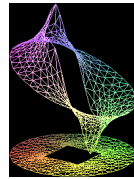




520142 ALGEBRA y ALGEBRA LINEAL

Primer Semestre, Universidad de Concepción



CAPITULO 7. MATRICES

DEPARTAMENTO DE INGENIERIA MATEMATICA

Facultad de Ciencias Físicas y Matemáticas

Matrices

Definición: Matriz

Sean $m, n \in \mathbb{N}$ y \mathbb{K} un cuerpo (\mathbb{R} , ó \mathbb{C}). Se llama **función Matricial** sobre \mathbb{K} a una función

$$A : \{1, 2, \dots, m\} \times \{1, 2, \dots, n\} \longrightarrow \mathbb{K}, \quad (i, j) \longmapsto A(i, j).$$

Se designa por a_{ij} al valor de A en el par (i, j) . Se escribe:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

o bien $A = (a_{ij}), i = 1, \dots, m, \quad j = 1, \dots, n$, y se dice que A es una matriz de orden $m \times n$. También se escribe $A = (a_{ij})$, cuando está claro el número de filas y columnas de A .



Matrices

- Si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ($\mathbb{K} = \mathbb{C}$), entonces la matriz se dice real (compleja) o a valores reales (complejos).
- El conjunto de todas las matrices de orden $m \times n$, con elementos en \mathbb{K} , se denota por $M_{m \times n}(\mathbb{K})$.
- Se llama **Matriz nula** a la matriz (a_{ij}) , con $a_{ij} = 0, \forall i \in \{1, 2, \dots, m\}, \forall j \in \{1, 2, \dots, n\}$ y se denota por θ .
- **Igualdad de Matrices**. Sean $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}) \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ dos matrices, entonces

$$A = B \iff a_{ij} = b_{ij}, \forall i \in \{1, 2, \dots, m\}, \forall j \in \{1, 2, \dots, n\}.$$

Matrices

Operaciones con matrices.

Definición : suma y multiplicación de matrices.

Suma.

Sean $A = (a_{ij}), B = (b_{ij}) \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, entonces la matriz suma $A + B$ es

$$A + B = (c_{ij}) \quad \text{con} \quad c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}, \forall i = 1, \dots, m, \forall j = 1, \dots, n.$$

Multiplicación

Sean $A = (a_{ij}) \in M_{m \times n}(\mathbb{K}), B = (b_{ij}) \in M_{n \times p}(\mathbb{K})$. La matriz producto $C = A \cdot B$ es una matriz de $M_{m \times p}(\mathbb{K})$, con

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}.$$

Matrices

Propiedades de la suma y del producto de matrices.

$\forall A, B, C \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ se tiene:

S1). $(A + B) + C = A + (B + C).$	S2). $A + B = B + A.$
S3). $\exists \theta \in M_{m \times n}(\mathbb{K}) : A + \theta = A$	S4). $\exists (-A) \in M_{m \times n}(\mathbb{K}) : A + (-A) = \theta$

Para A, B, C matrices de modo que los productos estén definidos, se tiene:

M1). $(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$	M2). $A \cdot (B + C) = A \cdot B + A \cdot C$
M3). $\exists A \neq \theta, B \neq \theta : A \cdot B = \theta.$	

Matrices

Ejemplos

Producto de Matrices

$$\text{Si } A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 \\ 3 & 0 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 7 & 8 \\ 4 & 6 & 0 \\ 5 & 7 & 3 \end{pmatrix}.$$

Entonces, solo el producto AB es posible y en tal caso:

$$AB = \begin{pmatrix} 27 & 55 & 31 \\ 17 & 49 & 36 \end{pmatrix}$$

Matrices


Definición : Producto de un escalar por una matriz.


Para $A = (a_{ij}) \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, $\lambda \in \mathbb{K}$, se define el producto $\lambda A = B$, por


$$\lambda A = (b_{ij}) \quad \text{con} \quad b_{ij} = \lambda a_{ij}.$$


Propiedades

$\forall A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{K}), \forall \alpha, \beta \in \mathbb{K}$

 $\alpha(A + B) = \alpha A + \alpha B.$

 $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A.$

 $(\alpha\beta)A = \alpha(\beta A) = \beta(\alpha A).$

 $\alpha(A \cdot C) = (\alpha A) \cdot C = A \cdot (\alpha C), \quad \forall C \in M_{n \times p}(\mathbb{K}).$

Matrices


Definición : Transpuesta de una matriz.


