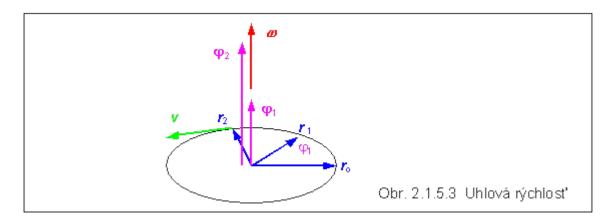
KAPITOLA 2 – pokračovanie

Kinematika krivočiarych a zložených pohybov

2.1.5 Uhlová rýchlosť, uhlové zrýchlenie

Pri opise pohybov, pri ktorých polohový vektor pohybujúcej častice sa otáča, je vhodné zaviesť ďalšie významné pojmy - *uhlovú rýchlosť* a *uhlové zrýchlenie*. Býva zvykom najprv definovať veličinu *uhlová dráha*. Je to uhol medzi polohovými vektormi - vektorom vyznačujúcim začiatočnú polohu a vektorom v danom okamihu. Jednoduchý prípad nastane, ak sa polohový vektor otáča v jednej rovine. Na obr. 2.1.5.3 je znázornený takýto prípad.



Medzi veľkosťou dráhy s prejdenej časticou po obvode kružnice a príslušnou uhlovou dráhou φ platí vzťah známy z geometrie

$$s(t) = R \varphi(t) . \tag{2.1.5.2}$$

Prvou deriváciou tohto výrazu podľa času dostaneme súvislosť

v ktorej ds/dt = v vyjadruje obvodovú rýchlosť častice (ako skalárnu veličinu) a výraz

 $d\varphi/dt = \omega$,

uhlovú rýchlosť častice pri pohybe po kružnici (tiež ako skalárnu veličinu), takže :

$$v = R \omega. \tag{2.1.5.4}$$

Uhlová rýchlosť **\omega** ako vektorová veličina sa zavádza podobne, ako vektor rýchlosti vzťahom :

$$\mathbf{\omega} = \lim_{\substack{t \to t \\ t \to t}} \frac{\mathbf{\varphi}_2 - \mathbf{\varphi}_1}{t - t} = \frac{\mathrm{d}\mathbf{\varphi}}{\mathrm{d}t}.$$
(2.1.5.5)

Preto vektor uhlovej rýchlosti o má smer rozdielu vektorov uhlovej dráhy, ktoré sú v čitateli.

Deriváciou rovnice (2.1.5.4) podľa času získame vzťah:

$$a_t = R \alpha , \qquad (2.1.5.6)$$

kde α je (skalárne) uhlové zrýchlenie a kde a_t predstavuje (skalárne) tangenciálne zrýchlenie častice, pričom príslušná vektorová veličina a_t má smer dotyčnice kružnice určenej jednotkovým vektorom τ . Celkové zrýchlenie hmotného bodu následne možno rozložiť na tangenciálnu a normálovú zložku, pre ktoré platí

$$a = a_t + a_n$$
, (2.1.5.7)

kde α je uhlové zrýchlenie, ω je uhlová rýchlosť, r je polohový vektor hmotného bodu a v obvodová rýchlosť, s ktorou sa hmotný bod pohybuje. Tangenciálna zložka zrýchlenia určuje nerovnomernosť pohybu a je určená vzťahom

$$a_t = \alpha R \tau. \tag{2.1.5.8}$$

Normálová zložka zrýchlenia spôsobuje zmenu smeru a je určená vzťahom:

$$\boldsymbol{a_n} = -\frac{v^2}{R} \boldsymbol{\rho}, \tag{2.1.5.9}$$

ktoré tiež nazývame *dostredivé zrýchlenie.* (ρ je jednotkový vektor so začiatkom v strede kružnice S.) Veľkosť celkového zrýchlenia hmotného bodu je určená vzťahom

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} (2.1.5.10)$$

Uhlové zrýchlenie α ako vektorová veličina sa definuje vzťahom

$$\boldsymbol{\alpha} = \lim_{\substack{t \to t \\ t \to t}} \frac{\boldsymbol{\omega}_{2} - \boldsymbol{\omega}_{1}}{t - t_{1}} = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{\omega}}{\mathrm{d}t} , \qquad (2.1.5.11)$$

a pri pohybe po kružnici je na jej rovinu kolmé. O jeho smere platí podobná poznámka, ako o smere vektora uhlovej rýchlosti.

