

פתרון מטלה מסכמת — אנליזה על יריעות, 80426

27 ביולי 2025



שאלה 1

נתאר את הוכחת משפט הדיברגנץ ליריעות קומפקטיות עם שפה.

הוכחה. בגרסה ללא השפה האסטרטגיה הייתה בנייה של זרימה מתאימה לשדה הווקטורי הנתון X על-ידי שימוש בזרימה מקומית וקומפקטיות. לבסוף על-ידי שימוש במשפט הווריאציה הראשונה נוכל לקבל שקילות לאינטגרל על הדיברגנץ, היא מקבעת את ערכו לאפס.

עתה נתאר את משפט הדיברגנץ עצמו, ניסוח המשפט הוא חלק משמעותי בהוכחתו, והוא נכתב כעת מתוך התפיסה שיש לזכור אותו בדיוק. תהי $M^k \subseteq \mathbb{R}^n$ יריעה קומפקטית עם שפה. נניח גם ש- $X : M \rightarrow \mathbb{R}^n$ שדה וקטורי משיק ל- M , כלומר ש- $X(p) \in T_p(M)$ לכל $p \in M$. אז מתקיים,

$$\int_M \operatorname{div}_M X \, d\operatorname{vol}_k = \int_{\partial M} \langle X(p), \nu(p) \rangle \, d\operatorname{vol}_{k-1}(p)$$

כלומר ערך האינטגרל הוא ערך האינטגרל בשפה של מכפלה בנורמל חיצוני, שלא במפתיע אין תלות בשפה (ולמעשה כבר עתה יכולנו להוכיח זאת ישירות מחלוקת היריעה לשפתה ולפנימה), והתלות היא בכמה היריעה התרחבה בתהליך X .

לאחר הבנה מעמיקה של המשפט, נוכל להסביר את הוכחתו, היא כיאה לכל משפט רציני מתחילה ברדוקציות. הרדוקציה הראשונה מטרתה לגרוס כי השדה הווקטורי הוא מכווץ בלבד, כלומר,

$$\langle X(p), \nu(p) \rangle < 0$$

ונוכל להשיג אותו על-ידי שימוש בקומפקטיות ובמציאת מקסימום של X על השפה ∂M , נוכל לבנות יריעה חדשה שמזוזה את X פנימה בלבד, ונעשה זאת ככה שנוכל לחשב את האינטגרל בקלות ובהתאם לקבל את הרדוקציה.

עתה נגיע לחלק הבא, שלב הבניות. המטרה שלנו היא לפרק את M בדרך הנוחה ביותר, ונעשה זאת על-ידי הגדרת "משיכת שפה", כלומר נגדיר את הזרימה החד-צדדית שמוטח לנו שקיימת, ונגדיר את היריעה $N_t = \varphi([0, t] \times \partial M)$. המפתח בשלב זה עבורי הוא תפיסה טובה של משמעות N_t , וכאמור ניתן לתאר אותו כמשיכה ש- φ מבצעת על השפה, נוכל לדמיין זאת על-ידי סימון השפה ביריעה, הפעלת φ ובדיקת המיקומים שהשפה עוברת בהם. מבנה זה מאפשר לנו לבצע את הפירוק (עד כדי חיתוך ממידה אפס),

$$M = \varphi_t(M) \cup N_t$$

ובהתאם לטענה האחרונה, נוכל גם להסיק,

$$\operatorname{vol}_k(M) = \operatorname{vol}_k(\varphi_t(M)) + \operatorname{vol}_k(N_t)$$

אם נגזור את הביטוי נקבל אם כך,

$$0 = \frac{d}{dt} \operatorname{vol}_k(\varphi_t(M)) \Big|_{t=0} + \frac{d}{dt} \operatorname{vol}_k(N_t) \Big|_{t=0}$$

ועל-ידי שימוש שקול לגרסה ללא שפה במשפט הווריאציה הראשונה גם,

$$\int_M \operatorname{div}_M(X) \, d\operatorname{vol}_k = - \frac{d}{dt} \operatorname{vol}_k(N_t) \Big|_{t=0}$$

כלומר עלינו לנתח את N_t בלבד כדי למצוא את הטענה. אבל ישירות מהגדרת N_t אנו יודעים כי (ופוביני),

$$\operatorname{vol}_k(N_t) = \int_{\partial M} \int_0^t V(D\varphi|_{(x,s)}) \, ds \, d\operatorname{vol}_{k-1}(x)$$

