

מבוא לטופולוגיה — סיכום

8 באפריל 2025



תוכן העניינים

3	1 שיעור 1 – 24.3.2025
3	1.1 מבוא
6	2 שיעור 2 – 25.3.2025
6	2.1 טופולוגיה – המשך
8	3 שיעור 3 – 31.3.2025
8	3.1 סגירות
9	3.2 השלמות לרציפות
11	4 שיעור 4 – 7.4.2025
11	4.1 אקסיומות ההפרדה
14	5 שיעור 5 – 8.4.2025
14	5.1 אקסיומות ההפרדה – המשך

24.3.2025 – 1 שיעור 1

1.1 מבוא

בעבר דיברנו על מרחבים מטריים, באינפי 1 מתבוננים ב- \mathbb{R} והגדרנו את מושג הגבול של סדרות, ולאחריו את המושג של פונקציה רציפה $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$. ההגדרה הייתה ש- f תיקרא רציפה אם לכל $x \in \mathbb{R}$ ולכל $\epsilon > 0$ קיים $\delta > 0$ כך ש- $|f(x) - f(y)| < \epsilon$ עבור $|x - y| < \delta$. באינפי 3 כבר ראינו את המושג הכללי והרחב יותר של רציפות במרחבים מטריים. נזכר בהגדרה של מרחב מטרי.

הגדרה 1.1 (מרחב מטרי) מרחב מטרי הוא זוג (X, d) כאשר X קבוצה לא ריקה ו- $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה (הנקראת מטריקה) המקיימת,

$$1. \quad d(x, y) = d(y, x) \quad \text{לכל } x, y \in X$$

$$2. \quad d(x, y) \geq 0 \quad \text{וכן } d(x, y) = 0 \iff x = y$$

$$3. \quad \text{אי-שוויון המשולש, } d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \quad \forall x, y, z \in X$$

דוגמה 1.1 נראה דוגמות למרחבים מטריים,

$$1. \quad \mathbb{R} \text{ יחד עם } d(x, y) = |x - y|$$

$$2. \quad (\mathbb{R}^n, d_2) \text{ המוגדרת על-ידי } d_2(\bar{x}, \bar{y}) = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i - y_i|^2}$$

$$3. \quad \text{נוכל עבור } \mathbb{R}^n \text{ להגדיר את } d_p(\bar{x}, \bar{y}) = \left(\sum_{i=1}^n |x_i - y_i|^p \right)^{\frac{1}{p}} \text{ ואת מטריקת אינסוף, } d_\infty(\bar{x}, \bar{y}) = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i|$$

$$4. \quad \text{עבור } C([a, b]) \text{ קבוצת הפונקציות הרציפות } [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ עבור } a < b, \text{ ונגדיר את המטריקה } \rho(f, g) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x) - g(x)|$$

נראה את ההגדרה הפורמלית של רציפות,

הגדרה 1.2 (רציפות) תהי $f: X \rightarrow Y$ עבור (X, d) , (Y, ρ) מרחבים מטריים, אז נאמר ש- f רציפה אם ורק אם לכל $\epsilon > 0$ קיים $\delta > 0$ כך שאם $d(x, x') < \delta$ אז $\rho(f(x'), f(x)) < \epsilon$.

אבל יותר קל לדבר במונחים של קבוצות פתוחות.

הגדרה 1.3 (כדור) עבור (X, d) מרחב מטרי, נסמן $B(r, x) = B_r(x) = \{z \in X \mid d(x, z) < r\}$

הגדרה 1.4 (קבוצה פתוחה) יהי (X, d) מרחב מטרי, תת-קבוצה $U \subseteq X$ תיקרא פתוחה אם לכל $x \in U$ קיים $r > 0$ כך ש- $B(x, r) \subseteq U$.

הגדרה 1.5 (הגדרה שקולה לרציפות) $f: X \rightarrow Y$ תיקרא רציפה אם לכל $V \subseteq Y$ קבוצה פתוחה ב- Y מתקיים $f^{-1}(V) = \{x \in X \mid f(x) \in V\}$ קבוצה פתוחה ב- X .

הגדרה 1.6 (טופולוגיה) תהי X קבוצה (לא ריקה), טופולוגיה על X היא אוסף $\tau \subseteq \mathcal{P}(X)$, כך שמתקיימים התנאים הבאים,

$$1. \quad X, \emptyset \in \tau$$

$$2. \quad \text{כלומר אם } \{U_\alpha\}_{\alpha \in I} \text{ לקבוצת אינדקסים } I, \text{ כך ש-} \forall \alpha \in I, U_\alpha \in \tau \text{ אז } \bigcup_{\alpha \in I} U_\alpha \in \tau$$

$$3. \quad \text{כלומר לכל } U, V \in \tau \text{ מתקיים } U \cap V \in \tau$$

הגדרה 1.7 (מרחב טופולוגי) זוג (X, τ) כאשר X קבוצה לא ריקה ו- τ טופולוגיה על X , יקרא מרחב טופולוגי.

הערה: בעצם הגדרנו כבר מתי פונקציה $f: X \rightarrow Y$ עבור מרחבים טופולוגיים (X, τ) , (Y, Ω) היא רציפה, כאשר $f^{-1}(U) \in \tau$ לכל $U \in \Omega$.

סימון 1.8 איברי τ יקראו קבוצות פתוחות.

הגדרה 1.9 (קבוצה סגורה) אם (X, τ) מרחב טופולוגי אז תת-קבוצה $A \subseteq X$ תיקרא סגורה אם $X \setminus A \in \tau$, כלומר המשלים של A היא קבוצה פתוחה.

דוגמה 1.2 יהי (X, d) מרחב מטרי, נגדיר $\tau = \{U \subseteq X \mid \forall x \in U \exists r > 0, B(x, r) \subseteq U\}$, כלומר נגדיר טופולוגיה באופן טריוויאלי כנביעה מהמרחב המטרי.

תרגיל 1.1 הוכיחו כי אכן זהו מרחב טופולוגי.

דוגמה 1.3 יהי X קבוצה כלשהי, אז ניתן להגדיר על X טופולוגיה $\tau_0 = \{\emptyset, X\}$. טופולוגיה זו נקראת טופולוגיה טריוויאלית.

דוגמה 1.4 נגדיר $\tau_1 = \mathcal{P}(X)$ עבור קבוצה X , גם קבוצה זו היא טופולוגיה, והיא נקראת הטופולוגיה הדיסקרטית.

להיזהר, נניח ש- (X_α, τ_α) עבור $\alpha \in I$, אז נגדיר

$$\tau_b = \left\{ \prod_{\alpha \in I} U_\alpha \mid \forall \alpha \in I, U_\alpha \in \tau_\alpha \right\}$$

זהו בסיס לטופולוגיה שנקרא טופולוגיית הקופסה. לעומת זאת נוכל להגדיר גם את

$$\tau_p = \left\{ \prod_{\alpha \in I} U_\alpha \mid U_\alpha = X_\alpha \text{ for almost all } \alpha \in I \right\}$$

כלומר $\prod_{\alpha \in I} = \{f : I \rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} X_\alpha \mid \forall \alpha \in I, f(\alpha) \in X_\alpha\}$.

