## DAM - MP03 - PROgramació



UF01 - Programació estructurada

## **Enunciat**



## Tenim un robot a planta amb un braç mecànic.

- obrir la mà
- tancar la mà
- apujar el braç
- abaixar el braç
- girar el braç 180º graus mem persones





Escriu en un document quines comandes li indicaries al robot, perquè mogui la caixa d'una plataforma a una altra.

- obrir la mà
- tancar la mà
- apujar el braç
- abaixar el braç
- girar el braç 180º graus mem persones



#### Solució



- 1. obrir la mà
- 2. abaixar el braç
- 3. tancar la mà
- 4. apujar el braç
- 5. girar el braç 180º graus
- 6. abaixar el braç
- 7. obrir la mà
- 8. girar el braç 180º graus

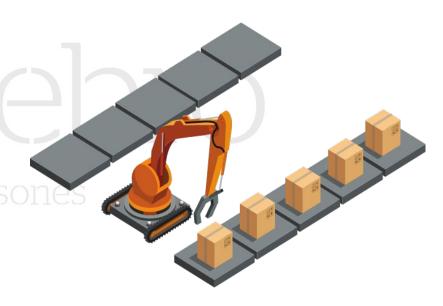


## **Enunciat**



# Hem actualitzat el robot mecànic, i la nova versió porta unes rodes. Ara, també es pot desplaçar linealment.

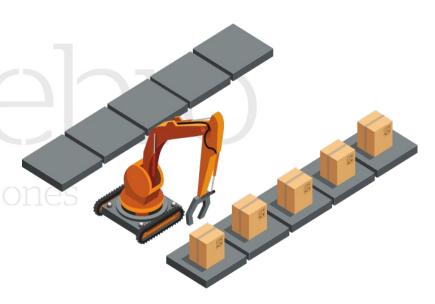
- obrir la mà
- tancar la mà
- apujar el braç
- abaixar el braç
- girar el braç 180º graus
- avançar una posició
- retrocedir una posició





Escriu en un document quines comandes li indicaries al robot, perquè bellugui les cinc caixes d'una línia de producció a l'altra.

- obrir la mà
- tancar la mà
- apujar el braç
- abaixar el braç
- girar el braç 180º graus
- avançar una posició
- retrocedir una posició



#### primera posició

## Solució



#### segona posició

- 1. obrir la mà
- 2. abaixar el braç
- 3. tancar la mà
- 4. apujar el braç
- 5. girar el braç 180º graus
- 6. abaixar el braç
- 7. obrir la mà
- 8. apujar el braç
- 9. girar el braç 180º graus
- 10. avançar una posició
- 11. obrir la mà
- 12. abaixar el braç
- 13. tancar la mà
- 14. apujar el braç
- 15. girar el braç
- 16. abaixar el braç

17. obrir la mà

18. apujar el braç

19. girar el braç 180º graus

20. avançar una posició

Quantes vegades **més** cal repetir les comandes de la 11 a la 20?

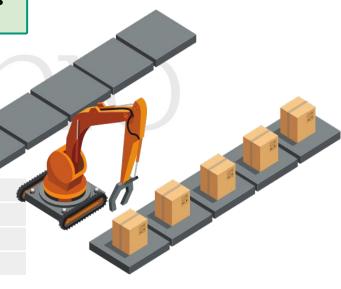
Cal repetir-les **3 vegades** 



52. retrocedir una posició

53. retrocedir una posició

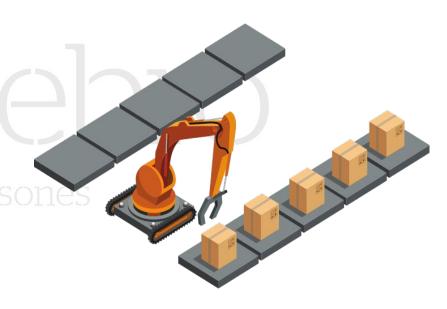
54. retrocedir una posició



#### Solució final



- 1. obrir la mà
- 2. abaixar el braç
- 3. tancar la mà
- 4. apujar el braç
- 5. girar el braç 180º graus
- 6. abaixar el braç
- 7. obrir la mà
- 8. apujar el braç
- 9. girar el braç 180º graus
- 10. avançar una posició
- 11. repetir de la 1 a la 10 cinc vegades
- 12. repetir la 10 quatre vegades





Volem que el braç mecànic porti les totes les caixes d'una plataforma a una altra.

Hem afegit un sensor que ens indica la presència de caixes.

La **nova** operació que pot fer el robot és:

comprovar si hi ha caixa

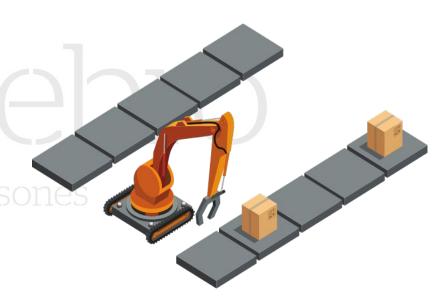
I torna un valor de **sí** o **no**, en funció de si hi ha caixa o no.

Escriu un document indicant què ha de fer el braç.

#### Solució



- Comprovar si hi ha caixa = SI
  - 1.1. obrir la mà
- 1.2. abaixar el braç
- 1.3. tancar la mà
- 1.4. apujar el braç
- 1.5. girar el braç 180º graus
- 1.6. abaixar el braç
- 1.7. obrir la mà
- 1.8. apujar el braç
- 1.9. girar el braç 180º graus
- repetir



#### Exercici 1.4



Volem, a més de l'anterior, contar el nombre de caixes mogudes.

Hem afegit una pantalla al robot per mostrar el nombre de caixes mogudes.

Assignar valor

Operacions noves:

Operacions matemàtiques

Escriu un document indicant què ha de fer el braç.

#### Exercici 1.4 - Solució

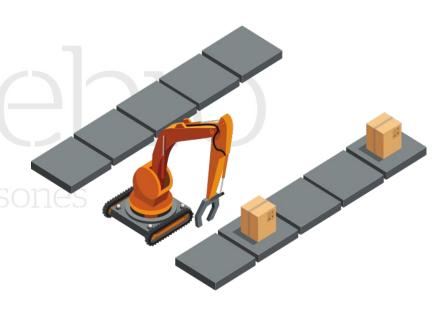


- comptador assignar valor 0
- 2. Comprovar si hi ha caixa

#### Si hi ha caixa

- 1. comptador assignar valor comptador + 1
- 2. Obrir/tancar mà
- 3. Apujar/**abaixar** braç
- 4. Obrir/tancar mà
- 5. **Apujar**/abaixar braç
- 6. Girar braç
- Girar braç
- 8. Apujar/**abaixar** braç
- 9. **Obrir**/tancar mà
- 10. Apujar/abaixar braç
- 11. Girar braç
- 12. Girar braç
- 13. Obrir/tancar mà
- 3. Avançar braç

Repetir de la 1 a la 3 cinc vegades





https://fp.mateuyabar.com/DAM-M03/UF1/00\_introduccio.html#5