מהמשפט היסודי של החשבון האינפיניטסימלי נוכל להסיק שגם,

$$- \frac{d}{dt} \operatorname{vol}_k(N_t) \Big|_{t=0} = \int_{\partial M} V(D\varphi|_{(x,0)}) \, d\operatorname{vol}_{k-1}(x)$$

כלומר המשפט כולו שקול לטענה שמתקיים,

$$V(D\varphi|_{(x,0)}) = -\langle X(x), \nu(x) \rangle$$

טענה זו נובעת משימוש בהוכחה סטנדרטית של בחירת בסיס ושימוש באפיון השקול של אופרטור נפח וברדוקציה הראשונה. \square

הוכחה זו כתובה כך שהחלקים שניתנים להשלמה עבורי הושמטו, כל מה שנכתב הוא מה שהייתי כותב גם במפתח הוכחה עבור שינונה לקראת מבחן.

שאלה 2

סעיף א'

נוכיח את משפט הפונקציה ההפוכה לנקודות שפה.

תהינה $M \subseteq \mathbb{R}^m, N \subseteq \mathbb{R}^n$ יריעות עם שפה. נניח גם $f : M \rightarrow N$ העתקה חלקה כך ש- $f(\partial M) \subseteq \partial N$. נסמן $p \in \partial M$ ו- $q \in \partial N$ נקודות כך ש- $f(p) = q$ ו- $Df|_p : T_p M \rightarrow T_q N$ איזומורפיזם לינארי. נראה שקיימות סביבות פתוחות $U \subseteq M$ ו- $V \subseteq N$ כך ש- $f|_U : U \rightarrow V$ היא דיפאומורפיזם.

הוכחה. תהי $\alpha : U_0 \rightarrow \alpha(U_0)$ פרמטריזציה מקומית של \mathbb{H}^k ב- $p \in U_0 \subseteq M$ עבור $k = \dim M$. נניח ש- $\beta : V_0 \rightarrow \alpha(V_0)$ פרמטריזציה מקומית של \mathbb{H}^k ב- $q \in V_0 \subseteq N$. אם $f^{-1}(V_0) \subseteq U_0$ אז נגדיר $U = f^{-1}(V_0)$ ו- $V = V_0$, על-ידי שימוש באפיון של רציפות. אחרת $U = f^{-1}(V_0) \cap U_0$ היא קבוצה פתוחה

נניח בלי הגבלת הכלליות ש- $\alpha(0) = p, \beta(0) = q$, זאת שכן נוכל לבצע הזזות וכן מהעובדה שהוכחה במהלך הקורס שמתקיים,

$$\alpha(\{0\}^{k-1} \times \mathbb{R}) \cap U_0 \subseteq \partial M$$

אז $U_0 \cap V_0$ היא קבוצה פתוחה ונסמן,

$$U = \alpha(U_0 \cap V_0), \quad V = \beta(U_0 \cap V_0)$$

כל פרמטריזציה מקומית היא דיפאומורפיזם ולכן הומיאומורפיזם ובהתאם העתקה פתוחה, לכן $U \subseteq M, V \subseteq N$ קבוצות פתוחות. עתה נגדיר את $g : U_0 \cap V_0 \rightarrow \mathbb{H}^k$ על-ידי,

$$g = \beta \circ f \circ \alpha^{-1}$$

אז בהכרח g רגולרית ב- $(0, 0)$ מהנתונים, והיא הפיכה בסביבה פתוחה של הראשית על-ידי שימוש במשפט מאינפי 3 והרחבה רציפה של g . נניח ש- $0 \in U' \subseteq U_0 \cap V_0$ סביבה כזו, אז נוכל לצמצם את U, V בהתאם ל- $\alpha^{-1}(U')$ ו- $\beta^{-1}(g(U'))$. \square

סעיף ב'

נניח ש- $M^k \subseteq \mathbb{R}^n$ יריעה ללא שפה, ותהי $U \subseteq \mathbb{R}^k$ פתוחה כלשהי. נניח ש- $\alpha : U \rightarrow M$ היא חלקה כך ש- $D\alpha|_x$ מדרגה k לכל $x \in U$. נראה ש- α היא העתקה פתוחה.

