

Systemy Dedykowane w Układach Programowalnych

Temat: Szybka odwrotność pierwiastka kwadratowego

Moudjo Oscar DAGA

Piotr Słonka

CELE I ZAŁOŻENIA

Szybka odwrotność pierwiastka kwadratowego Jest to metoda obliczania $x^{-1/2}$, odnosząca się do przekształceń z 32-bitowej liczby zmiennoprzecinkowej w standardzie IEEE 754. Największą zaletą tego algorytmu jest uniknięcie kosztownych obliczeniowo operacji zmiennoprzecinkowych na korzyść operacji na liczbach całkowitych.

W celach normalizacji np. wektorów.



Długość wektora wyraża się wzorem $\sqrt{x^2+y^2+z^2}$. Takie równanie procesor policzy bardzo szybko. Jednakże jeżeli chcielibyśmy unormowaną formę wektora (żeby jego długość wynosiła 1), to współrzędne wektora również powinny być odpowiednio unormowane. W takim wypadku wartości każdego z nich wynosiłyby:

$$x_1 = x \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2+z^2}}$$

$$y_1 = y \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2+z^2}}$$

$$z_1 = z \cdot \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2+z^2}}$$

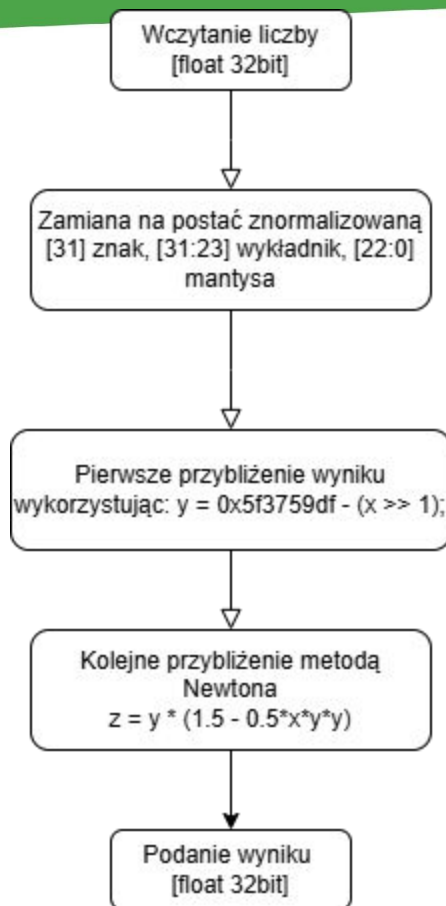


A takie działanie nasz procesor wykona w znacznie dłuższym czasie. Stąd pomysł na ten algorytm - żeby przyspieszyć to działanie.

```
float Q_rsqr( float number )
{
    long i;
    float x2, y;
    const float threehalfs = 1.5F;

    x2 = number * 0.5F;
    y = number;
    i = * ( long * ) &y;           // evil floating point bit level hacking
    i = 0x5f3759df - ( i >> 1 );   // what the fuck?
    y = * ( float * ) &i;
    y = y * ( threehalfs - ( x2 * y * y ) ); // 1st iteration
    // y = y * ( threehalfs - ( x2 * y * y ) ); // 2nd iteration, this can be removed

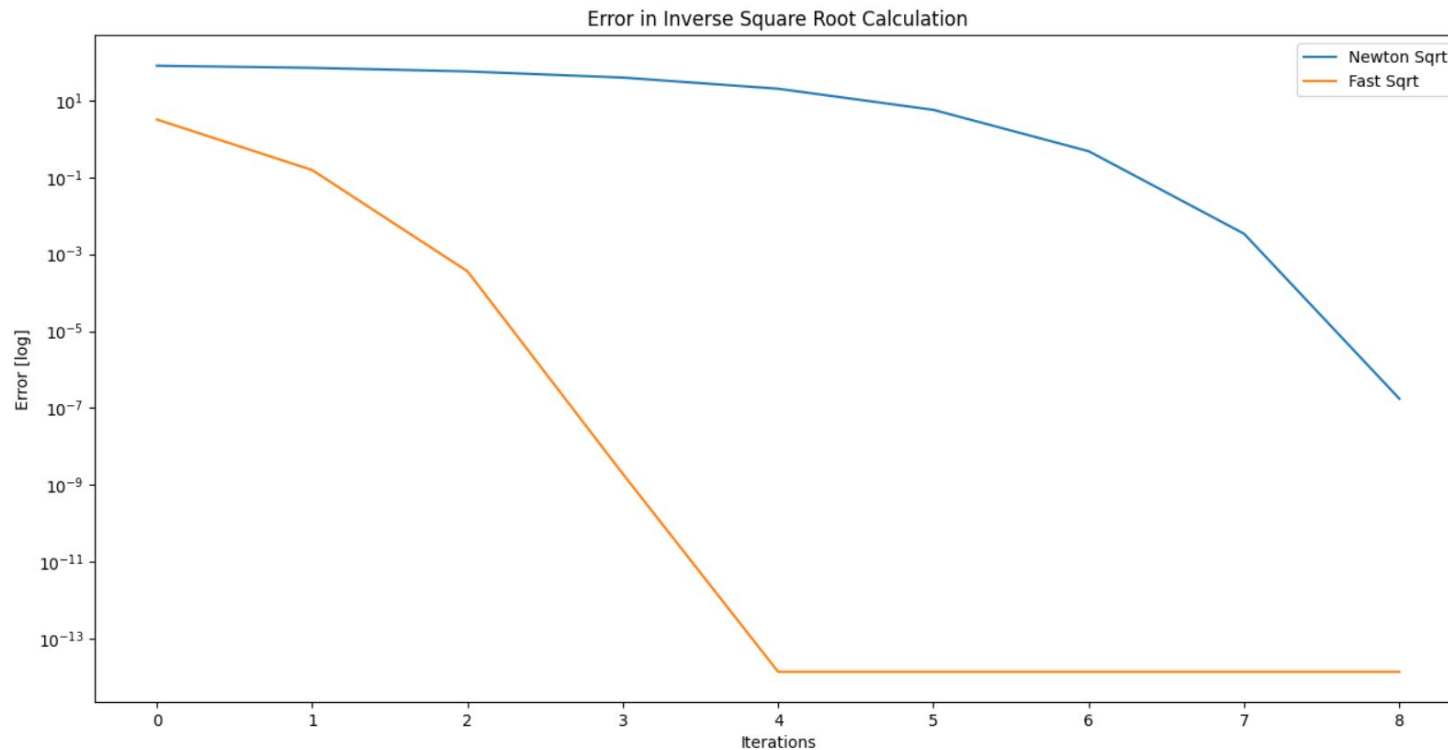
    return y;
}
```

