

Vul LLaMA —

透過微調 Code LLaMA 自注意力機制以提升 Android 程式碼行級別漏洞定位效能

Vul LLaMA: Enhancing Line-Level Vulnerability Localization Performance in Android Code by Fine-Tuning the Self-Attention Mechanism of Code LLaMA

研究生:朱珮瑜 指導教授:陳奕明博士 口試日期:2025/07/10

目錄



01	02	03	
Introduction	Related Work	Methodology	
04	05	06	
Experiment	Conclusion	Future Work	

01

Introduction

1.1 研究背景

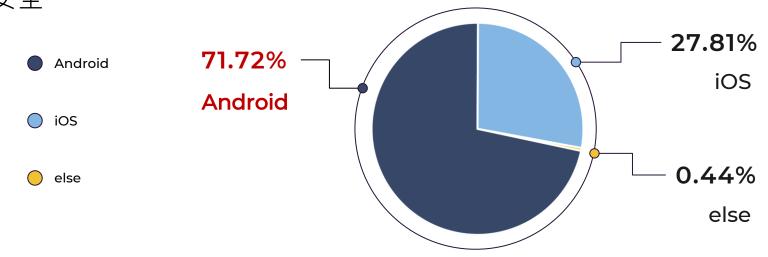
1.2 動機與目的

1.3 研究貢獻



研究背景

- Android 市占率最高使其成為攻擊目標
- 精準的細粒度漏洞定位可以幫助開發者提升修復效率,提升行動裝置安全





研究背景

• 44% 企業認為「資料隱私與安全」是採用 LLM 的最大障礙

OWASP Top 10 for LLMs 02 : Sensitive Information Disclosure







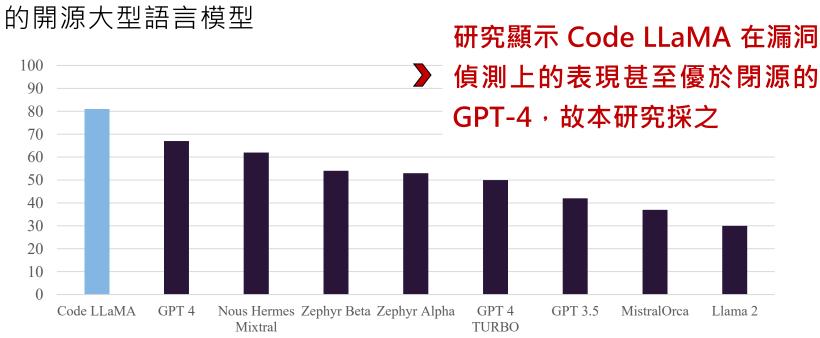


出於資料安全與外洩風險考量,企業傾向採用「可與外部連線完全隔離的地端 LLM」



Code LLaMA

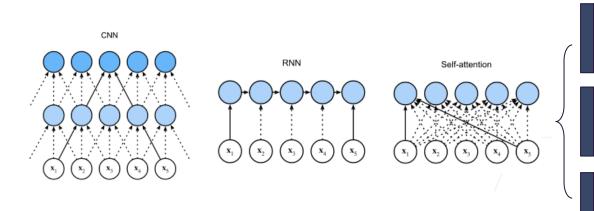
• 建構於 Meta 發布的 LLaMA 2 上,專為程式碼分析與生成任務而生





Transformer

- 完全依賴**自注意力機制(Self-Attention)**捕捉輸入與輸出之間的 全局依賴關係
- 克服傳統方法難以兼顧長距離依賴關係與局部語意資訊的限制



雙向自注意力機制 (Bidirectional Attention)

> 單向自注意力機制 (Causal Attention)

混合自注意力機制 (Cross Attention)



Transformer

雙向自注意力		單向自注意力
<st> I am fine <st> 0.7 0.1 0.1 0.1 I 0.1 0.6 0.2 0.1 am 0.1 0.3 0.6 0.1 fine 0.1 0.3 0.3 0.3</st></st>	作法	<st> I am fine $<$ st> 0.7 \bigcirc \bigcirc \bigcirc \bigcirc I 0.1 0.6 \bigcirc \bigcirc am 0.1 0.3 0.6 \bigcirc fine 0.1 0.3 0.3 0.3
512~1024	輸入長度 (tokens)	4k~128k ▶ 有利處理 長程式碼
	全局理解	※ 激 微調改善

