Universidad del valle de Guatemala

Pablo Cesar Lopez Medina

Redes

Carnet: 22535

Sección #20

Laboratorio 2 – Parte 2: Esquemas de detección y corrección de errores

Descripción Practica:

En esta práctica se simula la transmisión de mensajes sobre un canal no confiable, utilizando una arquitectura por capas que permite aplicar esquemas de detección y corrección de errores. A partir de un mensaje ingresado por el usuario, se transforma a binario, se le aplica un algoritmo de integridad (Fletcher o Viterbi) y se simula la presencia de ruido que puede alterar los bits transmitidos. Esta entrega inicial corresponde a la implementación completa del lado del **emisor**, desde la capa de Aplicación hasta la capa de Ruido.

Funcionamiento:

El flujo del código comienza en la capa de **Aplicación**, donde el usuario ingresa el mensaje y elige el algoritmo de integridad. Luego, la capa de **Presentación** convierte el mensaje a binario ASCII. La capa de **Enlace** aplica el algoritmo seleccionado (Fletcher o Viterbi), agregando redundancia para permitir detección o corrección de errores. Finalmente, la capa de **Ruido** simula errores aleatorios en la trama, alterando bits según una probabilidad definida por el usuario. Todo el flujo se ejecuta de forma secuencial desde el script principal emisor_aplicacion.py.

```
VIMEZ MOS

→ postane

→ emisor aplicacion y ? © schizura mensaje

→ postane

→ emisor aplicacion i port aplicar mensaje

→ postane

→ emisor aplicacion i port aplicar mensaje

→ emisor aplicacion port aplicar mensaje

→ print("). Fletcher Checksum

→ prin
```