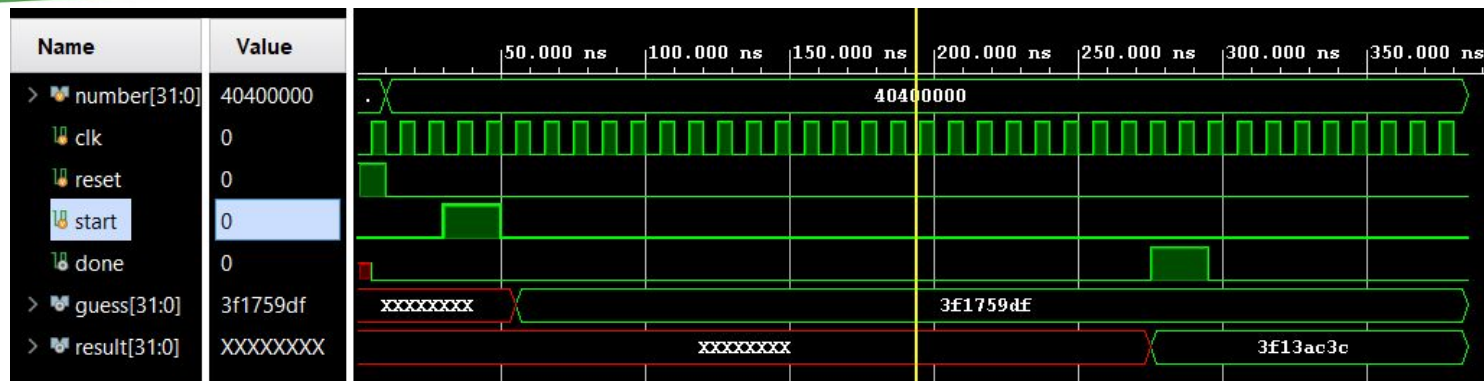


Prototyp algorytmu w python

```
def fast_isqrt(number, iterations):  
    threehalfs = 1.5  
    x2 = number * 0.5  
    y = number  
  
    packed_y = struct.pack('f', y)  
    i = struct.unpack('i', packed_y)[0] # treat float's bytes as int  
    i = 0x5f3759df - (i >> 1)           # arithmetic with magic number  
    packed_i = struct.pack('i', i)  
    y = struct.unpack('f', packed_i)[0] # treat int's bytes as float  
  
    for _ in range(iterations):  
        y = y * (threehalfs - (x2 * y * y)) # Newton's method  
  
    return y
```

Porównanie z klasycznym algorytmem newtona $1/\sqrt{x}$, $x = 25$





Po symulacji mamy 3f13ac3c
czy szybka odwrotność pierwiastka kwadratowego 40400000 jest 3f13ac3c ?

Sprawdzimy : $3f13ac3c \text{ (hexa)} = 0011\ 1111\ 0001\ 0011\ 1010\ 1100\ 0011\ 1100 \text{ (bin)}$

z użycia formatu zmiennoprzecinkowego pojedynczej precyzji $\text{Value} = (-1)^{\text{Sign}} \times (1 + \text{Mantissa}) \times 2^{\text{Exponent}}$

- mamy :
- Sign = `0` (positive)
 - Mantissa = `1.14990234375`
 - Exponent = `-1`

czyli mamy : **3F13AC3C (hexa) = 0,574951171875 (decimal)**

A oczekiwany wynik to :

40 400 000 (hex) = 0100 0000 0100 0000 0000 0000 0000 0000 (bin)

z użycia formatu zmiennoprzecinkowego pojedynczej precyzji

- Bit sign (S): ' 0 ' (positif)
- Exponent (E): ' 10000000 ' (128 decimal)
- Mantissa (M): ' 1000000000000000000000000 '

real exponent : Exponent = 128 - 127 = 1

Mantysa jest normalizowana z dorozumianą liczbą „1” na początku, więc przyjmuje postać: $1.100000000000000000000000 = 1,5$ (decimal)

wartość reprezentowana przez 40400000 to: $1,5 \times 2^1 = 3,0$

$$\frac{1}{\sqrt{x}} \text{ z } x = 3 \Rightarrow 0,5773502692$$

Szybki odwrotny pierwiastek kwadratowy z „40400000” (który odpowiada wartości 3) wynosi w przybliżeniu 0,5773502692 = 0,57

Obliczony błąd: $100 * (0,57735 - 0,57495) / 0,57735 = 0,415\%$

Resources

https://pl.wikipedia.org/wiki/Szybka_odwrotno%C5%9B%C4%87_pierwiastka_kwadratowego

https://pl.wikipedia.org/wiki/Pierwiastek_kwadratowy

https://www.researchgate.net/publication/378163213_Fast_Inverse_Square_Root_using_FPGA

<https://www.dline.info/ed/fulltext/v3n1/4.pdf>

Link do kodu źródłowego:

<https://drive.google.com/file/d/1WQxHiLcrK0n3PLvvzi07iSsR8z4G3QC8/view?usp=sharing>

Dziękuję ...