25.3.2025 – שיעור 2

2.1 טופולוגיה – המשך

בשיעור הקודם דיברנו על מכפלה של טופולוגיות, אמרנו שאם I קבוצת אינדקסים ולכל $\alpha \in I$ גם (X_α, τ_α) מרחב טופולוגי, אז נתבונן ב- $Z = \prod_{\alpha \in I} X_\alpha$ ונרצה להגדיר טופולוגיה על Z .
הערה מגדירים,

$$\prod_{\alpha \in I} X_\alpha = \{f : I \rightarrow \bigcup_{\alpha \in I} X_\alpha, \forall \alpha \in I, f(\alpha) \in X_\alpha\}$$

לאחר מכן נוכל להגדיר טופולוגיית מכפלה,

הגדרה 2.1 (טופולוגיית מכפלה) נגדיר את הבסיס,

$$\mathcal{B}_{\text{box}} = \{\prod_{\alpha \in I} U_\alpha \mid \forall \alpha \in I, U_\alpha \subseteq X_\alpha, U_\alpha \in \tau_\alpha\}$$

ואת הבסיס,

$$\mathcal{B}_{\text{prod}} = \{\prod_{\alpha \in I} V_\alpha \mid \forall \alpha \in I, V_\alpha \in \tau_\alpha, V_\alpha \subseteq X_\alpha, |\{\beta \in I \mid V_\beta \neq X_\beta\}| < \infty, V_\alpha = X_\alpha \text{ for almost every } \alpha\}$$

אלו הן מכפלות של טופולוגיות המהוות טופולוגיה.

הגדרה 2.2 (העתקות הטלה) אז $Z = \prod_{\alpha \in I} X_\alpha$ אז ישנן הטלות $\pi_\alpha : Z \rightarrow X_\alpha, \forall \alpha \in I$ המוגדרות על-ידי $\pi_\alpha(f) = f(\alpha)$.

אנו רוצים שכל ההטלות π_α תהינה רציפות. כדי שהן יקיימו רציפות צריך שלכל $U_\alpha \in \tau_\alpha$ (קבוצה פתוחה ב- X_α) יתקיים $\pi_\alpha^{-1}(U_\alpha) \in \tau$, כלומר המקור יהיה קבוצה פתוחה ב- Z . אבל נבחין כי $\pi_\alpha^{-1}(U_\alpha) = U_\alpha \times \prod_{\beta \neq \alpha} X_\beta$ אבל זהו לא בסיס,

$$C = \{U_\alpha \times \prod_{\beta \neq \alpha} X_\beta \mid \pi_\alpha^{-1}(U_\alpha) \in \tau\}$$

הגדרה 2.3 (תת-בסיס לטופולוגיה) תהי קבוצה X , קבוצה C של תת-קבוצות של X כך ש- $\bigcup C = X$.

נגדיר את הבסיס המושרה מתת-בסיס להיות $\mathcal{B}_C = \{\bigcap A \mid A \subseteq C, |A| < \infty\}$, כלומר אוסף החיתוכים הסופיים של איברי C (הן קבוצות פתוחות) הוא בסיס.

הגדרה 2.4 (טופולוגיה חלשה) אם X קבוצה ו- τ_1, τ_2 טופולוגיות על X אומרים ש- τ_1 חלשה יותר מ- τ_2 אם $\tau_1 \subseteq \tau_2$.

דוגמה 2.1 יהיו מרחבים מטריים (X_i, ρ_i) לכל $i \in \mathbb{N}$, ונגדיר (X_i, τ_i) מרחב טופולוגי מושרה מתאים לכל i . נרצה להתבונן במכפלתם, $\prod_{i \in \mathbb{N}} X_i$. אז נוכל להתבונן ב- $(\prod X_i, \tau_{\text{prod}})$ שהגדרנו זה עתה.

הגדרה 2.5 (מטריקת מכפלה) בהינתן סדרת מרחבים מטריים (X_i, ρ_i) עבור $i \in \mathbb{N}$ מרצה למצוא מטריקה על $Z = \prod_{i \in \mathbb{N}} X_i$. לכל $x, y \in Z$ כאשר $x = (x_i), y = (y_i)$ אז נגדיר,

$$\rho(x, y) = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)}$$

ברור שפונקציה זו מוגדרת, וברור אף כי היא מקיימת את התכונה השנייה של מטריקות, אך לא ברור שהיא מקיימת את אי-שוויון המשולש, זהו תרגיל שמושאר לקורא.

טענה 2.6 הטופולוגיה המושרית על $Z = \prod_{i=1}^{\infty} X_i$ עבור (X_i, τ_i) מרחבים טופולוגיים יחד עם מטריקת המכפלה שווה ל- $\mathcal{B}_{\text{prod}}$.

הוכחה. (Z, ρ) מרחב מטרי, ו- $\mathcal{B}_\rho = \{B(x, r) \mid x \in Z, r > 0\}$ בסיס, אז נוכל להגדיר טופולוגיה $\tau_{\mathcal{B}_\rho} = \tau_\rho$. כדי להראות ש- $\tau_\rho = \mathcal{B}_{\text{prod}}$ מספיק להראות שכל $B \in \mathcal{B}_{\text{prod}}$ שייכת ל- τ_ρ וכל $C \in \mathcal{B}_\rho$ שייכת ל- τ_{prod} . נוסף ונבהיר שטופולוגיה נקבעת ביחידות על-ידי בסיס שלה, לכן מספיק להראות את שקילות הבסיסים.

נתחיל בתנאי הראשון, ונקבע $k \in \mathbb{N}$ כלשהו. מספיק להראות שקבוצה מהצורה $U_k \times \prod_{i \neq k} X_i$ פתוחה ב- τ_ρ עבור $U_k \in \tau_k$ היא קבוצה פתוחה ב- τ_ρ , זאת שכן נוכל להרחיב הוכחה זו באופן סיסטמטי להיות על כל קבוצה סופית של קבוצות פתוחות. יהי $x \in U_k \times \prod_{i \neq k} X_i$ ונסמן את ההטלה על מרחב זה $\pi_j : U_j \times \prod_{i \neq j} X_i \rightarrow U_j$, כלומר $\pi_j(x) = x_j$ לכל $j \in \mathbb{N}$. אנו יודעים ש- $x_k \in U_k$ ו- U_k פתוחה ולכן ישנו $r > 0$ כך ש- $B_r(x_k) \subseteq U_k$.

