

פתרון מטלה 5 – חישוביות וקוגניציה, 6119

8 בדצמבר 2025



שאלת הכהה

סעיף א'

נבדוק מה נכון לומר על מקורותים מקרים בבעיות למידת חיזוק. פתרון הפלט של המערכת חייב להיות פונקציה דטרמיניסטית של הקלט (תשובה ב'), אחרת לא יוכל לבצע הילך למידה לאחר סוף מסויים (כתלות בשונות). פונקציית הגמול יכולה להיות דטרמיניסטית (תשובה ג'), שהרי יוכל להגדירה בעצמו. תשובה ה', שכן אחרת לא יוכל לנצל את כוחו האמתי של מגנון למידת החיזוק.

סעיף ב'

נניח שמערכת לומדת בעוזת למידת חיזוק, קיבלה קלט והזיאה פלט מקרי בהינתן הקלט והפרמטר w וקיבלה גמול שלילי. נבדוק מה אפשרי בהינתן מצב זה.

פתרון ערך הזכאות יכול להיות חיובי או שלילי, אך בהנחה שאנו מחשבים באלגוריתם reinforce נקבל שבהתאמה כלל הלמידה יהיה w יהיה שלילי או חיובי (תשובות ב' וג').

שאלה 1

בדון בחישוב שմבצע טורף במהלך ניסיון להזות את מיקום טרפו. נסמן את מיקום הטרוף y ומחשבת הטורף \hat{y} , נניח כי שנייהם $\in \mathbb{R}$. נניח ש- $\hat{y} = s^2$ עבור ערכים קבועים. נניח ש- \hat{y} משתנה מקרי נורמלי והוא $\sim N(\mu, \sigma^2)$ כאשר σ, μ נלמדים באמצעות אלגוריתם reinforce $r = -(\hat{y} - y)^2$ לכל ניסוי הטורף מקבל את התגמול

סעיף א'

נגידר במצב הנתון מה היא המערכת הלומדת, מה הפרמטרים הפנימיים, מה הקלט הפלט והגמול. נבין גם מה מפת התלוויות במקרה הנתון. פתרון במקרה זה המערכת הלומדת היא \hat{y} כפונקציה של σ, μ , שכן בהתאם לפרמטרים הפנימיים הם σ, μ . הקלט הוא y הפלט הוא \hat{y} כערך והתלוויות הן $(\hat{y} - y)^2$ כאשר μ, σ נלמדים כחלק מהליך הלמידה ותולויים ב- m, s .

סעיף ב'

נמצא את כל העדכון המפורש של σ, μ כתלות ב- \hat{y}, r כפונקציה גמול וקבוע אימון. פתרון באlgorigthム למידה reinforce מוגדר מוגדר $e_i = \frac{\partial}{\partial w_i} \ln \hat{y}(y; w)$ וכך מהדרה $\Delta w_i = \eta e_i r$. אבל נתון $w = (\mu, \sigma)$ ולכן,

$$\hat{y}(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(y-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

כפונקציה צפיפות,

$$e_\mu = \frac{\partial}{\partial \mu} \ln \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(y-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) \right) = \frac{\partial}{\partial \mu} \left(-\frac{(y-\mu)^2}{2\sigma^2} + \sqrt{2\pi\sigma^2} \right) = -\frac{\partial}{\partial \mu} \frac{(y-\mu)^2}{2\sigma^2} = \frac{y-\mu}{2\sigma^2}$$

וכן,

$$e_\sigma = \frac{\partial}{\partial \sigma} \left(-\frac{(y-\mu)^2}{2\sigma^2} + \sqrt{2\pi\sigma^2} \right) = \frac{(y-\mu)^2}{\sigma^3} + \sqrt{2\pi} \operatorname{sign}(\sigma)$$

סעיף ג'

נחשב את השינוי הממוצע של μ, σ .
פתרון ידוע ש- $\hat{y} \sim N(m, s)$, ומצאנו בסעיף הקודם את השינוי בסעיף הקודם. נחשב,