Para $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, se define la **transpuesta de A** como la matriz $A^t \in M_{n \times m}(\mathbb{K})$, donde


$$A^t = (b_{ij}) \quad \text{con} \quad b_{ij} = a_{ji}, 1 \leq i \leq n, \quad 1 \leq j \leq m.$$

Propiedades

$\forall A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{K}), \forall \alpha \in \mathbb{K}$

 $(A^t)^t = A.$

 $(A + B)^t = A^t + B^t.$

 $(\alpha A)^t = \alpha(A^t).$

 $(C \cdot D)^t = D^t \cdot C^t, \quad \forall C \in M_{m \times n}(\mathbb{K}), D \in M_{n \times p}(\mathbb{K}).$

Matrices

Definición :

Una **matriz cuadrada** de n filas y n columnas es una matriz $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K}) = M_n(\mathbb{K})$.

Se dice que una matriz cuadrada $A = (a_{ij})$ es:

- **Triangular superior** si $a_{ij} = 0$, para $i > j$.
- **Triangular inferior** si $a_{ij} = 0$, para $i < j$.
- **Diagonal** si $a_{ij} = 0$, para $i \neq j$.
- **Escalar** si es diagonal y $a_{ii} = \lambda$, para $1 \leq i \leq n, \lambda \in \mathbb{K}$.
- **Identidad** si es escalar y $a_{ii} = 1$, para $1 \leq i \leq n$.
- **Simétrica** si $A^t = A$.
- **Antisimétrica** si $A^t = -A$.

Matrices

Observaciones.

- Denotaremos la matriz Identidad de orden n como I_n y cuando no exista confusión la denotaremos por I , además

$$A \cdot I = I \cdot A = A, \quad \forall A \in M_n(\mathbb{K}).$$

- Toda Matriz cuadrada se puede descomponer como suma de una matriz simétrica con una antisimétrica.

Matrices

Definición: Matrices Invertibles.

Una matriz $A \in M_n(\mathbb{K})$ se dice **invertible (o no singular)** si existe una matriz $B \in M_n(\mathbb{K})$ tal que $A \cdot B = I \quad \wedge \quad B \cdot A = I$, donde I denota la matriz identidad.

● La matriz B se llama **inversa de A** y se denota por A^{-1} .

● Si A es invertible, entonces su inversa A^{-1} es única.




● Si A y B son invertibles, entonces AB también lo es y

$$(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}.$$

Matrices

Definición: Operaciones Elementales sobre filas

Sea $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$. Se llaman **operaciones elementales sobre filas** sobre A a las siguientes operaciones.

-  Intercambio de dos filas de A , la fila i con la fila j . Se escribe f_{ij} , $i, j \in \{1, 2, \dots, m\}$.
-  Multiplicar una fila de A por un escalar α no nulo. Para la fila i se escribe αf_i , $\alpha \in \mathbb{K}$.
-  Sumar un múltiplo escalar de una fila a otra. Si a la fila j se suma α veces la fila i , entonces se escribe $f_j + \alpha f_i$, $\alpha \in \mathbb{K}$.

Matrices

Teorema.

Sea $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ y F una operación elemental sobre filas cualquiera, entonces

$$F(A) = F(I) \cdot A.$$

Corolarios.

● Si $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, $B \in M_{n \times p}(\mathbb{K})$ y F es una operación elemental sobre filas, entonces

$$F(AB) = F(A) \cdot B.$$

● Si F_1, F_2, \dots, F_n son operaciones elementales de filas, entonces

$$(F_n \circ \dots \circ F_2 \circ F_1)(A \cdot B) = (F_n \circ \dots \circ F_2 \cdot F_1(A)) \cdot B.$$

Matrices

Teorema.

Toda operación elemental sobre filas es invertible y su inversa es una operación elemental sobre filas del mismo tipo.

Definición. Matrices equivalentes por filas.

Dos matrices $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ y $B \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ se dicen **equivalentes por filas** si una se obtiene de la otra por aplicación de una o varias operaciones elementales sobre filas.

Teorema.

Si $A \in M_n(\mathbb{K})$ es equivalente por filas con I , entonces A es invertible.

Matrices

Observaciones.

- Si A es invertible y F_1, \dots, F_n son operaciones elementales sobre filas que permiten pasar de A a la matriz identidad I , entonces la matriz inversa A^{-1} se obtiene aplicando, en el mismo orden, las operaciones elementales F_1, \dots, F_n a la matriz I .
- Para calcular A^{-1} se efectúan las operaciones elementales sobre filas en la matriz ampliada $(A|I)$ hasta obtener la matriz $(I|B)$. En tal caso $B = A^{-1}$.