Encoder-Only: BERT

應用

Decoder-Only: GPT \ LLaMA



可解釋性 AI (XAI) 技術

Explainability Techniques Definition **Examples** Post-Hoc Provide explanations on model's **Explanations** SHAP, LIME tools output. 事後解釋性 Transparent model Intrinsic architecture Design LLMs to be inherently **Interpretability** interpretable. **Attention-based** 內在可解釋性 interpretability Narrative-based **Human-Centered** explanations Natural language explanations **Explanations** generated by LLMs. Natural language 以人為本的解釋 generation



內在可解釋性 (Intrinsic Interpretability)

Transparent model architecture

模型本身的結構簡單、易於人類理解,其內部運作方式可以直接被觀察與解釋

Eg: Decision Tree \ Linear Regression

Attention-based Interpretability

在使用注意力機制(Attention Mechanism)的模型中,觀察模型注意力分數,以了解模型在做出預測時「關注」了輸入的哪些部分

Eg: Transformer-based model



動機與目的

• 動機

- 。 現今缺乏針對 Android 程式碼進行細粒度漏洞定位的研究
- 。 雲端 LLM 有資料安全疑虞
- 。 Code LLaMA 受限於單向注意力將影響行級漏洞標記準確度
- 。 大型語言模型表現優異,但黑盒決策過程缺乏可解釋性

目的

微調 Code LLaMA 自注意力機制,增強全局上下文理解,以提高行級別漏洞定位準確度,同時引入可解釋性方法揭示模型決策依據



研究貢獻

 本研究提出 Vul LLaMA 架構,透過兩階段注意力機制優化 Code LLaMA 全局理解能力,最終針對 Android 程式碼達成更準確的函 式級別漏洞檢測與行級別漏洞定位。

 加入行級別注意力分數(Row-Level Attention Score)計算方法,
 透過計算並輸出行級別注意力分數得知模型決策依據,以達成內在 可解釋性(Intrinsic Interpretability)。

02

Related Work

2.1 現有檢測方法

2.2 LineVul

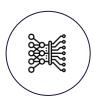


Android 程式碼漏洞檢測方法



程式分析工具 》 僅能檢測已知漏洞,難以應對未知攻擊

依靠預定義規則檢測程式碼中的潛在漏洞



基於機器學習/深度學習模型 》 難以兼顧全局結構與語意資訊

輸入圖結構或序列特徵以訓練模型自動識別程式碼中的漏洞模式



基於 Transformer 架構 > Encoder-Only 架構受輸入長度限制

透過自注意力機制兼顧全局與語意細節資訊



Android 程式碼漏洞檢測方法

		檢測未知漏洞	細粒度	可解釋	Android	代表研究
<u>00</u>	靜態分析	×	S	N/A	②	FlowDroid \ Fortify
त्रिं	動態分析	\bowtie	•	N/A	⊘	TaintDroid \ DroidScope
	基於圖特徵	•	×	×	×	Devign \ Reveal \ IVDetect
	基於序列特徵	②	×	×	×	Russel et al. \ SySeVR \ VulDeePecker
مجُجُه	Encoder Only	•	②	S	×	LineVul (SoTA)
	Decoder Only	Ø	⊘	⊘	Ø	Vul LLaMA



(行級別)漏洞定位且具可解釋性的模型



SoTA 模型 — LineVul

	LineVul	Vul LLaMA
基礎模型	Code BERT	Code LLaMA - 7B
架構	Encoder-Only	Decoder-Only
模型參數量	110M	7B
輸入長度限制	512 tokens	4096 tokens
資料集主要語言	C/C++	Java
行級別漏洞定位		
可解釋性		