קיים $s > 0$ כך שאם $t \geq 0$ ומתקיים $\frac{t}{1+t} < s$ אז $t < r$, ולכן נבחר את הכדור ברדיוס $\frac{s}{2^k}$ סביב x ב- X_i $Z = \prod_{i \in \mathbb{N}} X_i$ מרחב המכפלה כולו. המטרה שלנו היא להראות שהכדור שעתה בחרנו מקיים את התנאי לבסיס. נניח ש- $y = (y_i)_{i \in \mathbb{N}} \in B_{\frac{s}{2^k}}(x)$ אז

$$\begin{aligned} \frac{s}{2^k} > \rho(x, y) &= \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} \geq \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} \\ \Rightarrow s &> \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} \\ \Rightarrow \rho_k(x_k, y_k) &< r \\ \Rightarrow y_k &\in B_r(x_k) \subseteq U_k \end{aligned}$$

נעבור לתנאי השני, נתבונן בכדור הפתוח סביב $x \in Z$, $B_r(x)$, כאשר נחזור ונבהיר כי כדור זה מוגדר להיות,

$$B_r(x) = \left\{ y \in Z \mid \sum_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} < r \right\}$$

יהי $M \in \mathbb{N}$ כך ש- $\sum_{i=M+1}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} < \frac{r}{2}$, כלומר נחסום את טור הזנב של המטריקה ρ . תהי $V \subseteq Z$ המוגדרת על-ידי,

$$V = \left\{ (y_1, \dots, y_M) \in \prod_{i=1}^M X_i \mid \sum_{i=1}^M \frac{1}{2^i} \frac{\rho_i(x_i, y_i)}{1 + \rho_i(x_i, y_i)} < \frac{r}{2} \right\}$$

ואנו טוענים כי $V \times \prod_{i=M+1}^{\infty} X_i \subseteq B_r(x)$.

□

3 שיעור 31.3.2025

3.1 סגירות

בדיוק כמו במרחבים מטריים, גם במרחב טופולוגי נרצה לדון במניפולציות על קבוצות במרחב, נתחיל בהגדרת הקונספט של סגור של קבוצה במרחב טופולוגי.

הגדרה 3.1 (סגור של קבוצה במרחב טופולוגי) יהי (X, τ) מרחב טופולוגי, ותהי קבוצה $A \subseteq X$ תת-קבוצה כשלהי. נגדיר את הסגור של A כקבוצה הסגורה הקטנה ביותר המכילה את A , כלומר,

$$\overline{A} = \bigcap_{X \setminus F \in \tau} F$$

בהתאם נקבל מספר תכונות ראשוניות ודומות לתכונות שראינו בעבר,

למה 3.2 התכונות הבאות מתקיימות,

$$1. \overline{A \cup B} = \overline{A} \cup \overline{B}$$

$$2. \overline{A \cap B} \subseteq \overline{A} \cap \overline{B}, \text{ כאשר במקרה זה אין בהכרח שוויון.}$$

דוגמה 3.1 נראה דוגמה למקרה בו בהכרח אין שוויון, נגדיר $X = \mathbb{R}$ וכן $A = \mathbb{Q}, B = \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ אז מתקיים,

$$\emptyset = \overline{\emptyset} = \overline{A \cap B} \subsetneq \overline{A} \cap \overline{B} = \mathbb{R} \cap \mathbb{R} = \mathbb{R}$$

טענה 3.3 אם (X, τ) מרחב טופולוגי ו- $A \subseteq X$, אז,

$$x \in \overline{A} \iff \forall U \in \tau, x \in U \rightarrow U \cap A \neq \emptyset$$

כלומר נקודה נמצאת בסגור של A אם ורק אם כל קבוצה פתוחה סביב הנקודה לא זרה ל- A .

הוכחה. נראה את שלילת הטענה, כלומר $x \notin \overline{A} \iff \exists U \in \tau, x \in U \wedge U \cap A = \emptyset$

נניח ש- $x \notin \overline{A}$ ולכן $x \in X \setminus \overline{A}$ אבל $X \setminus \overline{A}$ פתוחה וזרה מהגדרתה ל- A .

בכיוון השני אם יש $U \ni x$ פתוחה כך ש- $U \cap A = \emptyset$ אז $F = X \setminus U$ סגורה ומכילה את A , בהתאם $\overline{A} \subseteq F$ ובהכרח $x \notin \overline{A}$ \square

הגדרה 3.4 (פנים ושפה) נגדיר את הפנים של A להיות, $A^\circ = \bigcup_{U \in \tau, U \subseteq A} U$

כלומר הפנים הוא איחוד כל הקבוצות הפנימיות הפתוחות של A , ובשל הסגירות של הטופולוגיה לאיחוד, נקבל כך את הקבוצה הפתוחה הגדולה ביותר שחלקית ל- A . נגדיר את השפה של A להיות $\partial A = \overline{A} \setminus A^\circ$.

נבחין בהגדרה של סביבה ונשתמש בהגדרה זו כדי להגדיר מונח חדש.

הגדרה 3.5 (סביבה של נקודה) נאמר ש- $L \subseteq X$ היא סביבה של x אם קיימת קבוצה פתוחה $U \in \tau$ כך ש- $x \in U \subseteq L$.

הגדרה 3.6 (נקודת הצטברות) יהי (X, τ) מרחב טופולוגי, תהי $A \subseteq X$ תת-קבוצה כלשהי, ו- $x \in A$. נאמר ש- x היא נקודת הצטברות של A אם כל סביבה של x מכילה נקודה מ- A שונה מ- x , כלומר,

$$\forall U \in \tau, x \in U \implies \exists y \in (U \setminus \{x\}) \cap A$$

נסמן ב- A' את קבוצת נקודות ההצטברות של A .

נרצה להסתכל על נקודות הצטברות כנקודות שלא משנה כמה קרוב אנחנו מסתכלים אליהן, עדיין נוכל למצוא בסביבתן נקודות נוספות. במובן הזה ברור שהן נמצאות בקרבת נקודות בפנים, אך עלולות להיות גם נקודות לא פנימיות שמקיימות טענה כזו.

טענה 3.7 מתקיים $\overline{A} = A \cup A'$

הוכחה. אם $x \in A \cup A'$ אז או $x \in A$ או $x \in A'$. ובכל סביבה של x יש נקודה מ- A שונה מ- x . בפרט לאור הטענה ש- \overline{A} היא אוסף כל הנקודות שבכל סביבה שלהן המכילה את A בחיתוך לא ריק נובע ש- $A' \subseteq \overline{A}$, לכן נובע ש- $A \cup A' \subseteq \overline{A}$.

בכיוון השני נניח ש- $x \in \overline{A}$, אז לכל $U \in \tau$ כך ש- $x \in U$ מתקיים $U \cap A \neq \emptyset$. אם $x \in A$ אז בודאי ש- $x \in A \cup A'$. אם $x \notin A$ אז לכל $U \in \tau$ כך ש- $x \in U$ מתקיים $U \cap A \neq \emptyset$. מ- A' נובע גם ש- $U \cap A \neq \emptyset$ ולכן $x \in A'$. אז מצאנו ש- $\overline{A} \subseteq A \cup A'$, ונובע משני החלקים ש- $\overline{A} = A \cup A'$ \square

3.2 השלמות לרציפות

ניזכר בהגדרה 1.2, נרצה לדון בקונספט של רציפות באופן רחב יותר. בהינתן (Y, τ_Y) מרחב טופולוגי ו- X קבוצה כלשהי, ופונקציה $f: X \rightarrow Y$, ניתן להגדיר טופולוגיה על X כך ש- f רציפה.