2.1.6 Pohyb hmotného bodu po kružnici

Pri opise pohybu po kružnici sa s výhodou používajú skalárne veličiny zavedené v časti 2.1.5 . Sú to : *uhlová dráha s* $(s = R\varphi \ (2.1.5.1))$, *obvodová rýchlosť* $(v = R\omega \ (2.1.5.4))$ a *tangenciálne zrýchlenie* $a_t \ (a_t = R\alpha \ (2.1.5.6))$.

Pohyb s nemeniacou sa uhlovou rýchlosťou sa označuje ako *rovnomerný pohyb* po kružnici. Podľa definície uhlovej rýchlosti (2.1.5.5) platí

 $d\varphi = \omega dt$ a integráciou tohto vzťahu dostaneme :

$$\int_{0}^{\mathbf{p}_{1}} d\mathbf{p} = \int_{0}^{\mathbf{p}_{1}} \mathbf{w} dt \implies \mathbf{p}_{1} = \mathbf{w} t_{1} + \mathbf{p}_{0}$$

$$\mathbf{p}_{0} \qquad \mathbf{p}_{0}$$

Vynechaním indexu "jeden" dostaneme vzorec platný v ľubovoľnom okamihu $\varphi = \omega t + \varphi_0$.

Ďalším významným prípadom je pohyb s konštantným uhlovým zrýchlením, teda **rovnomerne** zrýchlený pohyb po kružnici. Podľa definície uhlového zrýchlenia (2.1.5.11) platí $d\omega = \alpha dt$. Integráciou tohto vzťahu dostaneme závislosť uhlovej rýchlosti od času :

$$\int_{\mathbf{\omega}_{o}}^{\mathbf{\omega}} d\mathbf{\omega} = \int_{0}^{t} \mathbf{z} dt \quad \Rightarrow \quad \mathbf{\omega} = \mathbf{z}t + \mathbf{\omega}_{o} ,$$
(2.1.8.6)

kde ω_0 je uhlová rýchlosť v čase t = 0.

Keďže $d\varphi = \omega dt$, závislosť uhlovej dráhy od času pri rovnomerne zrýchlenom pohybe získame ďalšou integráciou :

$$\int_{0}^{P} d\varphi = \int_{0}^{t} (\alpha t + \omega_{\sigma}) dt = \frac{1}{2} \alpha t^{2} + \omega_{\sigma} t$$

a po úprave

$$\varphi = \frac{1}{2}\alpha t^2 + \omega_0 t + \varphi_0 \tag{2.1.8.7}$$

Pre skalárny tvar rovníc (2.1.8.6) a (2.1.8.7) platia rovnaké poznámky, ako pri rovniciach (2.1.8.1) a (2.1.8.4)

Pri rovnomerne zrýchlenom pohybe po kružnici sa tangenciálne zrýchlenie $a_t = R \alpha$ **nemení**. Mení sa uhlová rýchlosť, takže sa mení aj dostredivé zrýchlenie, pre ktoré potom platí $a_d = R \omega^2 = R (\alpha_n t + \omega_o)^2$.

Dostredivé a tangenciálne zrýchlenie sú na seba kolmé, preto veľkosť celkového zrýchlenia vypočítame využitím Pythagorovej vety :

$$a = \sqrt{R^2 \alpha^2 + R^2 (\alpha_{\eta} t + \omega_{\sigma})^4}$$
 (2.1.8.2)

2.1.9 Pohyb hmotného bodu po krivke. Šikmý vrh telesa

V paragrafoch 2.1.4 a 2.1.8 boli opísané pohyby častice po priamke a po kružnici. Sú to špeciálne prípady pohybu. Pohyb po zložitejších čiarach možno na niektorých ich krátkych úsekoch aproximovať pohybom po priamke, alebo pohybom po kružnici.