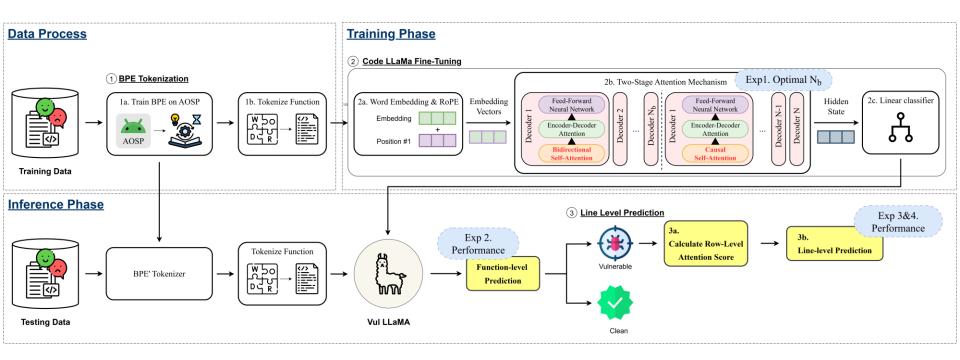
03

Methodology

- 3.1 系統架構圖
- 3.2 資料處理階段
- 3.3 模型訓練階段
- 3.4 模型預測階段

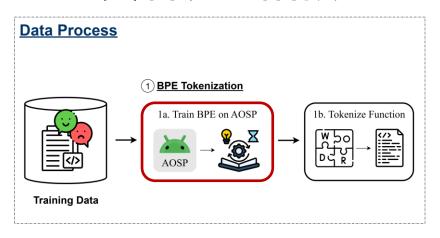


系統架構圖





資料處理階段



1. BPE分詞(Subword Tokenization)

使用 AOSP (Android Open Source Project) 官方 API 做為語料庫, 訓練 BPE 分詞器 **▶** *BPE*′

▶ 使 BPE' 比預設分詞器更適合 Android 程式碼分詞



未經訓練的 BPE vs 經過訓練的 BPE'

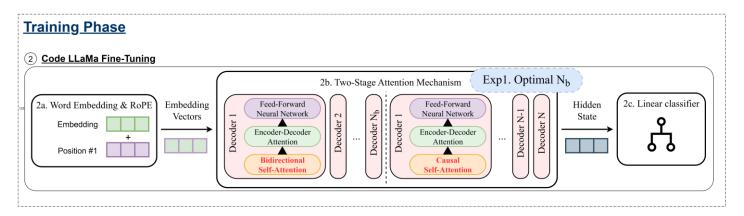
NotificationChannel channel = new NotificationChannel(CHANNEL_ID, "Channel
name", NotificationManager.IMPORTANCE_HIGH);

Android 系統中定義通知重要程度,會影響通知的 顯示行為的參數

	CHANNEL_ID					IMPORTANCE_HIGH								
BPE	СН	AN	N	EL	ı	ID	I	MP	ORT	ANCE	1	Н	IG	Н
BPE'	CHAI	NNEL	_	_	I	D	IMP	ORTANC	E	-	_		HIGH	



模型訓練階段



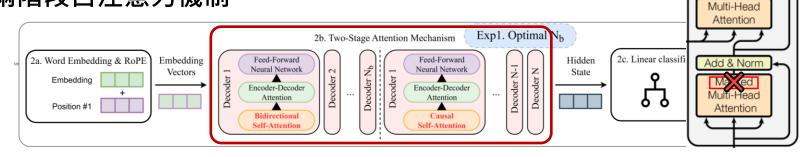
2. 微調 Code LLaMA > Vul LLaMA

- a. 詞嵌入與位置編碼
- b. 兩階段自注意力機制
- c. 線性分類器



模型訓練階段

2b. 兩階段自注意力機制



Code LLaMA-7B 中共 32 層 Decoder,將前 N_b 層的遮罩 (Mask)

