

פתרון ממ"ן 15 – אלגברה לינארית 1 (20109)

3 בפברואר 2023

שאלה 1

סעיף א'

נבדוק אם ההעתקה $T_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ המוגדרת על ידי $T_1(x, y) = (\sin y, x)$ היא העתקה לינארית. נעשה זאת על ידי בדיקה ישירה של תנאי הגדרה של העתקה לינארית, לפיהם עבור כל העתקה T מעל מרחב U ושדה F מקיימת:

$$u_1, u_2 \in U, \lambda \in F$$

$$T(\lambda u_1) = \lambda T(u_1)$$

$$T(u_1) + T(u_2) = T(u_1 + u_2)$$

ניתן לראות כי עבור T_1 לא מתקיים $\lambda T(u) = T(\lambda u)$ כאשר $\lambda = 2$, $u = (0, \frac{\pi}{2})$, שכן מתקיים:

$$2T_1(0, \frac{\pi}{2}) = 2(1, 0) = (2, 0)$$

$$T_1(2(0, \frac{\pi}{2})) = T_1(0, \pi) = (0, 0)$$

$$(2, 0) \neq (0, 0)$$

לכן ההעתקה T_1 היא לא העתקה לינארית.

סעיף ב'

נבדוק אם ההעתקה $T_2 : \mathbb{R}[x] \rightarrow \mathbb{R}[x]$ המוגדרת על ידי $T_2(p(x)) = (x+1)p'(x) - p(x)$ היא העתקה לינארית. תחילה נבדוק אם עבור כל $\lambda \in \mathbb{R}$ ו- $p(x) \in \mathbb{R}[x]$ מתקיים $\lambda T_2(p(x)) = T_2(\lambda p(x))$. נסתמך על התכונות של פולינומים:

$$\lambda T_2(p(x)) = \lambda((x+1)p'(x) - p(x)) = (x+1)\lambda p'(x) - \lambda p(x) = (x+1)p'(\lambda x) - p(\lambda x) = T_2(\lambda p(x))$$

אנו רואים כי תנאי זה אכן מתקיים. נבדוק אם עבור כל $p_1(x), p_2(x) \in \mathbb{R}[x]$ מתקיים $T_2(p_1(x)) + T_2(p_2(x)) = T_2(p_1(x) + p_2(x))$:

$$T_2(p_1(x)) + T_2(p_2(x)) = (x+1)p_1'(x) - p_1(x) + (x+1)p_2'(x) - p_2(x)$$

$$= (x+1)(p_1'(x) + p_2'(x)) - (p_1(x) + p_2(x))$$

$$= (x+1)(p_1 + p_2)'(x) - (p_1(x) + p_2(x))$$

$$= T_2(p_1(x) + p_2(x))$$

ראינו כי גם תנאי זה מתקיים, לכן ההעתקה T_2 היא אכן העתקה לינארית.

שאלה 2

סעיף א'

נראה כי לא קיימת העתקה לינארית $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ השונה מאפס המקיימת:

$$\lambda = T(1, 0, 1) = T(1, 2, 1) = T(0, 1, 1) = T(2, 3, 3)$$

ידוע כי T היא העתקה לינארית, לכן מתקיים:

$$\lambda = T(2, 3, 3) = T((1, 0, 1) + (0, 1, 1) + (0, 1, 1)) = T(1, 0, 1) + T(0, 1, 1) + T(0, 1, 1) = 3\lambda$$

מכך נובע כי $\lambda = 0$. נבדוק אם הווקטורים $(1, 0, 1)$, $(1, 2, 1)$, $(0, 1, 1)$ פורשים את \mathbb{R}^3 לפי שאלה 7.5.12 בעזרת דירוג מטריצת השורות שלהם:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2=R_2-R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2=R_2/2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3=R_3-R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

הגענו למטריצת מדרגות ללא שורת אפסים, לכן הווקטורים אכן פורשים את המרחב \mathbb{R}^3 , ישנם שלושה וקטורים ולכן לפי משפט 8.3.2(ד') קבוצה זו היא בסיס למרחב. כל וקטור במרחב הוא צירוף לינארי של שלושת הווקטורים הנתונים, אך ידוע שכל צירוף לינארי שלהם בהצבה ב- T שווה ל-0, לכן גם ההעתקה הלינארית T היא העתקת האפס, לכן לא קיימת העתקה כזו המקיימת את תנאי השאלה.