Najjednoduchším a najznámejším príkladom, ktorý sa takto opisuje, je *šikmý vrh* . Ak hodíme kameň, ktorý možno v istom priblížení považovať za hmotný bod, pohybuje sa približne po parabolickej dráhe (považujeme ho za dostatočne malý a tak neuvažujeme jeho rotáciu okolo osi prechádzajúcej jeho ťažiskom). Vo vákuu v zemskom tiažovom poli by sa pohyboval po skutočnej parabole. Takýto prípad, keď neuvažujeme odpor prostredia, sa opisuje pomocou pohybu vo vertikálnej rovine. Vo vodorovnom smere v rovine zvolíme súradnicu x a jednotkový vektor i, vo zvislom smere zvolíme súradnicu y a jednotkový vektor j. Pohybu častice (kameňa) vo vodorovnom smere nebráni odpor prostredia, ani iná sila, preto si zachováva príslušnú zložku rýchlosti $v_x = v_{xo}$, ktorou bola hodená. Pohyb v smere osi x je teda pohybom s nemeniacou sa rýchlosťou - pohyb rovnomerný. Vo zvislom smere podlieha častica tiažovému zrýchleniu, takže v smere osi y ide o pohyb s konštantným zrýchlením, čiže o pohyb rovnomerne zrýchlený. Pohyb po parabolickej dráhe v tomto prípade opíšeme pomocou dvoch priamočiarych pohybov, s využitím rovníc (2.1.4.4), (2.1.4.9) a (2.1.4.11) . Kameň hodíme začiatočnou rýchlosťou v_o tak, že s vodorovnou osou zviera uhol α . Potom platia vzťahy

$$V_{xo} = V_0 \cos \alpha$$
, $V_{yo} = V_0 \sin \alpha$.

Preto môžeme napísať rovnice:

$$x(t) = x_0 + v_x t$$
 $v_x = v_{xo}$ $a_x = 0$
 $y(t) = y_0 + v_{yo}t - (1/2)gt^2$ $v_y = v_{yo} - gt$ $a_y = -g$,

ktoré úplne popisujú šikmý vrh. Ich pomocou možno vypočítať napríklad závislosť miesta dopadu (na osi x) od začiatočnej rýchlosti a uhla α , časový interval od okamihu hodu až po dopad, súradnice najvyššieho bodu dráhy, alebo počítať uhol, pri ktorom zaletí kameň najďalej. Rovnice sa zjednodušia, keď predpokladáme, že x_0 a y_0 sa rovnajú nule.

V najvyššom bode dráhy platí $v_v = 0$, čo sa splní v časovom okamihu t_1 , takže platí

$$\mathbf{v}_{yo} - gt_1 = 0 \implies t_1 = (\mathbf{v}_o \sin \alpha)/g$$
.

Tento vypočítaný čas dosadíme do rovnice pre súradnicu y, čím získame najvyššiu polohu dráhy:

$$y_{\text{max}} = v_0 t_1 \sin \alpha - (1/2)g t_1^2 = (v_0^2 \sin^2 \alpha) / (2g).$$

Vodorovnú súradnicu najvyššieho bodu získame, ak čas t_1 dosadíme do vzorca pre x:

$$x_{\text{max}} = v_x t_1 = (v_0 \cos \alpha)(v_0 \sin \alpha)/g = (v_0^2 \sin 2\alpha)/2g$$
.

Okamih t_2 dopadu na os x získame z podmienky

$$y_d = 0 \implies v_0 t_2 \sin \alpha - (1/2)g t_2^2 = 0 \implies t_2 = 2(v_0 \sin \alpha)/g$$
.

Vidno, že platí $t_2 = 2 t_1$. Dosadením do rovnice pre súradnicu x dostaneme zrejme

$$x_{\rm d} = 2 x_{\rm max} = (v_{\rm o}^2 \sin 2\alpha) / g$$
.

Z posledného výsledku bezprostredne vidno, že pri istej začiatočnej rýchlosti v_0 kameňom najďalej dohodíme pri $\sin 2\alpha = 1$, teda pri $\alpha = \pi/4$. Takýto výsledok však platí iba vo vákuu, pri reálnych podmienkach, keď treba vziať do úvahy odpor prostredia, je potrebný uhol o niečo menší ako $\pi/4$.

Že ide v tomto prípade o pohyb po parabole sa presvedčíme, keď spojíme rovnice pre x(t) a y(t) tak, že vylúčime z nich čas, ktorý možno chápať ako parameter. Tak dostaneme :

$$y = x \left(\sin \alpha / \cos \alpha \right) - x^2 g / (2 V_0^2 \cos^2 \alpha)$$
,

čo je rovnica paraboly.

Príklad 2.1.7.1 Po opustení stanice rýchlosť vlaku rovnomerne vzrastá a po troch minútach od opustenia stanice dosahuje na dráhe zakrivenej do tvaru kružnice s polomerom R=800 m hodnotu 72 km.h⁻¹. Určite hodnotu tangenciálneho, normálového a celkového zrýchlenia po dvoch minútach od okamihu opustenia stanice.

Riešenie: Hodnoty známych veličín: R = 800 m, $v_3 = 72 \text{ kmh}^{-1} = 20 \text{ ms}^{-1}$, $t_3 = 180$, $t_2 = 120 \text{ s}$.