取消 (即雙向自注意力),後 N-32 層保留單向自注意力

恢復全局理解能力

》 節省計算量

後續將設計消融實驗確認最佳 N_b 值

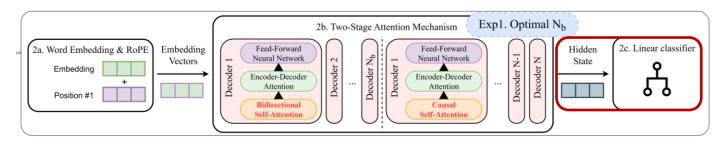
Feed Forward

Add & Norm



模型訓練階段

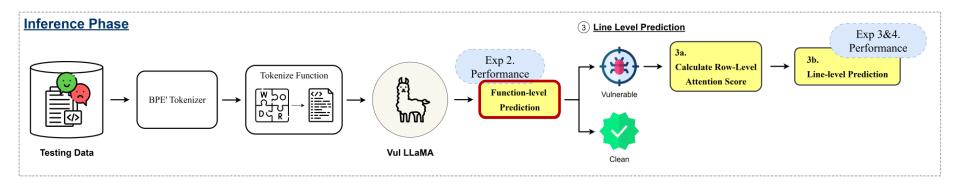
2c. 線性分類器



使用線性分類器 (Linear Classifier)將 Hidden State H 與模型學習到的權重矩陣 W相乘,即得二維 logits 分數

$$logits = W \times H$$



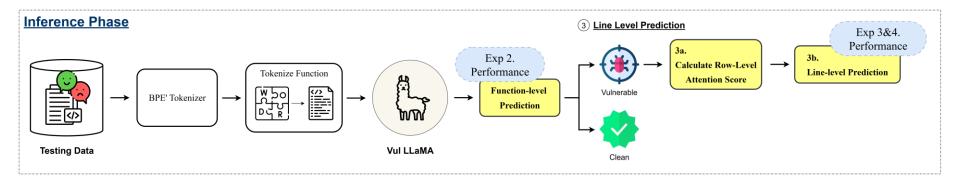


函式級別漏洞檢測

使用 Sigmoid function 正規化模型輸出之二維 logits,即得模型預測該函式為漏洞或非漏洞的機率值

Prob = Sigmoid(logits)



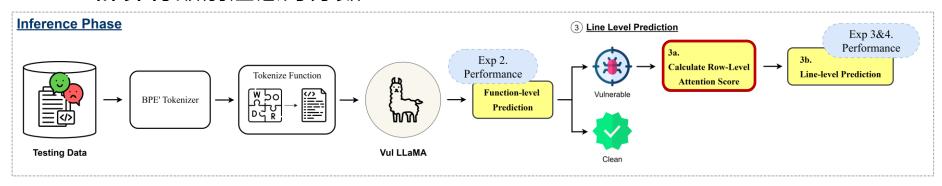


3. 行級別漏洞預測

- a. 計算行級別注意力分數
- b. 漏洞行定位



3a. 計算行級別注意力分數



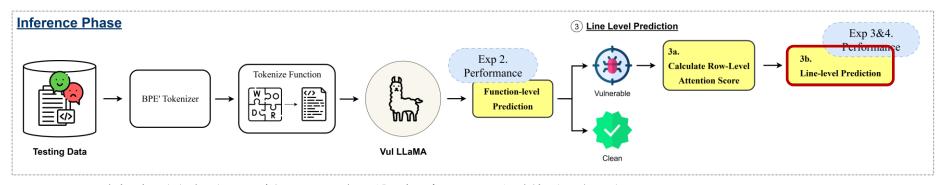
加總第 l 行當中所有 token i 對 token j 的注意力權重

$$S_l = \sum_{i,j \in L_l} A_{ij}$$

227	RefPtr <uint8array> dstPixels = copySkImageData(input, info);</uint8array>	0.8
228	if (!dstPixels)	0.3
229	return nullptr;	0.3
230	return newSkImageFromRaster(0.5
231	info, std::move(dstPixels),	0.6
232	static_cast <size_t>(input->width()) * info.bytesPerPixel());</size_t>	1
233	}	0



3b. 漏洞行定位



輸出所有行l的 S_l ,得分高者即預測為漏洞行

227	RefPtr <uint8array> dstPixels = copySkImageData(input, info);</uint8array>	0.8	
228	if (!dstPixels)	0.3	
229	return nullptr;	0.3	
230	return newSkImageFromRaster(0.5	
231	info, std::move(dstPixels),	0.6	
232	static_cast <size_t>(input->width()) * info.bytesPerPixel());</size_t>	1	→ - A -
233	}	0	

04

Experiment

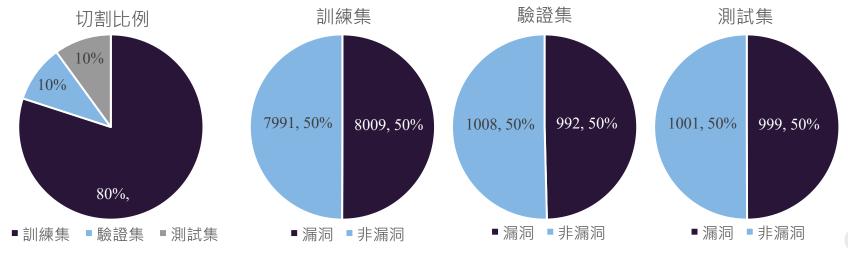
- 4.1 實驗設置
- 4.2 實驗設計
- 4.3 實驗一
- 4.4 實驗二
- 4.5 實驗三
- 4.6 實驗四



