

数值分析第 2 次上机作业

学号：221840189，姓名：王晨光

§ 1 问题一

1.1 问题

编写并测试子程序，计算 $y = x - \sin x$ ，使得有效位的丢失最多 1 位。

1.2 算法思路

由精度丢失定理， $1 - \frac{\sin x}{x} \geq \frac{1}{2}$ 时， $x - \sin x$ 至多丢失 1 个精度，可以直接代入计算。当 $1 - \frac{\sin x}{x} < \frac{1}{2}$ 时，考虑 $x - \sin x$ 的 Taylor 级数展开：

$$x - \sin x = \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}.$$

令 $a_n = \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$ 往证上述级数中每两项在进行计算时的有效位丢失至多为 1 位：

$$\begin{aligned} 1 - \frac{a_{n+1}}{a_n} &= \frac{x^2}{(2n+1)(2n+3)} \\ &\geq 1 - \frac{1.9^2}{3 \times 6} \\ &\geq 0.79 \\ &\geq \frac{1}{2} \end{aligned}$$

故当 $1 - \frac{\sin x}{x} \leq \frac{1}{2}$ 时，通过 Taylor 级数计算，有效位的丢失也至多为 1 位。

Algorithm 1 计算 $x - \sin x$

Require: 实数 x .

Ensure: $y = x - \sin x$ 的值.

```

1: function  $y(x)$ 
2:    $y \leftarrow 0, n \leftarrow 1$ 
3:   if  $1 - \frac{\sin x}{x} \geq \frac{1}{2}$  then
4:      $y \leftarrow x - \sin x$ 
5:   else
6:      $a_n \leftarrow (-1)^{n+1} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$ 
7:     while  $|a_n| \geq 10^{-16}$  do
8:        $y \leftarrow y + a_n, n \leftarrow n + 1$ 
9:        $a_n \leftarrow (-1)^{n+1} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$ 
10:    end while
11:  end if
12: end function
```

1.3 结果分析

由上述证明可知, 该算法可以使得有效位的丢失限定在一位. 以下是部分运算结果:

x	y
-0.0001	-1.666666666666667e-13
-0.001	-1.666666666666669e-10
-0.01	-1.6666583333333337e-07
-0.1	-0.0001665833531718475
-1.0	-0.1585290151921035
-10.0	-10.54402111088937
0.0001	1.666666666666667e-13
0.001	1.666666666666669e-10
0.01	1.6666583333333337e-07
0.1	0.0001665833531718475
1.0	0.1585290151921035
10.0	10.54402111088937

表 1: $y = x - \sin x$ 的部分计算结果

§ 2 问题二

2.1 问题

计算

$$y = \int_0^1 x^n e^x dx \quad (n \geq 0).$$

由分部积分法得 $y_{n+1} = e - (n+1)y_n$, 数值不稳定.

2.2 算法分析

计算得 $y_0 = \int_0^1 e^x dx = e - 1 \approx 1.718 \cdots \mapsto \hat{y}_0$. \hat{y}_0 无法避免舍入误差, 且由于递推公式 $y_{n+1} = e - (n+1)y_n$ 中 y_n 前的系数 $n+1$ 大于 1, 并且会随着 n 线性增长, 那么初始值 \hat{y}_0 的误差会被阶乘级别不断放大:

$$\epsilon_n = y_n - \hat{y}_n = n \cdot (y_{n-1} - \hat{y}_{n-1}) = \cdots = n! \cdot (y_0 - \hat{y}_0) = n! \cdot \epsilon_0.$$

由此可见该算法的误差会爆炸式地增长, 算法极其不稳定.

2.3 结果分析

n	y_n	\hat{y}_n
0	1.7182818284590453	1.7182818284590453
2	0.7182818284590453	0.7182818284590455
4	0.46453645613140715	0.46453645613141115
6	0.34468454164698736	0.34468454164710893
8	0.27436153301797617	0.2743615330247846
10	0.22800151548644187	0.22800151609920905
12	0.19509993116082067	0.19510001204609795
14	0.17052370130176747	0.17053842242224038
16	0.1514608855385012	0.15499395445201403
18	0.13623989097759065	1.2173589785125256
19	0.1297238998848238	-20.41153876327894
20	0.12380383076256998	410.94905709403787

表 2: 积分递推式所得估计值 \hat{y} 与实际值 y 的比较

实际值可以通过 Python 的 Scipy 库中的 `integrate.quad` 函数计算得到.