Matrices

Ejemplo.

Encuentre la inversa de $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 4 & 0 & 5 \end{pmatrix}$

Solución.

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & 5 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_{12}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 3 & -2 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 5 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} f_2 - 3f_1 \\ f_3 - 4f_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & | & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & | & 0 & -4 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_3 - 4f_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & | & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 13 & | & 4 & 8 & 1 \end{pmatrix}$$

Matrices

$$\begin{array}{l} f_1 + f_2 \\ \frac{1}{13}f_3 \\ \sim \end{array} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -2 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{-4}{13} & \frac{8}{13} & \frac{1}{13} \end{array} \right) \begin{array}{l} f_1 + 2f_3 \\ \\ \sim \end{array} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{5}{13} & \frac{-10}{13} & \frac{2}{13} \\ 0 & 1 & -3 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{-4}{13} & \frac{8}{13} & \frac{1}{13} \end{array} \right)$$

$$\begin{array}{l} f_2 + 3f_3 \\ \sim \end{array} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{5}{13} & \frac{-10}{13} & \frac{2}{13} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{13} & \frac{-15}{13} & \frac{3}{13} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{-4}{13} & \frac{8}{13} & \frac{1}{13} \end{array} \right)$$

Así

$$A^{-1} = \frac{1}{13} \begin{pmatrix} 5 & -10 & 2 \\ 1 & -15 & 3 \\ -4 & 8 & 1 \end{pmatrix}_{3 \times 3}$$

Matrices

Ejemplo.

Encuentre valores de $\alpha \in \mathbb{R}$ para que $A = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 2 & -1 & \alpha \\ 1 & 10 & -6 \end{pmatrix}$ sea invertible.

Solución

$$\begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 2 & -1 & \alpha \\ 1 & 10 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_2 - 2f_1, f_3 - f_1} \begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 0 & -2\alpha - 1 & \alpha + 2 \\ 0 & 10 - \alpha & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{2f_3 - f_2} \begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 0 & -2\alpha - 1 & \alpha + 2 \\ 0 & 21 & -\alpha - 12 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{f_{23}} \begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 0 & 21 & -\alpha - 12 \\ 0 & -2\alpha - 1 & \alpha + 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{21f_3 + (2\alpha + 1)f_2} \begin{pmatrix} 1 & \alpha & -1 \\ 0 & 21 & -\alpha - 12 \\ 0 & 0 & -2\alpha^2 - 4\alpha + 30 \end{pmatrix}$$

Resolviendo $-2\alpha^2 - 4\alpha + 30 = 0$.

Tenemos que A es invertible si y sólo si, $\alpha \neq 3$ y $\alpha \neq -5$.

Matrices

Notación.

Si $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$, entonces designamos por $A_{ij} \in M_{m-1 \times n-1}(\mathbb{K})$ a la matriz obtenida de A eliminando la fila i y la columna j .

Definición. Determinante.

Se llama **Función determinante** sobre \mathbb{K} a la función

$$\det : M_n(\mathbb{K}) \longrightarrow \mathbb{K}, \quad A \longmapsto \det(A),$$

tal que:

● Si $n = 1$ y $A = (a)$, entonces $\det(A) = a$.

● Si $n \in \mathbb{N}, n > 1$, entonces $\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$, para cualquier $i = 1, 2, \dots, n$.

Matrices

Notación. También se escribe $\det(A) = |A|$.

Propiedades. Para $A \in M_n(\mathbb{K})$ se tiene.

- Si A tiene una fila nula, entonces $\det(A) = 0$.
- Si A es una matriz triangular, entonces $\det(A) = \prod_{i=1}^n a_{ii}$.
- $\det(A^t) = \det(A)$.
- Si F es una operación elemental sobre filas que intercambia dos filas de A , es decir, $B = F(A)$, entonces $\det(B) = -\det(A)$.
- Si F es una operación elemental sobre filas que multiplica una fila de A por un escalar α , es decir, $B = F(A)$, entonces $\det(B) = \alpha \det(A)$.

Matrices

- Si F es una operación elemental sobre filas que suma un múltiplo escalar α de la fila i a la fila j , es decir, $B = F(A)$, entonces $\det(B) = \det(A)$.
- Si A tiene dos filas iguales, entonces $\det(A) = 0$.
- Si una fila de A es combinación lineal de otras filas de A , entonces $\det(A) = 0$.
- $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$.