סעיף ב'

יהיה V מרחב לינארי ממד סופי ו- U תת-מרחב שלו.

נוכיח שקיימת העתקה לינארית $T : V \rightarrow V$, כך שמתקיים $\ker T = U$ ו- $\ker T \cap \operatorname{Im} T = \{0\}$.

ידוע כי ממדו של V סופי, אז נגדיר $V = \operatorname{Sp}\{v_1, \dots, v_n\}$ כך ש- n מספר טבעי והקבוצה הפורשת היא בסיס ל- V . ידוע כי $U \subseteq V$, לכן נגדיר $U = \operatorname{Sp}\{v_1, \dots, v_k\}$ כך ש- $k \leq n$ והקבוצה הפורשת היא בסיס ל- U . נגדיר העתקה לינארית $T : V \rightarrow V$ כך שמתקיים:

$$T(v_1) = T(v_2) = \dots = T(v_k) = 0$$

בנוסף נגדיר כי לכל $k < i \leq n$ מתקיים:

$$T(v_i) = v_i$$

ההעתקה T מוגדרת עבור כלל המרחב V על-ידי הרחבה לינארית מהגדרה על בסיס שלה. על-פי הגדרת ההעתקה מתקיים:

$$\ker T = \operatorname{Sp}\{v_1, \dots, v_k\} = U$$

על-פי ההגדרה התמונה של T , היא מכילה כל וקטור ב- V שאיננו ב- U , דהיינו:

$$\operatorname{Im} T = \operatorname{Sp}\{v_{k+1}, \dots, v_n\}$$

לכן מתקיים:

$$\ker T \cap \operatorname{Im} T = U \cap \operatorname{Sp}\{v_{k+1}, \dots, v_n\} = \operatorname{Sp}\{v_1, \dots, v_k\} \cap \operatorname{Sp}\{v_{k+1}, \dots, v_n\} = \{0\}$$

הוכחנו כי קיימת העתקה לינארית T המקיימת את התנאים על-ידי בנייתה.

סעיף ג'

יהיה V מרחב לינארי ו- $S : V \rightarrow V$ העתקה לינארית הפיכה.

נוכיח כי לא קיימת העתקה לינארית $T : V \rightarrow V$ שמקיימת $\ker TS = \{0\}$ ו- $\ker T \neq \{0\}$.

על-פי הגדרת איזומורפיזם והעתקה הפיכה, אנו למדים כי S איזומורפיזם. על-פי למה 9.5.2. $\ker S = \{0\}$. על-פי אותה הלמה אנו רואים כי על TS להיות איזומורפיזם בפרט והפיכה בכלל, וכי על T עצמה להיות לא הפיכה. אם T לא הפיכה, אז קיימים $v, u \in V, u \neq v$ שעבורם מתקיים $T(u) = T(v)$. נגדיר כי $u', v' \in V, S(v') = v, S(u') = u$ נראה כי $u' \neq v'$, שכן S הפיכה ולכן גם חד-חד ערכית. אנו רואים כי $TS(v') = TS(u')$, אבל $v' \neq u'$ ולכן על-פי ההפיכות של TS מתקיים גם $TS(u') \neq TS(v')$. ההגדרה של T מובילה לסתירה, ולכן לא קיימת העתקה המקיימת את התנאים.

שאלה 3

סעיף א'

תהיה $T : V \rightarrow V$ העתקה לינארית כאשר V מרחב לינארי מעל השדה F .

קיים מספר טבעי $k \geq 2$ כך ש- $T^{k-1} \neq 0$ ו- $T^k = 0$. יהי $u \in V$ כך ש- $T^{k-1}(u) \neq 0$.

נוכיח שהקבוצה $L = \{u, T(u), T^2(u), \dots, T^{k-1}(u)\}$ בלתי תלויה לינארית.

