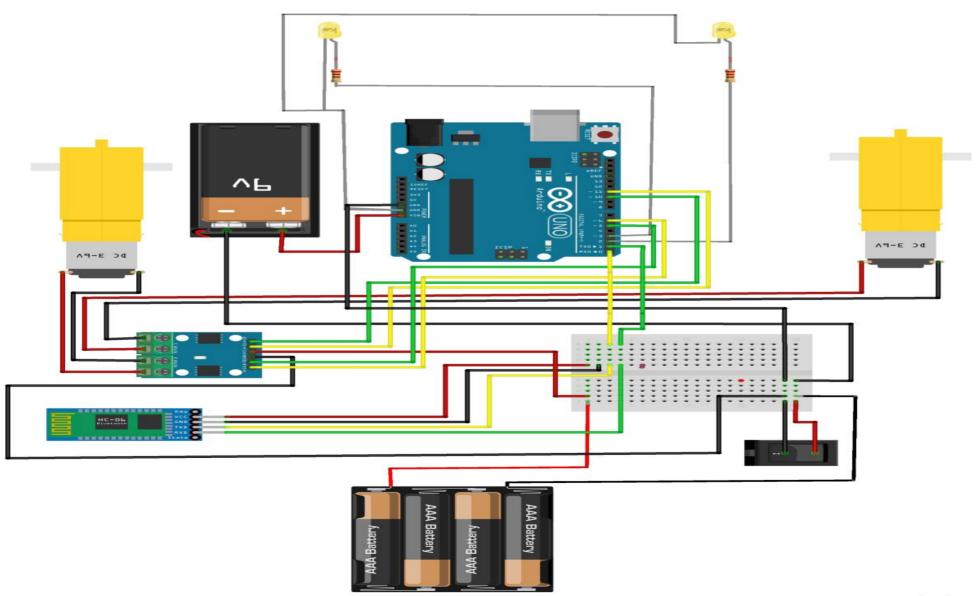
개발동기

현실과 비슷한 조작이 가능하도록 3축 가속도 센서를 활용하여 아두이노 RC차량을 조종한는 것을 목표로 개발.

기대효과

현실과 비슷한 조종으로 실제 운전 연습의 일부 효과를 기대한다.

회로도



스케치 코딩

```
uint8 t MoterStatus = 0;
   if(Serial.available() > 0)
MoterStatus = SerialRead();
   if( MoterStatus == 1 )
                            Motor Forward();
      else if( MoterStatus == 2 )
                                    Motor Backward();
      else if( MoterStatus==3 )
                                    Motor GoLeft();
      else if( MoterStatus ==4 )
                                    Motor GoRight();
      else if ( MoterStatus == 0 )
                                    Motor Stop();
      if( MoterStatus== 5 && led status != 3)
    if( led status != 1)
      LED SW LEFT = !LED SW LEFT;
      led status = 1;
      cnt = 0:
               led status =0;
    else
   else if( MoterStatus == 6 && led status != 3 )
    if( led status != 2)
      LED SW RIGHT = !LED SW RIGHT;
      led status = 2;
      cnt = 0:
               led status =0;
    else
```

```
else if( MoterStatus == 7 )
if(led status!=3)
  LED SW LEFT = !LED SW LEFT:
  LED SW RIGHT = !LED SW RIGHT;
  led status = 3;
  cnt = 0:
          led status = 0;
else
  if(led status!=0) cnt = (cnt +1)%LED FREQ;
if(cnt==0 \&\&led status == 3)
  digitalWrite(PIN LED LEFT,LED SW LEFT);
  digitalWrite(PIN LED RIGHT,LED SW RIGHT);
  LED SW LEFT = ! LED SW LEFT;
  LED SW RIGHT = ! LED SW RIGHT;
else if(cnt==0 && led status == 1)
  digitalWrite(PIN LED LEFT,LED SW LEFT);
  LED SW LEFT = ! LED SW LEFT;
  if(cnt==0 \&\& led status == 2)
  digitalWrite(PIN LED RIGHT,LED SW RIGHT);
  LED SW RIGHT = ! LED SW RIGHT;;
```

프로젝트 작품 실행 동영상