Observación.

Dado que $\det(A^t) = \det(A)$, se tiene que todas las propiedades indicadas también valen para las columnas.

Matrices

Definiciones. Sea $A \in M_n(\mathbb{K})$.

- Se llama **Menor** de un elemento a_{ij} al determinante de la matriz A_{ij} , es decir es el escalar $\det(A_{ij})$.
- Se llama **Cofactor** de un elemento a_{ij} al escalar $c_{ij} = (-1)^{i+j} \det(A_{ij})$.
- Si c_{ij} es el cofactor del elemento a_{ij} , entonces

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot c_{ij} = \det(A), \quad \text{para cualquier } i = 1, \dots, n.$$

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} \cdot c_{kj} = 0, \quad k \neq i, \quad \text{para cualquier } i = 1, 2, \dots, n.$$

Matrices

Ejemplo. Calcular

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

Solución. Se procedera por la tercera fila

$$\begin{aligned} |A| &= (+1) \begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 & 1 \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} \\ &= 2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} \\ &= 2 \end{aligned}$$

Matrices

- Se llama **Matriz de cofactores** de la matriz A a la matriz que contiene los cofactores de cada elemento a_{ij} . Se escribe $\text{cof}(A) = A^c$.
- Se llama **Matriz Adjunta** de la matriz A a la matriz transpuesta de la matriz de cofactores. Se escribe $\text{adj}(A) = (A^c)^t$.

Teoremas.

- A es inversible sí y sólo sí $\det(A) \neq 0$.
- Si $A \in M_n(\mathbb{K})$ y $\det(A) \neq 0$, entonces

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \text{adj}(A).$$

Matrices

Definición. Rango de una matriz.

Sea $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$. Se llama **rango de A** al orden de la mayor submatriz cuadrada de A con determinante no nulo. Se escribe $r(A)$.

Observaciones.

- Si A y B son equivalentes por filas, entonces $r(A) = r(B)$.
- Una matriz $A \in M_{m \times n}(\mathbb{K})$ se dice **escalonada por filas** si el primer elemento no nulo de cada fila de A está a la derecha del primer elemento no nulo de la fila anterior.

El **número de filas no nulas** de cualquier matriz escalonada equivalente por filas con A es igual a $r(A)$.

Matrices

Ejemplo.

$$\text{Sea } A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 \\ -1 & 3 & 2 \\ 5 & 0 & -6 \end{pmatrix}.$$

Notemos que:

$$[A|I_3] \sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{9}{43} & \frac{6}{43} & \frac{8}{43} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{43} & \frac{13}{43} & \frac{3}{43} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{15}{86} & \frac{5}{43} & -\frac{1}{86} \end{array} \right]$$

Matrices

En Consecuencia, A^{-1} existe y es definida por:

$$\begin{aligned} A^{-1} &= \frac{1}{43} \begin{pmatrix} 9 & 6 & 8 \\ -2 & 13 & 3 \\ 15/2 & 5 & -1/2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{86} \begin{pmatrix} 18 & 12 & 16 \\ -4 & 26 & 6 \\ 15 & 10 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Matrices

Alternativamente, como $\det(A) = -86 \neq 0$, la inversa de A existe y

$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \text{Adj}(A)$, es decir:

$$A^{-1} = \frac{1}{-86} \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} -2 & 0 \\ 4 & -6 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} -2 & 3 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} -1 & 5 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & 5 \\ 4 & -6 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} -1 & 5 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 5 \\ -2 & 0 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} \end{pmatrix}$$

Matrices

Ejemplo.

Sea
$$\begin{pmatrix} 2 & -6 & 2 & 0 & -1 \\ 1 & -3 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 5 \\ 1 & 3 & -3 & 6 & 11 \end{pmatrix}$$
 entonces:

$$r(A) \leq \min\{N^0 \text{ de filas de } A, N^0 \text{ de columnas de } A\} = 4.$$

Como
$$\begin{vmatrix} -3 & 1 & 4 \\ 0 & -2 & 1 \\ 3 & -3 & 6 \end{vmatrix} = 12 \neq 0$$
 se tiene que $3 \leq r(A) \leq 4$.

Matrices

Aplicando, operaciones elementales a A , se tiene:

$$A \sim \begin{bmatrix} 2 & -6 & 2 & 0 & -1 \\ 1 & -3 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Luego no existe ningún subdeterminante de A de orden 4 distinto de cero, en consecuencia $r(A) = 3$.