■ Dataset

• 資料來源: AndroZoo

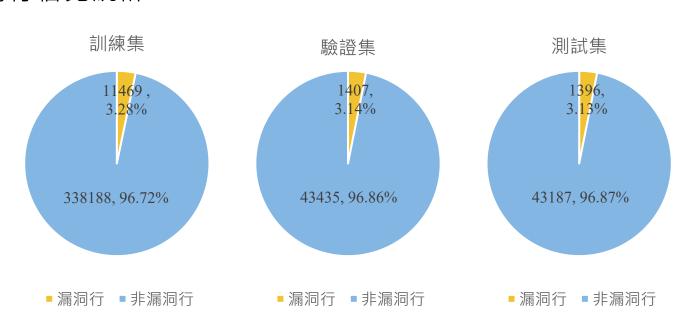
• 前處理:使用 MobSF 標記漏洞函式與漏洞行





□ Dataset

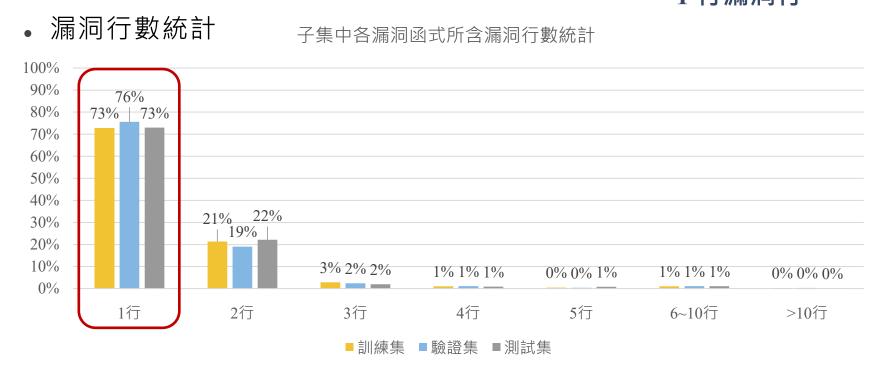
• 漏洞行佔比統計





■ Dataset

大多數函式僅含 1 行漏洞行





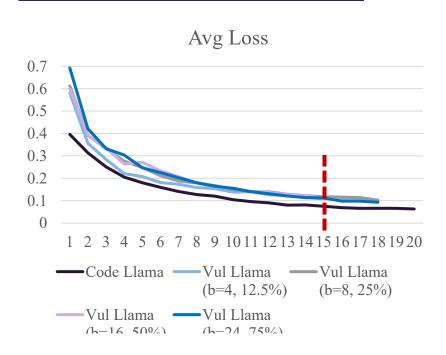
Hardware

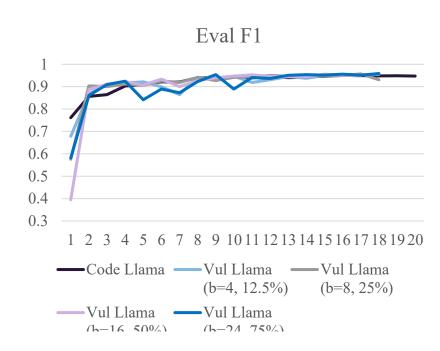
本研究租借國網中心晶創25 (Nano 5)新一代加速器叢集式超級電腦進行實驗

硬體名稱	規格
CPU	Intel Xeon(R) Platinum 8480+(8480CL)
GPU	NVIDIA H100
RAM	120M



Epoch time







實驗設計

- (1) 透過**調整雙向自注意力層數**,增強 Code LLaMA 的上下文理解能力
- (2) 評估 Vul LLaMA 的**函式級別漏洞檢測**能力
- (3) 評估 Vul LLaMA 的行級別漏洞定位能力
- (4) 測試 Vul LLaMA 在行級別漏洞定位任務的成本效益
- (DC) 根據行級別輸出結果觀察本研究與 LineVul 的行級別漏洞判斷差異



實驗一

Predict Class

挑選最佳雙向自注意力層數 (N_h)

測試 $N_b = 12.5\%$, 25%, 50%, 75% 的影響,選擇最佳 N_b 值

Confusion Matrix

•
$$Accuracy = \frac{TP+TN}{TP TN+FP+FN}$$

•
$$Precision = \frac{TP}{TP+FP}$$

•
$$Recall = \frac{TP}{TP+FN}$$

•
$$F1 Score = \frac{2 \times Precision \times Recall}{Precision + Recal}$$

Actual Class

	Positive	Negative
Positive	TP	FP
Negative	FN	TN



實驗一

挑選最佳雙向自注意力層數 (N_h)