הקבוצה $\{f^{-1}(U) \mid U \in \tau_Y\}$ היא תת-בסיס, ואפשר להרחיבה לבסיס ולהגדיר עליו טופולוגיה מושרית מהבסיס על X .

טענה 3.8 רציפה עבור טופולוגיה זו, וזו הטופולוגיה החלשה ביותר על X עבורה f רציפה.

בכיוון השני, בהינתן מרחב טופולוגי (X, τ_X) וקבוצה כלשהי Y יחד עם פונקציה $f: X \rightarrow Y$, נוכל להגדיר את $\{U \subseteq Y \mid f^{-1}(U) \in \tau_X\}$ להיות תת-בסיס וממנו נוכל לשוב לבנות בסיס וטופולוגיה על Y . באופן דומה f רציפה ביחס לטופולוגיה זו וזו הטופולוגיה החזקה ביותר על Y כך ש- f רציפה.

טענה 3.9 (שקילות לרציפות) יהיו מרחבים טופולוגיים $(X, \tau_X), (Y, \tau_Y)$ ותהי $f: X \rightarrow Y$, אז התנאים הבאים שקולים,

1. f רציפה לפי 1.2

2. לכל קבוצה סגורה $F \subseteq Y$, $f^{-1}(F)$ סגורה ב- X

הגדרה זו עוזרת לנו לדון בקבוצות סגורות במקום פתוחות

3. אם \mathcal{B} בסיס לטופולוגיה של Y אז לכל $B \in \mathcal{B}$ מתקיים ש- $f^{-1}(B)$ פתוחה ב- X

הגדרה זו מאפשרת לנו לדון בבסיסים ובכך לפשט את העבודה עם טופולוגיות

4. לכל $x \in X$ ולכל סביבה $W \subseteq Y$ של $f(x)$ מתקיים ש- $f^{-1}(W)$ סביבה של x

5. קיים כיסוי פתוח $\{U_\alpha\}_{\alpha \in \Omega}$ של X , כלומר $X = \bigcup_{\alpha \in \Omega} U_\alpha$, $\forall \alpha, U_\alpha \in \tau$, כך שלכל $\alpha \in \Omega$ מתקיים $f|_{U_\alpha}: U_\alpha \rightarrow Y$ רציפה.

6. קיים כיסוי סגור סופי $X = \bigcup_{i=1}^n F_i$ עבור F_i סגורות עבור $1 \leq i \leq n$, כך שכל $f|_{F_i}: F_i \rightarrow Y$ רציפה.

7. לכל $A \subseteq X$ מתקיים $f(\overline{A}) \subseteq \overline{f(A)}$

הוכחה. $2 \iff 1$: נובע ישירות מהגדרה של משלימים והגדרת הרציפות על קבוצות פתוחות.

$3 \iff 1$: בכיוון הראשון כל איחוד קבוצות מהבסיס הוא קבוצה פתוחה, ונוכל כך להראות את נכונות הטענה. לכיוון השני כל קבוצה היא איחוד של קבוצות מהבסיס, ו- $f^{-1}(\bigcup U_\alpha) = \bigcup f^{-1}(U_\alpha)$.

$4 \implies 1$: אם $x \in X$ וכן $f(x) \in W \subseteq Y$ אז קיימת $U \subseteq W$ כך ש- $f(x) \in U$ פתוחה, לכן נובע ש- $x \in f^{-1}(U) \subseteq f^{-1}(W)$ כאשר $f^{-1}(U)$ פתוחה.

$1 \implies 4$: אם $U \subseteq Y$ פתוחה אז צריך להראות ש- $f^{-1}(U)$ פתוחה. תהי $x \in f^{-1}(U)$, אז U סביבה ל- $f(x)$ ולכן לפי ההנחה $f^{-1}(U)$ היא סביבה של x , כלומר קיימת $x \in V_x \subseteq f^{-1}(U)$ פתוחה, ונסיק ש- $V_x = f^{-1}(U) \cap V_x$ פתוחה.

$5 \implies 1$: נוכל לבחור כיסוי טריוויאלי.

$1 \implies 5$: נניח שיש כיסוי פתוח $\{U_\alpha\}_{\alpha \in \Omega}$ של X כך ש- $f|_{U_\alpha}: U_\alpha \rightarrow Y$ רציפה לכל $\alpha \in \Omega$. תהי $W \subseteq Y$ פתוחה, אז $f^{-1}(W) \subseteq f^{-1}(U_\alpha)$ ומההנחה $f^{-1}(U_\alpha) \cap f^{-1}(W) = f^{-1}(U_\alpha \cap W) = f^{-1}(U_\alpha \cap f^{-1}(W)) = f^{-1}(U_\alpha \cap f^{-1}(W))$ פתוחה ב- U_α ומשום ש- U_α פתוחה ב- X נובע ש- $f^{-1}(W)$ פתוחה ב- X ולכן $f^{-1}(W)$ פתוחה ב- X .

$6 \implies 1$: נבחר את X ככיסוי סגור של עצמה.

$1 \implies 6$: נניח ש- $X = \bigcup_{i=1}^n F_i$ כיסוי סגור סופי של X , ונניח גם שלכל i , $f|_{F_i}: F_i \rightarrow Y$ רציפה. כעת ההוכחה דומה למהלך שעשינו ב-1 $\implies 5$, אבל כעת אפיון רציפות בעזרת L , ואיחוד סופי על סגורות הוא סגור.

$7 \implies 1$: נתון כי f רציפה, אנו רוצים להראות ש- $f(\overline{A}) \subseteq \overline{f(A)}$. יהי $x \in \overline{A}$, נראה כי $f(x) \in \overline{f(A)}$. נניח בשלילה ש- $f(x) \notin \overline{f(A)}$, אז יש סביבה פתוחה U של $f(x)$ כך ש- $U \cap f(A) = \emptyset$. f רציפה ולכן $f^{-1}(U)$ פתוחה ב- X וקיים $A \cap f^{-1}(U) = \emptyset$, אבל $x \in f^{-1}(U)$ וקיבלנו $x \notin \overline{A}$.

$2 \implies 7$: תהי $F \subseteq Y$ סגורה, אז,

$$f(\overline{f^{-1}(F)}) \stackrel{\text{ההנחה}}{\subseteq} \overline{f(f^{-1}(F))} \stackrel{F \text{ סגורה}}{=} \overline{F} \stackrel{F \subseteq Y}{=} F \implies \overline{f^{-1}(F)} \subseteq f^{-1}(F)$$

מהגדרת סגור נוכל להסיק ש- $f^{-1}(F) \subseteq \overline{f^{-1}(F)}$, לכן,

$$\overline{f^{-1}(F)} = f^{-1}(F)$$

ובפרט $f^{-1}(F)$ סגורה ב- X .