Rýchlosť rovnomerne vzrastá z nulovej počiatočnej hodnoty zapíšeme vzťahom

$$v = k't \implies k = v_3 / t_3$$
.

Pre tangenciálne zrýchlenie na základe vzťahu (2.1.7.7)

$$a_t = \frac{dV}{dt} = \frac{d(kt)}{dt} = k = \frac{V_3}{t_2} = 0.111 \,\text{ms}^{-2}$$
.

Pre normálové zrýchlenie na základe vzťahu (2.1.7.5) platí

$$a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{(kt_2)^2}{R} = \frac{\left(\frac{v_3}{t_3}t_2\right)^2}{R} = \frac{v_3^2t_2^2}{t_3^2R}$$

$$a_n = \frac{20^2 \cdot 120^2}{180^2 \cdot 800} = 0,222 \text{ ms}^{-2}.$$

Pre veľkosť celkového zrýchlenia dostávame po dosadení hodnotu

$$\alpha = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = \sqrt{0.111^2 + 0.222^2} = 0.248 \ ms^{-2}$$

Príklad 2.1.8.4 Častica sa pohybuje po kružnici s uhlovým spomalením, ktoré s časom rovnomerne rastie podľa vzťahu $\alpha = kt$, kde k je konštanta a t je čas. Začiatočná uhlová rýchlosť bola ω_0 . O aký uhol φ sa pootočí sprievodič častice za čas t_1 ?

Riešenie: Uhlového zrýchlenie α je definované vzťahom (2.1.5.11), do ktorého dosadíme časovú závislosť uhlového zrýchlenia, vyjadrenú vzťahom $-\alpha = k t$

$$\frac{d\omega}{dt} = -kt \Rightarrow \qquad \omega = -\int kt \, dt = -\frac{1}{2}kt^2 + c$$

Integračnú konštantu určíme z počiatočných podmienok: pre $t=0,\ c=\omega_0$. Hľadaná uhlová rýchlosť je určená vzťahom

$$\omega = \omega_0 - kt^2 / 2.$$

Uhol, o ktorý sa pootočí sprievodič za čas t $_{1}$ *určíme na základe úpravy rovnice (2.1.5.5)*

$$\varphi = \int_{0}^{t_{1}} (\omega_{0} - \frac{1}{2}kt^{2}) dt = \left[\omega_{0}t - \frac{1}{6}kt^{3}\right]_{0}^{t_{1}} = \omega_{0}t_{1} - \frac{1}{6}kt_{1}^{3}.$$

Príklad 2.1.10.1 Vyjadrite rýchlosť cestujúceho v električke vzhľadom na koľajnice, keď električka sa pohybuje po priamej trati rýchlosťou V_0 a cestujúci v električke kráča smerom k zadnej časti električky rýchlosťou V'.

Riešenie Sústavu S viažeme na koľajnice, sústavu Σ na električku. Električka sa neotáča, takže $\omega = 0$. Zo zadania vyplýva, že vektor v' má opačný smer ako vektor v_o, takže rovnica (2.1.10.5) v skalárnom tvare poskytuje vzťah $v = v_o - v$ '. Preto rýchlosť cestujúceho vzhľadom na koľajnice je menšia než rýchlosť električky.

Kontrolné otázky

- 1. Vysvetlite fyzikálny význam normálového(dostredivého) zrýchlenia!
- 2. Napíšte matematické vyjadrenie pre normálové zrýchlenie hmotného bodu.
- 3. Vysvetlite fyzikálny význam tangenciálneho zrýchlenia!
- 4. Napíšte vzťah pre tangenciálne zrýchlenie hmotného bodu.
- 5. Napíšte vzťah pre celkové zrýchlenie hmotného bodu.
- 6. Ak sa hmotný bod pohybuje rovnomerným pohybom, je vždy jeho zrýchlenie nulové?
- 7. Aké je celkové zrýchlenie hmotného bodu pri rovnomernom pohybe po kružnici?
- 8. Definujte a) rovnomerný, b) nerovnomerný pohyb po kružnici.
- 9. Vysvetlite fyzikálny význam uhlovej rýchlosti ω.
- 10. Ak sa častica pohybuje rovnomerným pohybom po kružnici, je nenulové jej zrýchlenie?
- 11. Napíšte a definujte, ktoré veličiny charakterizujú pohyb po kružnici.
- 12. Z akých pohybov sa skladá šikmý vrh (ako zložený pohyb)?