הוכחה. עבור נקודה כלשהי $x \in U$ מהנתון α רגולרית ב- x ולכן ממשפט הפונקציה ההפיכה $\alpha|_V : V \rightarrow \alpha(V)$ היא דיפאומורפיזם הפיך, כאשר $x \in V \subseteq U$ פתוחה. אבל טענה זו נכונה לכל x , כלומר α הפיכה מקומית בכל מקום, ולכן הפיכה ובהתאם גם דיפאומורפיזם ולכן בפרט הומיאומורפיזם ומאפיון שקול העתקה פתוחה. \square

סעיף ג'

בהגדרה של יריעות פתוחות פרמטריזציה דורשת את תנאי הפתיחות, אבל בסעיף הקודם מצאנו שפתיחות נובעת מקיום העתקה חלקה לסביבה של היריעה. אנו נסביר עתה את הקשר שבין שתי הטענות הלכאורה מעט סותרות הללו. **פתרון** בהוכחת הטענה כבר התבססנו על תכונת הפתיחות המקומית של היריעה, למעשה הטענה שראינו בסעיף ב' היא דרך מצוינת להבין מה היא יריעה. כלומר, נוכל להסיק שיריעה מתנהגת באופן מספיר "יפה" כדי לאפשר לפונקציות רגולריות להיות גם פתוחות באופן ישיר, ובכך הן האובייקט שקושר בין דיפאומורפיזם (ובפרט הומיאומורפיזם ופתיחות) לבין קבוצה במרחב.

שאלה 3

נסמן ב- C את מעגל היחידה במישור xy ב- \mathbb{R}^3 , כלומר $C = \partial\{(x, y, 0) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 1\}$, ונסמן גם את הפרמטריזציה שלו,

$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t, 0)$$

נגדיר את השדה הווקטורי F על $C \setminus \mathbb{R}^3$ המוגדר על-ידי,

$$F(x) = \int_0^{2\pi} \frac{x - \gamma(t)}{\|x - \gamma(t)\|^3} \times \gamma'(t) dt$$

כאשר,

$$(u_1, u_2, u_3)^t \times (v_1, v_2, v_3)^t = (u_2 v_3 - u_3 v_2, u_3 v_1 - u_1 v_3, u_1 v_2 - u_2 v_1)^t$$

וכאשר האינטגרל מבוצע קורדינטה-קורדינטה.

סעיף א'

נראה ש- F הוא משמר מקומית.

הוכחה. תהי $p \in \mathbb{R}^3$, נגדיר $\{e_i\}_{i=1}^3 \subseteq \mathbb{R}^3$ הבסיס הסטנדרטי של המרחב, ונחשב,

$$\begin{aligned} \nabla \|x - p\|^{-1} &= \nabla \left(\sum_{i=1}^3 (x_i - p_i)^2 \right)^{-1/2} \\ &= \sum_{j=1}^3 -\frac{1}{2} \cdot 2(x_j - p_j) \cdot \left(\sum_{i=1}^3 (x_i - p_i)^2 \right)^{-3/2} e_j \\ &= \sum_{j=1}^3 \frac{p_j - x_j}{\|x - p\|^3} e_j \\ &= \frac{p - x}{\|x - p\|^3} \end{aligned}$$

נבחין גם כי,

$$\begin{aligned} (x - \gamma(t)) \times \gamma'(t) &= (x - (\cos t, \sin t, 0)) \times (-\sin t, \cos t, 0) \\ &= (-x_3 \cos t, -x_3 \sin t, (x_1 - \cos t) \cos t + (x_2 - \sin t) \sin t) \\ &= (-x_3 \cos t, -x_3 \sin t, x_1 \cos t + x_2 \sin t - 1) \end{aligned}$$

אנו רוצים להראות שימור מקומי, כלומר שמתקיים,

$$\frac{\partial F_i}{\partial x_i} = \frac{\partial F_j}{\partial x_j}$$

לכל $i, j \in [3]$. אבל,

$$F(x) = \int_0^{2\pi} (\nabla \|x - \gamma(t)\|^{-1}) \times \gamma'(t) dt$$

אם נסמן $g(x) = \|x - \gamma(t)\|^{-1}$ אז נקבל,

$$\left(-\frac{\partial g}{\partial x_3} \cos t, -\frac{\partial g}{\partial x_3} \sin t, . \right)$$

□