□

נבחן תכונה מעניינת שלא תשרת אותנו רבות, אך כן מעלה שאלות,

הגדרה 3.10 (מרחב כוויץ) יהי X מרחב טופולוגי, נאמר ש- X כוויץ (Contractible) אם יש פונקציה רציפה $f : I \times X \rightarrow X$ עבור $I = [0, 1]$

כך ש- $f(0, x) = x$ וקיימת נקודה $x_1 \in X$ כך ש- $f(1, x) = x_1$. $\forall x \in X$, $f_t : X \rightarrow X$ כאשר $f_t(t, x) = x$ וכן $f_0 = Id$ וכן f_1 הפונקציה הקבועה $x \mapsto x_1$.

דוגמה 3.2 נגדיר $X = I$ ואת $f : I \times I \rightarrow I$ המוגדרת על-ידי $f(t, x) = (1-t)x$. נגדיר $X = \mathbb{R}$ ואת $f : I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ על-ידי $f(t, x) = (1-t)x$ ונקבל שגם \mathbb{R} כוויץ בדיוק באותו האופן.

תרגיל 3.1 הראו כי S^1 לא כוויץ.

נחזור לדבר על פונקציות רציפות.

תרגיל 3.2 נתבונן ב- $(\mathbb{R}^{\mathbb{N}}, \tau)$ $f : (\mathbb{R}, \tau_{\mathbb{R}}) \rightarrow (\mathbb{R}^{\mathbb{N}}, \tau)$ כך ש- $f(x)(i) = x$ לכל $i \in \mathbb{N}$.

הראו ש- f רציפה או לא רציפה כהעתקה כאשר τ טופולוגיית המכפלה, וכאשר τ טופולוגיית הקופסה.

פתרון נתבונן ב- $U = \prod_{n=1}^{\infty} (-\frac{1}{n}, \frac{1}{n})$, זוהי קבוצה פתוחה, אך $f^{-1}(U) = 0$, וזו כמובן לא קבוצה פתוחה, לכן בטופולוגיית הקופסה היא לא רציפה, לכן בטופולוגיית הקופסה היא לא רציפה. לעומת זאת בטופולוגיית המכפלה היא אכן רציפה.

הגדרה 3.11 (הומיאומורפיזם) הומיאומורפיזם בין שני מרחבים טופולוגיים X, Y היא העתקה $f : X \rightarrow Y$ כך ש- f חד-חד ערכית ועל, רציפה ו- f^{-1} רציפה אף היא.

X ו- Y יקראו הומיאומורפיזם אם יש הומיאומורפיזם $f : X \rightarrow Y$ ביניהן.

אנו נרצה להסתכל על הומיאומורפיזם כאיזומורפיזם של מרחבים טופולוגיים.

דוגמה 3.3 נגדיר $X = \mathbb{R}, Y = (0, 1)$ ואת $f : \mathbb{R} \rightarrow (0, 1)$ המוגדרת על-ידי $x \mapsto \frac{e^x}{e^x + 1}$, אז,

$$f'(x) = \frac{e^x(e^x + 1) - e^x e^x}{(e^x + 1)^2} = \frac{e^x}{(e^x + 1)^2} > 0$$

ולכן f גזירה, ואף חד-חד ערכית, לבסוף $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow -\infty} 0, f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} 1$ ולכן היא גם על, ואכן המרחבים הומיאומורפיזם.

דוגמה 3.4 נגדיר את $\eta = \{z = x + iy \in \mathbb{C} \mid x, y \in \mathbb{R}, y > 0\}$ ואת $D = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| < 1\}$. נגדיר גם $\psi : \eta \rightarrow D$ על-ידי $z \mapsto \frac{z-i}{z+i}$. ההוכחה כי זהו אכן הומיאומורפיזם מושארת לקורא.

נבחין כי הדוגמה האחרונה אינה אלא העתקת מבוסס, העתקה קונפורמית ואנליטית.

דוגמה 3.5 נבחן את $S^1 = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$ ואת $J = [0, 2\pi]$, אנו טוענים כי אין הומיאומורפיזם בין שני המרחבים הללו.

נבחן את הפונקציה $t \mapsto e^{it}$ לדוגמה, $[0, 2\pi] \rightarrow S^1$ לא חד-חד ערכית, מהצד השני $[0, 2\pi] \rightarrow S^1$ חד-חד ערכית ועל, אבל

נניח שיש העתקה חד-חד ערכית $\alpha : J \rightarrow S^1$, ונציא מ- J נקודה יחידה, אז נקבל איחוד זר של שתי קבוצות זרות, אך מן הצד השני הוצאת נקודה יחידה מהמעגל משאיר אותו כקבוצה קשירה. ההוכחה המלאה אומנם סבוכה יותר, אך הצבענו פה על הבדל מהותי בין שני המרחבים.

תרגיל 3.3 הראו כי \mathbb{R} ו- \mathbb{R}^2 לא הומיאומורפיזם.

האם גם \mathbb{R}^2 ו- \mathbb{R}^3 הומיאומורפיזם?

הגדרה 3.12 (העתקה פתוחה וסגורה) העתקה $f : X \rightarrow Y$ תיקרא העתקה פתוחה (סגורה) אם לכל $U \subseteq X$ פתוחה (סגורה) מתקיים $f(U) \subseteq Y$ פתוחה (סגורה) ב- Y .

דוגמה 3.6 $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ המוגדרת על-ידי $f(x) = x^2$ היא רציפה, סגורה ולא פתוחה.

דוגמה 3.7 השיכון $\mathbb{R} \hookrightarrow (0, 1)$ המוגדר על-ידי $x \mapsto x$ הוא רציף, תפוח אבל לא סגור.

דוגמה 3.8 $\{a, b\} \rightarrow \{a, b\}$ המוגדרת טריוויאלית היא פתוחה, סגורה אך לא רציפה.

7.4.2025 — 4 שיעור 4

4.1 אקסיומות ההפרדה

הגדרה 4.1 (איברים ניתנים להרחבה) נאמר ש- U ו- V מפרידות בין $x, y \in X$ מרחב טופולוגי, אם מתקיים $U \cap V = \emptyset$ וכן $x \in U, y \in V$.
אם קיימות כאלה, אז נאמר ש- x, y ניתנות להפרדה.

באופן דומה נאמר ש- $x \in X, A \subseteq X$ ניתנות להפרדה אם קיימות $x \in U, A \subseteq V$ כאלה.

הגדרה 4.2 (מרחב T) מרחב טופולוגי X יקרא מרחב T_i אם הוא מקיים את האקסיומה T_i עבור $i \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$.
נגדיר את האקסיומות T_i ,

- T_0 , לכל $x, y \in X$ יש קבוצה פתוחה שמכילה את אחת הנקודות אך לא את האחרת.
 - T_1 , לכל שתי נקודות $x, y \in X$ קיימת פתוחה המכילה את אחת הנקודות ולא את האחרת, וקבוצה פתוחה המכילה את הנקודה השנייה אך לא את הראשונה. כלומר אם $x \neq y$ אז קיימת $U \in \tau$ כך ש- $x \in U, y \notin U$.
 - T_2 (מרחב האוסדורף), אם לכל זוג נקודות $x \neq y \in X$ יש קבוצות פתוחות זרות $U, V \subseteq X$ כך ש- $x \in U, y \in V$, כאשר משמעות היותן זרות היא ש- $U \cap V = \emptyset$.
 - T_3 , אם המרחב הוא T_1 וגם X רגולרי, כלומר לכל $x \in X$ וקבוצה סגורה $A \subseteq X, x \notin A$ ניתנות להפרדה.
 - T_4 , אם המרחב הוא T_1 וכן X נורמלי, כלומר שכל זוג תת-קבוצות סגורות $A, B \subseteq X$ ניתנות להפרדה.
- הערה** T_1 מתקיים אם ורק אם כל $\{x\} \subseteq X$ קבוצה סגורה.