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(\Delta\mu) &= \eta \mathbb{E}(e_\mu \cdot r) \\ &= -\eta \mathbb{E}\left(\frac{y-\mu}{2\sigma^2} (\hat{y}-y)^2\right) \\ &= -\frac{\eta}{2\sigma^2} \mathbb{E}((y-\mu)(\hat{y}^2 - 2y\hat{y} + y^2)) \\ &= -\frac{\eta}{2\sigma^2} (\mathbb{E}(\hat{y}^2 y) - 2\mathbb{E}(y^2 \hat{y}) + \mathbb{E}(y^3) - \mu \mathbb{E}(\hat{y}^2) + 2\mu \mathbb{E}(y\hat{y}) - \mu \mathbb{E}(y^2)) \\ &= -\frac{\eta}{2\sigma^2} (\hat{y}^2 m - 2m^2 \hat{y} + \mathbb{E}(y^3) - \mu \hat{y}^2 + 2m\mu \hat{y} - \mu \mathbb{E}(y^2)) \\ &= -\frac{\eta}{2\sigma^2} (\sigma^2 m + \mu^2 m - 2m^2 \sigma^2 - 2m^2 \mu^2 + m^3 + 3\mu\sigma^2 - \mu\sigma^2 - \mu^3 + 2m\mu^2 - \mu m^2 - \mu s^2) \\ &\quad \text{הчисוב עבור } \mathbb{E}(\Delta\sigma) \text{ דומה.} \end{aligned}$$

סעיף ד'

נבודוק לאילו ערכים הפרמטרים מתכנסים בממוצע.
פתרון אפשר לראות (על ידי פתרון המשוואה הדיפרנציאלית) שההתכנסות היא $s \rightarrow m, \sigma \rightarrow \mu$, היגיוני שכן הטורף לומד את התנהגות הטרף.

שאלה 2

נתון פרספטורון בינהאי ($y = H(wx)$ עבורו $x \in \mathbb{R}^N$, $w \in \mathbb{R}^N$ ש- y משתנה מקרי המקיים,

$$\mathbb{P}(y = 1 | x, w) = \frac{1}{1 + \exp(-w^t x)}$$

נסמן R פונקציית גמול על תוצאה y במידת חיזוק.

סעיף א'

נתאר את חלקי הבעיה.

פתרון המרכיב הלומדת היא $\mathbb{P}(y | x, w)$, הפרמטרים הפנימיים הם w , הקלט הוא x והמשתנה המקרי y והגמול הוא R . R תלוי ב- y , והוא בثرו תלוי ב- x, w .

סעיף ב'

נחשב את ערך הזכאות כתלות ב- y .

פתרון כאשר $y = 0$ ועבור $1 \leq i \leq N$

$$e_i = \frac{\partial}{\partial w_i} \ln \mathbb{P}(y | x, w) = -\frac{\partial}{\partial w_i} \ln(1 + \exp(-w^t x)) = \frac{x_i \exp(-w^t x)}{1 + \exp(-w^t x)}$$

עבור $y = 1$ נקבל $\mathbb{P}(y = 1 | x, w) = 1 - \mathbb{P}(y = 0 | x, w)$ וכן,

$$e_i = \frac{\partial}{\partial w_i} \ln(\exp(-w^t x)) - \frac{\partial}{\partial w_i} \ln(1 + \exp(-w^t x)) = -x_i + \frac{x_i \exp(-w^t x)}{1 + \exp(-w^t x)}$$

סעיף ג'

נמצא ביטוי כללי ל- e_i .

פתרון מהסעיף הקודם,

$$e_i = -x_i y + \frac{x_i \exp(-w^t x)}{1 + \exp(-w^t x)}$$

סעיף ד'

נתון שבניסוי מסוימם הגמול הוא R , נמצא את כלל העדכון של w ובוחן אם הכלל הוא מקומי.

פתרון נתון שקיבלנו את תוצאה ניסוי בודח, ולכן נוכל לבחון את שינוי כלל הלמידה רק בהקשר של למידת אונליין, כלומר reinforce. במקרה זה נתון $\Delta w_i = \eta e_i R$, כלומר,

$$\Delta w_i = \eta R \left(-x_i y + \frac{x_i \exp(-w^t x)}{1 + \exp(-w^t x)} \right) = \eta R x_i \frac{-y + (1-y) \exp(-w^t x)}{1 + \exp(-w^t x)}$$

נשים לב שלצורך כלל העדכון אנו צריכים את התוצאה, את R ואת תוצאה כלל הנירונים באותה שכבה, ולכן הוא לא מקומי.

שאלה 3