

PAUTA EVALUACIÓN DE RECUPERACIÓN. ÁLGEBRA Y ÁLGEBRA LINEAL. 520142.

(1) *Dado el sistema:*

$$\left. \begin{array}{rcl} x + 2y - z & = & k_1 \\ 2x - y - 3z & = & k_2 \\ x - 3y - 2z & = & k_3 \end{array} \right|$$

Determine una relación entre los parámetros k_1 , k_2 y k_3 de modo que el sistema sea compatible.

Solución

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & k_1 \\ 2 & -1 & -3 & k_2 \\ 1 & -3 & -2 & k_3 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & k_1 \\ 0 & -5 & -1 & k_2 - 2k_1 \\ 0 & -5 & -1 & k_3 - k_1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & k_1 \\ 0 & -5 & -1 & k_2 - 2k_1 \\ 0 & 0 & 0 & k_1 - k_2 + k_3 \end{array} \right)$$

10 puntos

Luego el sistema es compatible si

$$k_1 + k_3 - k_2 = 0 \quad \text{o bien} \quad k_2 = k_1 + k_3.$$

5 puntos

(2) *Dadas las siguientes rectas en \mathbb{R}^3 :*

$$\mathcal{L}_1 = \{(x, y, z) : x = 0 \wedge z = 2\} \quad \text{y} \quad \mathcal{L}_2 = \{(x, y, z) : 1 - x = y \wedge z = 0\}$$

(2.1) *Determine la forma paramétrica de \mathcal{L}_1 y \mathcal{L}_2 .*

(2.2) *Determine un vector \mathbf{v} perpendicular a ambas rectas.*

(2.3) *Sea $A_1 = (0, 1, 2) \in \mathcal{L}_1$ y $A_2 = (0, 1, 0) \in \mathcal{L}_2$. Sabiendo que la norma de la proyección de $\overrightarrow{A_2 A_1}$ sobre \mathbf{v} es igual a la distancia entre \mathcal{L}_1 y \mathcal{L}_2 , calcule dicha distancia.*

Solución

(2.1) El único valor libre de \mathcal{L}_1 es y entonces lo tomamos como parámetro. Así, las ecuaciones paramétricas son: $x = 0$, $y = t$, $z = 2$, de donde:

$$\mathcal{L}_1 = \{(0, 0, 2) + y(0, 1, 0) : t \in \mathbb{R}\}$$

3 puntos

Tomando y como parámetro en \mathcal{L}_2 , tenemos que las ecuaciones paramétricas son $y = t$, $x = 1 - y = 1 - t$, $z = 0$, de donde:

$$\mathcal{L}_2 = \{(1, 0, 0) + t(-1, 1, 0) : t \in \mathbb{R}\}$$

4 puntos

- 2.2 Un vector perpendicular a ambas rectas se obtiene haciendo el producto cruz entre sus vectores directores, así $v = (0, 0, 1)$ es perpendicular a \mathcal{L}_1 y \mathcal{L}_2 . También podemos obtener v simplemente observando que los vectores directores de ambas rectas tienen la tercera coordenada nula, lo que significa que son perpendiculares al eje Z.

6 puntos

- 2.3 $\overrightarrow{A_2A_1} = A_1 - A_2 = (0, 0, 2)$ es paralelo a v entonces su proyección sobre v es el mismo: $\overrightarrow{A_2A_1} = (0, 0, 2)$. Su norma es 2, luego la distancia entre \mathcal{L}_1 y \mathcal{L}_2 es 2.

7 puntos

- (3) *En este problema usted debe determinar si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. En cada caso usted debe justificar su respuesta.*

- (3.1) *Existen V_1 y V_2 dos subespacios de \mathbb{R}^4 que verifican*

$$\dim(V_1) = 2, \dim(V_2) = 3 \text{ y } \dim(V_1 \cap V_2) = 0.$$

Solución FALSO. Pues por teorema de clases se tiene que

$$\dim(V_1 + V_2) = \dim(V_1) + \dim(V_2) - \dim(V_1 \cap V_2)$$

de donde $V_1 + V_2$ sería un subespacio de \mathbb{R}^4 de dimensión igual a 5.

3 puntos

- (3.2) *Todo subconjunto de \mathbb{R}^6 que contiene siete vectores distintos es linealmente dependiente.*

Solución VERDADERO. Por teorema, la cardinalidad de todo conjunto linealmente independiente de \mathbb{R}^6 es menor o igual a la cardinalidad de una base de \mathbb{R}^6 (que es igual a 6).

3 puntos

- (3.3) *Las coordenadas del polinomio $p(x) = 1 + x$ con respecto a la base $B = \{1, 2x + x^2, x^2 + 1\}$ de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ están dadas por el vector $(1, 1, 0)$.*

Solución FALSO De ser cierto se tendría que:

$$1 + x = 1 \cdot 1 + 1 \cdot (2x + x^2) + 0 \cdot (x^2 + 1) = 1 + 2x + x^2.$$

lo que es falso.

4 puntos

- (3.4) *Sea V un espacio vectorial real y sean U_1 y U_2 dos subespacios de V tales que $V = U_1 \oplus U_2$. No existen vectores $u_1 \in U_1$ y $u_2 \in U_2$, no nulos, tales que $u_1 + u_2 = \theta_V$.*

Solución VERDADERO Se sabe que $\theta_V = \theta_V + \theta_V$ con $\theta_V \in U_1$ y $\theta_V \in U_2$. Como $V = U_1 \oplus U_2$ se sabe que esta descomposición es única.

4 puntos

(3.5) Se tiene que $\{p(x) \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}) : xp'(x) = p(x)\} = \langle \{x\} \rangle$.

Solución VERDADERO Sea $p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R})$ entonces $p'(x) = a_1 + 2a_2x + 3a_3x^2$. Así se tiene que si $p(x) = xp'(x)$ entonces $a_0 = 0$, $a_1 \in \mathbb{R}$, $a_2 = 0$ y $a_3 = 0$. Luego

$$\{p(x) \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}) : xp'(x) = p(x)\} = \langle \{x\} \rangle.$$

4 puntos

(3.6) Sea $S = \langle \{(1, 0, 1), (1, 1, -1), (2, 1, 0)\} \rangle$ subespacio vectorial de \mathbb{R}^3 . Se tiene que $S^\perp = \langle \theta_{\mathbb{R}^3} \rangle$.

Solución FALSO Se tiene que $S = \langle \{(1, 0, 1), (1, 1, -1)\} \rangle$ puesto que

$$(2, 1, 0) = (1, 0, 1) + (1, 1, -1),$$

luego $\dim(S) = 2$ de donde $\dim(S^\perp) = 1$.

4 puntos

(3.7) El conjunto $W = \{A \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) : A \text{ es invertible}\}$ es un subespacio vectorial de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$. **Solución FALSO** W no es un subespacio vectorial de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ puesto que la matriz nula, el elemento nulo de $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$, no pertenece a W pues ella no es invertible.

3 puntos

3/diciembre/2003.

RAD/FCHH/AGS/LNB/ags.