על-פי הגדרת התלות הלינארית, קיימת תלות רק אם למשוואה:

$$\lambda_1 u + \lambda_2 T(u) + \dots + \lambda_k T^{k-1}(u) = 0$$

יש רק פתרון טריוויאלי. נבצע את הפעולה T על שני אגפי המשוואה:

$$T(\lambda_1 u + \lambda_2 T(u) + \dots + \lambda_k T^{k-1}(u)) = T(0)$$

$$\lambda_1 T(u) + \lambda_2 T^2(u) + \dots + \lambda_k T^k(u) = 0$$

$$T^k(v) = 0$$

$$\lambda_1 T(u) + \lambda_2 T^2(u) + \dots + \lambda_k 0 = 0$$

אם נבצע על אגפי המשוואה השמה ב- T $k-1$ פעמים יתקבל כי:

$$\lambda_1 T^{k-1}(u) = 0$$

ולכן $\lambda_1 = 0$. נוכל לבצע את התהליך הזה שוב ושוב ולהשתמש בהצבה, ונראה כי מתקיים $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_{k-1} = 0$. דהינו, יש רק פתרון אחד למשוואה והוא הפתרון הטריוויאלי, לכן הקבוצה בלתי תלויה לינארית.

סעיף ב'

נוכיח כי לא קיימת מטריצה $A \in M_{2 \times 2}(F)$ ו- $A^2 \neq 0$ ו- $A^3 = 0$.

נגדיר העתקה לינארית $T : F^2 \rightarrow F^2$ כך ש- A המטריצה המייצגת שלה. אז מתקיים $T^2 \neq 0$ ו- $T^3 = 0$. על-פי הסעיף הקודם קיים $u \in F^2$ המקיים $T^2(u) \neq 0$ עבורו $\{u, T(u), T^2(u)\}$ קבוצה בלתי תלויה לינארית. לכן גם הקבוצה השקולה לה $\{u, Au, A^2u\}$ בלתי תלויה לינארית. ידוע כי $\dim F^2 = 2$, לכן מספר האיברים בבסיס של F^2 הוא 2. לפי משפט 8.3.2 קבוצה גדולה מ-2 מ- F^2 היא תלויה לינארית, אבל הקבוצה בעלת שלושת האיברים $\{u, Au, A^2u\}$ בלתי תלויה לינארית וזוהי סתירה, לכן אין מטריצה A שיכולה לקיים את התנאים הנתונים.

שאלה 4

סעיף א'

תהיה העתקה לינארית $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ השונה מהעתקת האפס ואשר מקיימת $T^2 = 2T$, וידוע כי T לא הפיכה. נמצא את ממד הגרעין והתמונה של T .

ידוע כי T איננה הפיכה, לכן לפי למה 9.5.2. $\ker T \neq \{0\}$. לפיכך אנו יודעים כי T נפרש על-ידי לפחות איבר אחד, לכן $0 < \dim \ker T$. ההעתקה T שונה מהעתקת האפס, לכן בתמונה קיימים איברים שונים מאפס, וכך גם ממדה לא יכול להיות 0, $0 < \dim \operatorname{Im} T$. ידוע כי ממד המרחב הוא 2, אז לפי משפט 9.6.1:

$$\dim_{0<} \ker T + \dim_{0<} \operatorname{Im} T = 2$$

הערכים האפשריים של ממדים אלה הם 0 עד 2, וניתן לראות כי השוויון מתקיים רק כאשר:

$$\dim \ker T = \dim \operatorname{Im} T = 1$$

סעיף ב'

נוכיח כי קיים בסיס B של \mathbb{R}^2 כך שמטריצת הייצוג של T לפי B היא:

$$[T]_B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

ננסה לבנות בסיס מתאים על-פי הגרעין והתמונה של T . נגדיר $u_1 \in \ker T$, $u_2 \in \operatorname{Im} T$ ובהתאם $B = (u_1, u_2)$. הווקטור u_1 מוכל בגרעין ההעתקה, לכן מתקיים $T(u_1) = 0$, לכן גם:

$$[T(u_1)]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

נגדיר $u_2 \neq 0$, הווקטור מוכל בתמונת ההעתקה, לכן בהתאם קיים וקטור $u'_2 \in \mathbb{R}^2$, $u'_2 \neq 0$ אשר מקיים $T(u'_2) = u_2$. ידוע כי $T^2(u'_2) = 2T(u'_2)$, לכן מתקיים גם $T(u_2) = 2u_2 = 0u_1 + 2u_2$, לכן גם:

$$[T(u_2)]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

נבנה מטריצה מייצגת על-פי הגדרה 10.1.1:

$$[T]_B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

הוכחנו כי קיים בסיס B כזה על-ידי בנייתו.