从表格可以看出, 误差被不断放大, 以至在 $n = 16$ 之后呈现爆炸式增长, 甚至会交替地出现负值, 故该算法极不稳定.

§ 3 问题三

3.1 问题

考虑由

$$\begin{cases} x_0 = 1, x_1 = 1/3 \\ x_{n+1} = \frac{13}{3}x_n - \frac{4}{3}x_{n-1}, \quad (n \geq 1) \end{cases}$$

定义的实数序列, 算法不稳定.

将初值改为 $x_0 = 1, x_1 = 4$ 数值稳定吗?

3.2 算法分析

通过特征根法处理 $x_{n+1} = \frac{13}{3}x_n - \frac{4}{3}x_{n-1}$, 求得通项公式 $x_n = A \cdot \frac{1}{3^{n-1}} + B \cdot 4^{n-1}$, 分别代入 $x_0 = 1, x_1 = 1/3$ 与 $x_0 = 1, x_1 = 4$ 得到序列 1 通项公式为 $x_n = \frac{1}{3^n}$, 序列 2 通项公式为 $x_n = 4^n$, 由此可以直接得到递推公式的各项实际值, 并与计算机通过递推公式计算得到的序列值做比较, 通过实验验证算法的数值稳定性.

由初值 $x_0 = 1, x_1 = 1/3$ 给出的实数序列算法不稳定, 原因在于初值 $x_1 = 1/3$ 在存储中会出现舍入误差, 在计算 x_2 时, x_1 造成的误差会被系数 $\frac{13}{3}(\frac{13}{3} > 1)$ 扩大; 计算 x_3 时, 误差来源于两项相减, 但 $\frac{13}{3} \cdot \frac{13}{3} \gg \frac{4}{3}$, 误差无法相互抵消, 如此递推, 误差无法收敛, 会不断放大, 最终导致算法数值不稳定.

由初值 $x_0 = 1, x_1 = 4$ 给出的实数序列算法理论上稳定, 因为初值不存在舍入误差, 不会在计算过程中被放大, 误差来源为每次计算时系数的舍入误差产生的, 但系数的误差相当小且不会被放大, 故算法应该是数值稳定的.

3.3 结果分析

n	x_n	\hat{x}_n
0	1.0	1.0
3	0.03703703703703703	0.03703703703703626
6	0.0013717421124828527	0.0013717421124321456
9	5.0805263425290837e-05	5.0805260179967644e-05
12	1.8816764231589195e-06	1.8814687224716613e-06
15	6.969171937625627e-08	5.63988753916179e-08
18	2.5811747917131946e-09	-8.481608402251475e-07
21	9.559906635974793e-11	-5.444739336201271e-05
24	3.540706161472145e-12	-0.0034846392899683535
27	1.3113726523970905e-13	-0.22301691478444863
30	4.856935749618853e-15	-14.2730825462131

表 3: $x_0 = 1, x_1 = \frac{1}{3}$ 时通项估计值 \hat{x}_n 与实际值 x_n 的比较

可以看到, 误差被不断放大, 甚至在 $n = 18$ 时出现了负值, 通项收敛于 0 的性质被完全改变. 故该算法不稳定.

n	x_n	\hat{x}_n
0	1	1.0
2	16	15.999999999999998
4	256	255.99999999999999
6	4096	4095.9999999999998
8	65536	65535.99999999997
10	1048576	1048575.9999999995
12	16777216	16777215.999999993
14	268435456	268435455.99999988
16	4294967296	4294967295.999998
18	68719476736	68719476735.99997
20	1099511627776	1099511627775.9995

表 4: $x_0 = 1, x_1 = 4$ 时通项估计值 \hat{x}_n 与实际值 x_n 的比较

可见该算法数值稳定.

§ 4 结论

1. 结合精度丢失定理与 Taylor 展开, 我们可以求出令 $y = x - \sin x$ 丢失精度尽可能少的优良算法.