雙向自注意力層數	1+++(0/)	函式級別					
(N_b)	佔比(%)	Accuracy	Precision	Recall	F1		
0	0	0.5145	0.5074	0.9550	0.6627		
4	12.5	0.9600	0.9527	0.9680	0.9603		
8	25	0.9475	0.9589	0.9349	0.9468		
16	50	0.9555	0.9496	0.9620	0.9557		
24	75	0.9515	0.9457	0.9580	0.9518		

加入雙向注意力可大幅提升原始模型表現,且在 $N_b=4$ 時表現最佳,故後續實驗皆將採用 $N_b=4$ 作為 Vul LLaMA 模型設定



實驗二

Vul LLaMA 函式級別漏洞檢測能力

比較 Code LLaMA、LineVul、Vul LLaMA 三個模型的函式級別漏洞檢測能力

模型	Accuracy	Precision	Recall	F1
Code LLaMA	0.5145	0.5074	0.9550	0.6627
LineVul	0.975	0.9647	0.986	0.9752
Vul LLaMA	0.9600	0.9527	0.9680	0.9603

▶ Vul LLaMA 加入 4 層雙向自注意力的表現,與使用全雙向自注意力架 構的 LineVul 差距約 1%



實驗三

Vul LLaMA 行級別漏洞定位能力

比較 Code LLaMA、LineVul、Vul LLaMA 三個模型的行級別漏洞 定位能力

₩ Top-k Accuracy

在排名前 k 高的行當中,命中漏洞的 比例

4

Initial False Alarm (↓)

第一次命中真正漏洞行前的平均誤報 次數

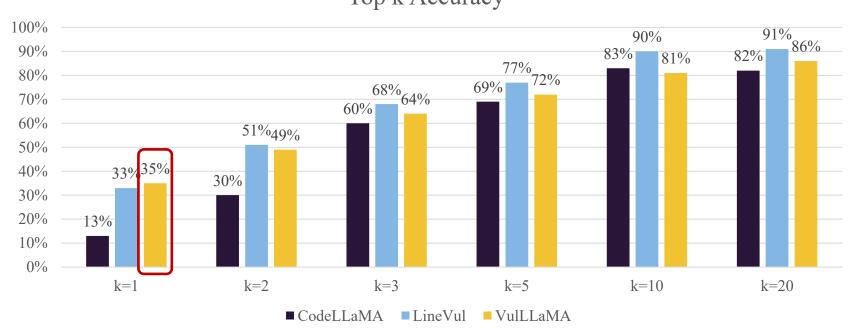


實驗三

Vul LLaMA 行級別漏洞定位能力

Top1 Accuracy 中 Vul LLaMA 表現最優異

Top k Accuracy





實驗三

Vul LLaMA 行級別漏洞定位能力

模型	IFA (↓)
Code LLaMa	3.29
LineVul	1.86
Vul LLaMA	2.67

- ➤ Vul LLaMA 的 IFA 明顯優於原始 Code LLaMA, 誤報減少了約 20%
- ▲ 儘管 Vul LLaMA 略遜於 LineVul 的 1.86,但這仍是一個不需全雙向 架構即可達成的進步



實驗四

M_{VL} 效益成本

比較 M_{VL} 、 M_{CL} 、 M_{LV} 於行級別漏洞定位的成本效益



Effort@20%Recall (↓)

measures the effort (in LOC) needed to locate 20% of actual vulnerable lines.

「找到 20% 的漏洞·需要花多少 effort (掃多少行) ? 」



Recall@1%LOC

measures the proportion of actual vulnerable lines found within top 1% LOC of test set.

「在前 1% 的程式碼行當中,能找到 多少比例的真實漏洞?」



實驗四

範例

行數	程式碼	分數	Ground Truth
1	<pre>int uid = getUserId();</pre>	0.48	×
2	<pre>string name = inputName();</pre>	0.55	\bowtie
3	<pre>string path = "/data/user/";</pre>	0.70	\bowtie
4	<pre>path += name;</pre>	0.80	\bowtie
5	<pre>File file = new File(path);</pre>		②
6	<pre>if (file.exists()) {</pre>		\bowtie
7	<pre>log(path);</pre>		\bowtie
8	<pre>writeLog(name);</pre>	0.50	②
9	<pre>file.delete();</pre>	0.87	\bowtie
10	}	0.83	②