טענה 4.3 (גרירת מרחבי T) נבחין כי $T_0 \Rightarrow T_1 \Rightarrow T_2 \Rightarrow T_3 \Rightarrow T_4$, כלומר המספר מייצג סדר גרירה.

טענה 4.4 (שקילות למרחב נורמלי) מרחב טופולוגי X נורמלי אם ורק אם לכל קבוצה סגורה A וקבוצה פתוחה $U \subseteq X$ קיימת קבוצה פתוחה V כך ש- $A \subseteq V \subseteq \bar{V} \subseteq U$.

הוכחה. בכיוון הראשון נניח ש- X נורמלי וכן $A \subseteq U$ קבוצה סגורה המוכלת בקבוצה פתוחה. $A, X \setminus U$ סגורות וזרות, ולכן יש קבוצות פתוחות V, W כך ש- $A \subseteq V \subseteq X \setminus W \subseteq U, X \setminus U \subseteq W$. נובע ש- $W \cap V = \emptyset$.
בכיוון השני, נניח ש- $A, B \subseteq X$ קבוצות סגורות זרות ולכן $A \subseteq X \setminus B$, נסמן $U = X \setminus B$, אז קיימת קבוצה פתוחה V כך שמתקיים,

$$A \subseteq V \subseteq \bar{V} \subseteq X \setminus B$$

ולכן $B \subseteq X \setminus \bar{V} = V \cap (X \setminus \bar{V}) = \emptyset$ ונובע גם ש- $V \cap (X \setminus \bar{V}) = \emptyset$. □

למה 4.5 (הלמה של אוריסון) יהי X מרחב T_4 , אז אם לכל זוג קבוצות סגורות זרות $C, D \subseteq X$, אז יש פונקציה רציפה $f : X \rightarrow [0, 1]$ כך ש- $f|_C = 1, f|_D = 0$.

הוכחה. □

טענה 4.6 אם X מרחב האוסדורף (T_2) אם ורק אם $\Delta_X = \{(x, y) \mid x, y \in X\} \subseteq X \times X$ תת-קבוצה סגורה בטופולוגיית המכפלה.

הוכחה. נניח ש- X מרחב האוסדורף. לכל $x \neq y$ יש $x \in U_{x,y}$ ו- $y \in V_{x,y}$ פתוחות זרות, כלומר $\emptyset = (U_{x,y} \cap V_{x,y}) \cap \Delta_X$. נבחין כי

$$X \times X \setminus \Delta_X = \bigcup_{x \neq y} (U_{x,y} \times V_{x,y})$$

וזהו קבוצה פתוחה.

בכיוון השני נניח ש- Δ_X סגורה, אז $X \times X \setminus \Delta_X$ פתוחה, אם $x \neq y$ אז $(x, y) \in (X \times X) \setminus \Delta_X$. לכן לפי הגדרת טופולוגיית המכפלה יש U, V פתוחות כך ש- $(x, y) \in U \times V \subseteq X^2 \setminus \Delta_X$ ואף ש- $U \cap V = \emptyset$. □

טענה 4.7 עבור $i \in \{1, 2, 3\}$ אם X הוא מרחב T_i ו- $Y \subseteq X$ תת-מרחב אז גם Y הוא מרחב T_i .

הוכחה. • עבור T_1 ההוכחה היא טריוויאלית.

• עבור T_2 ההוכחה היא טריוויאלית.

• עבור T_3 , נזכור שמרחב כזה הוא T_1 וכן רגולרי, לכן מספיק שנראה שתת-המרחב הוא רגולרי גם כן. יהי $y \in Y$ ויהי $A \subseteq Y$ סגורה כך ש- $y \notin A$. לכן יש קבוצה סגורה $C \subseteq X$ כך ש- $A = C \cap Y$. עוד אנו יודעים ש- $y \notin C$, לכן קיימות U, V פתוחות ב- X מפרידות בין y ל- C ו- $y \in U, C \subseteq V$ וכן $U \cap V = \emptyset$, אז $U \cap Y \cap A \subseteq V \cap Y$ ו- $y \in U \cap Y \cap A \subseteq V \cap Y$. בכיוון השני נניח ש- $A, B \subseteq Y$ וש- $C, D \subseteq X$ סגורות, אז $A = C \cap Y, B = D \cap Y$, אבל לא ברור מדוע אפשר לדרוש ש- C, D זרות.

□

הערה טענה זו לא נכונה עבור T_4 .

Counter examples in Topology של J. Arthur Seebach הוא ספר שבו נוכל למצוא דוגמות רבות למרחבים כאלה.

טענה 4.8 אם X, Y מרחבים T_i עבור $i \in \{1, 2, 3\}$ אז גם $X \times Y$ הוא מרחב T_i .

הוכחה. עבור T_1 הטענה ברורה, אנו רוצים להראות שלכל x, y ,

$$\{(x, y)\} = (X \times (Y \setminus \{y\})) \cup ((X \setminus \{x\}) \times Y)$$

סגורה.

עבור T_2 הטענה קלה גם כן.

נוכיח עבור T_3 . נניח ש- X, Y הם T_3 , כלומר T_1 ורגולריים ועלינו להראות ש- $X \times Y$ רגולרי. נניח ש- $A \subseteq X \times Y$ סגורה וכן ש- $(x, y) \notin A$. נגדיר למה, ש- Z מרחב רגולרי אם ורק אם לכל $z \in U \subseteq Z$ עבור U פתוחה ויש $z \in V \subseteq \bar{V} \subseteq U$ פתוחה ויש $z \in V \subseteq \bar{V} \subseteq U$ פתוחה. תוך שימוש בלמה, נסמן $W = (X \times Y) \setminus A$ פתוחה, $(x, y) \in W$, אז נובע שקיימות קבוצות פתוחות $U_x \subseteq X$ ו- $U_y \subseteq Y$ כך ש- $(x, y) \in U_x \times U_y \subseteq W$. מרגולריות נסיק שיש V_X, V_Y פתוחות כך ש- $U_x \subseteq V_X, U_y \subseteq V_Y$ ו- $x \in V_X, y \in V_Y$ פתוחות. אז מתקיים $U_x \times U_y \subseteq V_X \times V_Y \subseteq \overline{V_X \times V_Y} = \overline{V_X} \times \overline{V_Y} = V_X \times V_Y \subseteq U_x \times U_y$. נעבור להוכחת הלמה, לכיוון הראשון $z \in U \subseteq Z$ נסמן $C = Z \setminus U$ סגורה, $z \notin C$ ולכן סגורות זרות V, W כך ש- $z \in V, C \subseteq W, Z \setminus W \subseteq V$. אז $z \in V \subseteq \bar{V} \subseteq Z \setminus W \subseteq U$.