2. 对于数值计算而言，很多时候误差项难以完全避免，但如果产生误差的项前的系数不能被很好的控制，会导致误差随着迭代次数增多被严重放大，使得算法极不稳定。故应在实际的程序数值计算中避免产生误差的项前的系数大于 1 的情况，或者使大于 1 的系数快速递减收敛于 1.

§ 5 附录: 程序代码

注: 3 道题目共用同一个 ipynb 程序文件.

```

1 import math
2 def x_sinx(x):
3     if 1-math.sin(x)/x>=0.5:
4         return x-math.sin(x)
5     else:
6         n=1
7         y=0.
8         while abs((x**(2*n+1.))/(math.factorial(2*n+1)))>1e-17:
9             an=(-1)**(n+1)*(x**(2*n+1.))/(math.factorial(2*n+1))
10            y=y+an
11            n=n+1
12        return y
13
14 # 初始化列表用于存储结果
15 results1 = []
16
17 x = -1e-4
18 while x >= -10:
19     y = x_sinx(x)
20     results1.append((x, y))
21     x *= 10
22 # 从 1e-4 开始逐项乘以 10 直到 10
23 x = 1e-4
24 while x <= 10:
25     y = x_sinx(x)
26     results1.append((x, y))
27     x *= 10
28
29 # 打印结果
30 for x, y in results1:
31     print(f"x={x},y={y}")

```

```

1 # 初始化列表用于存储结果
2 results2 = []
3
4 x = -1e-4
5 while x >= -10:
6     y = x-math.sin(x)
7     results2.append((x, y))
8     x *= 10
9 # 从 1e-4 开始逐项乘以 10 直到 10
10 x = 1e-4

```

```
11 while x <= 10:
12     y = x-math.sin(x)
13     results2.append((x, y))
14     x *= 10
15
16 # 打印结果
17 for x, y in results2:
18     print(f"x={x},y={y}")
```

```
1 results3=[]
2 from scipy.integrate import quad
3 def integral(y,n):
4     result= math.e - (n+1)*y
5     return result
6
7 def origin_function(x):
8     return math.exp(x)
9
10 y0=quad(func=origin_function ,a=0,b=1)[0]
11 y=y0
12 for n in range(21):
13     results3.append((n,y))
14     y=integral(y,n)
15
16 # 打印结果
17 for n, y in results3:
18     print(f"n={n},y={y}")
```

```
1 def integral_function(x,n):
2     return x**n*math.exp(x)
3
4 results4=[]
5 for n in range(21):
6     y=quad(func=integral_function ,a=0,b=1,args=(n,))
7     results4.append((n,y[0]))
8
9 # 打印结果
10 for n, y in results4:
11     print(f"n={n},y={y}")
```

```
1 results5=[]
2 for n in range(0,31,3):
3     y=(1/3)**n
4     results5.append((n,y))
5
6 for n,y in results5:
```

```
7     print ( f 'n={n} ,y={y} ' )
```

```
1  results7=[]
2  x0=1.
3  x1=1/3
4  for n in range(31):
5      if n==0:
6          y=x0
7          results7.append((n,y))
8          continue
9      elif n==1:
10         y=x1
11         results7.append((n,y))
12         continue
13     else:
14         y=13/3*x1-4/3*x0
15         results7.append((n,y))
16         x0=x1
17         x1=y
18
19 for n,y in results7:
20     if n%3==0:
21         print ( f 'n={n} ,y={y} ' )
```

```
1  results6=[]
2  for n in range(0,21,2):
3      y=(4)**n
4      results6.append((n,y))
5
6  for n,y in results6:
7      print ( f 'n={n} ,y={y} ' )
```

```
1  results8=[]
2  x0=1.
3  x1=4
4  for n in range(0,21,1):
5      if n==0:
6          y=x0
7          results8.append((n,y))
8          continue
9      elif n==1:
10         y=x1
11         results8.append((n,y))
12         continue
13     else:
14         y=13/3*x1-4/3*x0
```



```
15         results8.append((n,y))
16         x0=x1
17         x1=y
18
19 for n,y in results8:
20     if n%2==0:
21         print(f'n={n},y={y}')
```