שאלה 5

סעיף א'

תהיה $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ העתקה לינארית ויהיה $B = ((1, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 1, 0))$ בסיס ל- \mathbb{R}^3 . ידוע כי:

$$[T]_B = \begin{bmatrix} a & 0 & b \\ 3 & 2a & 1 \\ 2c & b & a \end{bmatrix}, (1, 0, 0) \in \ker T$$

נמצא את ערכי a, b, c :

נגדיר $B = (b_1, b_2, b_3)$. תחילה נראה כי $(1, 0, 0) = -b_1 + b_2 + b_3$, לכן $[(1, 0, 0)]_B = [-1, 1, 1]^t$. נראה כי $T(1, 0, 0) = 0$, שכן נתון כי הווקטור בגרעין ההעתקה. לפי משפט 10.2.1 מתקיים השוויון הבא:

$$\begin{aligned} [T(1, 0, 0)]_B &= [T]_B [(1, 0, 0)]_B \\ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} a & 0 & b \\ 3 & 2a & 1 \\ 2c & b & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} -a + b \\ 2a - 2 \\ a + b - 2c \end{bmatrix} \end{aligned}$$

את שיויון המטריצות הזה נוכל לפרק למערכת המשוואות:

$$\begin{cases} -a + b = 0 \\ 2a - 2 = 0 \\ a + b - 2c = 0 \end{cases}$$

פתרונה מניב כי $a = b = c = 1$.

סעיף ב'

נמצא בסיס לתמונת וגרעין ההעתקה T .

בסעיף הקודם גילינו כי:

$$[T]_B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

נמצא את כלל הערכים עבורם ההעתקה מקבלת 0, דהינו את גרעינה, על-ידי פתרון מערכת המשוואות $T(u) = 0$ בעזרת משפט 10.2.1:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

זוהי כמובן מערכת משוואות הומוגנית, נדרגה כדי למצוא את קבוצת הפתרונות:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1]{R_2 \rightarrow R_2 - 3R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2/2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 - R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

אנו רואים כי ישנה שורת אפסים אחת, לכן יש משתנה חופשי אחד ובהתאם ממד מרחב הפתרונות הוא 1, ידוע כבר כי $(1, 0, 0) \in \ker T$, לכן וקטור זה מהווה בסיס לגרעין ההעתקה.

נמצא את תמונת T . על-פי הגדרת מטריצת מעבר, וקטורי העמודה המופיעים בה הם קורדינטות וקטורים בתמונת T . נבחר את:

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

שכן אינם בלתי תלויים ונחשב את ערכם לפי בסיס B :

$$1 \cdot (1, 1, 1) + 3 \cdot (1, 0, 1) + 2 \cdot (1, 1, 0) = (6, 3, 4)$$

$$1 \cdot (1, 1, 1) + 1 \cdot (1, 0, 1) + 1 \cdot (1, 1, 0) = (3, 2, 2)$$

לכן

$$\ker T = \text{Sp}\{(1, 0, 0)\}, \text{Im } T = \text{Sp}\{(6, 3, 4), (3, 2, 2)\}$$

סעיף ג'

נמצא ביטוי עבור $T(x, y, z)$ לכל $x, y, z \in \mathbb{R}^3$.

אנו יודעים כי $(1, 0, 0) \in \ker T$, לכן $T(1, 0, 0) = (0, 0, 0)$.

נחשב את ערכי הווקטורים ששומשו לייצוג בסיס התמונה בסעיף הקודם בעזרת הגדרת הקורדינטה:

$$[T(1, 1, 1)]_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix} \rightarrow T(1, 1, 1) = 1(1, 1, 1) + 3(1, 0, 1) + 2(1, 1, 0) = (6, 3, 4)$$

$$[T(1, 1, 0)]_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rightarrow T(1, 1, 0) = 1(1, 1, 1) + 1(1, 0, 1) + 1(1, 1, 0) = (3, 2, 2)$$

בשל היות T העתקה ליניארית, נראה כי:

$$T(1, 1, 0) - T(1, 0, 0) = T(0, 1, 0) = (3, 2, 2)$$

$$T(1, 1, 1) - T(1, 0, 0) - T(0, 1, 0) = T(0, 0, 1) = (3, 1, 2)$$

לכן:

$$\begin{aligned} T(x, y, z) &= T(x, 0, 0) + T(0, y, 0) + T(0, 0, z) \\ &= (0, 0, 0) + (3y, 2y, 2y) + (3z, 1z, 2z) \\ &= (3y + 3z, 2y + z, 2y + 2z) \end{aligned}$$