בכיוון השני של הלמה נניח ש- C סגורה, $z \in Z, z \notin C$, אז יש V פתוחה כך ש- $z \in V \subseteq \bar{V} \subseteq Z \setminus C$ וכן $C \subseteq U = Z \setminus \bar{V}$ ו- $U \cap V = \emptyset$.

□

טענה 4.9 אם (X, ρ) מרחב מטרי, אז הוא מרחב T_4 .

הוכחה. תת-קבוצה E של X ו- $x \in X$ נגדיר $\rho(x, E) = \inf\{\rho(x, y) \mid y \in E\}$. אם E סגורה ו- $x \notin E$ אז $\rho(x, E) > 0$. נניח ש- $A, B \subseteq X$ סגורות זרות, $\forall a \in A, \rho(a, B) > 0, \forall b \in B, \rho(b, A) > 0$, אז $U = \bigcup_{a \in A} B_{\rho(a, B)}(a)$ ו- $V = \bigcup_{b \in B} B_{\rho(b, A)}(b)$ פתוחות זרות. פתוחות זרות.

□

נעבור לדוגמות.

דוגמה 4.1 לא $\{x, y\}, T_0$ עם הטופולוגיה $\{X, \emptyset\}$.

עבור T_1 ולא T_0 עם הטופולוגיה $\{\emptyset, \{x\}, X\}$.

עבור T_2 ולא T_1 נגדיר $X = \mathbb{N}$ והטופולוגיה המושרית מהבסיס של כל הקבוצות שמשלימן סופי.

עבור T_2 ולא T_3 נסמן את המרחב הבא, קבוצת הנקודות היא $\mathbb{R}_{\frac{1}{\mathbb{N}}}$,

$$\mathcal{B} = \{(a, b) \mid a < b, a, b \in \mathbb{R}\} \cup \left\{ (a, b) \setminus \left\{ \frac{1}{n} \mid n \in \mathbb{N} \right\}, x, y \in \mathbb{R} \right\}$$

יש לוודא שזה אכן בסיס. היא הטופולוגיה המכילה את הטופולוגיה הקגילה של \mathbb{R} , היא עדינה יותר ומכילה האוסדורף ולכן האוסדורף. נראה ש- $\mathbb{R}_{\frac{1}{\mathbb{N}}}$ לא T_3 , נבחין כי $\{\frac{1}{n} \mid n \in \mathbb{N}\}$ סגורה, ונראה כי לא ניתן להפריד בינה לבין 0. נניח ש- $0 \in U$ ו- $K = \{\frac{1}{n} \mid n \in \mathbb{N}\}$ פתוחות זרות ונקבל סתירה. אם $0 \in U$ פתוחה אז U מכילה איבר בסיס, לכן U מכילה קבוצה מהצורה $(a_0, b_0) \setminus K$ עבור $0 < a_0 < b_0$. קיים $m \in \mathbb{N}$ כך ש- $\frac{1}{m} < b_0$, ואז $(a_0, \frac{1}{m}) \setminus K \subseteq U$. $\frac{1}{2m} \in K \subseteq V$ ולכן $(a_1, b_1) \subseteq V$ כאשר $a_1 < \frac{1}{2m} < b_1$. $a_1 < \frac{1}{2m} < b_1$ ו- $(a_0, \frac{1}{m}) \setminus K \cap (a_1, b_1) \neq \emptyset$. $U \cap V \supseteq ((a_0, \frac{1}{m}) \setminus K) \cap (a_1, b_1) \neq \emptyset$, וקיבלנו סתירה.

עבור T_3 ולא T_4 , נסמן את \mathbb{R}_L , הטופולוגיה הנוצרת על \mathbb{R} עם הבסיס $\{[a, b) \mid a < b, a, b \in \mathbb{R}\}$. אז \mathbb{R}_L הוא מרחב T_4 ולכן בפרט גם T_3 . אז $\mathbb{R}_L \times \mathbb{R}_L$ היא בהכרח T_3 , אבל נרצה להוכיח ש- $\mathbb{R}_L \times \mathbb{R}_L$ היא לא T_4 .

תרגיל 4.1 מה הטופולוגיה המושרית על L מ- \mathbb{R}_L^2 ?

פתרון הטופולוגיה הדיסקרטית.

נסיק שכל תת-קבוצה $A \subseteq L$ היא סגורה ב- \mathbb{R}_L^2 .

5 שיעור 5 — 8.4.2025

5.1 אקסיומות ההפרדה — המשך

בשיעור הקודם דיברנו על הדוגמה הבאה, נמשיך לדון בה היום,

דוגמה 5.1 \mathbb{R}_L היא הקבוצה \mathbb{R} עם הבסיס לטופולוגיה $L = \{[a, b] \mid a, b \in \mathbb{R}, a < b\}$, זוהי טופולוגיה עדינה יותר מהטופולוגיה הסטנדרטית על \mathbb{R} . \mathbb{R}_L היא T_4 , וראינו גם כי T_3 אבל לא T_4 .

בנוסף הגדרנו את הקבוצה $\mathbb{R}_L^2 \subseteq \mathbb{R}_L^2$, $L = \{(-x, x) \mid x \in \mathbb{R}\} \subseteq \mathbb{R}_L^2$, וכן הטופולוגיה המושרית מ- \mathbb{R}_L^2 על L היא הטופולוגיה הדיסקרטית על L . הסקנו גם שכל $A \subseteq L$ היא סגורה ב- \mathbb{R}_L^2 , כלומר לכל $A \subseteq L$ יש קבוצה $C_A \subseteq \mathbb{R}_L^2$ סגורה כך ש- $A = L \cap C_A$. שתי האחרונות סגורות ב- \mathbb{R}_L^2 ולכן גם A סגורה ב- \mathbb{R}_L^2 . נניח ש- \mathbb{R}_L^2 היא T_4 , בפרט זהו מרחב נורמלי, ולכן כל שתי קבוצות סגורות זרות ניתנות להפרדה. בפרט לכל $A \subseteq L$ יש קבוצות פתוחות זרות $U_A, V_A \subseteq \mathbb{R}_L^2$ כך ש- $U_A, L \setminus A \subseteq V_A$. נקבע לכל $A \subseteq L$ זוג קבוע כזה (וניצור מיפוי). נתבונן ב- \mathbb{R}_L^2 $D = \{(r, s) \mid r, s \in \mathbb{Q}\} \subseteq \mathbb{R}_L^2$, ונגדיר $\psi(A) = U_A \cap D$, כלומר $\psi : \mathcal{P}(L) \rightarrow \mathcal{P}(D)$. אם נבחר את $A = \emptyset$ אז גם $U_A = \emptyset$ ובהתאם $\psi(\emptyset) = \emptyset$, ולהפך אם $A = L$ אז $U_A = \mathbb{R}_L^2$, $V_A = \emptyset$ ולכן $\psi(A) = \mathbb{R}_L^2$.