Effort@20%Recall

Stepl. 根據模型分數進行排名

排名	行數	分數	Ground Truth
1	5	0.91	②
2	9	0.87	\bowtie
3	10	0.83	②
4	4	0.80	× × × ×
5	3	0.70	\bowtie
6	6	0.60	×
7	2	0.55	\bowtie
8	8	0.50	②
9	1	0.48	\bowtie
10	7	0.40	×

Step2. 計算 Effort@20%Recall

- Ground Truth 分析
 - 總漏洞數=3
 - $0.03 \times 20\% = 0.67 \rightarrow 1$

- 計算 Effort
 - 。 總行數 = 10
 - \circ 1/10 = 0.1 = 10%



Recall@1%LOC

Stepl. 根據模型分數進行排名

排名	行數	分數	Ground Truth
1	5	0.91	Ø
2	9	0.87	\bowtie
3	10	0.83	②
4	4	0.80	\bowtie
5	3	0.70	\bowtie
6	6	0.60	× × × ×
7	2	0.55	\bowtie
8	8	0.50	②
9	1	0.48	\bowtie
10	7	0.40	×

Step2. 計算 Recall@1%LOC

- 決定1%的程式碼行數
 - 。 此 function 總行數=10
 - $0.010 \times 1\% = 0.1 \rightarrow 1$

- 1%LOC中檢查到的漏洞數
 - 。 抓到1個漏洞
 - 總漏洞數=3
 - 0.1/3 = 0.33 = 33%



實驗四

M_{VL} 效益成本

比較 M_{VL} 、 M_{CL} 、 M_{LV} 於行級別漏洞定位的成本效益

模型	Effort@20%Recall (\)	Recall@1%LOC
Code LLaMA	7.21%	1.86%
LineVul	1.65%	14.1%
Vul LLaMA	2.98%	8.02%



討論

根據行級別輸出結果觀察本研究與 LineVul 的行級別漏洞判斷差異

1. 因 tokenizer 導致輸入階段就丟失漏洞行的比例

LineVul	Vul LLaMA
3.51%	0%

▶ Vul LLaMA 可以確保關鍵漏洞行不被遺漏



討論

根據行級別輸出結果觀察本研究與 LineVul 的行級別漏洞判斷差異

2. 在兩模型都命中的漏洞函式中,指出漏洞行的比例

LineVul	Vul LLaMA	同時
15.91%	27.73%	56.36%

▶ 在已命中漏洞行時, Vul LLaMA 更能快速指出真正的漏洞行

05

Conclusion

5.1 總結

5.2 結論



總結

本研究提出結合雙向自注意力的 Vul LLaMA 架構,在函式與行級別漏洞檢測任務中均顯著提升了 Code LLaMA 的表現

2. 雖然 Vul LLaMA 整體表現略低於 SoTA 模型 — LineVul,但在 Top-1 Accuracy、完整性(0%漏行率)等指標上仍具優勢。此外, Vul LLaMA 在模型皆命中的漏洞樣本中有 27.73% 的行排序優於 LineVul,顯示模型能更有效地將真正的漏洞行排序在前,協助縮短人工檢查與回應時間。



結論

 綜合分析結果, Vul LLaMA 採用的「少量雙向注意力層」設計, 兼具效能與實用性,在保有原架構推論特性的同時,也顯著強化了 定位精準度與資料完整性,提供未來 LLM-based 漏洞檢測模型一 項具參考價值的設計方向。

06

Future Work



未來研究

本研究觀察到同類型漏洞的程式碼,常出現具語意關聯的關鍵子詞。 未來可進一步蒐集「漏洞指標子詞」,並於計算行級別分數時設計加 權機制,提升模型對關鍵語意片段的辨識能力,達到更精確的行級別 漏洞定位。

CWE-926 (Improper Enforcement of WebView Security)

```
webView.getSettings().setJavaScriptEnabled(true);
webView.addJavascriptInterface(...);
webView.loadUrl("http://...");
```

感謝聆聽

敬請指導

Appendix

補充 - 未經訓練的 BPE vs 經過訓練的 BPE'

	checkPei	rmission	Package	Manager		Р	ERMIS:	SION_C	GRANTI	ED	
BPE	_check	Permission	_Package	Manager	PER	MI	SSION	_	GR	ANT	ED
BPE'	_checkPe	ermission	_Packag	eManager	PERM	ISSION	I	_		GRAN	ΓED

補充 - 未經訓練的 BPE vs 經過訓練的 BPE'

```
→ 用以取得裝置唯一識別碼(IMEI)的 Android API
String deviceId = telephonyManager.getDeviceId();

SharedPreferences.Editor editor = prefs.edit();
editor.putString("key", "value").apply();

將 key-value 對存入偏好設定中的 API
```

	getDeviceId		Pre	efs	putString		
BPE	get	Device	Id	_pre	fs	put	String
BPE'	ge	etDevice	Id	_prefs		putS	tring

比較 - 使用不同方式計算注意力分數

Sum

$$S_l = \sum_{i,j \in L_l} A_{ij}$$

Mean

$$S_l = \frac{1}{|L_l|} \sum_{i,j \in L_l} A_{ij}$$

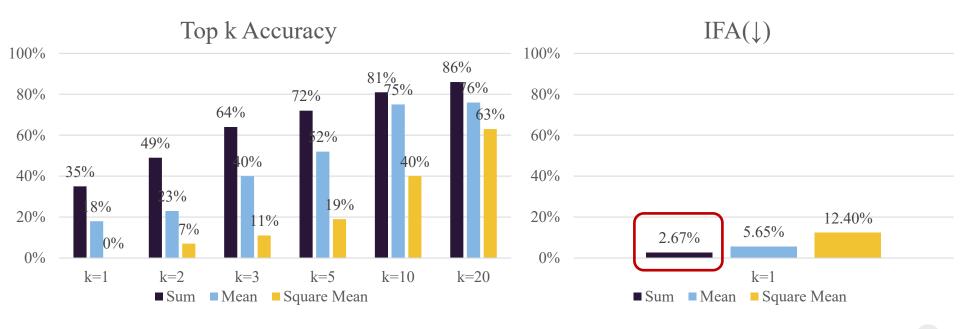
Square Mean

$$S_l = \frac{1}{|L_l|^2} \sum_{i,j \in L_l} A_{ij}$$

比較 - 使用不同方式計算注意力分數

• 行級別定位精準度

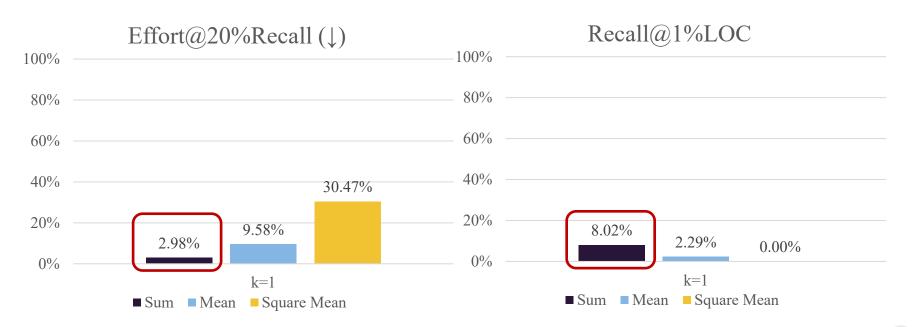
▶ 直接加總表現最佳



比較 - 使用不同方式計算注意力分數

• 行級別漏洞定位成本效益

直接加總表現最佳



指標 — Top-k Accuracy

• Top-k Accuracy Confusion Matrix

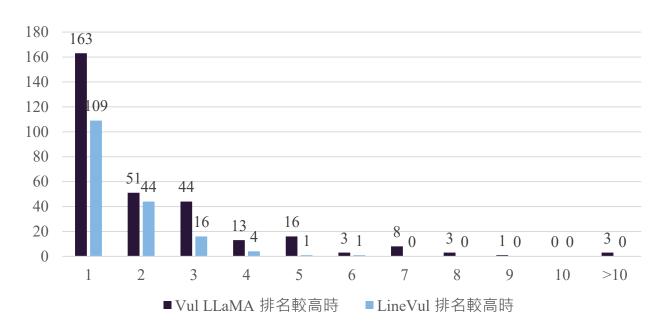
Ground Truth	Prediction		歸類
18 (19) (20)	18.19.20		ТР
	18.30.40	5	11
	10.11.12		FP

No Buggy line	11		FN	
---------------	----	--	----	--

討論

根據行級別輸出結果觀察本研究與 LineVul 的行級別漏洞判斷差異

3. 比對方早指出漏洞行時的排名差異



討論

根據行級別輸出結果觀察本研究與 LineVul 的行級別漏洞判斷差異

4. 兩模型同時定位出漏洞行時的漏洞排名分布