טענה 5.1 ψ חד-חד ערכית, ולכן מקבלת סתירה.

הוכחה. נוכיח חד-חד ערכיות, נניח ש- $A \subsetneq L$, אז $\psi(A) \neq \emptyset$ כי D צפופה ו- $U_A \neq \emptyset$. גם $V_A \neq \emptyset$, שכן $L \setminus A \subseteq V_A$, ולכן $\psi(A) \neq \psi(B)$ אם $A \neq B$. עתה נניח ש- $A, B \subsetneq L$, $A \neq B$, נבחר $a \in A \setminus B$, $a \in U_A$ ולכן נובע ש- $a \in U_A \cap V_B$, נסיק ש- $U_A \cap V_B \neq \emptyset$, נבחר את $p \in U_A \cap V_B$ ובהתאם $p \in \psi(A) \cap \psi(B)$, ובהתאם $\psi(A) = \psi(B)$.

D קבוצה בת-מניה ו- L היא מהעוצמה של \mathbb{R} . יש לנו שיכון $\mathbb{R} \hookrightarrow \mathcal{P}(D) \hookrightarrow \mathcal{P}(L)$, אבל $|\mathbb{R}| = |L|$, אז נוכל לבנות $L \hookrightarrow \mathcal{P}(L)$ וזה בלתי אפשרי. \square

נעבור להוכחת הלמה של אוריסון, למה 4.5.

הוכחת הלמה של אוריסון. נניח ש- X מרחב T_4 , ויהיו $C_0 = C$ וכן $V_1 = X \setminus D$, עבור הקבוצות הסגורות הזרות $C, D \subseteq X$. נבחין כי C_0 סגורה ו- V_1 פתוחה, ולכן קיימות קבוצות $C_0 \subseteq V_{\frac{1}{2}} \subseteq C_{\frac{1}{2}} \subseteq V_1$. שוב מדובר בקבוצה סגורה ובקבוצה פתוחה. נגדיר כך באופן רקורסיבי קבוצות C_k, V_k לכל $n \in \mathbb{N}$ ו- $0 < k < 2^n$, לכן,

$$C_0 \subseteq V_{\frac{1}{2^n}} \subseteq C_{\frac{1}{2^n}} \subseteq V_{\frac{2}{2^n}} \subseteq C_{\frac{2}{2^n}} \dots$$

ונגדיר לכל $x \in X$ את הפונקציה,

$$f(x) = \begin{cases} \inf\{t \in [0, 1] \mid x \in V_t\} & \exists t, x \in V_t \\ 1 & \text{else} \end{cases}$$

אנו טוענים ש- f מקיימת את האמור, כלומר $f(x) = 0$ לכל $x \in C$ וכן $f(x) = 1$ לכל $x \in D$ ו- f רציפה. נשים לב ש- $C = C_0 \subseteq V_{\frac{1}{2^n}}$ לכל $n \in \mathbb{N}$, ולכן נובע ש- $f(x) = 0$. נבחין גם שעבור $x \in D$ נובע ש- $x \notin V_t$ לאף t ולכן $f(x) = 1$. נותר אם כן להראות רציפות. אנו יודעים כי $f : X \rightarrow [0, 1]$ ולכן עלינו לבדוק תת-קבוצות של $[0, 1]$, אבל מספיק לבדוק את הרציפות עבור תת-בסיס של הקטע, שכל מקור של קבוצה פתוחה הוא פתוח. נבחר את תת-הבסיס $\mathcal{B} = \{[0, b] \mid 0 < b \leq 1\} \cup \{(b, 1] \mid 0 \leq b < 1\}$. נתבונן ב- $[0, b]$, כזה, נניח שמתקיים,

$$x \in f^{-1}([0, b])$$

אז נובע ש- $f(x) < b$, לכן קיים t כך ש- $f(x) < t < b$ מספר דיאדי (מהצורה הדרושה). לכן $x \notin V_s$ לכל $s < t$, ולכן נקבל ש- $f^{-1}([0, b]) \subseteq \bigcup_t V_t$. נניח ש- $x \in \bigcup_t V_t$ אז יש $t_0 < b$ כך ש- $x \in V_{t_0}$ ולכן $f(x) < t_0 < b$ ונוע ש- $x \in f^{-1}([0, b])$. אז מצאנו ש- $f^{-1}((b, 1]) \subseteq \bigcup_t V_t$ פתוחה אם ורק אם $f^{-1}([0, b])$ סגורה, ולכן אנו טוענים שמתקיים $f^{-1}([0, b]) = \bigcap_{b < t} C_t$. אם $x \notin f^{-1}([0, b])$ אז $f(x) > b$, אז $x \notin \bigcap_{b < t} C_t$ ולכן $x \in C_{t_1}$ וכן $x \notin V_{t_2}$ ולכן $b < t_1 < t_2 < f(x)$ כך ש- $x \in f^{-1}([0, b])$ אם $x \in \bigcap_{b < t} C_t$ ונובע ש- $x \in V_t \subseteq C_t$ מתקיים $b < t$ לכל $0 \leq f(x) \leq b < 1$. \square

הגדרות ומשפטים

3	הגדרה 1.1 (מרחב מטרי)
3	הגדרה 1.2 (רציפות)
3	הגדרה 1.3 (כדור)
3	הגדרה 1.4 (קבוצה פתוחה)
3	הגדרה 1.5 (הגדרה שקולה לרציפות)
3	הגדרה 1.6 (טופולוגיה)
3	הגדרה 1.7 (מרחב טופולוגי)
3	הגדרה 1.9 (קבוצה סגורה)
4	הגדרה 1.10 (בסיס לטופולוגיה)
4	טענה 1.13 (צמצום מרחב טופולוגי)
4	טענה 1.14 (טופולוגיית מכפלה)
6	הגדרה 2.1 (טופולוגיית מכפלה)
6	הגדרה 2.2 (העתקות הטלה)
6	הגדרה 2.3 (תת־בסיס לטופולוגיה)
6	הגדרה 2.4 (טופולוגיה חלשה)
6	הגדרה 2.5 (מטריקת מכפלה)
8	הגדרה 3.1 (סגור של קבוצה במרחב טופולוגי)
8	הגדרה 3.4 (פנים ושפה)
8	הגדרה 3.5 (סביבה של נקודה)
8	הגדרה 3.6 (נקודת הצטברות)
9	טענה 3.9 (שקילות לרציפות)
10	הגדרה 3.10 (מרחב כוויץ)
10	הגדרה 3.11 (הומיאומורפיזם)
10	הגדרה 3.12 (העתקה פתוחה וסגורה)
11	הגדרה 4.1 (איברים ניתנים להרחבה)
11	הגדרה 4.2 (מרחב T)
11	טענה 4.3 (גרירת מרחבי T)
11	טענה 4.4 (שקילות למרחב נורמלי)